



Дисциплина «Вычислительная математика»

2024-2025 у.г.





Лекция 2. Интерполяция и аппроксимация.





Часть 1. Основные понятия



Определение



- **Интерполяция** это метод численного анализа, который используется для нахождения новых точек на заданном отрезке на основе известных данных.
- **Интерполяционные узлы** это точки, через которые должна проходить интерполяционная функция.
- **Полином (многочлен)** это математическое выражение, состоящее из суммы конечного числа членов, каждый из которых представляет собой произведение постоянного коэффициента и переменной, возведенной в неотрицательную целую степень.
- **Интерполяционный полином** полином, который проходит через все заданные интерполяционные узлы.

Если набор точек $(x_0, y_0), (x_1, y_1), ..., (x_n, y_n)$, то x_i - это интерполяционные узлы, а y_i - значения функции в этих узлах.



Полином



Полином P(x) от одной переменной x имеет вид:

$$P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0,$$

где n — неотрицательное целое число, называемое степенью полинома; a_n , a_{n-1},\ldots,a_1,a_0 — коэффициенты полинома, где $a_n\neq 0$.

Примеры простых полиномов:

- Линейный полином: P(x) = 2x + 3
- Квадратный полином: $P(x) = x^2 4x + 4$
- Кубический полином: $P(x) = 2x^3 + 3x^2 x + 1$

Свойства полинома



Сложение и вычитание

Полиномы можно складывать и вычитать, при этом результатом будет полином. Например:

$$(3x^2 + 2x + 1) + (x^2 - x + 4) = 4x^2 + x + 5$$

<u>Умножение</u>

Полиномы можно умножать друг на друга, результатом также будет полином. Например:

$$(x+2)(x-3) = x^2 - x - 6$$

<u>Деление</u>

Полиномы можно делить друг на друга, при этом результатом может быть частное и остаток, которые тоже являются <u>полиномами</u>.



Свойства полинома



Корни полинома

Значение переменной x, при котором полином равен нулю, называется корнем полинома. Например, для полинома $P(x) = x^2 - 5x + 6$ корнями являются x = 2 и x=3.

<u>Дифференцирование</u>

Полиномы можно дифференцировать, при этом результатом также будет полином. Например:

$$\frac{d}{dx}(3x^3 + 2x^2 + x) = 9x^2 + 4x + 1$$



Теорема о разложении полинома на множители



- ightharpoonup <u>Теорема.</u> Для произвольного полинома P(x) степени $n \ge 1$ существует его представление в виде произведения линейных множителей.
- ightharpoonup Доказательство. Рассмотрим многочлен P(x) степени n, который имеет n корней $x_0, x_1, ..., x_{n-1}$. Многочлен можно записать в общем виде:

$$P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0.$$

Если x_0 является корнем многочлена P(x), то $P(x_0) = 0$. Это означает, что многочлен P(x) можно разложить на множители, содержащие $(x - x_0)$:

$$P(x) = (x - x_0)Q(x),$$

где Q(x)— многочлен степени n-1.



Теорема о разложении полинома на множители



Так как P(x) имеет n корней, то можно применить этот процесс рекурсивно.

Продолжая этот процесс, мы получим:

$$P(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-2})(x - x_{n-1})S(x),$$

где S(x) — многочлен степени 0, то есть константа. Обозначим эту константу за C, тогда:

$$P(x) = C(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-2})(x - x_{n-1}),$$

где C — коэффициент, равный ведущему коэффициенту a_n многочлена P(x).



Некоторые особенности интерполяции



- Решение задачи экстраполяции (прогнозирование поведения функции вне рассматриваемого диапазона) на основе построенного интерполяционного полинома может быть некорректным;
- высокая степень полиномов может приводить к численной неустойчивости решений;
- для расчёта полинома необходимо адекватное количество узлов;
- при построении полиномов предполагается, что данные обладают свойством гладкости.





Часть 2. Интерполяционные многочлены



Постановка задачи приближения функций



Задача приближения функций возникает при решении многих задач и состоит в представлении некоторых известных или неизвестных функций с помощью других, более простых функций.

