Bài 12 Tối ưu mã



Yêu cầu

- Chương trình sau khi tối ưu phải tương đương
- Tốc độ thực hiện trung bình tăng
- Hiệu quả đạt được tương xứng với công sức bỏ ra

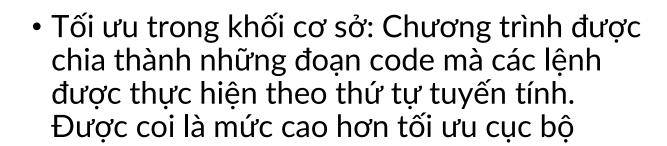
Có thể tối ưu mã vào lúc nào

- Mã nguồn: do người lập trình (giải thuật)
- Mã trung gian: Dễ thực hiện nhất
- Mã đích: Khó phát hiện các cấu trúc có thể tối ưu hơn mã trung gian,
 phụ thuộc phiên bản Assembly.



Các mức độ tối ưu mã trung gian

- Tối ưu cục bộ (peephole optimization):
 - Một cửa sổ rất nhỏ nhìn vào chương trình và trượt theo code của chương trình
 - Nếu tìm thấy một cấu trúc có thể thay thế thì thay bằng đoạn mã hiệu quả hơn.



 Tối ưu trên đồ thị: toàn bộ chương trình được biểu diễn thành một đồ thị định hướng mà các đỉnh chính là các khối cơ bản. Có thể coi đây là mức tổng quát nhất trong quá trình tối ưu mã.





Tối ưu cục bộ

- Kỹ thuật để cải tiến mã trung gian một cách cục bộ.
- Một phương pháp để cải tiến chương trình trung gian (TG) bằng cách xem xét một dãy lệnh trong mã TG và thay thế chúng bằng những đoạn mã ngắn hơn và hiệu quả hơn.
- Việc áp dụng chiến lược tối ưu này có thể sinh ra mã phù hợp với chiến lược tối ưu khác, do vậy quá trình tối ưu có thể lặp lại một số lần.
- Phương pháp đơn giản nhưng khá hiệu quả
- Kỹ thuật này cũng có thể áp dụng cho mã đích



Các xu hướng tối ưu cục bộ

- Loại bỏ lệnh dư thừa
- Thông tin dòng điều khiển
- Giản lược biểu thức đại số
- Sử dụng các đặc trưng ngôn ngữ



Tối ưu cục bộ

 Tính toán trong thời gian dịch: Khi gặp một biến có giá trị hằng và có thể tính toán để thay thế việc sử dụng biến bằng hằng

Constant folding

$$x := 32 + 32$$

x := 32 + 32 trở thành x := 64

Constant propagation

$$x := 32$$

$$y := x + x$$

y := x + x trở thành x := 64

Mã không đến được

$$x := x + 1$$

 $x := x + 1 \leftarrow Không cần$

Tối ưu dòng điều khiển

goto L1 trở thành goto L2

Tối ưu cục bộ

Giản lược biểu thức đại số: Loại bỏ các lệnh không có tác dụng

Mã chết

x := 32 ← x không được dùng trong những lệnh tiếp theo

$$y := x + y$$
 $\rightarrow y := y + 32$

Giảm chi phí tính toán : Thay phép toán có chi phí lớn bằng phép toán có chi phí thấp hơn (nếu có)

$$x := x * 2$$

$$x := x * 2$$
 $\rightarrow x := x + x$



Khối cơ bản (basic block)

Chuỗi các lệnh kế tiếp nhau trong đó dòng điều khiển đi vào lệnh đầu tiên của khối và ra ở lệnh cuối cùng của khối mà không bị dừng hoặc rẽ nhánh.

Ví dụ

$$t2 := a * b$$

$$t4 := t1 + t2$$

$$t5 := b * b$$

$$t6 := t4 + t5$$

Giải thuật phân chia các khối cơ bản

Input: Dãy lệnh ba địa chỉ.

Output: Danh sách các khối cơ bản với mã lệnh ba địa chỉ của từng khối Phương pháp:

- 1. Xác định tập các lệnh đầu (leader), của từng khối cơ bản
 - i) Lệnh đầu tiên của chương trình là lệnh đầu.
 - ii) Bất kỳ lệnh nào là đích nhảy đến của các lệnh GOTO có hoặc không có điều kiện là lệnh đầu
 - iii) Bất kỳ lệnh nào đi sau lệnh GOTO có hoặc không có điều kiện là lệnh đầu
- 2. Với mỗi lệnh đầu, khối cơ bản bao gồm nó và tất cả các lệnh tiếp theo không phải là lệnh đầu hay lệnh kết thúc chương trình



Tối ưu trong từng khối cơ bản

- Loại bỏ biểu thức con chung
- Tính toán các giá trị hằng trong thời gian dịch
- Copy Propagation
- Loại mã chết...



Ví dụ

- (1) prod := 0
- (2) i := 1
- (3) t1 := 4 * i
- (4) t2 := a[t1]
- (5) t3 := 4 * i
- (6) t4 := b[t3]
- (7) t5 := t2 * t4
- (8) t6 := prod + t5
- (9) prod := t6
- (10) t7 := i + 1
- (11) i := t7
- (12) if i<=20 goto (3)

- Lệnh (1) là lệnh đầu theo quy tắc i,
- Lệnh (3) là lệnh đầu theo quy tắc ii
- Lệnh sau lệnh (12) là lệnh đầu theo quy tắc iii.
- Các lệnh (1)và (2) tạo nên khối cơ bản thứ nhất.
- Lệnh (3) đến (12) tạo nên khối cơ bản thứ hai.

