



SF1681 LINJÄR ALGEBRA, FORTSÄTTNINGSKURS FÖRELÄSNING 1

DAVID RYDH

1. VEKTORRUM OCH BASER

Målet för idag.

- Repetition från SF1672 Linjär algebra när det gäller
 - Vektorrum
 - Delrum
 - Linärt oberoende och baser
 - Koordinater och basbyten
- Nya perspektiv
 - Skalärer från godtyckliga kroppar
 - Oändligdimensionella vektorrum
- Nya begrepp
 - Direkt summa $V \oplus W$
 - Kvotrum V/W [ej på föreläsningen]

Vektorrum.

Definition 1.1. Ett *vektorrum* är en mängd V med *addition* och ett speciellt element 0 och en *multiplikation med skalärer* som uppfyller följande

- *Additionen* gör V till en *abelsk grupp* dvs
 - (kommutativ) $\mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{y} + \mathbf{x}$
 - (associativ) $(\mathbf{x} + \mathbf{y}) + \mathbf{z} = \mathbf{x} + (\mathbf{y} + \mathbf{z})$
 - (identitet) $\mathbf{x} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{x} = \mathbf{x}$
 - (invers) $\forall \mathbf{x} \exists \mathbf{y} : \mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{y} + \mathbf{x} = \mathbf{0}$ (vi skriver $\mathbf{y} = -\mathbf{x}$)
- Skalärerna utgör en *kropp*¹ och *multiplikationen med skalärer* uppfyller
 - (associativ) $(ab)\mathbf{x} = a(b\mathbf{x})$
 - (distributiv vänster) $(a+b)\mathbf{x} = (a\mathbf{x}) + (b\mathbf{x})$
 - (distributiv höger) $a(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = (a\mathbf{x}) + (a\mathbf{y})$
 - (identitet) $1\mathbf{x} = \mathbf{x}$

Exempel 1.2. Följande är vektorrum.

- \mathbb{R}^n (med reella skalärer) och \mathbb{C}^n (med reella eller komplexa skalärer)
- $\mathbb{R}[x]$ vilket betecknar alla polynom med koefficienter i \mathbb{R} .

Date: 2020-10-29.

¹dvs uppfyller de räknelagar vi kan för \mathbb{Q} , \mathbb{R} och \mathbb{C}

- $\mathbb{R}[x]_{\leq n}$ vilket betecknar alla polynom av grad $\leq n$.
- $C^d([a, b])$ vilket betecknar funktioner $[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ vars d te derivata är kontinuerlig.

Kroppar.

Definition 1.3. En *kropp* är en mängd k med addition och multiplikation och speciella element 0 och 1 som uppfyller

- *Additionen* gör k till en *abelsk grupp* dvs
 - $a + b = b + a$
 - $(a + b) + c = a + (b + c)$
 - $a + 0 = 0 + a = a$
 - $\forall a \exists b: a + b = b + a = 0$.
- *Multiplikationen* gör $k^\times = k \setminus \{0\}$ till en *abelsk grupp* dvs
 - $ab = ba$
 - $(ab)c = a(bc)$
 - $1 \cdot a = a$
 - $\forall a \neq 0 \exists b: ab = ba = 1$.
- Addition tillsammans med multiplikation uppfyller de *distributiva lagarna*
 - $(a + b)c = (ac) + (bc)$
 - $a(b + c) = (ab) + (ac)$

Exempel 1.4. Ni känner alla till de rationella talen \mathbb{Q} , de reella talen \mathbb{R} och de komplexa talen \mathbb{C} . Det finns även ändliga kroppar. Om p är ett primtal så är heltalen modulo p , vilket betecknas $\mathbb{F}_p = \mathbb{Z}/p\mathbb{Z} = \{0, 1, 2, \dots, p-1\}$, en kropp. I \mathbb{F}_p identifierar vi två heltal x och y om p delar $x - y$, dvs om x och y är kongruenta modulo p . I t ex \mathbb{F}_2 så är $1 + 1 = 2 = 0$ och i \mathbb{F}_3 så är $1 + 1 = 2 = -1$ och $2 \cdot 2 = 4 = 1$.

Vi identifierar en kropp k med det 1-dimensionella vektorrummet k^1 .

Delrum.

Definition 1.5. En delmängd $W \subseteq V$ utgör ett *delrum* av V om restriktionen av addition och multiplikation med skalär till W gör W till ett vektorrum.

