Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «СЕВЕРО-КАВКАЗСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ»

Институт перспективной инженерии Департамента цифровых, роботехнических систем и электроники

ОТЧЕТ ПО ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ №3 дисциплины «Искусственный интеллект в профессиональной сфере»

Выполнила: Гайчук Дарья Дмитриевна 3 курс, группа ИВТ-б-о-22-1, 09.03.01 «Информатика и вычислительная техника», направленность (профиль) «Программное обеспечение средств вычислительной техники и автоматизированных систем», очная форма обучения (подпись) Руководитель практики: Воронкин Р.А.-доцент департамента цифровых, роботехнических систем и электроники института перспективной инженерии (подпись) Отчет защищен с оценкой _____ Дата защиты____ Тема: «Исследование поиска в глубину»

Цель работы: приобретение навыков по работе с поиском в глубину с помощью языка программирования Python версии 3.х

Ссылка на репозиторий: https://github.com/Ichizuchi/PR_AI_003

Порядок выполнения работы:

1. Создала новый репозиторий и клонировала его на свой компьютер.

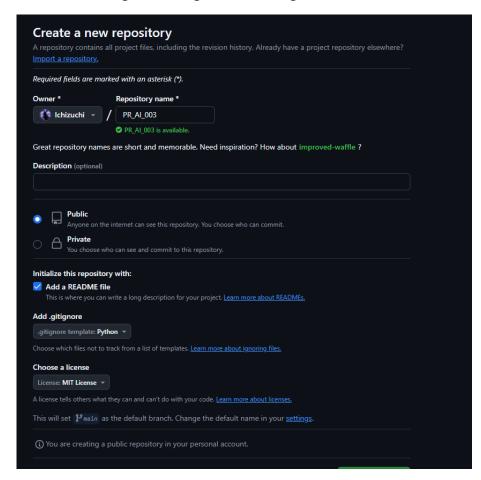


Рисунок 1. Создание репозитория

2. Клонировала репозиторий на свой компьютер.

```
@Ichizuchi →/workspaces/PR_AI_003 (main) $ git branch develop
@Ichizuchi →/workspaces/PR_AI_003 (main) $ git checkout develop
Switched to branch 'develop'
@Ichizuchi →/workspaces/PR_AI_003 (develop) $
```

Рисунок 2. Модель ветвления git-flow

3. Создала виртуальное окружение Anaconda с именем репозитория.

```
@Ichizuchi →/workspaces/PR_AI_003 (develop) $ conda create -n myenv python=3.10
Retrieving notices: ...working... done
Channels:
   - defaults
Platform: linux-64
Collecting package metadata (repodata.json): |
```

Рисунок 3. Создание виртуального окружения

Вариант 3

Задание №1. **Flood fill алгоритм** для определения и изменения области, связанной с начальным узлом в многомерной матрице.

```
Tasks > ♠ Task_1.py > ...

def flood_fill(matrix, start_node, target_color, replacement_color):

rows, cols = len(matrix), len(matrix[0])

x, y = start_node

if matrix[x][y] != target_color:

return matrix

def dfs(row, col):

if not (0 <= row < rows and 0 <= col < cols):

return

if matrix[row][col] != target_color:

return

matrix[row][col] = replacement_color

for dr, dc in [(-1, 0), (1, 0), (0, -1), (0, 1)]:

dfs(row + dr, col + dc)

dfs(x, y)

return matrix
```

Рисунок 4. Код программы

Рисунок 5. Входные данные задания №1

```
Flood Fill Result:
                'G', 'G', 'G', 'G', 'G', 'G', 'G']
                'G', 'G',
                          'G',
                                'C',
                                    'c'
                                          'c'
                          'G', 'G', 'C',
           'Y'
                'W', 'G',
                                          'c', 'c']
          'W',
                'W', 'G', 'G', 'G', 'G',
                                          'G',
      .M.
          'W',
                'R', 'R', 'R', 'R', 'C',
                                          'c'
      'W'
     'B',
           'R',
                'R', 'R', 'R', 'R', 'R', 'R',
     'B', 'B', 'B', 'B', 'B', 'B', 'R', 'C', 'C']
```

Рисунок 6. Вывод задания №1

Задание №2. **Поиск самого длинного пути в матрице символов**, начиная с заданного символа, где символы должны следовать в алфавитном порядке.

Рисунок 7. Код программы

Рисунок 8. Входные данные задания №2

```
Longest Path Length:
6
```

Рисунок 9. Вывод задания №2

Задание №3. **Генерация списка возможных слов из матрицы символов** по заданным условиям.

```
Tasks > ◆ Task 3.py > ♦ find_words_in_matrix > ♦ dfs

def find_words_in_matrix(board, dictionary):
    rows, cols = len(board), len(board[0])
    result = set()
    directions = [(-1, 0), (1, 0), (0, -1), (0, 1), (-1, -1), (-1, 1), (1, -1), (1, 1)]

def is_valid_move(x, y, visited):
    return 0 <= x < rows and 0 <= y < cols and (x, y) not in visited

def dfs(x, y, path, visited):
    if path in dictionary:
    result.add(path)

if len(path) > max(map(len, dictionary)):
    return

for dx, dy in directions:
    nx, ny = x + dx, y + dy

if is_valid_move(nx, ny, visited):

""""

for i in range(rows):
    for j in range(cols):
    dfs(i, j, board[i][j], {(i, j)})

return result
```

