

UNIVERSIDAD DE GRANADA

Introducción a la Ciencia de Datos máster ciencia de datos e ingeniería de computadores

Trabajo teórico/práctico

Análisis de datos, Regresión y Clasificación

Autor

Ignacio Vellido Expósito ignaciove@correo.ugr.es





ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIERÍAS INFORMÁTICA Y DE ${\bf Telecomunicación}$

Curso 2020-2021

Índice

| 1. | Reg | resión: Análisis Estadístico de Datos | 2 | | | | | |
|----|---------------|---|------------|--|--|--|--|--|
| | 1.1. | Introducción | 2 | | | | | |
| | 1.2. | Análisis Estadístico de Datos | 3 | | | | | |
| | | 1.2.1. Análisis univariable | 3 | | | | | |
| | | 1.2.2. Análisis sobre las distribuciones | 13 | | | | | |
| | | 1.2.3. Transformaciones | 17 | | | | | |
| | | 1.2.4. Outliers | 18 | | | | | |
| | | 1.2.5. Análisis de correlación | 18 | | | | | |
| | | 1.2.6. Tratamiento de variables | 25 | | | | | |
| | | 1.2.7. Ordenaciones | 25 | | | | | |
| | | 1.2.8. Resolución de hipótesis | 25 | | | | | |
| | 1.3. | Conclusiones | 31 | | | | | |
| 2. | Téc | nicas de Regresión | 32 | | | | | |
| | | Ajustes de regresión lineal univariables | | | | | | |
| | 2.2. | | | | | | | |
| | | y 0 | | | | | | |
| | 2.4. | | 42 | | | | | |
| | 2.5. | | | | | | | |
| | 2.6. | | 55 | | | | | |
| | | · • | 55 | | | | | |
| 9 | Clas | rifernión. Anólisis Estadística de Dates | 57 | | | | | |
| ა. | Cias | sificación: Análisis Estadístico de Datos | 3 (| | | | | |
| 4. | Téc | nicas de Clasificación | 5 8 | | | | | |
| Re | eferencias 59 | | | | | | | |

1. Regresión: Análisis Estadístico de Datos

1.1. Introducción

Para el problema de regresión hacemos uso del dataset **autoMPG6** [1], donde se codifica el consumo de gasolina de distintos coches (en millas por galón, Mpg) en base a las siguientes características:

- 1. **Displacement**: Indica la cilindrada del coche, la suma del volumen útil de los cilindros del motor, medido en pulgadas cúbicas.
- 2. Horse power: Mide la potencia del coche.
- 3. Weight: Peso en libras.
- 4. Acceleration: Aceleración del coche de 0 a 60 millas por hora, medido en segundos.
- 5. Model year: Indica las dos últimas cifras del año de producción.

El objetivo es poder predecir con estos cinco atributos el consumo de Mpg de un nuevo coche:

- 6. Mpg: Millas-por-galón, indica la cantidad de galones (1G $\approx 3,78$ L) de fuél que consume un vehículo al recorrer una milla (1m $\approx 1,6$ km).
- El dataset contiene 392 instancias codificando esta información.

La descripción del problema nos da alguna información adicional sobre las variables:

- 1. **Displacement**: Variable numérica continua, contamos con valores reales en el rango [68.0.455.0].
- 2. **Horse_power**: Variable numérica continua, contamos con valores enteros en el rango [46,230].
- 3. Weight: Variable numérica continua, contamos con valores enteros en el rango [1613,5140].
- 4. **Acceleration**: Variable numérica continua, contamos con valores reales en el rango [8.0,24.8].
- 5. **Model_year**: Variable numérica discreta, contamos con valores enteros en el rango [70,82].
- 6. Mpg: Variable numérica continua, contamos con valores reales en el rango [9.0,46.6].

Hipótesis de partida

- H.1: Horse power puede influir en Mpg: A más potencia, más consumo.
- H.2: Weight debe influir en Mpg: Un coche más pesado debería consumir más.
- **H.3**: Debería haber correlación entre displacement (cilindrada) con horse y acceleration

- H.4: Horse y acceleration podrían estar relacionadas
- H.5: Viendo que contamos con un rango pequeño de años, no debería haber un cambio significativo de prestaciones entre años
- **H.6**: Pero debería existir una tendencia de mejora de prestaciones con los años, incluyendo aumento de Displacement, Horse power y Acceleration.
- H.7: Model_year podría no mostrar relación con Mpg: Pese al paso de los años si contamos con diferentes tipos de vehículos (todoterrenos, familiares, deportivos...) podría haber un consumo dispar. (Si existiera tendencia, viendo que los años son de las últimas décadas del siglo XX, podría ir el consumo hacia abajo)
- H.8: Esta última hipótesis se puede aplicar al resto de variables, indicándonos que Model year no debería tener relevancia para este problema de regresión.
- H.9: Horse power podría depender de las variables Displacement y Weight

1.2. Análisis Estadístico de Datos

Antes de comenzar a analizar las variables nos plantemos una cuestión: ¿Debemos considerar Model_year como una variable numérica o como un factor categórico? Aunque por la hipótesis H.7 podríamos acabar no eligiendo la variable para el problema, es necesario preguntarnos por esto antes de comenzar.

Sabemos que las observaciones para esta variable cuenta con valores entre 72 y 82, por lo que tenemos información exacta del año (en comparación, por ejemplo, con agrupaciones mayores como la década o el siglo). El hecho de tratarla como categórica o cuantitativa depende mucho del problema. En este caso, tenemos interés en cuestionarnos por valores entre años, por ejemplo, el consumo entre los años 75 y 76.

Por tanto, de cara al problema de regresión que nos atañe, tendríamos dos opciones:

- Mantenerlo como categórico y generar variables dummy (valores 0-1 para indicar si la instancia es de ese año). Suponiendo que tenemos al menos una instancia de cada año, esto nos generaría 12 variables nuevas.
- Mantenerlo como numérico, pero teniendo cuidado de cómo interpretar el año.

Proseguimos con tanto dejando Model year como variable numérica.

1.2.1. Análisis univariable

La cabecera de nuestro dataset tiene esta forma:

| Displacement | Horse_power | Weight | Acceleration | $Model_year$ | Mpg |
|--------------|-------------|--------|--------------|---------------|------|
| 91 | 70 | 1955 | 20.5 | 71 | 26.0 |
| 232 | 100 | 2789 | 15.0 | 73 | 18.0 |
| 350 | 145 | 4055 | 12.0 | 76 | 13.0 |
| 318 | 140 | 4080 | 13.7 | 78 | 17.5 |
| 113 | 95 | 2372 | 15.0 | 70 | 24.0 |
| 97 | 60 | 1834 | 19.0 | 71 | 27.0 |

Y con la siguiente información estadística:

| Displacement | Horse_power | Weight | Acceleration | Model_year |
|---------------|---------------|--------------|---------------|---------------|
| Min. : 68.0 | Min. : 46.0 | Min. :1613 | Min. : 8.00 | Min. :70.00 |
| 1st Qu.:105.0 | 1st Qu.: 75.0 | 1st Qu.:2225 | 1st Qu.:13.78 | 1st Qu.:73.00 |
| Median :151.0 | Median: 93.5 | Median:2804 | Median :15.50 | Median :76.00 |
| Mean :194.4 | Mean :104.5 | Mean :2978 | Mean :15.54 | Mean :75.98 |
| 3rd Qu.:275.8 | 3rd Qu.:126.0 | 3rd Qu.:3615 | 3rd Qu.:17.02 | 3rd Qu.:79.00 |
| Max. :455.0 | Max. :230.0 | Max. :5140 | Max. :24.80 | Max. :82.00 |
| Mpg | | | | |
| Min. : 9.00 | | | | |
| 1st Qu.:17.00 | | | | |
| Median :22.75 | | | | |
| Mean :23.45 | | | | |
| 3rd Qu.:29.00 | | | | |
| Max. :46.60 | | | | |

El dataset no cuenta con valores repetidos ni missing values.