Дано: - конечное число точек эвклидова пространства x_i , i=0,1,...,n

- значения некоторой функции $f(x_i)$ в этих точках

Требуется: построить максимально простую функцию g(x), значения которой совпадают со значениями функции f(x) в заданных точках

Точность аппроксимации ε : $|f(x) - g(x)| < \varepsilon$



Постановка задачи приближения функций



Приближение функции y = f(x), которая задана таблицей

i	0	1	2	 n
x_i	x_0	x_1	x_2	 x_n
$f(x_i)$	$f(x_0)$	$f(x_1)$	$f(x_2)$	 $f(x_n)$

Задача вычисления заданной функции в точках, которые отсутствуют в таблице - задача интерполирования, или интерполяции.

Точка $z\ (z \neq x_i, i = 0, 1, ..., n) \in [x_0, x_n]$ – точка интерполяции.

Точка z вне промежутка — точка экстраполяции.



Интерполяционный полином



Теорема. Для любого набора из n+1 узла $x_0, x_1, ..., x_n$ и значений функции f в этих узлах существует единственный интерполяционный многочлен $P_n(x)$ степени не выше n, который проходит через все заданные точки, то есть $P_n(x_i) = f(x_i)$ для всех i=0,1,...,n.

<u>Доказательство.</u> Предположим, что существуют два интерполяционных полинома $P_n(x)$ и $Q_n(x)$, которые удовлетворяют условиям $P_n(x_i) = f(x_i)$ и $Q_n(x_i) = f(x_i)$ для всех $i=0,1,\ldots,n$.



Интерполяционный полином



Рассмотрим $R(x) = P_n(x) - Q_n(x)$ — многочлен степени не выше n, который имеет n+1 корень в точках x_0, x_1, \dots, x_n .

Многочлен степени не выше n может иметь не более n корней!



Интерполяционный полином в форме Лагранжа



Полином общего вида:

$$P_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$

Подставим координаты точек, определяющих функцию: $P_n(x_i) = y_i$, i = 0,1,...,n.

$$\begin{cases} a_n x_0^n + a_{n-1} x_0^{n-1} + \dots + a_1 x_0 + a_0 = f(x_0) \\ a_n x_1^n + a_{n-1} x_1^{n-1} + \dots + a_1 x_1 + a_0 = f(x_1) \\ \dots \\ a_n x_n^n + a_{n-1} x_n^{n-1} + \dots + a_1 x_n + a_0 = f(x_n) \end{cases}$$

Так как $x_i \neq x_j$ определитель системы не равен нулю



Система имеет единственное решение.

Недостаток: очень затратно по времени и вычислительным ресурсам!

•Интерполяционный полином в форме Лагранжа



Интерполяционный полином в форме Лагранжа в общем виде:

$$L_n(x) = f(x_0)l_0(x) + f(x_1)l_1(x) + \dots + f(x_n)l_n(x),$$

 $l_{i}(x)$ – базисные полиномы Лагранжа:

$$l_i(x_j) = \delta_{ij},$$

где
$$\delta_{ij}$$
 – символ Кронекера

$$\delta_{ij} = 1$$
, $i=j$, $\delta_{ij} = 0$, $i \neq j$.

Базисные полиномы:
$$l_i(x) = \prod_{j=0}^{\infty} \frac{x - x_i}{x_i - x_j}$$



Р Интерполяционный полином в форме Обсийский Технологический Учинерситет Обсийский Технологический Обсийский Обси



Общий вид интерполяционного многочлена в форме Лагранжа:

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i) \cdot \prod_{\substack{j=0 \ j \neq i}}^n \frac{x - x_i}{x_i - x_j}$$

Развёрнутая формула интерполяционного полинома Лагранжа:

$$L_n(x) = \sum_{i=0}^n f(x_i) \frac{(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{i-1})(x - x_{i+1}) \cdots (x - x_n)}{(x_i - x_0)(x_i - x_1) \cdots (x_i - x_{i-1})(x_i - x_{i+1}) \cdots (x_i - x_n)}.$$