Ví dụ: Lệnh mã nguồn: a[i+1] = b[i+1]

$$t1 = i + 1$$
 $t1 = i + 1$
 $t2 = b[t1]$ $t2 = b[t1]$
 $t3 = i + 1$ $\leftarrow Không cần$
 $a[t3] = t2$ $a[t1] = t2$

Truyền hằng (Constant Propagation)

i là hằng

Mã nhận được:

Copy Propagation

```
t2 = t1;
t3 = t2 * t1;
t4 = t3;
t5 = t3 * t2;
c = t5 + t4;
```

Tối ưu trên đồ thị dòng điều khiển (CFG - Control Flow Graph)

- Vấn đề cần quan tâm
 - Loại bỏ biểu thức con chung
 - Truyền hằng
 - Loại mã chết
 - Loại những dư thừa cục bộ...
- Úng dụng một phương pháp tối ưu dẫn đến việc tạo ra những đoạn mã có thể ứng dụng phương pháp tối ưu khác.

Mã ba địa chỉ của Quick Sort

1	i = m - 1
2	j = n
3	t ₁ = 4 * n
4	$v = a[t_1]$
5	i = i + 1
6	t ₂ = 4 * i
7	$t_3 = a[t_2]$
8	if t ₃ < v goto (5)
9	j = j — 1
10	t ₄ = 4 * j
11	$t_5 = a[t_4]$
12	if t ₅ > v goto (9)
13	if i >= j goto (23)
14	t ₆ = 4 * i
15	$x = a[t_6]$

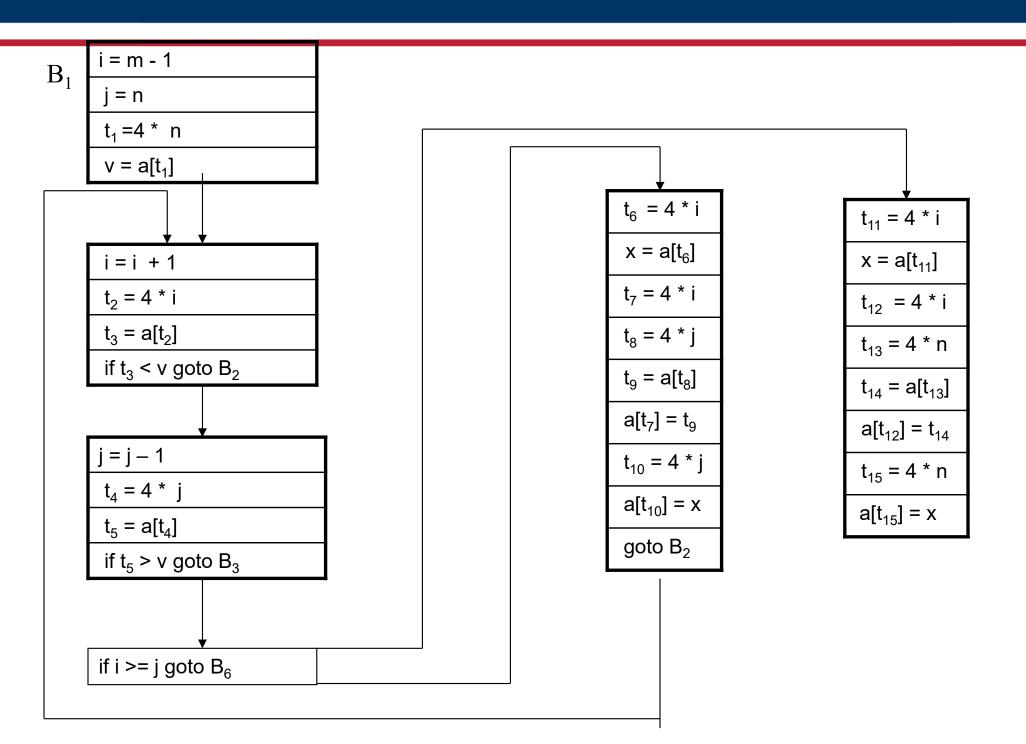
16	t ₇ = 4 * I
17	t ₈ = 4 * j
18	$t_9 = a[t_8]$
19	$a[t_7] = t_9$
20	t ₁₀ = 4 * j
21	$a[t_{10}] = x$
22	goto (5)
23	t ₁₁ = 4 * I
24	$x = a[t_{11}]$
25	t ₁₂ = 4 * i
26	t ₁₃ = 4 * n
27	$t_{14} = a[t_{13}]$
28	a[t ₁₂] = t ₁₄
29	t ₁₅ = 4 * n
30	a[t ₁₅] = x

Xác định khối cơ bản

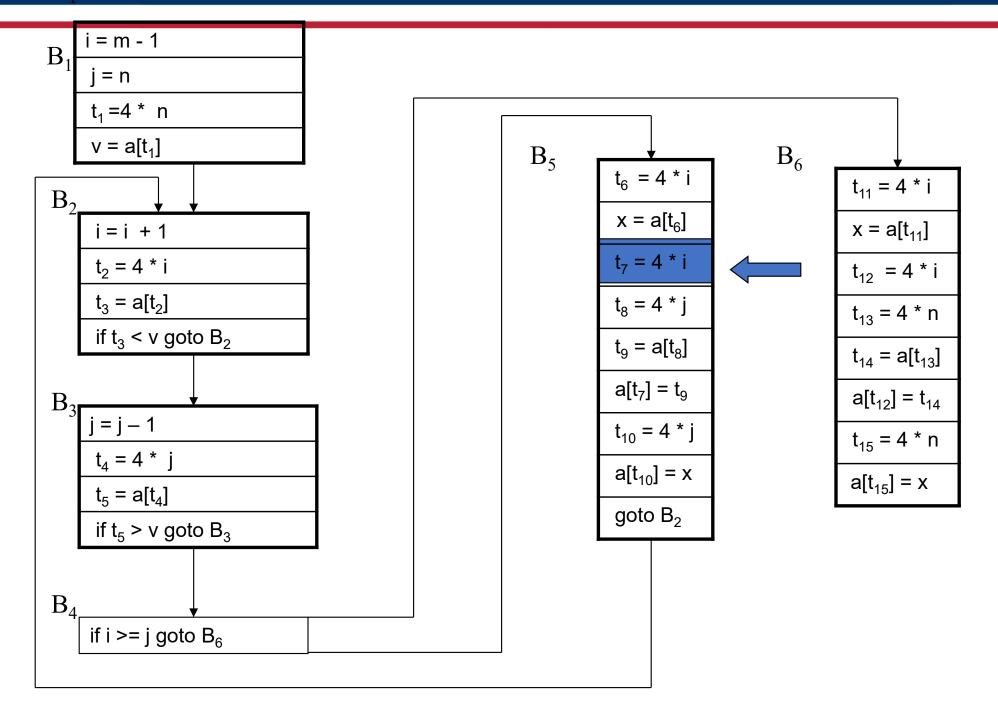
1	i = m - 1
2	j = n
3	t ₁ = 4 * n
4	v = a[t ₁]
5	i = i + 1
6	t ₂ = 4 * i
7	$t_3 = a[t_2]$
8	if t ₃ < v goto (5)
9	j = j — 1
10	t ₄ = 4 * j
11	$t_5 = a[t_4]$
12	if t ₅ > v goto (9)
13	if i >= j goto (23)
14	t ₆ = 4 * i
15	$x = a[t_6]$