${\bf Mostramos\ scatterplots\ univariables:}$

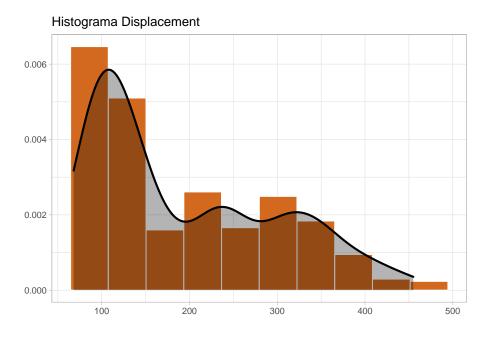


Figura 1

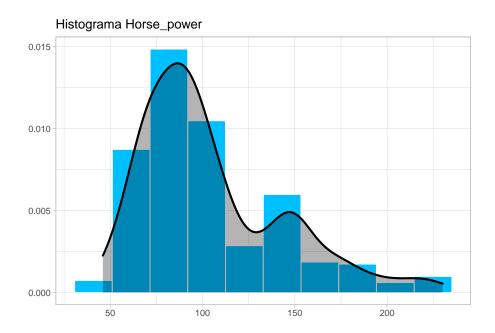


Figura 2

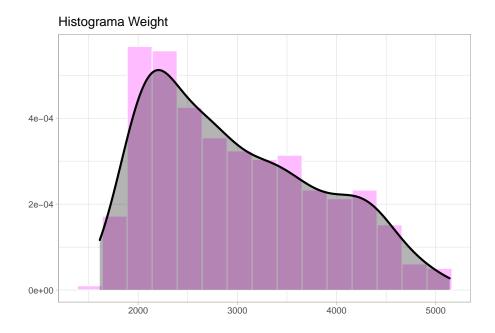


Figura 3

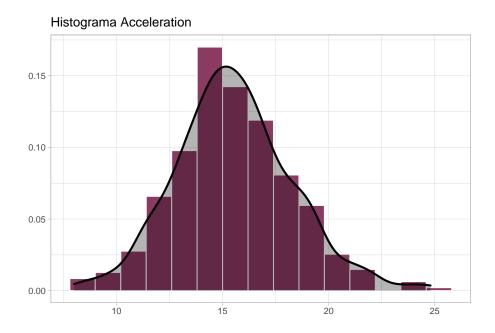


Figura 4

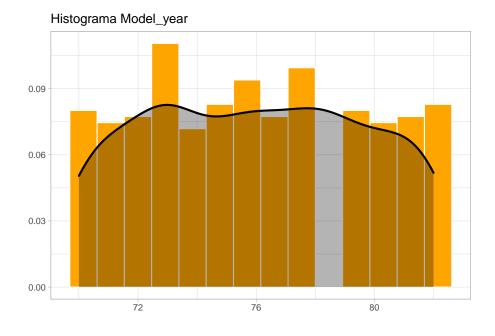


Figura 5

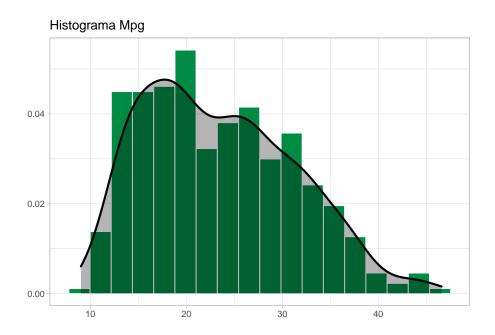


Figura 6

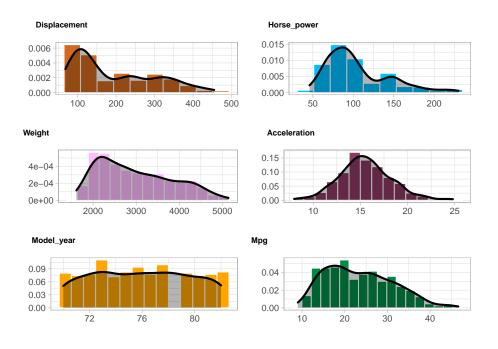


Figura 7

Y boxplots sobre las distribuciones de los datos:

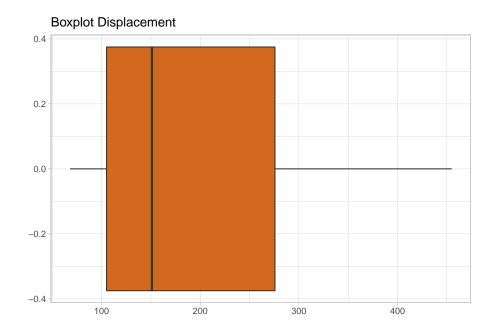


Figura 8

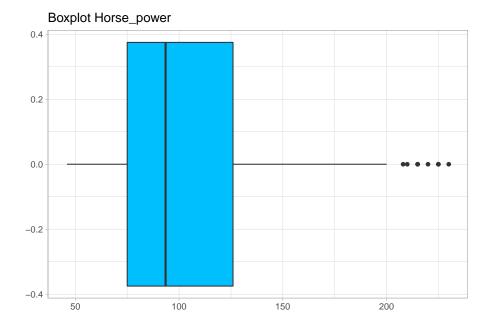


Figura 9

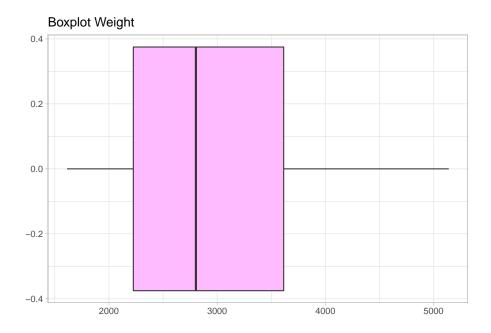


Figura 10

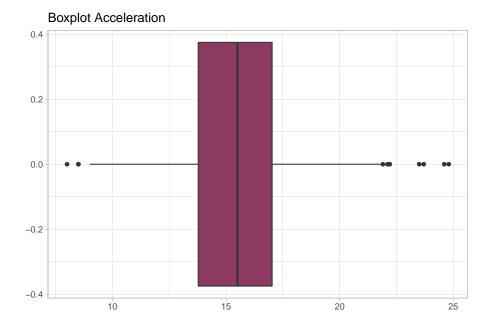


Figura 11

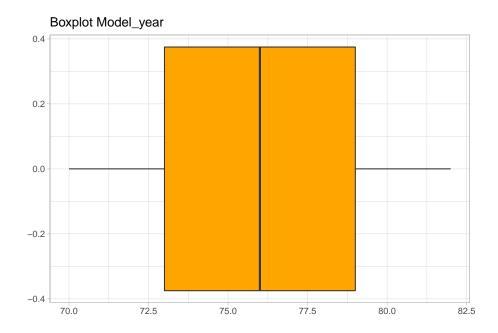


Figura 12

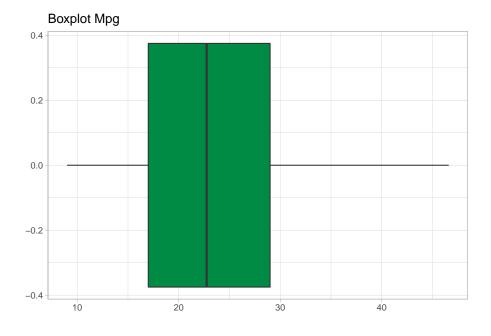


Figura 13

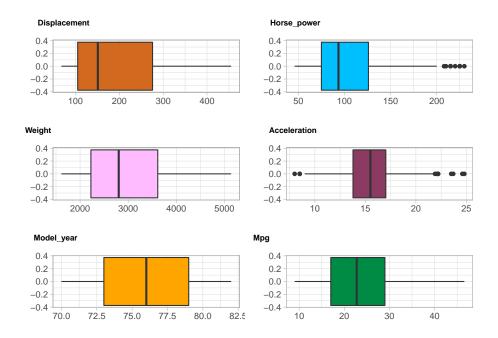


Figura 14

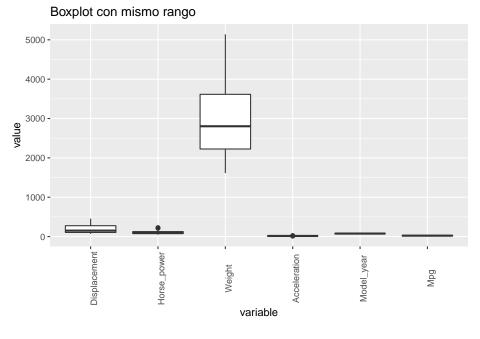


Figura 15

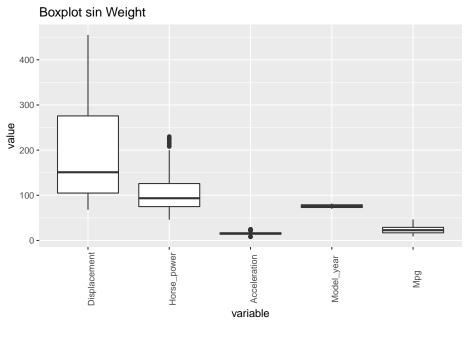


Figura 16

Ya la descripción del problema nos lo decía, los rangos en los que se distribuyen los datos son muy diferentes dependiendo de la variable. Se pueden estandarizar los datos para solucionar este problema, aunque para regresión lineal no es necesario (sí lo es para KNN) Podemos comparar los rangos intercuartiles si estandarizamos antes el dataset

| Displacement | Horse_power | Weight | Acceleration | Model_year | Mpg |
|--------------|-------------|----------|--------------|------------|----------|
| 1.631723 | 1.324980 | 1.635856 | 1.178021 | 1.628781 | 1.537475 |

También podemos ver la distancia entre mínimos y máximos

| Displacement | Horse_power | Weight | Acceleration | ${	t Model_year}$ | Mpg |
|--------------|-------------|----------|--------------|--------------------|----------|
| 3.698253 | 4.780318 | 4.152330 | 6.089463 | 3.257562 | 4.817420 |

Displacement La cilindrada vemos con una desviación grande y una gran concentración en los valores inferiores. Desviado a la izquierda, no parece seguir una distribución normal. Existe una alta concentración en torno al valor 125, muy por encima del recuento que alcanzan el resto de valores

Horse_power Similar a Displacement pero cuenta con una mayor dispersión y algunos valores muya altos. A día de hoy los coches suelen rondar los 120 en turismos y los 200 en SUVs. Aquí contamos con predominancia en el rango aproximado [70, 125] con algunas instancias por encima de los 200. Desviado a la izquierda, no parece seguir una distribución normal.

Weight Una distribución más achatada que las anteriores, también ladeada hacia la izquierda. Un rango mayor

Acceleration Valores altamentes concentrados pero en general con un rango alto. Su forma se asemeja a una distribución normal.

Model_year Aunque no se vea bien en las gráficas, contamos con valores de todos los años, más o menos equitativamente

Años: 70 71 72 73 74 75 76 77 78 79 80 81 82 Conteo: 29 27 28 40 26 30 34 28 36 29 27 28 30

1.2.2. Análisis sobre las distribuciones

Hemos comentado antes que no apreciamos semejanzas con una distribución normal en algunas de las variables, lo comprobamos con un test estadístico (Shapiro-Wilk test):

| vars | statistic | p_value | sample |
|--------------|-----------|-----------|--------|
| Displacement | 0.8818359 | 0.0000000 | 392 |
| Horse_power | 0.9040975 | 0.0000000 | 392 |
| Weight | 0.9414661 | 0.0000000 | 392 |
| Acceleration | 0.9918671 | 0.0305289 | 392 |
| Model_year | 0.9469666 | 0.0000000 | 392 |
| Mpg | 0.9671696 | 0.0000001 | 392 |

El test de Shapiro nos asegura con bastante certeza que ninguna variable sigue una distribución normal, aunque en menor grado en Acceleration (sigue siendo al 97% de confianza).

Para los modelos de regresión que vamos a usar aún así la normalidad de los datos no es necesaria. Se muestra aquí como no hay que dejarse engañar por los gráficos, puesto

que Acceleration parecía seguirla. El p-value de Acceleration está muy cerca del umbral (0.03 vs 0.05). Es bastante probable de que la parte central derecha de la distribución sea la causante de no asegurar la normalidad.

