

Momento da Força

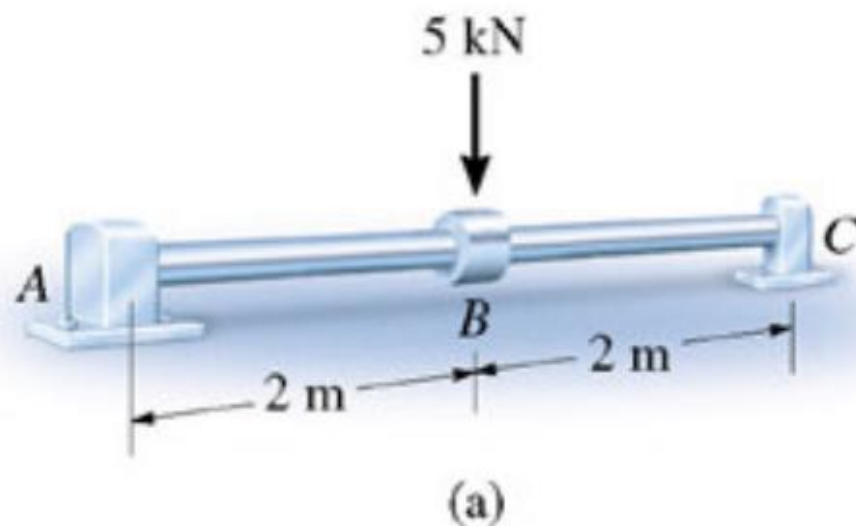
TEORIA - AULA A-06

Física I

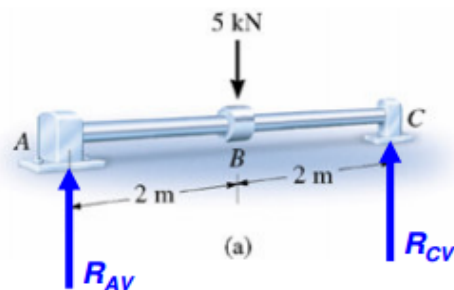
Competências que você irá desenvolver nesta aula

- Identificar movimentos de translação e rotação em corpos rígidos
- Modelar matematicamente um sistema com para analisar seu equilíbrio translacional e rotacional

- 1) Para a estrutura mostrada na figura determine as reações nos apoios A e C.



Solução do Exercício 1



- Equilíbrio de momentos em relação ao ponto A.

$$\sum M_A = 0$$

$$-5 \cdot 2 + R_{CV} \cdot 4 = 0$$

$$R_{CV} = \frac{10}{4} \rightarrow R_{CV} = 2,5 \text{ kN} \uparrow$$

- Equilíbrio de forças em relação ao eixo y.