Интерполяционный полином в форме Лагранжа



Пример 1. Функция y = f(x) задана следующей таблицей:

i	0	1	2	3	4
x_i	0	0,1	0,15	0,20	0,25
y_i	0,02	0,10	0,01	0,25	0,15

Найти многочлен Лагранжа, интерполирующий данную функцию.

$$L_4(x) = 0.02 \cdot \frac{(x - 0.1)(x - 0.15)(x - 0.20)(x - 0.25)}{(0 - 0.1)(0 - 0.15)(0 - 0.20)(0 - 0.25)} +$$

$$+0.1 \cdot \frac{(x-0)(x-0.15)(x-0.20)(x-0.25)}{(0.1-0)(0.1-0.15)(0.1-0.20)(0.1-0.25)} +$$

$$+ 0.01 \cdot \frac{(x-0)(x-0.1)(x-0.20)(x-0.25)}{(0.15-0)(0.15-0.1)(0.15-0.20)(0.15-0.25)} +$$

$$+0.25 \cdot \frac{(x-0)(x-0.1)(x-0.15)(x-0.25)}{(0.20-0)(0.20-0.1)(0.20-0.15)(0.20-0.25)} + \\
+0.15 \cdot \frac{(x-0)(x-0.1)(x-0.15)(x-0.20)}{(0.25-0)(0.25-0.1)(0.25-0.15)(0.25-0.20)}$$

$$L_4(x) = -5240,00x^4 + 2774,67x^3 - 462,10x^2 + 24.50x + 0,02$$

$$x = 0, L_4(0) = 0.02$$

$$x = 0.10, L_4(0.10) = -0.5240 + 2.77 - 4.62 + 2.45 + 0.02 = 0.096$$

$$x = 0.15, L_4(0.15) = -2.652 + 9.364 - 10.397 + 3.675 + 0.02 = 0.0095$$

$$x = 0.20, L_4(0.20) = -8.384 + 22.197 - 18.484 + 4.9 + 0.02 = 0.249$$

$$x = 0.25, L_4(0.25) = -20.468 + 43.354 - 28.881 + 6.125 + 0.02 = 0.149$$



Интерполяционный полином в форме Лагранжа

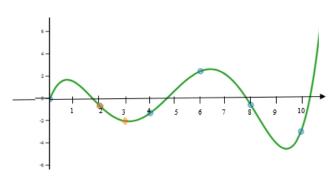


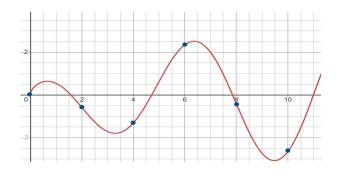
Значения функции $y = cos(x) \cdot \sqrt{x}$ Пример 2. точках, которые получены методом вычислены случайной выборки для различных моментов времени.

i	0	1	2	3	4	5
x_i	0	2	4	6	8	10
y_i	0,0	-0,6	-1,2	2,4	-0,5	-2,8

Необходимо построить многочлен в форме Лагранжа для представленного набора значений.

Многочлен в форме Лагранжа, который строится на основании шести значений, представляет собой полином 5 степени. Результат построения полинома в форме Лагранжа показан в графическом виде.





Полином Лагранжа
$$L(x)=rac{109}{12800}x^5-rac{803}{3840}x^4+rac{1117}{640}x^3-rac{5413}{960}x^2+rac{2213}{400}x$$

Оригинал функции
$$f(x) = \cos(x)$$

$$f(x) = \cos(x) \cdot \sqrt{x}$$



Конечные разности



Пусть функция y = f(x) задана в точках $x_i = x_0 + ih$, где h – постоянная величина (шаг); i— целое.

Определение.

