

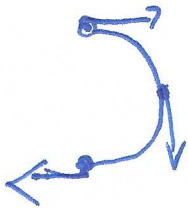
הערה הערה שדה מקבילים, נגזרת קוביאנטית (1) מקביל

[R67 - Les illes froides] שם

על ג'אגל: "קביעה" חדים ישר - מכונית ובצבוע לך מסתובבת, אם העינין שלי כן.

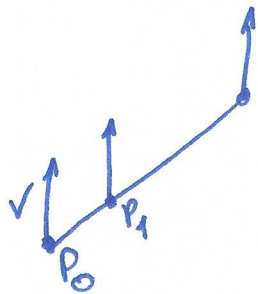
מצב שני, עני שישם בתוך מכונית כלו זה לא מדויק ככה.

הענין של האיזובל "מקביל" לעצמו (צריך להגדיר מקביל מחדש)



כִּיָּרוֹן טֵיֵן בעֵלִית: ברור מה הוקטור המקביל ל  $V$  ב  $P$  נק' אחת: זהו  $V$ .

המשמעות זה לא יהיה העצב.



העברה: שדה וקטורי (שני)  $M$ :

$$\gamma: M \rightarrow \bigcup_{P \in M} T_P M$$

$$\gamma(P) \in T_P M$$

כל נק': וקטור שני.



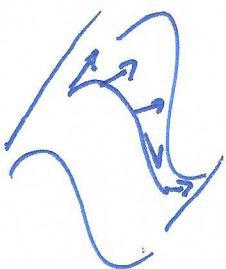
העברה

איתנו מושגים העברה של שדה מקבילים. נגזרת חסר שדה מקבילים = קבוע, אך משמעות המקבילים על  $M$ .

העברה  $z$ : שדה וקטורי על  $\gamma$ :

$$\gamma: [a, b] \rightarrow \bigcup_{P \in \gamma([a, b])} T_P M$$

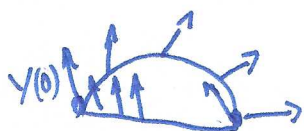
$$\gamma(z) \in T_{\gamma(z)} M$$



(2.)

עס'ן נחשף הצורה של מקביל לאורך  $\gamma$ .

בהמשך נראה ש  $\gamma$  חשוב!



ויתכן שיהיה שם עקומות שונות, כשהן שייכות למקבילים

שמחזיקים אותו הצורה כולם מסוימים אותו.

הצורה:  $\gamma$  שבה מקביל  $\Leftrightarrow \gamma(s)$  מוגדר במקביל לאורך  $\gamma$ .

מהי משיק את  $\gamma$  של גאומטרי?  $\dot{\gamma} \perp T_{pM}$   $\gamma$  של  $\gamma$

↓  
תלוי  $\gamma$  ו- $\dot{\gamma}$  אפוא נגזרת

$$\dot{\gamma} \perp T_{pM}$$

$$\dot{\gamma} = \begin{bmatrix} \dot{\gamma}_1 \\ \dot{\gamma}_2 \\ \dot{\gamma}_3 \end{bmatrix}$$

הצורה:  $\gamma$  שבה מקבילים: בל  $N$  עתה רק יתב  $N$

$$\dot{\gamma} = \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma + \langle \dot{\gamma}, N \rangle \cdot N$$

$\uparrow$   $T_{pM}$        $\uparrow$  נורמל  $N$

$$\dot{\gamma} \perp T_{pM} \Leftrightarrow \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma = 0 \quad \text{אז} \quad \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma = 0$$

= התקן של הנגזרת של  $\gamma$  שאינה נמצאת מתוך המישור.

הצורה:  $\nabla_{\dot{\gamma}} \gamma = \dot{\gamma} - \langle \dot{\gamma}, N \rangle \cdot N$   $\rightarrow$   $\nabla_{\dot{\gamma}} \gamma$   $\perp T_{pM}$   $\dot{\gamma}$   $\perp T_{pM}$

הוא הנגזרת הקובארטנטי של  $\gamma$  (לאורך  $\gamma$ ).