$$\sum F_y = 0$$

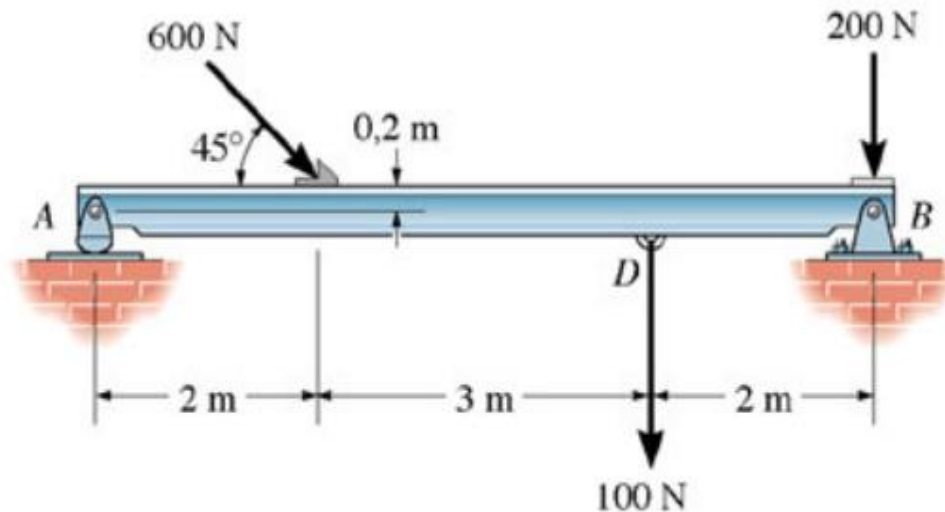
$$R_{AV} + R_{CV} - 5 = 0$$

$$R_{AV} = 5 - 2,5$$

$$R_{AV} = 2,5 \text{ kN} \uparrow$$

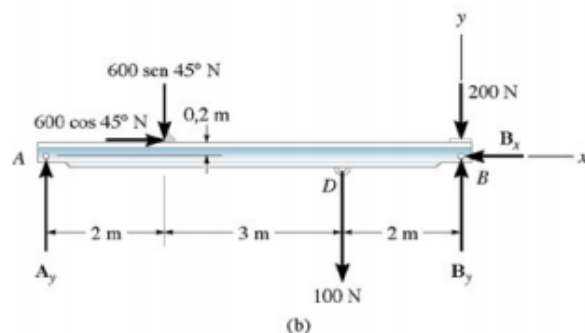
Exercício 2

- 1) Para a estrutura mostrada na figura determine as reações nos apoios A e B.



Solução do Exercício 2

■ Diagrama de Corpo Livre.



■ Equilíbrio de momentos em relação ao ponto B.

$$\sum M_B = 0$$

$$100 \cdot 2 + 600 \cdot \text{sen}45^\circ \cdot 5 - 600 \cdot \cos 45^\circ \cdot 0,2 - A_y \cdot 7 = 0$$

$$A_y = \frac{100 \cdot 2 + 600 \cdot \text{sen}45^\circ \cdot 5 - 600 \cdot \cos 45^\circ \cdot 0,2}{7}$$

$$A_y = 319\text{N} \uparrow$$

■ Equilíbrio de forças em relação ao eixo y.

$$\sum F_y = 0$$

$$A_y + B_y - 100 - 200 - 600 \cdot \text{sen}45^\circ = 0$$

$$B_y = 100 + 200 + 600 \cdot \text{sen}45^\circ - A_y$$

$$B_y = 100 + 200 + 600 \cdot \text{sen}45^\circ - 319$$

$$B_y = 405\text{N} \uparrow$$

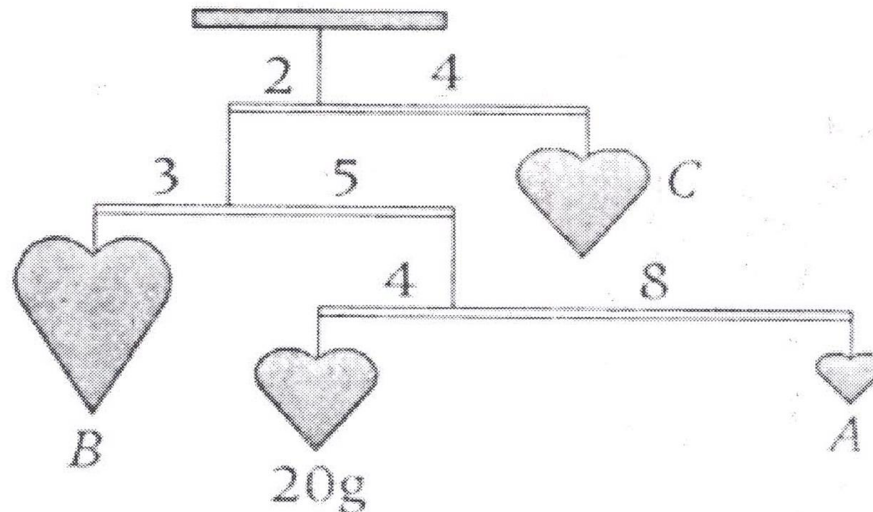
■ Equilíbrio de forças em relação ao eixo x.

$$\sum F_x = 0 \quad \longrightarrow \quad 600 \cdot \cos 45^\circ - B_x = 0$$

$$600 \cdot \cos 45^\circ = B_x \quad \longrightarrow \quad B_x = 424\text{N} \longleftarrow$$

