

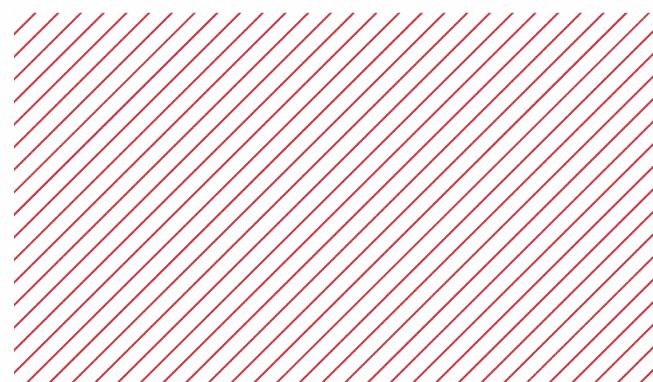
академия
больших
данных



Генеративно-состязательные нейронные сети. Введение

Фёдор Киташов

Программист-исследователь в команде
компьютерного зрения





План лекции

- ❖ Мотивация и цели это лекции
 - Какие задачи решают генеративные сети
 - Эволюция генеративных сетей за последние 6 лет
- ❖ Статья “Generative Adversarial Nets” by I. Goodfellow
 - Архитектура: генератор и дискриминатор
 - Функция потерь и обучение
 - Проблемы сходимости и их решения.
 - Оптимальные дискриминатор и генератор



План лекции

- ❖ Проблемы обучения ганов
- ❖ Mode Collapse
- ❖ Wasserstein GAN
 - Earth Mover's Distance
 - Непрерывность по Липшицу
 - Примеры работы



На следующей лекции:

- ❖ Современные подходы к генерации изображений
 - Progressive growing of GANs
 - BigGAN
 - AdaIN слои
 - StyleGAN и StyleGAN2
- ❖ Conditional GANs
- ❖ Метрики для сравнения результатов генерации

Прогресс



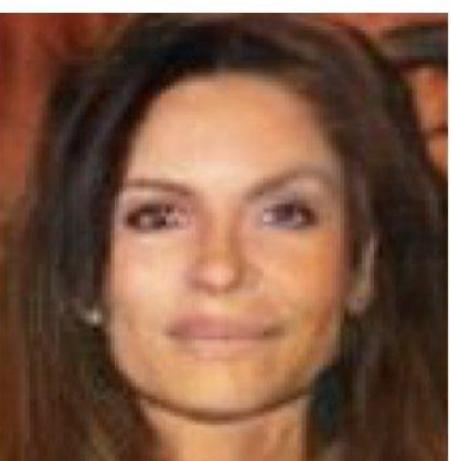
2014

GAN



2015

DCGAN



2016

CGAN



2017

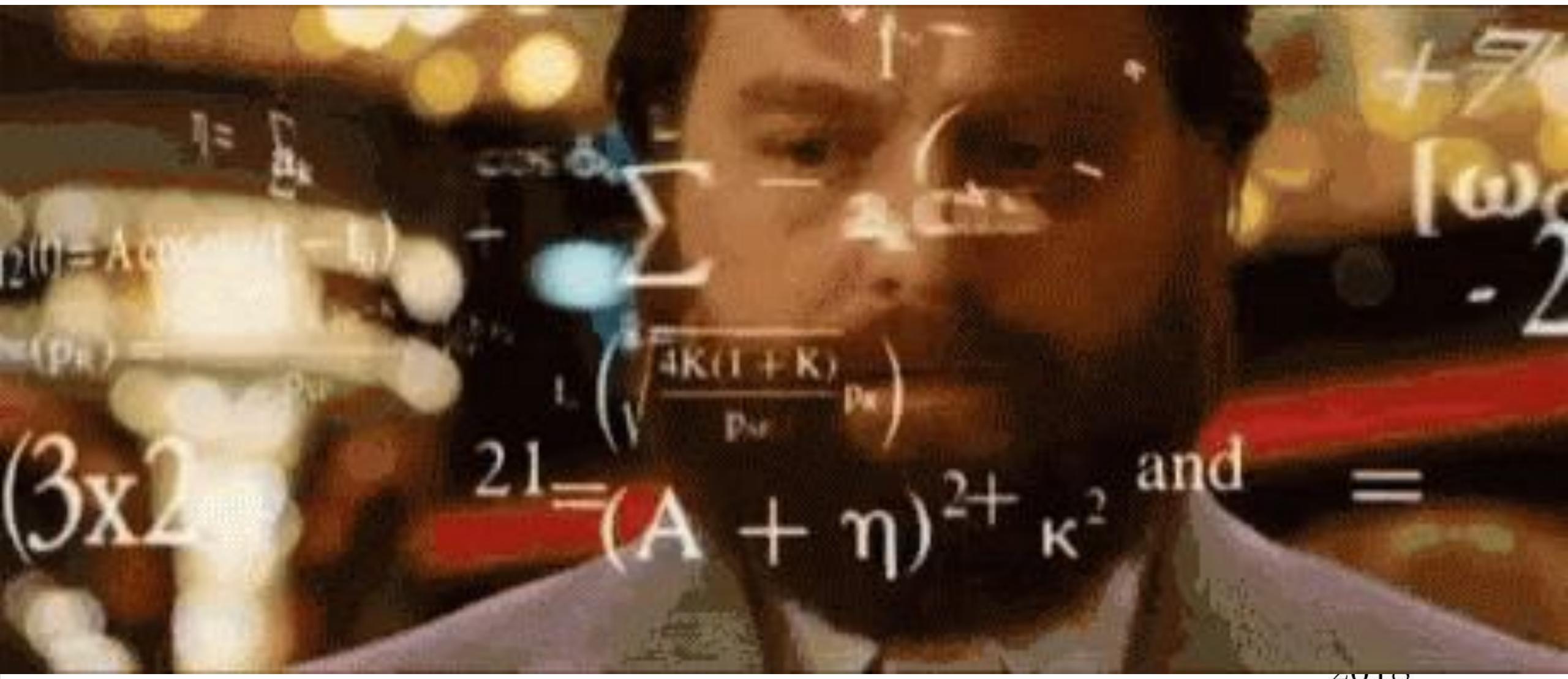
PGGAN



2018

StyleGAN

Прогресс



2010









Generative Adversarial Nets

- ❖ Статья “Generative Adversarial Nets” by I. Goodfellow
 - Архитектура: генератор и дискриминатор
 - Функция потерь и обучение
 - Оптимальные дискриминатор и генератор
 - Проблемы сходимости и их решения.



Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор:
 - нейронная сеть
 - генерирует изображения из случайного шума



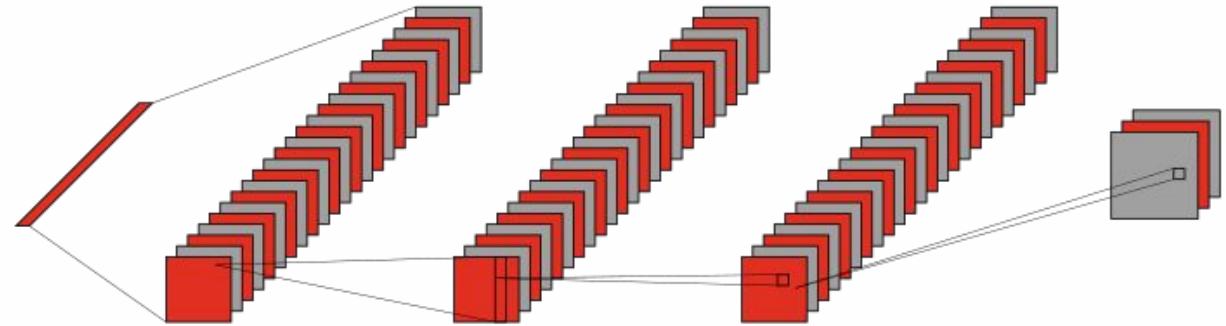
Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор:
 - нейронная сеть
 - генерирует изображения из случайного шума

- ❖ Дискриминатор:
 - нейронная сеть
 - учится как бинарный классификатор
 - учится отличать настоящие изображения от сгенерированных

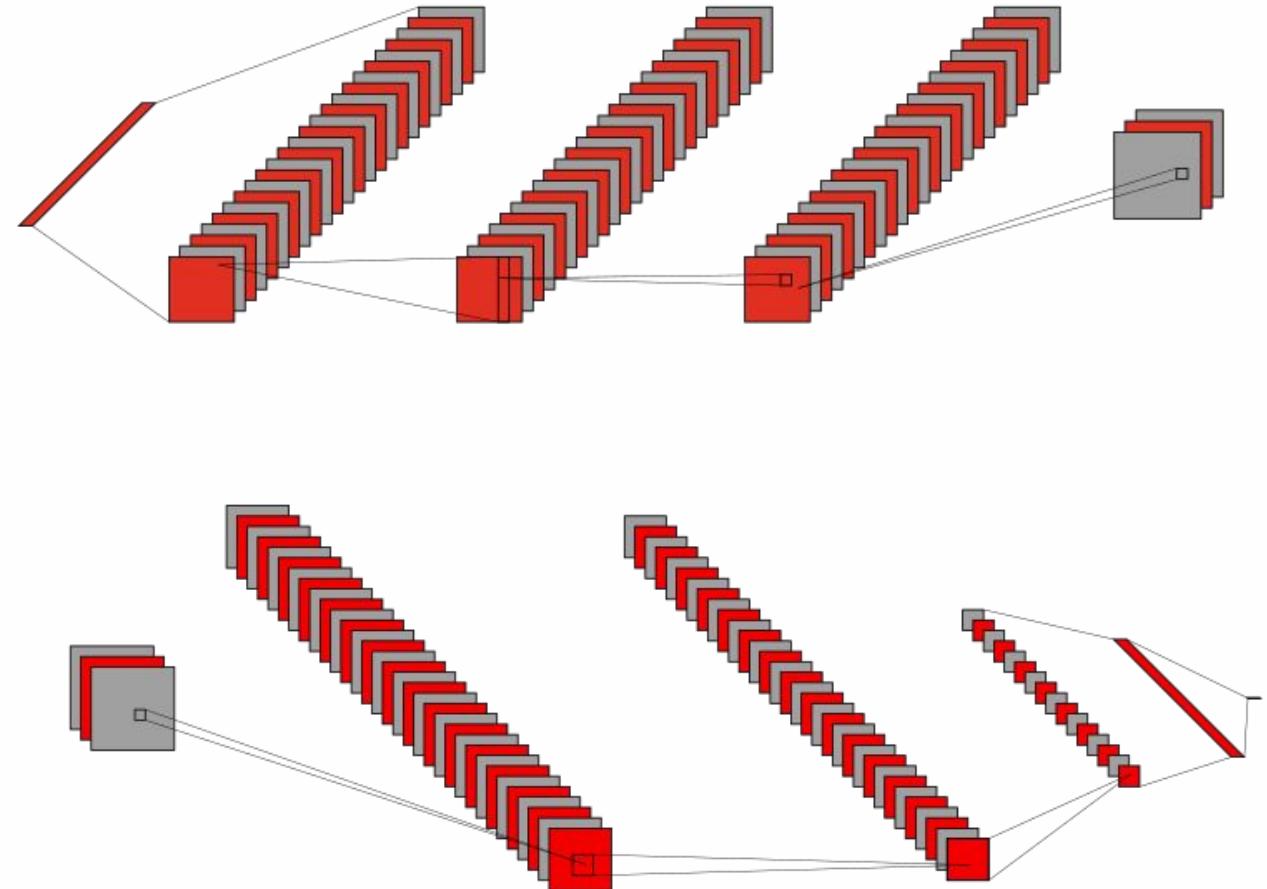
Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор:
 - на вход: вектор случайных чисел из равномерного или нормального распределения
 - на выход: изображение



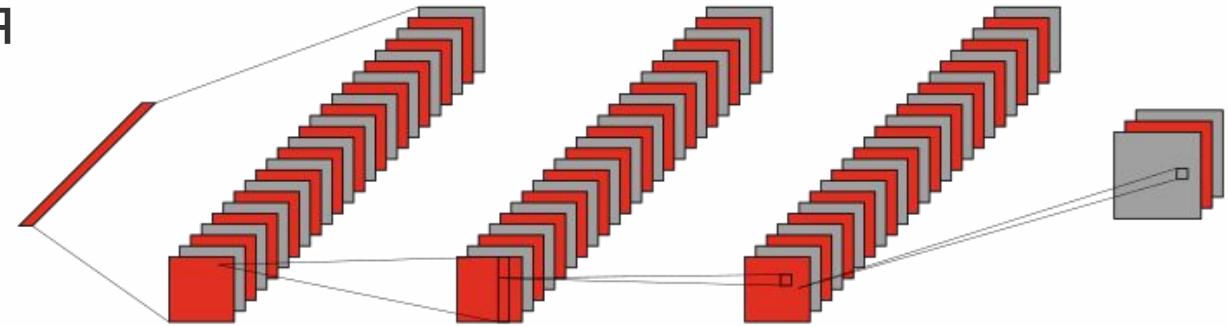
Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор:
 - на вход: вектор случайных чисел из равномерного или нормального распределения
 - на выход: изображение
- ❖ Дискриминатор:
 - на вход: изображение
 - на выход: вероятность того, что изображение настояще



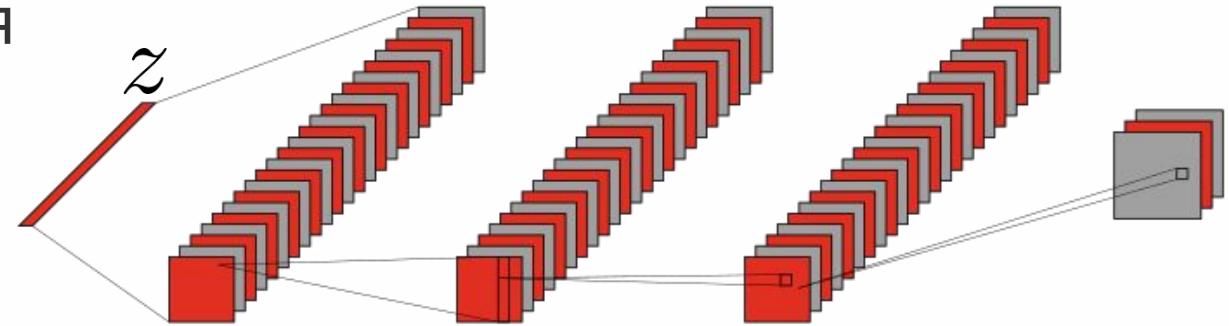
Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)



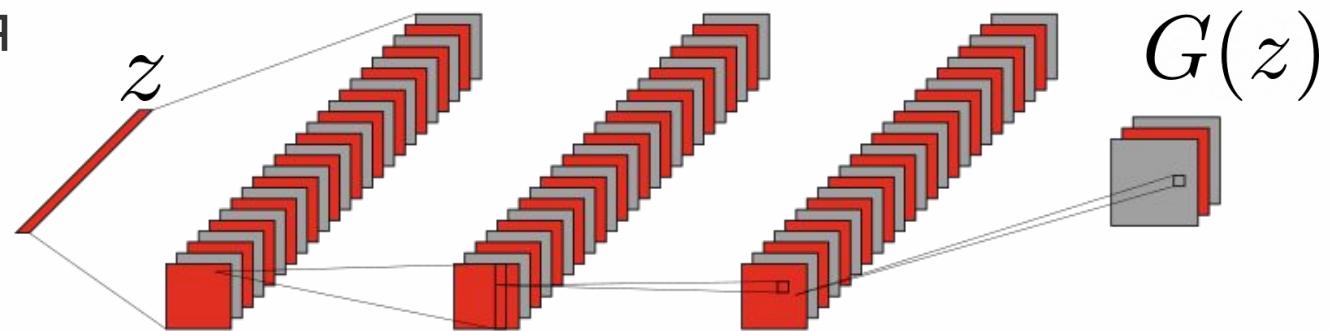
Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)
 - на вход: вектор шума z



Архитектура: генератор и дискrimинатор

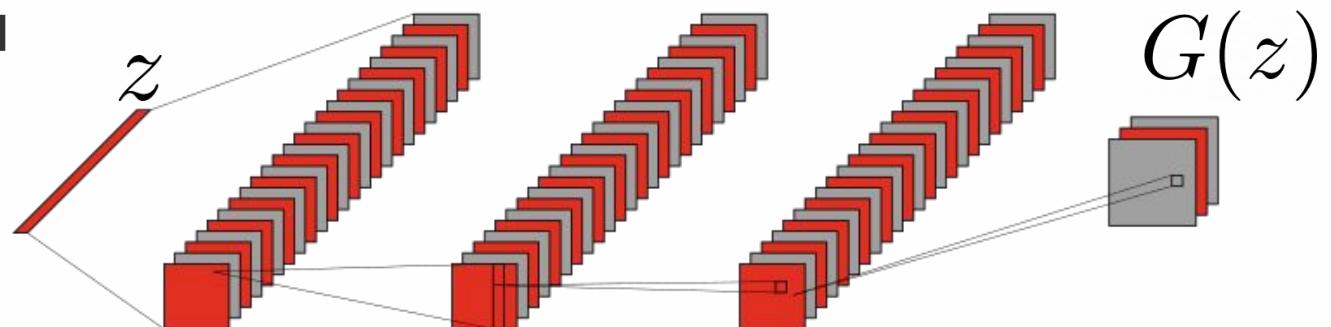
- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)
 - на вход: вектор шума \mathbf{z}
 - на выход: изображение $\mathbf{G}(\mathbf{z})$



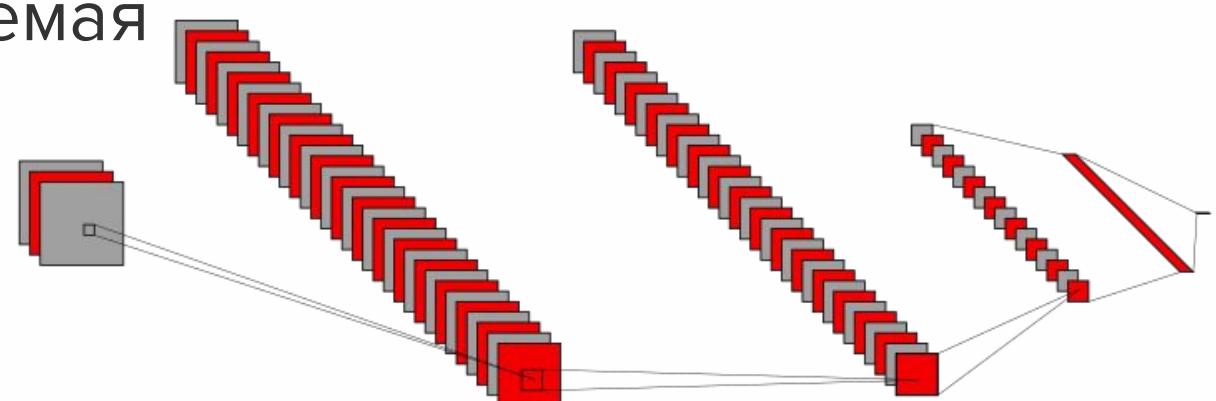
Архитектура: генератор и дискриминатор

- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)

- на вход: вектор шума z
- на выход: изображение $G(z)$



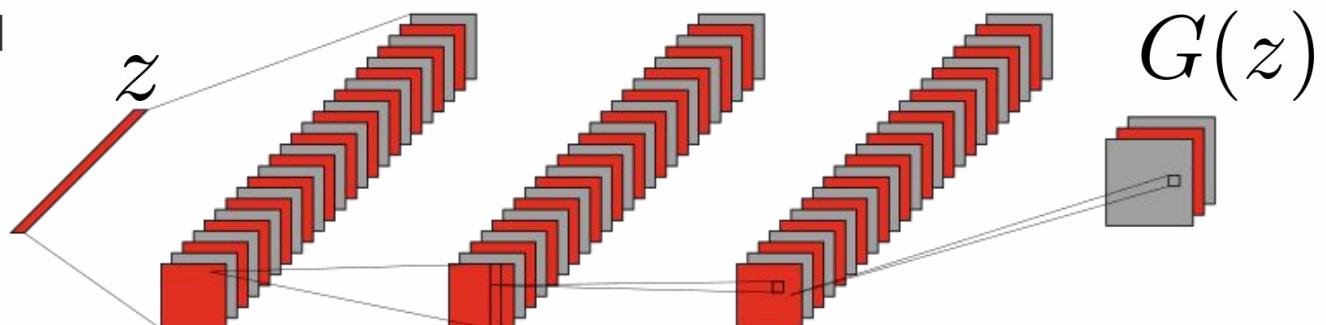
- ❖ Дискриминатор (дифференцируемая функция D)



Архитектура: генератор и дискриминатор

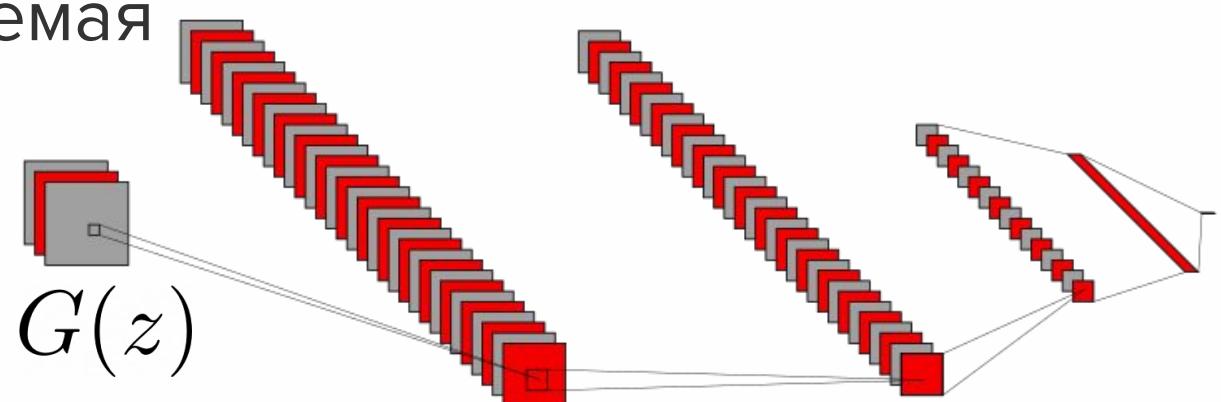
- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)

- на вход: вектор шума z
- на выход: изображение $\mathbf{G}(z)$



- ❖ Дискриминатор (дифференцируемая функция D)

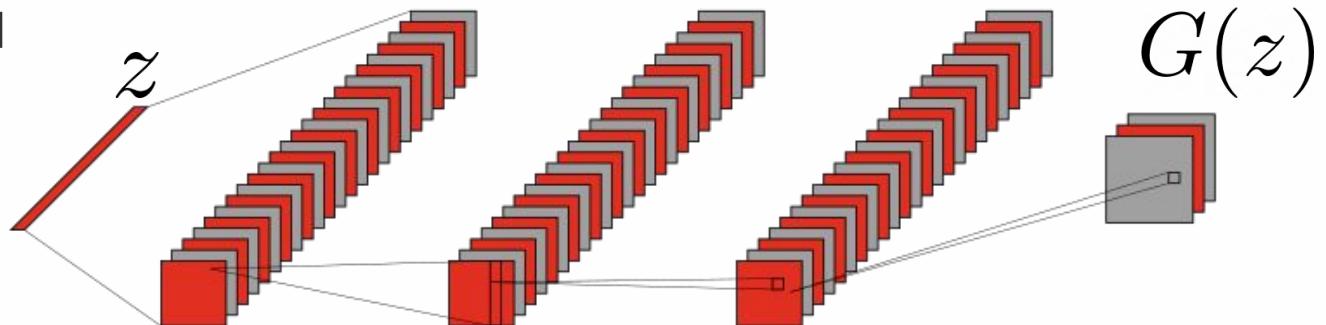
- на вход: изображение $\mathbf{G}(z)$



Архитектура: генератор и дискриминатор

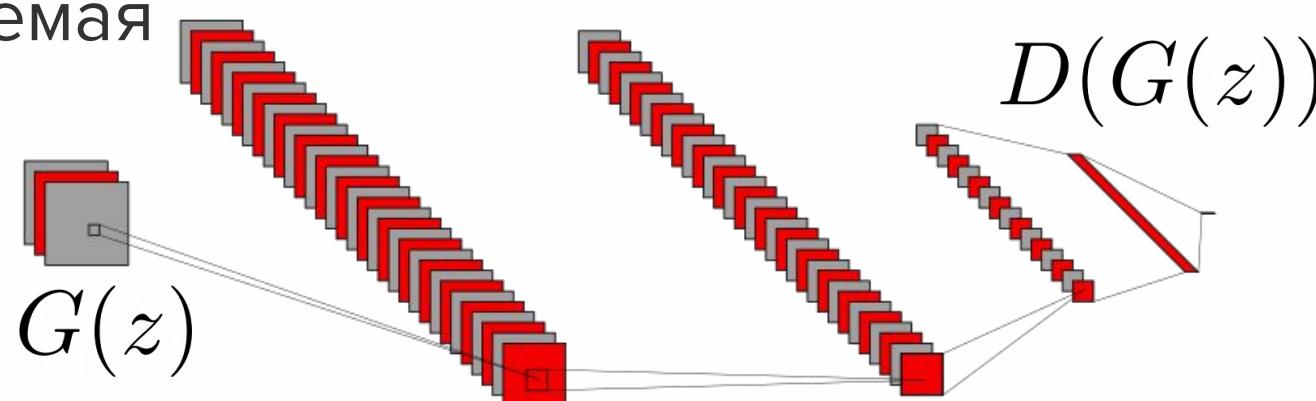
- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)

- на вход: вектор шума z
- на выход: изображение $\mathbf{G}(z)$



- ❖ Дискриминатор (дифференцируемая функция D)

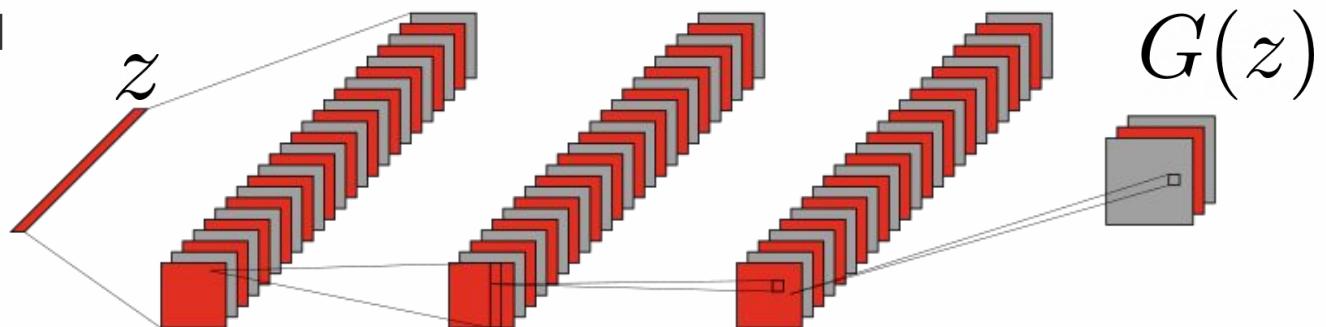
- на вход: изображение $\mathbf{G}(z)$
- на выход: число $D(\mathbf{G}(z))$



Архитектура: генератор и дискриминатор

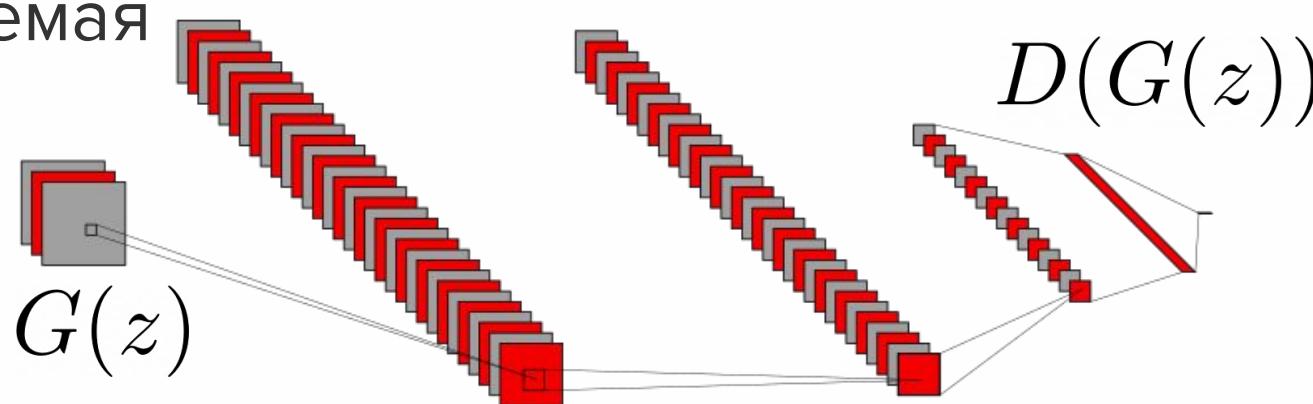
- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)

- на вход: вектор шума z
- на выход: изображение $\mathbf{G}(z)$



- ❖ Дискриминатор (дифференцируемая функция D)

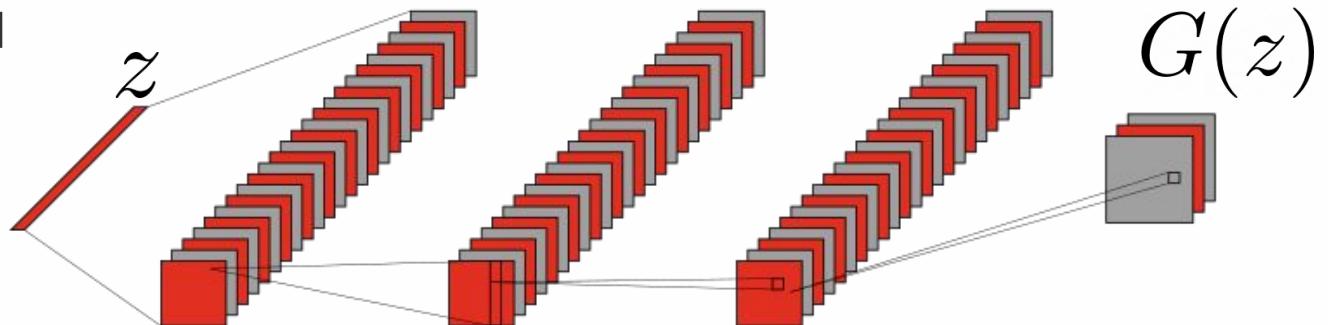
- на вход: изображение $\mathbf{G}(z)$
- на выход: число $D(\mathbf{G}(z))$
- Дискриминатор D пытается сделать $D(\mathbf{G}(z)) = 0$



Архитектура: генератор и дискриминатор

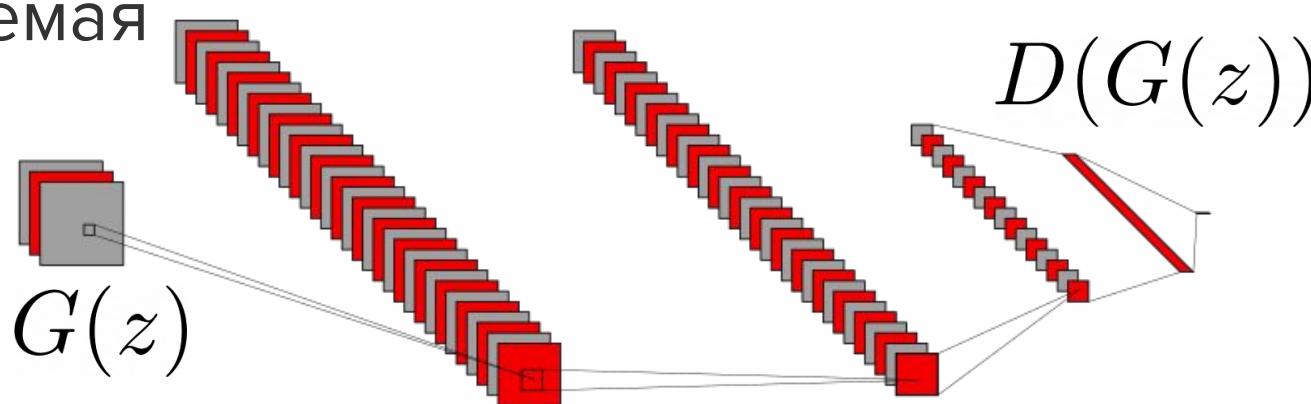
- ❖ Генератор (дифференцируемая функция G)

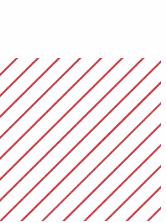
- на вход: вектор шума z
- на выход: изображение $\mathbf{G}(z)$
- Генератор G пытается сделать $D(\mathbf{G}(z)) = 1$



- ❖ Дискриминатор (дифференцируемая функция D)

- на вход: изображение $\mathbf{G}(z)$
- на выход: число $D(\mathbf{G}(z))$
- Дискриминатор D пытается сделать $D(\mathbf{G}(z)) = 0$





Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать ❖ Дискриминатор D пытается сделать
 $D(G(z)) = 1$ $D(G(z)) = 0$

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать ❖ Дискриминатор D пытается сделать
 $D(G(z)) = 1$ $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать ❖ Дискриминатор D пытается сделать
 $D(G(z)) = 1$ $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из G(z)

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать ❖ Дискриминатор D пытается сделать
 $D(G(z)) = 1$ $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из G(z)
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение V(D, G)

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать $D(G(z)) = 1$
- ❖ Дискриминатор D пытается сделать $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать ❖ Дискриминатор D пытается сделать
 $D(G(z)) = 1$ $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать $D(G(z)) = 1$
- ❖ Дискриминатор D пытается сделать $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$
- ❖ Чего добивается дискриминатор: $\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{x \sim p_{\text{data}}(x)} [\log 1] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - 0)] = 0 + 0 = 0$

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать $D(G(z)) = 1$
- ❖ Дискриминатор D пытается сделать $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$
- ❖ Чего добивается дискриминатор: $\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{x \sim p_{\text{data}}(x)} [\log 1] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - 0)] = 0 + 0 = 0$
- ❖ Чего добивается генератор?