תכונות  $\nabla_{\dot{\gamma}}$ : הצורה, כל מה שאינה נמצאת מתוך המישור!

- (1)  $\nabla_{\dot{\gamma}} (\gamma_1 + \gamma_2) = \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma_1 + \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma_2$
- (2)  $\nabla_{\dot{\gamma}} (f(\gamma) \cdot \gamma) = f'(\gamma) + f \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma$  סכום  $f: I \rightarrow \mathbb{R}$
- (3)  $\frac{d}{ds} \langle \gamma_1, \gamma_2 \rangle = \langle \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma_1, \gamma_2 \rangle + \langle \gamma_1, \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma_2 \rangle$   
 $\gamma_1, \gamma_2 \in T_{pM}$

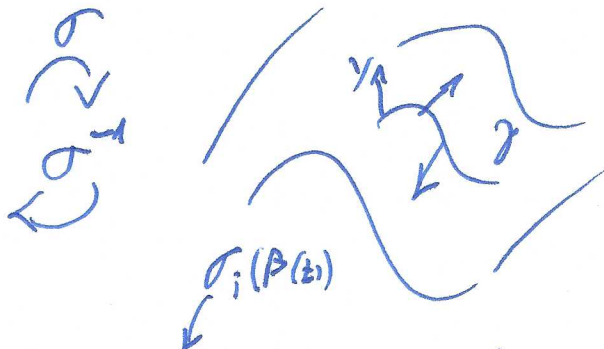
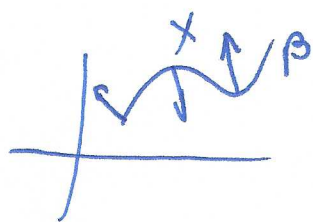
$$(3) \quad \langle \sum \gamma_i, \gamma_2 \rangle = \langle \nabla \gamma_1 + \dots + N, \gamma_2 \rangle = \langle \nabla \gamma_1, \gamma_2 \rangle$$

מסקנות: התכונות כאשר  $\nabla \gamma_2 = 0, \nabla \gamma_1 = 0$   $N \perp \gamma_2$   $\gamma_1 + \gamma_2$  מקבילים,  $\gamma_1$  מקביל ל- $\gamma_2$  וקבועים

אין ממשקים?  $\langle \gamma_1, \gamma_2 \rangle = c$  קבוע: כוונות, נורמות, נאמנות.

$$\gamma = X^1 \sigma_1 + X^2 \sigma_2 \quad \Leftarrow \gamma \in T_p M \quad (1)$$

אשר עמסום שיש עצה של מקורות ב  $T_{\sigma(p)}^U$



$$\frac{d\gamma}{dt} = \frac{d}{dt} (X^i \sigma_i) = \dot{X}^i \sigma_i + X^i \cdot \frac{d}{dt} (\sigma_i) = \dot{X}^i \sigma_i + X^i (\sigma_{i1} \dot{\beta}^1 + \sigma_{i2} \dot{\beta}^2)$$

$$= \dot{X}^i \sigma_i + X^i \dot{\beta}^j \sigma_{ij}$$

$$\sigma_i \perp N$$

$$\downarrow 0$$

$$\langle \frac{d\gamma}{dt}, N \rangle = \langle \dot{X}^i \sigma_i, N \rangle + \langle X^i \dot{\beta}^j \sigma_{ij}, N \rangle$$

$$= X^i \dot{\beta}^j \langle \sigma_{ij}, N \rangle = X^i \dot{\beta}^j b_{ij}$$

$$\sigma_{ij} = \Gamma_{ij}^k \sigma_k + b_{ij} N$$

הכנסתנו

$$\nabla_{\gamma} \gamma = \frac{d\gamma}{dt} - \langle \frac{d\gamma}{dt}, N \rangle N = \dot{X}^i \sigma_i + X^i \dot{\beta}^j (\Gamma_{ij}^k \sigma_k + b_{ij} N) - X^i \dot{\beta}^j b_{ij} N = \dot{X}^i \sigma_i + X^i \dot{\beta}^j \Gamma_{ij}^k \sigma_k$$

מסקנות:  $\nabla_{\gamma} \gamma$  תכונה פנימית: תלו יק ב  $\Gamma_{ij}^k$  ולכן יק  $\sigma_i$  העצבו.  $\sigma_i$  כעמין יסתנו אחיו אצל מקומות אף הקואורדינטות  $\nabla_i \gamma$  תלויות יק  $\sigma_i$  בקבוצת  $\sigma_i$ .