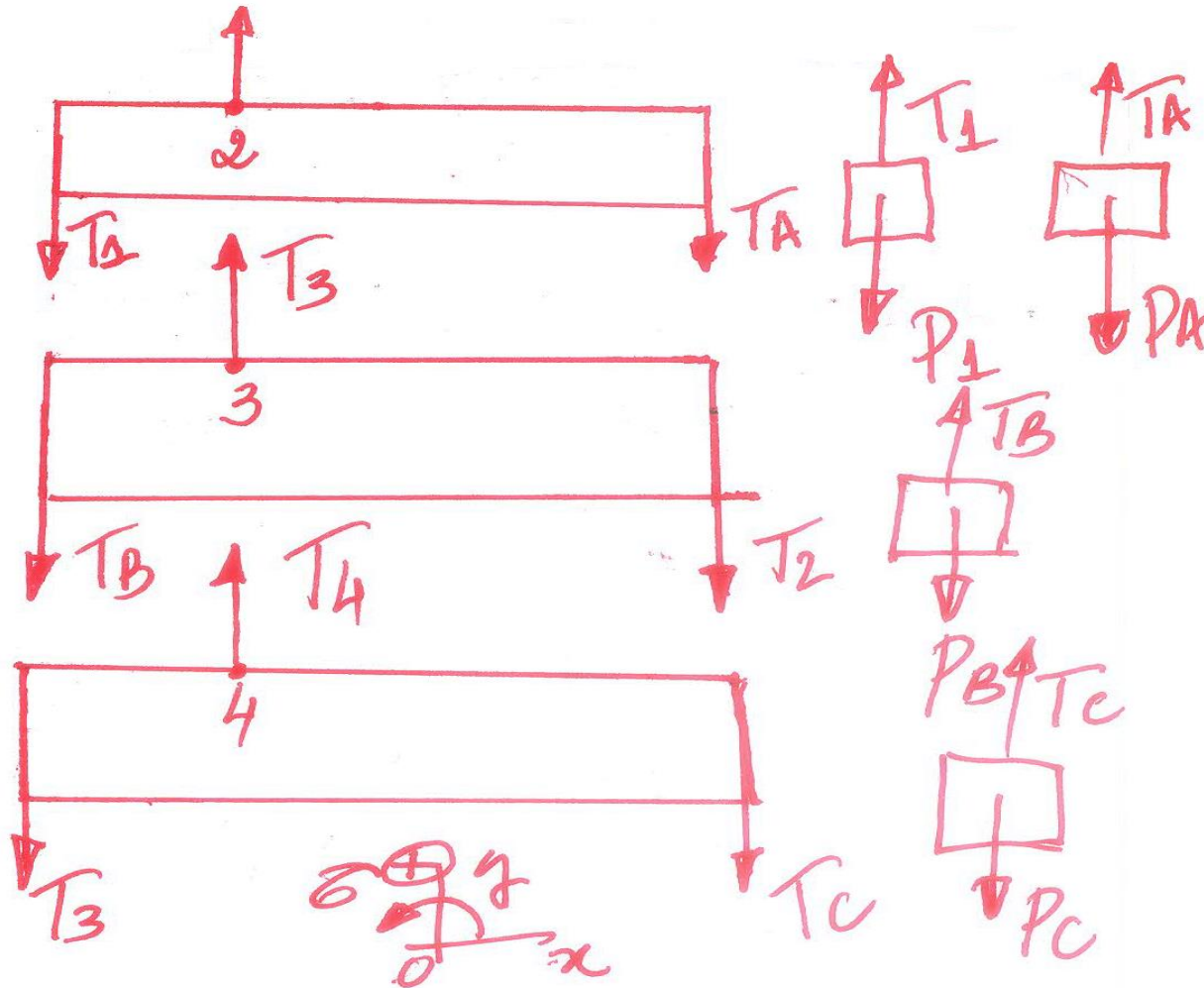
Um engenheiro decidiu construir um móbile para o quarto de seu filho recém – nascido. Assim, dado um móbile: de quatro ornamentos e três varas. Sabendo as distâncias (em cm) indicadas na figura, e a massa de um dos ornamentos que é conhecida.

Determine as massas dos ornamentos A, B e C de modo que o móbile fique em equilíbrio. Considere as massas das barras desprezíveis.



Resolução

DCL das varas e ornamentos:



Resolução

$$1^{\text{a}} \text{ C.E. : } \sum \vec{F} = \vec{0}:$$

$$T_1 = P_1 \text{ e } T_A = P_A$$

$$2^{\text{a}} \text{ C.E. (Polo em 2) : } \sum \vec{\tau} = \vec{0}:$$

$$T_1 \cdot 4,0 - T_2 \cdot 8,0 = 0 \rightarrow m_1 \cdot g \cdot 4,0 - m_A \cdot 8,0 \cdot g = 0$$

