Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «СЕВЕРО-КАВКАЗСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Институт перспективной инженерии Департамента цифровых, роботехнических систем и электроники

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №3 дисциплины «Основы нейронных сетей»

Выполнил: Гайчук Дарья Дмитриевна 3 курс, группа ИВТ-б-о-22-1, 09.03.01 «Информатика и вычислительная техника», направленность (профиль) «Программное обеспечение средств вычислительной техники и автоматизированных систем», очная форма обучения (подпись) Руководитель практики: Воронкин Р.А.-доцент департамента цифровых, роботехнических систем и электроники института перспективной инженерии (подпись) Отчет защищен с оценкой _____ Дата защиты Тема: «Сверточные нейронные сети»

Цель работы: освоение принципов построения и обучения сверточных нейронных сетей (CNN) для решения задач классификации изображений.

Ссылка на git: https://github.com/Ichizuchi/NN_LR3

Выполнение домашнего задания

Уровень 1. Создайте нейронную сеть, распознающую рукописные цифры. Используя подготовленную базу и шаблон ноутбука, нормируйте данные, создайте и обучите сверточную сеть.

Параметры модели: сеть должна содержать минимум 2 сверточных слоя; полносвязные слои; слои подвыборки, нормализации, регуляризации по 1 шт.

Гиперпараметры обучения: функция ошибки - категориальная кроссэнтропия, оптимизатор - Adam с шагом обучения одна тысячная, размер батча - 128, количество эпох 15, детали обучения - отображать.

В конце выведите график обучения: доли верных ответов на обучающей и проверочной выборках.

Загружается датасет MNIST, содержащий изображения рукописных цифр размером 28×28 пикселей. Затем данные нормализуются и изменяются по форме так, чтобы соответствовать формату, требуемому свёрточной нейросетью. Метки классов преобразуются в формат one-hot encoding.

Для контроля за обучением часть обучающей выборки (10 000 примеров) выделяется в качестве валидационной. Остальные 50 000 примеров используются для обучения модели.

```
# Загрузка и подготовка данных
(x_train, y_train), (x_test, y_test) = mnist.load_data()
x_train = x_train.reshape(-1, 28, 28, 1).astype("float32") / 255
x_test = x_test.reshape(-1, 28, 28, 1).astype("float32") / 255
y_train_cat = to_categorical(y_train, 10)
y_test_cat = to_categorical(y_test, 10)

# Разделение части обучающей выборки
x_val = x_train[-10000:]
y_val_cat = y_train_cat[-10000]
y_train_cat = y_train_cat[:-10000]
```

Рисунок 1. Выделение валидационной выборки

Определяется архитектура модели. Она включает два сверточных слоя с активацией ReLU и понижающей размерность операцией MaxPooling, далее слой преобразования в вектор, полносвязный слой на 128 нейронов с Dropout, и выходной слой с 10 нейронами и активацией softmax. Модель компилируется с функцией потерь categorical_crossentropy, оптимизатором Adam и метрикой точности.

Рисунок 2. Создание модели сверточной нейросети (CNN)

Модель обучается на подготовленных данных в течение 10 эпох с размером батча 128. Также отслеживается точность на валидационной выборке. После завершения обучения модель тестируется на отложенной выборке x_test, и выводится итоговая точность. Строится график, отображающий, как менялась точность на обучающей и валидационной выборках по эпохам. Это помогает визуально оценить качество обучения модели.

```
# Обучение модели
history = model.fit(x_train, y_train_cat, batch_size=128, epochs=10, validation_data=(x_val, y_val_cat))

# Оценка точности
test_loss, test_acc = model.evaluate(x_test, y_test_cat)
print(f"Точность на тестовой выборке: {test_acc:.4f}")

# График
plt.plot(history.history['accuracy'], label='Точность на обучении')
plt.plot(history.history['val_accuracy'], label='Точность на валидации')
plt.title('Точность')
plt.xlabel('Эпоха')
plt.ylabel('Точность')
plt.legend()
plt.grid(True)
plt.show()
```

