Concurrency Patterns - 11 הרצאה

יום רביעי 28 אפריל 2021

נערך וסוכם ע"י שניר נהרי - מבוסס על סיכומיה של לינוי דוארי

Object Active 11.1

לאחר שראינו מעט תכנות מקבילי (תכנות מתקדם 1) בעזרת threads נרד יותר לעומק של תכנות מקבילי בעזרת ההכרה של תבניות עיצוב שעוזרות לתכנת בצורה זו.

התבנית הראשונה שנראה נקראת Active Object. אובייקטים במהותם הם פסיביים, כלומר לאובייקט תהיה מתודה אחת או יותר, המהוות שירותים שהאובייקט מציע. עם זאת האובייקט הוא לא הגוף המפעיל את המתודות, מישהו אחר מפעיל את המתודות שלו, אין לאובייקט שיקול דעת בעניין. הפונקציה שהפעילה את אחת המתודות של האובייקט תצטרך להמתין עד שהמתודה תסיים את ריצתה.

בתבנית זו, ננסה לגרום לאובייקט להיות אקטיבי, כלומר אם האובייקט מתבקש להפעיל מתודה מסוימת הוא יוכל להפעיל שיקול דעת ולהחליט האם להפעיל או לא להפעיל את המתודה. האובייקט יחליט בעצמו האם ומתי הוא יריץ את המתודה. בו thread שמריץ את המתודה. כך את הבקשה הזו. בנוסף, נרצה להפריד בין ה- thread שהפעיל את המתודה לבין ה- Runnable אלא ניתן לקרוא מי שישתמש בתבנית העיצוב Active Object לא צריך להשתמש במחלקה Thread או thread אחר.

נמחיש את התבנית בעזרת דוגמא. נניח וקיימת מחלקה בעלת שתי מתודות - מתודה שמייצרת מבוך ומתודה שפותרת מבוך שמתקבל כפרמטר. נשים לב, שייתכן שכל אחת מהמתודות לוקחת זמן רב, וקריאה למתודה מסוימת יבול "לתקוע" את התוכנית עד שיתקבל ערך החזרה המתאים והמתודה תסיים לרוץ.

לכן נרצה ליצור אובייקט אקטיבי כך שנפריד בין ה-thread בו רצה התוכנית לבין ה- thread שמריץ את המתודות. נתבונן בקוד ונסביר אותו לאחר מכן -

```
AMI – asynchronous method invocation
```

```
void generateMaze() throws InterruptedException {
    dispatchQueue.put(new Runnable() {
        public void run() {
            maze = MazeGenerator.generateMaze(/**/);
        }
    });
}

void solve(Maze m) throws InterruptedException {
    dispatchQueue.put(new Runnable() {
        public void run() {
            solution = searcher.search(m);
        }
    });
}
```

יצרנו אובייקט בשם MyActiveModel המחזיק בתוכו מספר Data Memebers - מבוך, פתרון וכן תור מיוחד הנקרא מוברנו אובייקט בשם MyActiveModel מטיפוס של BlockingQueue). הטיפוס הדינאמי הוא runnable שהיא תור המבוסס על רשימה מקושרת. בבנאי של האובייקט ניצור thread בו תרוץ לולאה אין סופית שתהיה אחראית למשוך פקודות מהתור ולהריץ אותן. נעיר, שהמתודה take היא מתודה חוסמת

לולאה אין סופית שתהיה אחראית למשוך פקודות מהתור ולהריץ אותן. נעיר, שהמתודה אחראית למשוך פקודות מהתור ולהריץ אותן. נעיר, שהמתודה אחראית למשוך פקודות מהתור ולהריץ אותן. נעיר, שהמתודה אחראית למשוך פקודות מהתור מתקדמים הלאה בקוד עד שנכנס runnable חדש אל התור (blocking) בלומר אם התור ריק ואין runnable אזי לא מתקדמים הלאה בקוד עד שנכנס המצריך טיפול.

