

Algoritmos y Estructuras de Datos II

Segundo Cuatrimestre de 2016

Departamento de Computación
Facultad de Ciencias Exactas y Naturales
Universidad de Buenos Aires

Trabajo Practico 2: Diseño PokemonGOArgentina

noRep

Integrante	LU	Correo electrónico
Maidanik Ezequiel	935/12	maidaeze@hotmail.com

Reservado para la cátedra

Instancia	Docente	Nota
Primera entrega		
Segunda entrega		

Índice

1. Módulo Coordenada	3
2. Módulo DiccionarioRapido(Nat, α)	5
3. Módulo Cola De Prioridad(α)	8
4. Módulo JugadorCercano	12
5. Módulo Mapa	14
6. Módulo DiccionarioAlfabetico(α)	19
7. Módulo PokemonGo	22

1. Módulo Coordenada

El módulo Coordenada provee una representación del Tad coordenada en la que se puede acceder a la latitud y longitud. Y algunas funciones auxiliares.

Interfaz

se explica con: COORDENADA.

géneros: coordenada.

CREAR(**in** $n_1, n_2 : \text{nat}$) $\rightarrow res : \text{coordenada}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{crearCoor}(n_1, n_2)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Genera una coordenada a partir de 2 naturales

LATITUD(**in** $c : \text{coordenada}$) $\rightarrow res : \text{nat}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{latitud}(c)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Devuelve el primer componente de c

LONGITUD(**in** $c : \text{coordenada}$) $\rightarrow res : \text{nat}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{longitud}(c)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Devuelve la segunda componente de c

DISTANCIA(**in** $c_1, c_2 : \text{coordenada}$) $\rightarrow res : \text{nat}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{distEuclidea}(c_1, c_2)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve la distancia entre c_1 y c_2

Representación

Coordenada se representa con co

donde co es $\text{tupla}(\text{Latitud} : \text{nat}, \text{Longitud} : \text{nat})$

$\text{Rep} : co \rightarrow \text{bool}$

$\text{Rep}(c) \equiv \text{true}$

$\text{Abs} : co \rightarrow \text{coord}$

$\text{Abs}(c) \equiv \text{crearCoor}(c.\text{Latitud}, c.\text{Longitud})$

$\{\text{Rep}(c)\}$

Algoritmos

En esta sección se hace abuso de notación en los cálculos de álgebra de órdenes presentes en la justificaciones de los algoritmos. La operación de suma “+” denota secuencialización de operaciones con determinado orden de complejidad, y el símbolo de igualdad “=” denota la pertenencia al orden de complejidad resultante.

Algoritmos del módulo

iCrear(**in** $\text{Latitud}, \text{Longitud} : \text{nat}$) $\rightarrow res : co$

1: $res \leftarrow \langle res.\text{Latitud}, res.\text{Longitud} \rangle$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iLatitud(in $c: \text{co}$) $\rightarrow res: \text{nat}$

1: $res \leftarrow c.Latitud$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iLongitud(in $c: \text{co}$) $\rightarrow res: \text{nat}$

1: $res \leftarrow c.Longitud$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iDistancia(in $c_1, c_2: \text{co}$) $\rightarrow res: \text{nat}$

1: $longAux \leftarrow 0$

$\triangleright \Theta(1)$

2: $latiAux \leftarrow 0$

$\triangleright \Theta(1)$

3: **if** $c_1.Latitud < c_2.Latitud$ **then**

$\triangleright \Theta(1)$

4: $latiAux \leftarrow (c_2.Latitud - c_1.Latitud)$

5: **else**

6: $latiAux \leftarrow (c_1.Latitud - c_2.Latitud)$

7: **end if**

8: **if** $c_1.Longitud < c_2.Longitud$ **then**

$\triangleright \Theta(1)$

9: $longAux \leftarrow (c_2.Longitud - c_1.Longitud)$

10: **else**

11: $longAux \leftarrow (c_1.Longitud - c_2.Longitud)$

12: **end if**

13: $longAux \leftarrow (longAux * longAux)$

$\triangleright \Theta(1)$

14: $latiAux \leftarrow (latiAux * latiAux)$

$\triangleright \Theta(1)$

15: $dist \leftarrow (longAux + latiAux)$

$\triangleright \Theta(1)$

16: $res \leftarrow dist$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

Justificación: $\Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) = \Theta(1)$

2. Módulo DiccionarioRapido(Nat, α)

El módulo DiccionarioRapido provee un diccionario con tiempo constante de obtener y de redefinir, no provee la operacion de borrar.

Para describir la complejidad de las operaciones, vamos a llamar $copy(a)$ al costo de copiar el elemento $a \in \alpha$ (i.e., $copy$ es una función de α en \mathbb{N}), y vamos a utilizar

$$f(n, l) = \begin{cases} n & \text{si } n = l \wedge l = 2^k \text{ para algun } k \\ 1 & \text{en caso contrario} \end{cases}$$

para describir el costo de definir una clave.

Especificacion del dicc rapido

TAD DICCIONARIO(NAT , SIGNIFICADO)

igualdad observacional

$$(\forall d, d' : \text{dicc}(\kappa, \sigma)) \left(d =_{\text{obs}} d' \iff \left((\forall c : \kappa) (\text{def?}(c, d) =_{\text{obs}} \text{def?}(c, d') \wedge_L (\text{def?}(c, d) \Rightarrow_L \text{obtener}(c, d) =_{\text{obs}} \text{obtener}(c, d'))) \right) \right)$$

parámetros formales

géneros nat , significado

géneros $\text{diccR}(\text{significado})$

exporta $\text{diccR}(\text{significado})$, generadores, observadores, claves

usa BOOL , NAT , $\text{CONJUNTO}(\text{NAT})$

observadores básicos

def? : $\text{clave} \times \text{diccR}(\text{significado}) \longrightarrow \text{bool}$

obtener : $\text{nat } c \times \text{diccR}(\text{significado}) \longrightarrow \text{significado}$ $\{\text{def?}(c, d)\}$

generadores

vacío : $\longrightarrow \text{diccR}(\text{significado})$

definir : $\text{nat } n \times \text{significado} \times \text{diccR}(\text{significado}) \longrightarrow \text{diccR}(\text{significado})$ $\{n \leq \#(\text{claves}(d))\}$

otras operaciones

claves : $\text{diccR}(\text{significado}) \longrightarrow \text{conj}(\text{clave})$

axiomas $\forall d : \text{diccR}(\text{significado}), \forall c, k : \text{nat}, \forall s : \text{significado}$

$\text{def?}(c, \text{vacío}) \equiv \text{false}$

$\text{def?}(c, \text{definir}(k, s, d)) \equiv c = k \vee \text{def?}(c, d)$

$\text{obtener}(c, \text{definir}(k, s, d)) \equiv \text{if } c = k \text{ then } s \text{ else } \text{obtener}(c, d) \text{ fi}$

$\text{claves}(\text{vacío}) \equiv \emptyset$

$\text{claves}(\text{definir}(c, s, d)) \equiv \text{Ag}(c, \text{claves}(d))$

Fin TAD

Interfaz

parámetros formales

géneros α

función $\text{COPIAR}(\text{in } a : \alpha) \rightarrow \text{res} : \alpha$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{\text{res} =_{\text{obs}} a\}$

Complejidad: $\Theta(\text{copy}(a))$

Descripción: función de copia de α 's.

se explica con: $\text{DiccionarioR}(\text{Nat}, \alpha)$.

géneros: $\text{diccR}(\alpha)$.

$\text{VACIO}() \rightarrow \text{res} : \text{diccR}(\alpha)$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{\text{res} =_{\text{obs}} \text{vacío}\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: genera un diccionario vacío

DEFINIR(**in** $c : \text{Nat}$, **in** $s : \alpha$, **in/out** $d : \text{diccR}(\alpha)$)

Pre $\equiv \{d =_{\text{obs}} d_0\}$

Post $\equiv \{d =_{\text{obs}} \text{definir}(c, s, d_0)\}$

Complejidad: $\Theta(f(n, \#(\text{claves}(d))) * \text{copy}(a))$

Descripción: Agrega al diccionario el significado dada la clave

ESTADefinido(**in** $n : \text{Nat}$, **in** $d : \text{diccR}(\alpha)$) $\rightarrow res : \text{bool}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{def?}(n, d)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve **true** si y sólo si d esta definido para la clave n

OBTENER(**in** $n : \text{Nat}$, **in** $d : \text{diccR}(\alpha)$) $\rightarrow res : \alpha$

Pre $\equiv \{\text{def?}(n, d)\}$

Post $\equiv \{\text{alias}(res = \text{obtener}(c, d))\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve por referencia el significado de la clave c

CLAVES(**in** $d : \text{diccR}(\alpha)$) $\rightarrow res : \text{itConj}(\text{nat})$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{\text{esPermutacion?}(\text{SecuSuby}(res), \text{claves}(d)) \wedge \text{vacía?}(\text{Anteriores}(res))\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Devuelve un iterador a el conjunto de las claves dado el diccionario, el conjunto no es modificable.

Representación

$\text{diccR}(\alpha)$ se representa con **di**

donde **di** es **tupla**($vec : \text{vector}(\alpha)$, $claves : \text{conj}(\alpha)$)

$\text{Rep} : \text{di} \rightarrow \text{bool}$

$\text{Rep}(d) \equiv \text{true} \iff \text{longitud}(d.\text{vec}) = \#(d.\text{claves}) \wedge (\forall n : \text{nat}) n < \text{longitud}(d.\text{vec}) \Rightarrow_L n \in d.\text{claves}$

$\text{Abs} : \text{di} \rightarrow \text{diccR}(\alpha)$

$\{\text{Rep}(d)\}$

$\text{Abs}(d) \equiv \text{if } \text{longitud}(d.\text{vec}) = 0 \text{ then}$

vacío

else

$\text{definir}(\text{longitud}(d.\text{vec}) - 1, \text{ultimo}(d.\text{vec}), \text{Abs}(\langle \text{comienzo}(d.\text{vec}), d.\text{claves} \setminus \{\#(d.\text{claves}) - 1\} \rangle))$

fi

Algoritmos

iVacio() $\rightarrow res : \text{di}$

1: $res \leftarrow \langle \text{vacía}(), \text{vacío}() \rangle$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iDefinir(**in** $n : \text{nat}$, **in** $a : \alpha$, **in/out** $d : \text{di}$)

1: **if** $n \geq \text{longitud}(d.\text{vec})$ **then**

$\triangleright \Theta(f(n, \text{longitud}(d.\text{vector})) + \text{copy}(a))$

2: $\text{agregarRapido}(d.\text{claves}, n)$

3: $\text{agregarAtras}(d.\text{vec}, a)$

4: **else**

5: $d.\text{vec}[n] \leftarrow a$

6: **end if**

Complejidad: $\Theta(f(n, \#(\text{claves}(d))) + \text{copy}(a))$

iEstaDefinido(**in** $n : \text{nat}$, **in** $d : \text{di}$) $\rightarrow res : \text{bool}$

1: **if** $n < longitud(d.vec)$ **then**
2: $res \leftarrow true$
3: **else**
4: $res \leftarrow false$
5: **end if**

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iObtener(**in** $n : \text{nat}$, **in** $d : \text{di}$) $\rightarrow res : \alpha$

1: $res \leftarrow (d.Vector)[n]$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iClaves(**in** $d : \text{di}$) $\rightarrow res : itConj(\alpha)$

1: $res \leftarrow CrearIt(d.claves)$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

3. Módulo Cola De Prioridad(α)

El módulo Cola de Prioridad provee una cola en la que se puede acceder al proximo de la misma y borrar cualquiera de sus elementos (si se tiene un iterador a el).

