

Ihsan ridho asmoro

1103204184

UTS

1. Siapkan komputer virtual yang sudah dipasang sistem operasi Ubuntu Linux terlebih dahulu. Saya menggunakan Ubuntu versi 20.04.6
2. Kemudian, buka aplikasi web browser Firefox dan akses link <https://docs.ros.org/en/humble/Installation/Ubuntu-Install-Debians.html>.
3. Lakukan scroll sedikit ke bawah, di situ akan ada beberapa perintah yang perlu dijalankan melalui terminal.
4. Buka aplikasi terminal, lalu ikuti langkah-langkah yang tertera.
5. Langkah pertama adalah menyetel lokasi (Set Locate).
6. Langkah berikutnya adalah menyiapkan sumber-sumber (Setup Sources).
7. Langkah selanjutnya adalah menginstal paket-paket ROS2.
8. Setelah itu, masuk ke Pengaturan Lingkungan (Environment Setup).
9. Periksa apakah ROS2 sudah terinstal dan diatur atau belum dengan mengetik perintah "ros2".
10. Jika muncul pesan "ros2: command not found," itu karena kita belum menggunakan perintah "source /opt/ros/humble/setup.bash". Setelah menjalankan perintah tersebut, akan terlihat informasi bahwa ROS2 sudah terinstal dan diatur.
11. Buka terminal baru dan ketik "ros2," kemudian akan muncul pesan "ros2: command not found." Untuk mengatasi hal ini, masuk ke dalam berkas bash dan jalankan perintah "source /opt/ros/humble/setup.bash."
12. Selamat, ROS2 telah terinstal dan sudah diatur dengan baik.