

## **УМК Многопроцессорные системы и параллельное** программирование



## Лабораторная работа № 2

# Параллельное вычисление произведения двух матриц



## Цель работы



## Цель работы

Научиться использовать принцип геометрической декомпозиции в параллельных алгоритмах создавать параллельные И распределенной программы ДЛЯ систем C с использованием памятью коллективных MPI функций примере вычисления на произведения двух матриц.



## Произведение двух матриц



Требуется вычислить произведение матриц  $A(N \times L)$  и  $B(L \times L)$  и вычислить квадрат евклидовой нормы результирующей матрицы:

$$||C||^2 = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{L} c_{ij}^2, \qquad C = AB.$$

Матричное умножение выражается формулой

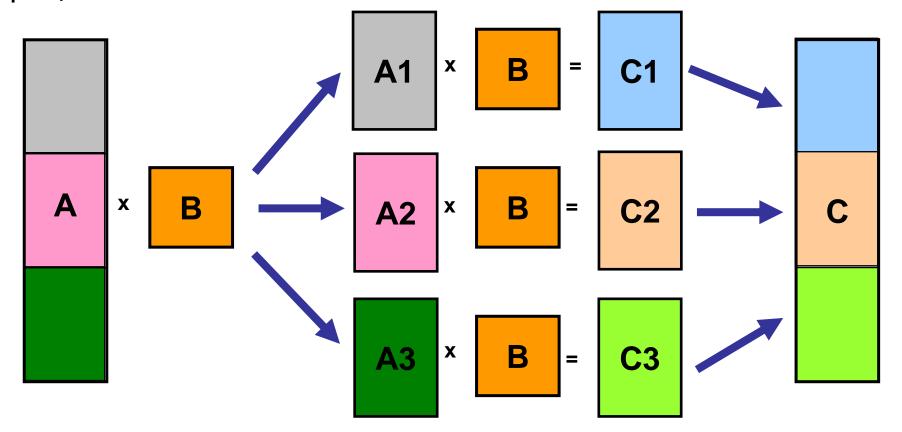
$$c_{ik} = \sum_{i=1}^{L} a_{ij} b_{jk}, \quad i = 1, ..., N; j, k = 1, ..., L.$$



## Произведение двух матриц



Способ №1. Строчная непрерывная декомпозиция матрицы A при ее равномерном распределении по процессам.





## Задание



- 1. Написать программу с использованием коллективных функций MPI
- 2. В программе предусмотреть следующее
- а) размерность *L* вводится пользователем (аргумент командной строки), размерность *N=10L*;
  - б) матрицы заполняются случайными элементами вещественного типа;
  - в) замер времени выполнения параллельной программы (вычисления + коммуникации).



## Задание



- 3. Запустить программу на кластере при числе процессов p = 1, 2, 4, 8, 16, 32, 64, 128,размерность подобрать так, чтобы время работы программы при р = 1 составляло около 60 и 600 с.
- 4. Результаты замеров времени работы программы занести в таблицу. Вычислить ускорение и эффективность, построить их графики в зависимости от числа процессов.
- 5. Составить отчет с оценкой полученных результатов.



## Некоторые функции коллективного взаимодействия



Функция предназначена для рассылки данных, хранящихся на одном процессе, всем остальным процессам группы.

Sel	данные			MDT Dagat		CPI	данные			
(ec (	A				MPI_Bcast		<u> </u>	Α		
100				_	,		10C	Α		
								A		

#### Входные параметры:

buf — адрес в памяти, начиная с которого размещаются передаваемые данные;

count
 количество рассылаемых элементов;

datatype – тип отправляемых данных;

root– номер процесса-отправителя сообщения;

**сотт** – коммуникатор.



#### Пример

Пусть требуется передать значения целочисленного массива а, состоящего из пяти элементов, из нулевого процесса во все остальные процессы группы.