Para describir la complejidad de las operaciones, vamos a llamar $copy(a)$ al costo de copiar el elemento $a \in \alpha$.

Interfaz

parámetros formales

géneros α
función $COPIAR(\text{in } a : \alpha) \rightarrow res : \alpha$
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} a\}$
Complejidad: $\Theta(copy(a))$
Descripción: función de copia de α 's

se explica con: COLA DE PRIORIDAD EXTENDIDA(α), ITERADOR UNIDIRECCIONAL MODIFICABLE(α).

géneros: colaPrior(α), itCola(α).

$VACÍA() \rightarrow res : \text{colaPrior}(\alpha)$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{vacía}\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: genera una cola vacía.

$ENCOLAR(\text{in/out } c : \text{colaPrior}(\alpha), \text{in } a : \alpha) \rightarrow res : \text{itCola}(\alpha)$

Pre $\equiv \{c =_{\text{obs}} c_0\}$

Post $\equiv \{c =_{\text{obs}} \text{encolar}(c, a) \wedge \text{alias}(\text{secuenciaACola}(\text{SecuSuby}(res)) = c) \wedge \text{Actual}(res) = a\}$

Complejidad: $\Theta(copy(a) + \log_2(\text{tam}(c)))$

Descripción: encola a en c . Retorna un iterador al elemento recién agregado.

Aliasing: El elemento a se encola por copia. El iterador se invalida si y sólo si se elimina el elemento actual del iterador. Además, anteriores(res) y siguientes(res) podrían cambiar completamente ante cualquier operación que modifique c .

$ESVACIA?(\text{in } c : \text{colaPrior}(\alpha)) \rightarrow res : \text{bool}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{vacía?}(c)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve true si y sólo si la cola es vacía.

$PROXIMO(\text{in } c : \text{colaPrior}(\alpha)) \rightarrow res : \alpha$

Pre $\equiv \{\neg \text{vacía?}(c)\}$

Post $\equiv \{\text{alias}(res =_{\text{obs}} \text{proximo}(c))\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve el proximo de la cola.

Operaciones del iterador

El iterador que presentamos permite unicamente eliminar, saber si existe un elemento actual y en caso de existir leerlo.

$CREARIT(\text{in } c : \text{colaPrior}(\alpha)) \rightarrow res : \text{itCola}(\alpha)$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{\text{actual}(res) =_{\text{obs}} \text{proximo}(c)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: crea un iterador que devuelve el primer elemento de la cola

$HAYMÁS?(\text{in } it : \text{itCola}(\alpha)) \rightarrow res : \text{bool}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{\text{alias}(res =_{\text{obs}} \text{HayMas?}(it))\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve el elemento actual a la posición del iterador por referencia.

Aliasing: *res* es modificable si y sólo si *it* es modificable.

ACTUAL(**in** *it*: colaPriori(α)) \rightarrow *res* : α

Pre $\equiv \{ \text{HayMas?}(it) \}$

Post $\equiv \{ \text{alias}(res =_{\text{obs}} \text{Actual}(it)) \}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve el elemento actual a la posición del iterador por referencia.

Aliasing: *res* es modificable si y sólo si *it* es modificable.

ELIMINAR(**in/out** *it*: colaPriori(α))

Pre $\equiv \{ it = it_0 \wedge \text{HayMas?}(it) \}$

Post $\equiv \{ it =_{\text{obs}} \text{Eliminar}(it_0) \}$

Complejidad: $\Theta(\log_2(\text{long}(\text{SecuSuby}(it))))$

Descripción: elimina de la cola de prioridad el valor que se encuentra en la posición actual del iterador y queda apuntando a nada

TAD Cola de Prioridad Extendida(α)

extiende COLA DE PRIORIDAD(α)

otras operaciones (no exportadas)

secuenciaACola : secu(α) \rightarrow colaPrior(α)

axiomas

secuenciaACola(*s*) \equiv **if** *vacía?*(*s*) **then** *vacía* **else** *encolar*(*prim*(*s*), *secuenciaACola*(*fin*(*s*))) **fi**

Fin TAD

Representación

El objetivo de este módulo es implementar una cola lo más eficientemente posible, que permita el agregado y el borrado en orden logaritmico. Para garantizar estas complejidades, se representa con un arbol (si usamos un vector tendríamos $O(EC)$ para el agregado).

colaPriori se representa con estr

donde **estr** es tupla(*proximo*: puntero(nodo), *ultimo*: puntero(nodo))

donde **nodo** es tupla(*padre*: puntero(nodo), *hijoIzquierdo*: puntero(nodo), *hijoDerecho*: puntero(nodo), *raiz*: jugadorCercano)

Rep:

1. Proximo es NULL si y solo si ultimo es NULL.
2. Si proximo no es NULL, el padre del proximo es NULL.
3. Para todos los nodos del arbol, que no son el proximo, el nodo es hijo izquierdo o hijo derecho de su padre y su raiz es mayor o igual que la de su padre.
4. Si el arbol formado por la cola no es completo, los nodos faltantes estan en el ultimo piso. Los nodos del ultimo piso del arbol son contiguos y estan alineados a la izquierda, osea, el ultimo hijo izquierdo del arbol esta presente en el ultimo piso (resultado de aplicar sucesivamente hijo izquierdo desde el nodo proximo) y entre 2 nodos del ultimo piso no pueden faltar nodos.
5. Si ultimo no es NULL, es el nodo del ultimo piso del arbol que esta mas a la derecha.

Abs : estr *e* \rightarrow colaPriori(α) {Rep(*e*)}
 Abs(*e*) \equiv **if** *e.proximo* = NULL **then** *vacía* **else** *encolarTodos*(*vacía*, *hacerSecuencia*(*e.proximo*)) **fi**

encolarTodos : colaPriori(α) \times secu(puntero(nodo)) \rightarrow colaPriori(α)

encolarTodos(*c*, *sp*) \equiv **if** *vacía?*(*sp*) **then** *c* **else** *encolarTodos*(*encolar*(*prim*(*sp*) \rightarrow *raiz*), *fin*(*sp*)) **fi**

hacerSecuencia : puntero(nodo) \rightarrow secu(puntero(nodo))

```

hacerSecuencia(p)  $\equiv$  if NULL = p then
    <>
else
    hacerSecuencia(p  $\rightarrow$  hijoIzquierdo) & (p  $\rightarrow$  raiz • <>) & hacerSecuencia(p  $\rightarrow$ 
    hijoDerecho)
fi

```

Representación del iterador:

El iterador es simplemente un puntero al nodo actual, que fue recién agregado. Como el objetivo del iterador es únicamente eliminar elementos, no se puede avanzar con él.

itLista(α) se representa con iter

donde **iter** es **tupla(actual: puntero(nodo), cola: puntero(colaPrior))**

Rep : iter \rightarrow bool

Rep(it) \equiv true \iff Rep(*(*it.col*a) \wedge_L (actual forma parte de la cola de prioridad)

Abs : iter *it* \rightarrow itBi(α)

{Rep(*it*)}

Abs(it) =_{obs} b: itBi(α) | actual(b) = *it.actual*

Algoritmos

iVacía(in *j*: pg) \rightarrow res: colaPriori

res \leftarrow (NULL, DiccJugadores(*j*), NULL)

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(\text{copy}(a))$

iEncolar(in/out *c*: colaPriori, in *j*: jugadorCercano) \rightarrow res: itCola

if (*c.ultimo* = NULL) **then**

$\triangleright \Theta(1)$

c.ultimo \leftarrow &(NULL, NULL, NULL, *j*)

else

$\triangleright \Theta(1)$

nuevo \leftarrow &(e.ultimo, NULL, NULL, *j*)

if (*c.ultimo* \rightarrow hijoIzquierdo = NULL) **then**

$\triangleright \Theta(1)$

c.ultimo \rightarrow hijoIzquierdo \leftarrow *nuevo*

else

$\triangleright \Theta(1)$

c.ultimo \rightarrow hijoDerecho \leftarrow *nuevo*

$\triangleright \Theta(1)$

while *c.ultimo* \neq NULL \wedge *c.ultimo* \neq *c.ultimo* \rightarrow hijoDerecho **do**

$\triangleright \Theta(i)$

 Avanzar(*it*)

$\triangleright \Theta(1)$

indice \leftarrow *indice* + 1

$\triangleright \Theta(1)$

end while

end if

end if

res \leftarrow CrearIt(*c*)

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(\text{copy}(a))$

Justificación: El algoritmo tiene llamadas a funciones con costo $\Theta(1)$

iSwap(in/out n_1 : puntero(nodo), in/out n_2 : puntero(nodo)) ▷ Esta es una operación privada que intercambia 2
 $temp \leftarrow \&\langle n_1 \rightarrow padre, n_1 \rightarrow hijoIzquierdo, n_1 \rightarrow hijoDerecho, n_1 \rightarrow raiz \rangle$ ▷ nodos de lugar en el arbol // $\Theta(1)$
 $n_1 \rightarrow padre \leftarrow n_2 \rightarrow padre$ ▷ $\Theta(1)$
 $n_1 \rightarrow hijoDerecho \leftarrow n_2 \rightarrow hijoDerecho$ ▷ $\Theta(1)$
 $n_1 \rightarrow hijoIzquierdo \leftarrow n_2 \rightarrow hijoIzquierdo$ ▷ $\Theta(1)$
 $n_2 \rightarrow padre \leftarrow temp \rightarrow padre$ ▷ $\Theta(1)$
 $n_2 \rightarrow hijoDerecho \leftarrow temp \rightarrow hijoDerecho$ ▷ $\Theta(1)$
 $n_2 \rightarrow hijoIzquierdo \leftarrow temp \rightarrow hijoIzquierdo$ ▷ $\Theta(1)$
if $n_1 \rightarrow padre = n_1$ **then** ▷ $\Theta(1)$
 $n_1 \rightarrow padre \leftarrow n_2$
 if $n_2 \rightarrow hijoDerecho = n_2$ **then** ▷ $\Theta(1)$
 $n_2 \rightarrow hijoDerecho \leftarrow n_1$
 else ▷ $\Theta(1)$
 $n_2 \rightarrow hijoIzquierdo \leftarrow n_1$
 end if
end if
Complejidad: $\Theta(1)$
Justificación: $\Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) + \Theta(1) = \Theta(1)$

iUpHeap(in/out n_1 : puntero(nodo))
while $n \rightarrow padre \neq NULL \wedge n \rightarrow raiz > n \rightarrow padre \rightarrow raiz$ **do** ▷
 $swap(padre, n)$ ▷ $\Theta(1)$
 $n \leftarrow n \rightarrow padre$
end while
Complejidad: $\Theta(\log_2(tam(c)))$
Justificación: El algoritmo tiene llamadas a funciones con costo $\Theta(1)$ y el ciclo se repite $\log_2(tam(c))$ veces

iUpHeap(in/out n_1 : puntero(nodo))
if $n \rightarrow padre \neq NULL$ **then** ▷ $\Theta(1)$
 $npadre \leftarrow n \rightarrow padre$ ▷ $\Theta(1)$
 if $n \rightarrow raiz > npadre \rightarrow raiz$ **then** ▷ $\Theta(1)$
 $swap(padre, n)$ ▷ $\Theta(1)$
 $Upheap(n)$ ▷ $\Theta(1)$
 end if
end if
Complejidad: $\Theta(copy(a))$

4. Módulo JugadorCercano

El módulo JugadorCercano provee una tupla que tiene un operador menor.