כעת במתודה שיוצרת את המבוך וכן בזו שפותרת את המבוך, ניצור runnable שממש את המתודה ונכניס אותה אל התור. כלומר כאשר פונקציה קוראת אל אחת מהמתודות הללו היא מכניסה runnable חדש אל התור.

נשים לב שה- Active Object לא מריץ משימות באמת במקביל, אלא אחת אחרי השנייה כאשר "המקביליות" היא העובדה שהמשימות רצות ב- thread נפרד מזה שקרא להם.

מדוע הגדרנו את היכולת לזרוק חריגה מסוג Interruption? כמו שהסברנו לעיל, מתודת ה- take היא מתודה חוסמת ובמידה ואין יותר משימות לא נרצה "להיתקע" בלולאה לנצח. על מנת לצאת מהלולאה אפשרנו ל- thread לקבל חריגה מסוג Interruption ובכך למעשה נאפשר "נקודת יציאה" מהמתודה החוסמת. זו אכן דרך "חוקית" לעשות זאת אך נרצה למצוא דרכים אלגנטיות יותר. ניתן לשדרג את הקוד יותר ובמקום לבצע לולאה אין סופית (while(true)) ניתן להגדיר משתנה בוליאני בשם stop שיהווה דגל המסמן מתי צריך להפסיק את הלולאה. נשים לב שזה עדיין לא פותר לנו את הבעיה בה אנו חסומים שיהווה דגל המסמן מתי צריך להפסיק את הלולאה. נשים לב שזה עדיין לא פותר לנו את הבעיה בה אנונימי שלא ניתן במתודה בשם thread וכך במקום thread אנונימי שלא ניתן לגשת אליו, כעת אנו יכולים לגשת ל-thread. נוסיף מתודה בשם close שתשנה את המשתנה הבוליאני. לאחר מכן ונזרוק לו חריגה מסוג Interruption ובכך נגרום לו לצאת מהחסימה. כאשר הוא ינסה להריץ את הלולאה שוב ויבדוק את המשתנה הבוליאני הוא יראה שהוא ישתנה ולכן לא יריץ את הלולאה וה- thread ייסגר. שיטה זו דומה לפעולת kill אשר לא מייחסת חשיבות למספר ה- runnable שנמצאים בתור ומחכים להרצה.

נרצה פתרון טוב יותר המאפשר לטפל ב- runnable הנדרשים ורק לאחר מכן סוגר את ה- thread . לכן במתודה close במקום רק לשנות את המשתנה הבוליאני, נכניס אובייקט runnable המשנה את המשתנה הבוליאני. בצורה זו, כל ה- runnable שנכנסו לתור לפני שהחלטנו לסגור אותו יסיימו את ריצתם ורק לאחר מכן נסגור את התור והלולאה. כמו כן, לא נשתמש בזריקת החריגה מה שהופך את הפתרון לאלגנטי יותר.

שיפור נוסף שניתן לבצע הוא להשתמש בתור עדיפויות. כך במקום תור רגיל, נוכל לתעדף את המשימות וכך לאפשר "שיקול דעת" של האובייקט להפעלת המתודות. בצורה זו הפכנו את האובייקט מפסיבי לאקטיבי. בהמשך נטפל בנקודה בה למתודות יש ערך החזרה והם לא Data Members של האובייקט.

Double Checked Locking 11.1

Synchronized

בתבנית עיצוב זו נרצה ליצור מופע של אובייקט שהוא singleton. לכאורה, כל עוד האובייקט מוגדר כ-singleton אז chreads אמור להיווצר מופע נוסף שלו. אלא שכאשר אנו מתעסקים בתכנות מקבילי, עלול להיווצר מצב בו מספר threads לא אמור להיווצר מופע נוסף שלו. אלא שכאשר אנו מתעסקים בתכנות מקבילו תשובה שכן וכולם יצרו מופע של cipject == null , כולם יקבלו תשובה שכן וכולם יצרו מופע של האובייקט. אנו נרצה לראות תבנית עיצוב המאפשרת לנו ליצור אובייקט singleton גם בתכנות מקבילי. ראשית נתבונן בקטע הקוד הבא -

```
class Foo {
   private Helper helper;
   public Helper getHelper() {
      if (helper == null) {
        helper = new Helper();
      }
      return helper;
   }
}
```