(2) כאשר  $g = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  (דמטה מישור) -  $\Gamma_{ij}^k = 0$  ומקבלים  $\nabla_g \gamma = \dot{x}^i \sigma_i$

זו לא ~~היא~~ הסדרה.

הרכיב השני  $\sigma_k \Gamma_{ij}^k \dot{x}^j$  שומר איך יש "דחיקה" סדרה לא הסדרה כדי לקיים בהמשך שהמשפט תקום (וזה משימה).

(3)  $\gamma$  עדיין מקביל  $\Leftrightarrow \nabla_\gamma \gamma = 0$

$\Leftrightarrow \dot{x}^i \sigma_i + x^i \dot{\beta}^j \Gamma_{ij}^k \sigma_k = 0$

~~זו לא~~ ~~היא~~ ~~הסדרה~~ ~~המקבילה~~

~~זו לא~~

$\sigma_1, \sigma_2$  כחלק, המקדמים מתאפסים

$\Leftrightarrow \dot{x}^1 \sigma_1 + \dot{x}^2 \sigma_2 + x^1 \dot{\beta}^j \Gamma_{ij}^1 \sigma_1 + x^1 \dot{\beta}^j \Gamma_{ij}^2 \sigma_2 = 0$

חלופה  
 $\Gamma_{12}^k = \Gamma_{21}^k$

$\Leftrightarrow \dot{x}^1 + x^1 \dot{\beta}^1 \Gamma_{11}^1 + x^1 \dot{\beta}^2 \Gamma_{12}^1 + x^2 \dot{\beta}^1 \Gamma_{21}^1 + x^2 \dot{\beta}^2 \Gamma_{22}^1 = 0$

$\dot{x}^2 + x^1 \dot{\beta}^j \Gamma_{j1}^2 = 0$

קבלנו מערכת משוואות מסדר I. (המשוואות  $(x^1 \dot{x}^2)$ )

המקדמים נקבעים על  $\sigma, \beta$  (כלומר  $\gamma$ ). והם תלויים כי  $\sigma, \beta$  חלקית.

היוט ו'חידה

$\Leftrightarrow$  בתנאי תנאי התחלה  $\begin{pmatrix} x^1(a) \\ x^2(a) \end{pmatrix}$  יש פתרון יחיד.

מסקנה יש עדיין מקביל יחיד המתחיל ב  $(a, x(a))$ .

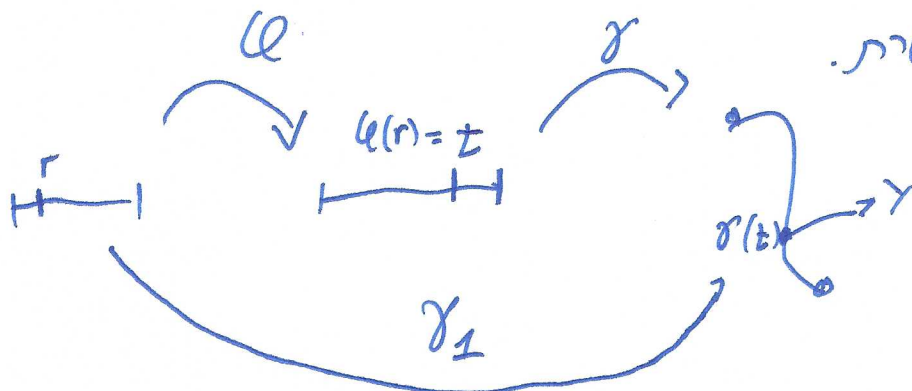
שאלה: האם המקבילים לא תלוי בפרמטריזציה של  $\gamma$ ?