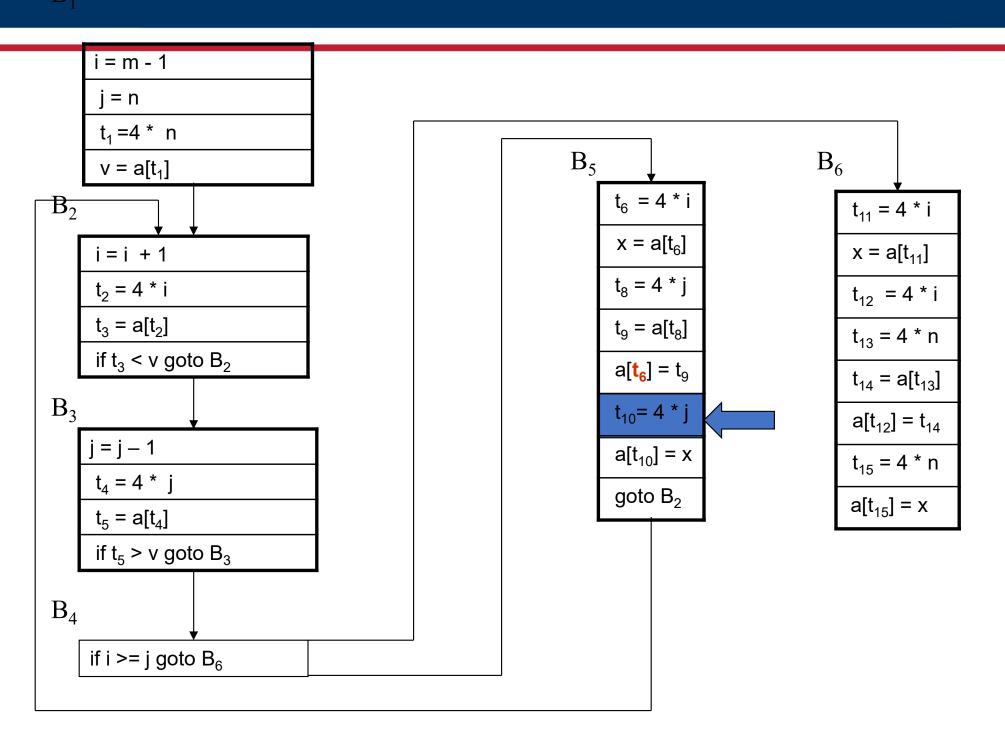
16	t ₇ = 4 * I
17	t ₈ = 4 * j
18	$t_9 = a[t_8]$
19	$a[t_7] = t_9$
20	t ₁₀ = 4 * j
21	a[t ₁₀] = x
22	goto (5)
23	t ₁₁ = 4 * i
24	x = a[t ₁₁]
25	t ₁₂ = 4 * i
26	t ₁₃ = 4 * n
27	t ₁₄ = a[t ₁₃]
28	a[t ₁₂] = t ₁₄
29	t ₁₅ = 4 * n
30	a[t ₁₅] = x

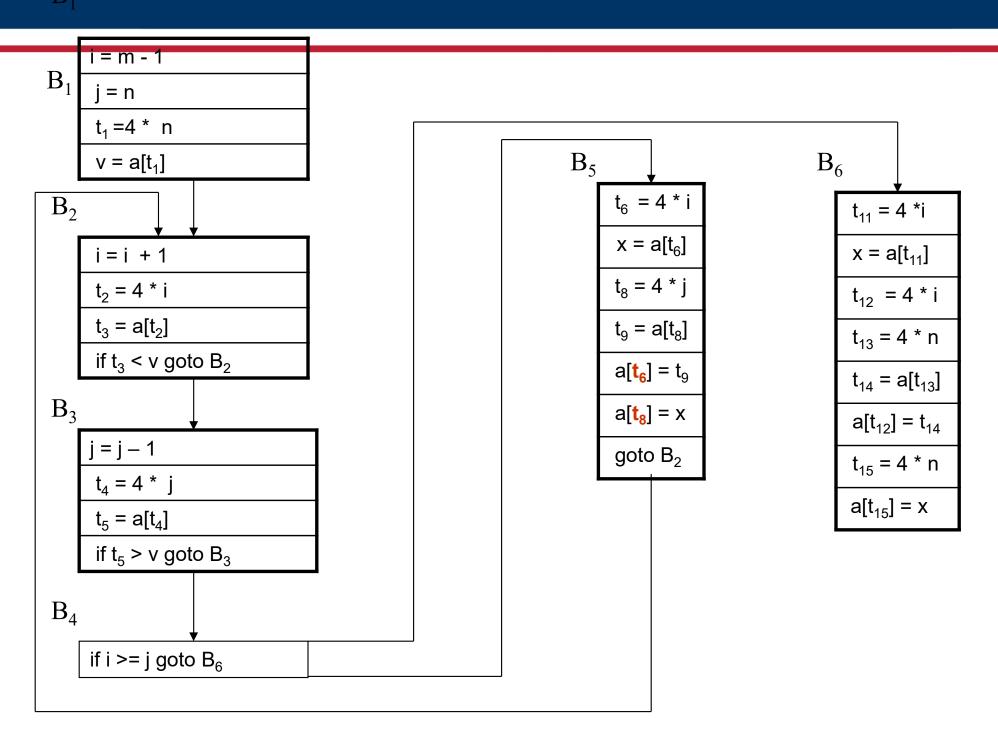
Đồ thị dòng điều khiển (Control Flow Graph - CFG)

