

Estructures de la Informació. Control parcial

Dept. de Ciències de la Computació

E.P.S.E.V.G., 19 de abril de 2013, 15:00-17:00

IMPORTANT: Resol els problemes en fulls separats.

1. (2 punts. 20 minuts) Eficiència algorísmica

L'algorisme d'ordenació OBK (ordenació boja d'en Kim) ordena un array $T[i..j]$ recursivament de la següent manera:

```
void obk (int T[], int i, int j) {
    if (i >= j) return; // ordenar 0 ó 1 element no cal fer res
    if (i + 1 == j) {    // ordenar 2 elements
        if (T[i] > T[j]) {
            intercanviar(T[i], T[j]); // cost constant
        }
    }
    else { // ordenar tres o més elements
        int n = j - i + 1;
        int m1 = i + (n / 3);
        int m2 = j - (n / 3);
        obk(T, i, m2);
        obk(T, m1, j);
        obk(T, i, m2);
    }
}
```

a) Calcula el cost en funció del nombre n d'elements a ordenar. Si és necessari, pots utilitzar els teoremes adjunts.

b) Convé fer servir aquest algorisme en comptes de l'algorisme d'ordenació per selecció (que té cost $\Theta(n^2)$ en el cas pitjor)?

IMPORTANT: Raona la teva resposta.

Decreixement aritmètic

Teorema. Sigui $T(n)$ el cost d'un algorisme recursiu descrit per la recurrència

$$T(n) = \begin{cases} f(n) & \text{si } 0 \leq n < n_0 \\ a \cdot T(n-c) + g(n) & \text{si } n_0 \leq n \end{cases}$$

on n_0 és una constant, $c \geq 1$, $f(n)$ és una funció arbitrària i $g(n) = \Theta(n^k)$ amb k constant. Llavors,

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(n^k) & \text{si } a < 1 \\ \Theta(n^{k+1}) & \text{si } a = 1 \\ \Theta(a^{n/c}) & \text{si } a > 1 \end{cases}$$

Decreixement geomètric

Teorema. Sigui $T(n)$ el cost d'un algorisme recursiu descrit per la recurrència

$$T(n) = \begin{cases} f(n) & \text{si } 0 \leq n < n_0 \\ a \cdot T(n/b) + g(n) & \text{si } n_0 \leq n \end{cases}$$

on n_0 és una constant, $b > 1$, $f(n)$ és una funció arbitrària i $g(n) = \Theta(n^k)$ amb k constant. Llavors,

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(n^k) & \text{si } a < b^k \\ \Theta(n^k \log n) & \text{si } a = b^k \\ \Theta(n^{\log_b a}) & \text{si } a > b^k \end{cases}$$

2. (5 punts. 60 minuts) **Estructures Lineals**

Donada la següent classe llista:

```
template <typename T>
class llista {
    ...
    void stutter(int pas, int reps) throw(error);
    ...
private:
    // Llista simplement enllaçada, no circular i sense element fantasma.
    struct node {
        T info;
        node *seg;
    };
    node* _head;
    int _size;
};
```

Implementa en C++ el mètode `stutter` de l'anterior classe llista. Aquest mètode modifica la llista sobre la qual s'aplica de manera que els elements a les posicions *pas*, *2 x pas*, *3 x pas*, *4 x pas*, ..., es repeteixen *reps cops*.

Per exemple, donada la llista d'strings:

```
L={"digues", "que", "vols", "fer", "demà", "a", "la", "tarda"}
```

llavors després de cridar al mètode `L.stutter(3,2)` la llista passaria a ser com

```
L={"digues", "que", "vols", "vols", "fer", "demà", "a", "a", "la", "tarda"}
```

NOTA 1: Cal que implementis els mètodes addicionals que utilitzis explícitament.

NOTA 2: Pots suposar que la classe `T` disposa del constructor per còpia i de l'operador d'assignació.

3. (3 punts. 40 minuts) **Arbres**

Implementa en C++ una funció que donat un arbre binari retorni un vector amb el número de nodes a cada nivell:

```
template <typename T>
void nodes_per_nivell (const Abin<T> &a, vector<int> &L) throw(error);
```

Disposes de les classes `Abin<T>` i `Abin<T>::iterador` amb els mètodes públics vistos a classe i llistats a continuació.

NOTA 1: Cal que implementis les funcions addicionals que utilitzis.