אם  $\mu \rightarrow [a, b]$  ו  $\mu \rightarrow [c, d]$   $\gamma_1: [c, d] \rightarrow M$

סל'  $\gamma$  פרמטריזציה של  $\gamma$   $\gamma_1 = \gamma \circ \phi$

$\nabla_{\gamma_1} \gamma = 0 \Leftrightarrow \nabla_{\gamma} \gamma = 0$  אכן

הוכחה: מלל הישרות.



$$\frac{dy}{dr} = \frac{dy}{dz} \cdot \frac{dz}{dr} = \frac{dy}{dz} \cdot Q' \Rightarrow \nabla_{\delta_1} Y = \nabla_{\delta} Y(Q(r)) \cdot Q'(r)$$

$$\frac{\partial y}{\partial r} = \left\langle \frac{\partial y}{\partial r}, N \right\rangle$$

Since  $\nabla_{\delta} y = 0$   $\Leftrightarrow Q' > 0$

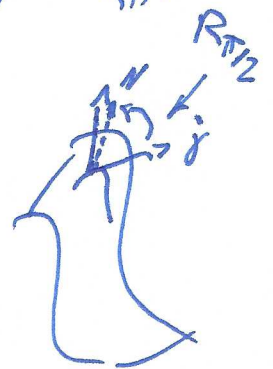
שאלה: יפה! ע' בפרמטר 666'. הא"י בעצמו:

$$(*) \quad \ddot{\gamma} = \underbrace{\Pi_p(\ddot{\gamma})}_{k_p} N + \overbrace{\langle \ddot{\gamma}, R_{\pi/2} \dot{\gamma} \rangle}^{k_2} R_{\pi/2} \dot{\gamma}$$

בורח יאני  $\uparrow$   $\pi_{1/2}$  סב'ם  $N$ .

$$k(s) = \|\ddot{\gamma}\| = (k_n^2 + k_g^2)^{1/2}$$

?  $\nabla_g \dot{\gamma}$       כן,  $\dot{\gamma} = \frac{d\gamma}{dt}$



שינוי

$$\nabla_\gamma \dot{\gamma} = \cancel{m} \cdot k_g \cdot \underbrace{R_{\pi/2}}_{\gamma_{(v_0)}} \dot{\gamma} = k_g \cdot \dot{\gamma}$$

$$\frac{\delta \mathcal{H}}{(\ast)}$$

שיתן לי:  $\gamma$  שבה מוקד על  $\gamma$ . מה זה  $\nabla_\gamma \gamma$ ?  
 $\gamma$  במרחב  $\mathbb{R}^n$ .

$$\odot \stackrel{!}{=} \frac{d}{dt} \langle \gamma, \dot{\gamma} \rangle = \langle \nabla_{\dot{\gamma}} \gamma, \dot{\gamma} \rangle + \langle \gamma, \nabla_{\dot{\gamma}} \dot{\gamma} \rangle$$

$$\Rightarrow \langle \nabla_y \gamma, \dot{\gamma} \rangle = - \langle \gamma, \nabla_y \dot{\gamma} \rangle$$

דומה      עתידיות

הוקלאסיק : אפסר

ה'תשנ"ו י"ג שבט

(מחיר: כֶּסֶף -1.)

$$\Rightarrow \langle \nabla_\delta \gamma, \dot{\gamma} \rangle = -k_g$$

6

$\langle \nabla_{\gamma} \gamma, \gamma \rangle = \langle \frac{\gamma}{\|\gamma\|}, \gamma \rangle = 0$

$\nabla_{\gamma} \gamma$  הוא וקטור  
 $T_p M$

$\|\gamma\| = 1$   
 $\nabla_{\gamma} \gamma$

נניח כי  $\gamma$  הוא קווקס.  
 סתמנו, הקואסיט.