Mostramos con gráficos Q-Q cómo se separan las distribuciones de su supuesta normal:

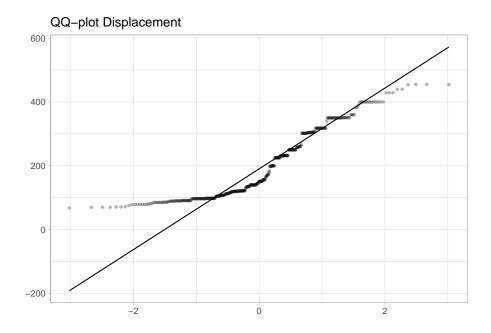


Figura 17

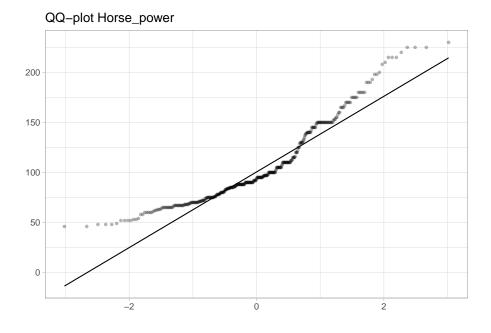


Figura 18

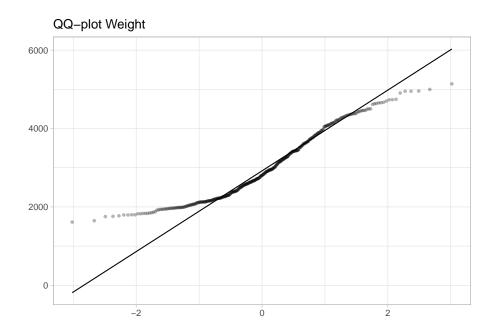


Figura 19

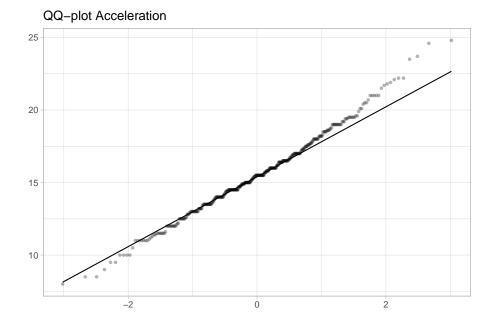


Figura 20

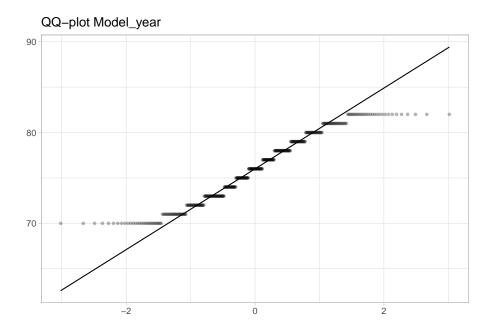


Figura 21

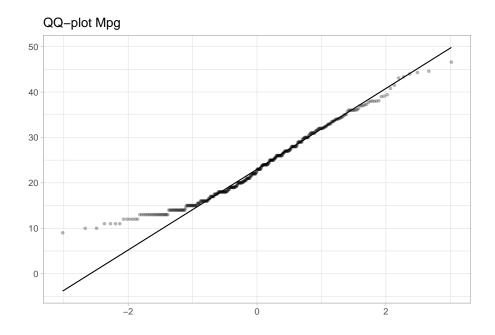


Figura 22

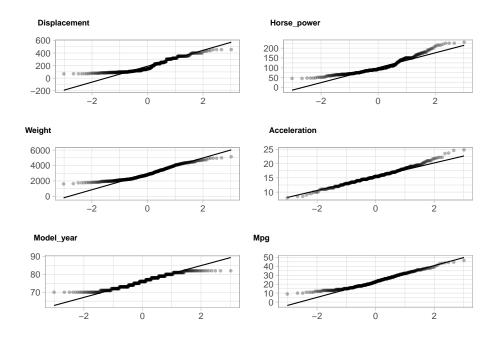


Figura 23

Estos gráficos Q-Q nos muestran más claramente que las variables no siguen distribuciones normales. La distribución de Acceleration es la que más se asemeja y eso lo vemos en el estadístico de Shapiro, pero en la cola superior existe una diferencia significativa que hace que el test rechace.

Skewness Las variables con skewness que tenemos son:

"Displacement" "Horse_power" "Weight"

Concretamente, sus valores son:

Displacement: [1] 0.6989813 Horse_power: [1] 1.083161 Weight: [1] 0.5175953

Adicionalmente, se muestra:

Mpg: [1] 0.4553414

Sobre la skewness, tal y como se había visto en las gráficas, algunas de las variables la tienen, en los 3 casos positivas (hacia la izquierda).

Los plots nos han dado idea de que Mpg tiene cierta skewness, pero cae por debajo del umbral de 0.5.

1.2.3. Transformaciones

En general no consideramos ninguna transformación necesaria para el dataset con el que contamos. No vemos necesario crear variables nuevas a partir de las vistas, puesto que por el conocimiento que tenemos del problema parece que las variables son coherentes.

Las transformaciones necesarias para pasar a una distribución normal dependen de la variable en cuestión. Primero deberíamos averiguar que tipo de distribución siguen. Aunque, tal y como se ha comentado anteriormente, los métodos utilizados para regresión (regresión lineal y KNN) no asumen ninguna forma para la distribución de los datos, por lo que no es necesario aplicar nada.

Adicionalmente, aunque para regresión lineal no es absolutamente necesario, podemos estandarizar los datos a media 0 y dev 1, facilitando un poco los cálculos. La inferencia estadística de la regresión no variaría aplicando esta transformación, pero deberíamos tener cuidado a la hora de interpretar los resultados de la regresión para no confundirnos.

1.2.4. Outliers

Como hemos visto anteriormente en los boxplots, las únicas variables con valores muy alejados del centro de la distribución son Acceleration y Horse power.

Por el significado del problema, probablemente estos posibles outliers correspondan a coches de alta gama o potentes en la época. Esto tampoco lo podemos asegurar puesto que contamos con pocas características, pero se considera un razonamiento coherente. Además, puesto que los valores caen dentro de los rangos posibles para coches de la época, podemos descartar que sean errores de medida.

Deberíamos decidir si mantener o no estas instancias. Como en nuestro caso se nos ha pedido predecir el consumo Mpg, sin darnos consideraciones sobre los tipos/gamas de coches a los que se enfoca, proseguimos dejándo estas filas.

1.2.5. Análisis de correlación

Tenemos que tener en cuenta que las variables no siguen distribuciones normales. Aunque el coeficiente de Pearson no asume normalidad (si asume varianza y covarianza finitas), podemos además usar el coeficiente de Kendall para los cálculos. Independientemente del método usado vamos a obtener las mismas correlaciones en este dataset, solo varía el valor de fuerza con la que se dan.

Para regresión la correlación en los datos no es preocupante. Al contrario, podría haber información (poca, pero alguna cantidad) que se aporte y nos ayude en el problema. En el peor de los casos, la propia metodología de selección de variables en el modelo multivariable nos ayudará a descartar aquellas variables que no sean necesarias como regresor.

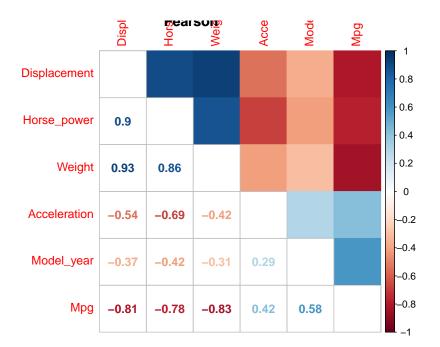


Figura 24

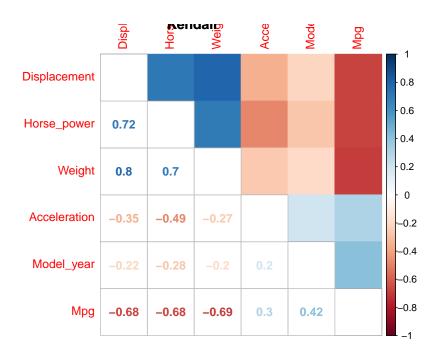


Figura 25

Estas gráficas nos dicen que existe una alta correlación en el dataset, generalmente entre todas las variables (a excepción de Model year), pero extremadamente fuerte en las

parejas:

- 1. Horse_power & Displacement
- 2. Weight & Displacement
- 3. Weight & Horse_power
- 4. Acceleration & Horse_power
- 5. Mpg & Horse_power
- 6. Mpg & Displacement
- 7. Mpg & Weight

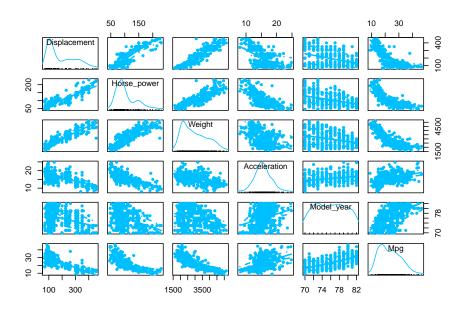


Figura 26

El scatterplot anterior nos muestra mejor la forma de estas correlaciones. Vemos que en todos los casos en los que se da una correlación positiva existe una tendencia lineal entre los datos de ambas variables, y en las negativas una tendencia logarítmica.