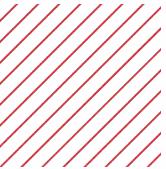
$$\min_G V(D, G) = \mathbb{E}_{x \sim p_{\text{data}}(x)} [\log 1] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - 1)] = 0 - \infty = -\infty$$



Обучение : minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ Обучение проходит в два шага



Обучение : minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ Обучение проходит в два шага
- ❖ 1 шаг. Обучение дискриминатора:
 - сэмплируем настоящие картинки, считаем ошибку
 - генерируем сэмплы, считаем ошибку
 - обновляем веса дискриминатора

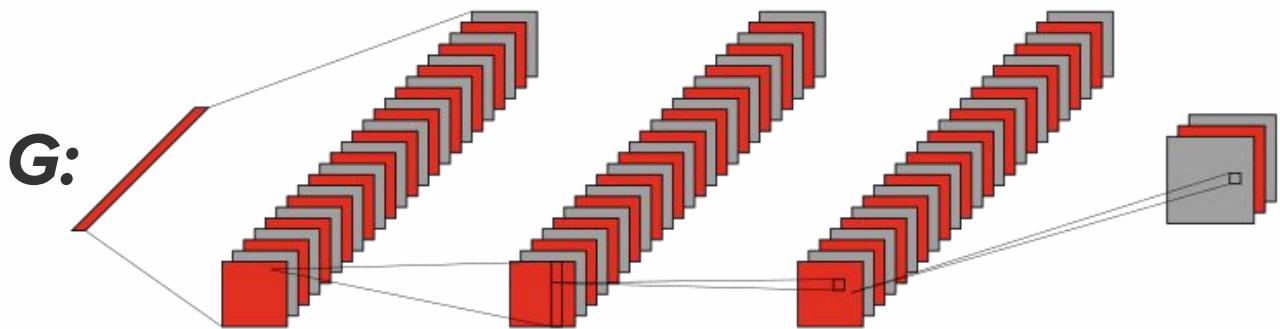
Обучение : minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ Обучение проходит в два шага
- ❖ 1 шаг. Обучение дискриминатора:
 - сэмплируем настоящие картинки, считаем ошибку
 - генерируем сэмплы, считаем ошибку
 - обновляем веса дискриминатора
- ❖ 2 шаг. Обучение генератора:
 - генерируем сэмплы
 - считаем ошибку дискриминатора
 - прорасываем градиенты в генератор
 - обновляем веса генератора

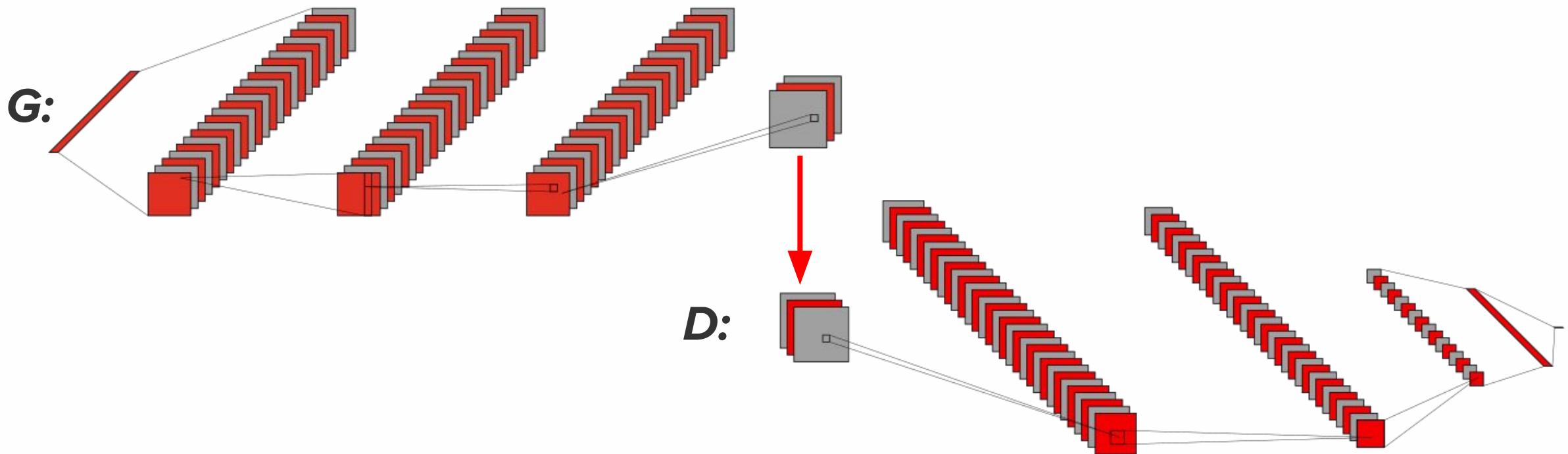
Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



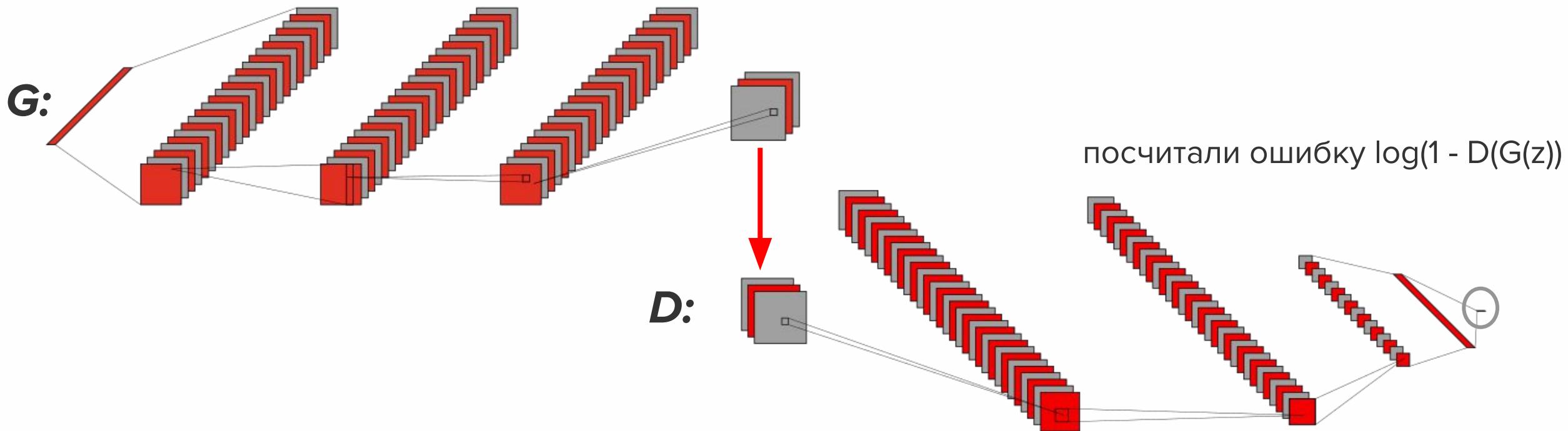
Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



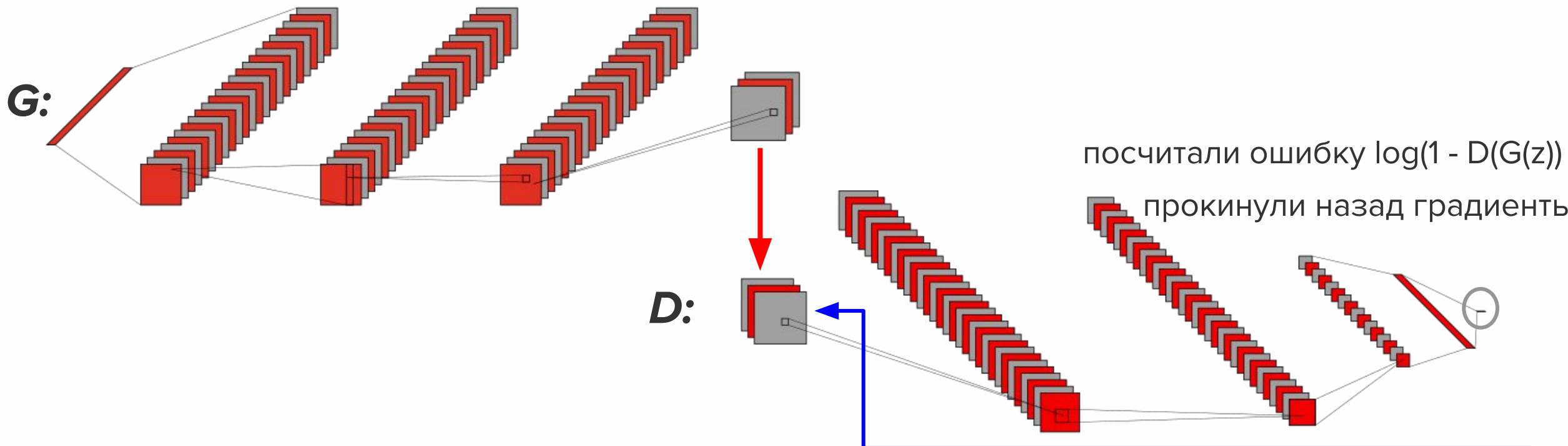
Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



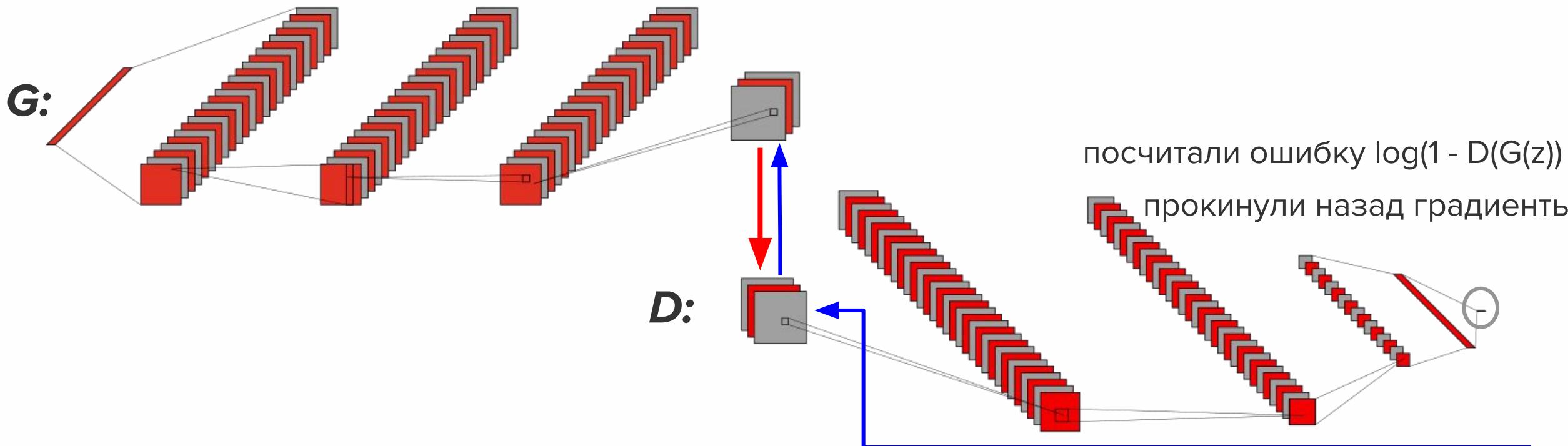
Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



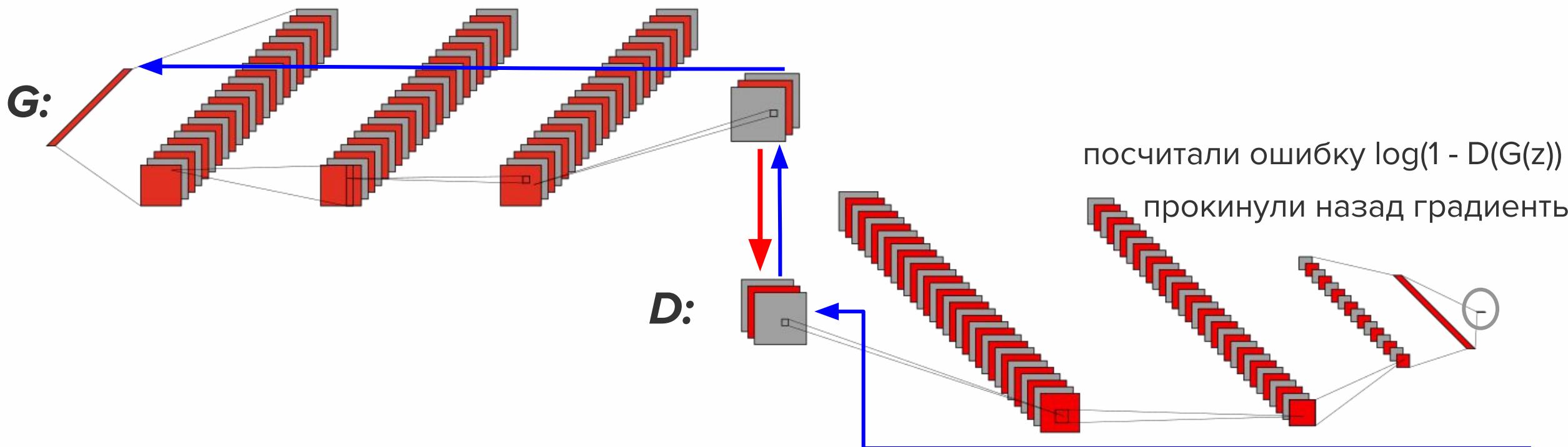
Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



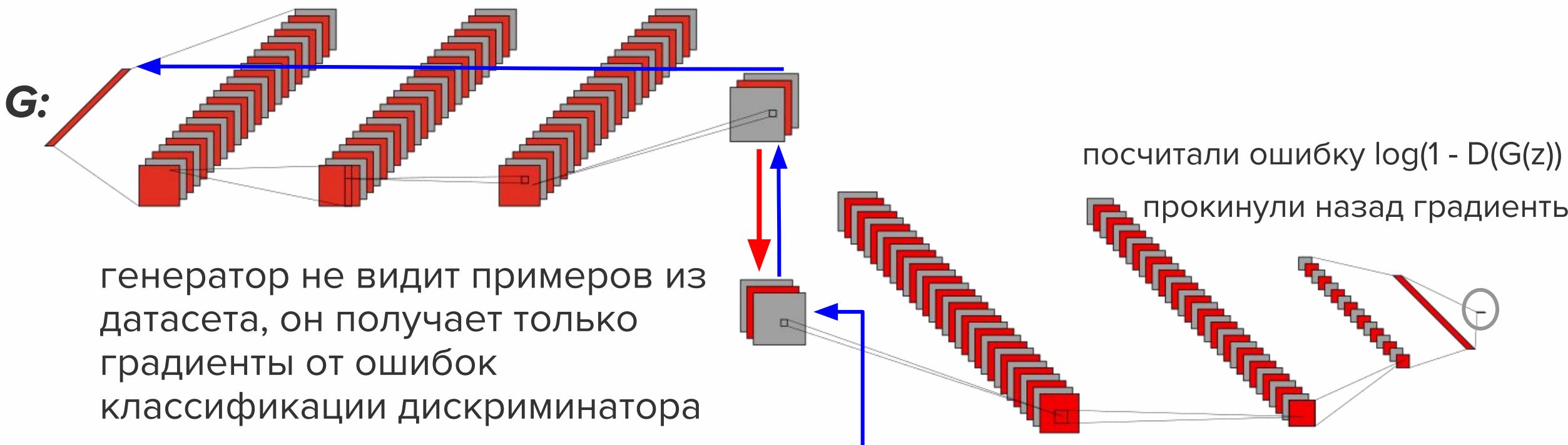
Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



Обучение генератора: minimax game

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать $D(G(z)) = 1$
- ❖ Дискриминатор D пытается сделать $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$

Обучение: minimax game

- ❖ Генератор G пытается сделать ❖ Дискриминатор D пытается сделать
 $D(G(z)) = 1$ $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$
- ❖ **Есть проблема.**

Обучение: minimax game. Затухание градиентов

- ❖ Генератор G пытается сделать $D(G(z)) = 1$
- ❖ Дискриминатор D пытается сделать $D(G(z)) = 0$

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} [\log(1 - D(G(z)))]$$

- ❖ Учим дискриминатор правильно отличать примеры из датасета и из $G(z)$
- ❖ Дискриминатор максимизирует выражение $V(D, G)$
- ❖ Учим генератор обманывать дискриминатор. Генератор минимизирует $\log(1 - D(G(z)))$
- ❖ **Есть проблема:** если D уже хорошо обучился, а G всё еще генерирует плохие картинки, слагаемое $\log(1 - D(G(z)))$ начинает давать очень маленькие градиенты.



Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log (1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log (1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.

$$b(x) = \sigma(\langle w, x \rangle)$$

$$\sigma(z) = \frac{1}{1+\exp(-z)}$$

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log (1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log(1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.
- ❖ Возможны два варианта:
 - либо классификатор делает ошибку, и мы получаем большой градиент
 - либо классификатор идеально работает, и градиент практически нулевой

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log(1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.
- ❖ Возможны два варианта:
 - либо классификатор делает ошибку, и мы получаем большой градиент
 - либо классификатор идеально работает, и градиент практически нулевой
- ❖ Сравните формулу логлосса с формулой лосса

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log(1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.
- ❖ Возможны два варианта:
 - либо классификатор делает ошибку, и мы получаем большой градиент
 - либо классификатор идеально работает, и градиент практически нулевой
- ❖ Сравните формулу логлосса с формулой лосса

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ В нашей minimax-игре для генератора мы получаем плохое свойство: каждый раз, когда Генератор G сильно проигрывает дискриминатору, мы получаем очень маленький градиент

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log(1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.
- ❖ Возможны два варианта:
 - либо классификатор делает ошибку, и мы получаем большой градиент
 - либо классификатор идеально работает, и градиент практически нулевой
- ❖ Сравните формулу логлосса с формулой лосса

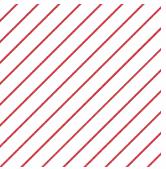
$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

- ❖ В нашей minimax-игре для генератора мы получаем плохое свойство: каждый раз, когда Генератор G сильно проигрывает дискриминатору, мы получаем очень маленький градиент

Логистическая регрессия. Повторение

- ❖ Логлосс: $-\sum_{i=1}^{\ell} ([y_i = +1] \log b(x_i) + [y_i = -1] \log(1 - b(x_i))) \rightarrow \min$
- ❖ Если вместо $b(x_i)$ поставить сигмоиду от $\langle w, x \rangle$, то получается: $\sum_{i=1}^{\ell} \log (1 + \exp(-y_i \langle w, x_i \rangle))$.
- ❖ Возможны два варианта:
 - либо классификатор делает ошибку, и мы получаем большой градиент
 - либо классификатор идеально работает, и градиент практически нулевой
- ❖ Сравните формулу логлосса с формулой лосса дискриминатора:

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



Обучение: minimax game. Решение проблемы

Было:

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



Обучение: minimax game. Решение проблемы

Было:

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Стало:

D: $\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$

G: $\max_G \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} \log(D(G(z)))$

Обучение: minimax game. Решение проблемы

Было:

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Стало:

$$D: \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$G: \max_G \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} \log(D(G(z)))$$

Обучение: minimax game. Решение проблемы

Было:

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Стало:

$$D: \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$G: \max_G \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} \log(D(G(z)))$$

вместо того, чтобы минимизировать лог-вероятность правильного ответа, мы заставляем генератор максимизировать вероятность неправильного ответа

<https://youtu.be/HGYYEUSm-0Q?t=2727>

<https://arxiv.org/pdf/1406.2661.pdf>

Обучение: minimax game. Решение проблемы

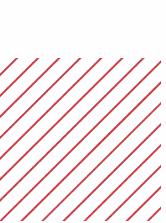
Было: —————

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Стало:

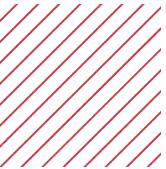
$$D: \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$G: \max_G \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} \log(D(G(z)))$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

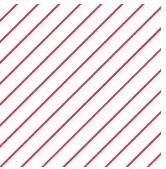
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

Воспользовались определением мат. ожидания непрерывной случайной величины:

3 Expected value of a continuous random variable

Definition: Let X be a continuous random variable with range $[a, b]$ and probability density function $f(x)$. The **expected value** of X is defined by

$$E(X) = \int_a^b x f(x) dx.$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

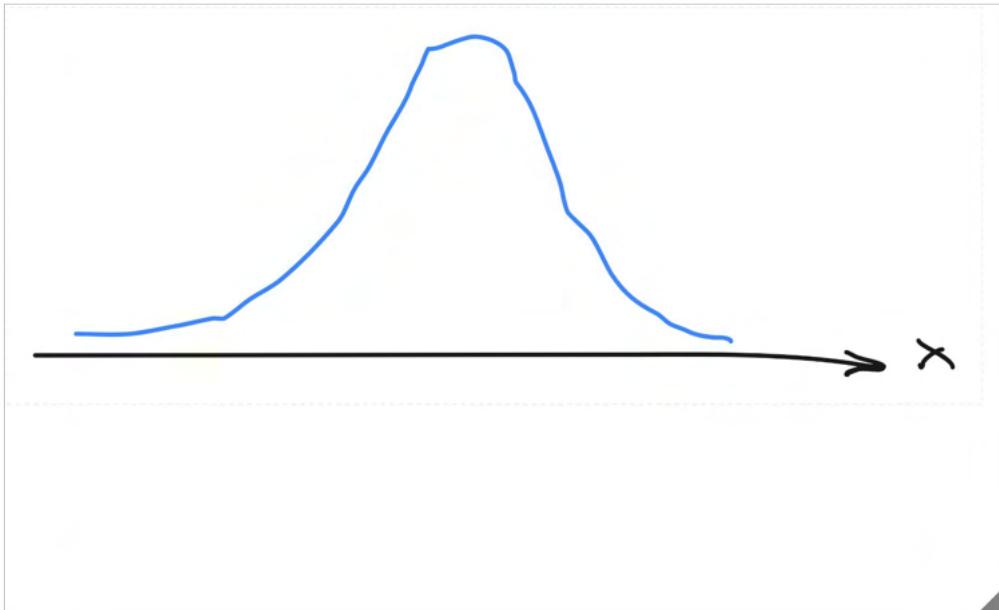
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

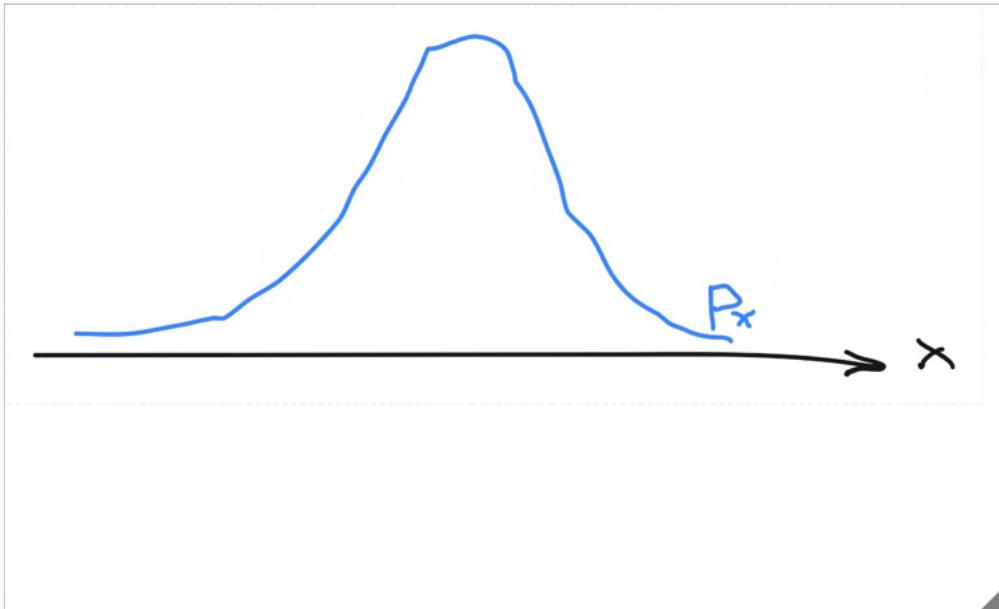
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

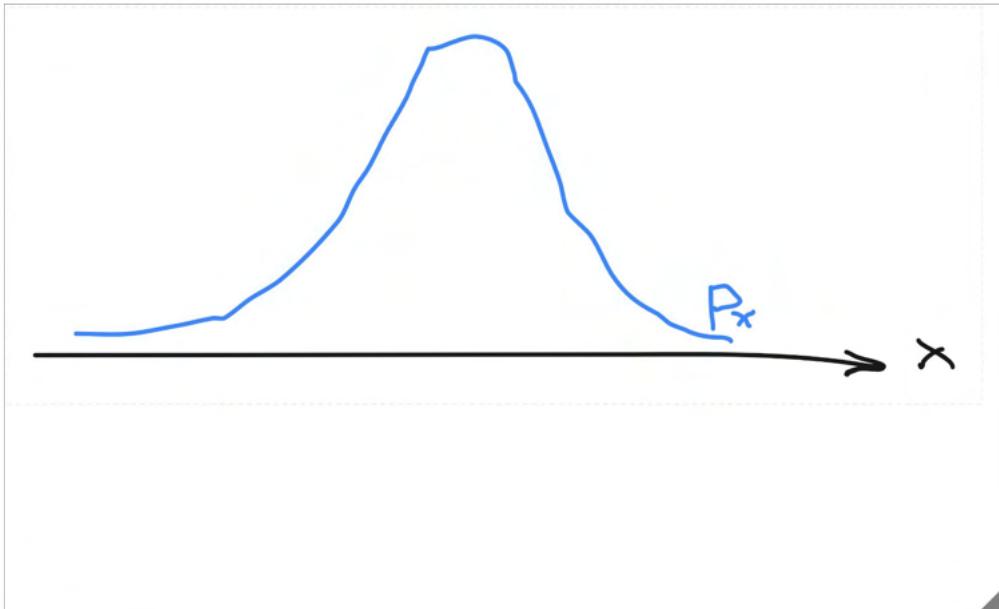
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

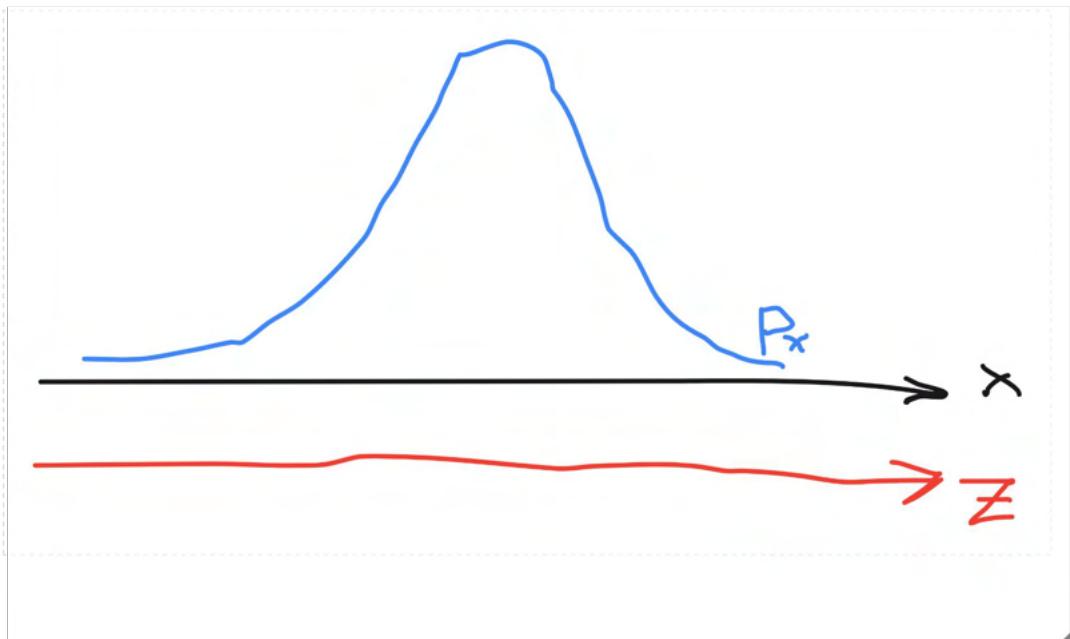
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

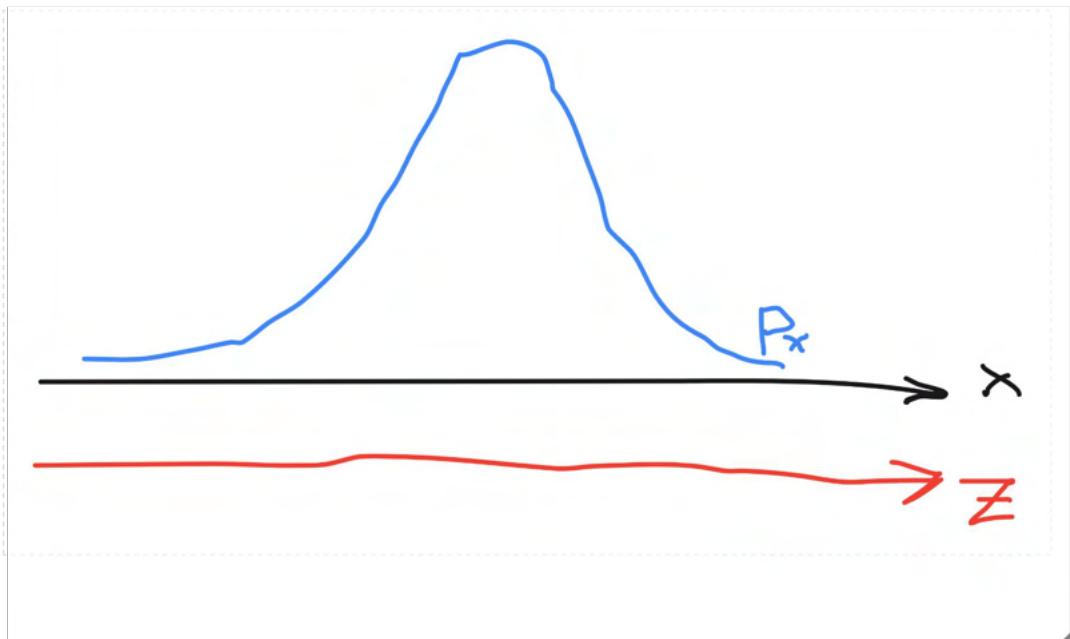
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