Sats 1.6. En delmängd $W \subseteq V$ utgör ett *delrum* av V om och endast om

- $0 \in W$,
- $\mathbf{x} + \mathbf{y} \in W$ om $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in W$,
- $a\mathbf{x} \in W$ om $\mathbf{x} \in W$ och a är skalär.

Vi säger att W är *slutet* under addition och multiplikation med skalär.

Exempel 1.7. Varje vektorrum har det *triviala delrummet* $\{0\} \subseteq V$ och det *oäkta delrummet* $V \subseteq V$.

Exempel 1.8. Vektorrummet $k[x]$ av polynom med koefficienter i kroppen k har två delrum bestående av jämna och udda polynom

$$k[x]_{\text{even}} = \{p(x) \in k[x] : p(-x) = p(x) \ \forall x\}$$

$$k[x]_{\text{odd}} = \{p(x) \in k[x] : p(-x) = -p(x) \ \forall x\}$$

Notera att det enda polynomet som både är jämnt och udda är 0. Alltså är $k[x]_{\text{even}} \cap k[x]_{\text{odd}} = \{0\}$.

Exempel 1.9. Följande delmängd av kontinuerliga funktioner är ett delrum:

$$V = \{f(x) \in C^0([0, 1]) : f(1) = 0\}$$

Vad händer om vi istället kräver $f(1) = 1$?

Exempel 1.10. Vektorrummet $M_{n,n}(\mathbb{R})$ av $n \times n$ -matriser har två delrum

$$M_{n,n}^s(\mathbb{R}) = \{A \in M_{n,n}(\mathbb{R}) : A^T = A\}$$

$$M_{n,n}^{as}(\mathbb{R}) = \{A \in M_{n,n}(\mathbb{R}) : A^T = -A\}$$

av symmetriska respektive anti-symmetriska (skev-symmetriska) matriser.

Linjärt oberoende och baser.

Definition 1.11. En delmängd $\mathcal{S} \subseteq V$ är *linjärt oberoende* om för alla skalärer $a_{\mathbf{x}}$

$$\sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{S}} a_{\mathbf{x}} \mathbf{x} = 0 \implies a_{\mathbf{x}} = 0, \forall \mathbf{x} \in \mathcal{S}$$

där summan bara kan ha ändligt många nollskilda termer.

Definition 1.12. En delmängd $\mathcal{S} \subseteq V$ *spänner upp* V om

$$V = \text{Span } \mathcal{S} = \left\{ \sum_{\mathbf{x} \in \mathcal{S}} a_{\mathbf{x}} \mathbf{x} : a_{\mathbf{x}} \neq 0 \text{ för ändligt antal } \mathbf{x} \in \mathcal{S} \right\}$$

Definition 1.13. En *bas* för V är en linjärt oberoende delmängd som spänner upp V .

Sats 1.14. Varje vektorrum V har en bas \mathcal{B} . Varje bas har lika många element.

Bevis. För ett bevis av det första påståendet, se extramaterialet i Appendix A nedan (använder Zorns lemma). Det andra påståendet är Corollary 2.8 i kursboken (ALA av Sadun). \square

Anmärkning 1.15. En bas för ett vektorrum behöver inte vara ändlig. Om basen inte är ändlig kallas V *oändligdimensionellt*.

Koordinater. Om \mathcal{B} är en bas för V så kan varje vektor $\mathbf{v} \in V$ skrivas *unikt* som en linjärkombination:

$$\mathbf{v} = \sum_{\mathbf{b} \in \mathcal{B}} a_{\mathbf{b}} \mathbf{b}$$

Vi kallar $(a_{\mathbf{b}})_{\mathbf{b} \in \mathcal{B}}$ för koordinaterna till \mathbf{v} i basen \mathcal{B} .

Speciellt, om $\mathcal{B} = \{\mathbf{b}_1, \mathbf{b}_2, \dots, \mathbf{b}_n\}$ är en ändlig bas så har vi:

$$\mathbf{v} = \sum_{i=1}^n a_i \mathbf{b}_i$$

och vi låter

$$[\mathbf{v}]_{\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$$

beteckna koordinatvektorn för \mathbf{v} i basen \mathcal{B} .

Om vi har två olika baser \mathcal{B} och \mathcal{D} så gäller

$$[\mathbf{v}]_{\mathcal{D}} = P_{\mathcal{D}\mathcal{B}} [\mathbf{v}]_{\mathcal{B}}$$

för en matris $P_{\mathcal{D}\mathcal{B}}$ vars j te kolumn består av $[\mathbf{b}_j]_{\mathcal{D}}$, dvs koordinaterna för den j te basvektorn i \mathcal{B} uttryckta i basen \mathcal{D} . (se Sadun, Thm. 2.9). Vidare är $P_{\mathcal{D}\mathcal{B}}$ inverterbar med invers $P_{\mathcal{B}\mathcal{D}}$ (se Sadun, Thm. 2.10).