С помощью функции **MPI\_Bcast** это может быть реализовано следующим образом:

```
int a[5];
. . .
MPI_Bcast(a, 5, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
. . . .
```



Функция предназначена для сбора данных со всех процессов на одном (так называемый, "совок").

сы	данные					
ခ	A					
роц	В					
	С					



сы	данные					
эпес	Δ	B	ر			
шb	A	ъ				



#### Входные параметры:

```
    sbuf — адрес в памяти на каждом процессе, начиная с которого размещаются отправляемые данные;
    scount — количество элементов, отправляемых с каждого процесса;
    stype — тип отправляемых данных;
    rcount — количество принимаемых элементов от каждого процесса;
    rtype — тип принимаемых данных;
    root — номер процесса, на котором осуществляется сборка сообщений;
    comm — коммуникатор.
```

#### Выходные параметры:

**rbuf** – адрес в памяти на процессе с номером **root**, начиная с которого размещаются принимаемые сообщения.



#### Пример

Пусть во всех процессах группы, состоящей из 5 процессов (NumProc = 5), имеется вещественный массив AS из 10 элементов. Требуется собрать все массивы в единый общий массив AR в порядке следования номеров процессов на процессе с номером 2.

Тогда достаточно одного вызова функции MPI\_Gather:



Вариант функции с варьируемым кол-вом собираемых элементов:

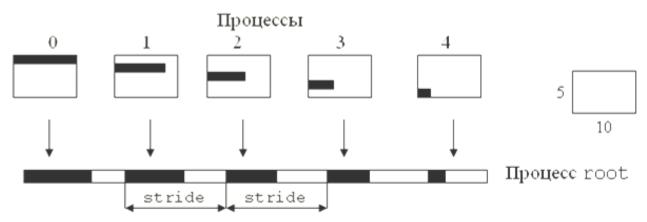
#### Характерные отличия:

- rcounts массив длин принимаемых от процессов сообщений;
- displs массив позиций в приемном буфере, по которым размещаются принимаемые сообщения.



#### Пример

Пусть имеется группа из пяти процессов, в каждом из которых определен двумерный целочисленный массив AS[5][10]. Требуется осуществить выборочную сборку данных со всех процессов на третьем процессе по следующему правилу: с *i*-го процесса (i = 0,1...,4) выбираются (10-2i) первых значений из i-й строки массива AS и пересылаются в одномерный целочисленный массив AR. При этом расстояние между началами принятых блоков (для него используется обозначение stride) должно составлять 12 элементов.





```
#include "mpi.h"
int main(int argc, char *argv[])
{int AS[5][10], AR[60], rcounts[5], displs[5];
 int i, MyID, NumProc, stride=12, scount, root=3;
MPI Init(&argc, &argv);
MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &NumProc);
MPI Comm rank(MPI COMM WORLD, &MyID);
 . . . // Заполнение массива AS
scount=10-2*MyID; // Количество отсылаемых элементов
 if (MyID==root)
               // Заполнение массивов
   for(i=0; i<NumProc; i++) // displs и rcounts
   { displs[i]=i*stride; // на процессе-сборщике
     rcounts[i]=10-2*i;} // сообщений.
MPI Gatherv(&AS[MyID][0], scount, MPI INT, AR, rcounts,
            displs, MPI INT, root, MPI COMM WORLD);
 . . . // Продолжение программы
MPI Finalize();
 return 0;}
```



Функция предназначена для рассылки данных с одного процесса всем остальным процессам (так называемый, "разбрызгиватель").