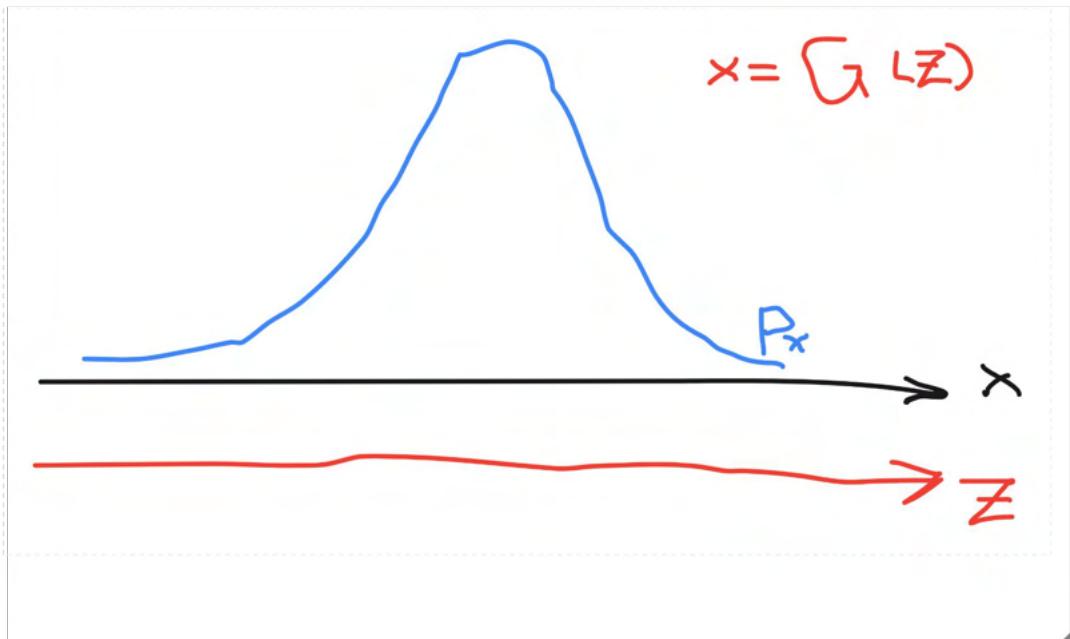
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

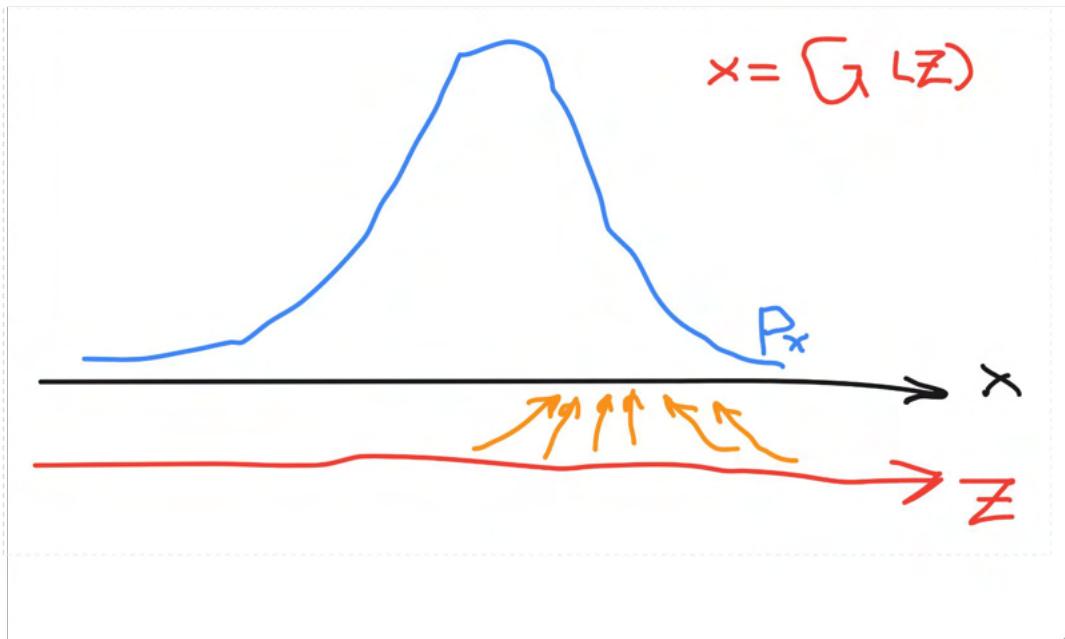
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

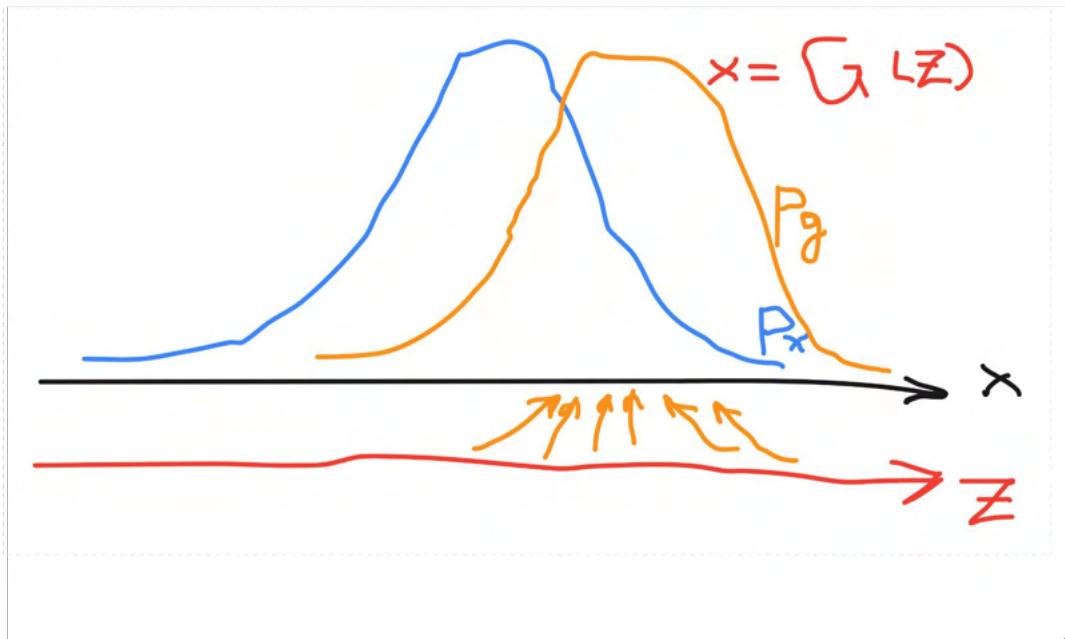
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

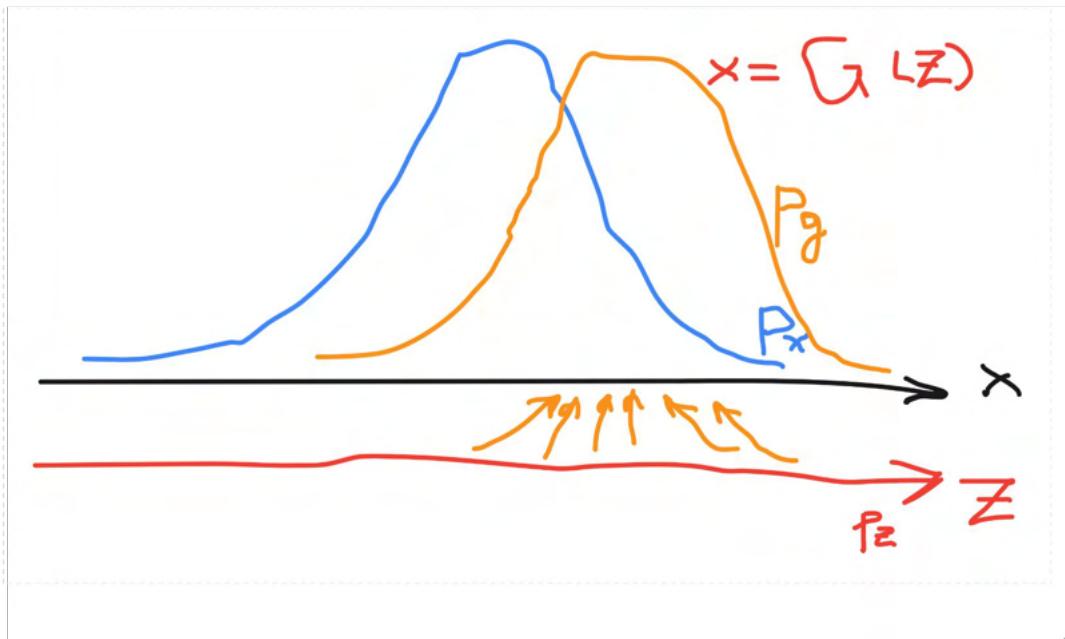
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

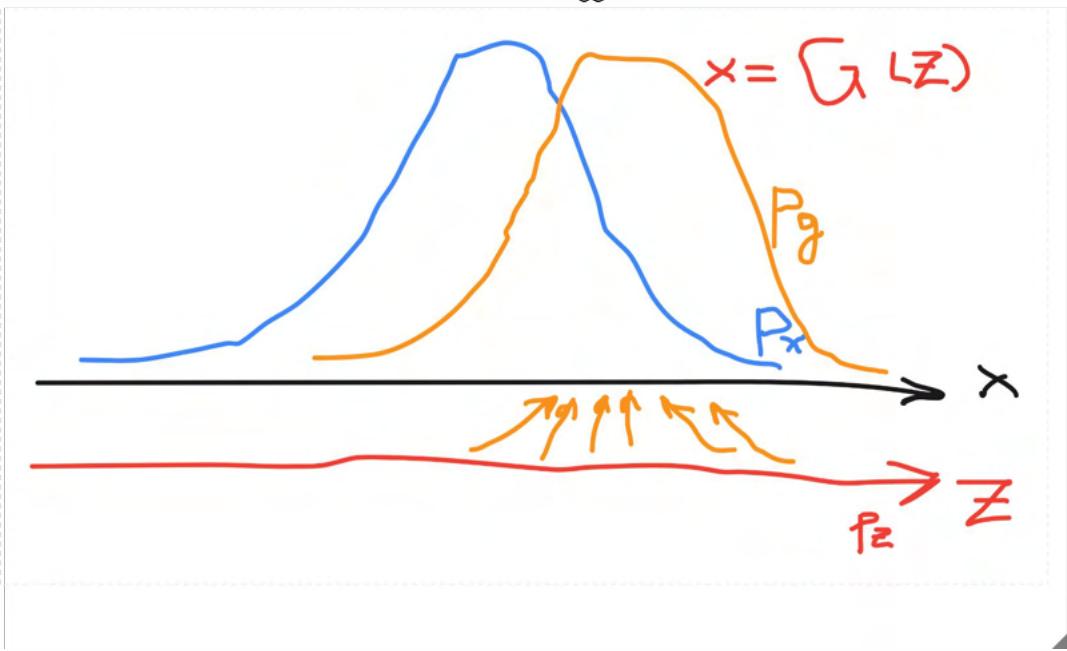


Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_x p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

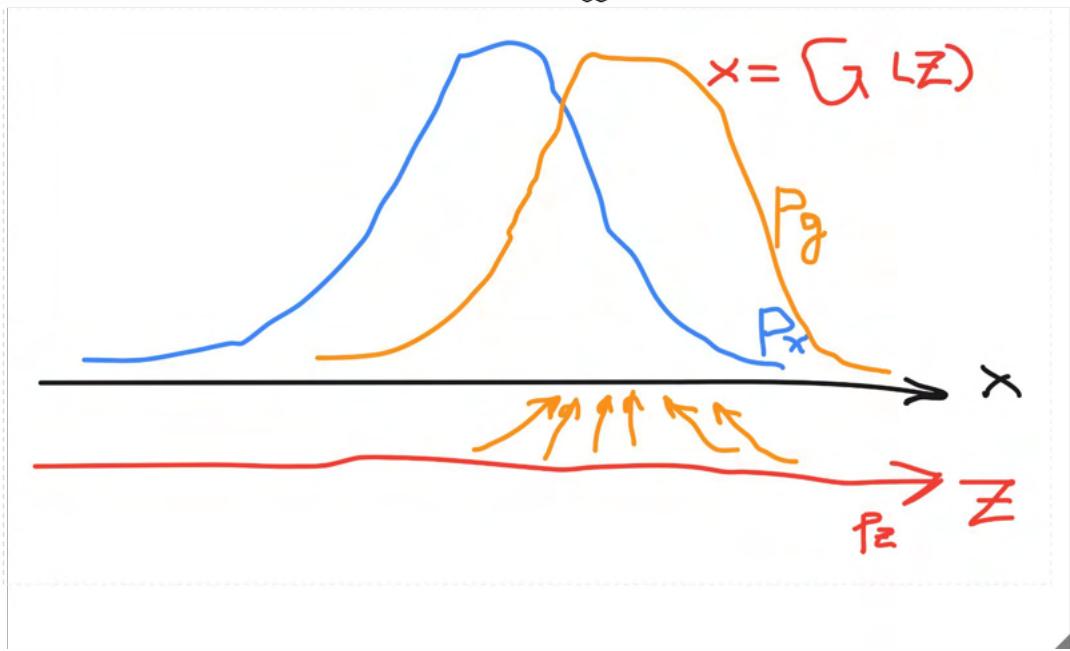


Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \boxed{\int_x p_g(x)} \log(1 - \boxed{D(x)}) dx$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$

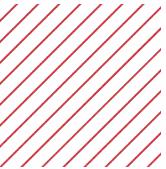
$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \boxed{\int_x p_g(x)} \log(1 - \boxed{D(x)}) dx$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} =$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

$$\frac{p_{\text{data}}(x)}{D(x)} - \frac{p_{\text{gen}}(x)}{1 - D(x)} = 0$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

$$\frac{p_{\text{data}}(x)}{D(x)} - \frac{p_{\text{gen}}(x)}{1 - D(x)} = 0$$

$$p_{\text{data}}(x)(1 - D(x)) = p_{\text{gen}}(x)D(x)$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

$$\frac{p_{\text{data}}(x)}{D(x)} - \frac{p_{\text{gen}}(x)}{1 - D(x)} = 0$$

$$p_{\text{data}}(x)(1 - D(x)) = p_{\text{gen}}(x)D(x)$$

$$D(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{gen}}(x)}$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

- ❖ Если дискриминатор идеально емкий (может описать любую функцию), он в каждой точке пространства будет предсказывать отношение плотности истинного вероятностного распределения к сумме плотностей истинного и генерируемого распределений.

$$D(x) = \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{gen}(x)}$$

<https://jonathan-hui.medium.com/proof-gan-optimal-point-658116a236fb>

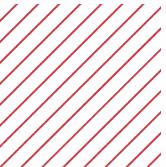
[https://stats.stackexchange.com/questions/264717/why-is-the-optimal-discriminator-d-gx-frac{p_{text{data}}}{p_{text{gen}}}\(x\)](https://stats.stackexchange.com/questions/264717/why-is-the-optimal-discriminator-d-gx-frac{p_{text{data}}}{p_{text{gen}}}(x))

Обучение: minimax game. Оптимальный D

- ❖ Если дискриминатор идеально емкий (может описать любую функцию), он в каждой точке пространства будет предсказывать отношение плотности истинного вероятностного распределения к сумме плотности истинного и генерируемого распределений.

$$D(x) = \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{gen}(x)} = \frac{1}{2}$$

это происходит, когда $p_{data} = p_{gen}$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

Чтобы найти максимум, приравняем производную подынтегрального выражения к нулю:

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = 0$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

Чтобы найти максимум, приравняем производную подынтегрального выражения к нулю:

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = 0$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) + p_g(x) \log(1 - D(x)) dx$$

Чтобы найти максимум, приравняем производную подынтегрального выражения к нулю:

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = 0$$

Переименуем переменные:

$$D(x) = y$$

$$p_{\text{data}}(x) = a$$

$$p_{\text{gen}}(x) = b$$

$$y = a \log(y) + b \log(1 - y)$$

$$y' = \frac{a}{y} - \frac{b}{1 - y}$$

$$\frac{a}{y^*} = \frac{b}{1 - y^*}$$

$$\frac{1 - y^*}{y^*} = \frac{b}{a}$$

$$\frac{1}{y^*} = \frac{a + b}{a}$$

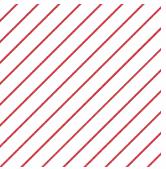
$$y^* = \frac{a}{a + b}$$

Find optimal y^* by setting $y' = 0$.

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\max_D V(D, G) = \int_x p_{\text{data}}(x) \log(D(x)) dx + \int_z p_z(z) \log(1 - D(G(z))) dz$$



Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = 0$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

$$\frac{p_{\text{data}}(x)}{D(x)} - \frac{p_{\text{gen}}(x)}{1 - D(x)} = 0$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

$$\frac{p_{\text{data}}(x)}{D(x)} - \frac{p_{\text{gen}}(x)}{1 - D(x)} = 0$$

$$p_{\text{data}}(x)(1 - D(x)) = p_{\text{gen}}(x)D(x)$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

$$\max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$\frac{\partial V(D, G)}{\partial D(x)} = \frac{\partial [p_{\text{data}}(x) \log D(x) + p_{\text{gen}}(x) \log(1 - D(x))]}{\partial D(x)} =$$

$$\frac{p_{\text{data}}(x)}{D(x)} - \frac{p_{\text{gen}}(x)}{1 - D(x)} = 0$$

$$p_{\text{data}}(x)(1 - D(x)) = p_{\text{gen}}(x)D(x)$$

$$D(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{gen}}(x)}$$

Обучение: minimax game. Оптимальный D

- ❖ Если дискриминатор идеально емкий (может описать любую функцию), он в каждой точке пространства будет предсказывать отношение плотности истинного вероятностного распределения к сумме плотностей истинного и генерируемого распределений.

$$D(x) = \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{gen}(x)}$$

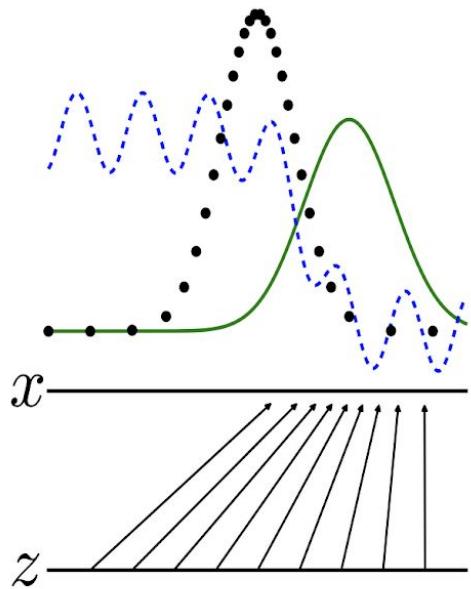
Обучение: minimax game. Оптимальный D

- ❖ Если дискриминатор идеально емкий (может описать любую функцию), он в каждой точке пространства будет предсказывать отношение плотности истинного вероятностного распределения к сумме плотностей истинного и генерируемого распределений.

$$D(x) = \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{gen}(x)} = \frac{1}{2}$$

это происходит, когда $p_{data} = p_{gen}$

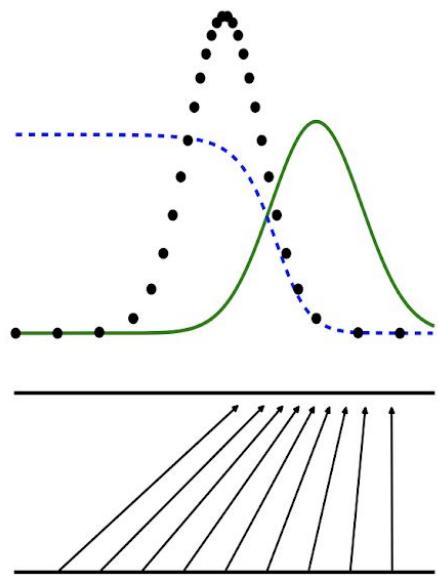
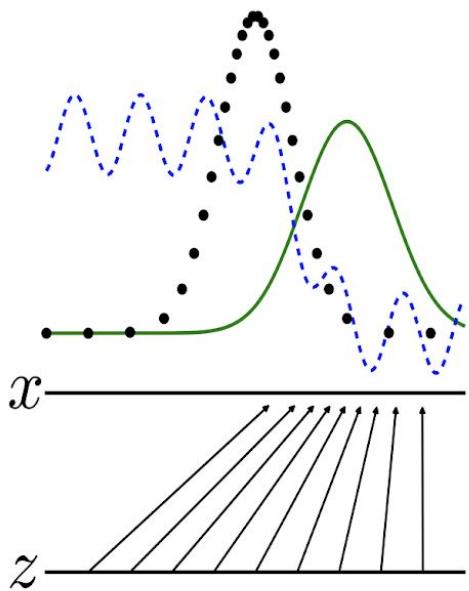
Обучение: minimax game.



(a)

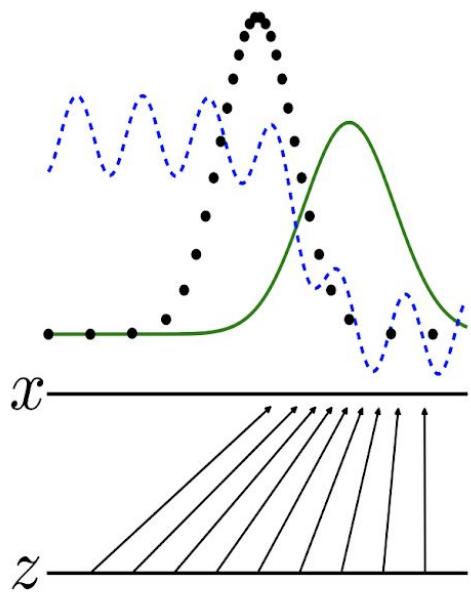
- · · · · распределение данных (целевое распределение)
- — — распределение ответов дискриминатора (дискриминативное распределение)
- распределение ответов генератора (генерируемое распределение)

Обучение: minimax game.

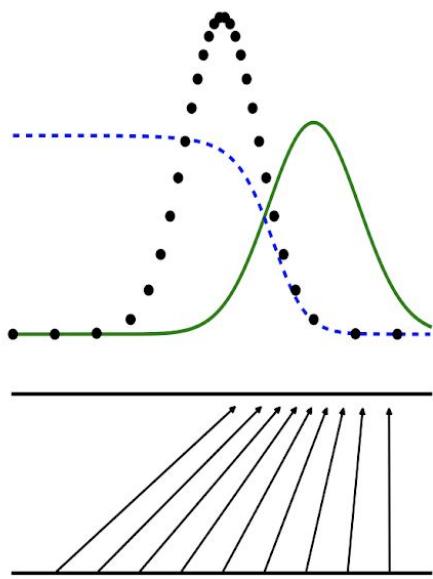


- ··· ··· ··· ··· распределение данных (целевое распределение)
- — — — — распределение ответов дискриминатора (дискриминативное распределение)
- ——— ——— распределение ответов генератора (генерируемое распределение)

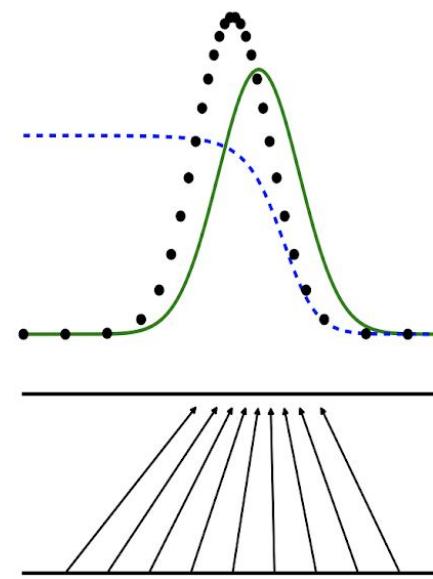
Обучение: minimax game.



(a)



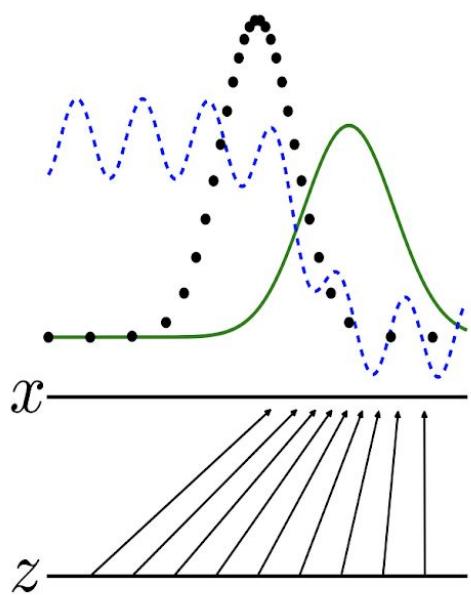
(b)



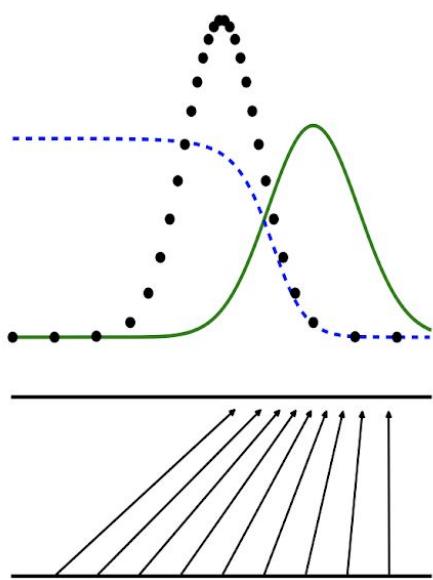
(c)

- ··· ··· ··· ··· распределение данных (целевое распределение)
- — — — — распределение ответов дискриминатора (дискриминативное распределение)
- ——— ——— распределение ответов генератора (генерируемое распределение)

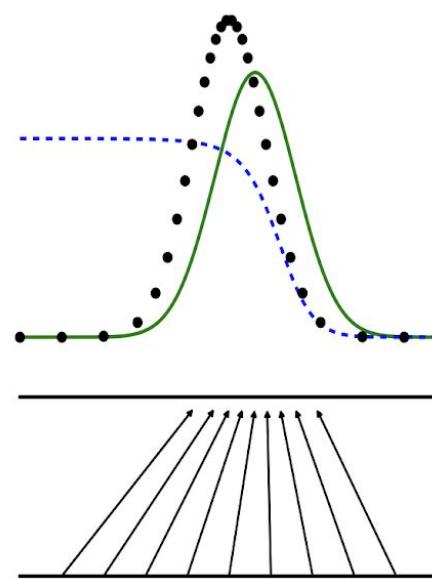
Обучение: minimax game.



(a)



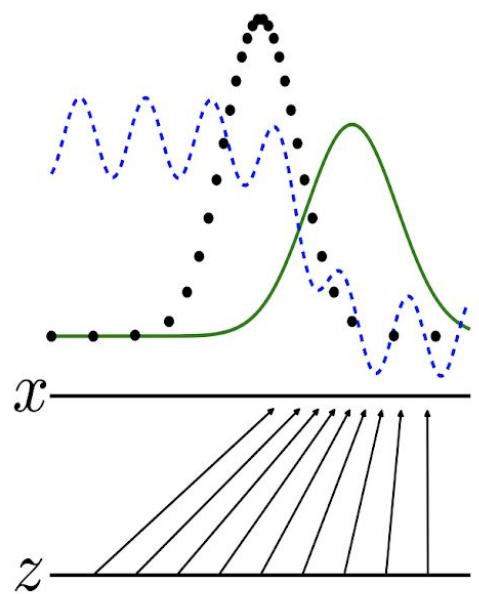
(b)



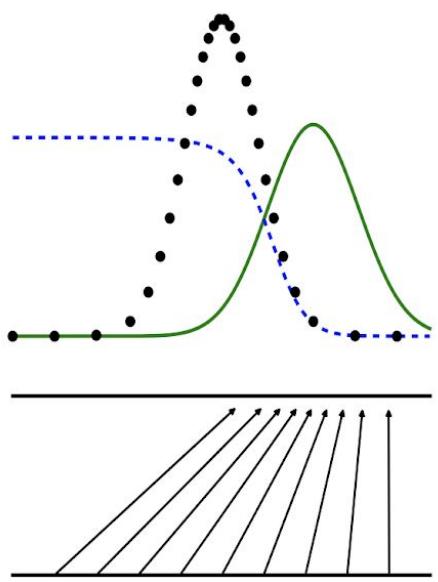
(c)

- ··· ··· ··· ··· распределение данных (целевое распределение)
- — — — — распределение ответов дискриминатора (дискриминативное распределение)
- ——— ——— распределение ответов генератора (генерируемое распределение)

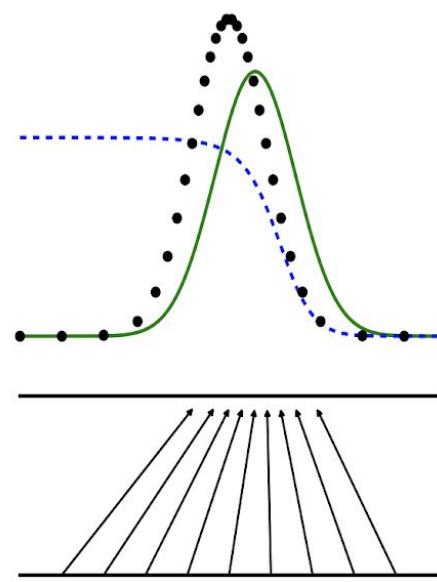
Обучение: minimax game.



