MNKGame - Signora Carla

Simone Sanna Matricola 0000792616 Ilaria Palestini Matricola 0000788888

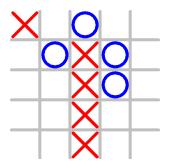
Alma Mater Studiorum - Università di Bologna

Presentazione Progetto di Algoritmi e Strutture Dati

- Introduzione
 - Il gioco
 - L'algoritmo
- 2 Sviluppo
 - Difficoltà incontrate
 - Scelte progettuali
- 3 Conclusioni
 - Analisi dei costi
 - Considerazioni
- 4 Riferimenti
 - Riferimenti

Il gioco

MNK consiste in una versione generalizzata del tris in una matrice di dimensione $M \times N$, nella quale si devono allineare K simboli uguali.



• Esempio di matrice 5 X 5 con vittoria per 4 simboli

L'algoritmo

L'algoritmo usato è chiamato *Iterative Deepening*, e serve per risolvere un GameTree, ovvero un albero che rappresenta tutte le possibili partite di un gioco a turni.

Viene implementata una ricerca in ampiezza, nella quale il numero totale di nodi è determinato da

$$\sum_{k=0}^{m} = \frac{m^{n+1} - 1}{m - 1}$$

dove *m* rappresenta il numero di mosse e *n* il numero massimo di turni possibili.

- Introduzione
 - Il gioco
 - L'algoritmo
- 2 Sviluppo
 - Difficoltà incontrate
 - Scelte progettuali
- 3 Conclusioni
 - Analisi dei costi
 - Considerazioni
- Riferimenti
 - Riferimenti



Difficoltà incontrate

- Il primo ostacolo incontrato, appena iniziato lo sviluppo del progetto, è stato l'approccio alla struttura del programma fornito.
- Una volta entrati nell'ottica delle classi e dei loro metodi, abbiamo analizzato attentamente le classi | RandomPlayer | e

QuasiRandomPlayer per prendere spunto e iniziare così la progettazione.

• Il compito più impegnativo, però, è stato costruire una funzione euristica adatta al nostro caso per valutare le configurazioni non-finali. Dopo varie ricerche online, abbiamo preso spunto da "Developing a Memory Efficient Algorithm for Playing MNK games" pag. 19

Scelte progettuali

Il metodo Evaluate viene usato per assegnare un punteggio alle foglie dell'albero

```
private int Evaluate(MNKGameState state, int depth, int maxDepth) {
   int ret:
   if (state.equals(myWin)) { // vittoria bot
       ret = ((B.K * B.K) - 1);
    } else if (state.equals(yourWin)) { // vittoria avversario
       ret = -((B.K * B.K) - 1);
    } else { // pareggio
       ret = 0;
   return ret;
```

In caso di vittoria del giocatore ha come valore di return il massimo assegnabile, in caso di vittoria dell'avversario il minimo, e in caso di pareggio 0.

Abbiamo utilizzato il metodo EvaluateCell per decidere quali fossero le celle migliori da marcare.

```
private int EvaluateCell(int i, int j) {
   MNKCellState[][] board = B.B;
   MNKCellState s = board[i][j];
   int n, value = 0, rate = 0;
   if (s == MNKCellState.FREE)
      return 0;
```

Il metodo controlla quante celle adiacenti a una cella marcata siano vuote o marcate dal giocatore stesso, e assegna un punteggio in base a quante celle sono disponibili per la vittoria.

Per prima cosa inizializziamo il punteggio a 0, e successivamente iniziamo il conteggio delle celle consecutive nell'intorno della cella del giocatore, in tutte le direzioni possibili.

Controllo orizzontale

```
// Horizontal check
    n = 1;
for (int k = 1; j - k >= 0 && (board[i][j - k] == s || board[i][j - k] == MNKCellState.FREE); k++) {//
    if (board[i][j - k] == s)
        value++;
    n++; // backward check
}
for (int k = 1; j + k < B.N && (board[i][j + k] == s || board[i][j + k] == MNKCellState.FREE); k++) {
    if (board[i][j + k] == s)
        value++;
    n++; // forward check
}
if (n >= B.K) {
    rate = ((B.N + 1) - B.K) + value;
}
```

Partendo dalla cella selezionata, controlla le celle precedenti e successive, fermandosi all'inizio o alla fine della matrice. (oppure nel caso in cui venga trovata una cella marcata dall'avversario)

Controllo verticale

```
value = 0;
for (int k = 1; i - k >= 0 && (board[i - k][j] == s || board[i - k][j] == MNKCellState.FREE); k++) {
 if (board[i - k][i] == s) {
 value++:
for (int k = 1; i + k < B.M && (board[i + k][j] == s || board[i + k][j] == MNKCellState.FREE); <math>k++) {
 if (board[i + k][j] == s) {
 value++;
if (n >= B.K)
rate += ((B.M + 1) - B.K) + value;
```

Controlla le celle sopra e sotto quella selezionata, fermandosi ai limiti della griglia.