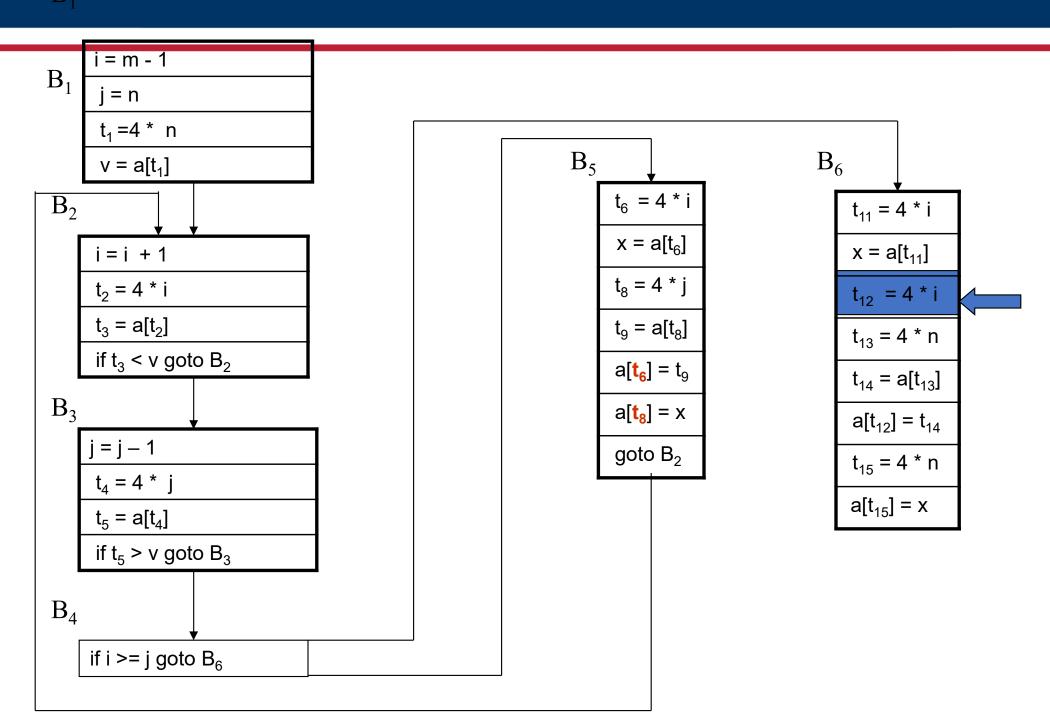


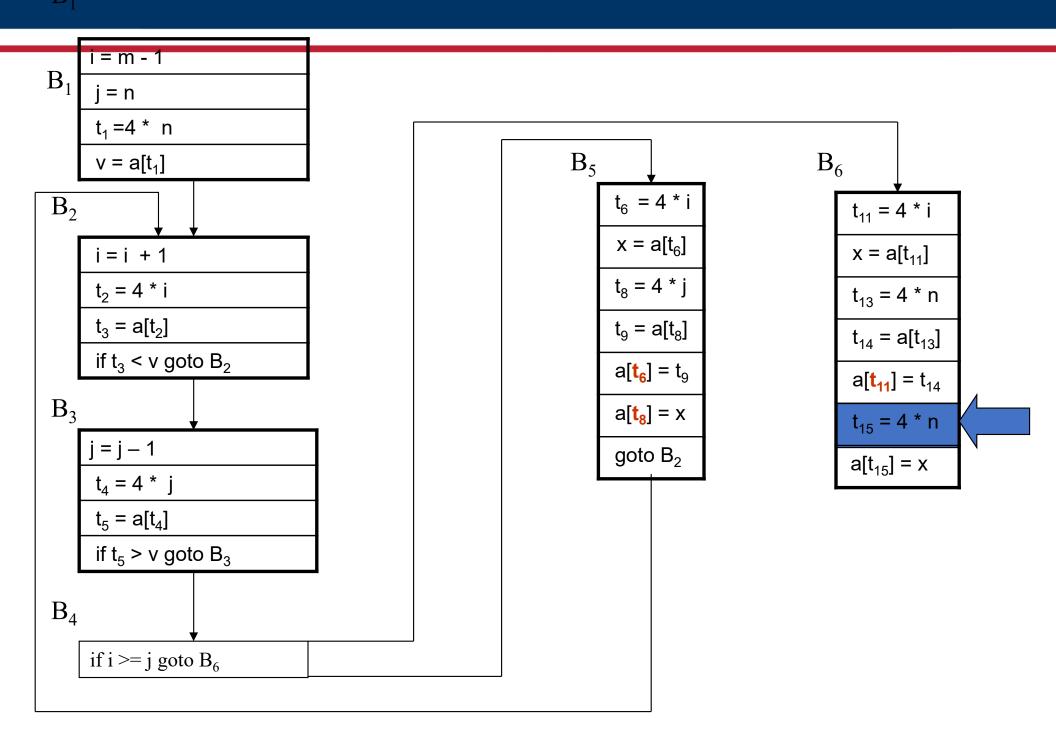


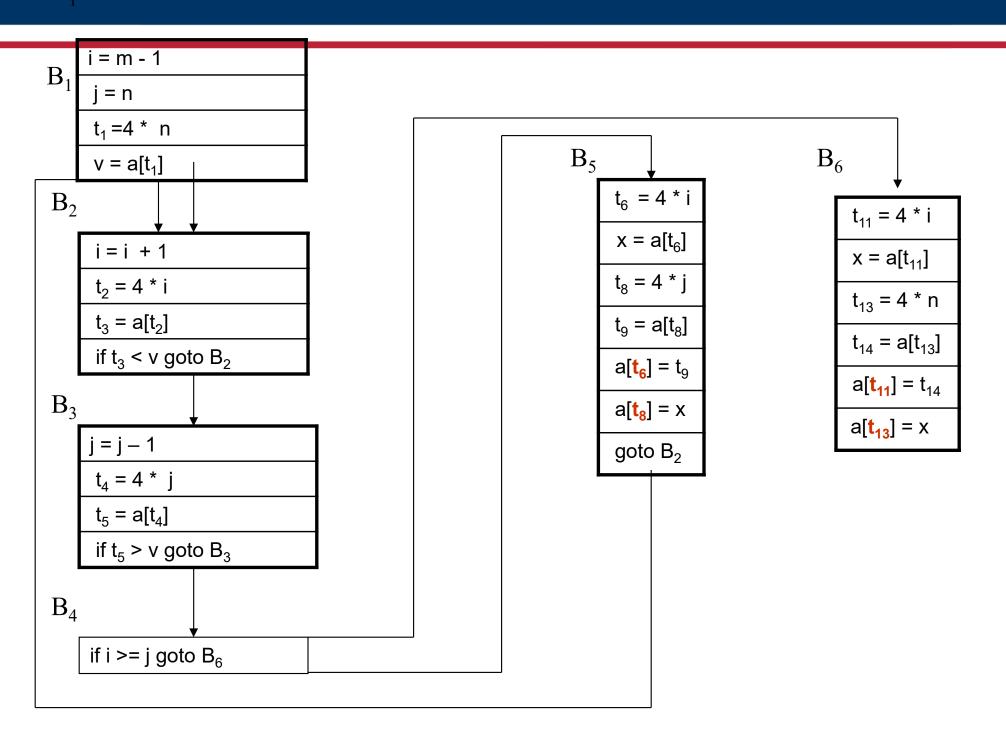


