§8.2 坐标系、矢量的坐标

- 一、坐标系
- 二、空间直角坐标系、(球面坐标系)
- 三、矢量运算的坐标表达式







§ 8.2.1 坐标系

为了确定空间中的一点在一定参考系中的位置,按 规定的方法选取的有序数组称为点的坐标.

一维:数轴

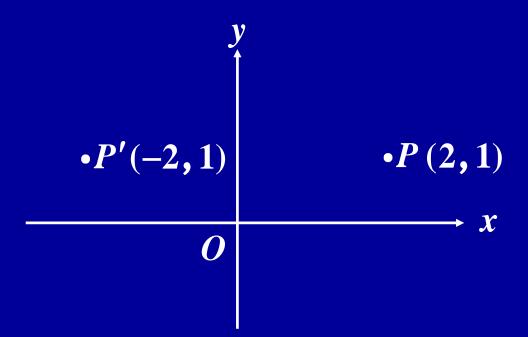
二维: 平面直角坐标系、平面极坐标系

三维: 空间直角坐标系、球面坐标系









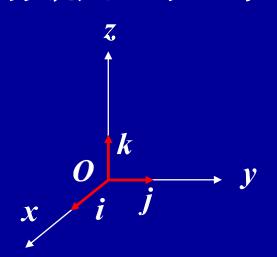






§ 8.2.2 空间直角坐标系、球面坐标系

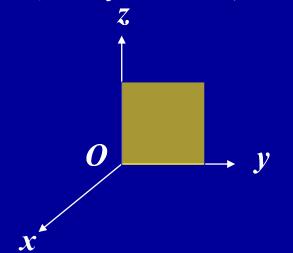
空间直角坐标系 取空间中一定点O,作三个以O点为始端的两两垂直的单位矢量i,j,k,就确定了三条以以O点为原点的两两垂直的数轴 Ox,Oy,Oz,分别称为x轴、y轴、z轴,并依Ox,Oy,Oz 的顺序按右手法则规定坐标轴的正向.这样就建立了一个空间直角坐标系.





三条坐标轴的任意两条可以确定一个平面,称为坐标面,其中,由y轴和z轴确定的坐标面称为Oyz面,由x轴和y轴确定的坐标面称为Oxy面,由z轴和x轴确定的坐标面称为Ozx面.

三个坐标面把空间分成八个部分, 称为八个卦限. 含有x轴, y轴, z轴正半轴的那个卦限叫做第一卦限, 其他第二、第三、第四卦限在Oxy面上方, 按逆时针方向确定.

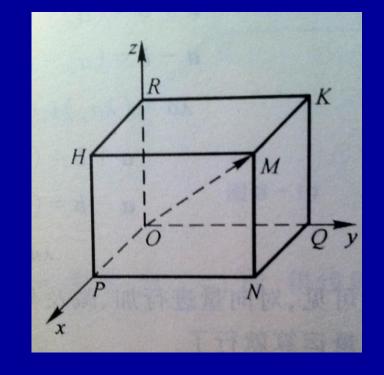




点的坐标

对空间任意点M,以OM为对角线、三条坐标轴为棱作长方体RHMK-OPNQ.则

$$\overrightarrow{OM} = \overrightarrow{OP} + \overrightarrow{PN} + \overrightarrow{NM}$$
$$= \overrightarrow{OP} + \overrightarrow{OQ} + \overrightarrow{OR}$$



设
$$\overrightarrow{OP} = xi$$
, $\overrightarrow{OQ} = yj$, $\overrightarrow{OR} = zk$, 则

$$\overrightarrow{OM} = xi + yj + zk$$

上式称为矢量 \overline{OM} 的坐标分解式,xi,yj,zk称为矢量 \overline{OM}







沿三个坐标轴方向的分矢量.

这说明对给定点M就确定了 \overline{OP} , \overline{OQ} , \overline{OR} 三个分矢量,进而确定了x,y,z三个有序数;反之,给三个有序数x,y,z,也就确定了点M.于是点M与三个有序数x,y,z之间有一一对应的关系:

$$M \leftrightarrow \overrightarrow{OM} = xi + yj + zk \leftrightarrow (x, y, z)$$

有序数x,y,z称为点M的坐标,记作M(x,y,z),并分别称为横坐标,纵坐标,竖坐标.



矢量的坐标

对于给定矢量r,作 OM = r,若M点的坐标为(x, y, z),

称矢量r的坐标为x,y,z,记为

$$r=(x, y, z) = xi + yj + zk. (\overrightarrow{OM} = xi + yj + zk)$$

设M(x,y,z)是空间中任一点,矢量 \overrightarrow{OM} 称为点M关于原点O的矢径,简写为 r_M ,即 $r_M=(x,y,z)=xi+yj+zk$.所以一个点与该点的矢径有相同的记号,(x,y,z)既表示点M,又可表示矢径 r_M ,也表示与 r_M 相等的矢量r.