Vamos a mostrar algunas parejas con correlación positiva:

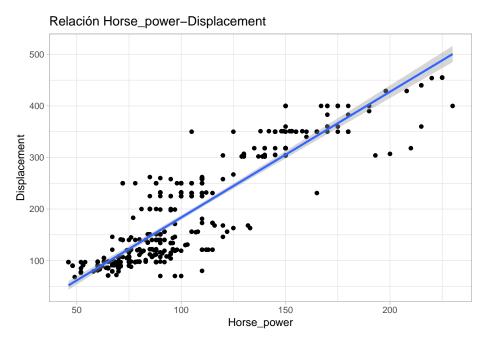


Figura 27

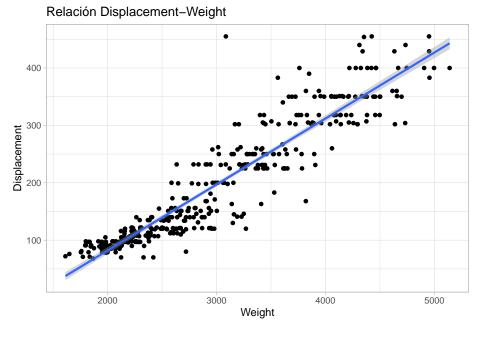


Figura 28

Y otras con correlación negativa:

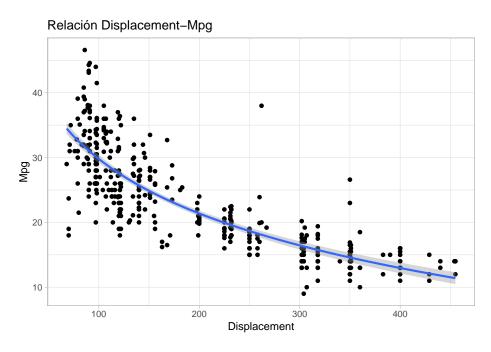
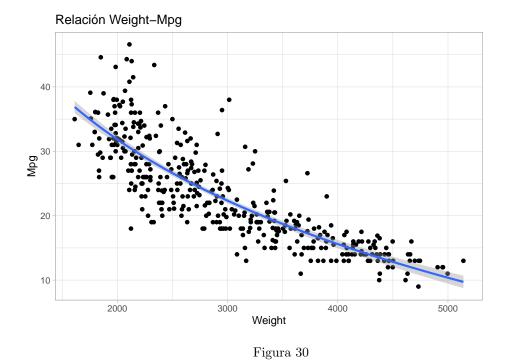


Figura 29



También podemos visualizar los regresores respecto a la salida:

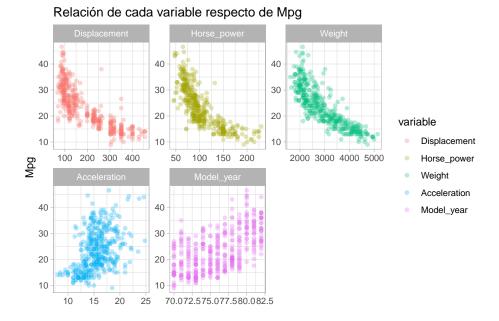


Figura 31

Como habíamos visto, existe alta correlación entre Displacement, Horse $_$ power, Weight respecto de Mpg.

Haciendo referencia a la hipótesis H.9, Horse_power podría depender de Displacement y Weight. Parece bastante probable que la potencia de un motor dependa de la cilindrada y el peso que tenga.

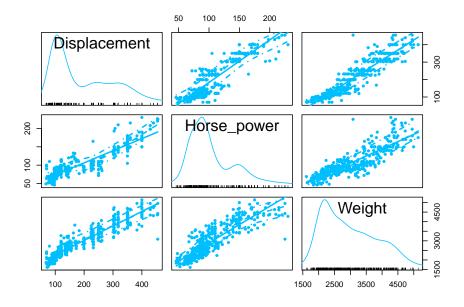


Figura 32

Podemos apreciar como la función de densidad de Horse_power parece una ("MEDIA-NIZACIÓN") de las otras dos.

Vamos a intentar comprobarlo

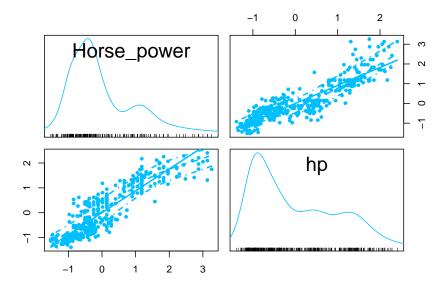


Figura 33

Viendo que no son tan similares como creíamos, buscamos diferentes fórmulas para el cálculo de los caballos de vapor, y vemos que las fórmulas son un poco más complejas y no tenemos exactamente los datos necesarios para utilizarlas (no se descarta que no se puedan deducir, pero no sería un cálculo evidente)

 $(poner\ f\'{o}rmulas\ https://www.ajdesigner.com/phphorsepower/horsepower_equation_trap_speed_method_increase_horsepower.php\#:~:text=Solving \%20 for \%20 the \%20 change \%20 in, the \%20 vehicle \%20 change \%20 for \%20 the \%20 change \%20 for \%20 the \%20 vehicle \%20 change \%20 for \%20 the \%20 change \%20 for \%20 the \%20 vehicle \%20 change \%20 for \%20 the \%20 change \%20 for \%20 change \%20 for \%20 change \%20 for \%20 change \%20 for \%20 change \%20 cha$

1.2.6. Tratamiento de variables

Para este dataset, al ser casi todas las variables numéricas continuas, existen pocos tratamientos que aplicar.

No tenemos variables categóricas que transformar.

Para añadir interpretabilidad, podríamos agrupar la variable Weight en intervalos, pero puesto que vamos a aplicar regresión sería más conveniente realizarlo con los resultados finales.

1.2.7. Ordenaciones

Volvemos a mostrar la cabecera de los datos:

| Displacement | Horse_power | Weight | Acceleration | Model_year | Mpg |
|--------------|-------------|--------|--------------|------------|------|
| 91 | 70 | 1955 | 20.5 | 71 | 26.0 |
| 232 | 100 | 2789 | 15.0 | 73 | 18.0 |
| 350 | 145 | 4055 | 12.0 | 76 | 13.0 |
| 318 | 140 | 4080 | 13.7 | 78 | 17.5 |
| 113 | 95 | 2372 | 15.0 | 70 | 24.0 |
| 97 | 60 | 1834 | 19.0 | 71 | 27.0 |

En este caso no es necesario aplicar ninguna reorganización. Cada variable ocupa su propia columna y contiene un único tipo de información, con unidades de observación diferentes. No existe ninguna relación entre variables sobre la información que codifican (en el sentido de que podrían agruparse).

1.2.8. Resolución de hipótesis

Nos habíamos planteado las siguientes hipótesis

■ H.1: Horse power puede influir en Mpg: A más potencia, más consumo.

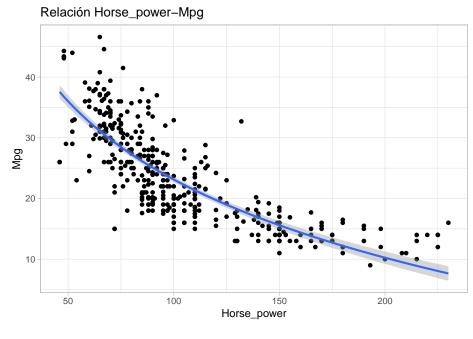
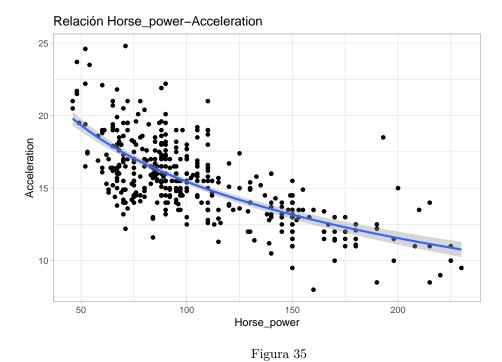


Figura 34

Con el plot y los resultados de la matriz de correlación queda claro que existe una correlación negativa entre estas dos variables. Por tanto, podemos considerar Horse_power como un buen candidato para la regresión

- **H.2**: Weight debe influir en Mpg: Un coche más pesado debería consumir más idem. a la hipótesis anterior, lo hemos visto anteriormente en la figura X
- H.3: Debería haber correlación entre displacement (cilindrada) con horse y acceleration La hemos referenciado anteriormente
- H.4: Horse y acceleration podrían estar relacionadas



idem, se aprecia una correlación logarítmica entre las dos variables. Similarmente a lo ocurrido con la hipótesis anterior, esto puede ser un problema para nuestro problema de regresión.

■ **H.5**: Viendo que contamos con un rango pequeño de años, no debería haber un cambio significativo de prestaciones entre años.

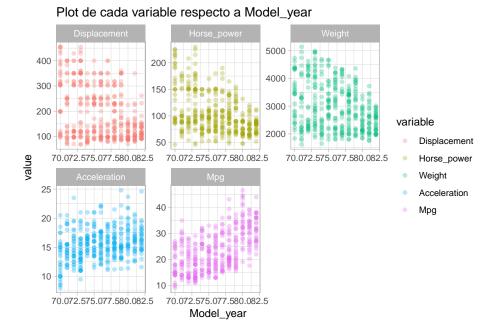


Figura 36

Existe una alta dispersión de los datos en cada una de las variables, pero aún así se aprecia tendencias en las variables. Acceleartion y Mpg tienden a aumentar, y Displacement, Horse_power y Weight tienden a disminuir. También vemos que la dispersión en las prestaciones de los coches disminuyen ligeramente.

Podemos creer en principio que puede deberse a un decremento del número de instancias con el paso de los años, pero recordamos que en general los datos están repartidos equitativamente

Años: 70 71 72 73 74 75 76 77 78 79 80 81 82 Conteo: 29 27 28 40 26 30 34 28 36 29 27 28 30

Podemos ver cómo varían los rangos para cada año

| Year: 70 | Displacement 97 | | wer Weight | Acceleration 8.0 | Mode | l_year | Mpg |
|----------|--------------------|----------|------------|----------------------|------|--------|-----|
| _ | | | | | . • | • | |
| 2 | 455 | 225 47 | 32 | 20.5 | 70 | 27 | |
| Year: 71 | Displacement | Horse_po | wer Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mode | l_year | Mpg |
| 1 | 71 | 60 16 | 13 | 11.5 | 71 | 12 | |
| 2 | 400 | 180 51 | 40 | 20.5 | 71 | 35 | |
| Year: 72 | Displacement | Horse_po | wer Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mode | l_year | Mpg |
| 1 | 70 | 54 21 | 00 | 11.0 | 72 | 11 | |
| 2 | 429 | 208 46 | 33 | 23.5 | 72 | 28 | |
| Year: 73 | Displacement | Horse_po | wer Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mode | l_year | Mpg |
| 1 | 68 | 46 18 | 67 | 9.5 | 73 | 11 | |
| 2 | 455 | 230 49 | 97 | 21.0 | 73 | 29 | |
| Year: 74 | Displacement | Horse_po | wer Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mode | l_year | Mpg |
| 1 | 71 | 52 16 | 49 | 13.5 | 74 | 13 | |

| 2 | | 350 | 150 | 4699 | | 21.0 | 74 | 32 | |
|-------|----|--------------|--------|--------|--------|----------------------|-----|----------|-----|
| Year: | 75 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 90 | 53 | 1795 | | 11.5 | 75 | 13 | |
| 2 | | 400 | 170 | 4668 | | 21.0 | 75 | 33 | |
| Year: | 76 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 85 | 52 | 1795 | | 12.0 | 76 | 13 | |
| 2 | | 351 | 180 | 4380 | | 22.2 | 76 | 33 | |
| Year: | 77 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 79 | 58 | 1825 | | 11.1 | 77 | 15 | |
| 2 | | 400 | 190 | 4335 | | 19.0 | 77 | 36 | |
| Year: | 78 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 78 | 48 | 1800 | | 11.2 | 78 | 16.2 | |
| 2 | | 318 | 165 | 4080 | | 21.5 | 78 | 43.1 | |
| Year: | 79 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 85 | 65 | 1915 | | 11.3 | 79 | 15.5 | |
| 2 | | 360 | 155 | 4360 | | 24.8 | 79 | 37.3 | |
| Year: | 80 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 70 | 48 | 1845 | | 11.4 | 80 | 19.1 | |
| 2 | | 225 | 132 | 3381 | | 23.7 | 80 | 46.6 | |
| Year: | 81 | Displacement | Horse. | _power | Weight | ${\tt Acceleration}$ | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 79 | 58 | 1755 | | 12.6 | 81 | 17.6 | |
| 2 | | 350 | 120 | 3725 | | 20.7 | 81 | 39.1 | |
| Year: | 82 | Displacement | Horse. | _power | Weight | Acceleration | Mod | lel_year | Mpg |
| 1 | | 91 | 52 | 1965 | | 11.6 | 82 | 22 | |
| 2 | | 262 | 112 | 3015 | | 24.6 | 82 | 44 | |

■ **H.6**: Pero debería existir una tendencia de mejora de prestaciones con los años, incluyendo aumento de Displacement, Horse_power y Acceleration.