קטע קוד זה אכן משתמש בתבנית העיצוב singleton אך הוא איננו thread-safe (כלומר אנו עלולים להיקלע למצב שתואר לעיל). נרצה לדאוג שרק thread אחד יוכל ליצור מופע של האובייקט ולכן נשתמש במילה השמורה "נרצה לעיל). נרצה לדאוג שרק שרק ליצור מופע של האובייקט יהיה מסונכרן בין כל ה-thread ע"י כך שרק thread אחד יכול לגשת אל "synchronized" שמנסים לגשת יחכו עד שה-thread הראשון יצור את האובייקט ולאחר האובייקט ברגע נתון. כל שאר ה-thread שמנסים לגשת יחכו עד שה-helper==null הראשון יצור את האובייקט ולאחר

```
class Foo {
   private Helper helper;
   public synchronized Helper getHelper() {
      if (helper == null) {
        helper = new Helper();
      }
      return helper;
   }
}
```

הבעיה של השימוש ב- synchronized הוא האיטיות. נשים לב, שיכול להיות שמדובר בשרת שרץ ברצף במשך שנים ורק בפעם הראשונה שמפעילים אותו אנו זקוקים לסינכרון של האובייקט בין ה-threads השונים אך עם זאת כרגע, אנו משלמים את מחיר האיטיות לנצח. נרצה לייעל את הפתרון בצורה כזו שתאפשר לנו לא לשלם את מחיר האיטיות.

Double Checking

הייעול ישתמש בבדיקה כפולה (Double Checked Locking) ותתבצע בצורה הבאה. המתודה של הבדיקה - synchronized ותתבצע באורה נוספת synchronized. נתבונן בקטע הקוד

מה הרווחנו כאן? בעת העלאת השרת בפעם הראשונה, ייתכן מצב כפי שתיארנו לעיל, בו מספר רב של threads רוצים לגשת אל המשתנה ועלולה להיווצר התנגשות. עם זאת, אנו לא רוצים בגלל העלאת השרת לשלם באיטיות לנצח, לכן נשתמש בפתרון ביניים. המתודה הראשונה איננה סינכרונית ולכן כאשר השרת כבר החל את ריצתו והאובייקט נוצר הבדיקה הראשונית helper == null תיכשל וכלל לא יכנסו אל המתודה הפנימית.

כאשר אנו מעלים את השרת בפעם הראשונה, ה-threads השונים יחצו את הבדיקה הראשונה ובגלל השימוש בsynchronized בבדיקה השנייה, רק thread אחד יוכל ליצור מופע של האובייקט ושאר ה-threads יאלצו לחכות עד שהוא יסיים והם יקבלו מצביע לאובייקט.

כך הרווחנו את המהירות כאשר התוכנית רצה לאורך זמן ועדיין שמרנו על כך שייווצר רק מופע אחד של האובייקט. עם זאת הפתרון הנ"ל איננו מושלם עדיין, מדוע?

- ייתכן מצב בו הקומפיילר, אשר מבצע אופטימיזציות עלול לבצע את האופטימיזציה הבאה

נניח ש-thread A הוא הראשון שהצליח להיכנס אל הבדיקה השנייה ולכן הוא זה שיוצר את האובייקט. יצירת האובייקט יכולה לקחת זמן, ובינתיים שאר ה-threads חסומים בגלל ה- synchronized. הקומפיילר, שרואה שר thread A מתחיל ליצור את האובייקט (כלומר, הוקצה הזיכרון עבור האובייקט), יכול להסיק כבר שעבור שאר ה-threads הבדיקה helper == null תיכשל, ולכן הוא עלול לרצות לשחרר את ה-threads ולתת להם מצביע לאובייקט שטרם נוצר במלואו. כאשר שאר ה-threads יקבלו את המצביע וימשיכו בריצתם הם עלולים להיתקל בשגיאות חמורות הנובעות מהמידע שחסר באובייקט שעדיין בתהליך יצירה. כך נקבל שגיאת זמן ריצה.