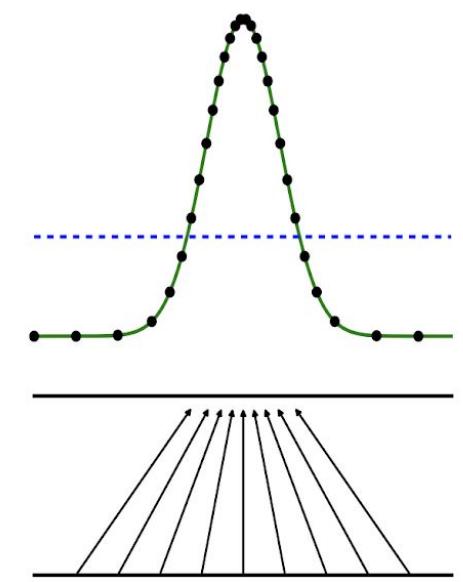
(a)



(b)



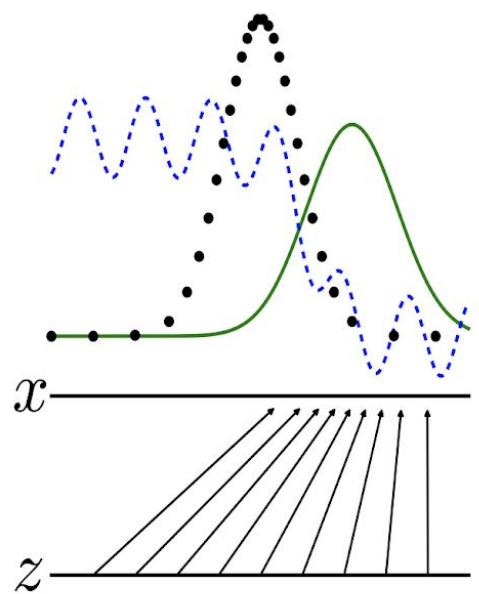
(c)



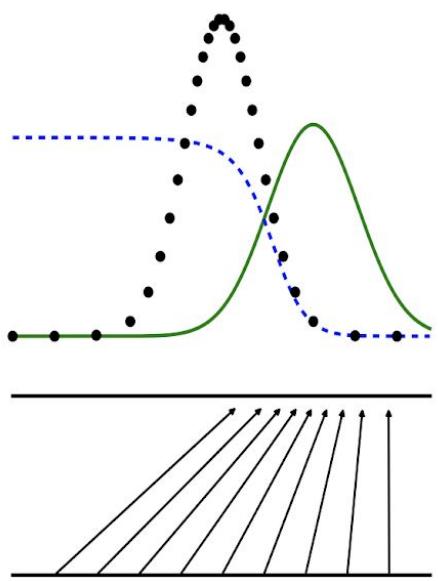
(d)

$$D(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{model}}(x)}$$

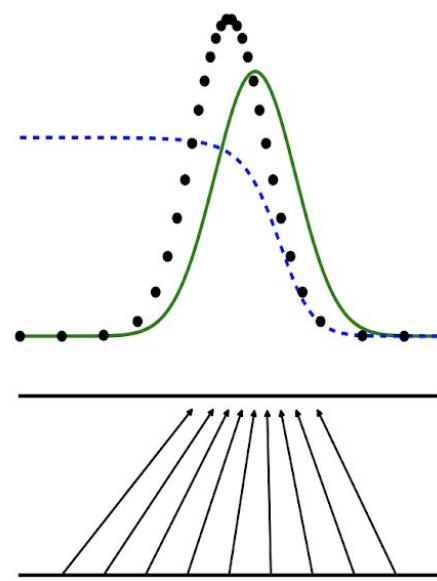
Обучение: minimax game.



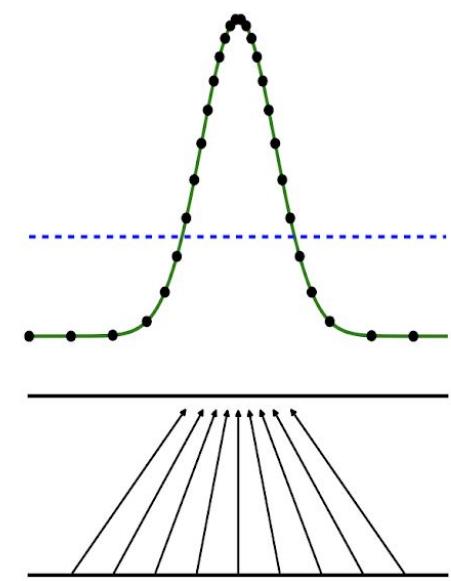
(a)



(b)



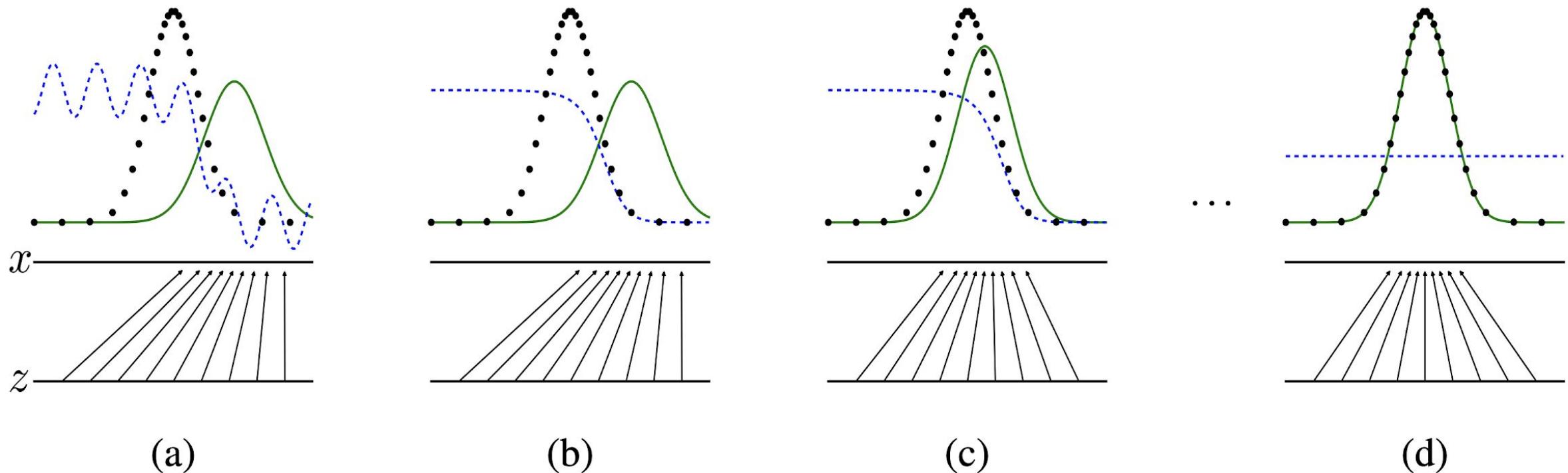
(c)



(d)

$$D(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{model}}(x)} = \frac{1}{2}$$

Обучение: minimax game.



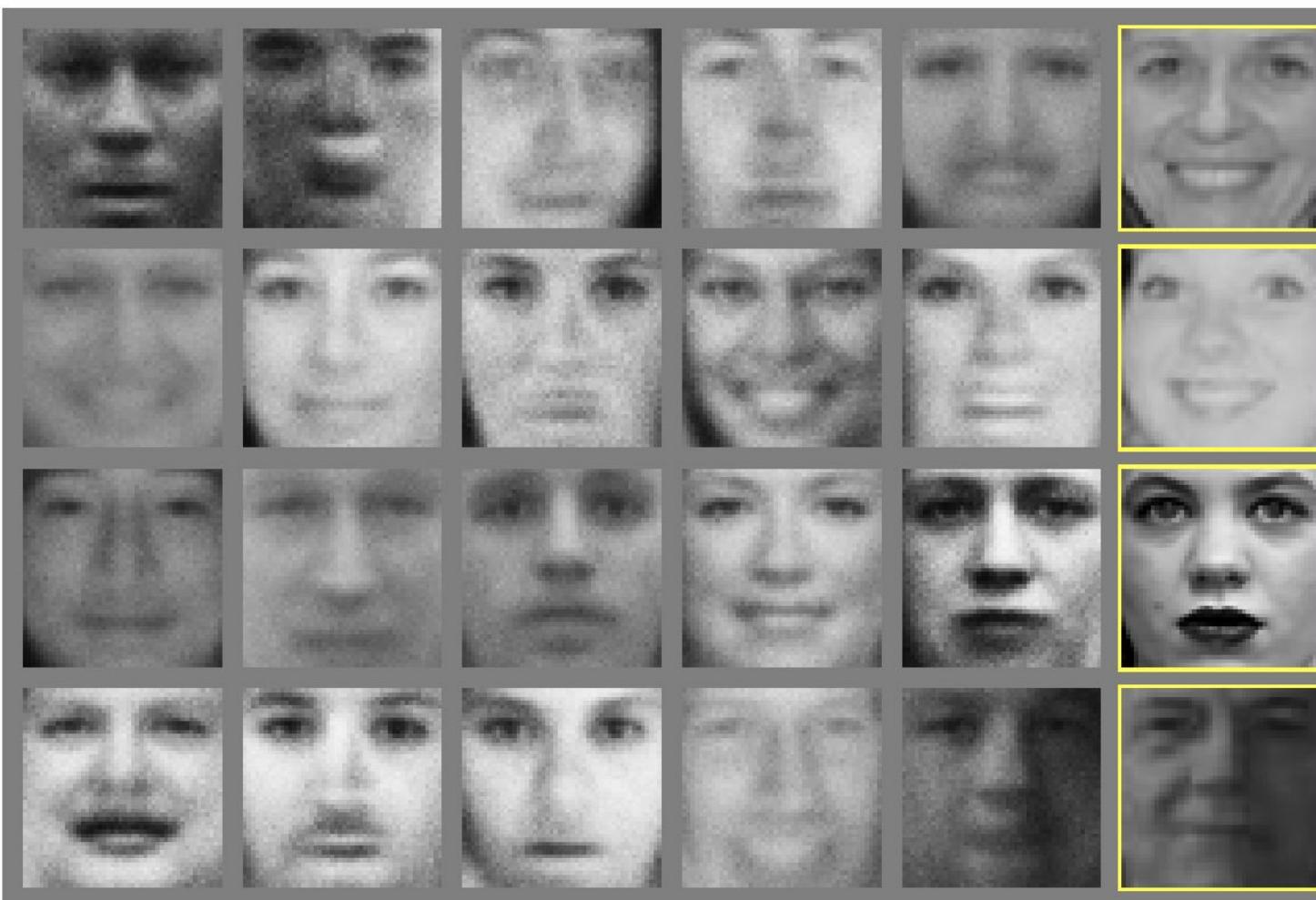
$$D(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{model}}(x)} = \frac{1}{2}$$

Оценка этого отношения с помощью обучения с учителем - главный механизм аппроксимации, который помогает генеративным сетям работать

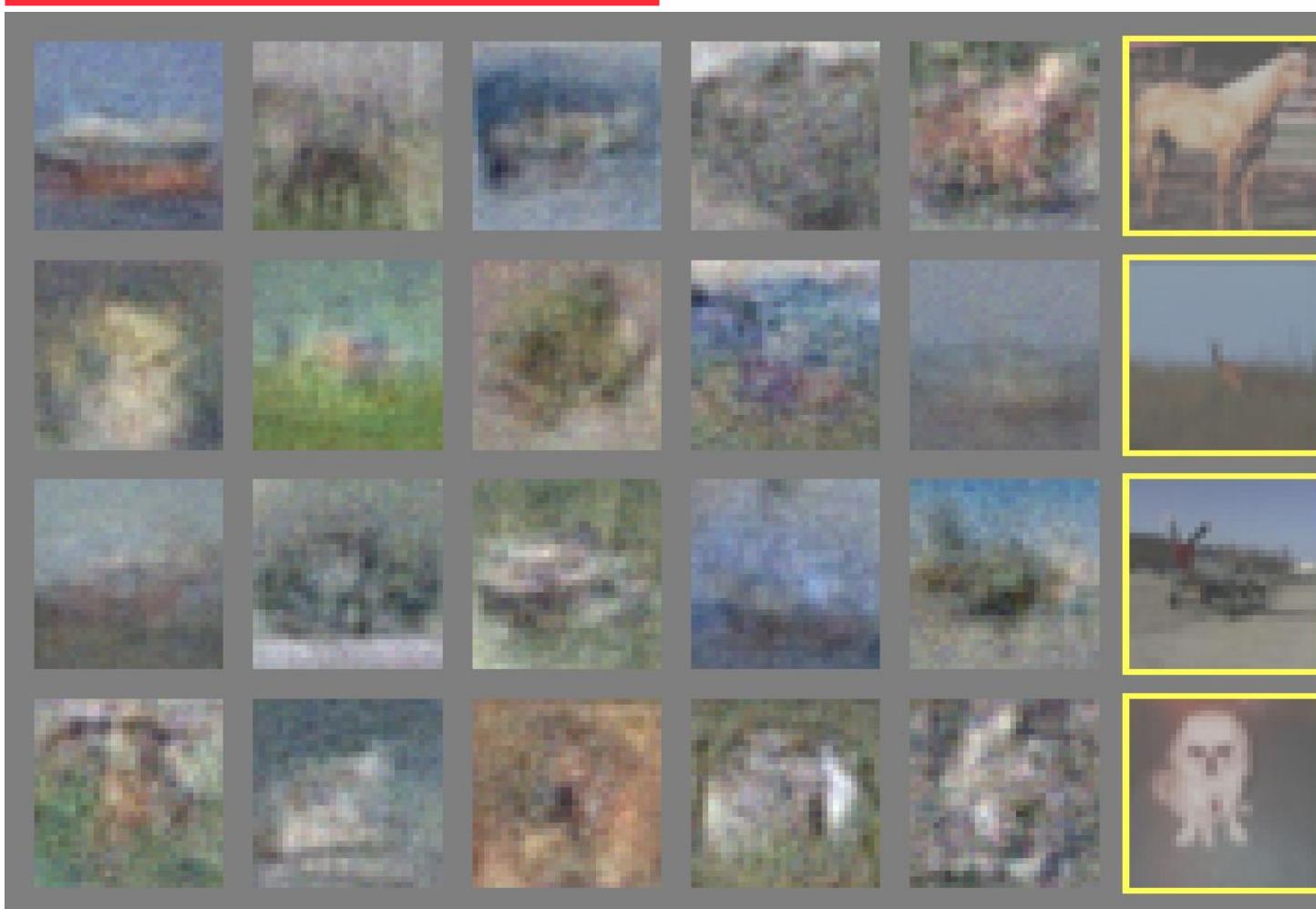
Оригинальная статья. Примеры работы



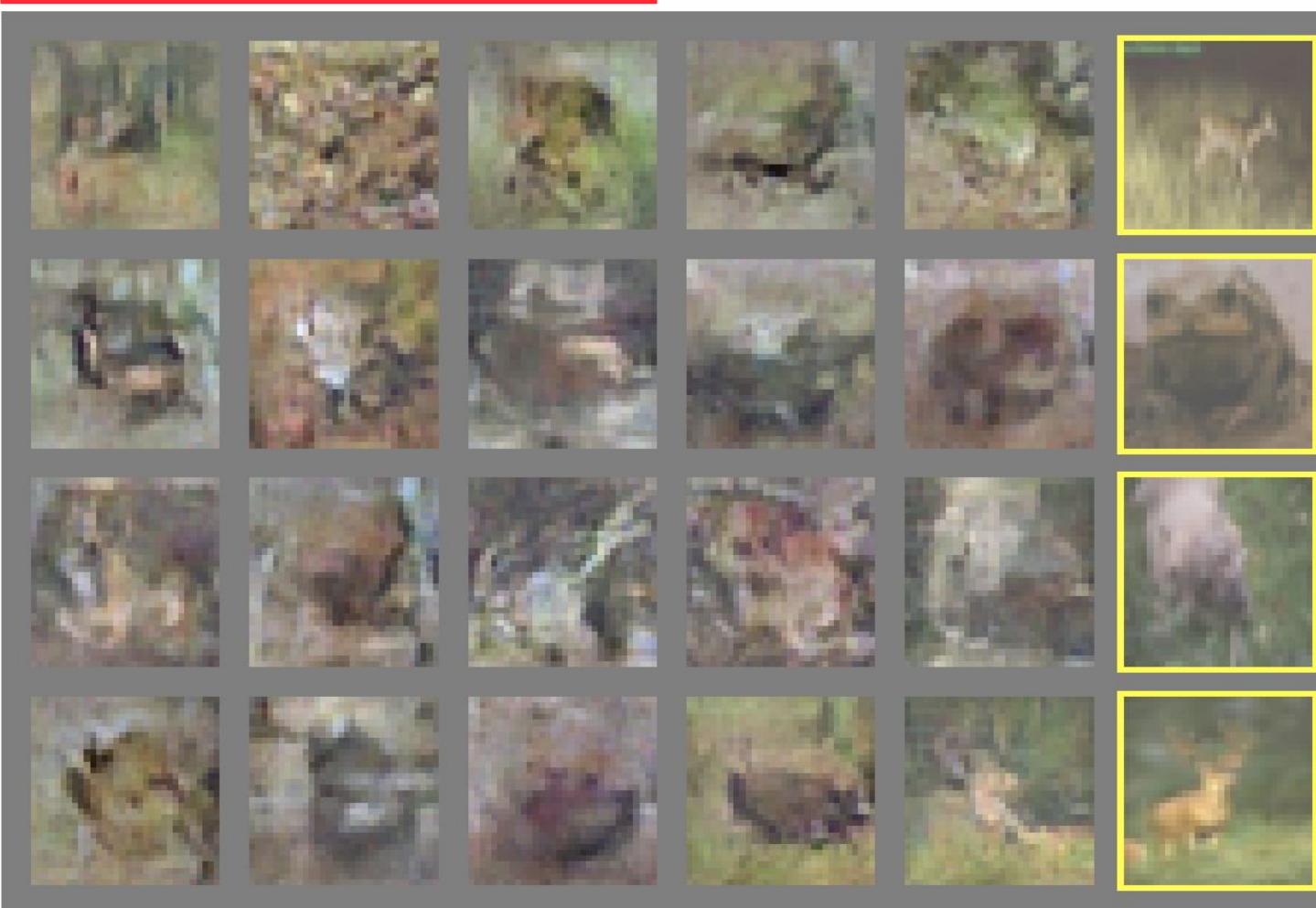
Оригинальная статья. Примеры работы



Оригинальная статья. Примеры работы



Оригинальная статья. Примеры работы



DCGAN. Усовершенствование оригинальной статьи

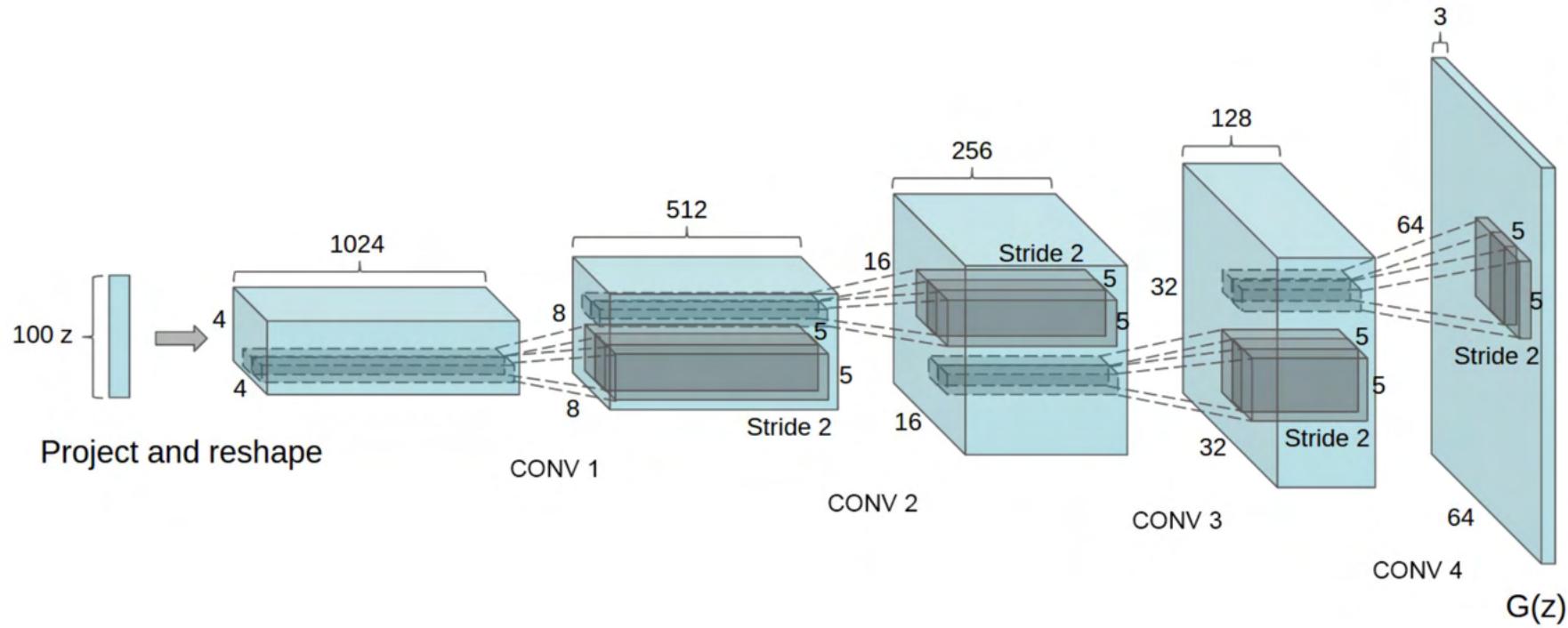


Figure 1: DCGAN generator used for LSUN scene modeling. A 100 dimensional uniform distribution Z is projected to a small spatial extent convolutional representation with many feature maps. A series of four fractionally-strided convolutions (in some recent papers, these are wrongly called deconvolutions) then convert this high level representation into a 64×64 pixel image. Notably, no fully connected or pooling layers are used.