Direkt summa.

Definition 1.16 (Yttre direkt summa). Om V och W är två vektorrum är den *direkta summan*, $V \oplus W$, det vektorrum vars underliggande mängd är $V \times W$ och där operationerna utförs komponentvis.

Definition 1.17 (Inre direkt summa). Om V och W är två delrum av ett vektorrum U är säger vi att U är den (inre) *direkta summan* av V och W om varje vektor i U kan skrivas som $\mathbf{v} + \mathbf{w}$ på ett unikt sätt där $\mathbf{v} \in V$ och $\mathbf{w} \in W$. Vi skriver $U = V \oplus W$.

Lemma 1.18. U är en inre direkt summa av V och W om och endast om:

- (1) $U = V + W$, dvs varje vektor $u \in U$ går att skriva som en summa $u = v + w$ där $v \in V$ och $w \in W$.
- (2) $V \cap W = \{\mathbf{0}\}$.

Bevis. (1) Om $U = V \oplus W$ och $\mathbf{u} \in V \cap W$ så kan vi skriva $\mathbf{u} = \mathbf{u} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{u}$ där första termen är i V och andra termen är i W . Eftersom dekompositionen är unik så är $\mathbf{u} = \mathbf{0}$.

(2) Omvänt, antag att $U = V + W$ och $V \cap W = \{\mathbf{0}\}$. Låt $\mathbf{u} \in U$ och antag att vi på två sätt kan skriva $\mathbf{u} = \mathbf{v}_1 + \mathbf{w}_1 = \mathbf{v}_2 + \mathbf{w}_2$. Då är $\mathbf{x} := \mathbf{v}_1 - \mathbf{v}_2 = \mathbf{w}_2 - \mathbf{w}_1$ ett element i $V \cap W$ och alltså är $\mathbf{x} = \mathbf{0}$. Dvs $\mathbf{v}_1 = \mathbf{v}_2$ och $\mathbf{w}_1 = \mathbf{w}_2$ så dekompositionen är unik. \square

Exempel 1.19 (Plan och linje). Låt $V = \mathbb{R}^3$ och $W_1 \subseteq V$ planet $x_1 = 0$ och $W_2 \subseteq V$ linjen $x_2 = x_3 = 0$. Vi har då att $V = W_1 \oplus W_2$ som en inre direkt summa i och med att $(x_1, x_2, x_3) = (0, x_2, x_3) + (x_1, 0, 0)$. På samma sätt är $V = W_1 \oplus W_2$ om W_1 är ett godtyckligt plan och W_2 en godtycklig linje som ej ligger i planet W_1 .

Exempel 1.20 (Jämma och udda polynom). Vektorrummet $\mathbb{R}[x]$ är en inre direkt summa av $\mathbb{R}[x]_{\text{even}}$ och $\mathbb{R}[x]_{\text{odd}}$ ty $p(x) = \frac{p(x)+p(-x)}{2} + \frac{p(x)-p(-x)}{2}$. Unicitet följer av $\mathbb{R}[x]_{\text{even}} \cap \mathbb{R}[x]_{\text{odd}} = \{0\}$.

Notera att en bas för $\mathbb{R}[x]_{\text{even}}$ är $\{1, x^2, x^4, \dots\}$ och en bas för $\mathbb{R}[x]_{\text{odd}}$ är $\{x, x^3, x^5, \dots\}$. Tillsammans utgör dessa en bas för $\mathbb{R}[x]$.

I allmänhet gäller att om \mathcal{B} en bas för V och \mathcal{D} är en bas för W så är $U = V \oplus W$ om och endast om $\mathcal{B} \cap \mathcal{D} = \emptyset$ och $\mathcal{B} \cup \mathcal{D}$ är en bas för U .

Exempel 1.21 (Symmetriska och anti-symmetriska matriser). Vektorrummet $M_{n,n}(\mathbb{R})$ av $n \times n$ -matriser är en direkt summa av delrummen av symmetriska matriser $M_{n,n}^s(\mathbb{R})$ och anti-symmetriska matriser $M_{n,n}^{as}(\mathbb{R})$. Vi kan nämligen skriva varje matris A som en summa

$$A = \frac{A + A^T}{2} + \frac{A - A^T}{2}$$

av en symmetrisk och en anti-symmetrisk matris, och den enda matrisen som är både symmetrisk och anti-symmetrisk är noll-matrisen.