Volatile

על מנת למנוע באג שכזה, נשתמש במילה השמורה "Volatile". כאשר מגדירים משתנה כלשהו כ-volatile על מנת למנוע באג שכזה, נשתמש במילה השמורה

- המשתנה לעולם אינו נשמר בזיכרון המטמון אלא קיים עותק אחד שלו הקיים ב-RAM. כך נוכל להימנע ממצב בו שתי מעבדים שונים מחזיקים ערכים שונים בזיכרון המטמון של אותו המשתנה.
 - הוראות של כתיבה וקריאה מתבצעות לפי הסדר שכתוב בקוד, ללא אופטימזציות מצד הקומפיילר.

החסירון הוא שהגדרת משתנה כ- volatile היא יקרה יחסית שכן בכל פעם נצטרך לגשת אל ה- RAM וזוהי פעולה יקרה.

?על מנת למנוע את הבאג שציינו לעיל volatile -ביצד נשתמש ב

נגדיר את המשתנה Helper כמשתנה מסוג volatile. כך לא ייווצר מצב בו הקומפיילר יעביר אל שאר ה-volatile. את האובייקט לפני שהוא סיים להיווצר לגמרי. כך יראה הקוד -

אמנם הקודם אכן מתאים ליצירת singleton בתכנות מקבילי, אך הוא גם יקר מאד שכן אנו משתמשים ב- volatile ובכך ו- volatile ובכך synchronized. נרצה לשפר את הביצועים בעזרת משתנה מקומי. המשתנה המקומי לא יוגדר כ-volatile ובכך יאפשר את שמירתו על ה- RAM. במקום להחזיר את המשתנה שמוגדר כ- volatile נחזיר את המשתנה המקומי. בבדיקות נבדוק האם המשתנה המקומי שווה ל- Null ולא המשתנה שהוא volatile. הקוד יראה כך -

כלומר אנו ניגש אל המתודה שמוגדרת כ- synchronized ולמשתנה שהוא volatile רק בעת העלאת השרת בפעם volatile בלומר אנו ניגש אל המתודה שמוגדרת כ- volatile ולמשתנה שבתודות synchronized או משתנים synchronized.

Static and Final for multi-threading Singleton

כעת נראה פתרון נוסף ואלגנטי יותר אך הוא אפשרי ב- Java (ובשפות אחרות שיש להם מערכת שמנהלת אותם כמו JVM).

נרצה ליצור את המופע של האובייקט ולשמור אותו במשתנה סטטי. משתנה סטטי כזכור הוא משתנה שמאותחל פעם אחת בלבד ומקושר למחלקה ולא למופע ספציפי שלה. בנוסף נגדיר את המשתנה כ- final על מנת לדאוג שלא ישנו אותו. הקוד יראה כך -

```
class Foo{

"Eager" instead of "Lazy"

private static final Helper helper = new Helper();

public static Helper getHelper() {

return helper;

}
```

פתרון זה אכן לא יקר אך חמדני (eager). מדוע?

ניזכר שמתודות ומשתנים סטטיים מאותחלים מיד כאשר המחלקה נטענת, עוד לפני שמישהו קרה להם בכלל. אנו נרצה למצוא פתרון "עצלן" יותר שיאפשר יצירה של האובייקט רק לפי דרישה. נגדיר את המחלקה הראשית ובתוכה נגדיר מחלקה פנימית, פרטית וסטטית. במחלקה הפנימית נגדיר מתודה סטטית שאחראית על המשתנה הסטטי וכן על האתחול שלו. במחלקה החיצונית נגדיר מתודה שמחזירה את המשתנה הסטטי של המחלקה הפנימית ע"י קריאה למתודה שמאתחלת אותו. מה הרווחנו בכך?

מתודות ומשתנים סטטיים של מחלקה אכן נטענים מיד ולא לפי בקשה, אך משתנים סטטיים של מתודות פנימיות נטענות לפי דרישה בלבד.

