

SME0211 - Otimização Linear

Segundo semestre de 2024

Trabalho final

Katlyn Ribeiro Almeida – 14586070
Ian de Holanda Cavalcanti Bezerra – 13835412
Julia Graziosi Ortiz – 11797810
Cody Stefano Barham Setti – 4856322
Matheus Araujo Pinheiro – 14676810

November 4, 2024

1 Para Fazer

- Transformar o problema em um problema na forma padrao
- Determinar A, b e c com os zeros nos indices certos e com variaveis de folga (da forma padrao)
- Rezar
- Rodar o codigo
- Relatorio - Capitulo Simplex
- Relatorio - Capitulo Mostrar codigo
- Relatorio - Capitulo Apresentar problema e modelagem
- Relatorio - Capitulo Apresentar problemas encontrados na solucao
- Relatorio - Capitulo Apresentar resultados e conclusoes

2 Escolha de ferramentas

Para o desenvolvimento deste projeto, optamos por utilizar a linguagem de programação Python, com ênfase especial nos notebooks Jupyter. Esta escolha foi motivada por diversas razões:

- **Facilidade na implementação de algoritmos iterativos:** Os notebooks Jupyter oferecem um ambiente interativo que é particularmente adequado para a implementação e teste de algoritmos que requerem múltiplas iterações.
- **Ambiente de execução flexível:** No ambiente do notebook, podemos inicializar variáveis e realizar operações sobre elas sem a necessidade de reinicializá-las a cada execução. Isso proporciona uma grande flexibilidade no desenvolvimento e depuração do código.
- **Visualização integrada:** Os notebooks Jupyter permitem a integração de código, resultados e visualizações, facilitando a análise e apresentação dos resultados obtidos.
- **Simplicidade e eficiência:** Python oferece uma sintaxe clara e intuitiva, facilitando a implementação de algoritmos complexos. Além disso, suas bibliotecas, como NumPy e SciPy, fornecem funções otimizadas para a solução de sistemas lineares, permitindo uma implementação eficiente e concisa do método Simplex.

3 Otimização/Programação Linear

A otimização linear é uma técnica matemática que busca encontrar o valor máximo ou mínimo de uma função linear, sujeita a um conjunto de restrições lineares. Este problema é representado por uma função objetivo linear e um conjunto de desigualdades lineares que limitam as soluções possíveis.

Esses problemas são amplamente utilizados em várias áreas, como economia, logística, produção e finanças, para maximizar lucros, minimizar custos ou otimizar a utilização de recursos.

Para facilitar e unificar as formas de solução desses problemas, buscamos representá-los na forma padrão, resolvendo um sistema de minimização sujeito a restrições de igualdades. Essa forma padrão é frequentemente obtida através da adição de variáveis de folga nas desigualdades originais.

A forma padrão de um problema de programação linear pode ser expressa da seguinte maneira:

$$\begin{aligned} &\text{Minimizar } c^T x \\ &\text{Sujeito a } Ax = b \\ &\quad x \geq 0 \end{aligned}$$

Onde:

- x é o vetor de variáveis de decisão
- c é o vetor de coeficientes da função objetivo

- A é a matriz de coeficientes das restrições
- b é o vetor de termos independentes das restrições

Esta representação padronizada permite unificar as aplicações de métodos de solução, como o algoritmo Simplex, a uma ampla variedade de problemas de otimização linear, independentemente de sua formulação original.

$$\begin{aligned}
 f(\mathbf{x}) = & 1,6A_1 + 2,4AI_1 + 3F_1 + 2S_1 + 7PA_1 + 4PV_1 + 3,6G_1 \\
 & + 0,8A_2 + 1,2AI_2 + 1,8F_2 + 1S_2 + 4PA_2 + 2PV_2 + 1,5G_2 \\
 & + 1,6A_3 + 2,4AI_3 + 3F_3 + 2S_3 + 10PA_3 + 5PV_3 + 3,6G_3 \\
 & + 0,8A_4 + 1,2AI_4 + 1,5F_4 + 1S_4 + 3,5PA_4 + 1PV_4 + 2,4G_4
 \end{aligned} \tag{1}$$

$$\mathbf{c} = \begin{bmatrix} 1.6 & 2.4 & 3 & 2 & 7 & 4 & 3.6 \\ 0.8 & 1.2 & 1.8 & 1 & 4 & 2 & 1.5 \\ 1.6 & 2.4 & 3 & 2 & 10 & 5 & 3.6 \\ 0.8 & 1.2 & 1.5 & 1 & 3.5 & 1 & 2.4 \end{bmatrix} \tag{2}$$