TAD TuplaOrdenada(Nat,Nat)

extiende TUPLA(NAT,NAT)

otras operaciones

• < • : $\text{tupla}(\text{nat},\text{nat})\ t \times \text{tupla}(\text{nat},\text{nat})\ p \longrightarrow \text{bool}$

axiomas

$c_1 < c_2 \equiv \text{if } \Pi_1(c_1) < \Pi_1(c_2) \vee (\Pi_1(c_1) = \Pi_1(c_2) \wedge \Pi_2(c_1) < \Pi_2(c_2)) \text{ then true else false fi}$

Fin TAD

Interfaz

se explica con: TUPLAORDENADA(NAT,NAT).

géneros: jugadorCercano.

CREARTUPLA(in *CantCapturados*, *JugadorId*: Nat) $\rightarrow res$: jugadorCercano

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \langle \text{CantCapturados}, \text{JugadorId} \rangle\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Genera una Tupla a partir de 2 Nat

JUGADOR(in *j*: jugadorCercano) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \Pi_2(j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Devuelve la primera componente de la tupla, en este caso la cantidad de pokemon que capturó

CANTCAPTURADOS(in *j*: jugadorCercano) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \Pi_1(j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Devuelve la segunda componente de la tupla, en este caso el jugador

• < • (in *j*₁, *j*₂: jugadorCercano) $\rightarrow res$: bool

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} j_1 < j_2\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Devuelve true si y solo si la primera componente de t es menor que la primera componente de p y si son iguales si la segunda componente de t es menor que la segunda componente de p

Representación

JugadorCercano se representa con jc

donde jc es $\text{tupla}(\text{CantCapturados: nat}, \text{JugadorId: nat})$

$\text{Rep} : \text{jc} \longrightarrow \text{bool}$

$\text{Rep}(j) \equiv \text{true}$

$\text{Abs} : \text{jc } j \longrightarrow \text{TuplaOrdenada}(\text{nat},\text{nat})$

$\text{Abs}(j) \equiv \langle j.\text{CantCapturados}, j.\text{JugadorId} \rangle$

$\{\text{Rep}(j)\}$

Algoritmos

Algoritmos del módulo

iCrearTupla(**in** $CantCapturados, JugadorId : \mathbf{nat}$) $\rightarrow res : \mathbf{jc}$
 1: $res \leftarrow \langle CantCapturados, JugadorId \rangle$ $\triangleright \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$

iJugador(**in** $j : \mathbf{jc}$) $\rightarrow res : \mathbf{nat}$
 1: $res \leftarrow j.JugadorId$ $\triangleright \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$

iCantCapturados(**in** $j : \mathbf{jc}$) $\rightarrow res : \mathbf{nat}$
 1: $res \leftarrow j.CantCapturados$ $\triangleright \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$

• < •(**in** $j_1, j_2 : \mathbf{JugadorCercano}$) $\rightarrow res : \mathbf{bool}$
if $((j_1.CantCapturados < j_2.CantCapturados) \vee$
 $((j_1.CantCapturados == j_2.CantCapturados) \wedge (j_1.JugadorId < j_2.JugadorId)))$ **then** $\triangleright \Theta(1)$
 $res \leftarrow true$
else
 $res \leftarrow false$
end if
Complejidad: $\Theta(1)$

5. Módulo Mapa

El módulo Mapa es usado para la construcción de una instancia del módulo pokemon go.

Interfaz

se explica con: MAPA.

géneros: map.

CREARMAPA() $\rightarrow res : \text{map}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{crearMapa}()\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: Crea un mapa vacío

AGREGARCOOR(**in** $c : \text{coordenada}$, **in/out** $m : \text{map}$)

Pre $\equiv \{m =_{\text{obs}} m_0\}$

Post $\equiv \{m =_{\text{obs}} \text{agregarCoor}(c, m_0)\}$

Complejidad: $\Theta(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$

Descripción: agrega la coordenada c al mapa

COORDENADAS(**in** $m : \text{map}$) $\rightarrow res : \text{conj}(\text{coor})$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{itLista}(\alpha)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: devuelve el conjunto de coordenadas del mapa m

POSEXISTENTE(**in** $c : \text{coor}$, **in** $m : \text{map}$) $\rightarrow res : \text{bool}$

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{posExistente}(c, m)\}$

Complejidad: $\Theta(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$

Descripción: Devuelve true si la coordenada c pertenece al mapa m

HAYCAMINO(**in** $c_1, c_2 : \text{coor}$, **in** $m : \text{map}$) $\rightarrow res : \text{bool}$

Pre $\equiv \{c_1 \in \text{coordenadas}(m) \wedge c_2 \in \text{coordenadas}(m)\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{hayCamino}(c_1, c_2, m)\}$

Complejidad: $\Theta(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$

Descripción: Devuelve true si existe un camino entre las coordenadas c_1 y c_2

Representación

map se representa con mp

donde mp es $\text{tupla}(\text{coordenadas} : \text{conj}(\text{coor}), \text{conexiones} : \text{lista}(\text{lista}(\text{coor})))$

$\text{Rep} : \text{mp} \rightarrow \text{bool}$

$\text{Rep}(m) \equiv \text{true} \iff \text{esPermutacion?}(\text{concatenar}(m.\text{conexiones}), m.\text{coordenadas}) \wedge_{\text{L}}$
 $(\forall c_1 : \text{coor})(\forall c_2 : \text{coor})(c_1 \in m.\text{coordenadas} \wedge c_2 \in m.\text{coordenadas}) \wedge_{\text{L}}$

$\text{existeCamino}(c_1, c_2, m.\text{coordenadas}) \Rightarrow (\exists l : \text{secu}(\text{coor})) \text{esta?}(l, m.\text{conexiones}) \wedge \text{esta?}(c_1, l) \wedge \text{esta?}(c_2, l)$

$\text{concatenar} : \text{secu}(\text{secu}(\alpha)) \rightarrow \text{secu}(\alpha)$

$\text{concatenar}(s) \equiv \text{if } \text{vacía?}(s) \text{ then } <> \text{ else } \text{prim}(s) \ \& \ \text{concatenar}(\text{fin}(s)) \text{ fi}$

$\text{existeCamino} : \text{coor} \times \text{coor} \times \text{conj}(\text{coor}) \rightarrow \text{bool}$

```

existeCamino( $c_1, c_2, cs$ )  $\equiv$  if  $c_1 = c_2$  then
    true
else
    if  $\emptyset?(cs)$  then
        false
    else
        existeCaminoPorArriba( $c_1, c_2, cs$ )  $\vee$ 
        existeCaminoPorAbajo( $c_1, c_2, cs$ )  $\vee$ 
        existeCaminoPorDerecha( $c_1, c_2, cs$ )  $\vee$ 
        existeCaminoPorIzquierda( $c_1, c_2, cs$ )
    fi
fi

existeCaminoPorArriba :  $\text{coor} \times \text{coor} \times \text{conj}(\text{coor}) \rightarrow \text{bool}$ 
existeCaminoPorArriba( $c_1, c_2, cs$ )  $\equiv$   $\text{coordenadaArriba}(c_1) \in cs \wedge_L \text{existeCamino}(\text{coordenadaArriba}(c_1), c_2, cs - \{\text{coordenadaArriba}(c_1)\})$ 

existeCaminoPorAbajo :  $\text{coor} \times \text{coor} \times \text{conj}(\text{coor}) \rightarrow \text{bool}$ 
existeCaminoPorAbajo( $c_1, c_2, cs$ )  $\equiv$   $\text{latitud}(c_1) > 0 \wedge_L \text{coordenadaAbajo}(c_1) \in cs \wedge_L \text{existeCamino}(\text{coordenadaAbajo}(c_1), c_2, cs - \{\text{coordenadaAbajo}(c_1)\})$ 

existeCaminoPorDerecha :  $\text{coor} \times \text{coor} \times \text{conj}(\text{coor}) \rightarrow \text{bool}$ 
existeCaminoPorDerecha( $c_1, c_2, cs$ )  $\equiv$   $\text{coordenadaDerecha}(c_1) \in cs \wedge_L \text{existeCamino}(\text{coordenadaDerecha}(c_1), c_2, cs - \{\text{coordenadaDerecha}(c_1)\})$ 

existeCaminoPorIzquierda :  $\text{coor} \times \text{coor} \times \text{conj}(\text{coor}) \rightarrow \text{bool}$ 
existeCaminoPorIzquierda( $c_1, c_2, cs$ )  $\equiv$   $\text{longitud}(c_1) > 0 \wedge_L \text{coordenadaIzquierda}(c_1) \in cs \wedge_L \text{existeCamino}(\text{coordenadaIzquierda}(c_1), c_2, cs - \{\text{coordenadaIzquierda}(c_1)\})$ 

Abs :  $\text{mp } \text{tupla} \rightarrow \text{map}$ 
Abs( $\text{tupla}$ ) =obs m:  $\text{map} \mid \text{coordenadas}(m) = \text{tupla.coordnadas}$  {Rep( $\text{tupla}$ )}

```

Algoritmos

iCrearMapa $\rightarrow res$: mp

1: $res \leftarrow \langle \text{Vacio}(), \text{Vacio}() \rangle$

$\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iAgregarCoor(in $c_1 : \text{coor}$, in/out $m : \text{mp}$)