מסקנה: כמו Frenet  
 רק  $M$  חלקים.  
 $\nabla_{\gamma} \gamma = -k_g \gamma$   
 $\nabla_{\gamma} \dot{\gamma} = k_g \gamma$

באשר  $M$  מישור זה באמת השתמשנו העקרויות.

משוואות I אומרות על כמה  $\gamma, \dot{\gamma}$  נסתרים מצדדים,  
 שם בגלל שהמשפט = מכריח. אפשר לפרש במובן זה  
 שבכל את השינוי ולקבל שבי מקביל!  
 וזו  $W(\alpha) \in T_{\gamma(\alpha)} M$  וקטור יחידה כלשהו. (עדיין אנוני במעבר  
 (כלל לפתח מודל).

נשים לב: (1)  $W(t)$  יהיה מקביל  $\Leftrightarrow \|W\| = 1$  תמיד.  
 (2)  $\{ \dot{\gamma}(t), \gamma(t) \} \subseteq T_p M$  בסיס אורתוג  $\gamma(t) \in T_p M$ .

$\Leftrightarrow$  (חפץ)  $\Theta(t) > 0$

$W(t) = \cos \Theta(t) \cdot \dot{\gamma}(t) + \sin \Theta(t) \cdot \gamma(t)$

הערה: טוב  $\Theta(t) = c$  כל תמיד  $W$  נסתובב  
 יחד עם  $\gamma, \dot{\gamma}$ . בפרט אם  $\nabla_{\gamma} W = 0$

$\nabla_{\gamma} W = \cos \Theta \nabla_{\gamma} \dot{\gamma} + \sin \Theta \nabla_{\gamma} \gamma = k_g (\cos \Theta \gamma - \sin \Theta \dot{\gamma})$   
 בפרט כאשר  $k_g \neq 0$ ,  $\nabla_{\gamma} W = 0$ .

$\nabla_t X = f'X + f \nabla_{\dot{\gamma}} X$

$\Leftrightarrow$  צריך לבחור את  $\Theta$  כך  $\nabla_{\gamma} W = 0$ .

$\nabla_{\gamma} W = k_g (-\sin \Theta \dot{\gamma} + \cos \Theta \gamma) + (-\sin \Theta \dot{\gamma} \cos \Theta \gamma)$

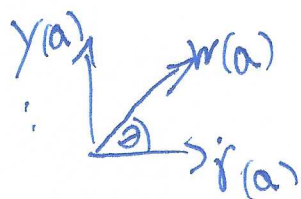


7

מסקנה:  $\nabla_{\vec{x}} W = 0 \Leftrightarrow \Theta' = -k_g$

נציג

$$\Theta = \Theta_0 + \int_0^{t_0} -k_g(s) ds$$



כאן  $\Theta_0$  הלווייתן המקורי

ונקט את הברוש.

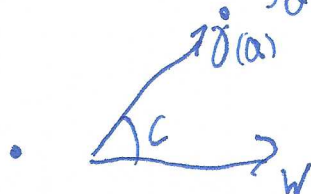
הערה: אנו רוצים לחשוב על  $W$  ככה שלא מסתובב וזה  $\vec{x}$  ככה שמסתובב ב  $T_p$  כאלו שהוא לא מקביל (על איזובל).

המראה: עדיין פוקציות לוויות  $\Theta$  שאינן כנה  $\vec{x}$  מסתובב ביוחס לשדה מקביל.

כל  $-1$

$$\Theta = c + \int_0^t k_g(s) ds$$

הפתרון:



כאן  $c$  הלווייתן המקורי

ההוכחה שלה חסרה למעלה:

אם  $W$  מסתובב  $k_g(s) = -$  ביוחס  $\vec{x}$  מסתובב  $k_g(s)$  ביוחס  $W$ .

שמו עכ: <sup>1</sup>  $\Theta$  היא פוקציות הלווייתן הרגילה

עראינו בעבר

<sup>2</sup> אם  $\vec{x}$  איזובל אז  $k_g = 0$  ו  $\vec{x}$  לא מסתובב.