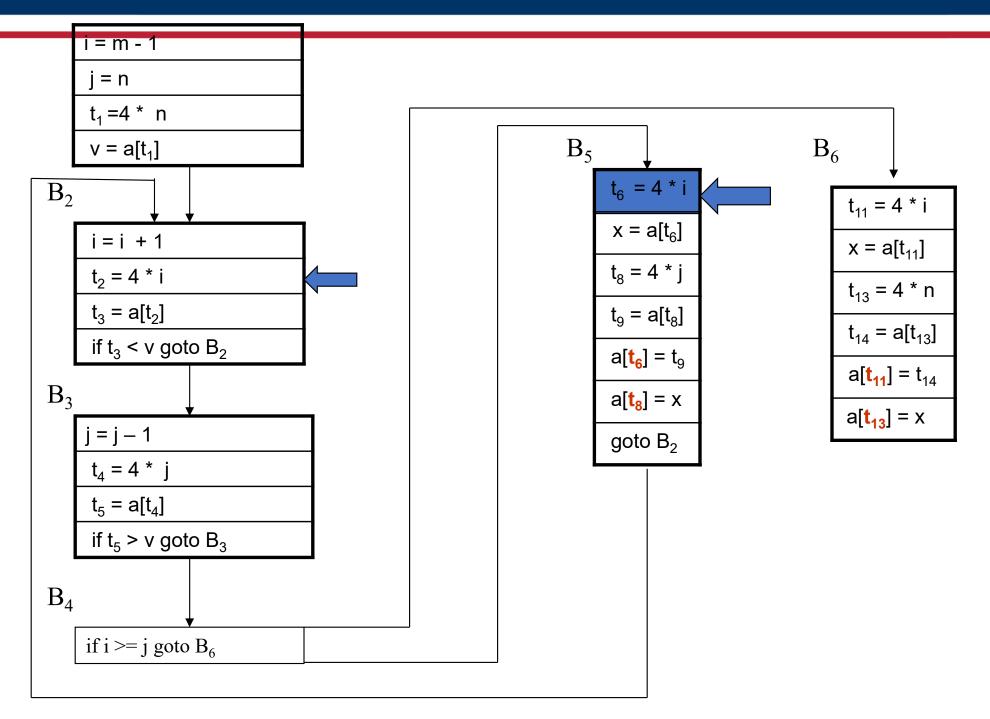


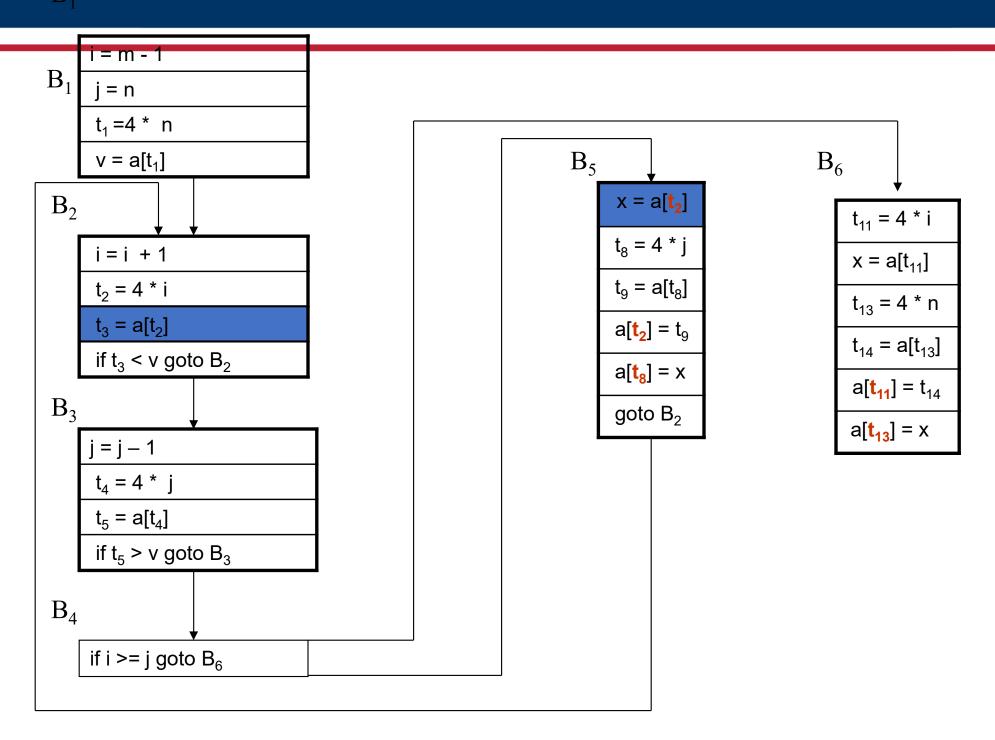


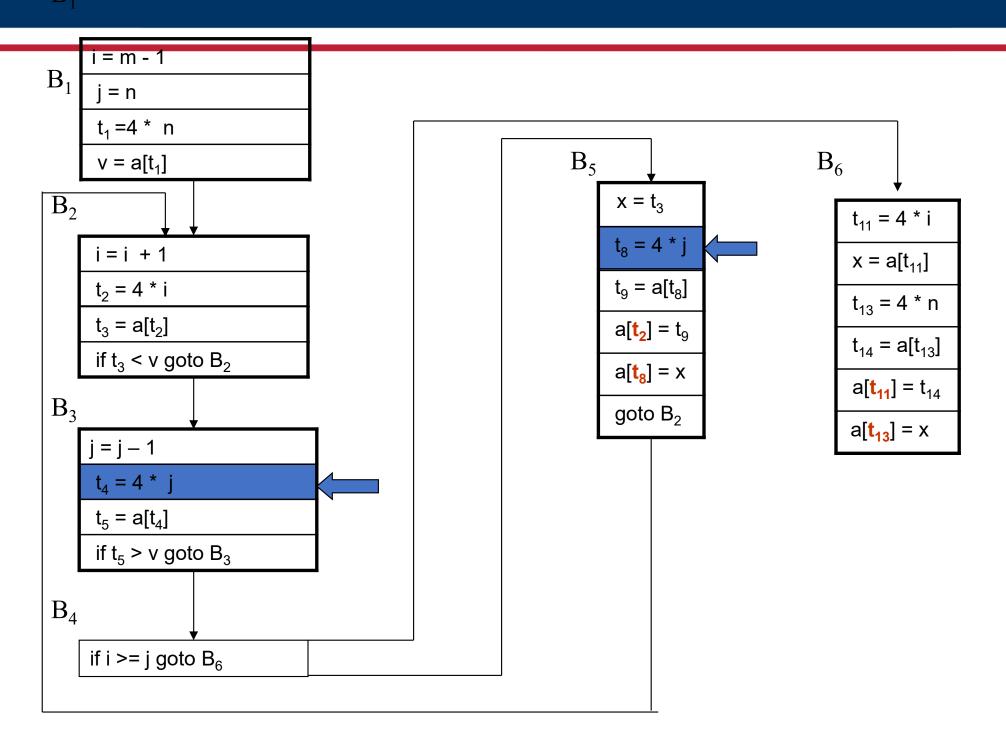