1: <i>AgregarRapido</i> ($c_1, m.\text{coordenadas}$)	$\triangleright \Theta(1)$
2: <i>AgregarAdelante</i> (<i>AgregarAdelante</i> ($c_1, \text{Vacía}()$), $m.\text{conexiones}$)	$\triangleright \Theta(1)$
3: $pnueva \leftarrow (\text{Primero}(m.\text{coordenadas}))$	$\triangleright \Theta(1)$
4: $plista \leftarrow \text{BuscarLista}(\text{Crear}(\text{Latitud}(c_1) + 1, \text{Longitud}(c_1)), m.\text{conexiones})$	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
5: if $plista \neq \text{NULL}$ then	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
6: <i>UnirListas</i> ($pnueva, plista$)	
7: end if	
8: $plista \leftarrow \text{BuscarLista}(\text{Crear}(\text{Latitud}(c_1), \text{Longitud}(c_1) + 1), m.\text{conexiones})$	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
9: if $plista \neq \text{NULL}$ then	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
10: <i>UnirListas</i> ($pnueva, plista$)	
11: end if	
12: if $\text{Latitud}(c_1) > 0$ then	
13: $plista \leftarrow \text{BuscarLista}(\text{Crear}(\text{Latitud}(c_1) - 1, \text{Longitud}(c_1)), m.\text{conexiones})$	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
14: if $plista \neq \text{NULL}$ then	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
15: <i>UnirListas</i> ($pnueva, plista$)	
16: end if	
17: end if	
18: if $\text{Longitud}(c_1) > 0$ then	
19: $plista \leftarrow \text{BuscarLista}(\text{Crear}(\text{Latitud}(c_1), \text{Longitud}(c_1) - 1), m.\text{conexiones})$	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
20: if $plista \neq \text{NULL}$ then	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
21: <i>UnirListas</i> ($pnueva, plista$)	
22: end if	
23: end if	
24: $\text{iterador} \leftarrow \text{CrearIt}(m.\text{conexiones})$	$\triangleright \Theta(1)$
25: while <i>HaySiguiente</i> (iterador) do	$\triangleright O(\text{long}(\text{coordenadas}(m)))$
26: if <i>EsVacía?</i> (<i>Siguiente</i> (iterador)) then	\triangleright Eliminas las listas que quedaron vacías
27: <i>EliminarSiguiente</i> (iterador)	
28: else	
29: <i>Avanzar</i> (iterador)	
30: end if	
31: end while	

Complejidad: $4 * \Theta(1) + 5 * O(\text{coordenadas}(m)) = O(\text{coordenadas}(m))$

Justificación: Lo peor que puede pasar es que no haya ninguna conexión y ninguna de las coordenadas buscadas este, causando que los 4 buscar lista y el while tomen $O(\text{coordenadas}(m))$.

iCoordenadas(in $m : \text{mp}$) $\rightarrow res : \text{itConj}(\text{coor})$

1: $res \leftarrow \text{crearIt}(m \rightarrow \text{coordenadas})$	$\triangleright \Theta(1)$
--	----------------------------

Complejidad: $\Theta(1)$

iPosExistente(in $c_1 : \text{coor}$, in $m : \text{mp}$) $\rightarrow res : \text{Bool}$

1: if $c_1 < \text{Cardinal}(m.\text{coordenadas})$ then	$\triangleright \Theta(1)$
2: $res \leftarrow \text{true}$	
3: else	
4: $res \leftarrow \text{false}$	
5: end if	

Complejidad: $\Theta(1)$

iHayCamino(in $c_1, c_2 : \text{coor}$, in $m : \text{mp}$) $\rightarrow res : \text{Bool}$

```
1: iterador  $\leftarrow$  CrearIt(m.conexiones)  $\triangleright O(\#coordenadas(m))$ 
2: while  $\neg \text{Esta}(c_1, \text{Siguiente}(\text{iterador}))$  do
3:   Avanzar(iterador)  $\triangleright \Theta(1)$ 
4: end while
5: if  $\text{Esta}(c_2, \text{Siguiente}(\text{iterador}))$  then  $\triangleright O(\#coordenadas(m))$ 
6:   res  $\leftarrow$  true
7: else
8:   res  $\leftarrow$  false
9: end if
```

Complejidad: $\#coordenadas(m) + \#coordenadas(m) = \#coordenadas(m)$

Justificación: El tamaño de la lista de conexiones es igual al de el conjunto de coordenadas, entonces toma lo mismo recorrerlas en el peor caso.

iEsta(in $a : \alpha$, in $l : \text{lista}(\alpha)$) $\rightarrow res : \text{bool}$ \triangleright Operacion privada usada para averiguar pertenencia en una lista

```
1: iterador  $\leftarrow$  CrearIt(l)  $\triangleright \Theta(1)$ 
2: while  $\text{HaySiguiente}(\text{iterador}) \wedge \text{Siguiente}(\text{iterador}) \neq a$   $\triangleright O(long(l))$ 
3:   Avanzar(iterador)
4: end while
5: if  $\text{HaySiguiente}(\text{iterador})$  then  $\triangleright \Theta(1)$ 
6:   res  $\leftarrow$  true
7: else
8:   res  $\leftarrow$  false
9: end if
```

Complejidad: $O(long(l)) + \Theta(1) = O(long(l))$

Justificación: El tamaño de la lista de conexiones es igual al de el conjunto de coordenadas, entonces toma lo mismo recorrerlas en el peor caso.

iBuscarLista(in $a : \alpha$, in $l : \text{lista}(\text{lista}(\alpha))$) $\rightarrow res : \text{puntero}(\text{lista}(\alpha))$ \triangleright Operacion privada usada para crear los

```
1: iterador  $\leftarrow$  CrearIt(l)  $\triangleright \Theta(1)$  grupos de equivalencia de conexiones del mapa
2: while  $\text{HaySiguiente}(\text{iterador}) \wedge \neg \text{Esta}(a, \text{Siguiente}(\text{iterador}))$   $\triangleright O(long(l))$ 
3:   Avanzar(iterador)
4: end while
5: if  $\text{HaySiguiente}(\text{iterador})$  then  $\triangleright \Theta(1)$ 
6:   res  $\leftarrow$  (Siguiente(iterador))
7: else
8:   res  $\leftarrow$  NULL
9: end if
```

Complejidad: $O(long(l)) + \Theta(1) + \Theta(1) = O(long(l))$

Justificación: El tamaño de la lista de conexiones es igual al de el conjunto de coordenadas, entonces toma lo mismo recorrerlas en el peor caso.

iUnirListas(in/out $l_1, l_2 : \text{puntero}(\text{lista}(\alpha))$) \triangleright Operacion privada usada para averiguar pertenencia en una lista

```

1: if  $l_1 \neq l_2$  then  $\triangleright \Theta(1)$ 
2:   while  $\neg \text{EsVacía?}(l_2)$  do  $\triangleright \Theta(\text{long}(l_2))$  grupos de equivalencia de conexiones del mapa
3:      $\text{AgregarAdelante}(*l_1, \text{Primero}(l_2))$ 
4:      $\text{Fin}(l_2)$ 
5:   end while
6: end if

```

Complejidad: $O(\text{long}(l_2))$

Justificación: Se agregan uno a uno los elementos de l_2 a l_1 si son diferentes, pero si son iguales no se hace nada(osea la funcion es omega de 1 pero no es omega de $\text{long}(*l_2)$).

6. Módulo DiccionarioAlfabetico(α)

El módulo DiccionarioAlfabetico provee un diccionario con claves de tipo String y acceso en $\Theta(L)$, donde L es el largo máximo de las claves.

Para describir la complejidad de las operaciones, vamos a llamar $copy(a)$ al costo de copiar el elemento $a \in \alpha$ (i.e., $copy$ es una función de α en \mathbb{N}) para describir el costo de inserción de un elemento. Por lo tanto el costo de inserción sería $O(L+copy(a))$. El costo de obtener el conjunto de claves sería $\Theta(1)$.

Interfaz

parámetros formales

géneros $DiccA(\alpha)$
función $COPIAR(in\ a : \alpha) \rightarrow res : \alpha$
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} a\}$
Complejidad: $\Theta(copy(a))$
Descripción: función de copia de α 's.

se explica con: $DiccA(\alpha)$.

géneros: $diccA(\alpha)$.

$VACIO() \rightarrow res : diccA(\alpha)$
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{vacio}\}$
Complejidad: $\Theta(1)$
Descripción: genera un diccionario vacio

$DEFINIR(in\ n : \text{String}, in\ a : \alpha, in/out\ d : diccA(\alpha))$
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{d =_{\text{obs}} definir(c, s, d_0)\}$
Complejidad: $O(L + copy(a))$
Descripción: Agrega al diccionario el significado dada la clave

$ESTADefinido(in\ n : \text{String}, in\ d : diccA(\alpha)) \rightarrow res : \text{bool}$
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} def?(c, d)\}$
Complejidad: $\Theta(L)$
Descripción: devuelve true si y sólo si d esta definido para la clave c

$OBTENER(in\ n : \text{String}, in\ d : diccA(\alpha)) \rightarrow res : \text{ITERADOR}$
Pre $\equiv \{\text{def?}(n)\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} obtener(c, d)\}$
Complejidad: $\Theta(L)$
Descripción: devuelve el significado de la clave c

$CLAVES(in\ d : diccA(\alpha)) \rightarrow res : \text{conj}(\text{String})$
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} claves(d)\}$
Complejidad: $\Theta(1)$
Descripción: devuelve el conjunto de las claves dado el diccionario

Representación

DiccAlfabetico se representa con **estr**

donde **estr** es $\text{tupla}(\text{raiz: puntero}(\text{nodo}), \text{claves: lista}(\text{string}))$
donde **nodo** es $\text{tupla}(\text{siguientes: arregloEstatico}(\text{nodo}), \text{significado: } \alpha)$

$\text{Rep} : diccA(\alpha) \rightarrow \text{bool}$

$\text{Rep}(d) \equiv \text{true} \iff$

1. Existe un unico camino entra cada nodo y la raiz, es decir no hay ciclos en el árbol representado
2. Todos los nodos hojas, es decir, todos lo que tienen su arreglo siguientes con todas sus posiciones en NULL, tienen que tener un valor distinto de NULL
3. Una palabra pertenece al conjunto de claves si y solo si pertenece al árbol. Se dirá que un string S pertenece al árbol si empezando desde el nodo raiz y en cada paso, yendo al nodo que se encuentra en la posicion $\text{ord}(S[i])$ del arreglo de siguientes, donde I es el número de paso, se llega a un significado distinto de NULL para cuando se termina de hacer una cantidad de pasos igual al tamaño de la palabra.