Controlli diagonali

```
value = 0:
for (int k = 1; i - k >= 0 && j - k >= 0 && (board[i - k][j - k] == s || board[i - k][j - k] == MNKCellState.FREE); k++) {
if (board[i - k][j - k] == s){
 value++;
for (int k = 1; i + k < B.M && i + k < B.N && (board[i + k][i + k] == s \mid i board[i + k][i + k] == MNKCellState.FREE); k++) {
if (board[i + k][i + k] == s){
 value++:
value = 0:
for (int k = 1; i - k \ge 0 && j + k < B.N && (board[i - k][j + k] == s \mid j board[i - k][j + k] == MNKCellState.FREE); k++){
if (board[i - k][j + k] == s){
 value++:
for (int k = 1; i + k < B.M && j - k >= 0 && (board[i + k][j - k] == s || board[i + k][j - k] == MNKCellState.FREE); <math>k ++ 
if (board[i + k][i - k] -- s){
 value++;
```

Check in entrambe le direzioni, anche qua il metodo verifica quante caselle sono libere o a nostro favore.

Il parametro value incrementa per ogni cella occupata dal giocatore nel caso in cui questa faccia parte di una possibile configurazione vincente. Dopo ogni controllo direzionale viene invece incrementato il valore per ogni cella non occupata dall'avversario.

Il controllo finale $n \ge B.K$ ci dice se, per quella cella, è possibile raggiungere uno stato di vittoria mettendo B.K simboli in successione.

Il metodo | IterativeDeepening | visita in ampiezza un sottoalbero.

```
public int IterativeDeepening(MMXBoard board, boolean isMaximizing, int maxDepth) {
    int eval = 0;
    int lastEval = 0;
    for (int d = 0; d <= maxDepth; d++) {
        if ((System.currentTimeMillis() - startingTime) / 1000.0 > TIMEOUT * (97.0 / 100.0)) {
            // system.out.println("timeout");
            return lastEval;
        } else {
            lastEval = eval;
            eval = alphaBeta(board, isMaximizing, d, GetMaxDepth(board.getFreeCells().length), Integer.MIN_VALUE, Integer.MAX_VALUE);
      }
}
return eval;
}
```

Gli viene passata la profondità massima a cui vogliamo arrivare, che poi cerca di raggiungere entro il tempo limite. Nel caso in cui raggiungiamo il timeout prima di arrivare alla fine del sottoalbero, utilizza i risultati trovati alla profondità precedente.

- - Il gioco
 - L'algoritmo
- - Difficoltà incontrate
 - Scelte progettuali
- 3 Conclusioni
 - Analisi dei costi
 - Considerazioni
- - Riferimenti

Analisi dei costi

Per quanto riguarda l'analisi dei costi:

- In termini di memoria l'algoritmo Iterative Deepening dipende dal costo di Alpha Beta, nel caso pessimo, comuqnue, abbiamo O(maxDepth), dove maxDepth è la profondità di ricerca.
- In termini di tempo, nel caso di gioco con m mosse e n turni,
 limitato a d turni

$$T(m,d) \le (d+1) + dm + (d-1)m^2 + \dots + 2m^{d-1} + m^d =$$

$$= m^d \left(1 + 2m^{-1} + \dots + dm^{-d+1} + (d+1)m^{-d} \right)$$

$$= m^d \sum_{i=0}^d i \frac{1}{m^i} \le m^d \sum_{i=0}^\infty i \frac{1}{m^i} = m^d \frac{1/m}{(1-1/m)^2} = O(m^d)$$

Considerazioni

L'algoritmo Iterative Deepening è leggermente più lento rispetto ad AlphaBeta ma ha un controllo maggiore sulla visita del Game Tree quando limitato temporalmente.

- Come possiamo migliorare Signora Carla?
 - L'utilizzo di hashMap per salvare configurazioni già valutate portebbere un guadagno di tempo non indifferente in quanto molti dei sotto-alberi vengono ripetuti e rivalutati. Questa soluzione permetterebbe, con un controllo, di verificare la presenza in memoria di configurazioni già salvate ed utilizzare la loro valutazione senza rivisitare il sottoalbero.

- Introduzione
 - Il gioco
 - L'algoritmo
- 2 Sviluppo
 - Difficoltà incontrate
 - Scelte progettuali
- 3 Conclusioni
 - Analisi dei costi
 - Considerazioni
- 4 Riferimenti
 - Riferimenti

Riferimenti

- Developing a Memory Efficient Algorithm for Playing MNK games
- Alpha-beta pruning Wikipedia
- Iterative deepening Wikipedia