בפתרון זה ניצלנו את המנגנון של ה- IVM על מנת לעזור לנו ולפתור את הבעיה בצורה קלה ואלגנטית.

Thread Pool 11.3

נעבור אל תבנית העיצוב השלישית, ה- Thread pool. ה- Thread Pool הוא מנגנון המאפשרת הזרקת משימות threads . הרצתם מבלי להזדקק לפתיחת או סגירת threads. בנוסף, מנגנון זה מאפשר להגביל את כמות ה- threads . הנוצרים, מה שמאפשר לשלוט על ביצועי המערכת.

במנגנון זה נרצה להפריד בין ה- thread (המקום עליו תרוץ המשימה) לבין ה - runnable (המשימה עצמה). באופן במנגנון זה נרצה להפריד בין ה- thread (המקום עליו תרוץ את השורה האחרונה, ה- thread מת. אם נרצה ללי, כאשר runnable מדער ליצור thread חדש.

נזכיר שלא מדובר רק ביצירת אובייקט, שכן מאחורי כל Java Thread יש ממש Kernel Thread ביחד של אחד לאחד. לכן נחפש שיטה בה נוכל "למחזר" – thread בלומר, אם thread סיים להריץ את ה- thread שלו, במקום לאחד. לכן נחפש שיטה בה נוכל "למחזר" – thread לאחד. חדש וכך נחסוך את הזמן והמשאבים של סגירת ה- thread ויצירת runnable חדש. איך נבצע את ההפרדה בין ה- thread לבין ה- runnable? בעזרת ממשק הנקרא Executor. כאשר מממשים ממשק זה, צריך לממש את המתודה execute המקבלת runnable כפרמטר. בצורה זו, כאשר מקבלים, runnable חדש, המתכנת יכול לבחור איך ומתי להריץ אותו ובעזרת איזה thread. נראה דוגמא המאפשרת להבין על איזה מנעד של מימוש אנו מדברים -

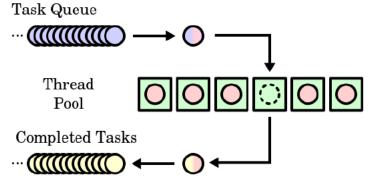
```
class DirectExecutor implements Executor{
    public void execute(Runnable r) {
        r.run();
    }
}
class ThreadPerTaskExecutor implements Executor{
    public void execute(Runnable r) {
        r.run();
        r.run();
    }
}
```

מצד אחד, מימשנו את הממשק בעזרת המחלקה DirectExecutor המריצה את ה- runnable ברגע שהיא מקבלת אותם. כלומר כאשר נריץ מספר מסוים של runnables, זמן הריצה הכולל יהיה, סכום הריצה של כל runnable בנפרד.

מהצד השני, מימשנו את הממשק בעזרת המחלקה ThreadPerTaskExecutor המריצה כל runnable ב-thread בפרד. במקרה זה, זמן הריצה הוא אכן נפרד. כלומר, מחלקה זו חוזרת מיד, שכן כל ה- runnables רצים ב- threads נפרד. במקרה זה, זמן הריצה הוא אכן נמוך, אך אנו משלמים תקורה רבה על יצירת thread לכל thread.

נרצה לממש מחלקה הנמצאת איפה שהוא בין שתי הקצוות הללו שתאפשר לנו פתרון חכם יותר. נממש מחלקה המקבלת runnables ומכניסה אותם לתור. בדומה לאובייקט הפעיל שראינו לעיל, ירוץ thread ברקע וישלוף את ה-runnables מהתור (באיזה שהוא סדר). ה- runnables לא ירוצו על אותו ה- thread, נפסיק כמות מסוימת של threads, ועליהם נריץ את המשימות. ברגע שהרצנו runnable ככמות ה-threads, נפסיק לשלוף את runnables מהתור.

