

INTRODUCTION AUX PROCESSUS ALEATOIRES

 Ibrahima Dione (Ph.D.) & Van Son Lai (Ph.D., CFA)

 Simulations Stochastiques et Applications en Finance

- Caractérisation
- Notion de Continuité, Dérivabilité et Intégrabilité
- Exemples de Processus Aléatoires

Caractérisation



- ▷ Un processus aléatoire est une fonction du temps, la valeur X à l'instant t est une variable aléatoire. Pour la caractériser statistiquement, nous devons connaître sa fonction de densité de probabilité $f_X(x, t)$.
- ▷ La moyenne du processus $\{X(t), t \geq 0\}$ est définie par

$$m_X(t) = E[X(t)] = \int_{-\infty}^{+\infty} xf_X(x, t)dx \quad (1)$$

- ▷ Cette moyenne étant une fonction du temps, la variance est

$$\sigma_X^2(t) = E[(X(t) - m_X(t))^2] = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - m_X(t))^2 f_X(x, t)dx \quad (2)$$

Note: Physiquement $m_X(t)$ représente la variation moyenne du processus et $\sigma_X^2(t)$ mesure la fluctuation du processus autour de sa trajectoire moyenne $m_X(t)$.

- ▷ Nous pouvons caractériser deux variables aléatoires $X_1 = X(t_1)$ et $X_2 = X(t_2)$ si nous connaissons leur densité conjointe $f_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2)$



- ▷ Les densités marginales s'obtiennent par l'intégrale suivante

$$f_{X_i}(x_i, t_i) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_{X_i, X_j}(x_i, x_j, t_i, t_j) dx_j, \text{ avec } i, j \in \{1, 2\} \quad (3)$$

- ▷ La fonction d'autocorrélation du processus X est définie par

$$R_{X_1 X_2}(t_1, t_2) := E[X_1 X_2] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x_1 x_2 f_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2) dx_1 dx_2 \quad (4)$$

- ▷ La fonction d'autocovariance du processus X est donnée par

$$C_{X_1 X_2}(t_1, t_2) := E[(X(t_1) - m_X(t_1))(X(t_2) - m_X(t_2))] \quad (5)$$

- ▷ Considérant n instants quelconques t_1, t_2, \dots, t_n , nous pouvons associer la densité conjointe $f_{X_1, X_2, \dots, X_n}(x_1, x_2, \dots, x_n, t_1, t_2, \dots, t_n)$.

Note: Le processus est dit parfaitement caractérisé si, pour tout n quelconque et pour tout ensemble (t_1, t_2, \dots, t_n) quelconque, la densité conjointe d'ordre n est parfaitement définie.



- ▷ Un processus X est **stationnaire** (**stricte stationnarité**) si sa fonction de densité de tout ordre $f_{X_1, X_2, \dots, X_n}(x_1, x_2, \dots, x_n, t_1, t_2, \dots, t_n)$ est indépendante de l'origine du temps.
- ▷ Un processus X est **stationnaire** (**dans le sens large**) si on a

$$\begin{cases} f_X(x, t) = f_X(x) \\ f_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_1, t_2) = f_{X_1, X_2}(x_1, x_2, t_2 - t_1) \end{cases}$$

Note: Pour un processus stationnaire X , sa moyenne $m_X(t)$ est une constante et sa fonction d'autocorrélation vérifie

$$R_{X_1, X_2}(t_1, t_2) = R_{X_1, X_2}(t_2 - t_1)$$

Notion de Continuité, Dérivabilité et Intégrabilité



Définition

Le processus aléatoire $X = \{X(t), t \geq 0\}$ à variance finie converge en moyenne quadratique au point t_0 si

$$E \left[(X(t) - X(t_0))^2 \right] \longrightarrow 0$$
$$t \rightarrow t_0$$

Si X est continue en moyenne quadratique pour tout $t_0 \in [a, b]$, on dit que X est continue en moyenne quadratique sur cet intervalle.

- La continuité en moyenne quadratique est caractérisée par ce théorème:

Théorème

X est dit continue en moyenne quadratique sur l'intervalle $[a, b]$ si et seulement si $R_{X_1 X_2}(t_1, t_2)$ est continue sur la diagonale $a \leq t_1 = t_2 \leq b$.



Définition

On dit que le processus aléatoire $\{X(t), t \geq 0\}$ est dérivable en moyenne quadratique au point t_0 s'il existe un processus $\{Y(t), t \geq 0\}$ tel que

$$\lim_{t \rightarrow t_0} E \left[\left(\frac{X(t) - X(t_0)}{t - t_0} - Y(t_0) \right)^2 \right] = 0$$

Si X est dérivable en moyenne quadratique pour tout $t \in [a, b]$, on dit que X est dérivable en moyenne quadratique et cette dérivabilité en moyenne quadratique est caractérisée par le théorème suivant.

