

Curso de Engenharia de Computação

Disciplina: Inteligência Artificial Professora: Alexandra Zimpeck

Lista de Exercícios

Introdução, agentes e ambientes

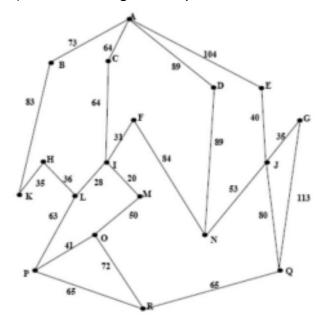
- 1) Qual a definição de inteligência? O que é o comportamento inteligente de uma máquina? Dê exemplos de aplicações práticas de IA no dia a dia.
- 2) Você considera essa afirmação válida: "Ser inteligente significa parecer humano"? Justifique sua opinião.
- 3) Caracterize as seguintes categorias:
 - a) Sistemas que pensam como humanos.
 - b) Sistemas que agem como humanos.
 - c) Sistemas que pensam racionalmente.
 - d) Sistemas que agem racionalmente.
- 4) Em que consiste um agente racional? O que um agente racional precisa para melhorar seu desempenho?
- 5) a) Responda SIM ou NÃO na tabela, para indicar o que caracteriza cada um dos agentes apresentados a seguir de acordo com as propriedades do ambiente. Justifique as suas respostas.
 - b) Para cada um dos exemplos, defina os possíveis sensores, atuadores, objetivos (medida de desempenho) e ambiente.

Características do ambiente	Catálogo de compras na internet	Robô jogador de futebol	Assistente matemático para demonstração de teoremas
Completamente observável			
Determinístico			
Estático			
Episódico			
Discreto			
Agente único			

6) O que caracteriza um sistema multiagente? Cite pelo menos duas aplicações para sistemas multiagentes.

Busca sem informação e busca heurística

- 7) Como avaliamos as estratégias de busca (critérios)?
- 8) Qual a diferença entre busca informada e não informada?
- 9) Quais são os principais métodos de busca não informada? Por que são chamados de "métodos de busca cega"?
- 10) Explique cada uma das estratégias de busca que os algoritmos abaixo adotam: a) Busca em profundidade
 - b) Busca em largura
 - c) Busca heurística gulosa
 - d) Busca A*
- 11) Por que nem sempre uma busca heurística gulosa é ótima?
- 12) Dê um exemplo de problema em que a busca em largura funcionaria melhor do que a busca em profundidade. Dê um exemplo de problema em que a busca em profundidade funcionaria melhor do que a busca em largura. Justifique. 13) Em relação as heurísticas, responda as questões abaixo:
 - a) O que é uma heurística?
 - b) O que é uma heurística admissível?
 - c) O que é uma heurística consistente?
 - d) Toda heurística é também admissível? Justifique sua resposta.
- 14) O que significa dizer que uma heurística h_1 domina uma heurística h_2 ?
- 15) Quais são as condições para que a busca do A* seja ótima e completa?
- 16) Considere o seguinte mapa fora de escala:



Distância e	em linha reta até R
A	240
В	186
C	182
D	163
E	170
F	150
G	165
H	139
I	120
J	130
K	122
L	104
M	100
N	77
0	72
P	65
Q	65
R	0

Usando o algoritmo A* determine uma rota de A até R, usando as seguintes funções de custo: g(n) = a distancia entre cada cidade (mostrada no mapa). h(n) = a distancia em linha reta entre duas cidades (tabela acima).

Em sua resposta forneça os seguintes itens:

- 1. A árvore de busca que é produzida, mostrando a função de custo em cada nó.
- 2. Defina a ordem em que os nós serão expandidos.
- 3. Defina a rota que será tomada e o custo total.
- 17) Classifique as sentenças a seguir como verdadeiro ou falso, justificando as falsas: a) () A busca em profundidade sempre acha a solução para um problema em menos tempo que a busca em amplitude.
- b) () A busca em gulosa é uma busca heurística em que a função de custo do caminho é igual a zero.
- c) () Na busca bidirecional uma das buscas necessita ser em largura. d) () Os mecanismos de busca heurística sempre acham a solução ótima. e) () Uma heurística admissível garante que o A^* ache a solução ótima. f) () Dadas duas heurísticas admissíveis h_1 e h_2 tal que $h_1 > h_2$. Usando h_1 expandiremos mais nós na árvore de busca.

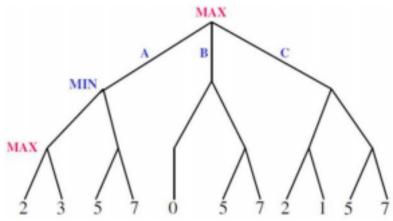
Busca local e algoritmos genéticos

- 18) O que caracteriza a busca local?
- 19) Qual é a diferença entre um máximo local e um máximo global? 20) Descreve a técnica *Hill-Climbing* (subida pela encosta mais íngreme). Quais as suas limitações?
- 21) Qual a ideia básica do Simulated Annealing?
- 22) Do que consiste a busca em feixe local? Quais suas vantagens e desvantagens?
- 23) Qual a relação da busca em feixe local com os algoritmos da subida de encosta e têmpera simulada? Qual a sua relação com os algoritmos genéticos? 24) Defina os termos indivíduo, genoma, cromossomo/gene, alelo, função fitness, *crossover*, mutação e nova geração no contexto de algoritmos genéticos. 25) Quais são as principais etapas envolvidas na construção de um algoritmo genético? Explique cada uma delas.
- 26) Cite pelo menos uma aplicação onde os algoritmos genéticos são comumente aplicados (o exemplo precisa ser diferente daqueles apresentados durante a aula).

Busca competitiva

- 27) Quais são as principais diferenças entre a busca competitiva e os outros algoritmos de busca vistos no primeiro bimestre?
- 28) No que a Teoria dos Jogos se baseia? Quais são as quatro classificações de jogos comumente estudados em inteligência artificial?

- 29) Cite pelo menos um exemplo onde as máquinas já ultrapassaram os seres humanos (o exemplo precisa ser diferente daqueles apresentados durante a aula).
- 30) Como funciona a estratégia *minimax*? Quais são as principais características que foram acrescentadas na poda alfa-beta?
- 31) Os tempos de execução dos algoritmos *Minimax* e poda alfa-beta não são iguais. Por que isto acontece? Qual é o melhor? Justifique sua resposta. 32) Decida a jogada de MAX (A, B ou C) considerando as utilidades fornecidas nas folhas e o algoritmo *minimax*. Após, adote o algoritmo poda alfa-beta e indique quais arestas/subárvores serão podadas.



1)