Ciertamente. Se ha comprobado en la hipótesis anterior.

■ H.7: Model_year podría no mostrar relación con Mpg: Pese al paso de los años si contamos con diferentes tipos de vehículos (todoterrenos, familiares, deportivos...) podría haber un consumo dispar. (Si existiera tendencia, viendo que los años son de las últimas décadas del siglo XX, podría ir el consumo hacia abajo)

Hemos visto que existe tendencia, lineal con gran dispersión, y positiva.

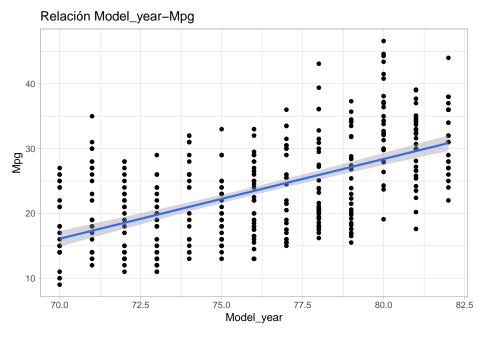


Figura 37

Por desgracia no contamos información sobre los modelos de los coches Podemos ver como se ubican los diferentes años en un plot Horse_power vs Mpg

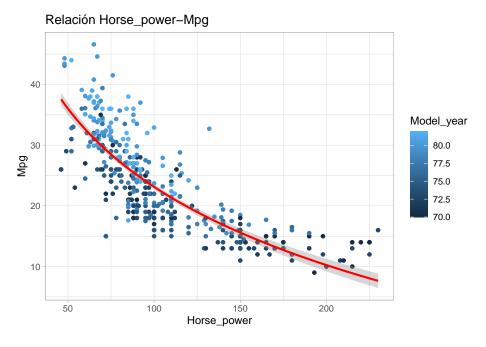


Figura 38

Y vemos que no se puede afirmar la hipótesis, los coches están entremezclados por diferentes años

■ H.8: Esta última hipótesis se puede aplicar al resto de variables, indicándonos que Model year no debería tener relevancia para este problema de regresión.

No podemos afirmar la hipótesis anterior y por consiguiente esta tampoco.

■ H.9: Horse power podría depender de las variables Displacement y Weight

Lo hemos comentado anteriormente.

1.3. Conclusiones

Como conclusiones podemos decir que tenemos un dataset altamente correlacionado, distribuído de forma no normal pero con la información bien representada. Existen relaciones fuertes entre las variables de entrada y de las de salida para la regresión que probablemente nos ayuden a solucionar con facilidad el problema.

Aunque no hemos descubierto los tipos de distribución que siguen nuestras variables, por si quisiéramos transformarlas a una normal, podemos sin ninguna duda aplicar una estandarización de los datos (puesto que sabemos que no afecta negativamente al problema de regresión) siempre y cuando lo tengamos en cuenta a la hora de analizar los resultados.

Se nos pide elegir 5 regresores para la regresión y contamos exactamente con ese número, por lo que no podemos descartar ninguna variable. Aún así, hemos visto que tenemos algunas variables más interesantes que otras. Variables correladas con la salida nos aumentan las posibilidades de obtener un buen regresor, pero debemos evitar usar variables correladas entre sí para evitar la multicolinealidad. Sería conveniente evitarla para aumentar la interpretabilidad del modelo, pero la potencia en sí de este no cambia. (https://statisticsbyjim.com/regression/multicollinearity-in-regression-analysis/#:~:text=Multicollinearity (referenciar esta frase en el apartado de regresión)

2. Técnicas de Regresión

Recordamos que la descripción de los datos se encuentra en el apartado 1.1. Como se comentó en el apartado de EDA:

"Se nos pide elegir 5 regresores para la regresión y contamos exactamente con ese número, por lo que no podemos descartar ninguna variable. Aún así, hemos visto que tenemos algunas variables más interesantes que otras. Variables correladas con la salida nos aumentan las posibilidades de obtener un buen regresor, pero debemos evitar usar variables correladas entre sí para evitar la multicolinealidad. Sería conveniente evitarla para aumentar la interpretabilidad del modelo, pero la potencia en sí de este no cambia."

Graficamos la relación de cada variable respecto a la salida

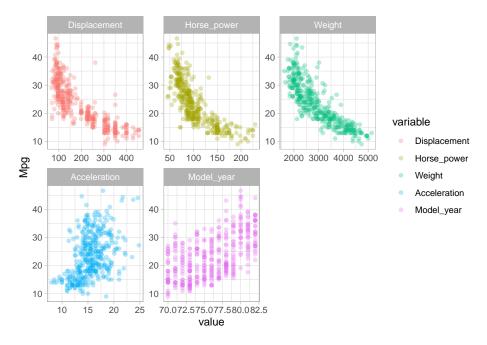


Figura 39

Como dijimos, se aprecia alta correlación entre Displacement, Horse_power, Weight respecto de la salida, probablemente de forma logarítmica.

Las matrices nos correlación nos confirman esta idea (con coeficientes de Pearson y Kendall)

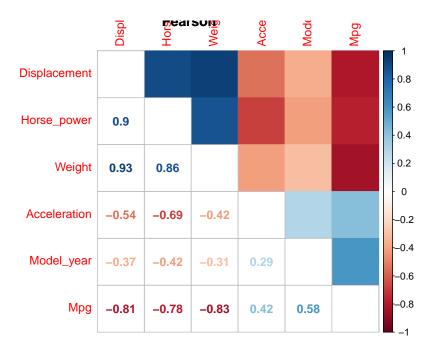


Figura 40

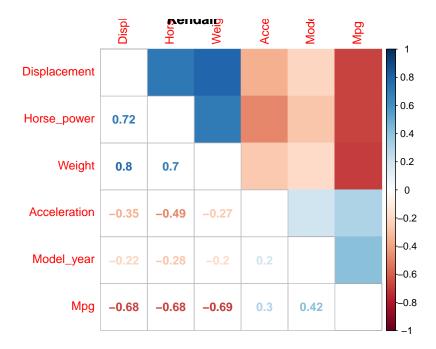


Figura 41

Por tanto, si las ordenáramos por cuáles parecen ser más prometedoras, tendríamos: Weight > Displacement > Horse power > Model year > Acceleration

También tenemos que tener en cuenta que las tres primeras variables están correladas entre sí.

2.1. Ajustes de regresión lineal univariables

Vamos a analizar un ajuste con cada una de las características:

```
Call:
lm(formula = Mpg ~ Weight, data = auto)
Residuals:
             1Q Median
                             3Q
    Min
                                    Max
-11.9736 -2.7556 -0.3358
                         2.1379 16.5194
Coefficients:
           Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 46.216524  0.798673  57.87  <2e-16 ***
Weight
         Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 4.333 on 390 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.6926,
                            Adjusted R-squared: 0.6918
F-statistic: 878.8 on 1 and 390 DF, p-value: < 2.2e-16
"_____"
Call:
lm(formula = Mpg ~ Displacement, data = auto)
Residuals:
    Min
            1Q Median
                             ЗQ
                                    Max
-12.9170 -3.0243 -0.5021 2.3512 18.6128
Coefficients:
           Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 35.12064 0.49443 71.03 <2e-16 ***
Displacement -0.06005
                   0.00224 -26.81 <2e-16 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 4.635 on 390 degrees of freedom
                           Adjusted R-squared: 0.6473
Multiple R-squared: 0.6482,
F-statistic: 718.7 on 1 and 390 DF, p-value: < 2.2e-16
Call:
lm(formula = Mpg ~ Horse_power, data = auto)
```

```
Residuals:
           1Q Median
                          3Q
-13.5710 -3.2592 -0.3435 2.7630 16.9240
Coefficients:
          Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 39.935861 0.717499 55.66 <2e-16 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 4.906 on 390 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.6059,
                         Adjusted R-squared: 0.6049
F-statistic: 599.7 on 1 and 390 DF, p-value: < 2.2e-16
"_____"
Call:
lm(formula = Mpg ~ Model_year, data = auto)
Residuals:
   Min
          1Q Median
                        3Q
                                  Max
-12.0212 -5.4411 -0.4412 4.9739 18.2088
Coefficients:
          Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) -70.01167 6.64516 -10.54 <2e-16 ***
                  0.08736
                            14.08 <2e-16 ***
Model_year 1.23004
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 6.363 on 390 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.337, Adjusted R-squared: 0.3353
F-statistic: 198.3 on 1 and 390 DF, p-value: < 2.2e-16
" _ _ _ _ _ _ "
Call:
lm(formula = Mpg ~ Acceleration, data = auto)
Residuals:
   Min 1Q Median 3Q
                              Max
-17.989 -5.616 -1.199 4.801 23.239
Coefficients:
          Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)
           4.8332 2.0485 2.359 0.0188 *
Acceleration 1.1976
                     0.1298 9.228 <2e-16 ***
```

```
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
```

Residual standard error: 7.08 on 390 degrees of freedom Multiple R-squared: 0.1792, Adjusted R-squared: 0.1771 F-statistic: 85.15 on 1 and 390 DF, p-value: < 2.2e-16

Al ser univariable, no es necesario fijarse en el estadístico F por ahora. Para ver el potencial de la variable, debemos darle importancia al p-valor (comprobar de que sea lo suficientemente bajo), y posteriormente ver el R2 para everiguar el porcentaje de la salida explicada.

