

Cálculo III EXAMEN

Interrogación 1

$$L = \int_a^b |\mathbf{r}'(t)| dt$$

La longitud de una curva con ecuación polar $r = f(\theta), a \leq \theta \leq b$, es

$$L = \int_a^b \sqrt{r^2 + \left(\frac{dr}{d\theta}\right)^2} d\theta$$

$$\mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} \quad \mathbf{N}(t) = \frac{\mathbf{T}'(t)}{|\mathbf{T}'(t)|} \quad \mathbf{B}(t) = \mathbf{T}(t) \times \mathbf{N}(t)$$

$$\kappa = \left| \frac{d\mathbf{T}}{ds} \right| = \frac{|\mathbf{T}'(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{|\mathbf{r}'(t) \times \mathbf{r}''(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|^3}$$

$$B(t) = \frac{r' \times r''}{\|r' \times r''\|}$$

$$\tau = \frac{(r' \times r'') \cdot r'''}{|r' \times r''|^2}$$

$$\text{Plano: } n \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \right) = 0$$

$$k * N = T'$$

$$N' = -kT + \tau B$$

$$B' = -\tau N$$

Donde:

- $T(t)$ = **Tangente unitario**
- $N(t)$ = **Vector normal unitario principal o unitario normal**
- $B(t)$ = **Vector binormal**
- k = **Curvatura**
- τ = **Torsión**

Interrogación 2

3

$$\int_C f(x, y) ds = \int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2} dt$$

Las fórmulas siguientes establecen que las integrales de línea respecto a x y y se pueden también evaluar expresando todo en términos de t : $x = x(t)$, $y = y(t)$, $dx = x'(t) dt$, $dy = y'(t) dt$.

7

$$\int_C f(x, y) dx = \int_a^b f(x(t), y(t)) x'(t) dt$$

$$\int_C f(x, y) dy = \int_a^b f(x(t), y(t)) y'(t) dt$$

recordar que una representación vectorial del segmento rectilíneo que inicia en \mathbf{r}_0 y termina en \mathbf{r}_1 está dado por

8

$$\mathbf{r}(t) = (1 - t)\mathbf{r}_0 + t\mathbf{r}_1 \quad 0 \leq t \leq 1$$

13 Definición Sea \mathbf{F} un campo vectorial continuo definido sobre una curva suave C dada por una función vectorial $\mathbf{r}(t)$, $a \leq t \leq b$. Entonces la **integral de línea de \mathbf{F} a lo largo de C** es

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt = \int_C \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} ds$$

2 Teorema Sea C una curva suave definida por la función vectorial $\mathbf{r}(t)$, $a \leq t \leq b$. Sea f la función derivable de dos o tres variables cuyo vector gradiente ∇f es continuo sobre C . Entonces

$$\int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} = f(\mathbf{r}(b)) - f(\mathbf{r}(a))$$

3 Teorema $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ es independiente de la trayectoria en D si y sólo si $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 0$ para toda trayectoria cerrada C en D .

4 Teorema Supongamos que \mathbf{F} es un campo vectorial que es continuo sobre una región conexa abierta D . Si $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ es independiente de la trayectoria en D , entonces \mathbf{F} es un campo vectorial conservativo sobre D , es decir, existe una función f tal que $\nabla f = \mathbf{F}$.

6 Teorema Sea $\mathbf{F} = P \mathbf{i} + Q \mathbf{j}$ un campo vectorial sobre una región simplemente conexa D . Supongamos que P y Q tienen derivadas continuas de primer orden y

$$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x} \quad \text{en toda la región } D$$

Entonces \mathbf{F} es conservativo.

Teorema de Green Sea C una curva simple cerrada, suave por tramos con orientación positiva en el plano, y sea D la región que delimita C . Si P y Q tienen derivadas parciales continuas sobre una región abierta que contiene a D , entonces

$$\int_C P dx + Q dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dA$$

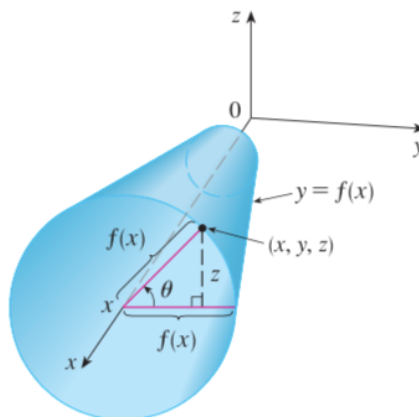
Interrogación 3

Superficies de revolución

Las superficies de revolución se pueden representar en forma paramétrica y, por tanto, se pueden graficar mediante una computadora. Por ejemplo, consideremos la superficie S que se obtiene al hacer girar la curva $y = f(x)$, $a \leq x \leq b$, alrededor del eje x , donde $f(x) \geq 0$. Sea θ el ángulo de rotación como se muestra en la figura 10. Si (x, y, z) es un punto sobre S , entonces