$\text{Abs} : \text{estre } d \longrightarrow \text{diccA}(\alpha) \quad \{\text{Rep}(d)\}$
 $\text{Abs}(d) =_{\text{obs}} e : \text{diccA}(\alpha) \mid (\# \text{claves}(d) = \text{longitud}(e.\text{claves})) \wedge$
 $(\forall i: \text{claves}(d)) (\text{def?}(i, d) \Leftrightarrow i\text{EstaDefinido}(i, e)) \wedge_L (\text{obtener}(i, d) i\text{Obtener}(i, e))$

Algoritmos

iVacio() $\rightarrow res : \text{DiccA}(\alpha)$
1: $res \leftarrow \langle \text{NULL}, \text{Vacía}() \rangle \quad \triangleright \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$

iDefinir(in n : String, in a : α , in/out d : $\text{diccA}(\alpha)$)
1: **if** $i\text{EstaDefinido}(n, d) == \text{false}$ **then** $\triangleright \Theta(1)$
2: $\text{agregarAtras}((d.\text{claves}), a)$ $\triangleright \Theta(\text{copy}(a))$
3: **end if**
4: **if** $d.\text{raiz} == \text{NULL}$ **then** $\triangleright \Theta(1)$
5: $\text{arreglo} \leftarrow \text{CrearArreglo}(256)$ $\triangleright \Theta(1)$
6: $\text{nuevo} \leftarrow \langle \text{arreglo}, \text{NULL} \rangle$ $\triangleright \Theta(1)$
7: $d.\text{raiz} \leftarrow \text{nuevo}$ $\triangleright \Theta(1)$
8: **end if**
9: $\text{nodoAux} \leftarrow d.\text{raiz}$ $\triangleright \Theta(1)$
10: $\text{indice} \leftarrow 0$ $\triangleright \Theta(1)$
11: **while** $\text{nodoAux} \neq \text{NULL} \wedge \text{indice} < \text{longitud}(n)$ **do** $\triangleright L$ veces como máximo
12: **if** $(*\text{nodoAux}).\text{siguientes}(n[i]) \neq \text{NULL}$ **then** $\triangleright \Theta(1)$
13: $\text{nodoAux} \leftarrow (*\text{nodoAux}).\text{siguientes}(n[i])$
14: **else**
15: $\text{arreglo} \leftarrow \text{CrearArreglo}(256)$ $\triangleright \Theta(1)$
16: $\text{nuevo} \leftarrow \langle \text{arreglo}, \text{NULL} \rangle$ $\triangleright \Theta(1)$
17: $(*\text{nodoAux}).\text{siguientes}(n[i]) \leftarrow \text{nuevo}$ $\triangleright \Theta(1)$
18: $\text{nodoAux} \leftarrow (*\text{nodoAux}).\text{siguientes}(n[i])$ $\triangleright \Theta(1)$
19: **end if**
20: $\text{indice} \leftarrow \text{indice} + 1$ $\triangleright \Theta(1)$
21: **end while**
22: $(*\text{nodoAux}).\text{significado} \leftarrow a$ $\triangleright \Theta(1)$

Complejidad: $O(\text{copy}(a) + L)$

Justificación: Todos los pasos se hacen en $\Theta(1)$ exceptuando el proceso de agregar una palabra al conjunto en caso de no estar definido aun el cual se hace en $\Theta(\text{copy}(a))$. Además se repite un loop en el cuál todo en su interior se hace en $\Theta(1)$ a lo sumo L veces por lo que se obtiene en el peor caso la complejidad seria $O(\text{copy}(a) + L)$

iEstaDefinido(in n : String, in d : diccA(α)) $\rightarrow res$: bool

```
1: indice  $\leftarrow$  0  $\triangleright \Theta(1)$ 
2: nodoAux  $\leftarrow$  d.raiz  $\triangleright \Theta(1)$ 
3: while indice < longitud(n) do  $\triangleright longitud(n)veces$ 
4:   if nodoAux = NULL then  $\triangleright \Theta(1)$ 
5:     res  $\leftarrow$  false  $\triangleright \Theta(1)$ 
6:   end if
7:   nodoAux  $\leftarrow$  (*nodoAux).siguientes(n[i])  $\triangleright \Theta(1)$ 
8:   indice  $\leftarrow$  indice + 1  $\triangleright \Theta(1)$ 
9: end while
10: if (nodoAux == NULL)  $\vee$  ((*nodoAux).significado = NULL) then  $\triangleright \Theta(1)$ 
11:   res  $\leftarrow$  false  $\triangleright \Theta(1)$ 
12: else
13:   res  $\leftarrow$  true  $\triangleright \Theta(1)$ 
14: end if
```

Complejidad: $\Theta(L)$

Justificación: Todos las instrucciones tienen complejidad $\Theta(1)$ y hay un loop que se repite L veces, cuyas instrucciones tienen complejidad total $\Theta(1)$ por lo que la complejidad resultante sería $L * \Theta(1)$ es decir $\Theta(L)$

iObtener(in n : String, in d : diccA(α)) $\rightarrow res$: α

```
1: indice  $\leftarrow$  0  $\triangleright \Theta(1)$ 
2: nodoAux  $\leftarrow$  d.raiz  $\triangleright \Theta(1)$ 
3: while indice < longitud(n) do  $\triangleright longitud(n)veces$ 
4:   nodoAux  $\leftarrow$  (*nodoAux).siguientes(n[i])  $\triangleright \Theta(1)$ 
5:   indice  $\leftarrow$  indice + 1  $\triangleright \Theta(1)$ 
6: end while
7: res  $\leftarrow$  (*nodoAux).significado  $\triangleright \Theta(1)$ 
```

Complejidad: $\Theta(L)$

Justificación: Todos las instrucciones tienen complejidad $\Theta(1)$ y hay un loop que se repite L veces, cuyas instrucciones tienen complejidad total $\Theta(1)$ por lo que la complejidad resultante sería $L * \Theta(1)$ es decir $\Theta(L)$

iClaves(in d : diccA(α)) $\rightarrow res$: lista()

```
1: res  $\leftarrow$  (d.claves)  $\triangleright \Theta(1)$ 
```

Complejidad: $\Theta(1)$

7. Módulo PokemonGo

Interfaz

se explica con: JUEGO

géneros: pg.

CREARJUEGO(in *mapa* : map) \rightarrow *res* : pg
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{creaarJuego}(\text{mapa})\}$
Complejidad: $\Theta(\max \text{Latitud}(\text{coordenadas}(m)) * \max \text{Longitud}(\text{coordenadas}(m)))$
Descripción: crea un juego sin jugadores ni pokemones

AGREGARPOKEMON(in *p* : pokemon, in *c* : coordenada, in/out *j* : pg)
Pre $\equiv \{j =_{\text{obs}} j_0 \wedge \text{puedoAgregarPokemon}(c, j_0)\}$
Post $\equiv \{j =_{\text{obs}} \text{agregarPokemon}(p, c, j_0)\}$
Complejidad: $O(|P| + EC * \log(EC))$
Descripción: agrega un pokemon de tipo p al juego j en la coordenada c

AGREGARJUGADOR(in/out *j* : pg)
Pre $\equiv \{j =_{\text{obs}} j_0\}$
Post $\equiv \{\text{agregarJugador}(j_0)\}$
Complejidad: $O(J)$
Descripción: agrega un nuevo jugador al juego y le asigna un id

CONECTARSE(in *e* : jugador, in *c* : coordenada, in/out *j* : pg)
Pre $\equiv \{j =_{\text{obs}} j_0 \wedge e \in \text{jugadores}(j_0) \wedge_{\text{L}} \neg \text{estaConectado?}(e, j_0) \wedge \text{posExistente}(c, \text{mapa}(j_0))\}$
Post $\equiv \{j =_{\text{obs}} \text{agregarJugador}(e, c, j_0)\}$
Complejidad: $O(\log(EC))$
Descripción: conecta a un jugador desconectado del juego en una posicion del mapa

DESCONECTARSE(in *e* : jugador, in/out *j* : pg)
Pre $\equiv \{j =_{\text{obs}} j_0 \wedge e \in \text{jugadores}(j_0) \wedge_{\text{L}} \text{estaConectado?}(e, j_0)\}$
Post $\equiv \{j =_{\text{obs}} \text{desconectar}(e, j_0)\}$
Complejidad: $O(\log(EC))$
Descripción: desconecta del juego a un jugador conectado

MOVERSE(in *e* : jugador, in *c* : coordenada, in/out *j* : pg)
Pre $\equiv \{j =_{\text{obs}} j_0 \wedge e \in \text{jugadores}(j_0) \wedge_{\text{L}} \text{estaConectado?}(e, j_0) \wedge \text{posExistente}(c, \text{mapa}(j_0))\}$
Post $\equiv \{j =_{\text{obs}} \text{moverse}(e, c, j_0)\}$
Complejidad: $O((PS + PC) * |P| + \log(EC))$
Descripción: resuelve en el juego el movimiento de un jugador, capturando los pokemones que deben ser capturados, actualizando los turnos para captura de todos los pokemones y, si realizo un movimiento invalido, sanciona y elimina del juego al jugador que se movio

MAPA(in *j* : pg) \rightarrow *res* : map
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{mapa}(j)\}$
Complejidad: $\Theta(1)$
Descripción: devuelve un el mapa asociado al juego por referencia

JUGADORES(in *j* : pg) \rightarrow *res* : itConj(jugador)
Pre $\equiv \{\text{true}\}$
Post $\equiv \{\text{alias}(\text{esPermutacion?}(\text{SecuSuby}(\text{res}), \text{jugadores}(j)))\}$
Complejidad: $\Theta(1)$
Descripción: devuelve un iterador no modificable al conjunto de jugadores del juego

ESTACONECTADO(in *e* : jugador, in *j* : pg) \rightarrow *res* : bool
Pre $\equiv \{e \in \text{jugadores}(j)\}$
Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{estaConectado}(e, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna true si el jugador esta conectado al juego y false en caso contrario

SANCIONES(**in** e : jugador, **in** j : pg) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{e \in jugadores(j)\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} sanciones(e, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna la cantidad de sanciones del jugador e

POSICION(**in** e : jugador, **in** j : pg) $\rightarrow res$: coordenada

Pre $\equiv \{e \in jugadores(j) \wedge_L estaConectado(e, j)\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} posicion(e, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna la posicion del jugador e en el juego

POKEMONS(**in** e : jugador, **in** j : pg) $\rightarrow res$: itConj(tupla(pokemon, nat))

Pre $\equiv \{e \in jugadores(j)\}$

Post $\equiv \{alias(esPermutacion?(SecuSuby(res), aMuliconj(pokemons(e, j))))\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna un iterador no modificable a un conjunto de tuplas (pokemon, cantidad)

EXPULSADOS(**in** j : pg) $\rightarrow res$: itConj(jugador)

Pre $\equiv \{true\}$

Post $\equiv \{alias(esPermutacion?(SecuSuby(res), expulsados(j)))\}$

Complejidad: $\Theta(J)$

Descripción: retorna un iterador no modificable al conjunto de jugadores expulsados del juego

POSCONPOKEMONS(**in** j : pg) $\rightarrow res$: itConj(coordenada)

Pre $\equiv \{true\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} posConPokemons(j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna un iterador al conjunto de pokemones salvajes

POKEMONENPOS(**in** c : coordenada, **in** j : pg) $\rightarrow res$: pokemon

Pre $\equiv \{c \in posConPokemons(j)\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} pokemonEnPos(c, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna el pokemon en la coordenada c del juego

CANTMOVIMIENTOSPARACAPTURA(**in** c : coordenada, **in** j : pg) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{c \in posConPokemons(j)\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} cantMovimientosParaCaptura(c, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna los turnos que faltan para capturar a un pokemon en la posicion c del mapa del juego

PUEDOAGREGARPOKEMON(**in** c : coordenada, **in** j : pg) $\rightarrow res$: bool

Pre $\equiv \{true\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} puedoAgregarPokemon(c, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna los true si la coordenada c pertenece al mapa del juego y no hay ningun pokemon a distancia 5 o menos de c en el juego

HAYPOKEMONCERCANO(**in** c : coordenada, **in** j : pg) $\rightarrow res$: bool

Pre $\equiv \{true\}$

Post $\equiv \{res =_{obs} hayPokemonCercano(c, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna los true si hay un pokemon en el juego a distancia 2 o menos de c, la coordenada c es pasada por referencia y deja la posicion del pokemon en c si retorna true