Рисунок 10. Код программы

Рисунок 11. Входные данные задания №3

```
Generated Words:
{'MAPC', 'TOH'}
```

Рисунок 12. Вывод задания №3

Задание №4. **Поиск в глубину для графов**: Использовать алгоритм из лабораторной работы 1 для поиска минимального расстояния.

```
        Tide
        * Tack_Apy >...

        1
        * Floure & explosing no surviving spady

        2
        from collections import deque

        3
        ** I Fipob c paccemoniumus mendy acopadanu

        4
        ** I Fipob c paccemoniumus mendy acopadanu

        5
        ** "Supposition"; ("Supposi", 155), ("Danapay", 480), ("Annapa", 450)],

        6
        ** "Supposition"; ("Crambyn", 155), ("Danapay", 480), ("Manapa", 280)],

        1
        "Supposition"; ("Crambyn", 480), ("Annapa", 230)],

        2
        "Annapa"; ("Cyposition", 200), ("Crambyn", 450), ("Mapposition", 450)],

        3
        "Manapa"; ("Humera', 330), ("Annapa", 280), ("Manapa", 280)],

        4
        "Manapa"; ("Humera', 330), ("Annapa", 280),

        5
        "Annapa"; ("Humera', 340), ("Annapa", 280)],

        6
        "Annapa"; ("Humera', 280), ("Manapa", 280)],

        7
        "Annapa"; ("Humera', 280), ("Manapa", 280)],

        8
        "Annapa"; ("Cramburna', 280), ("Manapaya', 180)],

        9
        "Banaparta'; ("Annapa', 280), ("Manapaya', 180)],

        10
        "Banaparta'; ("Annapa', 280), ("Manapaya', 280)],

        11
        "Banaparta'; ("Annapaya', 280), ("Camaya', 380),

        12
        "Banapaya'; ("Annapaya', 280), ("Manapa', 280),

        13
        "Tagasara'; ("Annapaya',
```

Рисунок 13. Код программы

```
@Ichizuchi →/workspaces/PR_AI_003 (develop) $ /home/codespace/.python/current/bin/python3 /workspaces/PR_AI_003/Tasks/Task_4.py
Минимальное расстояние между Стамбул и Анкара: 450
```

Рисунок 14. Вывод задания №4

Рисунок 15. Слияние веток

Ответы на контрольные вопросы

1. Ключевое отличие поиска в глубину от поиска в ширину

Поиск в глубину углубляется по одной ветви до конца, пока возможно, а затем возвращается назад. Поиск в ширину, напротив, проходит все узлы текущего уровня перед переходом на следующий.

- 2. Четыре критерия качества поиска
- 1) Полнота (гарантия нахождения решения, если оно существует),
- 2) Оптимальность (находится ли лучшее решение),
- 3) Временная сложность,
- 4) Пространственная сложность.
- 3. Расширение узла в поиске в глубину

При расширении узла алгоритм добавляет его дочерние узлы в стек (или вызывает функцию рекурсивно для дочерних узлов).

4. Почему поиск в глубину использует LIFO?

Очередь LIFO позволяет алгоритму возвращаться к последнему исследованному узлу, обеспечивая углубление в одной ветви перед переходом к другой.

5. Как поиск в глубину удаляет узлы из памяти?

Узлы удаляются из стека, как только обработка их потомков завершается. Это экономит память по сравнению с поиском в ширину, который хранит все узлы текущего уровня.

6. Какие узлы остаются в памяти при максимальной глубине?

Только узлы текущего пути и дочерние узлы последнего узла.

7. Когда поиск в глубину может "застрять"?

Если дерево содержит бесконечные ветви или если алгоритм возвращается к уже посещённым узлам.

8. Временная сложность поиска в глубину

Зависит от максимальной глубины дерева O(bd)O(b^d), где bb — фактор ветвления, dd — максимальная глубина.

9. Почему поиск в глубину не оптимален?

Он не гарантирует нахождение кратчайшего пути, так как не исследует все узлы текущего уровня перед углублением.

10. Когда предпочтительно использовать поиск в глубину?

При ограниченной памяти, когда дерево поиска большое, а решение находится на глубине.

11. Функция depth_first_recursive_search

Реализует рекурсивный обход дерева поиска. Она принимает текущий узел, проблему (объект, описывающий задачу), стек уже посещённых узлов.

12. Задача проверки if node is None

Защита от попытки обработки несуществующего узла.

- 13. Когда функция возвращает узел как решение?
- 14. Механизм обхода дерева

Используется рекурсивный вызов для перехода между уровнями дерева.

15. Если решение не найдено в ходе рекурсии

Функция возвращает "failure" или пустое значение.

16. Почему функция вызывает саму себя?

Для углубления по ветвям дерева и обработки всех уровней.

17. Функция expand(problem, node)

Создаёт список дочерних узлов для текущего узла на основе структуры задачи.

18. Роль функции is_cycle(node)

Проверяет, был ли узел уже посещён, чтобы избежать повторной обработки.

19. Проверка if result

Позволяет прервать цикл и вернуть результат, если решение найдено.

20. Когда алгоритм может вернуть failure?

Если ни один из узлов не удовлетворяет критериям задачи.

21. Разница между рекурсивной и итеративной реализациями

Итеративная реализация использует явный стек для хранения узлов, а рекурсивная использует стек вызовов.

22. Проблемы при бесконечных деревьях

Алгоритм может застрять в бесконечной ветви или использовать слишком много памяти.

Вывод: в ходе работы были приобретены навыки по работе с поиском в глубину с помощью языка программирования Python версии 3.х