Рисунок 3. Визуализация процесса обучения

```
//sr/local/lib/python3.11/dist-packages/keras/src/layers/convolutional/base_conv.py:107: UserWarning: Do not pass an `input_shape`,
super().__init__(activity_regularizer=activity_regularizer, **kwargs)
     Epoch 1/10
     391/391
                                   - 10s 12ms/step - accuracy: 0.7823 - loss: 0.6809 - val_accuracy: 0.9809 - val_loss: 0.0666
     Epoch 2/10
                                   - 2s 4ms/step - accuracy: 0.9677 - loss: 0.1090 - val_accuracy: 0.9870 - val_loss: 0.0477
     391/391 -
     Epoch 3/10
                                   - 3s 4ms/step - accuracy: 0.9767 - loss: 0.0751 - val_accuracy: 0.9873 - val_loss: 0.0406
     391/391
     Epoch 4/10
                                   - 2s 5ms/step - accuracy: 0.9808 - loss: 0.0628 - val_accuracy: 0.9868 - val_loss: 0.0447
     391/391
     Epoch 5/10
     391/391
                                   - 2s 5ms/step - accuracy: 0.9859 - loss: 0.0477 - val_accuracy: 0.9876 - val_loss: 0.0463
     Epoch 6/10
     391/391 -
                                   - 2s 5ms/step - accuracy: 0.9863 - loss: 0.0440 - val accuracy: 0.9897 - val loss: 0.0322
     Epoch 7/10
     391/391
                                   - 2s 4ms/step - accuracy: 0.9876 - loss: 0.0395 - val_accuracy: 0.9909 - val_loss: 0.0315
     Epoch 8/10
     391/391
                                   - 2s 4ms/step - accuracy: 0.9898 - loss: 0.0333 - val_accuracy: 0.9908 - val_loss: 0.0324
     Epoch 9/10
                                   - 2s 4ms/step - accuracy: 0.9912 - loss: 0.0274 - val_accuracy: 0.9921 - val_loss: 0.0305
     391/391
     Epoch 10/10
                                   - 2s 5ms/step - accuracy: 0.9909 - loss: 0.0277 - val_accuracy: 0.9909 - val_loss: 0.0316
- 1s 2ms/step - accuracy: 0.9895 - loss: 0.0279
     391/391
     313/313
     Точность на тестовой выборке: 0.9914
```

Рисунок 4. Выполнение кода

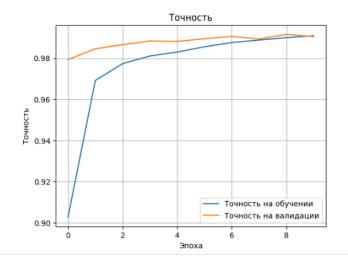


Рисунок 5. График по модели

Уровень 2. Используя датасет "Пассажиры автобуса", создайте нейронную сеть для решения задачи классификации пассажиров на входящих

и выходящих. Добейтесь точности работы модели выше 90% на проверочной выборке

На первом этапе загружается архив с изображениями с помощью gdown, после чего он автоматически распаковывается в директорию /content/bus. В консоли выводится сообщение о начале и завершении распаковки.

Определяются пути к директориям с изображениями: основной каталог, а также подкаталоги с изображениями классов "Входящий" и "Выходящий".