NOTA 2: Pots suposar que el vector `L` està inicialment buit i pots fer servir les operacions tals com *push_back*, *push_front*, *size*, etc.

```

template <class T>
class Abin {
public:
    Abin() throw(error);

    Abin(const Abin<T> &a) throw(error);
    Abin& operator=(const Abin<T> &a) throw(error);
    ~Abin() throw();

    Abin(Abin<T> &fesq, const T &x, Abin<T> &fdret) throw(error);

    bool es_buit() const throw();

```

Iterador sobre arbres binaris.

```

friend class iterador {
public:
    friend class Abin;

    iterador() throw();

    Abin<T> arbre() const throw(error);

```

Retorna l'element apuntat per l'iterador.

```

const T& operator*() const throw(error);

    iterador fesq() const throw(error);
    iterador fdret() const throw(error);

    bool operator==(const iterador &it) const throw();
    bool operator!=(const iterador &it) const throw();

    static const int IteradorInvalid = 410;
};

    iterador arrel() const throw();
    iterador final() const throw()
};

```

Solució problema 1

a) Sigui $T(n)$ el cost d'aquesta funció. Si $n \geq 3$, es fan unes poques operacions de cost constant i tres crides recursives, cadascuna de les quals rep aproximadament $2n/3$ d'elements.

Per tant

$$T(n) = \begin{cases} ctt & \text{si } 0 \leq n < 3 \\ a \cdot T(n/b) + \Theta(n^k) & \text{si } 3 \leq n \end{cases}$$

on $a=3$, $b=3/2$, $k=0$.

Llavors es compleix que $a > b^k$ i, per tant, el cost temporal és

$$T(n) = \Theta(n^{\log_b a}) = \Theta(n^{\log_{3/2} 3})$$

b) Per altra banda $(3/2)^2 = 9/4 < 3$ i $(3/2)^3 = 27/8 > 3$, deduïm que $2 < \log_{3/2} 3 < 3$, i per tant l'algorisme obk és més ineficient que l'algorisme d'ordenació per selecció, que és quadràtic. De fet $\log_{3/2} 3 = 2,7$.

Solució problema 2

```
template <typename T>
void llista<T>::stutter(int pas, int reps) throw(error) {
    if (pas > 0 and reps > 0) {
        rstutter(_head, 1, pas, reps);
    }
}

// Mètode privat de classe. Caldria declarar-lo com a static dins la part
// privada de l'especificació de la classe (.hpp).
template <typename T>
void llista<T>::rstutter(node *n, int act, int pas, int reps) throw(error) {
    // Pre: act > 0, pas > 0 i reps > 0
    if (n != NULL) {
        node *n2 = n;
        if (act % pas == 0) {
            n2 = duplica(n, reps);
        }
        try {
            rstutter(n2->seg, act+1, pas, reps);
        }
        catch (error) {
            if (act % pas == 0) {
                while (n->seg != n2) {
                    node *aux = n->seg;
                    n->seg = n->seg->seg;
                    delete aux;
                }
            }
            throw;
        }
    }
}

// Mètode privat de classe. Caldria declarar-lo com a static dins la part
// privada de l'especificació de la classe (.hpp).
template <typename T>
typename llista<T>::node* llista<T>::duplica(node* n, int reps) throw(error) {
    // Pre: n != NULL and reps>0
    // Post: retorna l'últim node duplicat
    node *ret;
    if (reps > 1) {
        node *aux = new node;
        try {
            aux->info = n->info;
            aux->seg = n->seg;
            ret = duplica(aux, reps-1);
            n->seg = aux;
        }
        catch (error) {
            delete aux;
            throw;
        }
    }
    else {
        ret = n;
    }
    return ret;
}
```

Solució problema 3

```
template <typename T>
void nodes_per_nivell (const Abin<T> &a, vector<int> &L) throw(error) {
    return rnodes_per_nivell(a.arrel(), a.final(), 1, L);
}
```

```
template <typename T>
void rnodes_per_nivell (const Abin<T>::iterador &it,
                       const Abin<T>::iterador &end,
                       int nivell,
                       vector<int> &L) throw(error) {
    if (it != end) {
        if (L.size() < nivell) {
            L.push_back(1);
        }
        else {
            ++L[nivell-1];
        }
        rnodes_per_nivell (it.fesq(), end, nivell+1, L);
        rnodes_per_nivell (it.fdret(), end, nivell+1, L);
    }
}
```