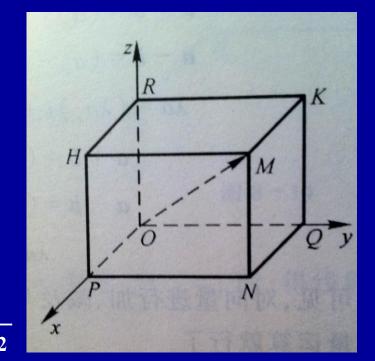
矢量的模、方向角、方向余弦

设矢量
$$r = (x, y, z)$$
,作

$$\overrightarrow{OM} = r = \overrightarrow{OP} + \overrightarrow{OQ} + \overrightarrow{OR}$$

$$|r| = |\overrightarrow{OM}| = \sqrt{|\overrightarrow{OP}|^2 + |\overrightarrow{OQ}|^2 + |\overrightarrow{OR}|^2}$$

$$|r| = |\overrightarrow{OM}| = \sqrt{|\overrightarrow{OP}|^2 + |\overrightarrow{OQ}|^2 + |\overrightarrow{OR}|^2}$$



由分矢量 $\overrightarrow{OP} = xi$, $\overrightarrow{OQ} = yj$, $\overrightarrow{OR} = zk$, 有

$$|\overrightarrow{OP}| = |x|, |\overrightarrow{OQ}| = |y|, |\overrightarrow{OR}| = |z|,$$

于是得到矢量模的坐标表示式 $|r| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

从而得到两点间距离公式.







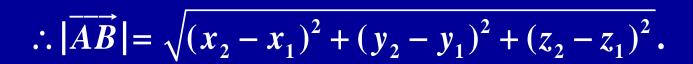
结论 设空间中两点为 $A(x_1, y_1, z_1)$ 与 $B(x_2, y_2, z_2)$,则

矢量
$$\overrightarrow{AB}$$
 的模为 $|\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$.

证 因为
$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA}$$

$$= x_2 i + y_2 j + z_2 k - (x_1 i + y_1 j + z_1 k)$$

$$= (x_2 - x_1)i + (y_2 - y_1)j + (z_2 - z_1)k$$

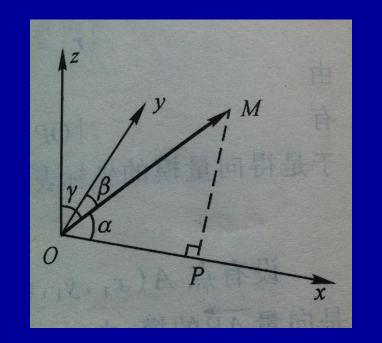








设非零矢量r与x轴、y轴、z轴 正向的夹角为 α , β , γ ,亦即 \overrightarrow{OM} 与 i, j, k的夹角,把它们称为矢量r的 方向角.



设
$$\overrightarrow{OM} = r = (x, y, z) = xi + yj + zk$$
,则

$$\cos\alpha = \frac{\overrightarrow{OM} \cdot i}{|\overrightarrow{OM}||i|} = \frac{(xi + yj + zk) \cdot i}{|\overrightarrow{OM}||i|} = \frac{x}{|r|} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}.$$

同理
$$\cos \beta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$
, $\cos \gamma = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$







称 $\cos \alpha$, $\cos \beta$, $\cos \gamma$ 为矢量r 的方向余弦, 并有

(1)
$$\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1.$$

同时由 r = (x, y, z) = xi + yj + zk,得

$$r^{0} = \frac{r}{|r|} = \frac{xi + yj + zk}{\sqrt{x^{2} + y^{2} + z^{2}}} = \left(\frac{x}{\sqrt{x^{2} + y^{2} + z^{2}}}, \frac{y}{\sqrt{x^{2} + y^{2} + z^{2}}}, \frac{z}{\sqrt{x^{2} + y^{2} + z^{2}}}\right)$$

$$= (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$$

(2)一矢量的单位矢量其坐标就是该矢量的方向余弦; 反之,以一矢量的方向余弦为坐标的矢量就是该矢量的单位矢量 r^0 .

例2 求与三坐标轴夹角相等的单位矢量.