DCGAN. Результаты работы на датасете LSUN

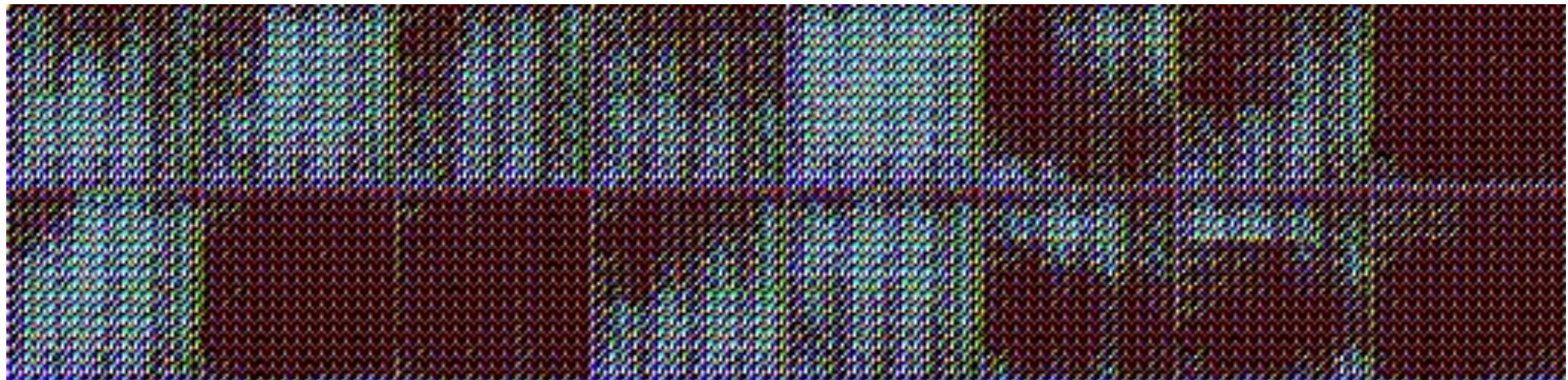


DCGAN. Результаты работы на датасете LSUN

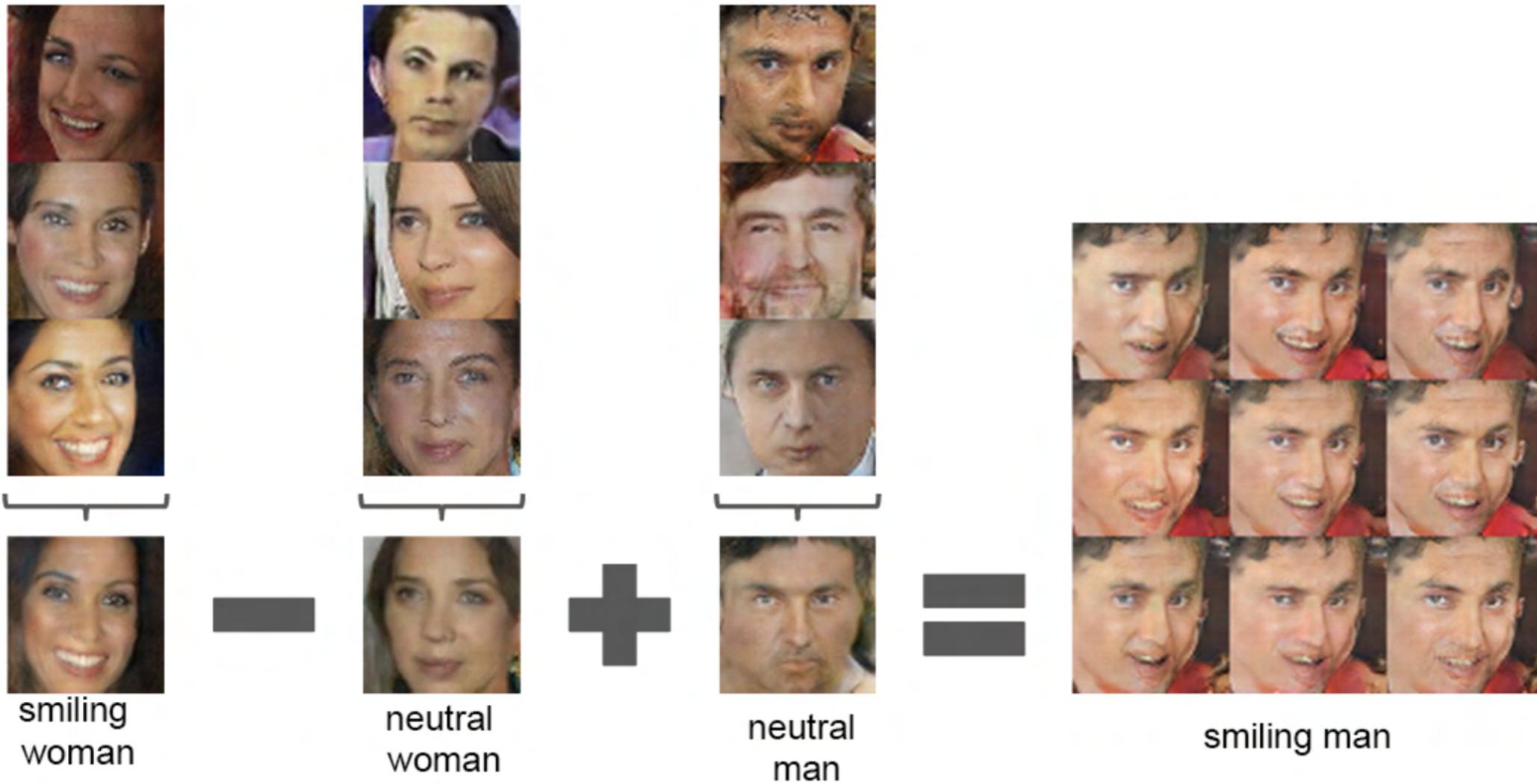




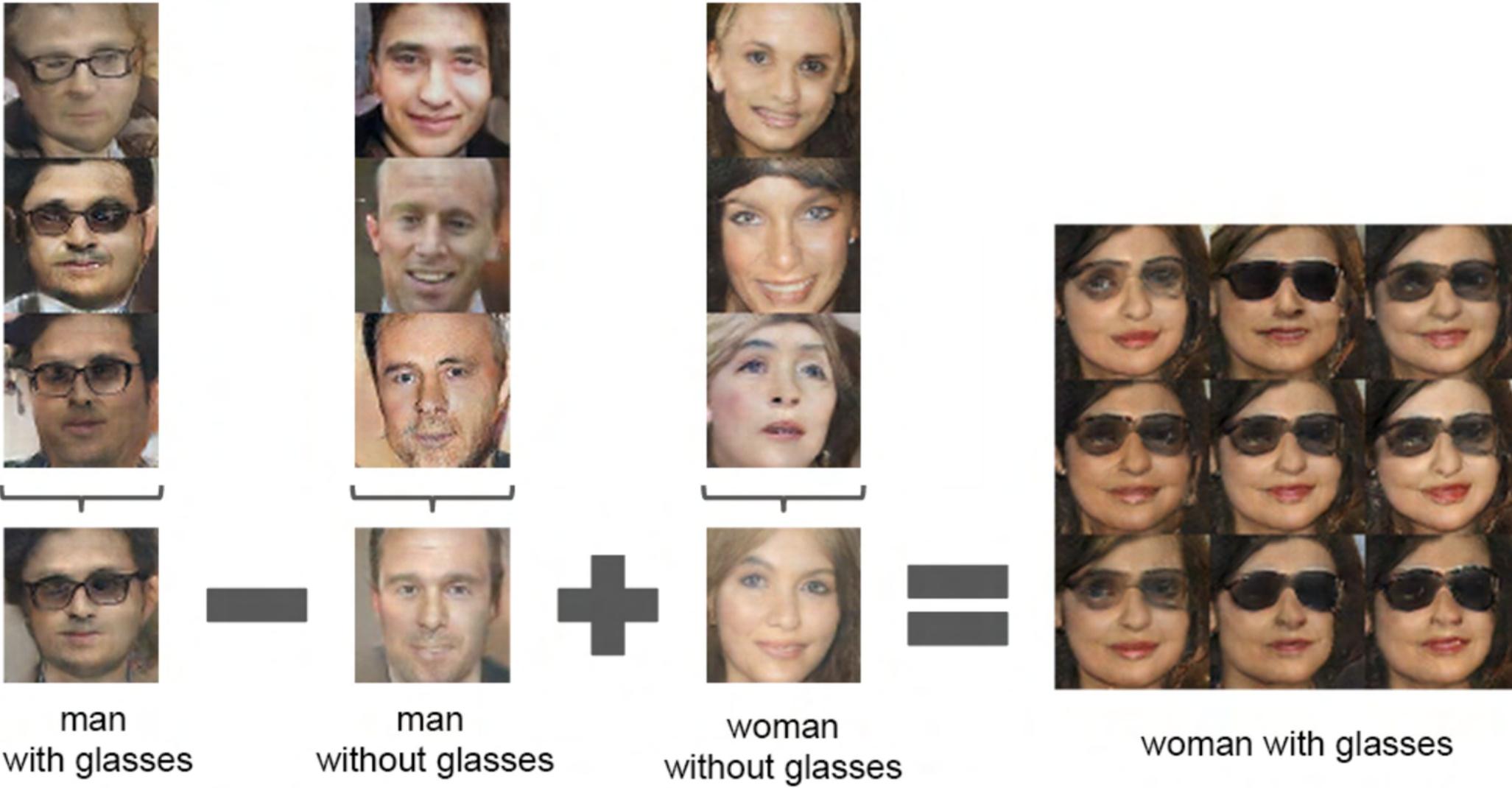
DCGAN. Результаты работы без BatchNorm



DCGAN. Векторная арифметика



DCGAN. Векторная арифметика

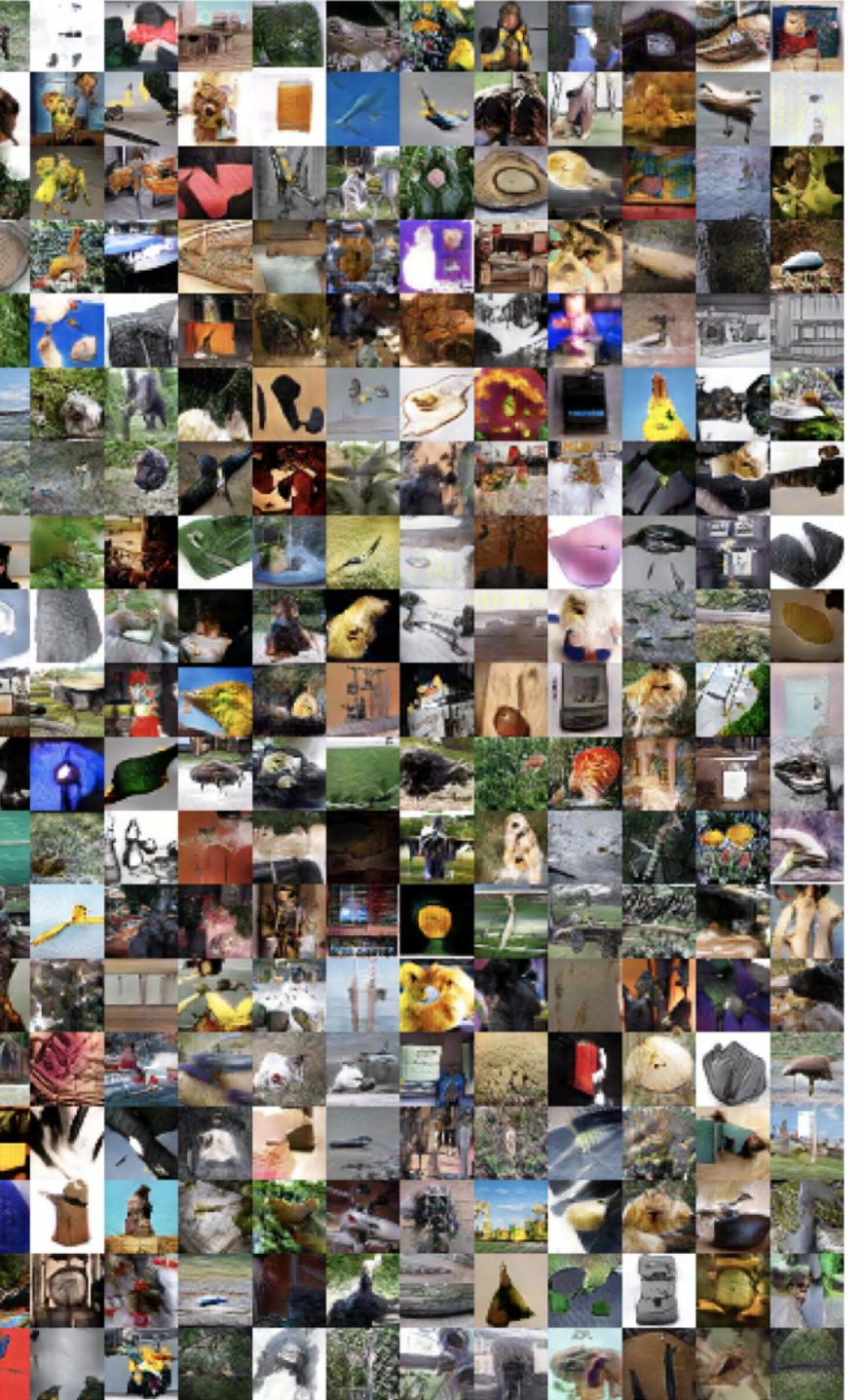


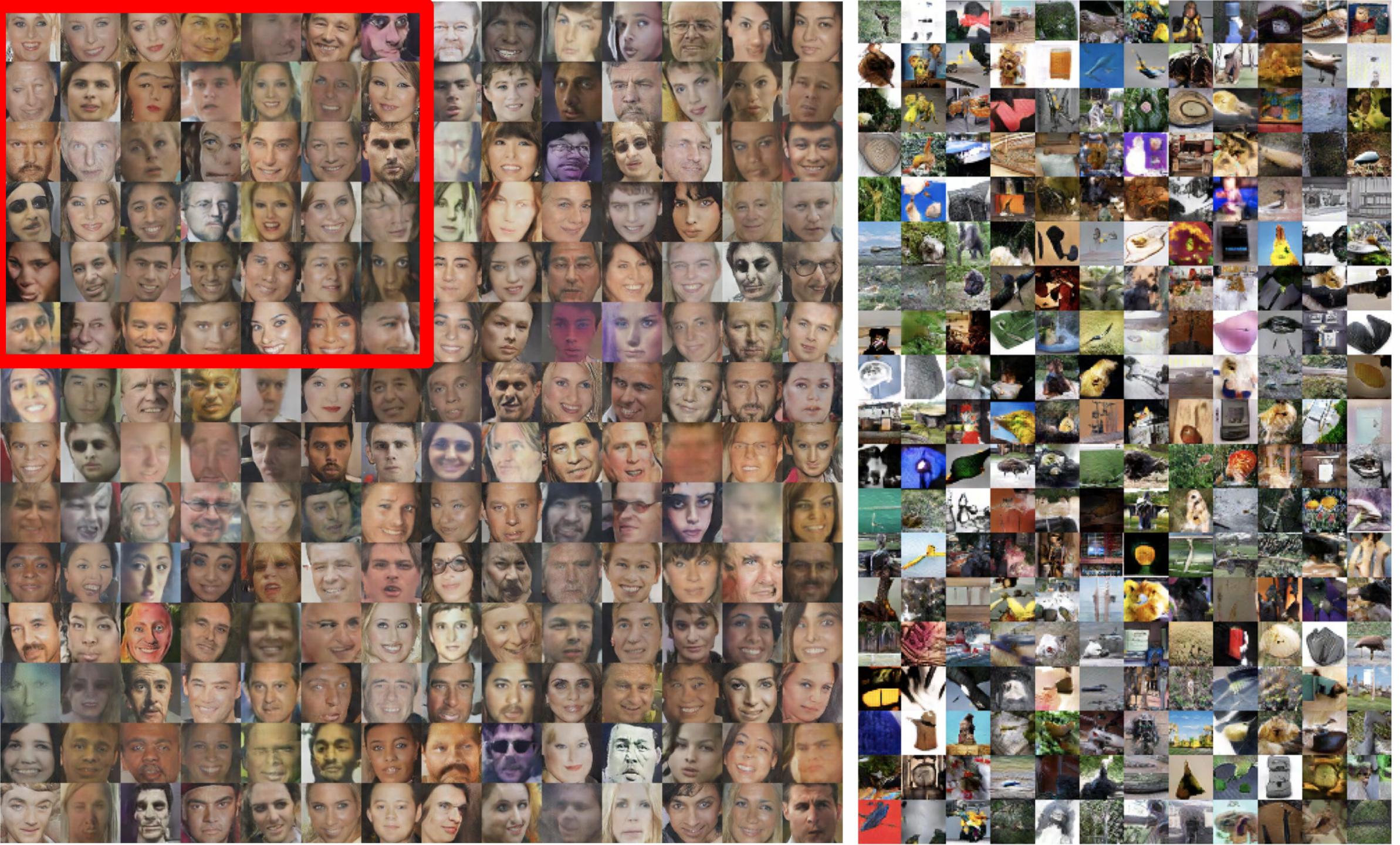
DCGAN. Пиксельная арифметика



Results of doing the same
arithmetic in pixel space

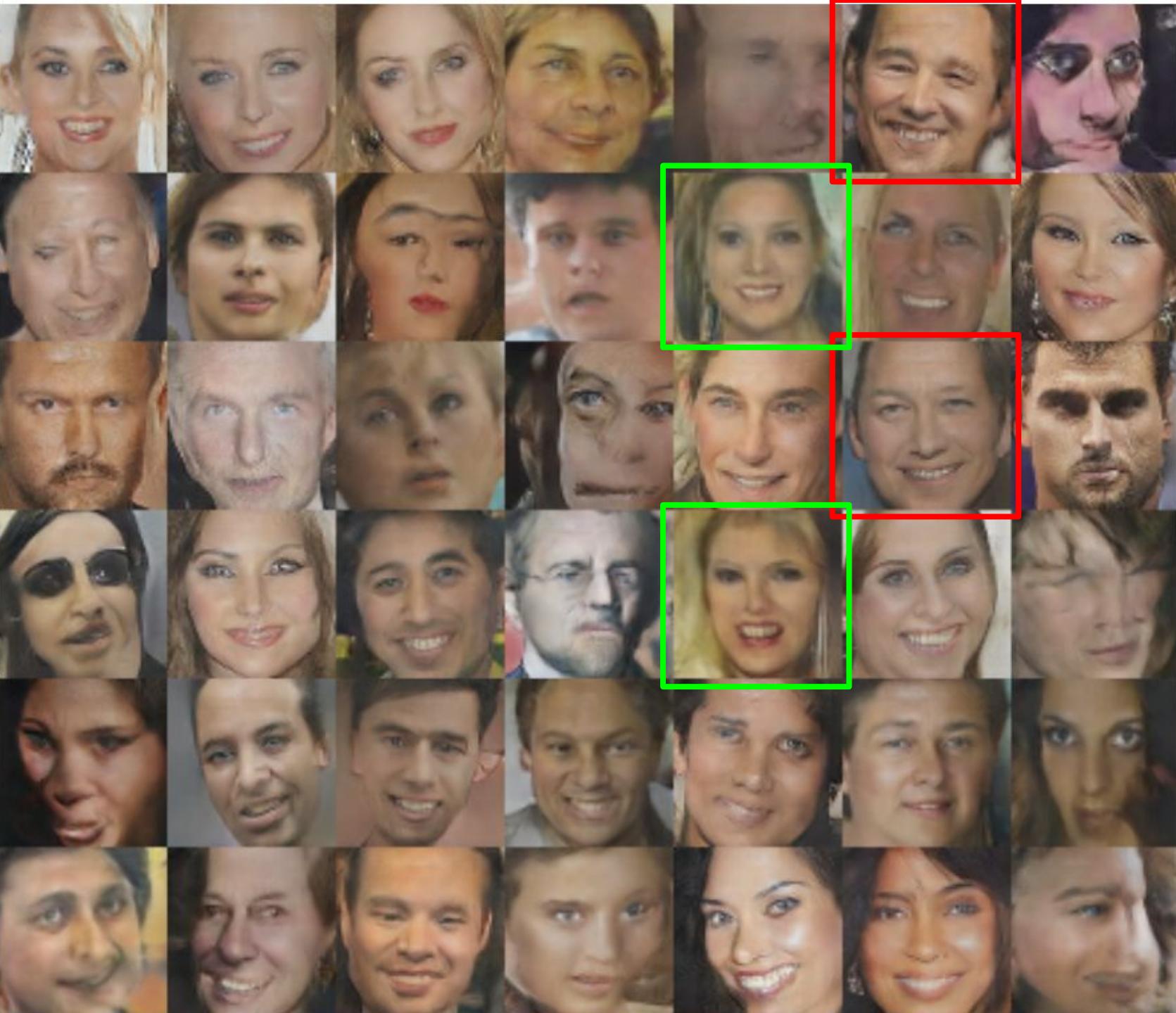














DCGAN

Published as a conference paper at ICLR 2018

DO GANs LEARN THE DISTRIBUTION? SOME THEORY AND EMPIRICS

Sanjeev Arora

Department of Computer Science
Princeton University
Princeton, NJ 08544, USA
arora@cs.princeton.edu

Andrej Risteski

Applied Mathematics Department and IDSS
Massachusetts Institute of Technology
Cambridge, MA 02139, USA
risteski@mit.edu

Yi Zhang

Department of Computer Science
Princeton University
Princeton, NJ 08544, USA
y.zhang@cs.princeton.edu

<https://arxiv.org/abs/1706.08224>



Проблема идеального генератора

$$D: \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$G: \max_G \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} \log(D(G(z)))$$

Проблема идеального генератора

$$D: \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_z(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

$$G: \max_G \mathbb{E}_{z \sim p_z(z)} \log(D(G(z)))$$

Если дискриминатор зафиксирован (не учится), то что нужно делать генератору, чтобы всегда обманывать дискриминатор?

$$G(z) = \operatorname{argmax}_x D(x)$$



Проблема идеального генератора

- ❖ Если дискриминатор остановлен и не учится, оптимальный генератор будет для любого входа возвращать такую картинку, для которой дискриминатор возвращает максимальную вероятность.

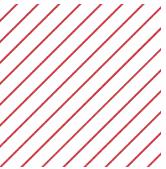
$$G(z) = \operatorname{argmax}_x D(x)$$

Проблема идеального генератора

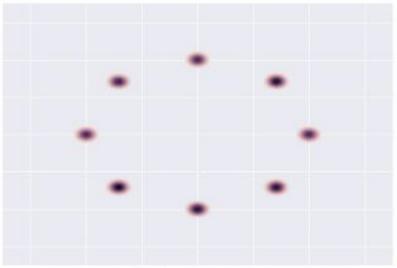
- ❖ Если дискриминатор остановлен и не учится, оптимальный генератор будет для любого входа возвращать такую картинку, для которой дискриминатор возвращает максимальную вероятность.

$$G(z) = \operatorname{argmax}_x D(x)$$

- ❖ Проблема в том, что мы никак не заставляет генератор вести себя по-другому, поэтому генератор может для какой-то части латентного пространства возвращать очень похожие выходы. Такая проблема называется **Mode Collapse**



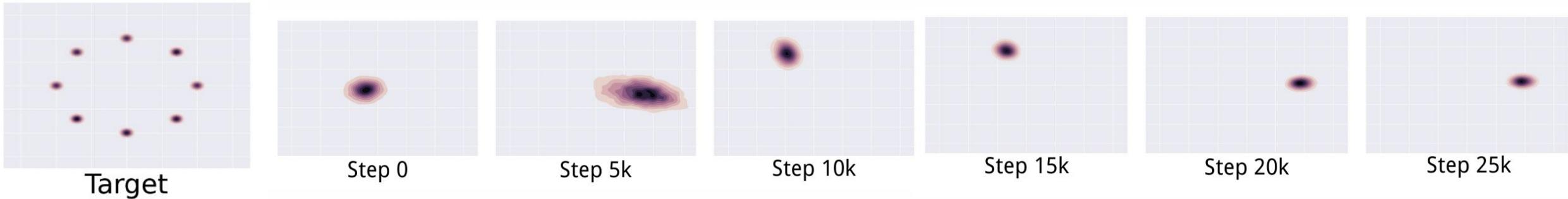
Mode collapse



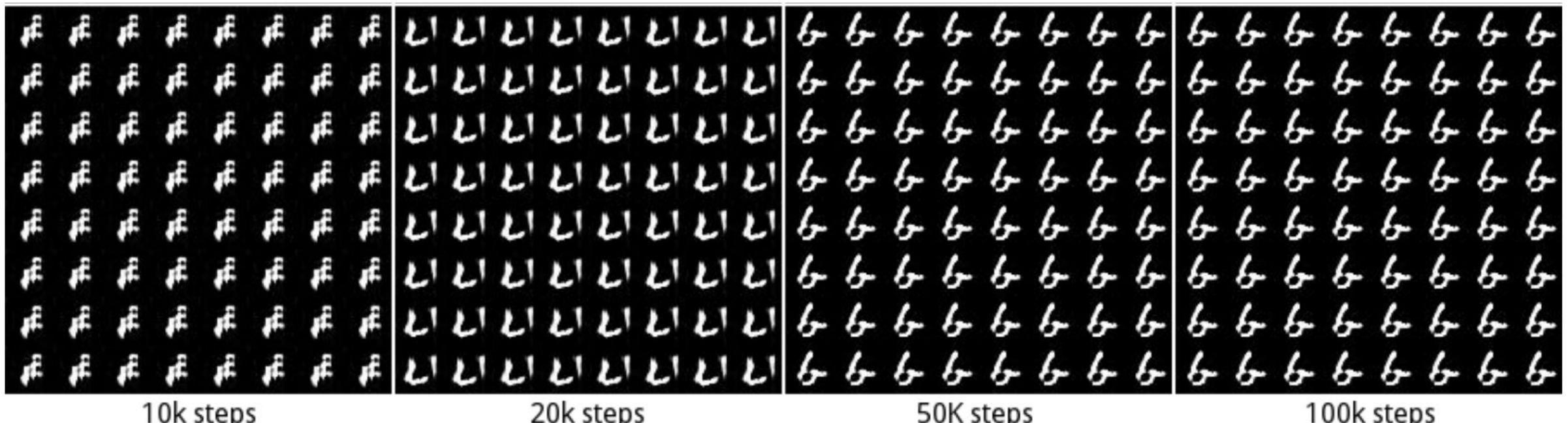
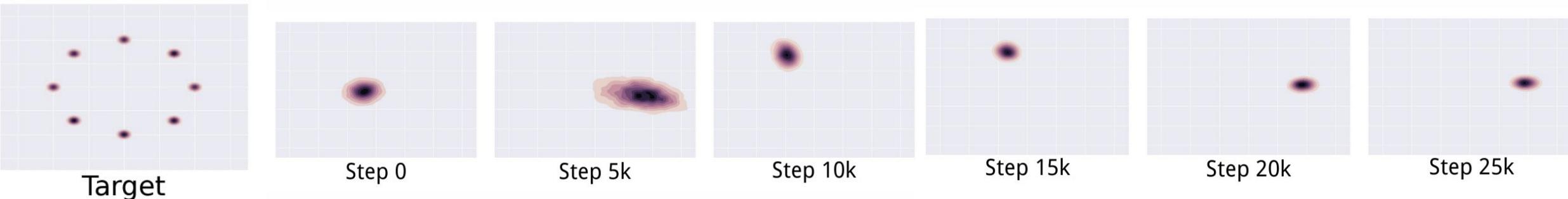
Target



Mode collapse



Mode collapse









Что мы уже прошли

- ❖ Оригинальная статья:
 - учим дискриминатор как бинарный классификатор
 - используем градиенты ошибки классификации для обучения дискриминатора и генератора
 - столкнулись с затуханием градиентов генератора
 - поменяли функционал ошибки генератора
 - узнали, что идеальный дискриминатор пытается предсказать отношение плотностей распределений
 - столкнулись с проблемой mode collapse. В 2020 она до сих пор не решена
 - причиной считается поведение генератора, который стремится для всего латентного пространства вернуть одинаковый выход



Что будет дальше

- ❖ Вспомним что такое KL и JS дивергенции
- ❖ Столкнемся с проблемами сходимости у сети из оригинальной статьи
- ❖ Предложим решение проблем



KL-дивергенция

- ❖ Несимметричный функционал, показывающий меру близости двух вероятностных распределений

KL-дивергенция

- ❖ Несимметричный функционал, показывающий меру близости двух вероятностных распределений

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \sum_{i=1}^n p_i \log \frac{p_i}{q_i} \quad \text{для дискретных распределений}$$

KL-дивергенция

- ❖ Несимметричный функционал, показывающий меру близости двух вероятностных распределений

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \sum_{i=1}^n p_i \log \frac{p_i}{q_i} \quad \text{для дискретных распределений}$$

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \int_X p(x) \log \frac{p(x)}{q(x)} dx \quad \begin{aligned} &\text{для абсолютно непрерывных} \\ &\text{распределений P и Q, где} \\ &p(x) \text{ и } q(x) - \text{плотности} \end{aligned}$$

KL-дивергенция

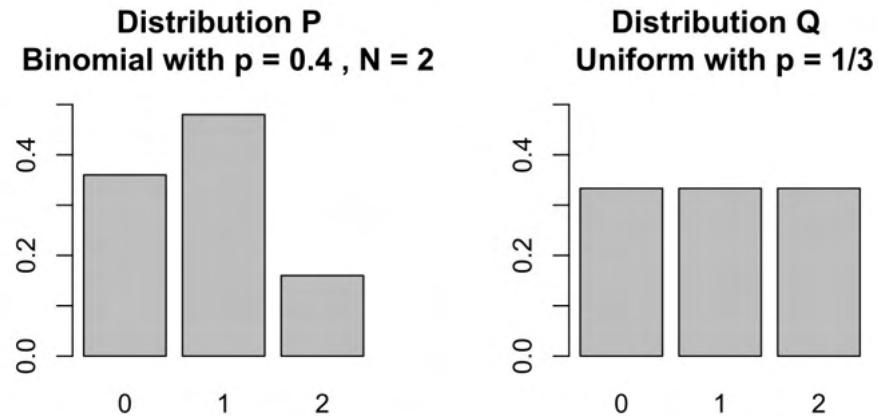
- ❖ Несимметричный функционал, показывающий меру близости двух вероятностных распределений

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \sum_{i=1}^n p_i \log \frac{p_i}{q_i} \quad \text{для дискретных распределений}$$

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \int_X p(x) \log \frac{p(x)}{q(x)} dx \quad \begin{aligned} &\text{для абсолютно непрерывных} \\ &\text{распределений } P \text{ и } Q, \text{ где} \\ &p(x) \text{ и } q(x) - \text{плотности} \end{aligned}$$

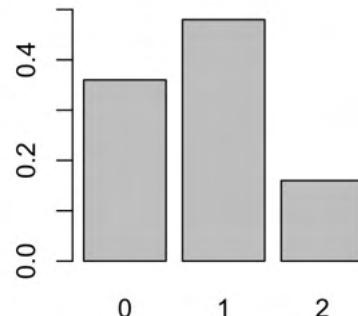
$$D_{KL}(P \parallel Q) \neq D_{KL}(Q \parallel P)$$

KL-дивергенция. Дискретный случай

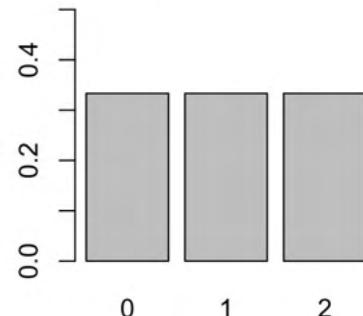


KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



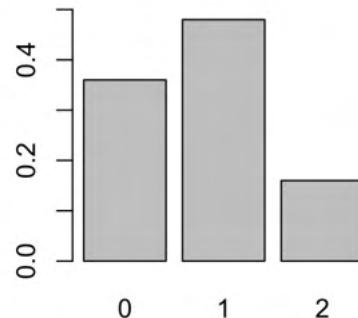
Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



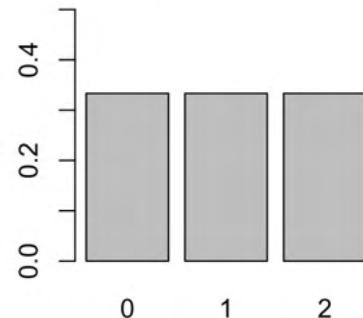
x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

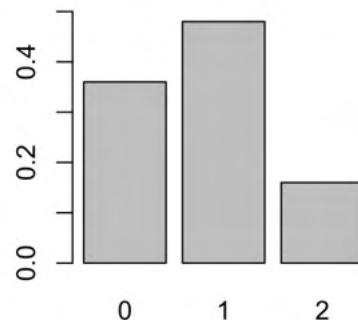
$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) =$$

$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) =$$

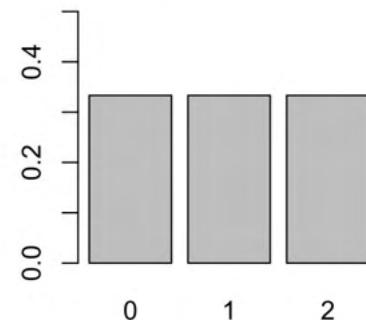
:

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



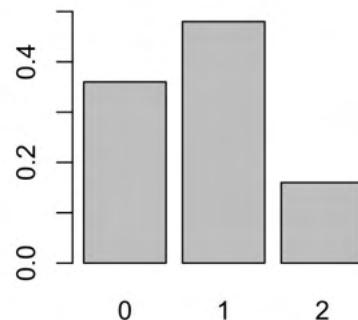
x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{Q(x)} \right)$$

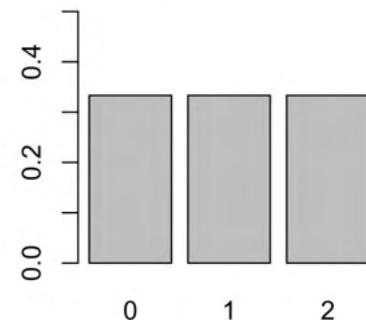
$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) =$$

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



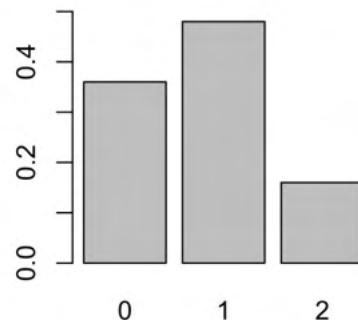
x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{Q(x)} \right) = 0.36 \ln \left(\frac{0.36}{0.333} \right) + 0.48 \ln \left(\frac{0.48}{0.333} \right) + 0.16 \ln \left(\frac{0.16}{0.333} \right)$$

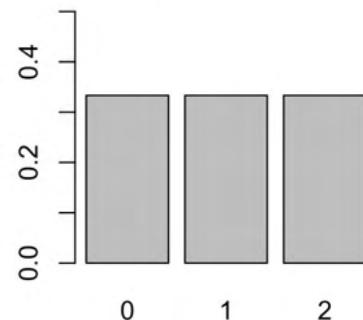
$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) =$$

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



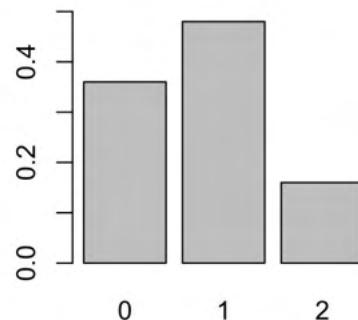
x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{Q(x)} \right) = 0.36 \ln \left(\frac{0.36}{0.333} \right) + 0.48 \ln \left(\frac{0.48}{0.333} \right) + 0.16 \ln \left(\frac{0.16}{0.333} \right) = 0.085299$$

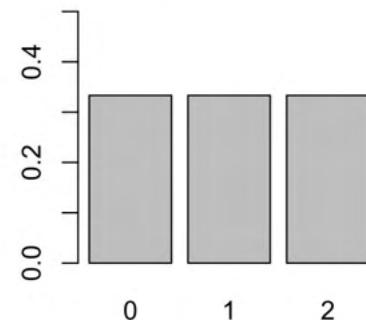
$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) =$$

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



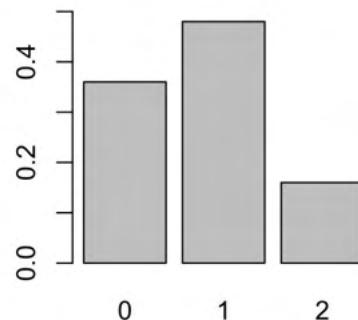
x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{Q(x)} \right) = 0.36 \ln \left(\frac{0.36}{0.333} \right) + 0.48 \ln \left(\frac{0.48}{0.333} \right) + 0.16 \ln \left(\frac{0.16}{0.333} \right) = 0.085299$$

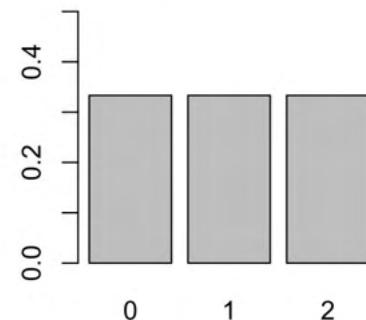
$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) = \sum_{x \in \mathcal{X}} Q(x) \ln \left(\frac{Q(x)}{P(x)} \right)$$

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



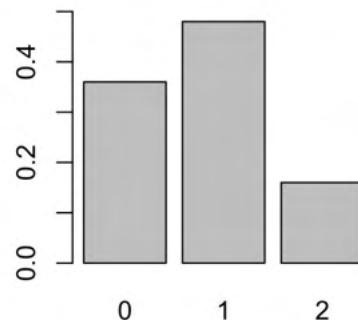
x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{Q(x)} \right) = 0.36 \ln \left(\frac{0.36}{0.333} \right) + 0.48 \ln \left(\frac{0.48}{0.333} \right) + 0.16 \ln \left(\frac{0.16}{0.333} \right) = 0.085299$$

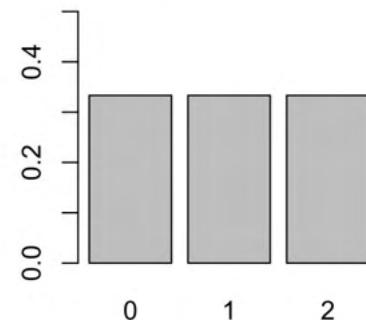
$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) = \sum_{x \in \mathcal{X}} Q(x) \ln \left(\frac{Q(x)}{P(x)} \right) = 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.36} \right) + 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.48} \right) + 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.16} \right)$$

KL-дивергенция. Дискретный случай

Distribution P
Binomial with $p = 0.4$, $N = 2$



Distribution Q
Uniform with $p = 1/3$



x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{Q(x)} \right) = 0.36 \ln \left(\frac{0.36}{0.333} \right) + 0.48 \ln \left(\frac{0.48}{0.333} \right) + 0.16 \ln \left(\frac{0.16}{0.333} \right) = 0.085299$$

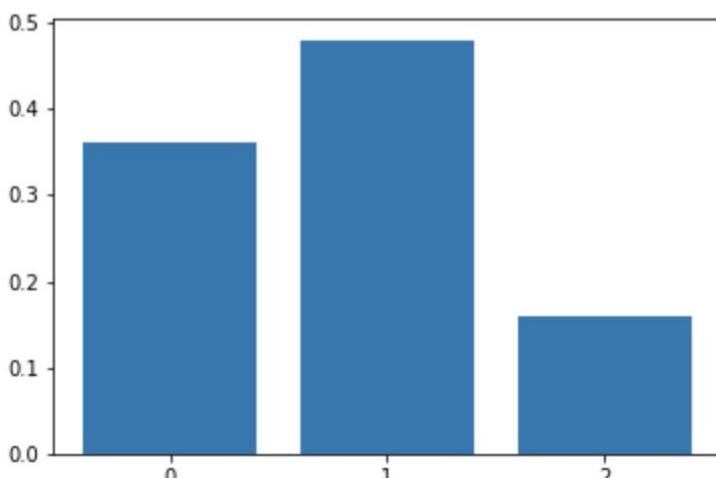
$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) = \sum_{x \in \mathcal{X}} Q(x) \ln \left(\frac{Q(x)}{P(x)} \right) = 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.36} \right) + 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.48} \right) + 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.16} \right) = 0.097455$$

KL-дивергенция. Код

Биномиальное распределение

```
rv = binom(2, 0.4)
x = np.arange(3)
binom_pmf = rv.pmf(x)
print ("Probability mass function values: {}".format(binom_pmf))
plt.bar(x, binom_pmf, width=0.8, tick_label=x)
plt.show()
```

Probability mass function values: [0.36 0.48 0.16]

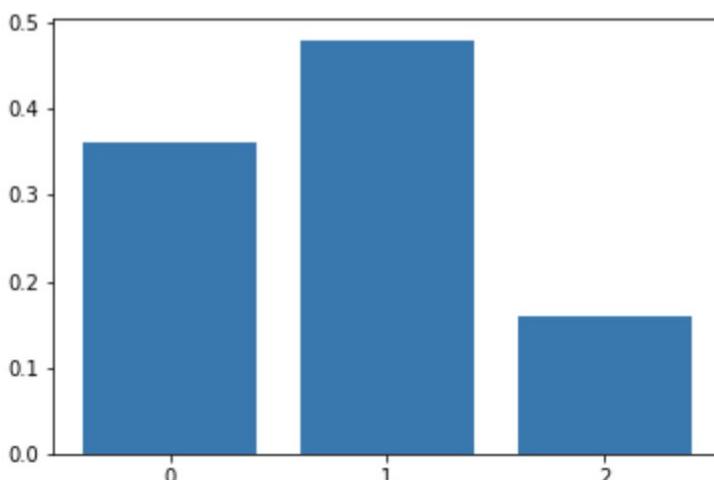


KL-дивергенция. Код

Биномиальное распределение

```
rv = binom(2, 0.4)
x = np.arange(3)
binom_pmf = rv.pmf(x)
print ("Probability mass function values: {}".format(binom_pmf))
plt.bar(x, binom_pmf, width=0.8, tick_label=x)
plt.show()
```

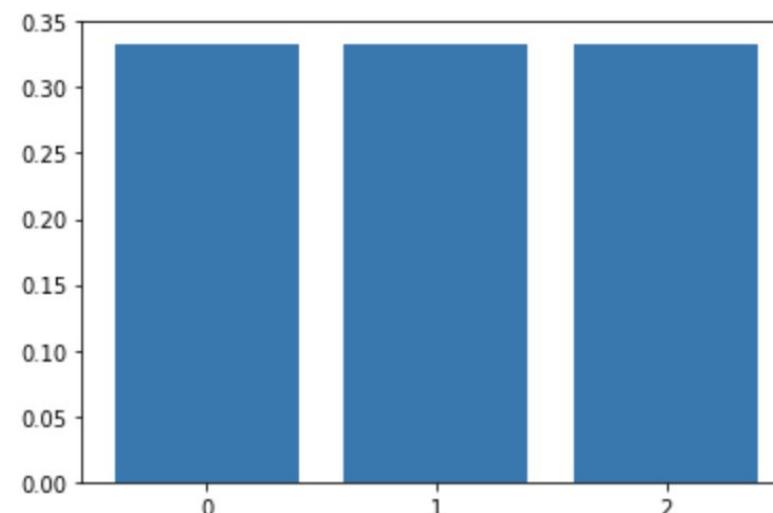
Probability mass function values: [0.36 0.48 0.16]