Låt V och W vara delrum av U . Då har vi en linjär avbildning (se nästa föreläsning) $L: V \oplus W \rightarrow U$ definierad av $L((\mathbf{v}, \mathbf{w})) = \mathbf{v} + \mathbf{w}$. Följande sats förklarar varför vi har samma notation för både yttre och inre direkta summor.

Sats 1.22 (Sadun, Thm. 2.12). Avbildningen $L: V \oplus W \rightarrow U$ ovan är en isomorfi om och endast om U är en inre direkt summa av V och W .

Bevis. Att L är surjektiv betyder att $U = V + W$, dvs att varje vektor \mathbf{u} i U går att skriva (på minst ett sätt) som en summa $\mathbf{v} + \mathbf{w}$ med $\mathbf{v} \in V$ och $\mathbf{w} \in W$. Att L är injektiv betyder att varje vektor \mathbf{u} i U går att skriva på högst ett sätt som en summa $\mathbf{v} + \mathbf{w}$. \square

Anmärkning 1.23. Båda yttre och inre direkta summor kan generaliseras till godtyckligt antal summander om vi kräver att bara ett ändligt antal termer (element) får vara nollskilda.

$$\bigoplus_{i \in I} W_i \subseteq \prod_{i \in I} W_i \quad \text{och} \quad V = \bigoplus_{i \in I} W_i, \text{ där } W_i \subseteq V$$

BILAGA A. EXTRAMATERIAL TILL F1 (INGÅR EJ I KURSEN)

Varje vektorrum har en bas. För att se att varje vektorrum har en bas behövs Zorns lemma.

Sats A.1 (Zorns lemma). *I en icke-tom partialordnad mängd där varje kedja har en övre gräns finns minst ett maximalt element.*

Definition A.2. En *partialordning* är en relation \leq som uppfyller

- $a \leq b$ och $b \leq c \implies a \leq c$ (transitivitet)
- $a \leq b$ och $b \leq a \implies a = b$ (anti-symmetri)
- $a \leq a$ (reflexivitet)

K är en *kedja*, eller en *totalordnad delmängd*, om antingen $a \leq b$ eller $b \leq a$ gäller för alla $a, b \in K$. Ett element b är en *övre gräns* för en delmängd S om $a \leq b \forall a \in S$. Ett element a är ett *maximalt* element om $a \leq b \implies a = b$.

Varje vektorrum har en bas.

Sats A.3. *Varje vektorrum V har en bas \mathcal{B} .*

Fyll i detaljerna i detta bevis själv.

- Låt S vara mängden av linjärt oberoende delmängder i V , partiellt ordnade under inklusion.
- Kontrollera att S uppfyller villkoret i Zorns lemma.
- Låt \mathcal{B} vara ett maximalt element i S .
- Kontrollera att \mathcal{B} måste vara en bas för V eftersom \mathcal{B} är maximalt element i S . \square

BILAGA B. KVOTRUM — ATT TAS UPP SENARE

Kvotrum. Detta material kommer tas upp senare. Läs gärna i förväg. Även i Sadun avsnitt 2.5.

Definition B.1. En *sidoklass* till ett delrum $W \subseteq V$ är en delmängd på formen

$$\mathbf{x} + W = \{\mathbf{x} + \mathbf{w} : \mathbf{w} \in W\} \subseteq V$$

Lemma B.2. Sidoklasserna $\mathbf{x} + W$ och $\mathbf{y} + W$ sammanfaller om och endast om $\mathbf{x} - \mathbf{y} \in W$.

Bevis. Om $\mathbf{x} - \mathbf{y} \in W$ och $\mathbf{w} \in W$ så är $\mathbf{x} + \mathbf{w} = \mathbf{y} + (\mathbf{x} - \mathbf{y} + \mathbf{w}) = \mathbf{y} + \mathbf{w}'$ och $\mathbf{y} + \mathbf{w} = \mathbf{x} + (-(\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \mathbf{w}) = \mathbf{x} + \mathbf{w}''$ för några $\mathbf{w}', \mathbf{w}'' \in W$. Alltså är $\mathbf{x} + W = \mathbf{y} + W$.

