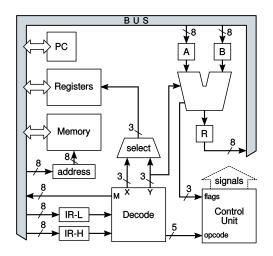
# DataSheet: Sistema OrgaSmall

### Procesador OrgaSmall

OrgaSmall es un procesador diseñado e implementado sobre la herramienta *Logisim*. Este cuenta con las siguientes características:



- Arquitectura von Neumann, memoria de datos e instrucciones compartida.
- 8 registros de propósito general, RO a R7.
- 1 registro de propósito específico PC.
- Tamaño de palabra de 8 bits e instrucciones de 16 bits.
- Memoria de 256 palabras de 8 bits.
- Bus de 8 bits.
- Diseño microprogramado.

#### Instrucciones

Las instrucciones están codificadas en 16 bits. Los primeros 5 bits indentifican el opcode de la instrucción, el resto de los bits indican los parámetros. Existen 4 posibles codificaciones de parámetros.

C	Caso	Codificación	Parámetros
	A	00000 XXXYYY	XXX = Registro X, XXX = Registro Y o inmediato
	В	00000 XXX	XXX = Registro X
	$\mathbf{C}$	00000MMMMMMMM	MMMMMMM = Dirección de memoria o Inmediato
	D	MMMMMMXXX 00000	XXX = Registro X, $MMMMMMM = Dir. de memoria o Imm.$

#### Considerando:

- Rx o Ry: Indices de registros, número entre 0 y 7.
- M: Dirección de memoria o valor inmediato, número de 8 bits.
- t: Valor inmediato de desplazamiento, número entre 0 y 7. Se codifica como YYY.
- En la columna de codificación, los bits indicados con son reservados y deben valer cero.
- Las instrucciones de opcode: 9, 10, 11, 12, 13, 14, 15, 28, 29 y 30 son instrucciones reservadas.

Las instrucciones soportadas por la arquitectura son las siguientes:

Instrucción	Acción	Codificación		
ADD Rx, Ry	$Rx \leftarrow Rx + Ry$	00001 XXXYYY		
ADC Rx, Ry	$Rx \leftarrow Rx + Ry + flag_C$	00010 XXXYYY		
SUB Rx, Ry	$Rx \leftarrow Rx - Ry$	00011 XXXYYY		
AND Rx, Ry	$\mathtt{Rx} \leftarrow \mathtt{Rx}$ and $\mathtt{Ry}$	00100 XXXYYY		
OR Rx, Ry	$\mathtt{Rx} \leftarrow \mathtt{Rx}$ or $\mathtt{Ry}$	00101 XXXYYY		
XOR Rx, Ry	$\mathtt{Rx} \leftarrow \mathtt{Rx}$ xor $\mathtt{Ry}$	00110 XXXYYY		
CMP Rx, Ry	Modifica flags de Rx - Ry	00111 XXXYYY		
MOV Rx, Ry	$Rx \leftarrow Ry$	01000 XXXYYY		
STR [M], Rx	Mem[M] ← Rx	10000 XXXMMMMMMMM		
LOAD Rx, [M]	$\mathtt{Rx} \leftarrow \mathtt{Mem}[\mathtt{M}]$	10001 XXXMMMMMMMM		
STR [Rx], Ry	$\texttt{Mem}[\texttt{Rx}] \leftarrow \texttt{Ry}$	10010 XXXYYY		
LOAD Rx, [Ry]	$\mathtt{Rx} \leftarrow \mathtt{Mem}[\mathtt{Ry}]$	10011 XXXYYY		
JMP M	$\mathtt{PC} \leftarrow \mathtt{M}$	10100MMMMMMMM		
JC M	Si flag_C=1 entonces $PC \leftarrow M$	10101MMMMMMMM		
JZ M	Si flag_Z=1 entonces $PC \leftarrow M$	10110MMMMMMMM		
JN M	Si flag_N=1 entonces $PC \leftarrow M$	10111MMMMMMMM		
INC Rx	$Rx \leftarrow Rx + 1$	11000 XXX		
DEC Rx	$Rx \leftarrow Rx - 1$	11001 XXX		
SHR Rx, t	$Rx \leftarrow Rx \ll t$	11010 XXXYYY		
SHL Rx, t	$Rx \leftarrow Rx >> t$	11011 XXXYYY		
SET Rx, M	$\mathtt{Rx} \leftarrow \mathtt{M}$	11111 XXXMMMMMMMM		

### Componentes

La arquitectura está compuesta por 6 componentes interconectados. El circuito identificado como microOrgaSmall los integra en un dataPath sobre el lado izquierdo del mismo. El lado derecho presenta la visualización del estado de los registros.