Равномерное распределение

```
: uniform_pmf = 1 / len(x) * np.ones_like(x)
print ("Probability mass function values: {}".format(uniform_pmf))
plt.bar(x, uniform_pmf, width=0.8, tick_label=x)
plt.show()
```

Probability mass function values: [0.33333333 0.33333333 0.33333333]



KL-дивергенция. Код

KL-дивергенция своими руками

```
|: # https://towardsdatascience.com/kl-divergence-python-example-b87069e4b810
def kl_divergence(p, q):
    return np.sum(np.where(p != 0, p * np.log(p / q), 0))
```

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q)$$

```
|: print ("% .7f" % kl_divergence(binom_pmf, uniform_pmf))
```

0.0852996

$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P)$$

```
|: print ("% .6f" % kl_divergence(uniform_pmf, binom_pmf))
```

0.097455

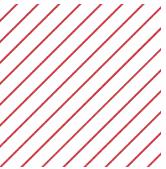
KL-дивергенция. Код

KL-дивергенция из scipy

```
: # https://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/generated/scipy.special.kl_div.html
from scipy.special import kl_div

: print ("% .7f" % np.sum(kl_div(binom_pmf, uniform_pmf)))
0.0852996

: print ("% .6f" % np.sum(kl_div(uniform_pmf, binom_pmf)))
0.097455
```



JS-дивергенция

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \frac{1}{2}D_{KL}(P \parallel M) + \frac{1}{2}D_{KL}(Q \parallel M)$$

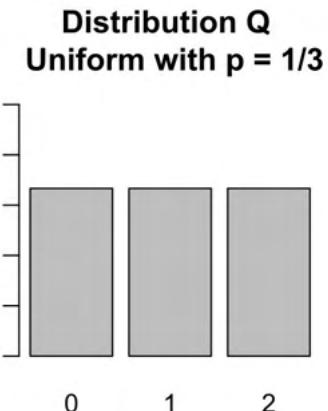
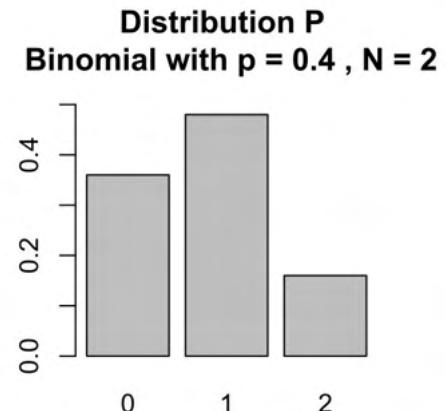


JS-дивергенция

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \frac{1}{2}D_{KL}(P \parallel M) + \frac{1}{2}D_{KL}(Q \parallel M)$$

$$M = \frac{1}{2}(P + Q)$$

JS-дивергенция. Дискретный случай



x	1	2	3
P(x)	0.36	0.48	0.16
Q(x)	0.333	0.333	0.333
M(x)	0.347	0.407	0.247

$$D_{KL}(P \parallel M) = \sum_{x \in \mathcal{X}} P(x) \ln \left(\frac{P(x)}{M(x)} \right) = 0.36 \ln \left(\frac{0.36}{0.347} \right) + 0.48 \ln \left(\frac{0.48}{0.407} \right) + 0.16 \ln \left(\frac{0.16}{0.247} \right) = 0.02295$$

$$D_{KL}(Q \parallel M) = \sum_{x \in \mathcal{X}} Q(x) \ln \left(\frac{Q(x)}{M(x)} \right) = 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.347} \right) + 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.407} \right) + 0.333 \ln \left(\frac{0.333}{0.247} \right) = 0.01895$$

$$JSD(P \parallel Q) = \frac{1}{2} D_{KL}(P \parallel M) + \frac{1}{2} D_{KL}(Q \parallel M) = 0.02095$$

JS-дивергенция. Дискретный случай

JS-дивергенция своими руками

```
: def js_divergence(p, q):
    m = (p + q) / 2
    return (kl_divergence(p, m) + kl_divergence(q, m)) / 2
```

```
: print ("%.7f" % js_divergence(binom_pmf, uniform_pmf))
```

0.0224599

```
: print ("%.7f" % js_divergence(uniform_pmf, binom_pmf))
```

0.0224599

JS-дивергенция. Дискретный случай

JS-дивергенция

```
# https://scipy.github.io/devdocs/generated/scipy.spatial.distance.jensenshannon.html
from scipy.spatial.distance import jensenshannon
```

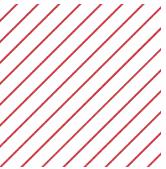
Compute the Jensen-Shannon distance (metric) between two 1-D probability arrays. This is the square root of the Jensen-Shannon divergence. The Jensen-Shannon distance between two probability vectors `p` and `q` is defined as, $\sqrt{\frac{D(p||m)+D(q||m)}{2}}$, where `m` is the pointwise mean of `p` and `q` and `D` is the Kullback-Leibler divergence.

```
print ("% .7f" % jensenshannon(binom_pmf, uniform_pmf) ** 2)
```

```
0.0224599
```

```
print ("% .7f" % jensenshannon(uniform_pmf, binom_pmf) ** 2)
```

```
0.0224599
```



Оригинальная статья. Функционал потерь

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

Оригинальная статья. Функция потерь

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

В оптимальной точке: $p_{\text{data}} = p_{\text{gen}}$, $D^*(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{gen}}(x)} = \frac{1}{2}$

Оригинальная статья. Функция потерь

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

В оптимальной точке: $p_{\text{data}} = p_{\text{gen}}$, $D^*(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{gen}}(x)} = \frac{1}{2}$

$$\begin{aligned} \min_G V(D^*, G) &= \int_x \left(p_r(x) \log D^*(x) + p_g(x) \log(1 - D^*(x)) \right) dx \\ &= \int_x \left(p_r(x) \log \frac{p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} + p_g(x) \log \frac{p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} \right) dx \end{aligned}$$

Оригинальная статья. Функция потерь

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

В оптимальной точке: $p_{\text{data}} = p_{\text{gen}}$, $D^*(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{gen}}(x)} = \frac{1}{2}$

$$\begin{aligned} \min_G V(D^*, G) &= \int_x \left(p_r(x) \log D^*(x) + p_g(x) \log(1 - D^*(x)) \right) dx \\ &= \int_x \left(p_r(x) \log \frac{p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} + p_g(x) \log \frac{p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} \right) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} D_{JS}(p_r \| p_g) &= \frac{1}{2} D_{KL}(p_r || \frac{p_r + p_g}{2}) + \frac{1}{2} D_{KL}(p_g || \frac{p_r + p_g}{2}) \\ &= \frac{1}{2} \left(\int_x p_r(x) \log \frac{2p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) + \frac{1}{2} \left(\int_x p_g(x) \log \frac{2p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) \\ &= \frac{1}{2} \left(\log 2 + \int_x p_r(x) \log \frac{p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) + \\ &\quad \frac{1}{2} \left(\log 2 + \int_x p_g(x) \log \frac{p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) \\ &= \frac{1}{2} \left(\log 4 + \min_G V(D^*, G) \right) \end{aligned}$$

Оригинальная статья. Функция потерь

$$\min_G \max_D V(D, G) = \mathbb{E}_{\mathbf{x} \sim p_{\text{data}}(\mathbf{x})} [\log D(\mathbf{x})] + \mathbb{E}_{\mathbf{z} \sim p_{\mathbf{z}}(\mathbf{z})} [\log(1 - D(G(\mathbf{z})))]$$

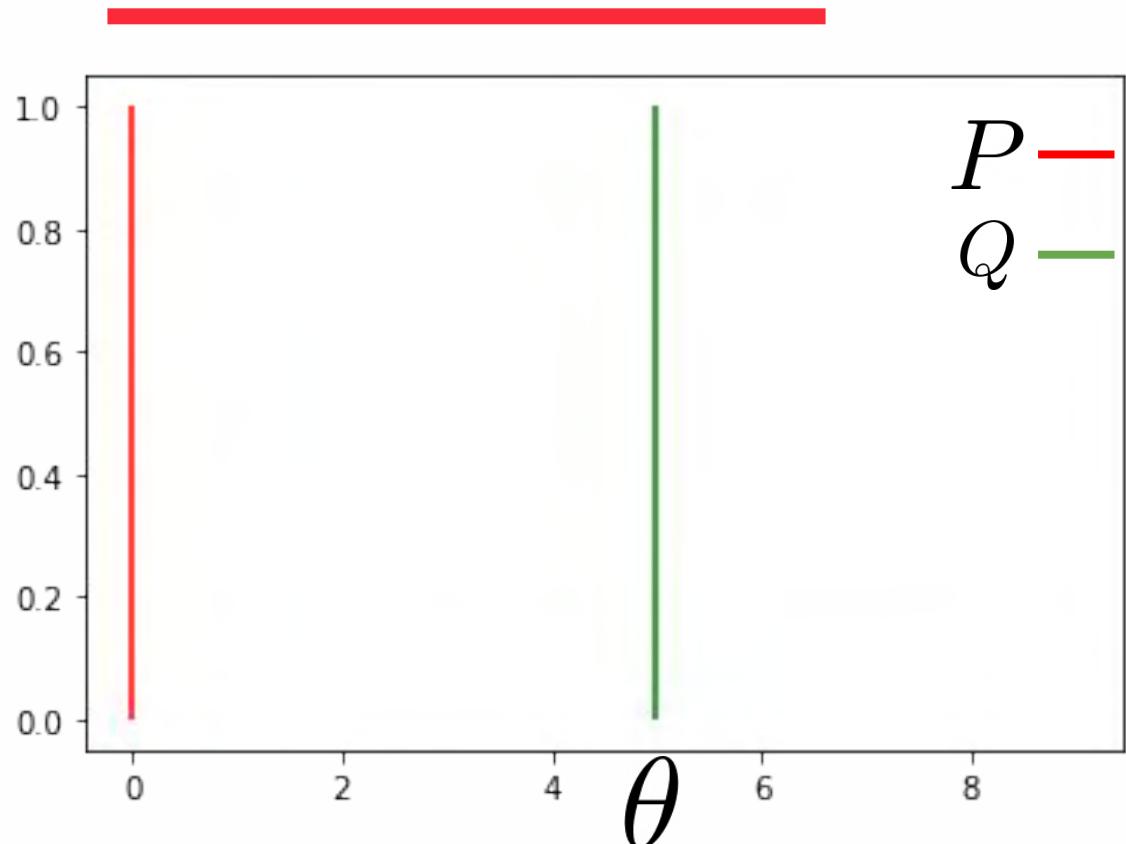
В оптимальной точке: $p_{\text{data}} = p_{\text{gen}}$, $D^*(x) = \frac{p_{\text{data}}(x)}{p_{\text{data}}(x) + p_{\text{gen}}(x)} = \frac{1}{2}$

$$\begin{aligned} \min_G V(D^*, G) &= \int_x \left(p_r(x) \log D^*(x) + p_g(x) \log(1 - D^*(x)) \right) dx \\ &= \int_x \left(p_r(x) \log \frac{p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} + p_g(x) \log \frac{p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} \right) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} D_{JS}(p_r \| p_g) &= \frac{1}{2} D_{KL}(p_r \| \frac{p_r + p_g}{2}) + \frac{1}{2} D_{KL}(p_g \| \frac{p_r + p_g}{2}) \\ &= \frac{1}{2} \left(\int_x p_r(x) \log \frac{2p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) + \frac{1}{2} \left(\int_x p_g(x) \log \frac{2p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) \\ &= \frac{1}{2} \left(\log 2 + \int_x p_r(x) \log \frac{p_r(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) + \\ &\quad \frac{1}{2} \left(\log 2 + \int_x p_g(x) \log \frac{p_g(x)}{p_r(x) + p_g(x)} dx \right) \\ &= \frac{1}{2} \left(\log 4 + \min_G V(D^*, G) \right) \end{aligned}$$

$$L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \| p_g)$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



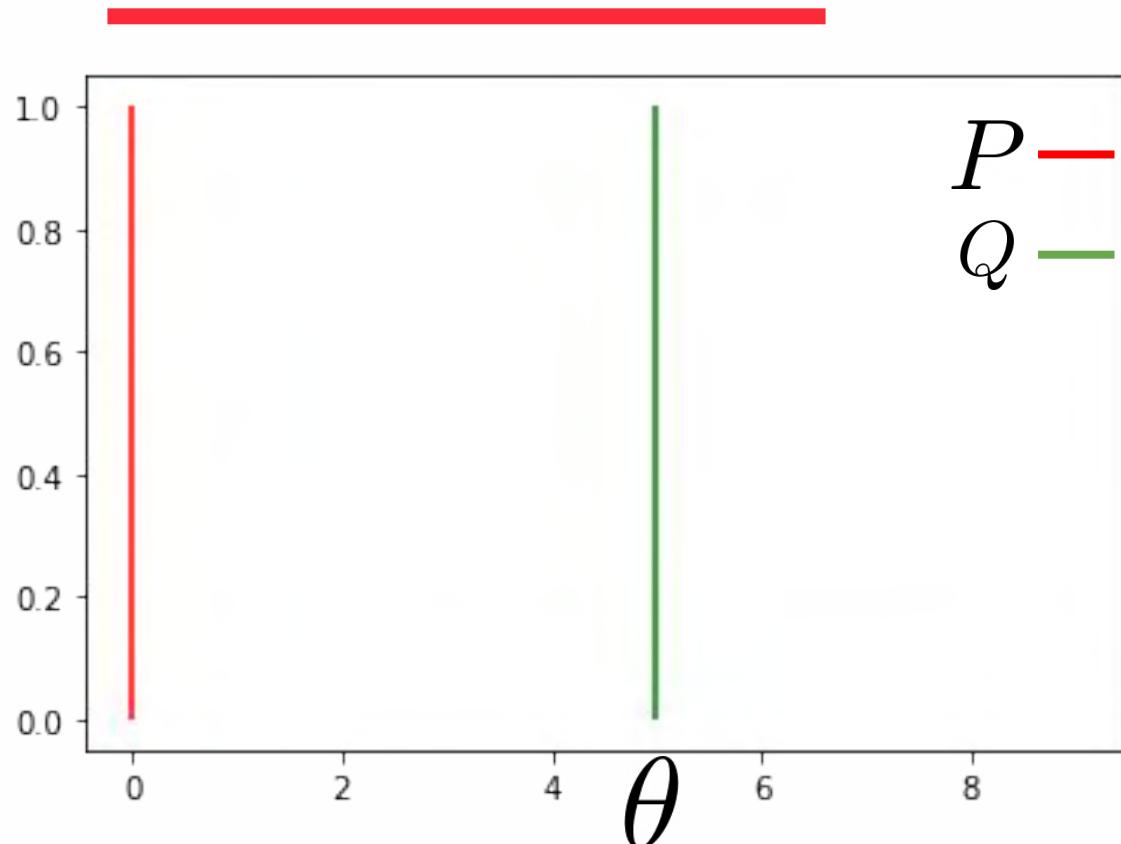
$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) =$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) =$$

$\forall(x, y) \in P, x = 0$ and $y \sim U(0, 1)$

$\forall(x, y) \in Q, x = \theta, 0 \leq \theta \leq \infty$ and $y \sim U(0, 1)$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) =$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) =$$

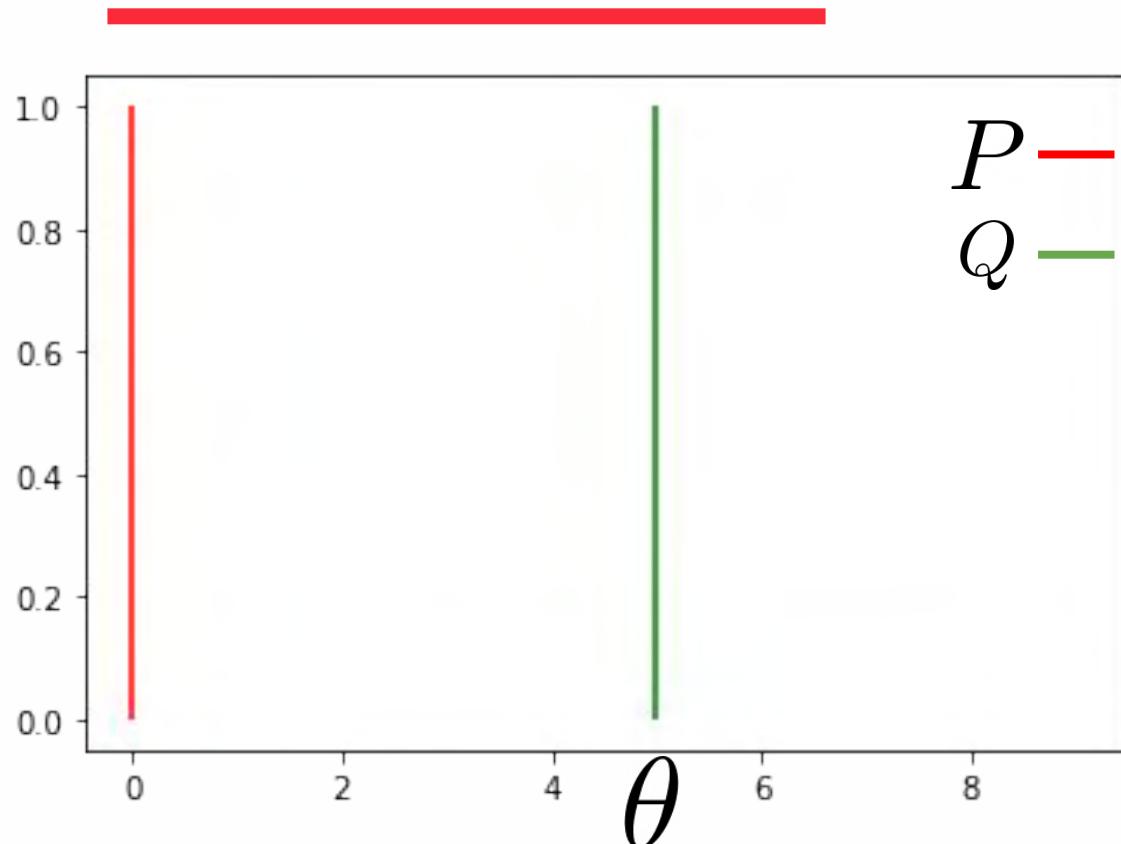
$\forall (x, y) \in P, x = 0 \text{ and } y \sim U(0, 1)$

$\forall (x, y) \in Q, x = \theta, 0 \leq \theta \leq \infty \text{ and } y \sim U(0, 1)$

$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \sum_{x=0, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{0} = +\infty$$

$$D_{\text{KL}}(Q \parallel P) = \sum_{x=\theta, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{0} = +\infty$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{KL}(P \parallel Q) =$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) =$$

$\forall(x, y) \in P, x = 0 \text{ and } y \sim U(0, 1)$

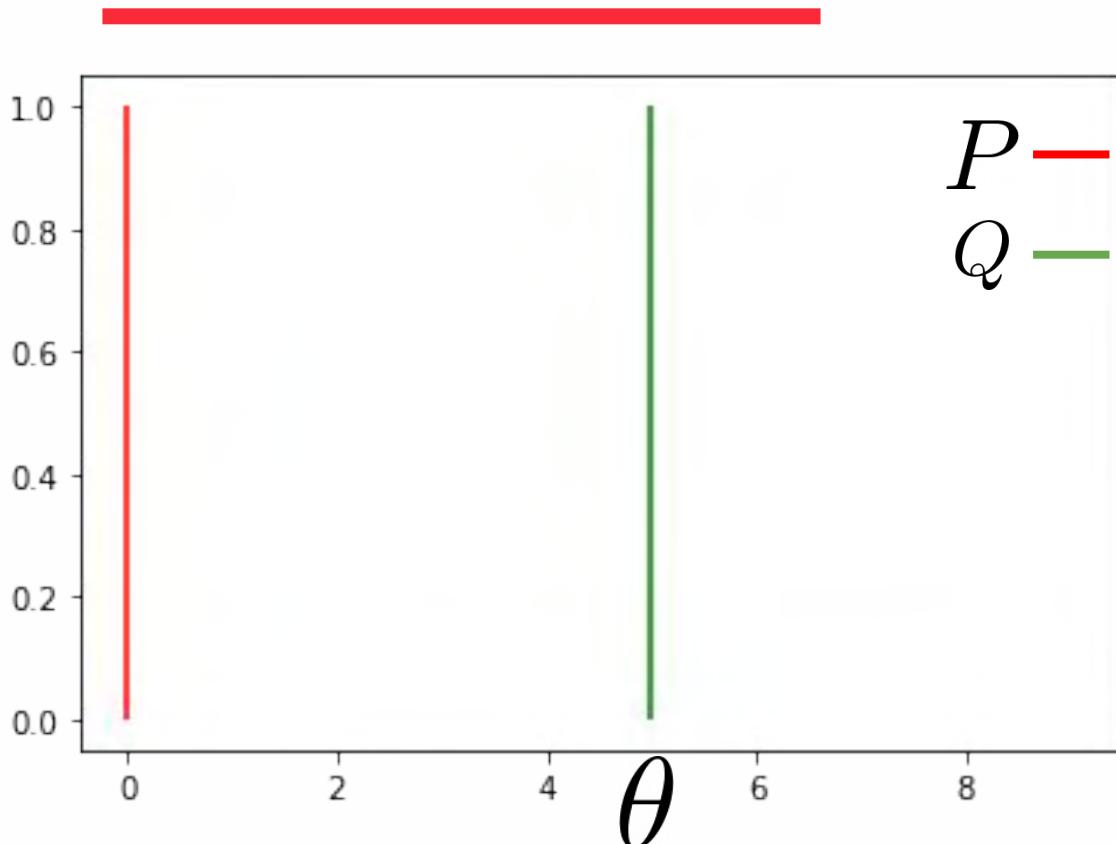
$\forall(x, y) \in Q, x = \theta, 0 \leq \theta \leq \infty \text{ and } y \sim U(0, 1)$

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \sum_{x=0, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{0} = +\infty$$

$$D_{KL}(Q \parallel P) = \sum_{x=\theta, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{0} = +\infty$$

$$D_{JS}(P, Q) = \frac{1}{2} \left(\sum_{x=0, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{1/2} + \sum_{x=\theta, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{1/2} \right) = \log 2$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{KL}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$

$\forall(x, y) \in P, x = 0 \text{ and } y \sim U(0, 1)$

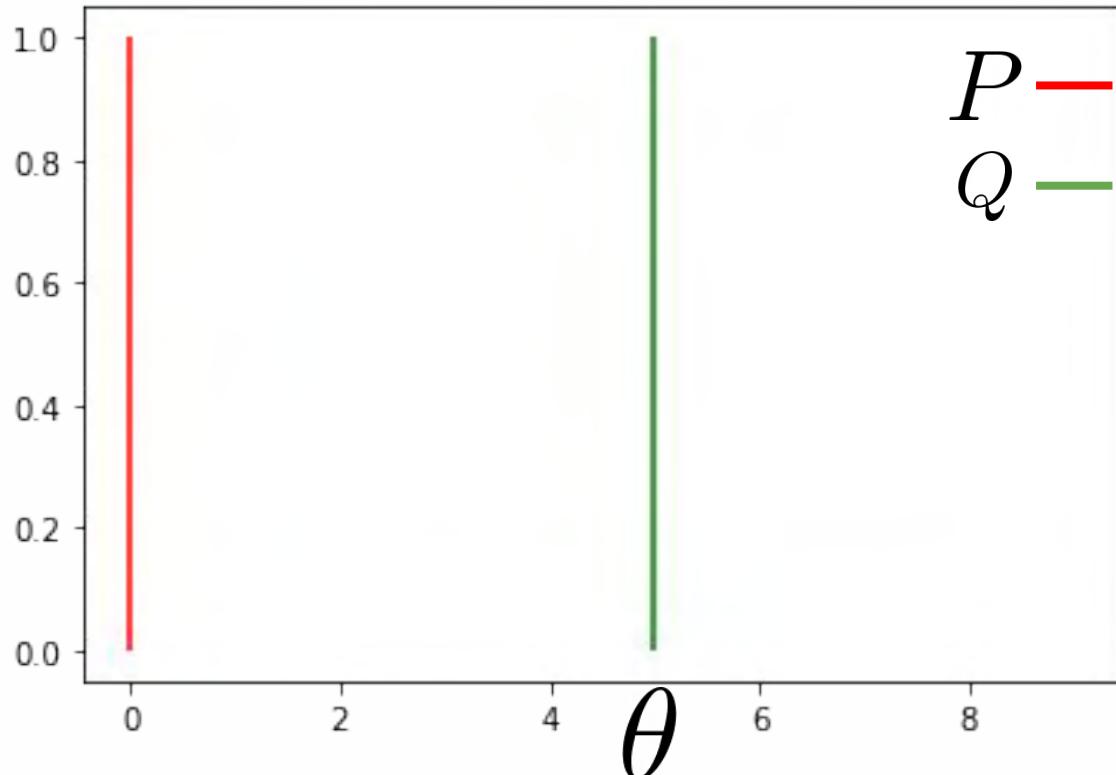
$\forall(x, y) \in Q, x = \theta, 0 \leq \theta \leq \infty \text{ and } y \sim U(0, 1)$

$$D_{KL}(P \parallel Q) = \sum_{x=0, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{0} = +\infty$$

$$D_{KL}(Q \parallel P) = \sum_{x=\theta, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{0} = +\infty$$

$$D_{JS}(P, Q) = \frac{1}{2} \left(\sum_{x=0, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{1/2} + \sum_{x=0, y \sim U(0,1)} 1 \cdot \log \frac{1}{1/2} \right) = \log 2$$

Проблемы KL и JS



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.693$$

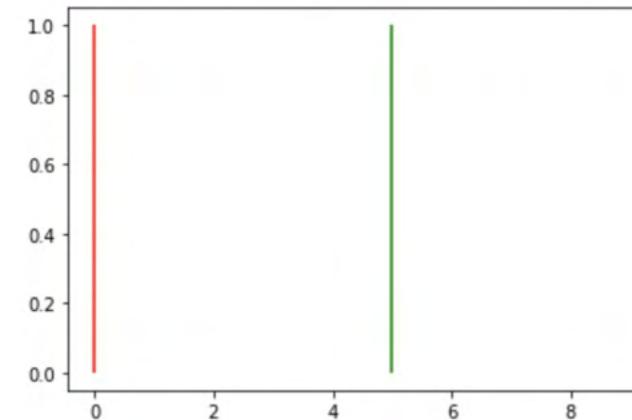
```
# https://docs.scipy.org/doc/scipy/reference/generated/scipy.signal.unit_impulse.html
from scipy.signal import unit_impulse
```

```
omega = 5
n_observations = 10
```

```
p = unit_impulse(n_observations)
q = unit_impulse(n_observations, idx=omega)
print ('p: {}'.format(p))
print ('q: {}'.format(q))
```

```
p: [1. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0. 0.]
q: [0. 0. 0. 0. 0. 1. 0. 0. 0. 0.]
```

```
plt.vlines(np.arange(len(p)), 0, p, colors='r')
plt.vlines(np.arange(len(p)), 0, q, colors='g')
plt.show()
```



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q)$$

```
np.sum(kl_div(p, q))
```

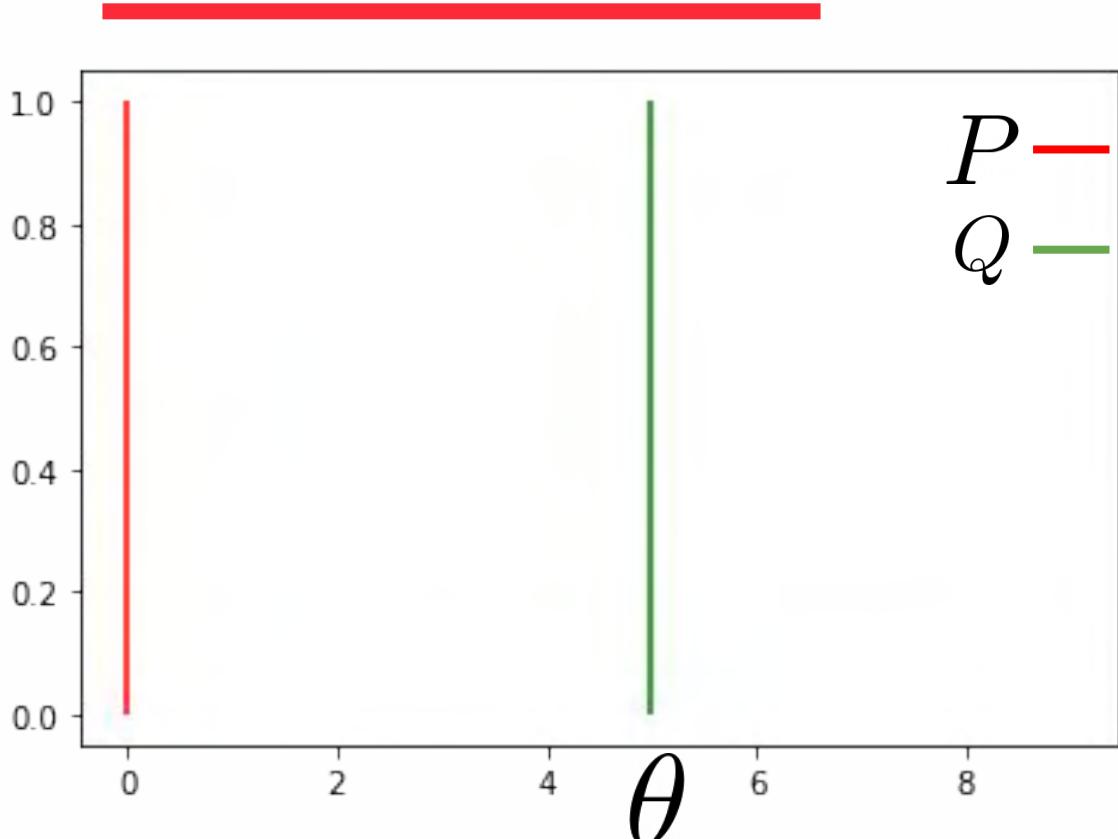
```
inf
```

$$\text{JSD}(P \parallel Q)$$

```
jensenshannon(p, q) ** 2 # amo ln(2)
```

```
0.6931471805599452
```

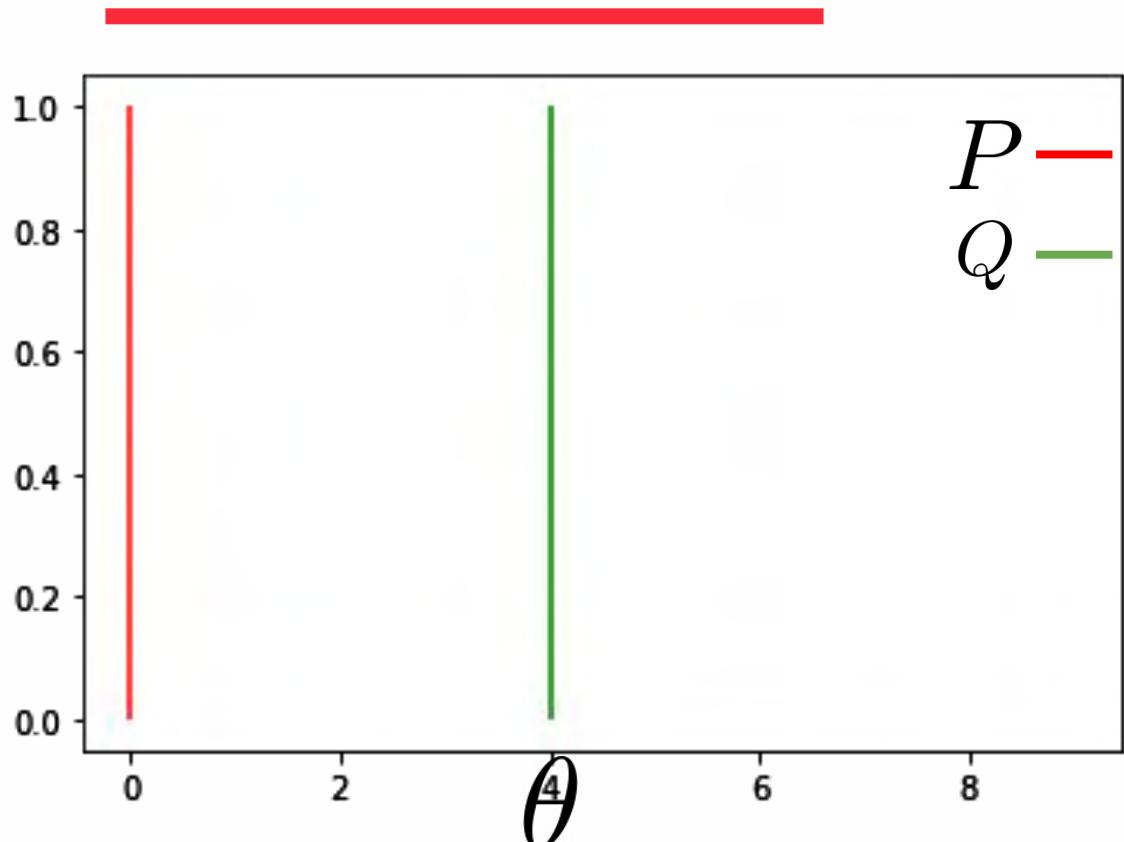
Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$