כאשר runnable מסוים סיים את ריצתו, התפנה thread. במקום לסגור את ה- thread ולייצר חדש, "נמחזר" אותו ונזריק לו runnable חדש. נצרף תמונה להמחשה -



למזלנו, אנחנו לא צריכים לממש מחלקה כזו אלא ישנן סוגים שונים של מחלקות כאלו הקיימות כבר. Thread: Pool יש תור (או תור עדיפויות) של משימות שהגיעו במקביל ונכנסו אליו.

- שתעזור לנו להבין איך בדיוק זה ממומש Java - כעת נראה דוגמת קוד

```
// a thread that can run task after task
class PooledThread extends Thread{
  Runnable task;
  Object lock;
  boolean terminated=false;

  public void assignTask(Runnable r) {
    task=r;
    unSuspendMe();
  }
  public void run() {
    while(!terminated) {
     task.run();
      suspendMe();
    }
  } // the pooled thread dies
// ...
```

ישנה משימה (task) שהיא thread בחיים. לכל thread שכל עוד הוא terminated שכל עוד הוא assignTask בחיים. כאשר אנו רוצים להקצות משימה נשתמש במתודה runnable. כאשר אנו רוצים להקצות משימה נשתמש במתודה

משימה נשתמש במתודה run.

? SuspendMe/ unSuspendMe

במתודות אלו נשתמש באובייקט lock.wait. במתודה suspendMe נקרא ל- lock.wait ובכך "ניתקע" עד שנקבל משימה חדשה ובמתודה unSuspendMe נקרא ל- lock.notify ובכך "נעיר" את ה- thread שיתחיל בהרצת המשימה. קוד זה הוא איננו המימוש הפנימי של Java אך הוא ממחיש את הרעיון כיצד ממשים Thread Pool. כעת נראה מספר דוגמאות למימושים שונים של Thread Pools. נתבונן במחלקה הבאה -

```
public class RunnableTask1 implements Runnable{
 public void run() {
    System.out.println("task1 started");
    try { Thread.sleep(10000);}
    catch (InterruptedException e) {}
    System.out.println("task1 finished");
// RunnableTask2 & RunnableTask3 are the same...
```

המחלקה מדפיסה למסך כאשר היא מתחילה, נכנסת לשינה של 10 שניות ולאחר מכן מדפיסה שוב כאשר היא יוצאת. כעת נתבונן ב- main כללי המריץ את המחלקות הללו

```
import java.util.concurrent.Executor;
import java.util.concurrent.ExecutorService;
import java.util.concurrent.Executors;
11 ...
public static void main (String[] args) {
ExecutorService executor =
       Executors.
executor.execute (new RunnableTask1 ());
executor.execute (new RunnableTask2 ());
executor.execute (new RunnableTask3 ());
```

- באשר הריבוע הצהוב הוא מחלקות שונות הממשות thread pool. נראה כמה מהם

• New Single Thread Executor - מחלקה זו היא רע בכל thread pool אחד רץ בכל פעם. מה יהיה הפלט של הקוד במקרה זה?

Task 1 started Task1 finished

Task2 started

Task2 finished

Task3 started

Task3 finished

ההסבר לכך הוא מכיוון שישנו thread אחד, המריץ את ה-runnables אחד אחרי השני, כל ויסיים את ריצתו ולאחר מכן ירוץ ה-runnable הבא.

• New Fixed Thread Pool(Number) - גם במחלקה זו מספר ה-threads הוא קבוע, אך ניתן כפרמטר (number) אל המחלקה. לצורך הדוגמא נניח שהגדרנו את גודל ה- pool להיות 2, מה יהיה הפלט?

Task1 started

Task2 started

Task1 finished

Task2 finished

Task3 started

Task3 finished

מביוון שגודל ה- pool הוא 2, נריץ את 2 ה-runnables הראושנים, ולאחר שאחד מהם יסתיים, ירוץ השלישי. . במחלקה זו, נייצר עוד ועוד hreads במחלקה זו, נייצר עוד במחלקה זו, נייצר עוד אותנו. • New Cached Thread Pool מצב כזה הוא מבלבל ויכול להפיק תוצאות לא רצויות שכן הפלט תלוי במשבצת הזמן שמקבל כל thread ו-- דוגמא לפלט אפשרי היא runnable

Task1 started

Task2 started

Task3 started

Task1 finished

בהמשך נצטרך לפתור עוד כמה בעיות דוגמת - מה יקרה כשנרצה להריץ runnable שמחזיר פלט של תוצאה בהמשך נצטרך לפתור עוד כמה בעיות דוגמת - מה יקרה כשנרצה לראות thread pools של גרסאות void מתקדמות יותר.