Los componentes de la arquitectura son: Registers (Banco de Registros), PC (Contador de Programa), ALU (Unidad Aritmético Lógica), Memory (Memoria), Decode (Decodificador de Instrucciones) y ControlUnit (Unidad de Control)

Cada uno de estos componentes es controlado por medio del conjunto de entradas y salidas descriptas a continuación:

Registers (Banco de Registros)	
inData(8) y outData(8)	Entrada y salida de datos.
RB_enIn(1) y RB_enOut(1)	Habilita entrada y salida.
<pre>RB_inSelect(1) y RB_outSelect(1)</pre>	Selecciona el índice de X e Y
PC (Contador de Programa)	
inValue(8) y outValue(8)	Entrada y salida del PC.
PC_load(1)	Carga un nuevo valor en el registro.
PC_inc(1)	Incrementa el calor actual.
PC_enOut(1)	Habilita la salida del valor.
ALU (Unidad Aritmético Lógica)	
A(8), B(8), out(8) y flags(3)	Entradas y salidas de la ALU.
ALU_enA(1), ALU_enB(1) y ALU_enOut(1)	Habilitación de entradas y salidas.
ALU_opW(1)	Indica si se deben escribir los flags.
ALU_OP(4)	Indica la operación a realizar por la ALU.

Entrada y salida de datos.
Dirección de memoria donde leer.
Habilitación de la salida.
Indica si leer o escribir.
Habilita cargar la dirección.
Entrada de datos (media instrucción)
Indica cargar la mitad alta o baja.
Salida de Opcode decodificado.
Salidas de índices de registros.
Salida de valor inmediato o dirección.
Entrada de <i>Opcode</i> .
Entrada de flags.
Señales de habilitación para Registros
Señales de selección para Registros
Señales para la Memoria.
Habilita cargar la dirección.
Señales de habilitación de la ALU.
Señales de control de la ALU.
Señales de control de PC.
Habilita la entrada al bus de un valor inmediato.
Indica cargar la mitad alta o baja.

Algunas de estas entradas y salidas están conectadas directamente al bus del sistema, mientras que otras son utilizadas como señales de control. Estas últimas están directamente conectadas a la unidad de control (UC).

#### Micro-Instrucciones

Las micro-instrucciones corresponden a la secuencia de señales necesarias para resolver una instrucción. En este diseño, tanto la operación de *fetch* como *decode* son ejecutadas por medio de micro-instrucciones. Una vez identificada la instrucción a ejecutar, la operación de *execute* también es realizada por código de micro-instrucciones.

Las micro-instrucciones son almacenadas en una memoria destinada para tal fin, que forma parte del componente UC. Está memoria contiene palabras de 32 bits y direcciones de 9 bits. Cada uno de los 32 bits de la palabra corresponde a una señal para algún componente según se detalla más adelante. Estas señales pueden estar directamente conectadas a un componente o ser señales internas de la UC.

La UC funciona como un secuenciador de señales. El registro microPC dentro de la UC opera como un contador de programa, que indica la dirección de la próxima micro-instrucción a ejecutar. Toma como entradas el *opcode* de la instrucción a ejecutar y los valores de *flags* desde la ALU.

Inicialmente microPC vale cero, donde las señales generadas correspondientes a la etapa de fetch. En esta se carga desde la memoria la próxima instrucción a ser ejecutada indicada por el PC. Como la memoria direcciona a byte, y las instrucciones ocupan dos bytes, el proceso de fetch debe cargar dos valores desde memoria. Estos valores son enviados a la unidad de decodificación (DE). Esta última genera cuatro salidas M, X, Y y OP. Las primeras tres corresponden a los parámentros de la instrucción y la restante a su opcode. Luego la UC carga en el microPC el valor opcode << 4, es decir, agrega cuatro ceros en los bits menos significativos del opcode. Las siguientes micro-instrucciones corresponden a la secuencia de señales para resolver la instrucción indicada por el opcode. Una vez resuelta la instrucción, el ciclo comienza nuevamente seteando microPC en cero.

La estructura de la memoria de micro-instrucciones es la siguiente:

Dirección	Inst.	Dirección	Inst.	Dirección	Inst.	Dirección	Inst.
00000xxxx	fetch	01000xxxx	VOM	10000xxxx	STR	11000xxxx	INC
00001xxxx	ADD	01001xxxx	<b>-</b>	10001xxxx	LOAD	11001xxxx	DEC
00010xxxx	ADC	01010xxxx	_	10010xxxx	STR*	11010xxxx	SHR
00011xxxx	SUB	01011xxxx	_	10011xxxx	LOAD*	11011xxxx	SHL
00100xxxx	AND	01100xxxx	_	10100xxxx	JMP	11100xxxx	_
00101xxxx	OR	01101xxxx	_	10101xxxx	JC	11101xxxx	_
00110xxxx	XOR	01110xxxx	_	10110xxxx	JZ	11110xxxx	_
00111xxxx	CMP	01111xxxx	_	10111xxxx	JN	11111xxxx	SET

(\*) Instrucciones con direccionamiento indirecto a memoria.