$$\boxed{3} \quad x = x \quad y = f(x) \cos \theta \quad z = f(x) \sin \theta$$

Por tanto, tomamos x y θ como parámetros y consideramos las ecuaciones 3 como ecuaciones paramétricas de S . El dominio del parámetro está dado por $a \leq x \leq b$, $0 \leq \theta \leq 2\pi$.



6 Definición Si una superficie paramétrica suave S está dada por la ecuación

$$\mathbf{r}(u, v) = x(u, v) \mathbf{i} + y(u, v) \mathbf{j} + z(u, v) \mathbf{k} \quad (u, v) \in D$$

y S es cubierta sólo una vez cuando (u, v) varía en todo el dominio del parámetro D , entonces el **área de la superficie** de S es

$$A(S) = \iint_D |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| dA$$

donde $\mathbf{r}_u = \frac{\partial x}{\partial u} \mathbf{i} + \frac{\partial y}{\partial u} \mathbf{j} + \frac{\partial z}{\partial u} \mathbf{k}$ $\mathbf{r}_v = \frac{\partial x}{\partial v} \mathbf{i} + \frac{\partial y}{\partial v} \mathbf{j} + \frac{\partial z}{\partial v} \mathbf{k}$

$$\iint_S f(x, y, z) dS = \iint_D f(\mathbf{r}(u, v)) |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| dA$$

Si S es una superficie suave y orientable dada en la forma paramétrica por medio de una función vectorial $\mathbf{r}(u, v)$, entonces automáticamente adquiere la orientación del vector unitario normal

6
$$\mathbf{n} = \frac{\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v}{|\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v|}$$

8 Definición Si \mathbf{F} es un campo vectorial continuo definido sobre una superficie orientada S con un vector unitario normal \mathbf{n} , entonces la **integral de superficie de \mathbf{F} sobre S** es

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_S \mathbf{F} \cdot \mathbf{n} dS$$

Esta integral también se denomina **flujo** de \mathbf{F} a través de S .

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_D \mathbf{F} \cdot (\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v) dA$$

$$\text{rot } \mathbf{F} = \nabla \times \mathbf{F}$$

$$\text{div } \mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F}$$

3 Teorema Si f es una función de tres variables que tiene derivadas parciales continuas de segundo orden, entonces

$$\text{rot } (\nabla f) = 0$$

4 Teorema Si \mathbf{F} es un campo vectorial definido en todo \mathbb{R}^3 cuyas funciones componentes tienen derivadas parciales continuas y $\text{rot } \mathbf{F} = \mathbf{0}$, entonces \mathbf{F} es un campo vectorial conservativo.

11 Teorema Si $\mathbf{F} = P\mathbf{i} + Q\mathbf{j} + R\mathbf{k}$ es un campo vectorial sobre \mathbb{R}^3 y P , Q y R tienen derivadas parciales de segundo orden, entonces

$$\text{div rot } \mathbf{F} = 0$$

Teorema de Stokes Sea S una superficie suave por tramos y orientada que está acotada por una curva C suave por tramos, simple y cerrada con orientación positiva. Sea \mathbf{F} un campo vectorial cuyas componentes tienen derivadas parciales continuas en una región abierta en \mathbb{R}^3 que contiene a S . Entonces,

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \iint_S \text{rot } \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$$

$$m = \iint_S \rho(x, y, z) dS$$

$$\bar{x} = \frac{1}{m} \iint_S x \rho(x, y, z) dS \quad \bar{y} = \frac{1}{m} \iint_S y \rho(x, y, z) dS \quad \bar{z} = \frac{1}{m} \iint_S z \rho(x, y, z) dS$$

Materia adicional

Teorema de la divergencia Sea E una región sólida simple y S la superficie frontera de E , dada con orientación positiva (hacia afuera). Sea \mathbf{F} un campo vectorial cuyas funciones componentes tienen derivadas parciales continuas en una región abierta que contiene E . Entonces,

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_E \text{div } \mathbf{F} dV$$