Конечной разностью первого порядка называется величина

$$\Delta y_i = f(x_{i+1}) - f(x_i), \qquad x_i \in [x_0, x_n].$$

Конечная разность второго порядка определяется по первой конечной разности:

$$\Delta^2 y_i = \Delta y_{i+1} - \Delta y_i$$

Конечная разность п-ого порядка определяется через рекуррентное соотношение:

$$\Delta^n y_i = \Delta^{n-1} y_{i+1} - \Delta^{n-1} y_i$$



Вычисление конечных разностей



Конечные разности любого порядка могут быть выражены через значения функции. Для конечной разности второго порядка:

$$\Delta^2 y_i = \Delta y_{i+1} - \Delta y_i =$$

$$= f(x_{i+2}) - f(x_{i+1}) - f(x_{i+1}) + f(x_i) =$$

$$= f(x_{i+2}) - 2f(x_{i+1}) + f(x_i)$$

$$\Delta^2 y_i = y_{i+2} - 2y_{i+1} + y_i$$

Конечная разность п – ого порядка:

$$\Delta^n y_i = y_{i+n} - C_n^1 y_{i+n-1} + C_n^2 y_{i+n-2} - \dots + (-1)^n y_i,$$

где
$$C_n^i = \frac{n!}{i!(n-i)!}$$
, $i = 0,1,...,n$

Таблица конечных разностей:

x	у	Δу	$\Delta^2 y$	$\Delta^3 y$	
x_0	y_0	Δy_0	$\Delta^2 y_0$	$\Delta^3 y_0$	
x_1	y_1	Δy_1	$\Delta^2 y_1$	$\Delta^3 y_1$	
x_2	y_2	Δy_2	$\Delta^2 y_2$		
x_3	y_3	Δy_3			
x_4	y_4				



Первая интерполяционная формула Ньютона



Функция y = f(x) задана в точках $x_i = x_0 + ih, i = 0, 1, ..., n$.

Определим многочлен степени п соотношением

$$N_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1}).$$

Подставим вместо x значения заданных точек, начиная с x_0 :

$$N_n(x_0) = y_0 = a_0;$$

$$N_n(x_1) = y_1 = a_0 + a_1(x_1 - x_0) = a_0 + a_1h$$

$$N_n(x_2) = y_2 = a_0 + a_1(x_2 - x_0) + a_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = a_0 + a_12h + a_12h^2$$

$$y_0 = a_0$$

Отсюда находим:

$$a_1 = \frac{y_1 - y_0}{h} = \frac{\Delta y_0}{h}$$

$$a_2 = \frac{y_2 - 2y_1 + y_0}{2h^2} = \frac{\Delta^2 y_0}{2! h^2}$$

$$a_k = \frac{\Delta^k y_0}{k! \, h^k}$$

..



Первая интерполяционная формула Ньютона



$$N_n(x) = y_0 + \frac{\Delta y_0}{h}(x - x_0) + \frac{\Delta^2 y_0}{2! h^2}(x - x_0)(x - x_1) + \cdots + \frac{\Delta^n y_0}{n! h^2}(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_{n-1}).$$

Пример 3. Функция y = f(x) задана следующей таблицей:

Требуется найти многочлен Ньютона, интерполирующий данную функцию.

i	0	1	2	3	4
x_i	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25
y_i	0,1202	0,2317	0,3410	0,4795	0,5841

Решение: Составим таблицу конечных разностей.

х	у	Δy	$\Delta^2 y$	$\Delta^3 y$	$\Delta^4 y$
0,05	0,1202	0,1115	-0,0022	0,0314	-0,0945
0,10	0,2317	0,1093	0,0292	-0,0631	
0,15	0,3410	0,1385	-0,0339		
0,20	0,4795	0,1046			
0,25	0,5841				

Так как n = 4, h = 0.05, то имеем:

$$N_4(x) = 0.1202 + \frac{0.1115}{0.05}(x - 0.05) - \frac{0.0022}{2 \cdot (0.05)^2}(x - 0.05)(x - 0.10) + \frac{0.0314}{3! \cdot (0.05)^3}(x - 0.05)(x - 0.10)(x - 0.15) - \frac{0.0945}{4! \cdot (0.05)^4}(x - 0.05)(x - 0.10)(x - 0.15)(x - 0.20)$$