SbI	данные					
ecc	$A_0$	$A_1$	$A_2$			
рос						



SbI	данные					
[ecc]			$A_0$			
эопе			$A_1$			
			$A_2$			



#### Входные параметры:

```
- адрес в памяти на процессе-отправителе сообщения,
начиная с которого размещаются отправляемые данные;
scount — количество элементов, отправляемых каждому процессу;
stype — тип отправляемых данных;
rcount — количество элементов, принимаемых каждым процессом
(длина принимаемого сообщения);
rtype — тип принимаемых данных;
root — номер процесса-отправителя сообщения;
comm — коммуникатор.
```

#### Выходные параметры:

**rbuf** – адрес в памяти на каждом процессе, начиная с которого размещаются принимаемые сообщения.



#### Пример

Пусть необходимо вещественный массив **AS**, состоящий из **10** элементов и хранящийся на первом процессе, распределить между всеми процессами группы, состоящей из **5** процессов. В результате в каждый процесс пересылается **2** элемента, которые записываются в массив **AR**.



Вариант функции с варьируемым кол-вом рассылаемых элементов:

#### Характерные отличия:

- scounts массив, содержащий количество элементов в каждой части, на которые разбивается сообщение;
- displs массив позиций, определяющий начальные положения каждой части сообщения.



#### Пример

Рассмотрим операцию, обратную рассмотренной в примере на функцию MPI\_Gatherv. Пусть требуется распределить массив ASN[60] со структурой, аналогичной структуре массива AR[60] примера на функцию MPI\_Gatherv, по массивам ARN[5][10] по правилу: на процессе с номером i сообщения размещаются с нулевой позиции i-й строки.



```
#include "mpi.h"
int main(int argc, char *argv[])
{int ARN[5][10], ASN[60], scounts[5], displs[5];
 int i, MyID, NumProc, stride=12, rcount, root=3;
MPI Init(&argc, &argv);
MPI Comm size(MPI COMM WORLD, &NumProc);
MPI Comm rank(MPI COMM WORLD, &MyID);
 . . . // Заполнение массива ASN
 rcount=10-2*MyID; // Количество принимаемых элементов
 if (MyID==root)
                 // Заполнение массивов
   for(i=0;i<NumProc;i++) // displs и rcounts</pre>
   { displs[i]=i*stride; // на процессе-отправителе
     rcounts[i]=10-2*i;} // сообщения
MPI Scatterv(ASN, scounts, displs, MPI INT, &ARN[MyID][0],
              rcount,MPI INT,root,MPI COMM WORLD);
 . . . // Продолжение программы
MPI Finalize();
 return 0;}
```



Функция проделывает операцию ор над данными, хранящимися в sbuf в каждом процессе группы, результат которой записывается в rbuf в процесс с номером root.

Fi	д	данные			PI	данные		
939	$A_0$	$B_0$	$C_0$	MPI Reduce	8	$A_0 + A_1 + A_2$	$B_0 + B_1 + B_2$	$C_0 + C_1 + C_2$
эпос	$A_1$	$B_1$	$C_1$	<b></b>	опе			
	$A_2$	$B_2$	$C_2$		Ħ			



#### Входные параметры:

**sbuf** — адрес в памяти на каждом процессе, по которому

хранятся исходные данные для распределенной

операции;

count – количество элементов в sbuf;

datatype — тип данных, над которыми производится распреде-

ленная операция;

**root** — номер процесса, на котором осуществляется разме-

щение результата выполнения операции;

ор – название распределенной операции;

**сотт** – коммуникатор.

#### Выходные параметры:

**rbuf** – адрес в памяти, по которому размещаются результаты

выполнения операции.



#### 12 предопределенных операций

```
    поиск поэлементного максимума;

MPI MAX
MPI MIN

    поиск поэлементного минимума;

MPI SUM

    вычисление суммы векторов;

MPI PROD

    вычисление поэлементного произведения

              векторов;
            – логическое "И";
MPI LAND
            – логическое "ИЛИ";
MPI LOR

    – логическое исключающее "ИЛИ";

MPI LXOR
            – бинарное "И";
MPI BAND
            - бинарное "ИЛИ";
MPI BOR

    – бинарное исключающее ИЛИ;

MPI BXOR
MPI MAXLOC — поиск индексированного максимума;
MPI MINLOC — поиск индексированного минимума.
```