$$m_A = \frac{20 \cdot 4,0}{8,0} \rightarrow m_A = 10g$$

Resolução

$$1^{\text{a}} \text{ C.E. : } \sum \vec{F} = \vec{0}:$$

$$T_2 = T_1 + T_A \text{ e } T_B = P_B$$

$$2^{\text{a}} \text{ C.E. (Polo em 3) : } \sum \vec{\tau} = \vec{0}:$$

$$T_B \cdot 3,0 - T_2 \cdot 5,0 = 0 \rightarrow T_B \cdot \frac{5,0}{3,0} \cdot (m_1 \cdot g + m_A \cdot g)$$

$$g \cdot m_B = \frac{5,0}{3,0} \cdot g \cdot (m_1 + m_A) \rightarrow m_B = \frac{5,0}{3,0} \cdot 30 \rightarrow m_B = 50g$$

Resolução

$$1^{\text{a}} \text{ C.E. : } \sum \vec{F} = \vec{0}:$$

$$T_3 = T_B + T_2 \rightarrow T_3 = T_B + T_1 + T_A$$

$$2^{\text{a}} \text{ C.E. (Polo em 4) : } \sum \vec{\tau} = \vec{0}:$$

$$T_3 \cdot 2,0 - T_C \cdot 4,0 = 0 \rightarrow T_C = \frac{T_3}{2,0} \rightarrow T_C = \frac{T_B + T_1 + T_A}{2,0}$$

$$g \cdot m_C = g \cdot \left(\frac{m_B + m_1 + m_A}{2,0} \right) \rightarrow m_C = \frac{80}{2,0} \rightarrow m_C = 40g$$

Resolução

Conclusão:

$$m_A = 10g$$

$$m_B = 50g$$

$$m_C = 40g$$

O poste uniforme com 6,0m de comprimento tem uma massa de 2,50kg e está apoiado como mostrado. Use g aproximadamente 10 m/s^2 . Há atrito em todos os pontos de contato.

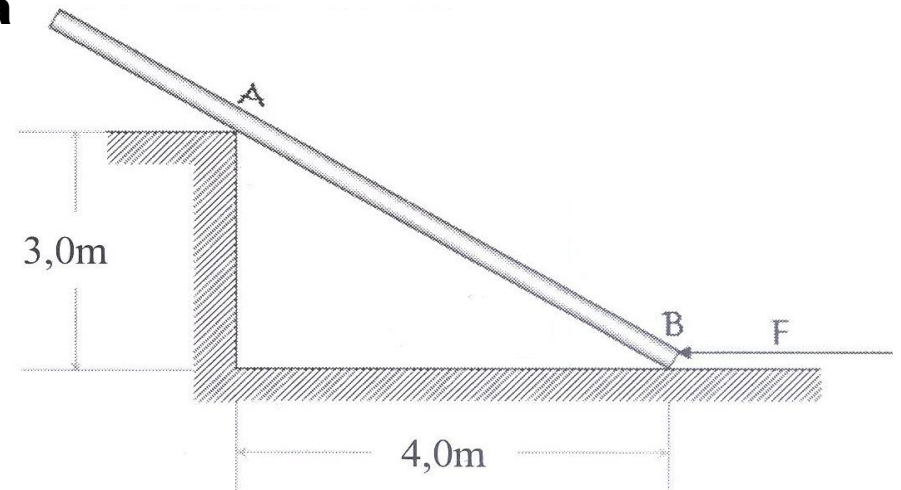
a) Faça o DCL da barra

b) Escreva as equações relativas da 1ª Condição de Equilíbrio para a barra.

c) Escreva a equação relativa à 2ª Condição de Equilíbrio para a barra.

• Considere o polo em B.

