

Задание 2.3

Постройте очередь с приоритетами на основе адаптера `priority_queue`. Типы ключей и значений соответствуют пункту 2 задания №1. Выведите элементы очереди в порядке убывания приоритета.

Код 2.3. Пример работы с адаптером “очередь с приоритетом”

```
using namespace std;

#include <iostream>
#include <queue>

template<typename T>
void print_queue(T& q) {
    while (!q.empty()) {
        cout << q.top() << " ";
        q.pop();
    }
    std::cout << '\n';
}

int main() {
    priority_queue<int> q;

    for (int n : {1, 8, 5, 6, 3, 4, 0, 9, 7, 2})
        q.push(n);

    print_queue(q);
}
```

Задание 2.6

Используйте шаблон класса `Heap` (куча, пирамида) для хранения объектов из задания 2.1 – 2.2 (таблица 2.1, используется упорядоченность по приоритету, в корне дерева – максимум). Реализуйте функцию удаления корня дерева `ExtractMax()` (удалить корень, вернуть его значение, запустить просеивание кучи). Выведите элементы очереди с приоритетами `Heap` в порядке убывания приоритета на основе функции `ExtractMax()`. Добавьте операцию удаления произвольного элемента (требуется просеивание вверх или вниз?).

Код 2.5. Класс Heap (куча, пирамида)

```
#include <iostream>

using namespace std;

//узел дерева
template <class T>
class Node
{
private:
    T value;
public:
    //установить данные в узле
    T getValue() { return value; }
    void setValue(T v) { value = v; }

    //сравнение узлов
    int operator<(Node N)
    {return (value < N.getValue());}
    int operator>(Node N)
    {
        return (value > N.getValue());
    }

    //вывод содержимого одного узла
    void print()
    {
        cout << value;
    }
};

template <class T>
void print(Node<T>* N)
{
    cout << N->getValue() << "\n";
}

//куча (heap)
template <class T>
class Heap
{
private:
    //массив
    Node<T>* arr;
```

```

//сколько элементов добавлено
int len;
//сколько памяти выделено
int size;
public:

//доступ к вспомогательным полям кучи и оператор индекса
int getCapacity() { return size; }
int getCount() { return len; }

Node<T>& operator[](int index)
{
    if (index < 0 || index >= len)
        ;//?

    return arr[index];
}
//конструктор
Heap<T> (int MemorySize = 100)
{
    arr = new Node<T>[MemorySize];
    len = 0;
    size = MemorySize;
}
//поменять местами элементы arr[index1], arr[index2]
void Swap(int index1, int index2)
{
    if (index1 <= 0 || index1 >= len)
        ;
    if (index2 <= 0 || index2 >= len)
        ;
    //здесь нужна защита от дурака

    Node<T> temp;
    temp = arr[index1];
    arr[index1] = arr[index2];
    arr[index2] = temp;
}

//скопировать данные между двумя узлами
void Copy(Node<T>* dest, Node<T>* source)
{
    dest->setValue(source->getValue());
}

```

//функции получения левого, правого дочернего элемента,
родителя или их индексов в массиве

```
Node<T>* GetLeftChild(int index)
{
    if (index < 0 || index * 2 >= len)
        ;
    //здесь нужна защита от дурака
    return &arr[index * 2 + 1];
}

Node<T>* GetRightChild(int index)
{
    if (index < 0 || index * 2 >= len);
    //здесь нужна защита от дурака
    return &arr[index * 2 + 2];}

Node<T>* GetParent(int index)
{
    if (index <= 0 || index >= len)
        ;
    //здесь нужна защита от дурака

    if (index % 2 == 0)
        return &arr[index / 2 - 1];
    return &arr[index / 2];
}

int GetLeftChildIndex(int index)
{
    if (index < 0 || index * 2 >= len)
        ;
    //здесь нужна защита от дурака
    return index * 2 + 1;
}

int GetRightChildIndex(int index)
{
    if (index < 0 || index * 2 >= len)
        ;
    //здесь нужна защита от дурака

    return index * 2 + 2;
}

int GetParentIndex(int index)
```

```

{
    if (index <= 0 || index >= len)
        ;
    //здесь нужна защита от дурака

    if (index % 2 == 0)
        return index / 2 - 1;
    return index / 2;
}
//просеить элемент вверх
void SiftUp(int index = -1)
{
    if (index == -1) index = len - 1;
    int parent = GetParentIndex(index);
    int index2 = GetLeftChildIndex(parent);
    if (index2 == index) index2 =
GetRightChildIndex(parent);
    int max_index = index;

    if (index < len && index2 < len && parent >= 0)
    {
        if (arr[index] > arr[index2])
            max_index = index;
        if (arr[index] < arr[index2])
            max_index = index2;
    }
    if (parent < len && parent >= 0 &&
arr[max_index]>arr[parent])
    {
        //нужно просеивание вверх
    }
}
//добавление элемента - вставляем его в конец массива и
просеиваем вверх
void push(T v)
{
    Node<T>* N = new Node<T>;
    N->setValue(v);
    push(N);
}
void push(Node<T>* N)
{
    if (len < size)
    {

```

```

        Copy(&arr[len], N);
        len++;
        SiftUp();
    }
}

void Heapify(int index = 0)
{
    //при удалении элемента делаем просеивание вниз
    //SiftDown() = Heapify()
}

void Straight(void(*f) (Node<T>*))
{
    int i;
    for (i = 0; i < len; i++)
    {
        f(&arr[i]);
    }
}

//перебор элементов, аналогичный проходам бинарного дерева
void InOrder(void(*f) (Node<T>*), int index = 0)
{
    if (GetLeftChildIndex(index) < len)
        PreOrder(f, GetLeftChildIndex(index));
    if (index >= 0 && index < len)
        f(&arr[index]);
    if (GetRightChildIndex(index) < len)
        PreOrder(f, GetRightChildIndex(index));
}

};

int main()
{
    Heap<int> Tree;
    Tree.push(1);
    Tree.push(-1);
    Tree.push(-2);
    Tree.push(2);
    Tree.push(5);
    cout << "\n-----\nStraight:";
    void(*f_ptr) (Node<int>*); f_ptr = print;
    Tree.Straight(f_ptr);
    return 0;
}

```