Omvänt om $\mathbf{x} + W = \mathbf{y} + W$ så är $\mathbf{x} + \mathbf{0} = \mathbf{y} + \mathbf{w}$ för något $\mathbf{w} \in W$ och alltså $\mathbf{x} - \mathbf{y} = \mathbf{w} \in W$. \square

Det följer att om $\mathbf{x} \in \mathbf{y} + W$ så är $\mathbf{x} + W = \mathbf{y} + W$. Observera att sidoklasser ej är delrum, förutom sidoklassen $\mathbf{0} + W = W$, eftersom ett delrum alltid innehåller vektorn $\mathbf{0}$.

Man kan också införa en *ekvivalensrelation* på V genom att definiera att två vektorer \mathbf{x} och \mathbf{y} är ekvivalenta, vilket skrivs som $\mathbf{x} \sim \mathbf{y}$, om $\mathbf{x} - \mathbf{y} \in W$. *Ekvivalensklassen* till \mathbf{x} betecknas $[\mathbf{x}]$ och består av alla vektorer \mathbf{y} som är ekvivalenta med \mathbf{x} . Enligt ovan är alltså $[\mathbf{x}] = \mathbf{x} + W$. När man skriver $[\mathbf{x}]$ istället för $\mathbf{x} + W$ behöver det framgå från sammanhanget vilket delrum kvoten avser.

Sidoklasserna/ekvivalensklasserna *partitionerar* V , dvs varje element \mathbf{x} tillhör exakt en klass.

Definition B.3. Om $W \subseteq V$ är ett delrum är *kvotrummet*, V/W , det vektorrum vars element är sidoklasser till W och där addition och multiplikation med skalär ges av

- $(\mathbf{x} + W) + (\mathbf{y} + W) = (\mathbf{x} + \mathbf{y}) + W$
- $a(\mathbf{x} + W) = (a\mathbf{x}) + W$.

Anmärkning B.4. Vi måste kontrollera att addition och multiplikation med skalär inte beror på val av representant \mathbf{x} för sidoklassen $\mathbf{x} + W$. Om $\mathbf{x} + W = \mathbf{x}' + W$ och $\mathbf{y} + W = \mathbf{y}' + W$ så är $\mathbf{x} - \mathbf{x}' \in W$ och $\mathbf{y} - \mathbf{y}' \in W$ enligt lemmat. Alltså är $(\mathbf{x} + \mathbf{y}) + W = (\mathbf{x}' + \mathbf{y}') + (\mathbf{x} - \mathbf{x}') + (\mathbf{y} - \mathbf{y}') + W = (\mathbf{x}' + \mathbf{y}') + W$. På samma sätt är $(a\mathbf{x}) + W = a\mathbf{x}' + a(\mathbf{x} - \mathbf{x}') + W = (a\mathbf{x}') + W$.

Anmärkning B.5. Sidoklasserna är delmängder (ej delrum) till V men kvoten V/W är **inte** en delmängd av V . Det finns däremot en linjär avbildning $V \rightarrow V/W$ som skickar \mathbf{x} på $\mathbf{x} + W$.

Nollan i kvoten V/W ges av sidoklassen $\mathbf{0} + W$ och $\mathbf{x} + W = \mathbf{0} + W$ betyder att $\mathbf{x} \in W$. Alltså identifieras alla element i W med $\mathbf{0}$ genom att bilda kvoten V/W .

Exempel B.6. Betrakta linjen $L = \text{Span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\}$ i \mathbb{R}^2 . Då är \mathbb{R}^2/L mängden av linjer som är parallella med L . Nollan i kvotrummet består av linjen genom origo (dvs L). Varje linje parallell med L kan skrivas som $y = 2x + m$. Vi kan alltså identifiera \mathbb{R}^2/L med \mathbb{R} genom $\{y = 2x + m\} \subset \mathbb{R}^2 \leftrightarrow \{m \in \mathbb{R}\}$.

Om $M \neq L$ är en linje genom origo så skär varje linje parallell med L linjen M i en unik punkt. På så sätt kan vi också identifiera varje punkt i \mathbb{R}^2/L med en punkt på M . Andra linjer ger andra identifikationer. Om vi betraktar \mathbb{R}^2 med den vanliga inre produkten så är ett naturligt val $M = L^\perp$ — linjen vinkelrät mot L .

Exempel B.7 (Kvot). Låt $V = \mathbb{R}^3$ och $W \subseteq V$ planet $x_1 = 0$. Sidoklasserna är då plan parallella med detta med $x_1 = a$ för alla olika a . Kvoten V/W blir isomorf med \mathbb{R} genom att identifiera varje plan med sin första koordinat.

Liksom förut kan vi också identifiera planet $x_1 = a$ med skärningen med linjen $(t, 0, 0)$, alltså $(a, 0, 0)$. Andra linjer ger andra identifikationer.