As restrições referentes à primeira refeição são:

$$\begin{aligned}
 128.6A_1 + 112AI_1 + 76F_1 + 25S_1 + 250PA_1 + 9.5G_1 &\leq 800 \text{ (cal)} \\
 128.6A_1 + 112AI_1 + 76F_1 + 25S_1 + 155PV_1 + 9.5G_1 &\leq 800 \\
 2.69A_1 + 2.32AI_1 + 4.3F_1 + 1.5S_1 + 25PA_1 + 2.5G_1 &\geq 60 \text{ (prot)} \\
 2.69A_1 + 2.32AI_1 + 4.3F_1 + 1.5S_1 + 11.1PV_1 + 2.5G_1 &\geq 60 \\
 27.9A_1 + 23.51AI_1 + 14F_1 + 5S_1 + 15PA_1 + 18.6G_1 &\geq 120 \text{ (carb)} \\
 27.9A_1 + 23.51AI_1 + 14F_1 + 5S_1 + 2.2PV_1 + 18.6G_1 &\geq 120
 \end{aligned}$$

As restrições referentes à segunda refeição são:

$$\begin{aligned}
 128.6A_2 + 112AI_2 + 76F_2 + 25S_2 + 300PA_2 + 400G_2 &\leq 800 \text{ (cal)} \\
 128.6A_2 + 112AI_2 + 76F_2 + 25S_2 + 120PV_2 + 400G_2 &\leq 800 \\
 2.69A_2 + 2.32AI_2 + 4.3F_2 + 1.5S_2 + 15PA_2 + 1.2G_2 &\geq 60 \text{ (prot)} \\
 2.69A_2 + 2.32AI_2 + 4.3F_2 + 1.5S_2 + 3PV_2 + 1.2G_2 &\geq 60 \\
 27.9A_2 + 23.51AI_2 + 14F_2 + 5S_2 + 2PA_2 + 85.1G_2 &\geq 120 \text{ (carb)} \\
 27.9A_2 + 23.51AI_2 + 14F_2 + 5S_2 + 20PV_2 + 85.1G_2 &\geq 120
 \end{aligned}$$

As restrições referentes à terceira refeição são:

$$\begin{aligned}
 128.6A_3 + 112AI_3 + 76F_3 + 25S_3 + 250PA_3 + 120G_3 &\leq 800 \text{ (cal)} \\
 128.6A_3 + 112AI_3 + 76F_3 + 25S_3 + 180PV_3 + 120G_3 &\leq 800 \\
 2.69A_3 + 2.32AI_3 + 4.3F_3 + 1.5S_3 + 25PA_3 + 2G_3 &\geq 60 \text{ (prot)} \\
 2.69A_3 + 2.32AI_3 + 4.3F_3 + 1.5S_3 + 15PV_3 + 2G_3 &\geq 60 \\
 27.9A_3 + 23.51AI_3 + 14F_3 + 5S_3 + 5PA_3 + 25G_3 &\geq 120 \text{ (carb)} \\
 27.9A_3 + 23.51AI_3 + 14F_3 + 5S_3 + 25PV_3 + 25G_3 &\geq 120
 \end{aligned}$$

As restrições referentes à quarta refeição são:

$$128.6A4 + 112AI4 + 76F4 + 25S4 + 200PA4 + 157G4 \leq 800 \text{ (cal)}$$

$$128.6A4 + 112AI4 + 76F4 + 25S4 + 150PV4 + 157G4 \leq 800$$

$$2.69A4 + 2.32AI4 + 4.3F4 + 1.5S4 + 25PA4 + 5.8G4 \geq 60 \text{ (prot)}$$

$$2.69A4 + 2.32AI4 + 4.3F4 + 1.5S4 + 13PV4 + 5.8G4 \geq 60$$

$$27.9A4 + 23.51AI4 + 14F4 + 5S4 + 5PA4 + 30.9G4 \geq 120 \text{ (carb)}$$

$$27.9A4 + 23.51AI4 + 14F4 + 5S4 + 1PV4 + 30.9G4 \geq 120$$

4 O Algoritmo Simplex