Окончательно:

$$N_4(x) = -0.1195 + 7.3871x - 68.3738x^2 + 359.4069x^3 - 635.0806x^4.$$



Вторая интерполяционная формула Ньютона



Интерполяционный многочлен Ньютона второго рода в общем виде:

$$N2_n(x) = a_0 + a_1(x - x_n) + a_2(x - x_n)(x - x_{n-1}) + \dots + a_n(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n) + \dots + a_n(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n) + \dots + a_n(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n) + \dots + a_n(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n)(x - x_n) + \dots + a_n(x - x_n)(x - x$$

Снова подставим вместо x значения заданных точек, но теперь начиная с x_n .

Получим коэффициенты:

$$a_{1} = \frac{y_{n} - y_{n-1}}{h} = \frac{\Delta y_{n-1}}{h}$$

$$a_{2} = \frac{y_{n} - 2y_{n-1} + y_{n-2}}{2h^{2}} = \frac{\Delta^{2} y_{n-2}}{2! h^{2}}$$
...
$$a_{n} = \frac{\Delta^{n} y_{0}}{n! h^{n}}$$

Окончательно, вторая интерполяционная формула Ньютона:

$$N2_n(x) = y_n + \frac{\Delta y_{n-1}}{h}(x - x_n) + \frac{\Delta^2 y_{n-2}}{2! h^2}(x - x_n)(x - x_{n-1}) + \dots + \frac{\Delta^n y_0}{n! h^n}(x - x_n)(x - x_{n-1}) \dots (x - x_1)$$



Сплайн-интерполяция



- Сплайн это кусочно-заданная функция, состоящая из набора полиномов низкой степени, которые соединяются таким образом, чтобы обеспечить гладкость и непрерывность на стыках.
- Сплайн-интерполяция это метод численного анализа, используемый для построения гладких функций, которые проходят через заданный набор точек.

В отличие от полиномиальной интерполяции, сплайны позволяют избежать проблем, связанных с осцилляциями и нестабильностью полиномов высокой степени.



Кубические сплайны



Являются наиболее распространённым типом. Формула для сегмента между x_i и x_{i+1} :

$$S_i(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2 + d_i(x - x_i)^3.$$

При построении кубических сплайнов необходимо выполнение условий:

- 1) Условие интерполяции $S_i(x_i) = y_i$ и $S_i(x_{i+1}) = y_{i+1}$;
- 2) Условие гладкости $S_i{}'(x_{i+1}) = S_{i+1}{}'(x_{i+1})$ и $S_i{}''(x_{i+1}) = S_{i+1}{}''(x_{i+1})$;
- 3.1) Натуральные граничные условия $S''(x_0) = 0$ и $S''(x_n) = 0$;
- 3.2) Полные граничные условия $S'(x_0) = f'(x_0)$ и $S'(x_n) = f'(x_0)$.





Часть 3. Аппроксимация



Аппроксимация



- Аппроксимация это процесс приближения сложной функции или набора данных более простой функцией, которая может быть полиномом, тригонометрическим рядом, экспонентой и т.д.
- Цель аппроксимации заключается в упрощении анализа и вычислений, а также в получении приблизительных значений, которые достаточно близки к исходным данным.



Аппроксимация



Некоторые виды аппроксимации:

- Полиномиальная аппроксимация использование полиномов для аппроксимации данных или функций.
- Сплайн-аппроксимация использование кусочно-полиномиальных функций, таких как линейные, квадратичные или кубические сплайны.
- Тригонометрическая аппроксимация аппроксимация периодических функций с помощью тригонометрических рядов.
- Экспоненциальная аппроксимация использование экспоненциальных функций для аппроксимации данных, особенно полезно для проведения оценок экспоненциального роста или убывания.

30





Подход в регрессионном анализе, который используется для нахождения наилучшего приближения зависимой переменной (например, данных наблюдений) в виде линейной комбинации одной или нескольких независимых переменных.