En base a los resultados vemos que el test de correlación nos había ayudado correctamente: de forma individual todas las variables tienen dependencia lineal, y el orden de calidad coincide con el orden de fuerza en las correlaciones.

Guardamos el modelo aditivo hasta ahora

Ya con el uso de la variable Weight vemos que podemos explicar un $\tilde{}$ 69 % de la salida, un buen valor de partida. Graficamos el ajuste:

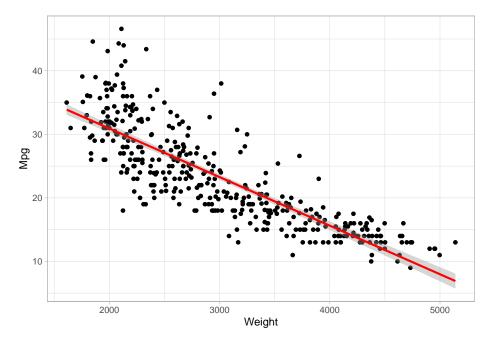


Figura 42

Y vemos sus coeficientes:

2.5 % 97.5 % (Intercept) 44.646282308 47.78676679 Weight -0.008154515 -0.00714017

Aunque los valores del intervalo del coeficiente de Weight sea bajo, vemos que no incluye el cero (y con el p-valor obtenido anteriormente, lo podemos asegurar con bastante

certeza). Probablemente la razón de estos coeficientes tan pequeños es que los datos no están estandarizados (se podría hacer perfectamente, se han dejado con sus rangos normales para interpretarlos mejor) y los valores de las unidades de medida son bastante diferentes (hablamos de rangos de [9.0,46.6] en Mpg frente a [1613,5140] en Weight)

Ya con esto podemos intentan interpretar un poco los datos, tendríamos por ahora la fórmula de regresión lineal: (poner fórmula)

(INTERPRETAR ?) La fórmula nos indica que por cada unidad de peso el Mpg decrementa ?

2.2. Ajustes de regresión lineal multivariable

Aplicamos un método descendente

```
Call:
lm(formula = Mpg ~ ., data = auto)
Residuals:
   Min
            1Q Median
                            3Q
                                   Max
-8.5211 -2.3920 -0.1036 2.0312 14.2874
Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) -1.544e+01 4.677e+00 -3.300 0.00106 **
Displacement 2.782e-03 5.462e-03
                                    0.509
                                          0.61082
Horse_power
             1.020e-03 1.376e-02
                                   0.074
                                          0.94095
Weight
            -6.874e-03
                       6.653e-04 -10.333
                                          < 2e-16 ***
Acceleration 9.032e-02 1.019e-01
                                    0.886
                                          0.37599
Model_year
             7.541e-01 5.261e-02 14.334
                                          < 2e-16 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 3.435 on 386 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8088,
                               Adjusted R-squared: 0.8063
F-statistic: 326.5 on 5 and 386 DF, p-value: < 2.2e-16
```

El p-valor del F estadístico nos dice que al menos hay una variable (realmente ya lo sabíamos de los ajustes univariables) con dependencia linea.

Vemos que hay 3 variables con mal p-valor, empezamos quitando la que lo tiene más alto, Horse $\,$ power

```
Call:
lm(formula = Mpg ~ . - Horse_power, data = auto)
Residuals:
    Min    1Q Median    3Q    Max
-8.5182 -2.3948 -0.1085    2.0405 14.2908
Coefficients:
```

```
Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) -1.527e+01 4.106e+00 -3.719 0.000229 ***
Displacement 2.874e-03 5.310e-03 0.541 0.588651
       -6.852e-03 5.967e-04 -11.483 < 2e-16 ***
Acceleration 8.555e-02 7.885e-02 1.085 0.278595
Model_year 7.532e-01 5.118e-02 14.717 < 2e-16 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 3.431 on 387 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8088, Adjusted R-squared: 0.8068
F-statistic: 409.2 on 4 and 387 DF, p-value: < 2.2e-16
  El F estadístico está correcto, y seguimos teniendo variables con p-valor grande, qui-
tamos Displacement
Call:
lm(formula = Mpg \sim . - Horse\_power - Displacement, data = auto)
Residuals:
   Min
            1Q Median
                            ЗQ
-8.6749 -2.3528 -0.1082 2.0168 14.3022
Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) -14.936555 4.055512 -3.683 0.000263 ***
Weight -0.006554 0.000230 -28.502 < 2e-16 ***
Acceleration 0.066359 0.070361 0.943 0.346204
Model_year 0.748446 0.050366 14.860 < 2e-16 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 3.428 on 388 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8086, Adjusted R-squared: 0.8071
F-statistic: 546.5 on 3 and 388 DF, p-value: < 2.2e-16
  idem. a lo anterior, quitamos Acceleration.
lm(formula = Mpg ~ . - Horse_power - Displacement - Acceleration,
   data = auto)
Residuals:
           1Q Median
                            3Q
   Min
                                  Max
-8.8505 -2.3014 -0.1167 2.0367 14.3555
Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
```

```
(Intercept) -1.435e+01  4.007e+00  -3.581  0.000386 ***
Weight  -6.632e-03  2.146e-04  -30.911  < 2e-16 ***
Model_year  7.573e-01  4.947e-02  15.308  < 2e-16 ***
---
Signif. codes:  0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error:  3.427 on 389 degrees of freedom
Multiple R-squared:  0.8082,   Adjusted R-squared:  0.8072
F-statistic:  819.5 on 2 and 389 DF,  p-value:  < 2.2e-16
```

El estadístico F sigue bien, y los p-valores de las variables son extremadamente bajos. Nos fijamos en el R2 y vemos que ha subido considerablemente (un 10%) respecto al univariable, por lo que este sería nuestro modelo aditivo por ahora.

A partir de ahora hay que tener cuidado si el R2 sigue aumentando, hay que evitar el overfitting en el modelo.

2.3. Inserción de interacciones

Del modelo aditivo solo nos han quedado dos regresores, así que probamos a incluirlos como interacción.

```
Call:
lm(formula = Mpg ~ +Weight * Model_year, data = auto)
Residuals:
   Min
            1Q Median
                            30
                                   Max
-8.0397 -1.9956 -0.0983 1.6525 12.9896
Coefficients:
                   Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)
                 -1.105e+02 1.295e+01 -8.531 3.30e-16 ***
Weight
                  2.755e-02 4.413e-03 6.242 1.14e-09 ***
Model_year
                  2.040e+00 1.718e-01 11.876 < 2e-16 ***
Weight:Model_year -4.579e-04 5.907e-05 -7.752 8.02e-14 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 3.193 on 388 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8339,
                               Adjusted R-squared: 0.8326
F-statistic: 649.3 on 3 and 388 DF, p-value: < 2.2e-16
```

El F estadístico sigue bien y los p-valores son bajos, el nuevo R2 ha mejorado un $3\,\%$, así que no es demasiado para considerar un overfitting. Probablemente más de un $90\,\%$ sería preocupante, pero también tenemos que tener en cuenta que las variables están fuertemente correladas con la salida.

Podríamos probar a añadir alguna interacción más con alguna variable que no hubiera entrado en el modelo aditivo, pero no se espera que mejore:

```
Call:
lm(formula = Mpg ~ +Weight * Model_year + Acceleration * Displacement,
   data = auto)
Residuals:
   Min
            1Q Median
                           3Q
                                  Max
-7.3130 -1.8670 -0.0426 1.6109 12.2499
Coefficients:
                          Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)
                        -1.131e+02 1.321e+01 -8.564 2.65e-16 ***
Weight
                         2.456e-02 4.693e-03 5.234 2.73e-07 ***
                         1.907e+00 1.769e-01 10.778 < 2e-16 ***
Model_year
Acceleration
                         7.273e-01
                                   1.282e-01
                                               5.671 2.79e-08 ***
Displacement
                        3.605e-02 8.673e-03
                                               4.157 3.98e-05 ***
Weight:Model_year
                        -4.054e-04 6.281e-05 -6.454 3.29e-10 ***
Acceleration:Displacement -2.953e-03 6.219e-04 -4.748 2.91e-06 ***
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 3.075 on 385 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8472,
                              Adjusted R-squared: 0.8448
```

A pesar de nuestra suposición los p-valores son válidos y el R2 aumenta un 1%. Es cuestionable si el aumento de la complejidad del modelo merece con este incremento de R2. Por simplificar vamos a quedarnos con el modelo aditivo anterior y probar con otra interacción.

Podemos probar combinando la variable Acceleration con una de que teníamos (Weight y Model year)

```
Call:
```

```
lm(formula = Mpg ~ +Weight * Model_year + Acceleration * Weight,
    data = auto)
```

F-statistic: 355.7 on 6 and 385 DF, p-value: < 2.2e-16

Residuals:

```
Min 1Q Median 3Q Max -7.4473 -1.7994 -0.0496 1.4790 12.1258
```

Coefficients:

```
Residual standard error: 3.061 on 386 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8482, Adjusted R-squared: 0.8462
F-statistic: 431.4 on 5 and 386 DF, p-value: < 2.2e-16
Call:
lm(formula = Mpg ~ +Weight * Model_year + Acceleration * Model_year,
   data = auto)
Residuals:
   Min
           1Q Median
                           3Q
                                  Max
-7.8674 -1.9539 -0.0617 1.7397 12.3964
Coefficients:
                        Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)
                       -4.046e+01 2.833e+01 -1.428 0.15401
Weight
                       2.523e-02 4.881e-03 5.170 3.76e-07 ***
Model_year
                       1.072e+00 3.704e-01 2.895 0.00401 **
                      -3.956e+00 1.268e+00 -3.120 0.00195 **
Acceleration
                      -4.263e-04 6.475e-05 -6.584 1.49e-10 ***
Weight:Model_year
Model_year:Acceleration 5.476e-02 1.663e-02 3.293 0.00108 **
```

Residual standard error: 3.117 on 386 degrees of freedom Multiple R-squared: 0.8426, Adjusted R-squared: 0.8406 F-statistic: 413.2 on 5 and 386 DF, p-value: < 2.2e-16

Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1

Y entre los dos nos podríamos quedar con el primero por tener mejores p-valores y un mejor R2. Aun así, el incremento es pequeño respecto a nuestro modelo aditivo.