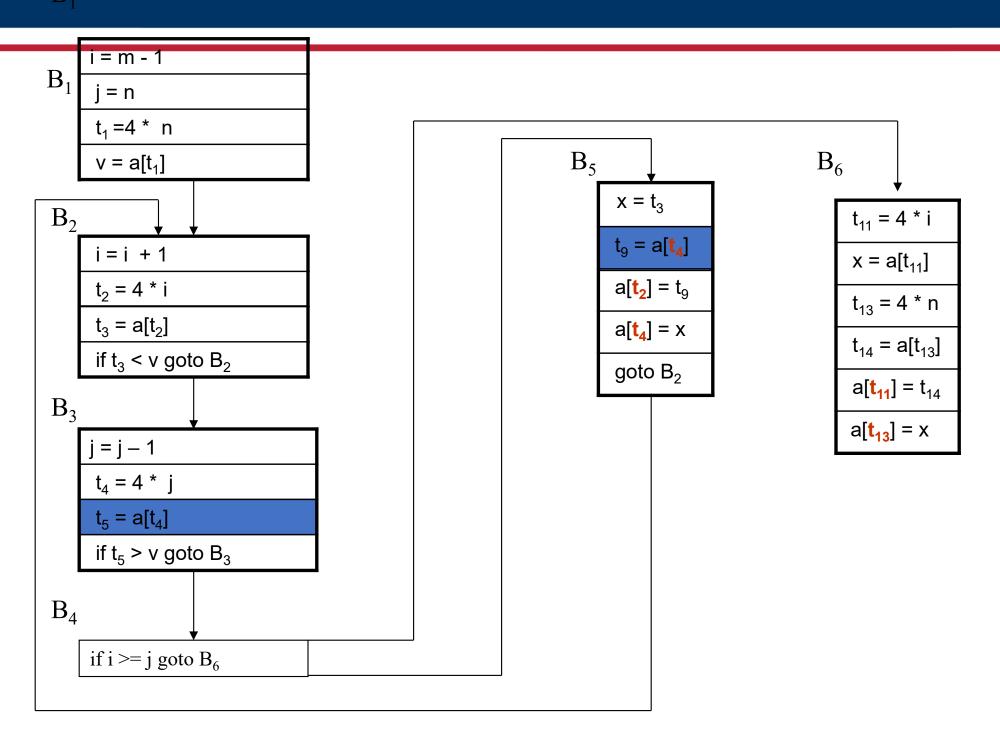


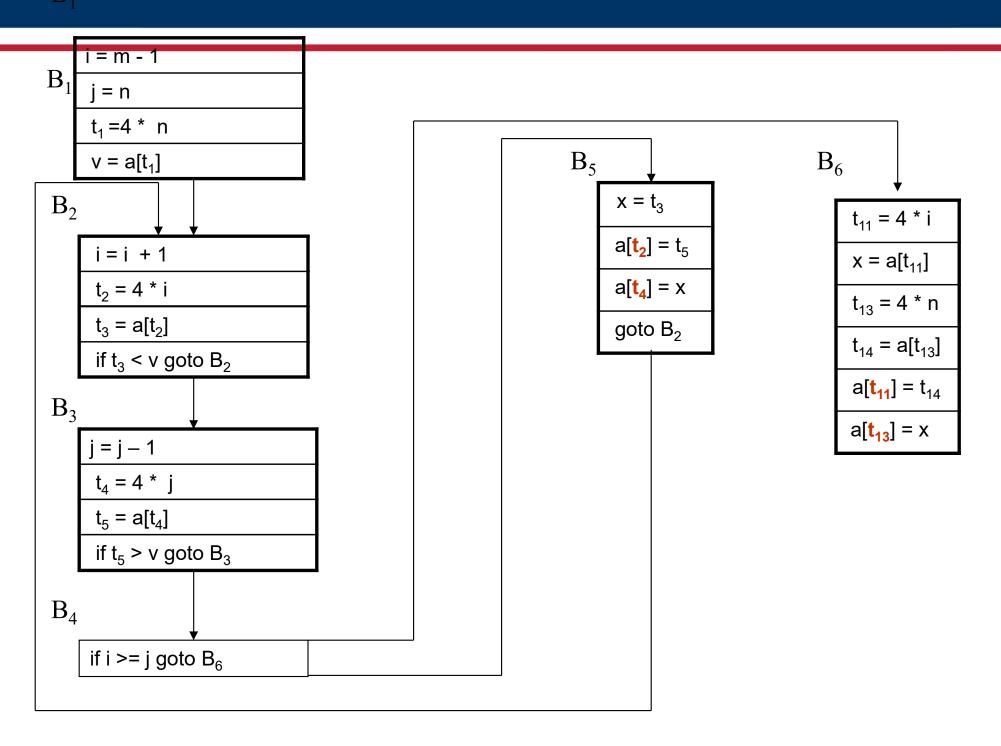


