Consider the following line scan camera:

Device "1": sensor of **2048 points**, each point of **4.2 micron * 4.2 micron**, able to acquire up to **30.000 lines per second**, price **450 euro**.

and the matricial device:

Device "2": sensor of 2048*2560 points of 2.6 micron * 2.6 micron

- A) Define **two setups** for analysing objects having a **surface of 2.0 m * 2.4 m** at a resolution of **at least 1 pixel / mm** (both along X and along Y) in terms of any additional device needed for the acquisition set up.
- B) Define the ideal focal length for both the set up, in case we have to adopt a working distance in the range 2 m 3 m

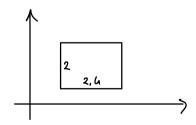
Suppose now, that both the devices mounted simultaneously over the same scene.

- C) Which is the fastest speed that can act over the object for being correctly acquired by both the set ups?
- D) Which is the shortest shutter time of the matricial camera, in case we do not want motion effect greater than 1 pixel?

At the end of your work, resume the required answer in a short list like this one:

A device 1:
A device 2:
3 device 1:
3 device 2:
2:
D:

Device 1: 2048 points, $(4,2 \mu m * 4,2 \mu m)$, 30.000 lps DEVICE 2: 2048 * 2560, $(2,6 \mu m * 2,6 \mu m)$ OGC : 2m * 2,6 m, $V_{min} = 1 ex$



Α.

DEVICE 1

lungo X -> risoluzione =
$$\frac{\ell ps}{V_{mox}} = \frac{30.000}{30.000_{mm}} = \frac{1}{r_{mox}} \sqrt{\frac{r_{mox}}{s}}$$

DEVICE 2

_ 1

Troviamo il setup migliore.

<u>setup 1</u>: vediamo cosa succede se lespo il lato corto del sensore al lato lungo del sensore a quello corto dell'agg.

| Ungo x -> 2018 = 0,85 px 2 1 px NON VA BENE 2400 mm L> ci vorrebbero almeno 2 telecamere

lunpo y -> 2560 = 1,28 ex > 1 ex V

setup 2: vadiamo cosa succede se lespo il lato lungo del sensore al lato lungo dell'oyg e quello corto dell'oyg.

lungo X -> 2560 = 1.06 ex > lex

lungo y -> 2068 = 1,024 > 2 ex

Offimilio x -> 1.06 · 2000 = 2133 > 2068 non verbere

Scelpo II
Setup 2 percheSiz lungo x che
lungo y le
condizioni sono
soddistatte

offimizzo y -> 1,024. 2400 = 2458 < 2560 VA BENE

$$V = \frac{2008}{2000} = 1,024px$$

DEVICE L ->

$$\begin{cases}
8 & \text{wd} = 2m - 7 & f = \frac{2000 \cdot (2048 \cdot 4, 2 \cdot 10^{-3})}{2,000} = 8,6 \text{ mm} \\
8 & \text{wd} = 3m - 7 & f = \frac{3000 \cdot (2048 \cdot 4, 2 \cdot 10^{-3})}{2000} = 12,9 \text{ mm}
\end{cases}$$

DEVICE 2 -7 | Se
$$w_0 = 2m - 7$$
 | $f = 2000 \cdot (2048 \cdot 2.6 \cdot 10^{-3}) = 5.3 mm$

$$2000$$

$$5e w_0 = 3m - 7 = 3000 (2048 \cdot 2.6 \cdot 10^{-3}) = 8 mm$$

$$2000$$

$$5.3 \ 2 = 4$$

- C. Per il dispositivo 1 dobbiamo avere una velocità massima di 30 mg in modo tale da mappare 30.000 lps e quindi 1 ex.

 Per il dispositivo 2 non ci sono vincoli di velocità purche si selezioni un tempo di esposizione adeguato ad evitare di avere un'immagine mosso.
- D. Essendo la risoluzione minima di 19x ci spostiamo sempre di 1 mm. Quindi ogni ma pixel entra in 1 mm.

Se non voglio overe uno shift maggiore di Lpx lo shulter time deve essere minore del tempo di spostamento:

In sostanza la shutter time e quanto tempo passa tra l'acquisizione di apx e l'altro.