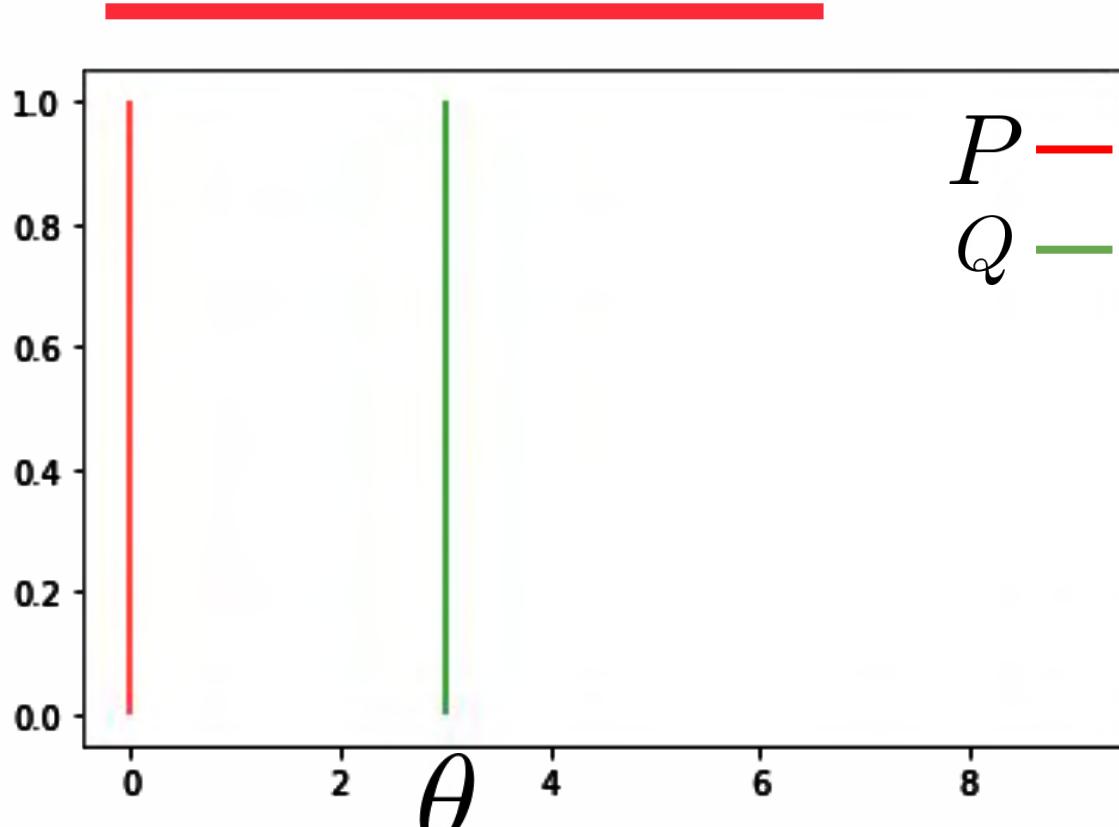
Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$

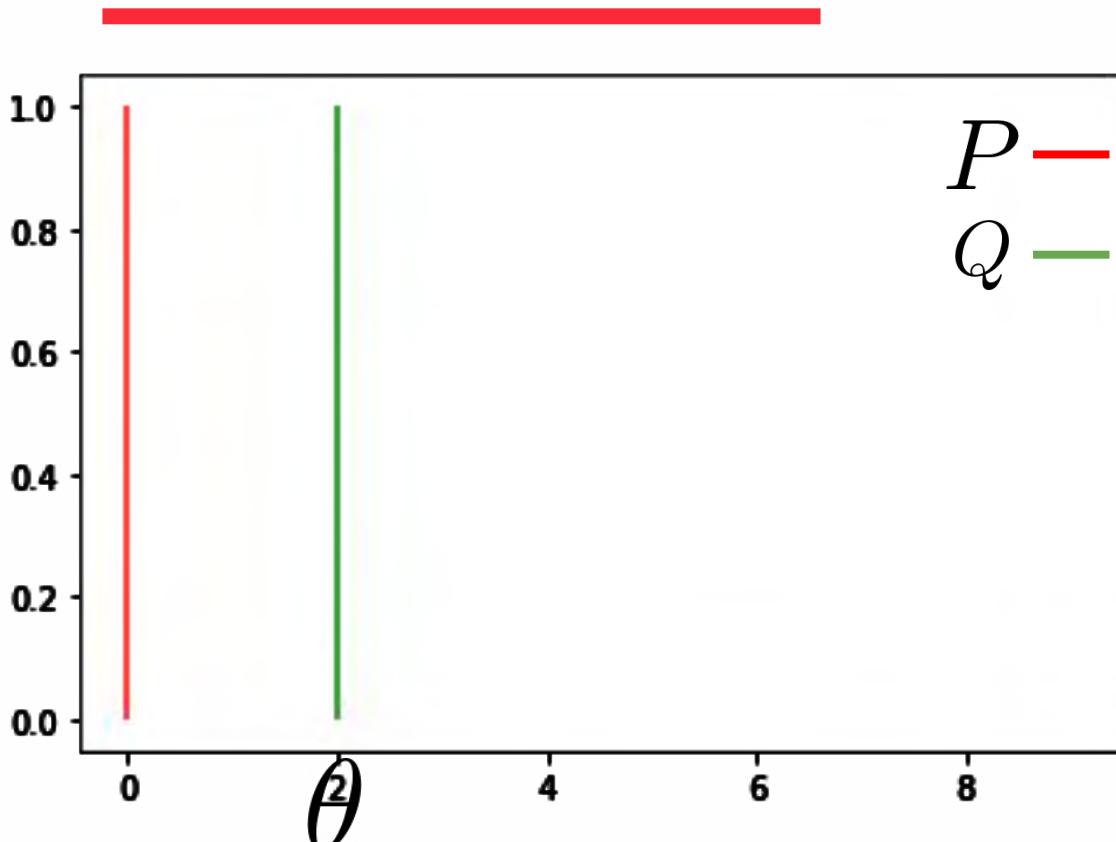
Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$

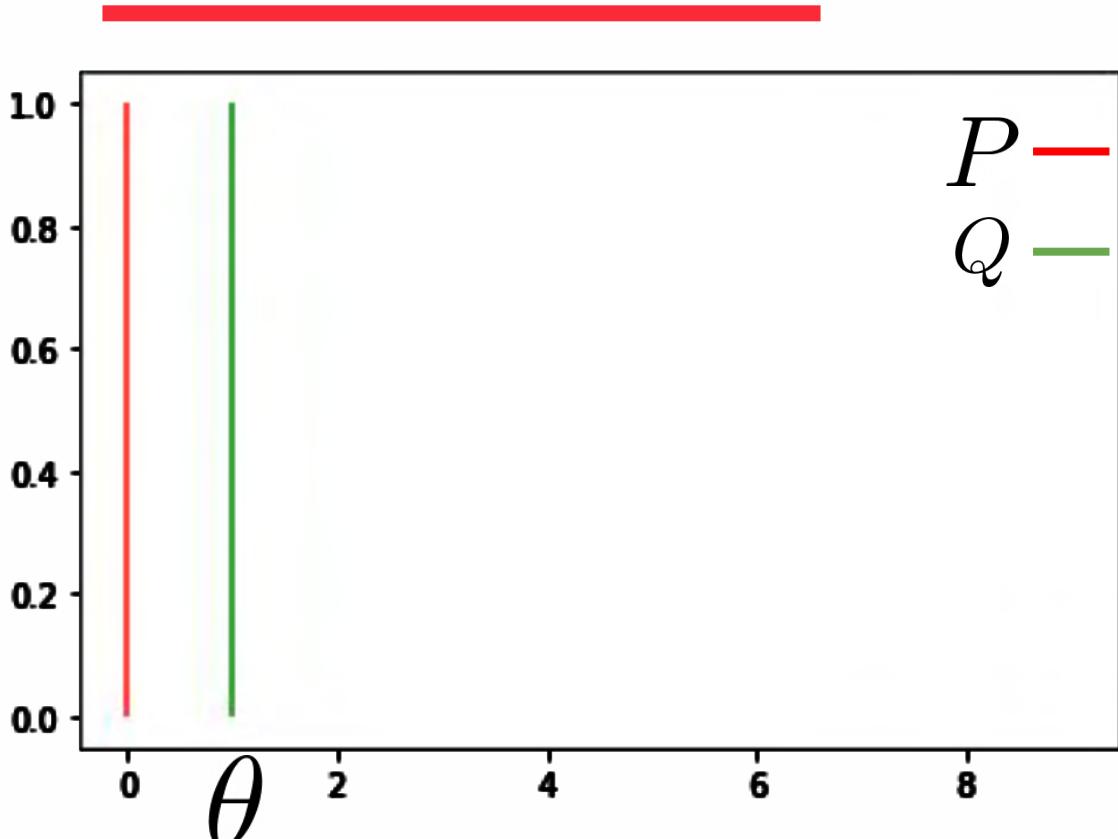
Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$

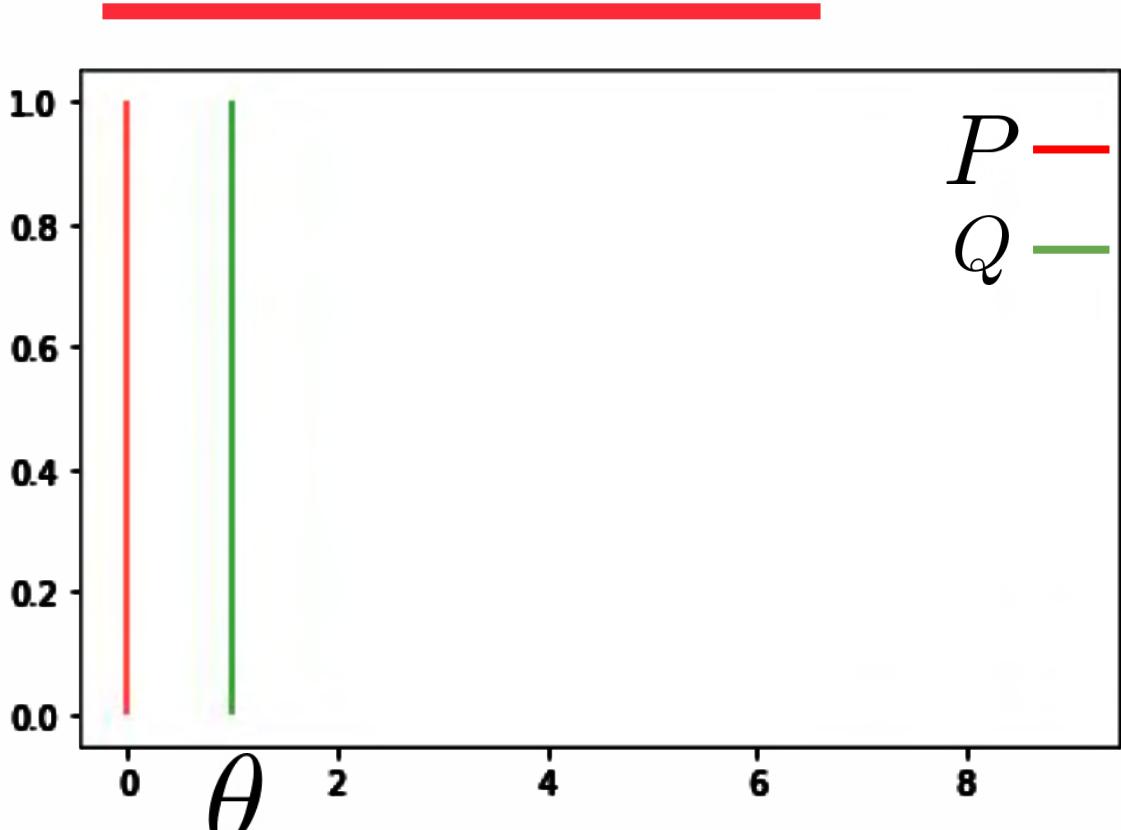
Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример

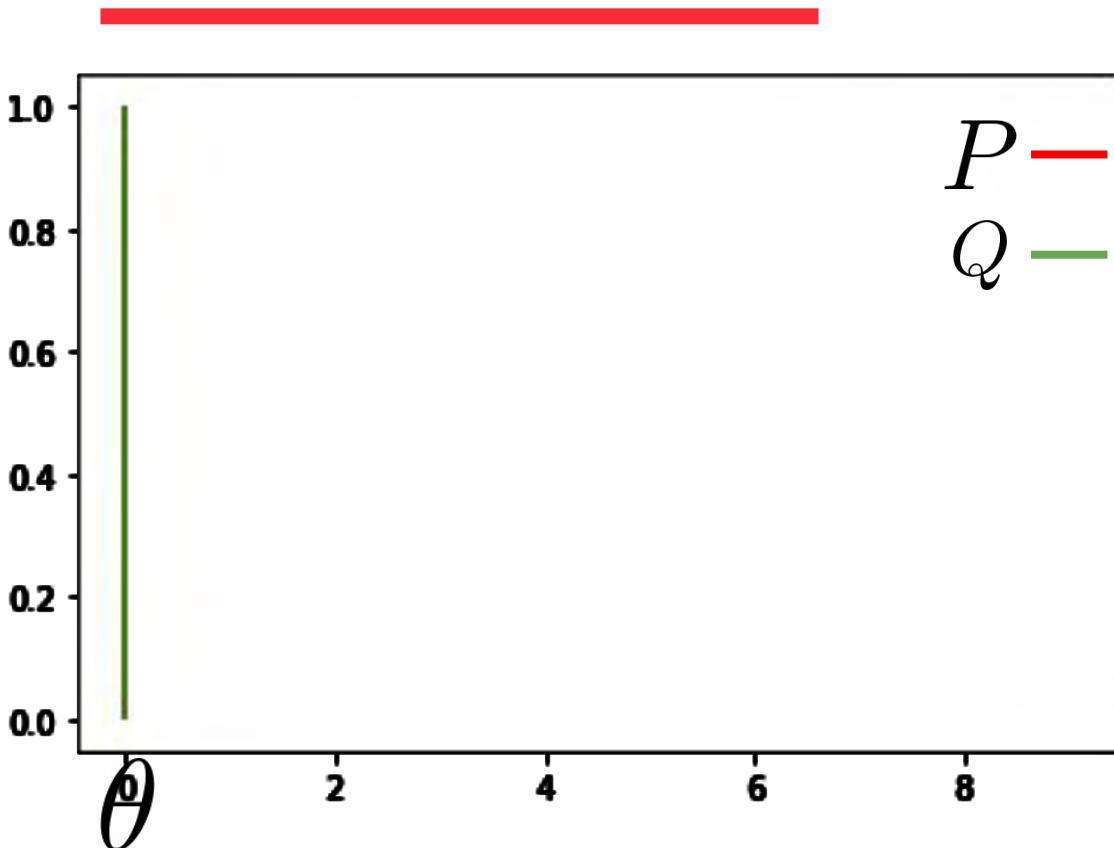


$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \infty$$

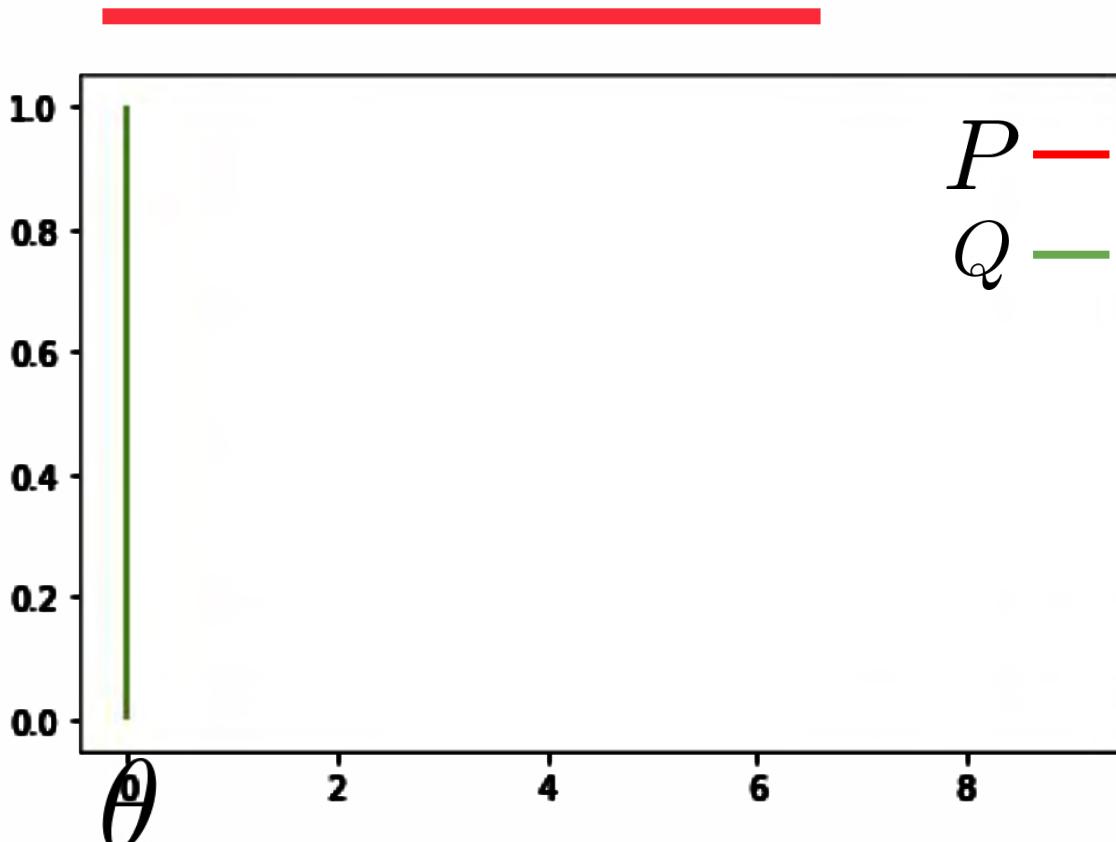
$$\text{JSD}(P \parallel Q) = \ln(2) = 0.69314$$



Проблемы KL и JS дивергенций. Пример



Проблемы KL и JS дивергенций. Пример

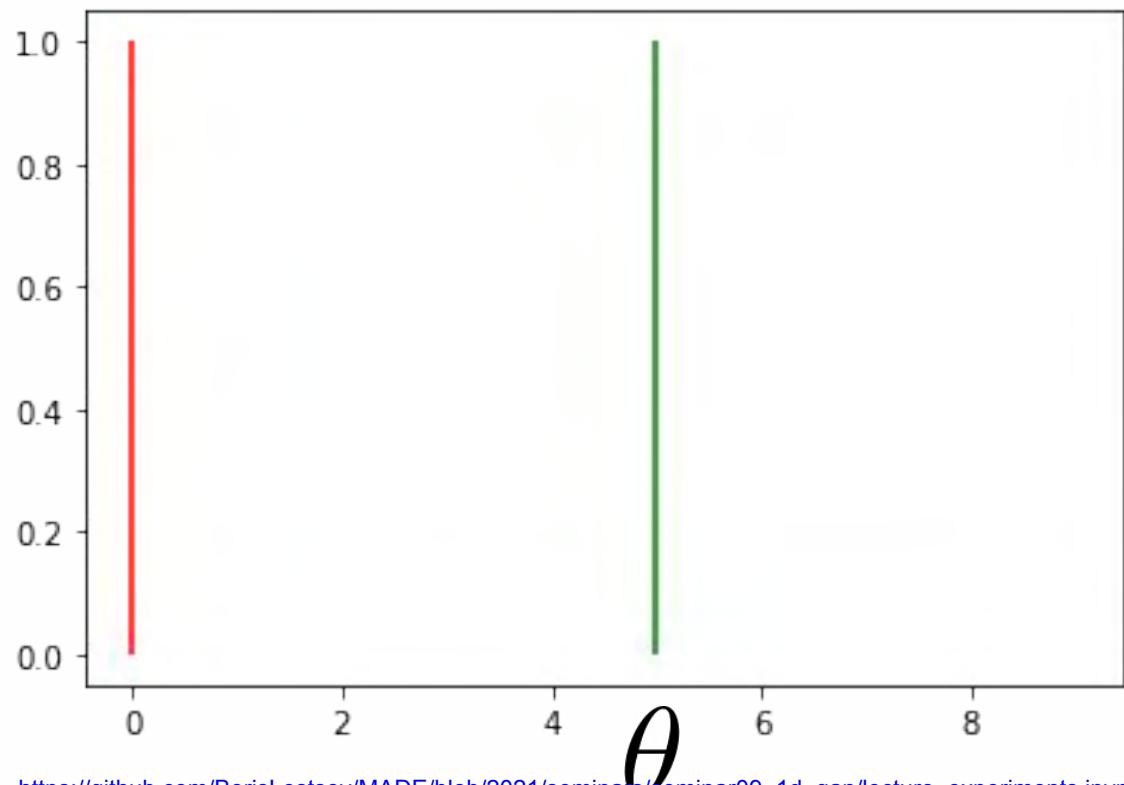


$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = 0$$

$$\text{JSD}(P \parallel Q) = 0$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример

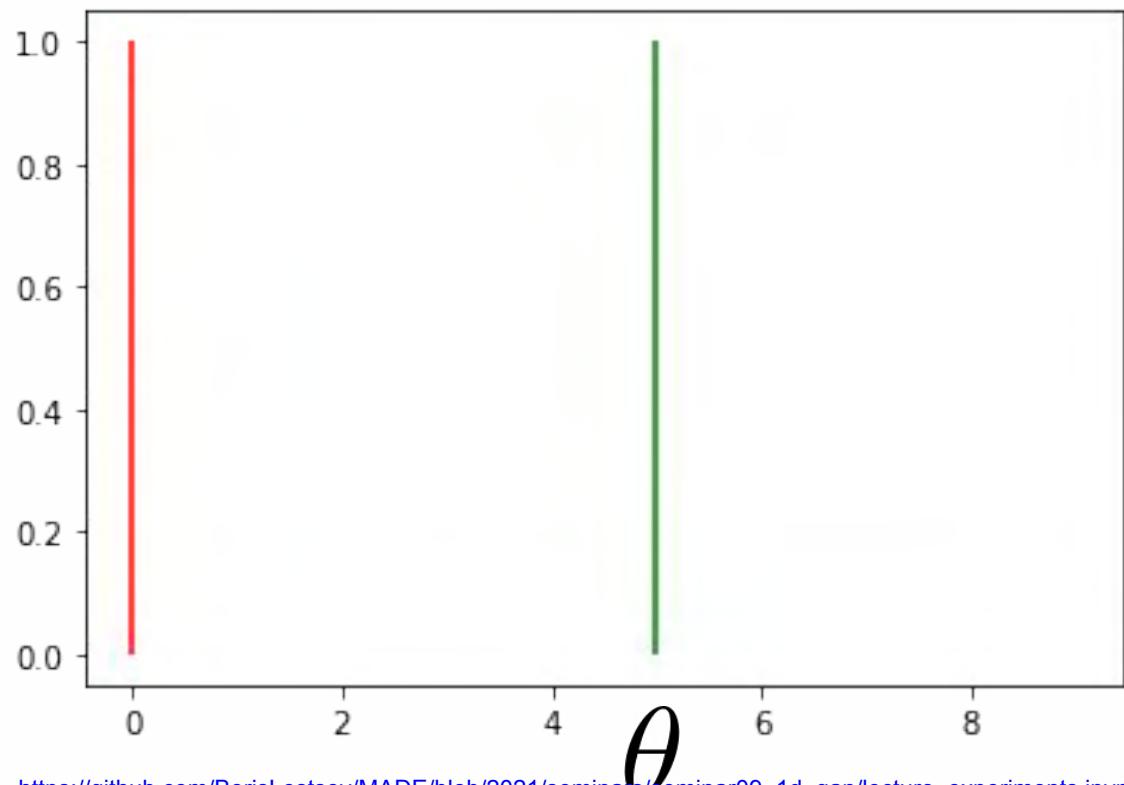
$$L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$$



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \begin{cases} \infty & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$
$$JSD(P \parallel Q) = \begin{cases} \ln(2) & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример

$$L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$$



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \begin{cases} \infty & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

$$JSD(P \parallel Q) = \begin{cases} \ln(2) & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

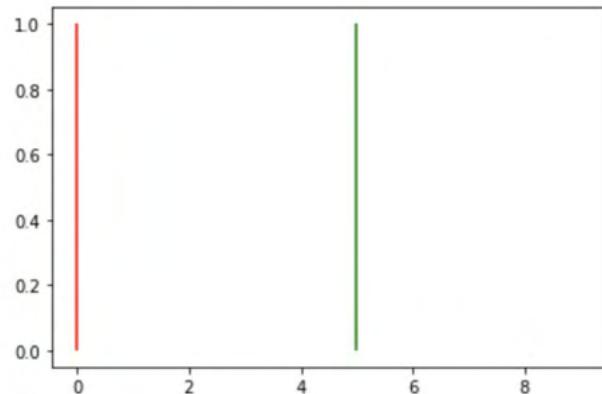
$$W_1(P \parallel Q) = \theta$$

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример

```
KL div: inf,
```

```
JS div: 0.6931471805599452,
```

```
EMD: 5.0
```



```
KL div: inf,
```

```
JS div: 0.6931471805599452,
```

```
EMD: 4.0
```

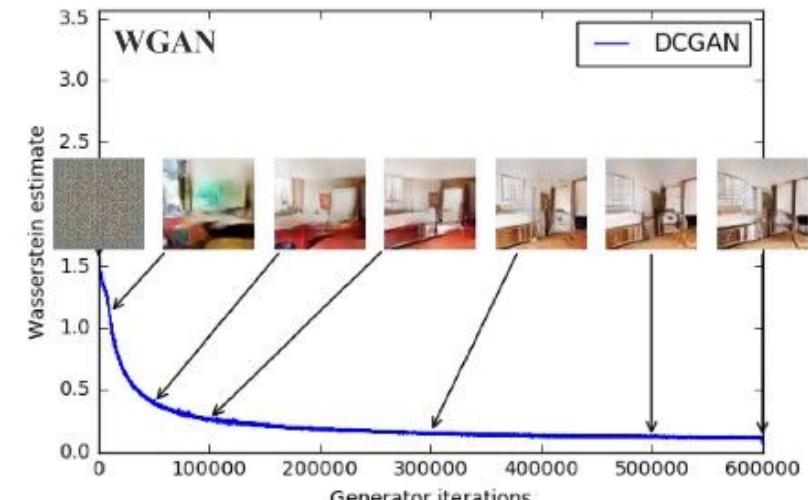
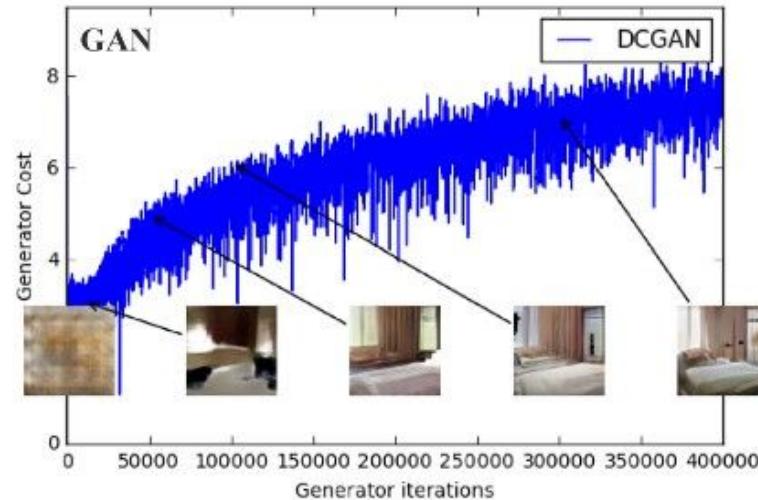
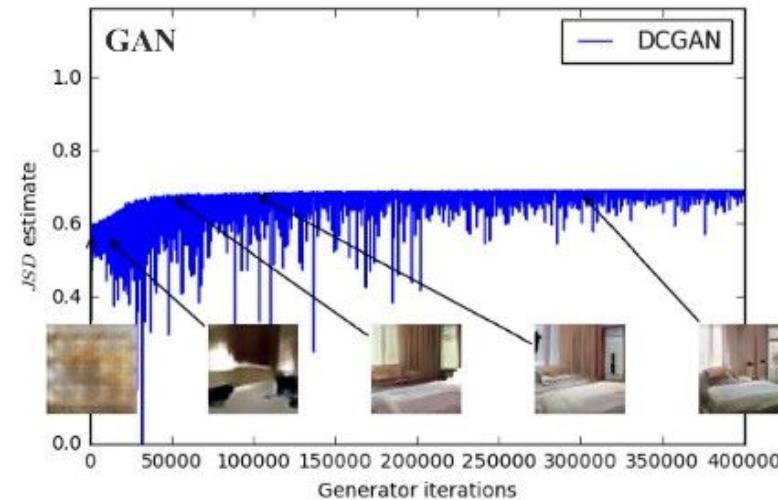