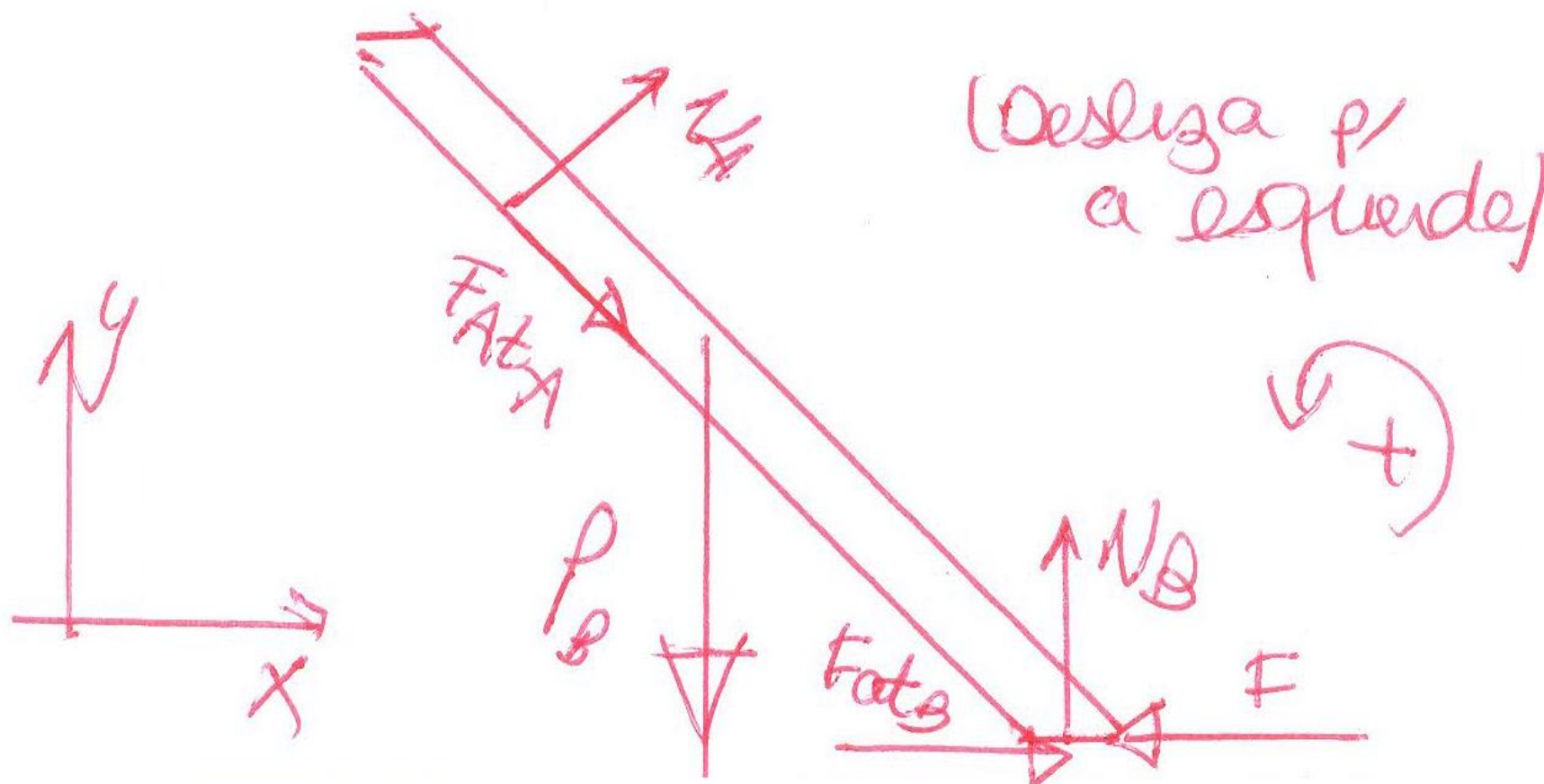
d) Calcule a força F necessária para mover o poste para a esquerda se o coeficiente de atrito estático para cada posição de contato for 0,50.