Идея метода - минимизация суммы квадратов отклонений наблюдаемых значений от соответствующих значений, предложенных моделью.

Цель применения метода - найти параметры модели, минимизирующие сумму квадратов отклонений между наблюдаемыми значениями и значениями, предложенными моделью.

31





Рассмотрим простейший случай — линейную регрессию, где мы ищем линейную зависимость вида: y=a+bx где у — зависимая переменная, х — независимая переменная, а и b — параметры модели.

Тогда задача МНК:

$$S(a,b) = \sum_{i=0}^{n} (y_i - (a+bx_i))^2 \to min.$$





Частные производные от каждой переменной:

$$\begin{cases} \frac{\partial S}{\partial a} = -2\sum_{i=0}^{n} (y_i - (a + bx_i)) = 0\\ \frac{\partial S}{\partial a} = -2\sum_{i=0}^{n} (y_i - (a + bx_i))x_i = 0 \end{cases}$$

Упростим выражение:

$$\begin{cases}
 na + b \sum_{i=1}^{n} x_i = \sum_{i=1}^{n} y_i \\
 a \sum_{i=1}^{n} x_i + b \sum_{i=1}^{n} x_i^2 = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i
\end{cases}$$





В результате преобразований получаем формулы для коэффициенты для b и а соответственно:

$$\begin{cases} a = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i - b \sum_{i=1}^{n} x_i}{n} \\ b = \frac{n \sum_{i=1}^{n} x_i y_i - \sum_{i=1}^{n} x_i \sum_{i=1}^{n} y_i}{n \sum_{i=1}^{n} x_i^2 - (\sum_{i=1}^{n} x_i)^2} \end{cases}$$



Пример



Пусть имеется набор данных вида:

x	1	2	3	4	5
У	2	3	5	7	11

Требуется получить методом наименьших квадратов линейное приближение представленных данных.

Посчитаем необходимые суммы для определения коэффициентов:

$$\sum x = 1 + 2 + 3 + 4 + 5 = 15;$$

$$\sum y = 2 + 3 + 5 + 7 + 11 = 28;$$

$$\sum x^2 = 1^2 + 2^2 + 3^2 + 4^2 + 5^2 = 55;$$

$$\sum xy = 1 \cdot 2 + 2 \cdot 3 + 3 \cdot 5 + 4 \cdot 7 + 5 \cdot 11 = 106.$$



Пример



Вычисленные значения подставляем в систему уравнений:

$$\begin{cases} a = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i - b \sum_{i=1}^{n} x_i}{n} \\ b = \frac{n \sum_{i=1}^{n} x_i y_i - \sum_{i=1}^{n} x_i \sum_{i=1}^{n} y_i}{n \sum_{i=1}^{n} x_i^2 - (\sum_{i=1}^{n} x_i)^2} \end{cases}$$

Получаем:

$$\begin{cases} a = \frac{28 - 2.2 \cdot 15}{5} = \frac{28 - 33}{5} = \frac{-5}{5} = -1 \\ b = \frac{5 \cdot 106 - 15 \cdot 28}{5 \cdot 55 - 15^2} = \frac{530 - 420}{275 - 225} = \frac{110}{50} = 2.2 \end{cases}$$

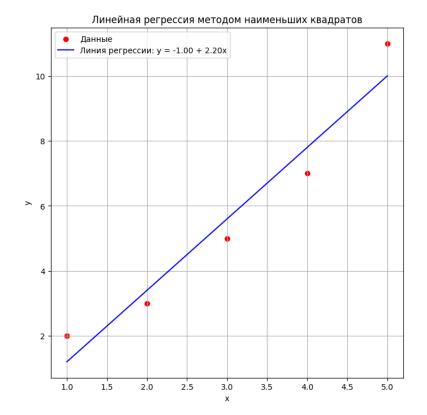


Пример



Таким образом, получаем уравнение, аппроксимирующее данные:

$$y = -1 + 2.2x$$
.





Резюме



- Рассмотрены основные аспекты задачи интерполяции;
- Рассмотрены основные аспекты задачи аппроксимации.