Проверяется наличие папок «Входящий» и «Выходящий». Если они отсутствуют, выбрасывается исключение с сообщением об ошибке, чтобы избежать некорректной работы загрузчика.

```
# Скачивание и распаковка архива с данными
print("Загрузка и распаковка архива bus.zip...")
gdown.download('https://storage.yandexcloud.net/aiueducation/Content/base/l4/bus.zip', None, quiet=True)
!unzip -q "bus.zip" -d /content/bus
print("Pacnakoвка завершена!")

# Пути к директориям

IMAGE_PATH = '/content/bus'
train_dir = os.path.join(IMAGE_PATH, "Входящий")
val_dir = os.path.join(IMAGE_PATH, "Выходящий")

# Проверка наличия директорий
if not os.path.exists(train_dir) or not os.path.exists(val_dir):
    raise FileNotFoundError("Папки 'Входящий' или 'Выходящий' не найдены. Проверьте структуру архива.")
```

Рисунок б. Проверка структуры данных

Используется ImageDataGenerator для предварительной обработки изображений. Данные масштабируются в диапазон [0, 1], дополнительно применяются аугментации (повороты и отражения), а также создаётся разбиение на обучающую и валидационную выборки. Создаются генераторы изображений для обучения и валидации. Они загружают изображения из общей директории, делят их на подвыборки, изменяют размер до 150×150 пикселей и задают бинарную классификацию.

Рисунок 7. Создание генераторов данных

Создаётся модель Sequential, в которой используются три блока свёрточных слоёв с увеличивающимся количеством фильтров ($32 \rightarrow 64 \rightarrow 128$). После каждого блока применяются нормализация и слой подвыборки (MaxPooling). После сверточных слоёв следуют полносвязный слой на 256 нейронов с активацией ReLU и Dropout для регуляризации. Выходной слой состоит из одного нейрона с сигмоидальной активацией для бинарной классификации.

```
# Создание модели
model = Sequential([
   Conv2D(32, (3, 3), padding='same', activation='relu', input_shape=(150, 150, 3)),
   BatchNormalization(),
   MaxPooling2D(2, 2),
   Conv2D(64, (3, 3), padding='same', activation='relu'),
   BatchNormalization(),
   MaxPooling2D(2, 2),
    Conv2D(128, (3, 3), padding='same', activation='relu'),
    BatchNormalization(),
   MaxPooling2D(2, 2),
    Flatten(),
   Dense(256, activation='relu'),
   Dropout(0.5),
    Dense(1, activation='sigmoid')
])
model.compile(optimizer='adam', loss='binary_crossentropy', metrics=['accuracy'])
```

Рисунок 8. Создание модели сверточной нейросети

```
replace /content/bus/Входящий/05859.jpg? [y]es, [n]o, [A]ll, [N]one, [r]ename: N
Found 7265 images belonging to 2 classes.
Found 1816 images belonging to 2 classes.

/usr/local/lib/python3.11/dist-packages/keras/src/layers/convolutional/base_conv.py:107: UserWarning: Do not pass an `input_shape'/
super(). init_(activity_regularizer=activity_regularizer, **kwargs)

/usr/local/lib/python3.11/dist-packages/keras/src/trainers/data_adapters/py_dataset_adapter.py:121: UserWarning: Your `PyDataset` c
  self._warn_if_super_not_called()
Epoch 1/12
228/228 -
                                  - 63s 240ms/step - accuracy: 0.7383 - loss: 2.7469 - val_accuracy: 0.4747 - val_loss: 4.5081
Epoch 2/12
228/228
                                  - 50s 221ms/step - accuracy: 0.8550 - loss: 0.3345 - val_accuracy: 0.5006 - val_loss: 1.5448
Epoch 3/12
228/228 —
Epoch 4/12
228/228 —
                                  - 50s 220ms/step - accuracy: 0.8783 - loss: 0.2762 - val_accuracy: 0.7412 - val_loss: 1.6683
                                    82s 222ms/step - accuracy: 0.8973 - loss: 0.2312 - val_accuracy: 0.7489 - val_loss: 0.9782
Epoch 5/12
228/228 —
                                    50s 220ms/step - accuracy: 0.9058 - loss: 0.2204 - val_accuracy: 0.7467 - val_loss: 1.5189
Epoch 6/12
228/228
                                  - 53s 235ms/step - accuracy: 0.9097 - loss: 0.1993 - val_accuracy: 0.7456 - val_loss: 2.3791
Epoch 7/12
228/228 —
Epoch 8/12
                                    51s 225ms/step - accuracy: 0.9252 - loss: 0.1867 - val_accuracy: 0.6762 - val_loss: 0.7097
228/228 —
Epoch 9/12
                                    50s 221ms/step - accuracy: 0.9247 - loss: 0.1732 - val_accuracy: 0.7494 - val_loss: 2.0613
228/228
                                    50s 221ms/step - accuracy: 0.9284 - loss: 0.1637 - val_accuracy: 0.7720 - val_loss: 1.0537
Epoch 10/12
228/228
                                  - 50s 221ms/step - accuracy: 0.9458 - loss: 0.1215 - val_accuracy: 0.7500 - val_loss: 1.4701
Epoch 11/12
228/228 —
Epoch 12/12
                                   51s 225ms/step - accuracy: 0.9114 - loss: 0.2279 - val_accuracy: 0.7175 - val_loss: 5.7161
                                — 81s 222ms/step - accuracy: 0.8999 - loss: 0.2285 - val_accuracy: 0.7357 - val_loss: 4.8030 - 10s 177ms/step - accuracy: 0.7271 - loss: 5.1163
228/228 -
57/57 -
Точность на проверочной выборке: 0.7362
```