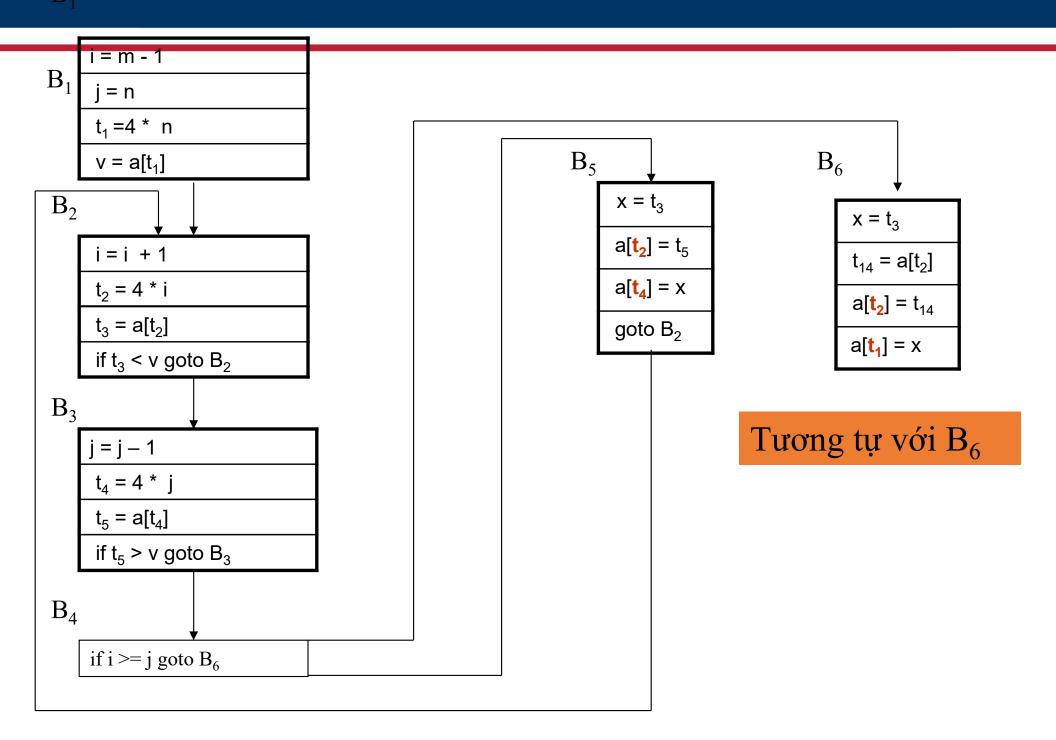




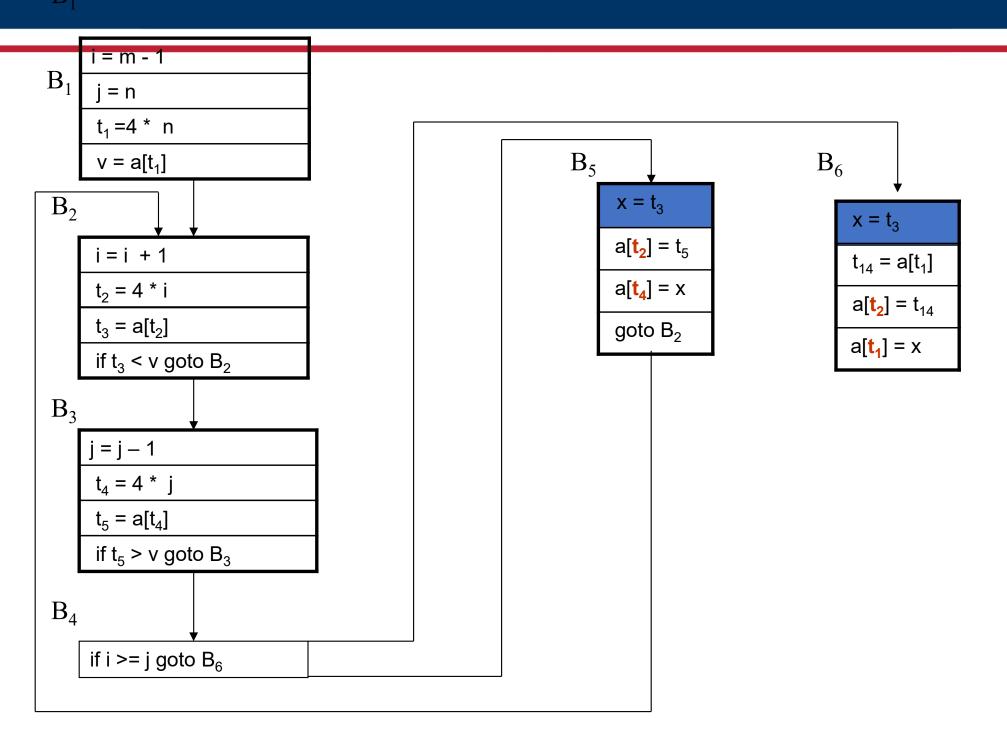




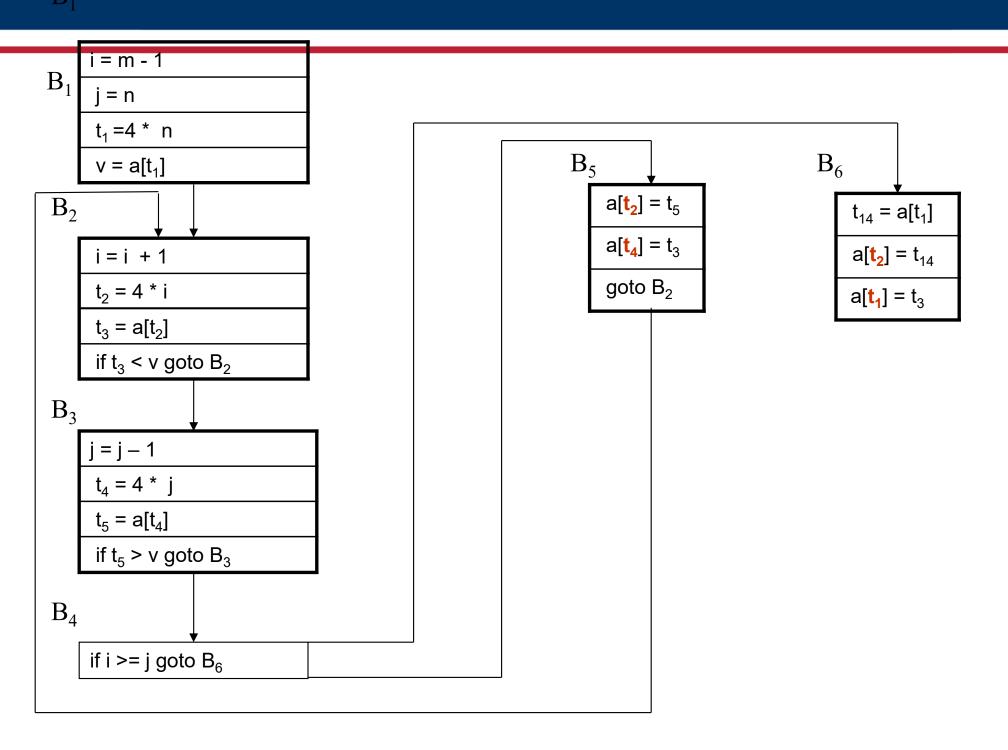