La fórmula del modelo aditivo que llevamos por ahora es:

Y la graficamos:



Figura 43

Por el uso multivariable la línea de regresión que se forma podría indicarnos un posible overfitting en el modelo, vamos a dejarlo por ahora e intentar solucionarlo con el modelo no lineal.

2.4. Ajustes de regresión no lineal

Habíamos dicho que las gráficas nos mostraban una tendencia logarítmica, vamos a incluír la de Weight en nuestro modelo aditivo

```
Call:
```

Residuals:

```
Min 1Q Median 3Q Max -7.6734 -1.7933 -0.0576 1.3154 12.1716
```

Coefficients:

```
Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
                    1.191e+02 4.120e+01
                                          2.891 0.00406 **
(Intercept)
Weight
                    2.842e-02 4.227e-03
                                          6.723 6.44e-11 ***
Model_year
                    1.638e+00 1.728e-01
                                          9.480 < 2e-16 ***
Acceleration
                    7.236e-01 2.435e-01
                                          2.972 0.00315 **
I(log(Weight))
                   -3.028e+01 4.914e+00 -6.162 1.81e-09 ***
Weight:Model_year
                   -2.971e-04 6.186e-05 -4.803 2.24e-06 ***
```

```
Weight:Acceleration -1.775e-04 7.919e-05 -2.241 0.02559 * ---
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
Residual standard error: 2.924 on 385 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8618, Adjusted R-squared: 0.8597
F-statistic: 400.2 on 6 and 385 DF, p-value: < 2.2e-16
```

El estadístico F está bien y los p-valores también, aunque el de la interacción Weight-Acceleration es alto comparado con el resto (aún así sigue siendo aceptable).

Como el R2 ha subido, por ver si mejora, vamos a quitar esta interacción.

Call:

```
lm(formula = Mpg ~ +Weight * Model_year + I(log(Weight)), data = auto)
```

Residuals:

```
Min 1Q Median 3Q Max
-8.7501 -1.7470 -0.0725 1.3122 12.6776
```

Coefficients:

Residual standard error: 2.972 on 387 degrees of freedom Multiple R-squared: 0.8565, Adjusted R-squared: 0.855 F-statistic: 577.3 on 4 and 387 DF, p-value: < 2.2e-16

Hemos empeorado un $0.5\,\%,$ bastante poco, y el modelo es más simple. La dejamos quitada.

Podemos mostrarlo en un gráfico:

Ignacio Vellido Expósito

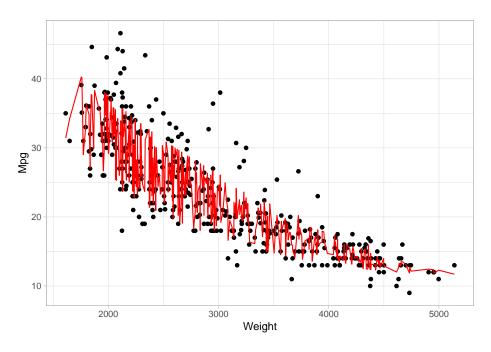


Figura 44

Esta gráfica nos indica que con casi toda probabilidad se está generando sobreajuste, se ve necesario simplificar el modelo.

Si quitamos la otra interacción:

```
Call:
```

```
lm(formula = Mpg ~ Weight + Model_year + I(log(Weight)), data = auto)
```

Residuals:

```
Min 1Q Median 3Q Max -9.3384 -1.7476 -0.2122 1.5322 13.2812
```

Coefficients:

```
Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 284.287315 29.392946 9.672 < 2e-16 ***
Weight 0.007772 0.001420 5.473 7.97e-08 ***
Model_year 0.828693 0.044506 18.620 < 2e-16 ***
I(log(Weight)) -43.590633 4.258803 -10.235 < 2e-16 ***
```

Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' ' 1

Residual standard error: 3.045 on 388 degrees of freedom Multiple R-squared: 0.849, Adjusted R-squared: 0.8478 F-statistic: 727 on 3 and 388 DF, p-value: < 2.2e-16

No hemos perdido apenas R2, mostramos la gráfica:

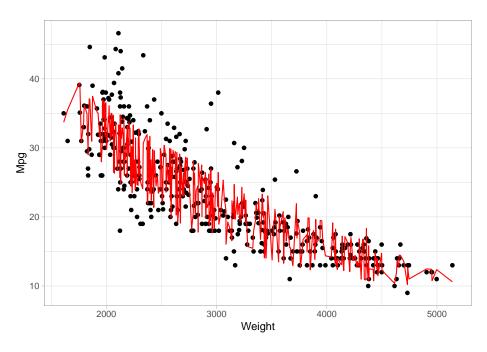


Figura 45

Seguimos con el mismo problema, probablemente se deba a una de las variables. Quitamos Model year por tener poca correlación con la variable de salida:

```
Call:
```

```
lm(formula = Mpg ~ Weight + I(log(Weight)), data = auto)
```

Residuals:

```
Min 1Q Median 3Q Max -12.5329 -2.7031 -0.4016 1.7038 16.0835
```

Coefficients:

```
Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 263.812407 40.366256 6.535 1.99e-10 ***
Weight 0.002582 0.001914 1.349 0.178
I(log(Weight)) -31.166013 5.780558 -5.392 1.21e-07 ***
---
Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
```

Residual standard error: 4.185 on 389 degrees of freedom Multiple R-squared: 0.714, Adjusted R-squared: 0.7125 F-statistic: 485.6 on 2 and 389 DF, p-value: < 2.2e-16

El p-valor de Weight nos indica que hay que quitarla, y al no estar incluída ninguna interacción, no es un término de jerarquía, por lo que podemos hacerlo. Se puede porque la variable sigue siendo independiente, solamente no está modelada de forma lineal, sino logarítmicamente.

Call:

lm(formula = Mpg ~ I(log(Weight)), data = auto)

Residuals:

Min 1Q Median 3Q Max -12.4315 -2.6752 -0.2888 1.9429 16.0136

Coefficients:

Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) 209.9433 6.0002 34.99 <2e-16 ***
I(log(Weight)) -23.4317 0.7534 -31.10 <2e-16 ***

Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1

Residual standard error: 4.189 on 390 degrees of freedom Multiple R-squared: 0.7127, Adjusted R-squared: 0.7119 F-statistic: 967.3 on 1 and 390 DF, p-value: < 2.2e-16

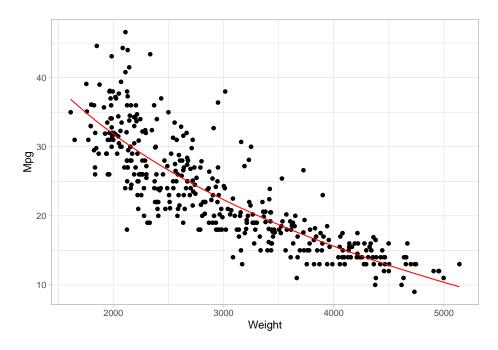


Figura 46

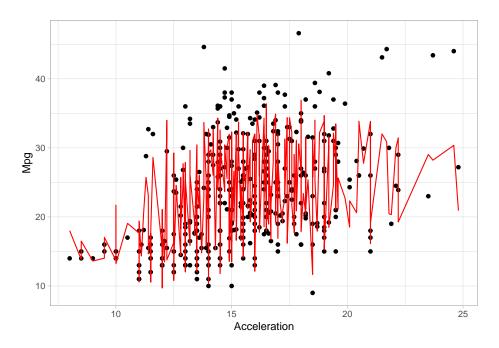


Figura 47

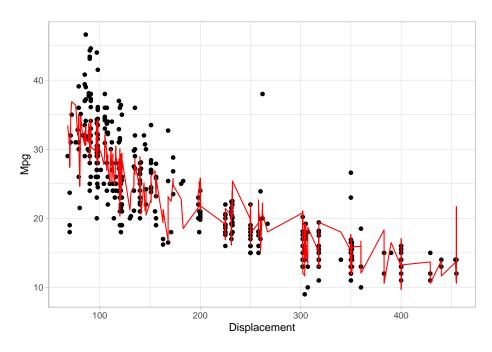


Figura 48

Vemos un empeoramiento significativo en la calidad de R2 respecto al modelo multivariable, pero la forma del modelo no está tan ajustada a los datos y parece sensato

mantenerlo así.

Aún así, no resulta lógico intentar predecir el Mpg de un coche únicamente en base al peso, alguna de las otras variables deberían ayudarnos en la predección. Por ejemplo, alguna característica del motor, como la cilindrada o los caballos de vapor.

Para resumir, mostramos el modelo con mejor R2 tras hacer múltiples pruebas, e intentando evitar un overfitting:

```
Call:
lm(formula = Mpg ~ Acceleration + I(log(Weight)) + I(log(Displacement)),
   data = auto)
Residuals:
    Min
             1Q
                  Median
                              3Q
                                      Max
-12.9074 -2.6174 -0.4104
                          1.9500
                                  16.5596
Coefficients:
                    Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)
                   Acceleration
                     0.19717
                               0.08914
                                        2.212
                                                0.0276 *
I(log(Weight))
                   -16.94003
                               2.27727
                                       -7.439 6.59e-13 ***
I(log(Displacement)) -3.19963
                               1.26881 -2.522
                                              0.0121 *
Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' 1
Residual standard error: 4.104 on 388 degrees of freedom
                             Adjusted R-squared: 0.7235
Multiple R-squared: 0.7256,
F-statistic: 342.1 on 3 and 388 DF, p-value: < 2.2e-16
```

Los p-valores no son muy fuertes, pero siguen siendo aceptables, y gráficamente el modelo se ve un poco mejor:

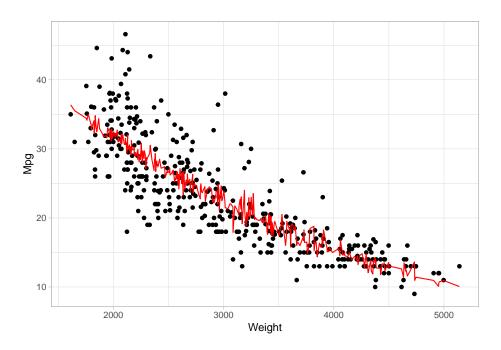


Figura 49

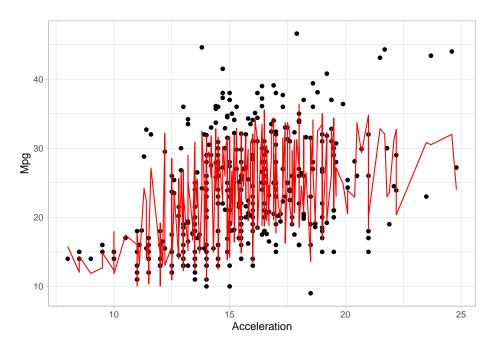


Figura 50

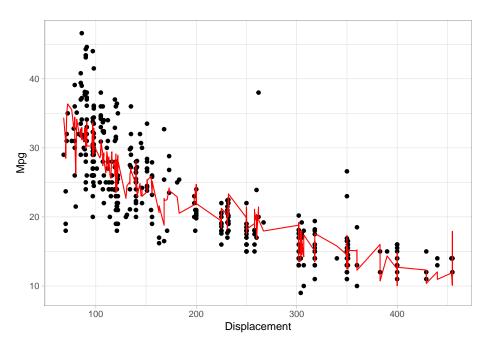


Figura 51

Pensando en el problema, y tras el análisis hecho en el apartado de EDA, creemos que usar Model_year para predecir Mpg no parece buena idea. La gráfica de la variable nos muestran mucha dispersión en los datos y, aunque sí se ve un cierta tendencia lineal, no parece suficiente para usarla. Claramente nos ajusta mejor los datos pero parece que nos estamos pegando a ellos.