Callable and Future 11.4

עד כה הכרנו את הממשק runnable שהיה פשוט יחסית למימוש. מתודה run שלא מקבלת פרמטרים ומחזירה void.

מה קורה כשנרצה להריץ מתודה יותר פונקציונלית? לדוגמא נרצה שהמתודה תחזיר ערך כל שהוא. בעזרת הכלים שברשותנו עד כה (runnable בלבד), היה צריך להגדיר data member של ערך החזרה הרצוי, והrunnable היה צריך לבצע עליו את השינויים. המתכנת היה צריך לדעת מתי התהליך יסתיים ורק אח"כ להפעיל מתודת get שבעזרתה יקבל את הערך החדש.

- Callable כעת נראה פתרון אלגנטי יותר שחוסך תהליך זה. בפתרון זה נשתמש בממשק שנקרא

```
interface Callable<V> {
    V call() throws Exception;
}
```

כלומר, בעזרת ממשק זה נוכל לקבל ערך חזרה מהפונקציה שנקראת. נשים לב שכעת המתודה call יכולה לזרוק חריגה במידת הצורך. כדי להריץ מחלקה שממשת callable נצטרך executor Service ושם נקרא למתודה submit (בניגוד ל-execute עבור runnable). כאשר אנו מריצים מתודה, שרצה על callable נפרד, נקרא לכך submit המתודה AMI - Asynchronous Method Invocation אל ה- callable) וחוזרת מיד. ומה עם ערך החזרה?

- callable ננסה לחדד את הבעיה. נתבונן במחלקה הבאה הממשת את הממשק

```
public class MyCallable implements Callable<Worker>{
    Worker call() throws Exception{
        // after 10 minutes or so...
        return someWorker;
    }
}
```

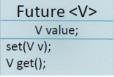
וכן נתבונן בשורות הקוד הבאות -

call מממשת את הממשק MyCallable באשר הפרמטר V הוא Callable מממשת את הממשק MyCallable המחלקה MyCallable מממשת את הממשק 10 במשך 10 דקות). כמו כן מאתחלים את הבאמער הדוגמא נניח שהמתודה רצה במשך 10 דקות). כמו כן מאתחלים את thread pool- יהיה בגודל 2.

בשורה לאחר מכן קראנו ל- executor.submit עם המחלקה MyCallable. המלקה MyCallable לא מתחילה את executor.submit. בשורה לאחר מכן קראנו ל- Worker, אך מה היא submit צריכה להחזיר לבסוף ערך החזרה שהוא worker, אך מה היא תחזיר עבשיו (שכן היא חוזרת מיד)?

זו בעיית עיצוב (design). נפתור אותה בעזרת אובייקט כל שהוא שבעתיד יכיל את ערך ההחזרה מהפונקציה. אובייקט זה יכיל את ערך ההחזרה מהפונקציה. submit יכיר את זה יוחזר מידית מהפונקציה submit. אובייקט זה יכיל טיפוס V , בדוגמא שלנו, Worker, ה- האובייקט הנ"ל ויזריק לשם את ערך האובייקט וכאשר המתודה call תקרא ותחזיר לבסוף את ה-Worker, הוא ייגש לאובייקט הנ"ל ויזריק לשם את ערך ההחזרה שהתקבל מהפונקציה.