§ 8.2.3 矢量运算的坐标表达式

设矢量

$$a = a_1 i + a_2 j + a_3 k = (a_1, a_2, a_3),$$

 $b = b_1 i + b_2 j + b_3 k = (b_1, b_2, b_3),$
 $c = c_1 i + c_2 j + c_3 k = (c_1, c_2, c_3).$

矢量加法
$$a+b = (a_1i + a_2j + a_3k) + (b_1i + b_2j + b_3k)$$

$$= (a_1 + b_1)i + (a_2 + b_2)j + (a_3 + b_3)k$$

$$= (a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3)$$







$$ka = k(a_1i + a_2j + a_3k)$$

= $ka_1i + ka_2j + ka_3k$
= (ka_1, ka_2, ka_3)

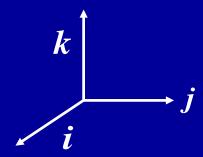
矢量的数量积 因为 $i \cdot j = j \cdot k = k \cdot i = 0$ 且 $i \cdot i = j \cdot j = k \cdot k = 1$,

所以有
$$a \cdot b = (a_1 i + a_2 j + a_3 k) \cdot (b_1 i + b_2 j + b_3 k)$$

= $a_1 b_1 + a_2 b_2 + a_3 b_3$

矢量的矢量积 因为 $i \times j = k$, $j \times k = i$, $k \times i = j$, 且 $i \times i = j$

$$j \times j = k \times k = 0$$
, 所以有







$$a \times b = (a_1i + a_2j + a_3k) \times (b_1i + b_2j + b_3k)$$

$$= (a_2b_3 - a_3b_2)i - (a_1b_3 - a_3b_1)j + (a_1b_2 - a_2b_1)k = \begin{vmatrix} i & j & k \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$

失量的混合积
$$[a,b,c]=(a\times b)\cdot c=egin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \ b_1 & b_2 & b_3 \ c_1 & c_2 & c_3 \ \end{bmatrix}$$

性质:
$$a,b,c$$
共面的充要条件为 $\begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = 0.$







例4 设两点 $M_1(x_1, y_1, z_1)$ 与 $M_2(x_2, y_2, z_2)$,求 M_1 与 M_2 连线中点的坐标。

解设中点为 $M_0(x_0, y_0, z_0)$,如图所示,有

$$\overrightarrow{OM_0} = \frac{1}{2}\overrightarrow{ON} = \frac{1}{2}(\overrightarrow{OM_1} + \overrightarrow{OM_2}) = (\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}, \frac{z_1 + z_2}{2}).$$

故中点坐标为

$$M_0(\frac{x_1+x_2}{2},\frac{y_1+y_2}{2},\frac{z_1+z_2}{2}).$$





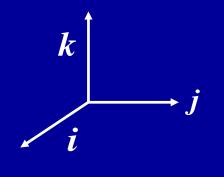




例6 求
$$(i+2j)\times k$$
.

解法一
$$(i+2j) \times k = i \times k + 2j \times k$$

= $-j + 2i = 2i - j$



解法二
$$(i+2j) \times k = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 2i - j$$





例8 已知三角形的三顶点为A(1,0,2), B(2,1,1),

C(0, 2, 4),求 ΔABC 的面积.

解 ΔABC的面积
$$S = \frac{1}{2} |\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}|$$
. 因为 $A \subseteq$

$$\overrightarrow{AB} = r_B - r_A = (2, 1, 1) - (1, 0, 2) = (1, 1, -1),$$

$$\overrightarrow{AC} = r_C - r_A = (-1, 2, 2).$$

所以

$$\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & 2 \end{vmatrix} = (4, -1, 3).$$







$$|\overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC}| = \sqrt{4^2 + (-1)^2 + 3^2} = \sqrt{26}$$
,

故 Δ ABC的面积
$$S = \frac{1}{2}\sqrt{26}$$
.







例9 已知四面体的顶点A(0,0,2), B(3,0,5), C(1,1,0), D(4,1,2), 求此四面体的体积.

解体积
$$V = \frac{1}{6} | [\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}] |$$
, 因为

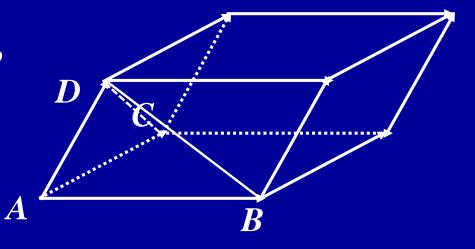
$$\overrightarrow{AB} = r_B - r_A = (3, 0, 5) - (0, 0, 2) = (3, 0, 3),$$

$$\overrightarrow{AC} = r_C - r_A = (1, 1, -2),$$

$$\overrightarrow{AD} = r_D - r_A = (4, 1, 0),$$

所以

$$[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AD}] = \begin{vmatrix} 3 & 0 & 3 \\ 1 & 1 & -2 \\ 4 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -3.$$
 故体积 $V = \frac{1}{6} |-3| = \frac{1}{2}$.



$$=-3$$
. 故体积 $V=\frac{1}{6}|-3|=\frac{1}{2}$.





思考题设矢量a+3b垂直于7a-5b,且a-4b垂直 7a-2b,求矢量a与b的夹角 θ .