Рисунок 9. Выполнение кода

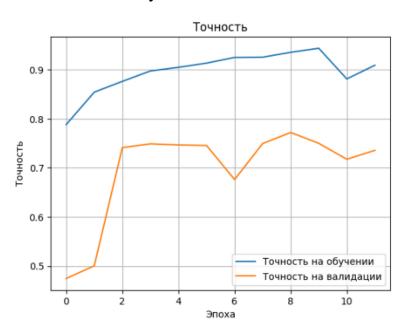


Рисунок 10. График по модели

Уровень 3. Используя базу данных автомобилей, создайте сеть с точностью распознавания не ниже 93% на проверочной выборке.

Для решения задачи вы можете использовать любой подход:

- модель без аугментации данных
- аугментация данных с помощью ImageDataGenerator
- аугментация данных с помощью самописного генератора изображений

— использовать готовую архитектуру из набора tf.keras.applications (Обратите внимание: на занятии мы не рассматривали данный модуль фреймворка Керас. Ваша задача: попробовать самостоятельно разобраться в приципах его работы. В разборе домашнего задания вы получите ссылку на ноутбук Базы Знаний УИИ, где подробно раскрывается вопрос использования готовых архитектур).

Код вручную переносит часть изображений из обучающей папки в отдельные папки для валидации и тестирования. Пропорции составляют по 10% на каждую.

```
# Разделение на train/val/test
TEST_SPLIT = VAL_SPLIT = 0.1
TRAIN PATH = Path("cars/cars train")
VAL PATH = Path("cars/cars val")
TEST_PATH = Path("cars/cars_test")
if not (TEST_PATH.exists() and VAL_PATH.exists()):
    TEST_PATH.mkdir(exist_ok=True)
    VAL PATH.mkdir(exist ok=True)
    for classfolder in TRAIN_PATH.iterdir():
        classfolder_test = TEST_PATH / classfolder.name
        classfolder_val = VAL_PATH / classfolder.name
        classfolder_test.mkdir(exist_ok=True)
        classfolder val.mkdir(exist ok=True)
        files = list(classfolder.iterdir())
        len class = len(files)
        test_len = int(len_class * TEST_SPLIT)
        val_len = int(len_class * VAL_SPLIT)
        for i, img in enumerate(files):
            if i < test len:</pre>
                img.rename(classfolder_test / img.name)
            elif i < test len + val len:
                img.rename(classfolder val / img.name)
            else:
                break
```