- Future למחלקה זו קוראים



.set-ו get ושתי מתודות V ושתי מבילה אובייקט (פרמטר ערים), מבילה אובייקט (פרמטר בפרמטר V

כעת, נמשיך לרוץ עם התוכנית שלנו, בזמן שב- thread נפרד מתבצעת המתודה call. נמשיך לרוץ עד שנגיע לשלב בו אנו צריכים את ערך ההחזרה ואז נקרא למתודה ה-get ב- Future. כעת ישנם 2 תרחישים אפשריים -

- ערך ההחזרה מוכן המתודה get נקראה והמתודה call סיימה את ריצתה וערך ההחזרה מוכן לשימוש. בעזרת get המתודה get המתודה get המתודה של נקבל חזרה את ערך ההחזרה ונוכל להשתמש בו.
 - **ערך ההחזרה עדיין לא מובן -** המתודה get נקראה והמתודה get ערך ההחזרה עדיין לא מובן המתודה get ערך ההחזרה עדיין לא מובן המתודה פפר. המתודה ה-get עוד לא הוזרק אל ה- Future. מתודה ה-get

עד שהמתודה call תסיים את ריצתה ותחזיר את ערך ההחזרה הרצוי. לכן נשתמש במתודה זו רק כאשר באמת אין אפשרות אחרת ואנו זקוקים לערך ההחזרה.

ההמתנה הזו במידה הצורך היא שימוש בתבנית עיצוב שנקראת Guarded Suspension (נרחיב עליה מיד). לסיום - Future במידה המשלב את הקוד המשלב את

```
ExecutorService executor = Executors. newFixedThreadPool (2);

Future<Worker> f = executor.submit (new MyCallable ());

// ...

Worker w = f.get(); // waits for the call() to return

Guarded suspension pattern
```

Guarded Suspension 11.5

לעיל ראינו שבמחלקה Future ישנה מתודה get אשר ממשת את תבנית העיצוב Guarded Suspension. תבנית עיצוב והמאר (guard) שלא נתקדם בקוד כאשר אנו צריכים למעשה לחכות. נמחיש זאת בעזרת דוגמא. עיצוב זו שומרת (guard) שלא נתקדם בקוד כאשר אנו צריכים למעשה לחכות. נרצה שברגע שהמשתמש מגיע לניקוד מסוים, לצורך הדוגמא נניח שתכנתנו משחק מחשב כל שהוא המכיל דמות. נרצה שברגע שהמשתמש מגיע לניקוד מסוים, הדמות תבצע ריקוד ניצחון. נגדיר משתנה בוליאני victory שיקבל את הערך TRUE אם אכן צריך להפעיל את

נשים לב שעלול להתרחש מצב בו המתודה victoryDance נקראה לפני שבאמת היה צריך להפעיל אותה. כדי למנוע הפעלה שגויה של מתודה זו, נממש את תבנית העיצוב הנ"ל. נתבונן בקוד הבא -

```
public class GameCharacter {
  boolean victory;
  int score;

synchronized void victoryDance() { // guarded method
  while (!victory) {
    try { wait();} catch (InterruptedException e) {}
  }
  // Actual task implementation
  // victory dance!!
  }

synchronized void updateScore(int x) {
  // ...
  // Inform waiting threads
  notify();
  }
}
```

בכל פעם שהניקוד יתעדכן, נבצע notify, וכאשר הניקוד יחצה רף מסוים נשנה את המשתנה הבוליאני victory, וכאשר הניקוד יחצה רף מסוים נשנה את המתודה victoryDance, ל-TRUE. אם המתודה victoryDance הופעלה בזמן שגוי, תקרא המתודה updateScore ובתוכה המתודה busy waiting). כאשר ב-thread, כאשר ב-thread שנמצא ב-wait יתעורר ויבדוק שוב את תנאי הלולאה, אם התנאי מתקיים הוא יבצע את הריקו. אך אם הענאי לא התקיים ה-thread יכנס שוב אל המתודה wait ויחכה.

נעיר, שבגלל שאנו משתמשים במתודות wait, notify המתודות שמהם הן נקראות צריכות להיות synchronized. במידה ואנו קוראים למתודות הללו מתוך אובייקט אזי האובייקט צריך להיות מסונכרן גם כן.