POSPOKEMONCERCANO(**in** c : coordenada, **in** j : pg) $\rightarrow res$: coordenada

Pre $\equiv \{hayPokemonCercano(c, j)\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{posPokemonCercano}(c, j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna la posicion del pokemon que esta a distancia 2 o menos

ENTRENADORESPOSIBLES(**in** c : coordenada, **in** es : conj(jugador), **in** j : pg) $\rightarrow res$: conj(jugador)

Pre $\equiv \{\text{hayPokemonCercano}(c, j) \wedge es \subseteq \text{jugadoresConectados}(j)\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{entrenadoresPosibles}(c, es, j)\}$

Complejidad: $\Theta(\#es)$

Descripción: retorna el conjunto de jugadores a distancia menor o igual a 2 de la posicion c , el conj es es pasado como referencia constante

INDICEDERAREZA(**in** p : pokemon, **in** j : pg) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{p \in \text{todosLosPokemon}(j)\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{indiceDeRareza}(p, j)\}$

Complejidad: $O(|P|)$

Descripción: retorna indice de rareza del pokemon p

CANTPOKEMONSTOTALES(**in** j : pg) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{\text{true}\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{cantPokemonsTotales}(j)\}$

Complejidad: $\Theta(1)$

Descripción: retorna la cantidad de pokemons totales del juego

CANTMISMAESPECIE(**in** p : pokemon, **in** j : pg) $\rightarrow res$: nat

Pre $\equiv \{p \in \text{todosLosPokemon}(j)\}$

Post $\equiv \{res =_{\text{obs}} \text{cantMismaEspecie}(p, j)\}$

Complejidad: $O(|P|)$

Descripción: retorna la cantidad de pokemons de tipo p en el juego

Representación

pg se representa con estr

donde estr es tupla($mapa$: map , $grilla$: diccR(diccR(infoMapa))
 , $pokemonesSalvajes$: conj(coordenada) , $datosPokemones$: diccA(nat)
 , $jugadores$: conj(jugador) , $datosJugadores$: diccR(infoJugador)
 , $pokemonesTotales$: nat)

donde infoMapa es tupla($cordenadaPresente$: bool , $jugadoresEnCoordenada$: conj(jugador)
 , $hayPokemon$: bool , $pokemonEnCoordenada$: pokemon
 , $jugadoresCercanos$: colaPrior(jugadorCercano) , $movimientosParaCaptura$: nat)

donde infoJugador es tupla($conectado$: bool , $coordenada$: coordenada , $sanciones$: nat
 , $pokemones$: conj(tupla($\langle pokemon, nat \rangle$)) , $cantCapturados$: nat
 , $iteradoresAPokemon$: diccA(itConj(tupla($\langle pokemon, nat \rangle$)))
 , $iteradorAPosicion$: itConj(jugador)
 , $posicionEnCola$: itCola(jugadorCercano)
 , $iteradorAJugadoresJuego$: itConj(jugador))

Rep : estr $e \rightarrow$ bool

$\text{Rep}(e) \equiv \text{true} \iff$

1. El cardinal de las claves de la grilla - 1 es el maximo de las latitudes de las coordenadas del mapa y para todo significado en la grilla, el cardinal de sus claves - 1 es el maximo de las longitudes de las claves de las coordenadas del mapa y las coordenadas presentes en la grilla (resultado de obtener(longitud(coordenadas), obtener(latitud(coordenada), grilla))) estan en las coordenadas del mapa y las coordenadas del mapa estan presentes en la grilla(coordenada presente es true)
 2. pokemones salvajes esta incluido en coordenadas del mapa
 3. si una coordenada no esta en coordenadas mapa y su latitud y su longitud son menores o iguales a la maxima latitud y la maxima longitud de las coordenadas del mapa, esta coordenada no esta presente en la grilla(coordenada presente es false)
 4. jugadores de juego esta incluido en claves de datosJugadores y sus sanciones son menores a 5, si un jugador esta en claves de datosJugadores y no esta en el conjunto de jugadores, sus sanciones son iguales a 5 y conectado es false
 5. para todas las claves de jugadores, si estan conectados, estan en jugadoresEnCoordenada de obtenerlos en la grilla.
 6. para todas las coordenadas c del mapa, los jugadores en coordenada de obtener Longitud de obtener latitud de la grilla, son claves de jugadores de estr, estan conectados y su cordenada es c
 7. para todo significado de todo significado de la grilla, si la cooordenada esta presente y hay un pokemon, el resultado de pasar a conjunto los jugadores de la cola jugadoresCercanos es la union de todos los jugadoresEnCola de las posiciones de la grilla que estan a distancia 2 o menor y estan presentes, sino la cola esta vacia
 8. las coordenadas de pokemonesSalvajes estan incluidas en las coordenadas del mapa y para cada posicion correspondiente en la grilla hayPokemon en esa coordenada es true
 9. la suma de los significados de datos de pokemones mas el resultado de sumar todos los segundos terminos de los pokemones capturados de los significados de datosJugadores es igual a pokemones totales
 10. para cada clave de datosPokemones, su significado es igual a la cantidad de coordenadas en pokemones salvajes tales que su pokemonEnCoordenada en la grilla es igual a la clave mas la suma de las cantidades de pokemonesCapturados para cada jugador en datosJugador tales que el pokemon es igual la clave
 11. si armas un conjunto con los nombres de los pokemones en la grilla que sus coordenadas estan en pokemones salvajes y los nombres de los pokemones de los pokemones capturados de todos los significados de datosDeJugadores, este conjunto esta incluido en las claves de datosPokemones y para todas las claves de datosPokemones que no esten en este conjunto, su significado es 0
 12. los jugadores del juego corresponden a las claves de datosJugadores tal que las sanciones de obtenerlo en datosJugadores son menores a 5
 13. la suma de los significados de datos de pokemones es igual a pokemones totales
 14. para todo jugador en claves, si el jugador tiene menos de 5 sanciones y esta conectado y hay un pookemon a distancia menor o igual a 2 de su coordenada, su posicion en Cola es un iterador a la cola que esta en posPokemonCercano(c, j),
1. $\text{maxLatitud}(\text{coordenadas}(\text{e.mapa})) = \# \text{claves}(\text{e.grilla}) - 1 \wedge (\forall n : \text{nat}) n < \# \text{claves}(\text{grilla}) \Rightarrow_L \# \text{claves}(\text{obtener}(n, \text{e.grilla})) - 1 = \text{maxLongitud}(\text{coordenadas}(\text{e.mapa})) \wedge_L (\forall c : \text{coord}) (c \in \text{coordenadas}(\text{e.mapa}) \Rightarrow_L \text{obtener}(\text{Longitud}(c), \text{obtener}(\text{Latitud}(c))).\text{coordenadaPresente}) \wedge (c \notin \text{coordenadas}(\text{e.mapa}) \Rightarrow_L \neg \text{obtener}(\text{Longitud}(c), \text{obtener}(\text{Latitud}(c))).\text{coordenadaPresente})$
 2. $\text{e.pokemonesSalvajes} \subseteq \text{coordenadas}(\text{e.mapa})$
 3. $(\forall j : \text{jugador}) j \in \text{claves}(\text{e.datosJugadores}) \wedge_L \text{obtener}(j, \text{e.datosJugadores}).\text{conectado} \Rightarrow_L \text{obtener}(j, \text{e.datosJugadores}).\text{coordenada} \in \text{coordenadas}(\text{e.mapa})$

4. $(\forall c : \text{coordenada})(c \in \text{coordenadas}(e.\text{mapa}) \wedge \text{obtener}(\text{Longitud}(c), \text{obtener}(\text{Latitud}(c))).\text{hayPokemon}) \Rightarrow_L (c \in e.\text{pokemonesSalvajes} \wedge \text{obtener}(\text{Longitud}(c), \text{obtener}(\text{Latitud}(c))).\text{movimientosParaCaptura}) \Rightarrow_L \text{esVacia}(\text{obtener}(\text{Longitud}(c), \text{obtener}(\text{Latitud}(c))).\text{movimientosParaCaptura}) \Rightarrow_L$

Abs : estr $e \longrightarrow \text{pg} \quad \{\text{Rep}(e)\}$
 Abs(e) =_{obs} $j : \text{pg} \mid \text{mapa}(j) = e.\text{mapa} \wedge e.\text{jugadore} = \text{jugadores}(j) \wedge$
 $\text{expulsados}(j) = \text{claves}(e.\text{datosJugadores}) - e.\text{jugadores} \wedge_L (\forall p : \text{jugador}) p \in \text{jugadores}(j) \Rightarrow_L ($
 $\text{estaConectado}(p, j) = \text{obtener}(p, e.\text{datosJugadores}).\text{conectado} \wedge \text{sanciones}(p, j) = \text{obtener}(p,$
 $e.\text{datosJugadores}).\text{sanciones} \wedge \text{pokemons}(p, j) =$
 $\text{tuplasAMulticonj}(\text{obtener}(p, e.\text{datosJugadores}).\text{pokemons}) \wedge_L \text{estaConectado}(p, j) \Rightarrow_L$
 $\text{posicion}(p, j) = \text{obtener}(p, e.\text{datosJugadores}).\text{posicion}) \wedge$
 $\text{posConPokemon}(j) = e.\text{pokemonesSalvajes} \wedge_L (\forall c : \text{coordenada}) c \in \text{posConPokemon}(j) \Rightarrow_L$
 $\text{pokemonEnPos}(c, j) = \text{obtener}(\text{longitud}(c), \text{obtener}(\text{latitud}(c), e.\text{grilla})).\text{pokemon} \wedge$
 $\text{cantMovimientosParaCaptura}(c, j) = \text{obtener}(\text{longitud}(c), \text{obtener}(\text{latitud}(c),$
 $e.\text{grilla})).\text{movimientosParaCaptura}$

$\text{tuplasAMulticonj} : \text{conj}(\text{tupla}(\text{pokemon} \times \text{nat})) \longrightarrow \text{multiconj}(\text{pokemon})$
 $\text{tuplasAMulticonj}(ts) \equiv \text{if } \emptyset(ts) \text{ then } \emptyset$
 else
 $\text{agregarKVeces}(\Pi_1(\text{dameUno}(ts)), \Pi_2(\text{dameUno}(ts)), \text{tuplasAMulticonj}(\text{sinUno}(ts)))$
 fi
 $\text{agregarKVeces} : \text{pokemon} \times \text{nat} \times \text{multiconj}(\text{pokemon}) \longrightarrow \text{multiconj}(\text{pokemon})$
 $\text{agregarKVeces}(p, k, mc) \equiv \text{if } k = 0 \text{ then } mc \text{ else } \text{agregarKVeces}(p, k - 1, \text{Ag}(p, mc)) \text{ fi}$