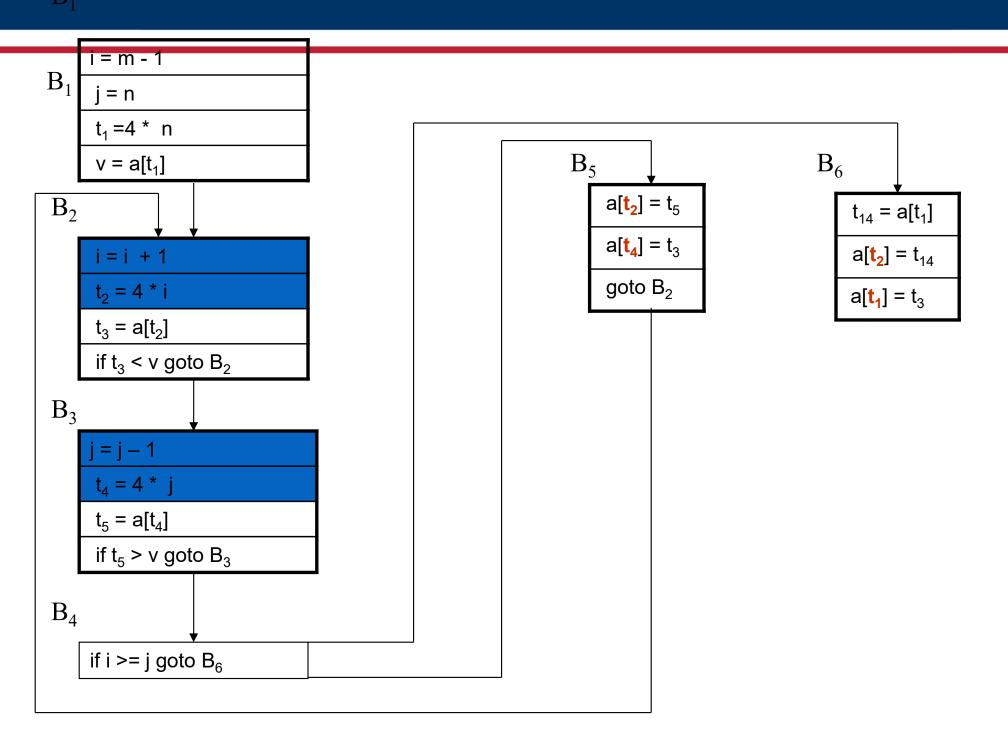
Copy propagation



Copy propagation



Giảm chi phí



Giảm chi phí