Los datos almacenados en la memoria de micro-instrucciones corresponden a señales para los distintos componentes del sistema. La siguiente tabla indica a qué bit de micro-instrucción corresponde cada señal.

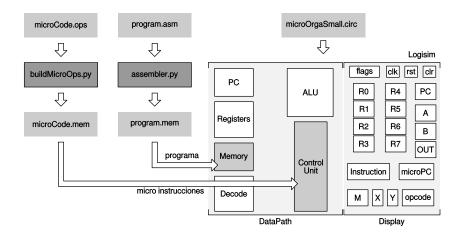
00	$RB_{-}enIn$	80	$\mathtt{ALU\_enA}$	16	${\tt JC\_microOp}$	24	$\mathtt{DE\_enOutImm}$
01	$\mathtt{RB}_{\mathtt{-enOut}}$	09	$\mathtt{ALU\_enB}$	17	$\mathtt{JZ\_microOp}$	25	$\mathtt{DE\_loadL}$
02	$RB\_selectIndexIn$	10	$\mathtt{ALU\_enOut}$	18	${\tt JN\_microOp}$	26	$\mathtt{DE\_loadH}$
03	$RB\_selectIndexOut$	11	$\mathtt{ALU\_opW}$	19	_	27	_
04	$\mathtt{MM\_enOut}$	12	ALU_OP	20	$PC\_load$	28	_
05	MM_load	13	ALU_OP	21	$PC\_inc$	29	_
06	MM_enAddr	14	ALU_OP	22	PC_enOut	30	load_microOp
07	-	15	ALU_OP	23	-	31	reset_microOp

La codificación de las operaciones de la unidad artimético lógica es la siguiente:

Código	Operación	Código	Operación	Código	Operación	Código	Operación
0000	Reservada	0100	AND	1000	SHR	1100	cte0x00
0001	ADD	0101	OR	1001	SHL	1101	cte0x01
0010	ADC	0110	XOR	1010	_	1110	cte0x02
0011	SUB	0111	CMP	1011	_	1111	cte0xFF

### Herramientas

Se cuenta con dos herramientas: un programa ensamblador, que transforma código ASM en código binario, y un generador de micro-instrucciones. Este último genera a partir de un archivo de descripción de señales el código binario de micro-instrucciones.



### Ensamblador (assembler.py)

El ensamblador toma como entrada un archivo de texto con la lista de mnemónicos de instrucciones y genera el código binario del programa. Las instrucciones soportadas son todas las descriptas por la arquitectura, además el ensamblador soporta el uso de etiquetas y comentarios. Las etiquetas pueden ser cualquier cadena de caracteres finalizada en ":". Una vez declarada, puede ser utilizada en cualquier parte del código, incluso como parámetro o valor inmediato. Para declarar un comentario, se utiliza el caracter ";". Todo el texto luego de la primera aparición de este será considerado comentario. El ensamblador además soporta declarar valores inmediatos. Para esto se utiliza la palabra reservada DB y luego de esta un valor númerico inmediato. Este será incluido directamente en el código generado.

### Generador de Micro-instrucciones (buildMicroOps.py)

El generador de micro-instrucciones toma como entrada un archivo de descripción de señales que respeta la siguiente sintaxis:

```
<binary_opcode>:
<signal_1> <signal_2> <signal_n>
...
<signal_1> <signal_2> <signal_n>
```

donde <br/>
donde spinary\_opcode corresponde al valor de opcode a codificar en binario y <signal> a<br/>
un nombre de señal. Las señales pueden ser indicadas por el nombre de la misma o como:<br/>
<signal>=<x> donde x indica el valor de la señal. Para señales de más de un bit, como<br/>
ALU\_OP se debe utilizar el número entero decimal correspondiente. En particular, para la<br/>
señal mencionada, se puede utilizar directamente el nombre de la operación en la ALU. Si no<br/>
se indica el valor que debe tomar la señal, se utiliza 1.

Por ejemplo, para la codificación de la instruccón ADD:

```
O0001: ; ADD

RB_enOut ALU_enA RB_selectIndexOut=0 ; ALU_A := Rx

RB_enOut ALU_enB RB_selectIndexOut=1 ; ALU_B := Ry

ALU_OP=ADD ALU_opW ; ALU_ADD

RB_enIn ALU_enOut RB_selectIndexIn=0 ; Rx := ALU_OUT

reset_microOp
```

Notar que la señal ALU\_OP es completada con un texto que indica la operación de la ALU a realizar.

#### Uso

Una vez dentro de *Logisim* se debe cargar el circuito de OrgaSmall. Para cargar un programa, se debe entrar en el circuito memory y una vez seleccionada la memoria, utilizar el comando *load* para cargar un nuevo programa. Para modificar el código de micro-instrucciones, se debe entrar al circuito controlUnit y con el mismo procedimiento anterior, cargar el nuevo código de micro-instrucciones. Recordar que el PC comienza siempre en cero, y esta es la primera instrucción a ejecutar.

## Implementación en Logisim