Algoritmos

Algoritmos del módulo

```

iCrearJuego(in  $m : \text{map}$ )  $\rightarrow res : \text{estr}$ 
1:  $iterador \leftarrow \text{coordenadas}(m)$   $\triangleright \Theta(1)$ 
2:  $maxLatitud \leftarrow 0$   $\triangleright \Theta(1)$ 
3:  $maxLongitud \leftarrow 0$   $\triangleright \Theta(1)$ 
4: while haySiguiente( $iterador$ ) do  $\triangleright \Theta(\#(\text{coordenadas}(m)))$ 
5:   if  $Latitud(\text{Siguiente}(iterador)) > maxLatitud$  then
6:      $maxLatitud \leftarrow Latitud(\text{Siguiente}(iterador))$   $\triangleright \Theta(1)$ 
7:   end if
8:   if  $longitud(\text{Siguiente}(iterador)) > maxLongitud$  then
9:      $maxLongitud \leftarrow Longitud(\text{Siguiente}(iterador))$ 
10:  end if
11:   $avanzar(iterador)$ 
12: end while
13:  $i \leftarrow 0$   $\triangleright \Theta(1)$ 
14:  $j \leftarrow 0$   $\triangleright \Theta(1)$ 
15:  $grilla \leftarrow \text{vacio}()$ 
16: while  $i < maxLatitud + 1$  do  $\triangleright \Theta(maxLatitud(\text{coordenadas}(m)) * maxLongitud(\text{coordenadas}(m)))$ 
17:    $definir(i, \text{vacio}(), grilla)$ 
18:    $fila \leftarrow \text{obtener}(i, grilla)$ 
19:   while  $j < maxLongitud + 1$  do
20:      $definir(j, \langle false, \text{vacio}(), false, \text{vacia}(), \text{vacia}(), 0 \rangle, fila)$ 
21:      $j \leftarrow j + 1$ 
22:   end while
23:    $i \leftarrow i + 1$ 
24: end while
25:  $iterador \leftarrow \text{coordenadas}(map)$ 
26: while haySiguiente( $iterador$ ) do
27:    $\text{obtener}(longitud(\text{siguiente}(iterador)), \text{obtener}(latitud(\text{siguiente}(iterador)), grilla)).coordenadaPresente \leftarrow$ 
     $true$ 
28:    $avanzar(iterador)$ 
29: end while

Complejidad:  $\Theta(maxLatitud(\text{coordenadas}(m)) * maxLongitud(\text{coordenadas}(m)) + \#coordenadas(m)) =$ 
 $\Theta(maxLatitud(\text{coordenadas}(m)) * maxLongitud(\text{coordenadas}(m)))$ 

```

iAgregarPokemon(in p : pokemon, in c : coordenada, in/out j : estr)

31: *AgregarRapido*($j.pokemonesSalvajes, c$) $\triangleright \Theta(1)$
2: **if** $\neg estaDefinido(p, j.datosPokemones)$ **then** $\triangleright \Theta(|P|)$
3: $definir(p, 0, j.datosPokemones)$
4: **end if**
5: $temp \leftarrow obtener(p, j.datosPokemones)$ $\triangleright \Theta(|P|)$
6: $temp \leftarrow temp + 1$ $\triangleright temp$ es una referencia a la
7: $j.pokemonesTotales \leftarrow j.pokemonesTotales + 1$ \triangleright posicion de memoria en el diccionario
8: $coordenadaMapa \leftarrow obtener(longitud(c), obtener(latitud(c), j.grilla))$ $\triangleright \Theta(1)$
9: $coordenadaMapa.hayPokemon \leftarrow true$ $\triangleright \Theta(1)$
10: $coordenadaMapa.pokemonEnCoordenada \leftarrow p$ $\triangleright \Theta(1)$
11: $coordenadaMapa.movimientosParaCaptura \leftarrow 0$ $\triangleright \Theta(1)$
12: $cola \leftarrow vacia()$ $\triangleright \Theta(1)$
13: $encolarEC(cola, c, 0, 2, j)$ \triangleright Toman $O(k * \log(EC))$ cada una
14: $encolarEC(cola, c, 1, 2, j)$ \triangleright La suma de todas es $O(EC * \log(EC))$
15: $encolarEC(cola, c, 2, 2, j)$
16: $encolarEC(cola, c, 3, 2, j)$
17: $encolarEC(cola, c, 4, 2, j)$
18: $encolarEC(cola, c, 1, 3, j)$
19: $encolarEC(cola, c, 2, 3, j)$
20: $encolarEC(cola, c, 3, 3, j)$
21: $encolarEC(cola, c, 1, 1, j)$
22: $encolarEC(cola, c, 2, 1, j)$
23: $encolarEC(cola, c, 3, 1, j)$
24: $encolarEC(cola, c, 2, 0, j)$
25: $encolarEC(cola, c, 2, 4, j)$
26: $coordenadaMapa.jugadoresCercanos \leftarrow cola$

Complejidad: $O(|P| + EC * \log(EC))$

iAgregarJugador(in/out j : estr)

1: $j.jugador \leftarrow cardinal(claves(j.datosJugadores))$
2: $iterador \leftarrow agregarRapido(j.jugadores, jugador)$
3: $corInvalida \leftarrow crear(0, 0)$
4: $info \leftarrow \langle false, corInvalida, 0, vacio(), 0, crearIt(Vacio()), crearIt(Vacio()), crearIt(vacia()), iterador \rangle$
5: $definir(jugador, info, j.datosJugadores)$ \triangleright esto puede tardar J o 1

Complejidad: $O(J)$

iConectarse(in e : jugador, in c : coordenada, in/out j : estr)

1: $info \leftarrow obtener(e, j.datosJugadores)$
2: $info.conectado \leftarrow true$
3: $info.coordenada \leftarrow c$ \triangleright esto es por copia
4: $iterador \leftarrow agregarRapido(obtener(longitud(c), obtener(latitud(c), j.grilla)).jugadoresEnCoordenada, e)$
5: $info.iteradorAPosicion \leftarrow iterador$
6: **if** $hayPokemonCercano(c, j)$ **then** $\triangleright c$ es modificado si hay, sino no
7: $info.movimientosParaCaptura \leftarrow 0$
8: $info.posicionEnCola \leftarrow encolar(obtener(Longitud, obtener(latitud, j.grilla)).jugadoresCercanos,$
 $crearTupla(e, info.cantCapturados))$
9: **end if**

Complejidad: $O(\log(EC))$

Justificación: todas las operaciones realizadas son $O(1)$ con la posible excepcion de una sola de las encolar que es $O(\log(EC))$ si hay un pokemon cerca a la coordenada pasada como parametro

iDesonectarse(in e : jugador, in/out j : estr)

```
1:  $info \leftarrow obtener(e, j.datosJugadores)$ 
2:  $info.conectado \leftarrow false$ 
3:  $info.coordenada \leftarrow crear(0, 0)$ 
4:  $eliminarSiguierte(info.iteradorAPosicion)$ 
5: if hayMas(info.posicionEnCola) then
6:    $eliminar(info.posicionEnCola)$ 
7: end if
8:  $info.posicionEnCola \leftarrow crearIt(vacia())$ 
9:  $info.iteradorAPosicion \leftarrow crearIt(vacio())$ 
```

Complejidad: $O(\log(EC))$

Justificación: todas las operaciones realizadas son $O(1)$ menos eliminar del iterador de la cola que es $O(\log(EC))$ si hay un pokemon cercano al jugador

```

iMove(in  $e$ : jugador, in  $c$ : coordenada, in/out  $j$ : estr)
1:  $info \leftarrow obtener(e, j.datosJugadores)$ 
2:  $c_2 \leftarrow info.coordenada$ 
3:  $desconectarse(e, j)$   $\triangleright \Theta(\log(EC))$ 
4: if  $distancia(c, c_2) \geq 100 \vee \neg hayCamino(c, c_2, j.mapa)$  then
5:    $info.sanciones \leftarrow info.sanciones + 1$ 
6: end if
7: if  $info.sanciones \geq 5$  then  $\triangleright \Theta(\log(EC))$ 
8:    $conectarse(e, c, j)$ 
9: else
10:   $pokeIterador \leftarrow crearIt(info.pokemones)$ 
11:  while  $haySiguiente(pokeiterador)$  do
12:     $cantidad \leftarrow obtener(primer(siguiente(pokeiterador)), j.datosPokemones)$ 
13:     $cantidad \leftarrow cantidad - segunda(siguiente(pokeiterador))$ 
14:     $eliminarSiguiente(pokeiterador)$ 
15:  end while
16:   $j.pokemonesTotales \leftarrow j.pokemonesTotales - info.cantCapturados$ 
17:   $info.cantCapturados \leftarrow 0$ 
18:   $eliminarSiguiente(info.iteradorAJugadoresJuego)$ 
19:   $info.iteradorAJugadoresJuego \leftarrow crearIt(vacio())$ 
20:   $info.iteradoresAPokemon \leftarrow vacio()$ 
21: end if
22:  $iterador \leftarrow crearIt(j.pokemonesSalvajes)$ 
23: while  $haySiguiente(iterador)$  do
24:   $posPoke \leftarrow siguiente(iterador)$ 
25:   $posMapa \leftarrow obtener(longitud(posPoke), obtener(latitud(posPoke), j.grilla))$ 
26:  if  $distancia(posPoke, c) < 5 \vee distancia(posPoke, c_2) > 4$  then
27:     $posMapa.movimientosParaCaptura \leftarrow 0$ 
28:  else
29:     $posMapa.movimientosParaCaptura \leftarrow posMapa.movimientosParaCaptura + 1$ 
30:  end if
31:  if  $posMapa.movimientosParaCaptura = 10 \wedge \neg esVacia(posMapa.jugadoresCercanos)$  then
32:     $elQueCaptura \leftarrow jugador(proximo(posMapa.jugadoresCercanos))$ 
33:     $infoEntrenador \leftarrow obtener(elQueCaptura, j.datosJugadores)$ 
34:     $posMapa.hayPokemon \leftarrow false$ 
35:     $tipo \leftarrow posMapa.pokemonEnCoordenada$ 
36:     $posMapa.pokemonEnCoordenada \leftarrow vacia()$ 
37:     $posMapa.jugadoresCercanos \leftarrow vacia()$ 
38:     $posMapa.movimientosParaCaptura \leftarrow 0$ 
39:     $infoEntrenador.cantCapturados \leftarrow infoEntrenador.cantCapturados + 1$ 
40:    if  $estaDefinido(tipo, infoEntrenador.iteradoresAPokemon)$  then  $\triangleright O(|P|)$  porque en ambos casos busca en el diccionario Alfabético(o define)
41:       $pokeIterador \leftarrow obtener(tipo, infoEntrenador.iteradoresAPokemon)$ 
42:       $siguiente(pokeIterador) \leftarrow \langle tipo, segundo(siguiente(pokeIterador)) + 1 \rangle$ 
43:    else
44:       $pokeIterador \leftarrow agregarRapdio(infoEntrenador.pokemones, \langle tipo, 1 \rangle)$ 
45:       $definir(tipo, pokeIterador, infoEntrenador.iteradoresAPokemon)$ 
46:    end if
47:     $eliminarSiguiente(iterador)$ 
48:  else
49:     $avanzar(iterador)$ 
50:  end if
51: end while