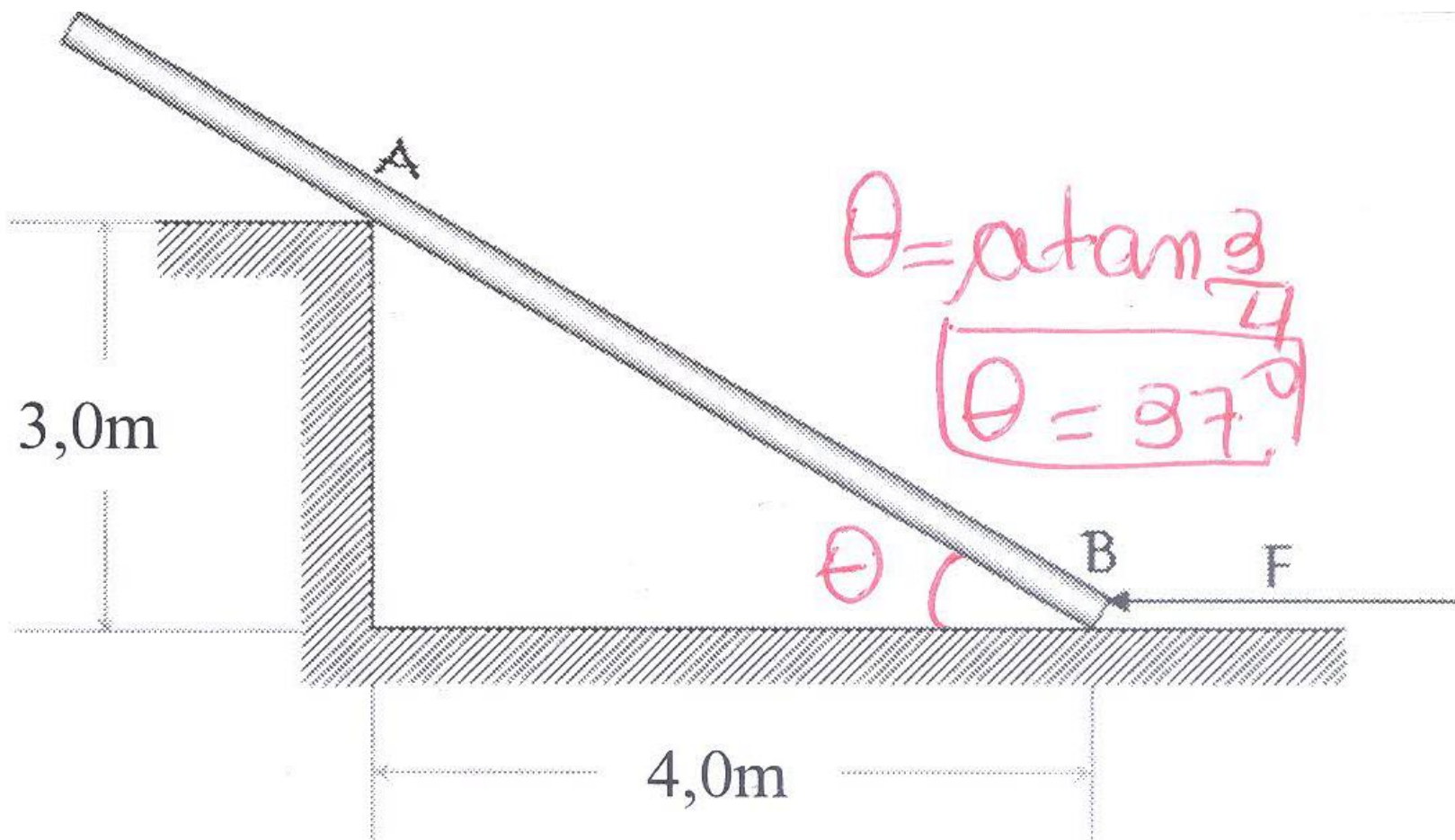
Resolução

a)



Resolução

b)



Resolução

b) $1^a \text{ C.E.} : \sum \vec{F} = \vec{0} :$

Direção x :

$$N_{Ax} + Fat_{Ax} - F + Fat_b = 0$$

$$N_A \cdot \cos 53^\circ + Fat_A \cdot \cos 37^\circ - F + \mu \cdot N_B = 0 \text{ (I)}$$

Direção y :

$$N_{Ay} - Fat_{Ay} - P + N_B = 0$$

$$N_A \cdot \sin 53^\circ - \mu \cdot N_A \cdot \sin 37^\circ - 25 + N_B = 0 \text{ (II)}$$

Resolução

c) 2^{a} C.E. : $\sum \overrightarrow{\tau}_B = \overrightarrow{0}$:

$$-N_A \cdot 5,0 + \frac{6,0}{2} \cdot \cos 37^\circ \cdot 25,0 = 0 \text{ (III)}$$

OU

$$-N_A \cdot 5,0 + 3,0 \cdot 25,0 \cdot \sin(37^\circ + 90^\circ) = 0$$

Resolução

d)

$$(III) \rightarrow 5,0 \cdot N_A = 75 \cdot \cos 37^\circ$$

$$N_A = 12N$$

$$(II) \rightarrow N_B + 0,5 \cdot 12 \cdot \sin 37^\circ - 12 \cdot \sin 53^\circ = 0$$

$$N_B = 19N$$

$$(I) \rightarrow F = 12 \cdot \cos 53^\circ + 0,5 \cdot 12 \cdot \cos 37^\circ + 0,5 \cdot 19$$

$$F = 21,5N = 22N$$

Logo $F \geq 22N$ para a barra deslizar para a esquerda.