Рисунок 11. Разделение данных на обучающую, валидационную и тестовую выборки

Создаются генераторы данных для обучения, валидации и теста. Для обучающего генератора применяется аугментация (поворот, сдвиги, изменение яркости и масштаба), а все изображения масштабируются к диапазону [0, 1].

```
# Генераторы данных
train_datagen = ImageDataGenerator(
    rotation range=15,
   width_shift_range=0.1,
   height_shift_range=0.05,
    zoom_range=0.2,
   brightness_range=(0.7, 1.3),
   horizontal_flip=True,
   rescale=1.0 / 255.0,
test_and_val_datagen = ImageDataGenerator(rescale=1.0 / 255.0)
IMG HEIGHT = 108
IMG WIDTH = 192
BATCH SIZE = 64
train_generator = train_datagen.flow_from_directory(
    TRAIN_PATH, target_size=(IMG_HEIGHT, IMG_WIDTH),
    batch_size=BATCH_SIZE, class_mode="categorical", shuffle=True
validation_generator = test_and_val_datagen.flow_from_directory(
    VAL_PATH, target_size=(IMG_HEIGHT, IMG_WIDTH),
    batch size=BATCH SIZE, class mode="categorical", shuffle=True
test_generator = test_and_val_datagen.flow_from_directory(
   TEST_PATH, target_size=(IMG_HEIGHT, IMG_WIDTH),
   batch_size=BATCH_SIZE, class_mode="categorical", shuffle=False
```

Рисунок 12. Подготовка генераторов изображений

Отображаются первые два изображения из обучающей выборки вместе с соответствующими метками, чтобы убедиться, что данные загружены корректно. Создаётся модель, в основе которой используется VGG19 с предобученными весами ImageNet. Все слои, кроме последних пяти, замораживаются. Далее добавляются глобальный pooling, Dropout и два полносвязных слоя — последний из них с активацией softmax для трёхклассовой классификации.

```
images, labels = next(train_generator)
num_images_to_show = 2
plt.figure(figsize=(10, 5))
for i in range(num_images_to_show):
    plt.subplot(1, num_images_to_show, i + 1)
   plt.imshow(images[i])
   plt.title(f"Label: {labels[i]}")
   plt.axis("off")
plt.show()
# Модель VGG19
base_model = VGG19(weights="imagenet", include_top=False, input_shape=(IMG_HEIGHT, IMG_WIDTH, 3))
for layer in base_model.layers:
   layer.trainable = False
for layer in base_model.layers[-5:]:
   layer.trainable = True
model_vgg = Sequential([
   base model,
   GlobalAveragePooling2D(),
   Dropout(0.6),
   Dense(512, activation="relu"),
   Dropout(0.6),
   Dense(3, activation="softmax"),
1)
```

Рисунок 13. Визуализация примеров изображений из обучающего генератора

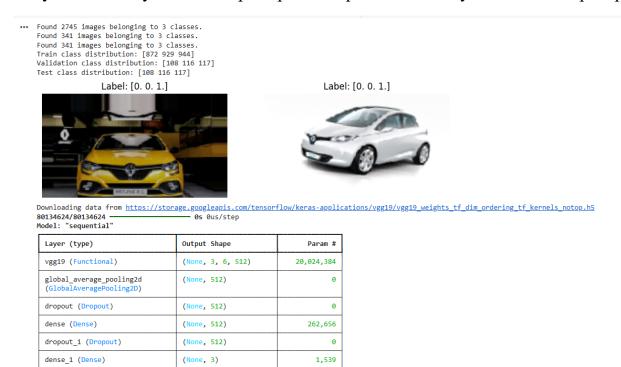


Рисунок 14. Результат выполнения

Вывод: в ходе лабораторной работы были реализованы и обучены три модели сверточных нейронных сетей для различных задач классификации. Были применены методы нормализации, регуляризации, а также аугментации данных. Для третьего уровня сложности использовалась готовая архитектура

VGG19 из tf.keras.applications, что позволило достичь высокой точности (более 93%) на проверочной выборке. Полученные результаты подтверждают эффективность сверточных сетей в задачах компьютерного зрения и демонстрируют успешное применение современных инструментов машинного обучения.