```

Complejidad: $O((PS + PC)|P| + \log(EC))$

Justificación: desconectar al jugador toma $\log(EC)$, reconectarlo toma lo mismo, si el jugador hay que eliminarlo del juego, toma $PC * |P|$ y siempre hay que resolver la situación de todos los pokemones, los que fueron capturados toma $|P|$ resolverlos, los que no toma $O(1)$ osea el peor caso es cuando todos los pokemones salvajes fueron capturados $|P| * PS$, esto da 2 posibles resultados dependiendo de si se expulso al jugador o no. $O(2 * \log(EC) + |P| * PS)$ si no fue expulsado y $O(\log(EC) + |P|(PS + PC))$ ambos estan en $O((PS + PC)|P| + \log(EC))$

iMapa(in j : **estr**) $\rightarrow res$: map

1: $res \leftarrow j.mapa$

Complejidad: $\Theta(1)$

iJugadores(in j : **estr**) $\rightarrow res$: itConj(jugador)

1: $res \leftarrow crearIt(j.jugadores)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iEstaConectado(in e : jugador, in j : **estr**) $\rightarrow res$: bool

1: $res \leftarrow obtener(e, j.datosJugadores).conectado$

Complejidad: $\Theta(1)$

iSanciones(in e : jugador, in j : **estr**) $\rightarrow res$: nat

1: $res \leftarrow obtener(e, j.datosJugadores).sanciones$

Complejidad: $\Theta(1)$

iPosicion(in e : jugador, in j : **estr**) $\rightarrow res$: coordenada

1: $res \leftarrow obtener(e, j.datosJugadores).posicion$

Complejidad: $\Theta(1)$

iPokemones(in e : jugador, in j : **estr**) $\rightarrow res$: itConj(tupla(pokemon, nat))

1: $res \leftarrow crearIt(obtener(e, j.datosJugadores).pokemones)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iExpulsados(in j : **estr**) $\rightarrow res$: itConj(jugador)

1: $iterador \leftarrow claves(j.datosJugadores)$

2: $expulsados \leftarrow vacio()$

3: **while** haySiguiente(iterador) **do**

4: **if** obtener(Siguiente(iterador), d.datosJugadores).sanciones = 5 **then**

5: agregarRapido(expulsados, siguiente(iterador))

6: **end if**

7: avanzar(iterador)

8: **end while**

9: $res \leftarrow crearIt(expulsados)$

Complejidad: $\Theta(J)$

iPosConPokemon(in j : **estr**) $\rightarrow res$: itConj(coordenada)

1: $res \leftarrow crearIt(j.pokemonesSalvajes)$

Complejidad: $\Theta(1)$

iPokemonEnPos(in c : coordenada, in j : estr) $\rightarrow res$: pokemon
1: $res \leftarrow obtener(longitud, obtener(latitud, j.grilla)).pokemonEnCoordenada$
Complejidad: $\Theta(1)$

iCantMovimientosParaCaptura(in c : coordenada, in j : estr) $\rightarrow res$: nat
1: $res \leftarrow obtener(longitud, obtener(latitud, j.grilla)).movimientosParaCaptura$
Complejidad: $\Theta(1)$

iPuedoAgregarPokemon(in c : coordenada, in j : estr) $\rightarrow res$: bool
1: **if** estaDefinido(Latitud(c), $j.grilla$) \wedge
2: estaDefinido(Longitud(c), Obtener(Latitud(c), $j.grilla$)) $\wedge \neg$ hayPokemonCercano(c , j) **then**
3: $res \leftarrow true$
4: **else**
5: $res \leftarrow false$
6: **end if**
Complejidad: $\Theta(1)$

iHayPokemonCercano(in c : coordenada, in j : estr) $\rightarrow res$: bool
1: $buscarPokemon(c, 0, 2, j)$
2: $buscarPokemon(c, 1, 2, j)$
3: $buscarPokemon(c, 2, 2, j)$
4: $buscarPokemon(c, 3, 2, j)$
5: $buscarPokemon(c, 4, 2, j)$
6: $buscarPokemon(c, 1, 3, j)$
7: $buscarPokemon(c, 2, 3, j)$
8: $buscarPokemon(c, 3, 3, j)$
9: $buscarPokemon(c, 1, 1, j)$
10: $buscarPokemon(c, 2, 1, j)$
11: $buscarPokemon(c, 3, 1, j)$
12: $buscarPokemon(c, 2, 0, j)$
13: $buscarPokemon(c, 2, 4, j)$
14: **if** estaDefinido(Latitud(c), $j.grilla$) \wedge
15: estaDefinido(Longitud(c), Obtener(Latitud(c), $j.grilla$)) **then**
16: **if** obtener(longitud(c), obtener(latitud(c), $j.grilla$)).hayPokemon **then**
17: $res \leftarrow true$
18: **else**
19: $res \leftarrow false$
20: **end if**
21: **else**
22: $res \leftarrow false$
23: **end if**
Complejidad: $\Theta(1) * 13 = \Theta(1)$

iPosPokemonCercano(in c : coordenada, in j : estr) $\rightarrow res$: coordenada
1: $hayPokemonCercano(c, j)$
2: $res \leftarrow c$
Complejidad: $\Theta(1)$

iEntrenadoresPosibles(in c : coordenada, in es : conj(jugador), in j : estr) $\rightarrow res$: conj(jugador)

```

1:  $c \leftarrow posPokemonCercano(c, j)$   $\triangleright \Theta(1)$ 
2:  $iterador \leftarrow crearIt(cs)$   $\triangleright \Theta(1)$ 
3:  $res \leftarrow vacio()$ 
4: while haySiguiente(iterador) do  $\triangleright \Theta(\#cs)$ 
5:    $jugador \leftarrow obtener(siguiente(iterador), j.datosJugadores)$ 
6:   if jugador.conectado  $\wedge$  distancia( $c$ , jugador.coordenada)  $\leq 4$  then
7:      $agregarRapido(res, siguiente(iterador))$ 
8:   end if
9:    $avanzar(iterador)$ 
10: end while

Complejidad:  $\Theta(\#cs)$ 
Justificación: recorres el conjunto  $cs$ , todas las otras operaciones no son costosas

```

iIndiceDeRareza(in p : pokemon, in j : estr) $\rightarrow res$: nat

```

1:  $mismos \leftarrow cantMismaEspecie(p, j)$   $\triangleright \Theta(|p|)$ 
2:  $res \leftarrow 100 - (100 * mismos / cantPokemonsTotales(j))$   $\triangleright \Theta(1)$ 

Complejidad:  $\Theta(|p|) \in O(|P|)$ 
Justificación:  $|p| \leq |P|$ 

```

iCantPokemonsTotales(in j : estr) $\rightarrow res$: nat

```

1:  $res \leftarrow j.pokemonsTotales$   $\triangleright \Theta(1)$ 

Complejidad:  $\Theta(1)$ 

```

iCantMismaEspecie(in p : pokemon, in j : estr) $\rightarrow res$: nat

```

1:  $res \leftarrow obtener(p, j.datosPokemon)$   $\triangleright \Theta(|p|)$ 

Complejidad:  $\Theta(|p|) \in O(|P|)$ 
Justificación:  $|p| \leq |P|$ 

```

iEncolarEC(in/out $cola$: colaPrior(jugadorCercano), in c : coordenada, in x : nat, in y : nat, in j : estr) \triangleright

Operacion privada usada para crear las colas de jugadores Cercanos, la cola y el juego se pasan por referencia

```

1: if latitud( $c$ ) +  $y > 1 \wedge$  longitud( $c$ ) +  $y > 1$  then
2:    $nuevac \leftarrow Coordenada(Latitud(c) + y - 2, Longitud(c) + x - 2)$   $\triangleright \Theta(1)$ 
3:   if estaDefinido(Latitud(nuevac),  $j.grilla$ )  $\wedge$ 
4:   estaDefinido(Longitud(nuevac), Obtener(Latitud(nuevac),  $j.grilla$ )) then
5:      $iterador \leftarrow crearIt(obtener(longitud, obtener(latitud, j.grilla)).jugadoresEnCoordenada)$ 
6:     while haySiguiente(iterador) do
7:        $jugador \leftarrow obtener(siguiente(iterador), j.datosJugadores)$ 
8:        $it \leftarrow encolar(cola, crearTupla(jugador.cantCapturados, siguiente(iterador)))$ 
9:        $jugador.posicionEnCola \leftarrow it$ 
10:       $avanzar(iterador)$ 
11:    end while
12:  end if
13: end if

Complejidad:  $O(EC * \log(EC))$ 
Justificación: Se agre/gan uno a uno los jugadores cercanos a la cola, si y solo si la coordenada esta definida en la grilla

```

iBuscarEC(in/out *cola* : colaPrior(jugadorCercano), in *c* : coordenada, in *e* : jugador, in *x* : nat, in *y* : nat, in *j* : estr) ▷ Operacion privada usada para buscar la cola de jugadores cercanos, si la encuentra, agrega al jugador, y actualiza el iterador en su informacion, y llamadas a esta funcion con la cola se vuelven inefectivas(deja de ser vacia)

```

1: if cola = vacia() ∧ latitud(c) + y > 1 ∧ longitud(c) + y > 1 then
2:   nuevac ← Coordenada(Latitud(c) + y - 2, Longitud(c) + x - 2) ▷ Θ(1)
3:   if estaDefinido(Latitud(nuevac), j.grilla) ∧
4:   estaDefinido(Longitud(nuevac), Obtener(Latitud(nuevac), j.grilla)) then
5:     if obtener(longitud(c), obtener(latitud(c), j.grilla)).hayPokemon then
6:       cola ← obtener(longitud(c), obtener(latitud(c), j.grilla)).jugadoresCercanos
7:       iterador ← encolar(cola, crearTupla(obtener(e, j.datosJugadores).cantCapturados, e))
8:       obtener(e, j.datosJugadores).posicionEnCola ← iterador
9:     end if
10:  end if
11: end if

```

Complejidad: $O(\log(EC))$

Justificación: La unica operacion costosa es encolar al heap

iBuscarPokemon(in/out *c* : coordenada, in *x* : nat, in *y* : nat, in *j* : estr) ▷ Operacion privada usada para buscar la coordenada con pokemon cercana, la coordenada *c* es pasada por referencia y alli se almacena el resultado. si se aplica esta funcion luego de haber encontrado la coordenada con cualquiera de las 13 combinaciones de *x*, *y* que observan las coordenadas en rango de *c*, el valor de *c* no va a cambiar(porque no pueden haber 2 pokemon a distancia menor a 3).

```

1: if latitud(c) + y > 1 ∧ longitud(c) + y > 1 then
2:   nuevac ← Coordenada(Latitud(c) + y - 2, Longitud(c) + x - 2) ▷ Θ(1)
3:   if estaDefinido(Latitud(nuevac), j.grilla) ∧
4:   estaDefinido(Longitud(nuevac), Obtener(Latitud(nuevac), j.grilla)) then
5:     if obtener(longitud(c), obtener(latitud(c), j.grilla)).hayPokemon then
6:       c ← nuevac
7:     end if
8:   end if
9: end if

```

Complejidad: $\Theta(1)$

Justificación: todas las operaciones son $\Theta(1)$