- ▷ La dérivabilité en moyenne quadratique est caractérisée par:

Théorème

X est dérivable en moyenne quadratique sur l'intervalle $[a, b]$ si et seulement si la dérivée de $R_{X_1 X_2}(t_1, t_2)$ par rapport à t_1 et t_2 , c'est à dire

$$\frac{\partial^2}{\partial t_1 \partial t_2} R_{X_1 X_2}(t_1, t_2), \quad (6)$$

existe et est continue sur la diagonale $a \leq t_1 = t_2 \leq b$.



Définition

Soit l'intervalle $[a, b]$ subdivisé en n sous-intervalles de longueur $\Delta = \frac{b-a}{n}$. On dit que le processus $\{X(t), t \geq 0\}$ est intégrable en moyenne quadratique sur $[a, b]$, s'il existe une variable aléatoire Y telle que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E \left[\left(\sum_{k=0}^{n-1} X(k\Delta + a) \times \Delta - Y \right)^2 \right] = 0$$

- ▷ L'intégrabilité en moyenne quadratique est caractérisée par le théorème:

Théorème

$\{X(t), t \geq 0\}$ est intégrable en moyenne quadratique sur l'intervalle $[a, b]$ si et seulement si l'intégrale double

$$\int_a^b \int_a^b R_{X_1 X_2}(t_1, t_2) dt_1 dt_2 \tag{7}$$

converge.

Exemples de Processus Aléatoires



- Un processus $\{X(t), t \geq 0\}$ est dit **gaussien** si la densité de probabilité d'ordre n est gaussienne. C'est à dire, lorsqu'elle est donnée par

$$\begin{aligned} f_{x_1, x_2, \dots, x_n}(x_1, x_2, \dots, x_n, t_1, t_2, \dots, t_n) \\ = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{n}{2}} |\Lambda|^{\frac{1}{2}}} \exp \left[-\frac{1}{2} (\underline{x} - \underline{m})^T \Lambda^{-1} (\underline{x} - \underline{m}) \right] \quad (8) \end{aligned}$$

où $\underline{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$, $\underline{m} = (m_x(t_1), \dots, m_x(t_n))^T$ et $\Lambda = (\Lambda_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$ où

$$\Lambda_{ij} := C_{xx}(t_i, t_j) = E[(X(t_i) - m_x(t_i))(X(t_j) - m_x(t_j))]$$

- Pour un processus gaussien, si on connaît sa trajectoire moyenne $m_x(t)$ et sa fonction d'autocorrélation $R_{xx}(t, t')$, on peut en déduire la densité d'ordre n quelconque car

$$\Lambda_{ij} = R_{xx}(t_i, t_j) - m_x(t_i)m_x(t_j)$$

- Un processus gaussien est parfaitement caractérisé par sa moyenne et sa fonction d'autocorrélation.



- ▷ Subdivisons la demi-droite $[0, \infty[$ en sous intervalles de taille Δt , on a

$$\begin{cases} X(t) = X(k\Delta t), \forall t \in [k\Delta t, (k+1)\Delta t[\\ X(0) = 0 \end{cases}$$

- ▷ On définit le processus $\{X(t), t \geq 0\}$ par $X((k+1)\Delta t) = X(k\Delta t) + J_k$, où

$$\begin{cases} P(J_k = \delta) = \frac{1}{2} \\ P(J_k = -\delta) = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Note: Le processus $\{X(t), t \geq 0\}$ ainsi défini est appelé marche aléatoire.

- ▷ Le processus $\{X(t), t \geq 0\}$ est de moyenne nulle et de variance

$$\sigma_X^2(t) = m(t)\delta^2 \text{ avec } \text{Var}(J_k) = \delta^2 \quad (9)$$

- ▷ Le processus $\{X(t), t \geq 0\}$ ainsi défini est tel que, pour tous $t_1 \leq t_2 \leq t_3$, $X(t_3) - X(t_2)$ est indépendant de $X(t_2) - X(t_1)$.

- ▷ Les processus aléatoires ayant cette propriété sont qualifiés de processus à accroissements indépendants.