De cara a comprobar este razonamiento en el cross-validation, vamos a guardar dos modelos: - Modelo con mejor R2 Mpg $\tilde{}$ Weight + Model year + I(log(Weight))

 \blacksquare Modelo intentando evitar el overfitting Mpg ^ Acceleration + I(log(Weight)) + I(log(Displacement))

2.5. Ajustes con KNN

Sabemos que la función por defecto usa la distancia de Minkowski y escala los datos a igual rango. También usa un k de 7, y sería recomendable probar con varios.

Vamos a probar con diferentes modelos, primero el multivariable con todas

[1] 1.880835

Y probando con varios obtenemos el menor error con este

[1] 1.856269

Que visualmente nos quedaría

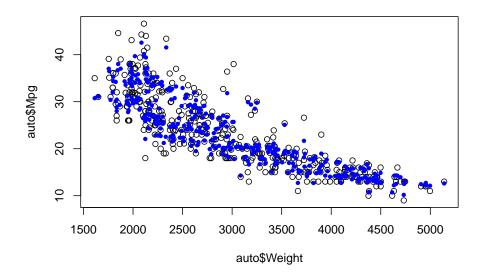


Figura 52

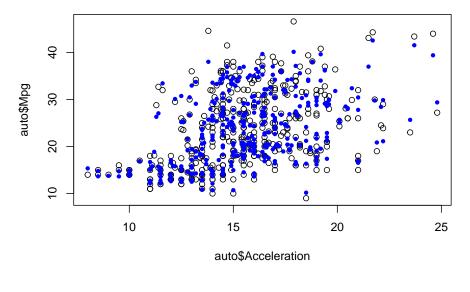


Figura 53

Si probamos el modelo no lineal obtenido en los pasos anteriores (con mejor R2) \cite{Matter} 2.104086

Nos da peor error.

Y si probamos el modelo no lineal en el que intemos resolver el overfitting

[1] 2.938051

Obtenemos aún mayor empeoramiento. Gráficamente:

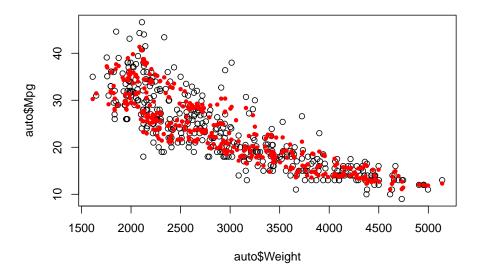


Figura 54

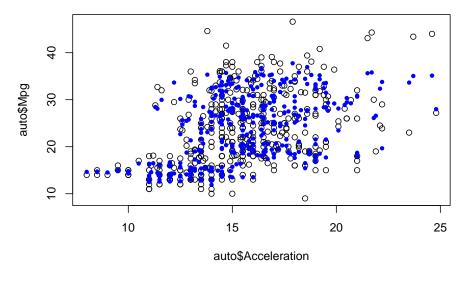


Figura 55

El RMSE (Root Mean Square Error) o raíz del error cuadrático medio nos permite calcular el error en nuestro conjunto de test o training producido en las predicciones, definido por la fórmula:

El método para evitar el overfitting que usamos en el apartado anterior probablemente no funcione con KNN por seguir una metodología totalmente diferente. El ajuste de KNN para regresión no tiene nada que ver con los modelos LM. Podemos aún así guardarlo para comprobarlo.

Tendríamos por tanto los siguientes modelos para KNN: Mpg $\tilde{\ }$. - Acceleration Mpg $\tilde{\ }$ Acceleration + I(log(Weight)) + I(log(Displacement))

Comparandolos gráficamente, vemos que son similares

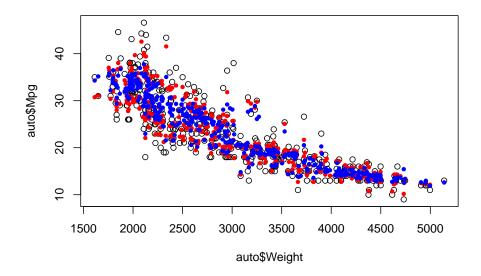


Figura 56

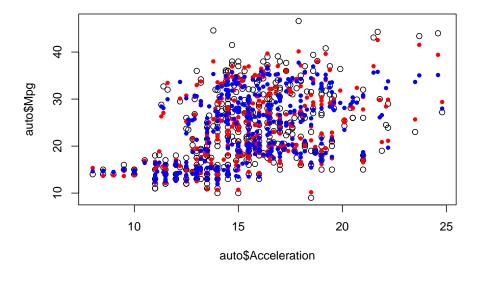


Figura 57

Aunque el que intenta evitar el overfitting (en color azul en la gráfica), tiene menor dispersión.

2.6. Comparativa de los ajustes anteriores con cross-validation

```
Recordamos los modelos obtenidos: LM: Mpg \sim Weight + Model_year + I(log(Weight)) Mpg \sim Acceleration + I(log(Weight)) + I(log(Displacement)) KNN: Mpg \sim . - Acceleration Mpg \sim Acceleration + I(log(Weight)) + I(log(Displacement))
```

c("Displacement", "Horse_power", "Weight", "Acceleration", "Model_year", "Mpg") X1 X2 X3 X4 X5 Y

```
LM: Y ~ X3 + X5 + I(log(X3)) Y ~ X4 + I(log(X3)) + I(log(X1)) KNN: Y ~ . - X4 Y ~ X4 + I(log(X3)) + I(log(X1)) Resultados obtenidos
```

Regresión 1: [1] 9.333066 Regresión 2: [1] 17.10519

KNN 1: [1] 7.291517 KNN 2: [1] 18.43846

Con el proceso de cross-validation dividimos el dataset en N subconjuntos (folds) y repetimos el entrenamiento N veces. Cada entrenamiento se aplica reservando uno de los subconjuntos como test y entrenando con el resto. Al final, el error obtenido para el modelo es la media de los errores en cada fold. La elección del número de folds es importante y si el problema lo permite (en términos de gasto computacional), se debería probar con varios. En este caso hemos utilizado 5 folds.

Con esto conseguimos no desperdiciar el conocimiento del conjunto de test y no guiarnos por una única evaluación del modelo.

Como resultados, nos muestra que los modelos con los que obtuvimos mejores resultados de R2 y RSME en sus apartados han acabado con mejor RSME tras el cross-validation. También apreciamos que con KNN conseguimos ligeramente mejores resultados.

Por completitud, mostramos también los resultados en training

Regresión 1: [1] 9.159891 Regresión 2: [1] 16.62285

KNN 1: [1] 3.659828 KNN 2: [1] 8.642349

Que nos muestran que ninguno de los modelos LM estaban haciendo overfitting, pero en cambio en KNN si existe una diferencia significativa entre training y test.

2.7. Comparativa de tests

Para comparar los algoritmos vamos a aplicar test estadísticos en base a los resultados obtenidos en múltiples datasets. Para asegurar la igualdad de condiciones los algoritmos hacen uso de parámetros genéricos y utilizan las mismas particiones de cross-validation.

Estas son las tablas de resultados que tenemos:

| out_test_lm | out_test_kknn |
|-------------|---------------|
| 0.1909091 | 0.1000000 |
| 0.1000000 | 1.0294118 |
| 0.1000000 | 0.4339071 |
| 0.1000000 | 0.3885965 |
| 0.1548506 | 0.1000000 |
| 0.1000000 | 0.3061057 |

Aplicamos el test de Wilconxon a LM y KNN

```
V
78
V
93
p-value: [1] 0.7660294
```

Obtenemos un ranking de 78 para LM y 93 para KNN, con un p-valor de 0.77 (o nivel de confianza del $33\,\%$).

Esto nos dice que gana KNN pero puesto que el p-value no es lo suficientemente grande no podemos afirmar con un nivel alto de significación que las diferencias entre los tests sean notorias.

Ahora aplicamos en test de Friedman a los dos algoritmos anteriores junto al algoritmo M5:

Friedman rank sum test

```
data: as.matrix(tablatst)
Friedman chi-squared = 8.4444, df = 2, p-value = 0.01467
```

El p-value es < 0.05 por lo que podemos concluir que al menos hay un par de algoritmos de calidad diferente.

Vemos cuáles de ellos lo son haciendo el test post-hoc de HOLM

Pairwise comparisons using Wilcoxon signed rank exact test

```
data: as.matrix(tablatst) and groups
```

```
1 2
2 0.580 -
3 0.081 0.108
```

P value adjustment method: holm

Con el test post-hoc de HOLM podemos asegurar que 3-1 (M5 vs LM) son diferentes. También podemos afirmar M5 respecto de KNN pero con un nivel de confianza menor.

De KNN y LM no podemos afirmar nada puesto que el p-valor es extremadamente grande.

3. Clasificación: Análisis Estadístico de Datos

4. Técnicas de Clasificación

Referencias

 $[1] \ \mathtt{http://lib.stat.cmu.edu/datasets/cars.desc}.$