Définition

$\{W(t), t \geq 0\}$ est un processus de Wiener standard si

- ★ $W(0) = 0$
- ★ $\{W(t), t \geq 0\}$ est à accroissements indépendants, c'est-à-dire pour $t_1 < t_2 < t_3 < t_4$, $W(t_4) - W(t_3)$ et $W(t_2) - W(t_1)$ sont indépendants.
- ★ La variable $Z = W(t) - W(t_0)$ est gaussienne de moyenne nulle et de variance $\sigma_Z^2 = t - t_0$, $t_0 \leq t$.

▷ Par conséquent on a $\text{Var}[W(t)] = t$ et $m_W(t) = E[W(t)] = 0$.

Note: Comme sa variance augmente avec le temps, la trajectoire du processus s'éloigne donc de l'axe horizontal lorsque t croît.



Propriété(s) : D'autre part, la loi des grands nombres nous permet d'avoir

$$\frac{W(t)}{t} \rightarrow 0 \text{ si } t \rightarrow \infty \quad (10)$$

- ▷ Le processus de Wiener standard a la **propriété oscillatoire de Lévy**, c'est-à-dire bien que la trajectoire de W soit continue, elle varie de façon irrégulière de sorte qu'elle n'est pas dérivable.
- ▷ Ce résultat est dû à $\Delta W(t) = W(t + \Delta t) - W(t) \approx \sqrt{\Delta t}$.
- ▷ Le processus de Wiener standard est une **martingale**, c'est-à-dire
$$E[W(t_n)|W(t_{n-1}), W(t_{n-2}), \dots, W(t_1)] = W(t_{n-1}), \quad t_1 < t_2 < \dots < t_n$$
.

.



- ▷ Un pont brownien noté $B_{0,x}^{T,y}(t)$ est un processus obtenu à partir du processus de Wiener standard passant par les points prédéterminés à $t = 0$ et $t = T$. Toutes les réalisations de ce pont vérifient

$$B_{0,x}^{T,y}(0) = x \text{ et } B_{0,x}^{T,y}(T) = y, \quad \forall x, y \quad (11)$$

- ▷ Le pont brownien s'exprime comme suit

$$B_{0,x}^{T,y}(t) = x + W(t) - \frac{t}{T} (W(T) - y + x) \quad (12)$$

- ▷ La **moyenne** du pont brownien est $m_B(t) = x - \frac{t}{T}(x - y)$

- ▷ La **covariance** du pont brownien est

$$\begin{aligned} C_{B,B}(t_1, t_2) &= E \left[\left(B_{0,x}^{T,y}(t_1) - m_B(t_1) \right) \left(B_{0,x}^{T,y}(t_2) - m_B(t_2) \right) \right] \\ &= \min(t_1, t_2) - \frac{t_1 t_2}{T} \end{aligned} \quad (13)$$

- ▷ Prenons le pont brownien $B(t) = W(t) - \frac{t}{T}W(T)$, avec $x = 0$ et $y = 0$.
- ▷ Sur l'intervalle $[0, T]$, $B(t)$ est développé sous forme de **Série de Fourier**

$$B(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos(kw_0 t) + b_k \sin(kw_0 t)) \quad (14)$$

$$a_k = \frac{2}{T} \int_0^T B(t) \cos(kw_0 t) dt, \text{ où } a_0 = \frac{2}{T} \int_0^T B(t) dt \quad (15)$$

$$b_k = \frac{2}{T} \int_0^T B(t) \sin(kw_0 t) dt \quad (16)$$

- ▷ $B(t)$ est un processus gaussien de moyenne nulle et de fonction d'aucovariance

$$C_{B,B}(t_1, t_2) = \min(t_1, t_2) - \frac{t_1 t_2}{T} \quad (17)$$

- ▷ Ce qui permet de conclure que les a_k et b_k sont des variables aléatoires gaussiennes de moyenne nulle. Pour lectures complémentaires:
[\[1, 8, 2, 3, 4, 5, 6, 7\]](#)

- [1] A. R. Baxter, M.
Financial calculus : An introduction to derivative pricing.
Cambridge University Press, 1996.
- [2] F. Z. Cvitanić, J.
Introduction to the economics and mathematics of financial markets.
MIT Press, 2004.
- [3] J. R. Demange, G.
Méthodes mathématiques de la finance.
Economica, 2005.
- [4] D. Duffie.
Dynamic asset pricing theory.
Princeton University Press, Third edition, 2001.
- [5] B. L. Lamberton, D.
Introduction au calcul stochastique appliqué à la finance.
Ellipse, 1992.

- [6] W. B. Malliaris, A.G.
Stochastic methods in economics and finance.
North Holland, 1982.
- [7] S. Neftci.
An introduction to the mathematics of financial derivatives.
Academic Press, 2000.
- [8] B. T.
Arbitrage theory in continuous time.
Oxford University Press, 1999.