$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \begin{cases} \infty & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

$$JSD(P \parallel Q) = \begin{cases} \ln(2) & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

$$W_1(P \parallel Q) = \theta$$

Wasserstein GAN. Качество зависит от лосса



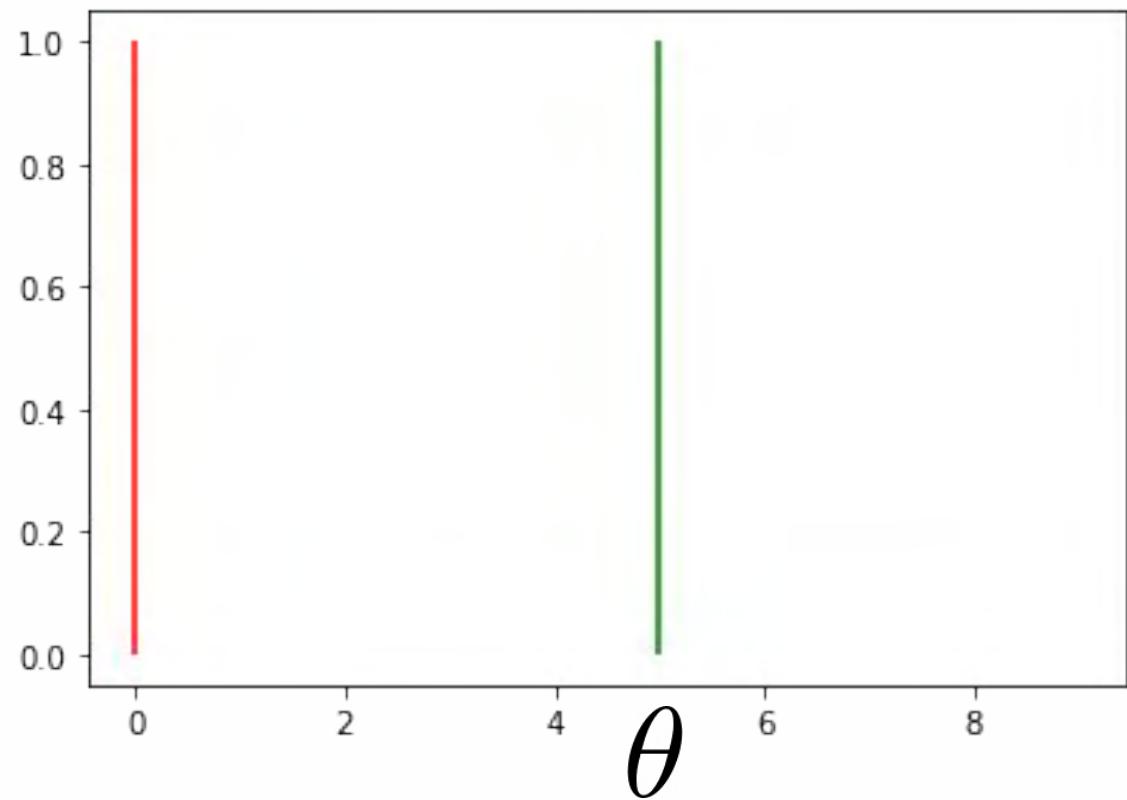


Что мы уже прошли. Часть 2

- ❖ Оригинальная статья:
 - учим дискриминатор как бинарный классификатор
 - используем функционал ошибки классификации
 - увидели, что он может быть выведен как сумма JS-дивергенции и константы
 - увидели, что это приводит к проблемам со сходимостью и интерпретируемостью лосса

Проблемы KL и JS дивергенций. Пример

$$L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$$



$$D_{\text{KL}}(P \parallel Q) = \begin{cases} \infty & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

$$JSD(P \parallel Q) = \begin{cases} \ln(2) & \theta \neq 0 \\ 0 & \theta = 0 \end{cases}$$

$$W_1(P \parallel Q) = \theta$$



EMD: Earth mover's distance. План

- ❖ Определение
- ❖ Дискретный пример
- ❖ Лосс с дистанцией Вассерштейна



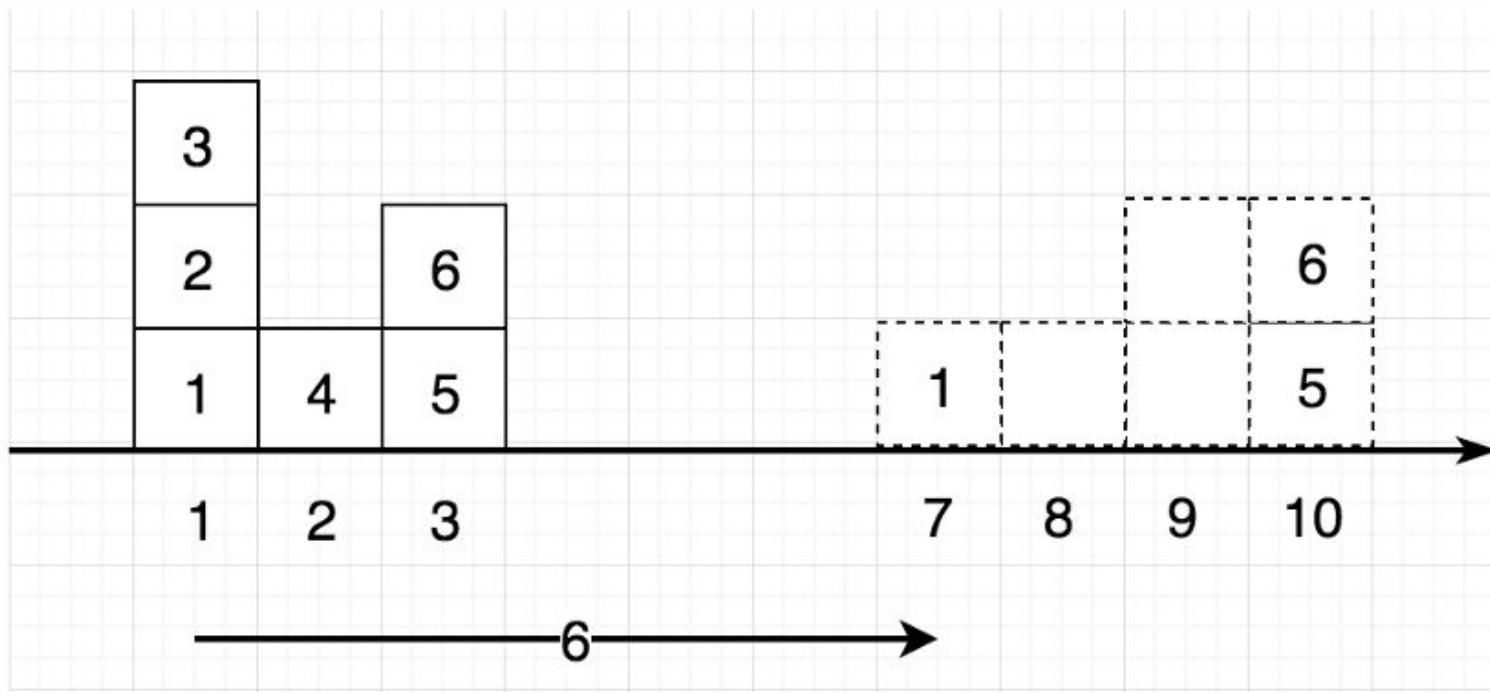
EMD: Earth mover's distance

- ❖ Метрика Вассерштейна (Wasserstein-1 distance, Earth Mover's Distance) - метрика, вычисляемая по формуле:

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

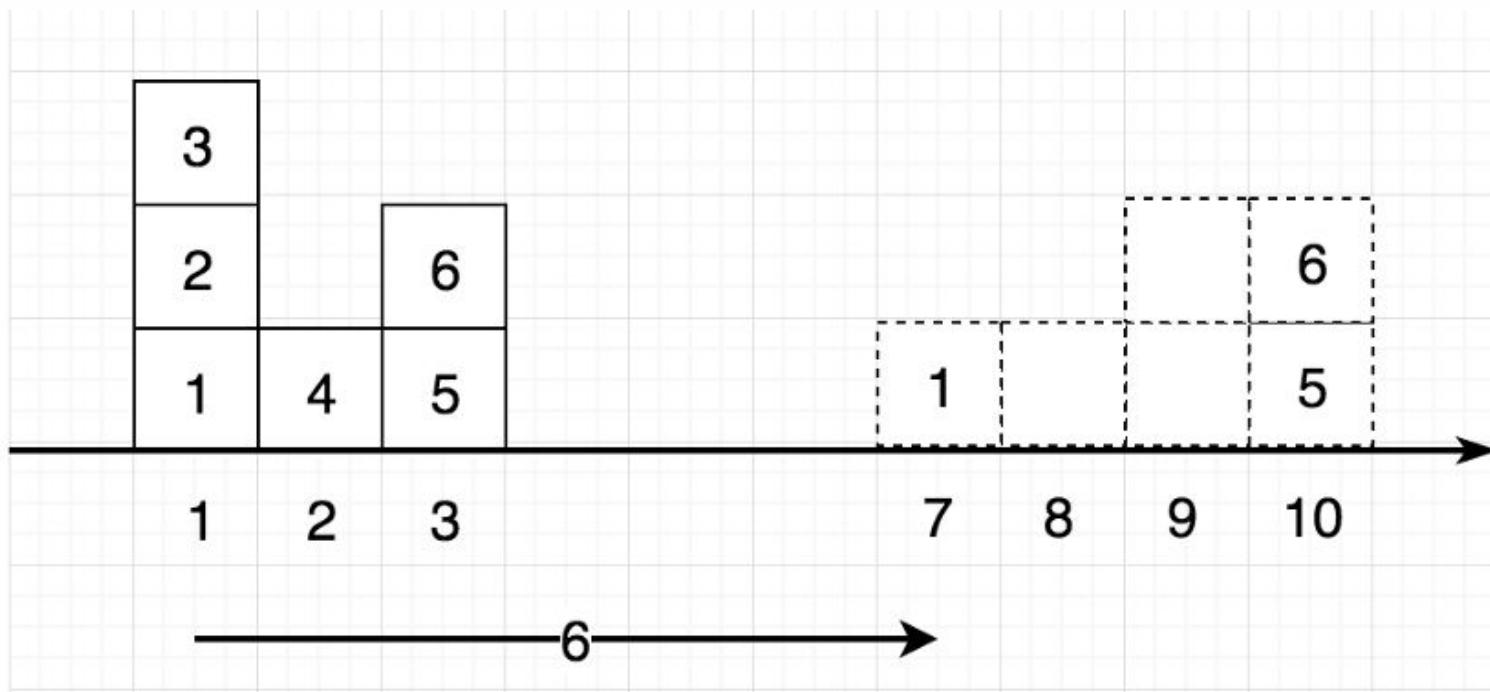
Также часто формулируется как минимальное количество энергии, которое нужно потратить, чтобы придать одной куче земли форму второй кучи земли

EMD: Earth mover's distance. Пример



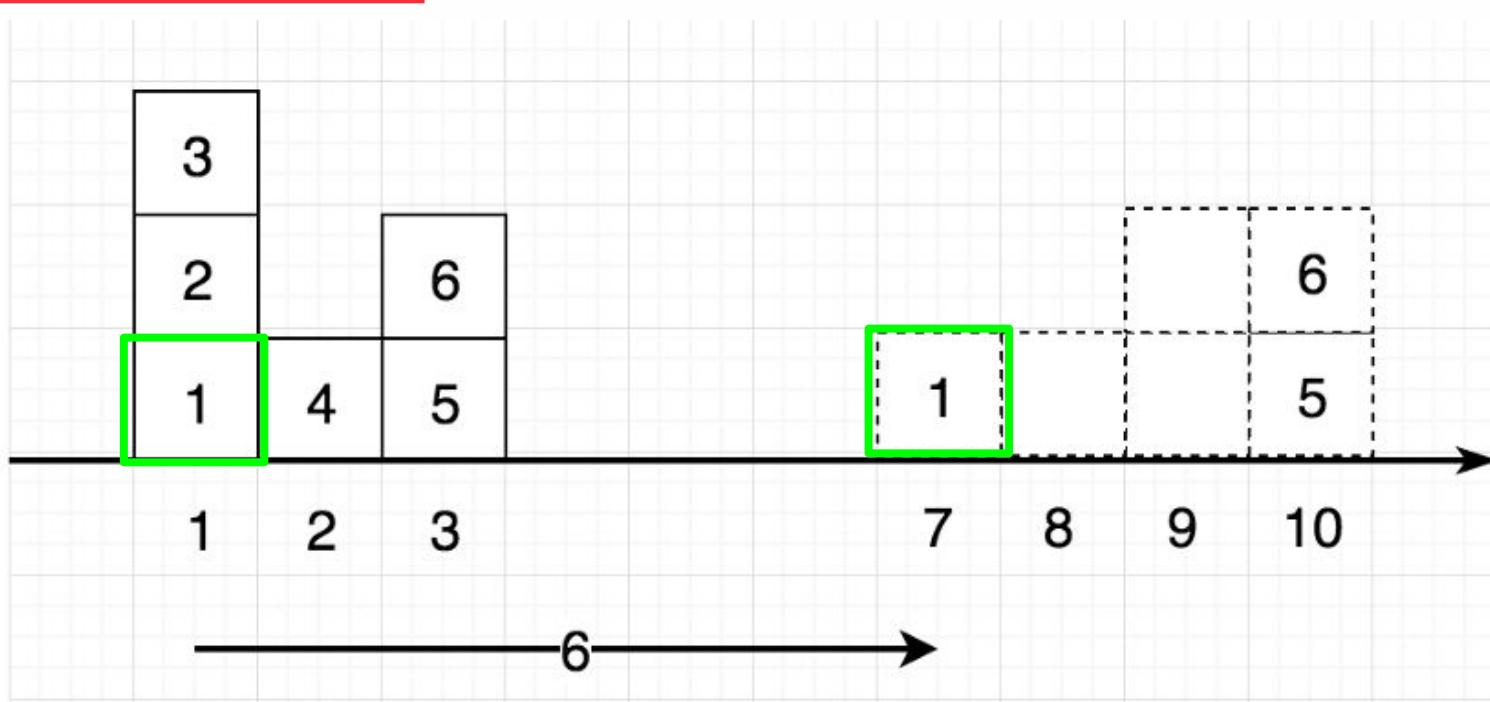
- ❖ Хотим поменять форму кучи из шести ящиков оптимальным способом

EMD: Earth mover's distance. Пример



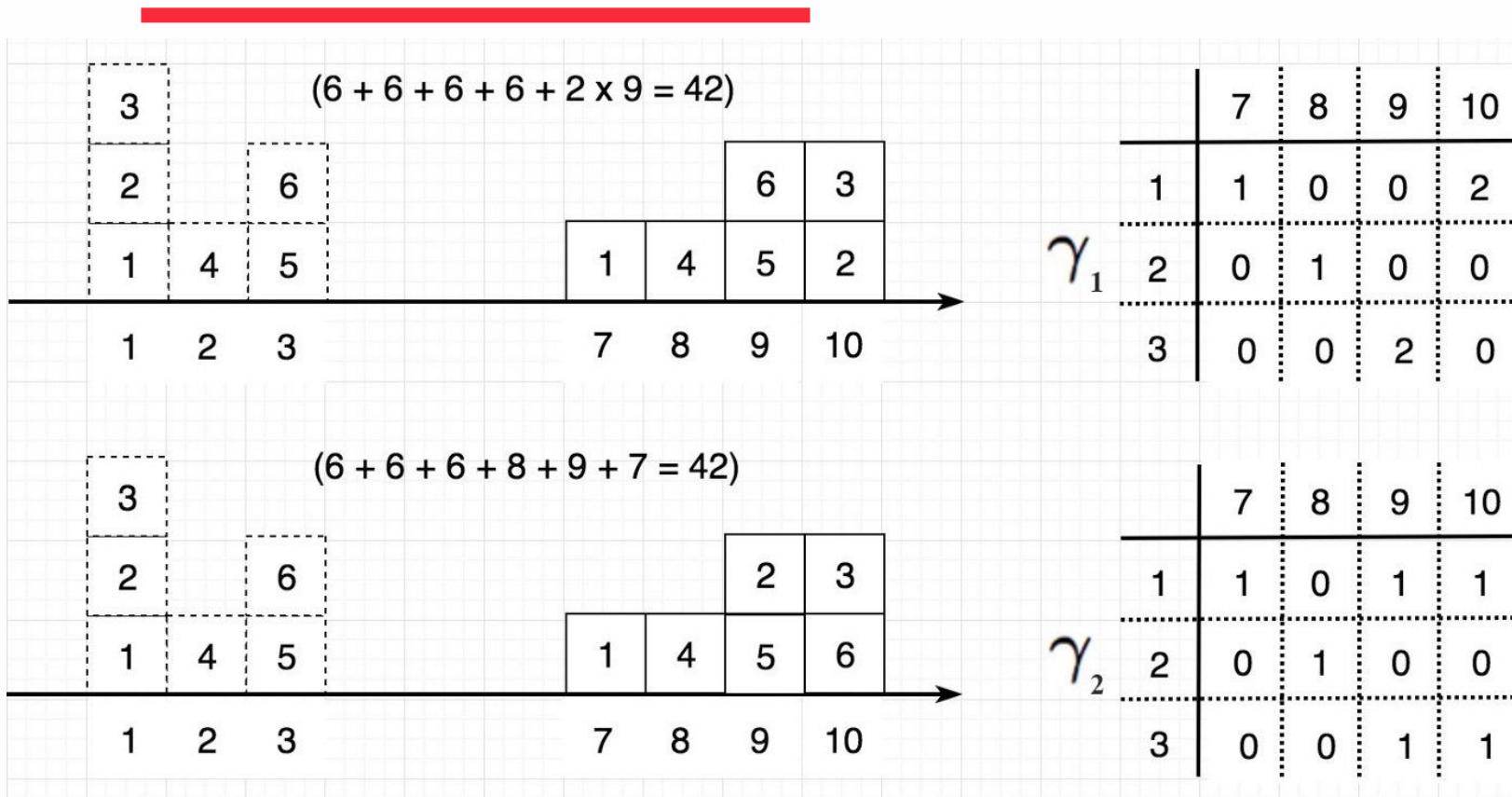
- ❖ Хотим поменять форму кучи из шести ящиков оптимальным способом
- ❖ Переносим бокс 1 из координаты 1 в координату 7. Стоимость $7 - 1 = 6$

EMD: Earth mover's distance. Пример



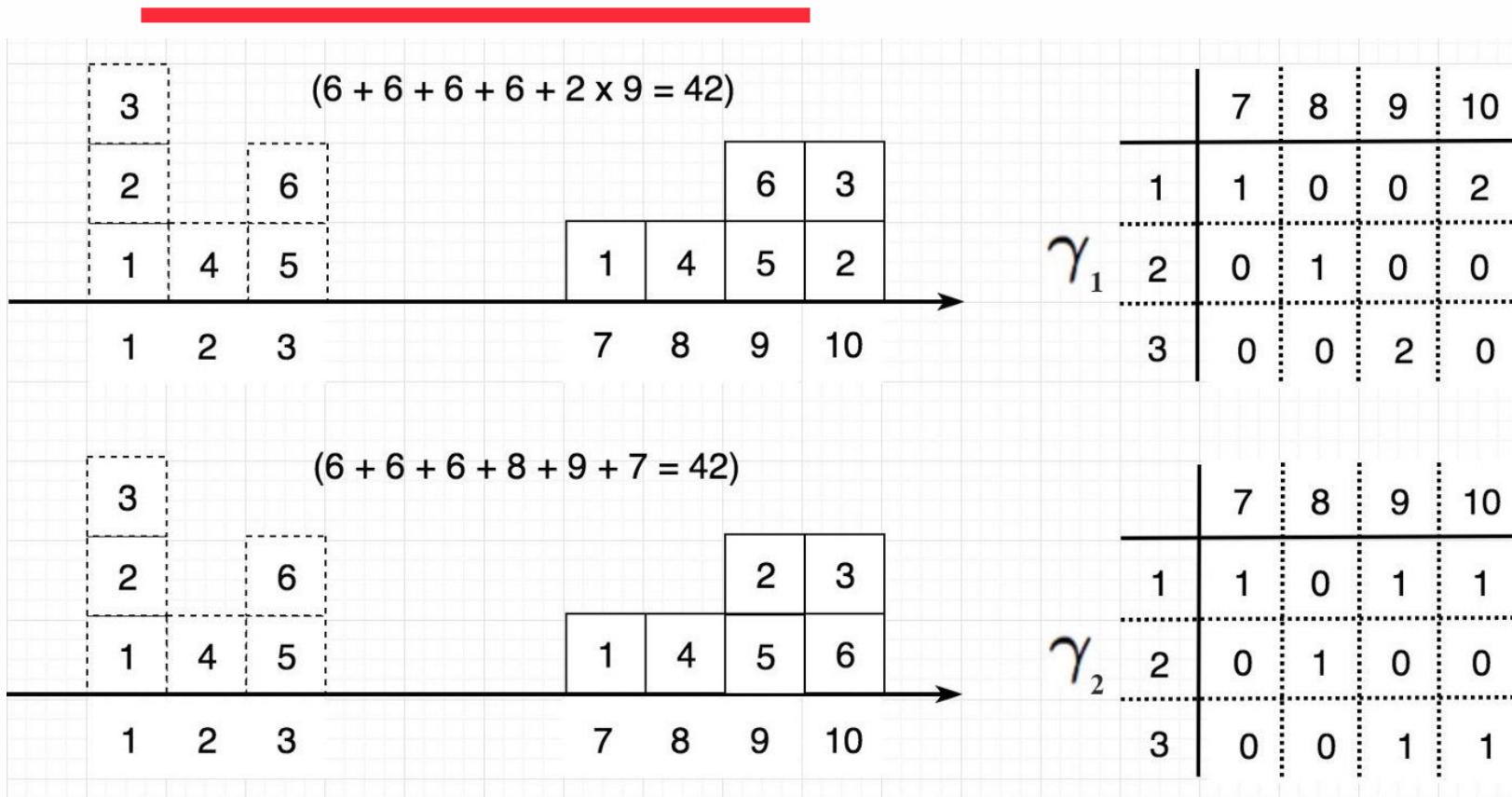
- ❖ Хотим поменять форму кучи из шести ящиков оптимальным способом
- ❖ Переносим бокс 1 из координаты 1 в координату 7. Стоимость $7 - 1 = 6$

EMD: Earth mover's distance. Пример



- ❖ Стратегий переноса может быть несколько.
- ❖ Обозначим γ_i i -ую стратегию переноса

EMD: Earth mover's distance. Пример



- ❖ Стратегий переноса может быть несколько.
- ❖ Обозначим γ_i i -ую стратегию переноса
- ❖ Дистанция Вассерштейна - это стоимость самой дешевой стратегии переноса



EMD: Earth mover's distance.

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

EMD: Earth mover's distance.

probability distribution of x & y
- before and after the move

a.k.a. min

expected moving cost of the plan γ

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

find one that has the lowest cost
all possible moving plans
distance between x & y

EMD: Earth mover's distance.

probability distribution of x & y
- before and after the move

a.k.a. min

expected moving cost of the plan γ

find one that has the lowest cost

all possible moving plans

distance between x & y

	7	8	9	10	
1	1	0	0	2	
γ_1	2	0	1	0	0
3	0	0	2	0	

EMD: Earth mover's distance.

probability distribution of x & y
- before and after the move

a.k.a. min

expected moving cost of the plan γ

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

find one that has the lowest cost

all possible moving plans

distance between x & y

	7	8	9	10
1	1	0	0	2
2	0	1	0	0
3	0	0	2	0

	7	8	9	10
1	$\frac{1}{6}$	0	0	$\frac{2}{6}$
2	0	$\frac{1}{6}$	0	0
3	0	0	$\frac{2}{6}$	0

EMD: Earth mover's distance.

probability distribution of x & y
- before and after the move

a.k.a. min

expected moving cost of the plan γ

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

find one that has the lowest cost
all possible moving plans

distance between x & y

	7	8	9	10
1	1	0	0	2
2	0	1	0	0
3	0	0	2	0

	7	8	9	10
1	$\frac{1}{6}$	0	0	$\frac{2}{6}$
2	0	$\frac{1}{6}$	0	0
3	0	0	$\frac{2}{6}$	0

$$\mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

$$= p(1, 7) \times 6 + p(1, 10) \times 9 + \dots$$

$$= 1/6 \times 6 + 2/6 \times 9 + \dots$$



EMD: Earth mover's distance. Материалы

- ❖ <https://lilianweng.github.io/lil-log/2017/08/20/from-GAN-to-WGAN.html#kullbackleibler-and-jensenshannon-divergence>
- ❖ <https://vincentherrmann.github.io/blog/wasserstein/>
- ❖ https://medium.com/@jonathan_hui/gan-wasserstein-gan-wgan-gp-6a1a2aa1b490
- ❖ https://medium.com/@jonathan_hui/gan-spectral-normalization-893b6a4e8f53



EMD: Earth mover's distance.

- ❖ Проблема: EMD сложно считать



EMD: Earth mover's distance.

- ❖ Проблема: EMD сложно считать
- ❖ Решение: можно переформулировать выражение EMD



EMD: Earth mover's distance.

- ❖ Проблема: EMD сложно считать
- ❖ Решение: можно переформулировать выражение EMD

Было:

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

EMD: Earth mover's distance.

- ❖ Проблема: EMD сложно считать
- ❖ Решение: можно переформулировать выражение EMD

Было:

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g) = \inf_{\gamma \in \Pi(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_g)} \mathbb{E}_{(x,y) \sim \gamma} [\|x - y\|]$$

Стало:

$$W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_\theta) = \sup_{\|f\|_L \leq 1} \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_r} [f(x)] - \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_\theta} [f(x)]$$

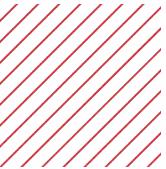
Точная верхняя грань по всем функциям $f : \mathcal{X} \rightarrow \mathbb{R}$, непрерывных по Лишнику с константой меньшей или равной единице (Используется дуализм Канторовича-Рубинштейна)
<https://arxiv.org/pdf/1701.07875.pdf>



Идея: перейти от JS-дивергенции к W-1

Было:

$$L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$$



Идея: перейти от JS-дивергенции к W-1

Было: $L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$

Стало: $W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_\theta) = \sup_{\|f\|_L \leq 1} \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_r}[f(x)] - \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_\theta}[f(x)]$

Идея: перейти от JS-дивергенции к W-1

Было: $L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$

Стало: $W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_\theta) = \sup_{\|f\|_L \leq 1} \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_r}[f(x)] - \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_\theta}[f(x)]$

Discriminator/Critic		Generator
GAN	$\nabla_{\theta_d} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \left[\log D(\mathbf{x}^{(i)}) + \log (1 - D(G(\mathbf{z}^{(i)}))) \right]$	$\nabla_{\theta_g} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log (D(G(\mathbf{z}^{(i)})))$

Идея: перейти от JS-дивергенции к W-1

Было: $L(G, D) = -2 \log(2) + 2D_{JS}(p_r \parallel p_g)$

Стало: $W(\mathbb{P}_r, \mathbb{P}_\theta) = \sup_{\|f\|_L \leq 1} \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_r}[f(x)] - \mathbb{E}_{x \sim \mathbb{P}_\theta}[f(x)]$

	Discriminator/Critic	Generator
GAN	$\nabla_{\theta_d} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \left[\log D(\mathbf{x}^{(i)}) + \log (1 - D(G(\mathbf{z}^{(i)}))) \right]$	$\nabla_{\theta_g} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log (D(G(\mathbf{z}^{(i)})))$
WGAN	$\nabla_w \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m [f(x^{(i)}) - f(G(z^{(i)}))]$	$\nabla_\theta \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m f(G(z^{(i)}))$

<https://arxiv.org/abs/1701.07875>

https://medium.com/@jonathan_hui/gan-wasserstein-gan-wgan-gp-6a1a2aa1b490

<https://www.alexirpan.com/2017/02/22/wasserstein-gan.html>

Wasserstein GAN

- ❖ Решаемая задача:

WGAN

$$\nabla_w \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m [f(x^{(i)}) - f(G(z^{(i)}))]$$

$$\nabla_\theta \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m f(G(z^{(i)}))$$

- ❖ Плюсы:

- быстрее и стабильнее сходимость
- меньше проблем с mode collapse

- ❖ Минусы:

- Дискриминатор должен быть 1-Липшиц непрерывной функцией
(этого сложно достичь)

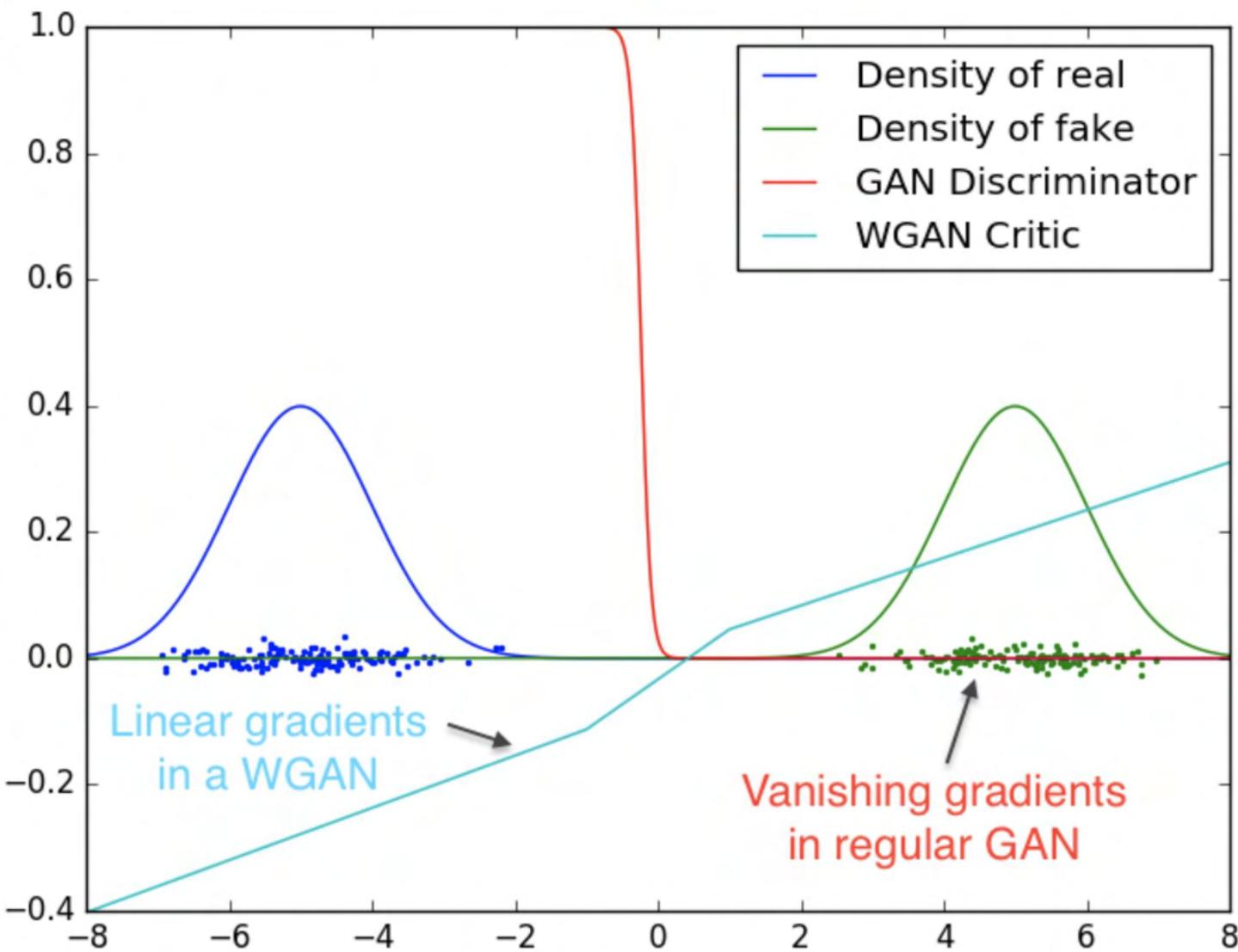


Figure 2: Optimal discriminator and critic when learning to differentiate two Gaussians.

As we can see, the discriminator of a minimax GAN saturates and results in vanishing gradients. Our WGAN critic provides very clean gradients on all parts of the space.



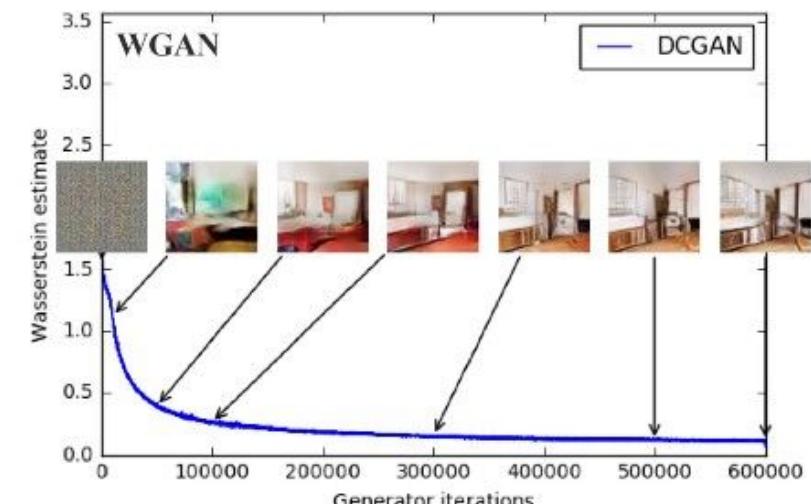
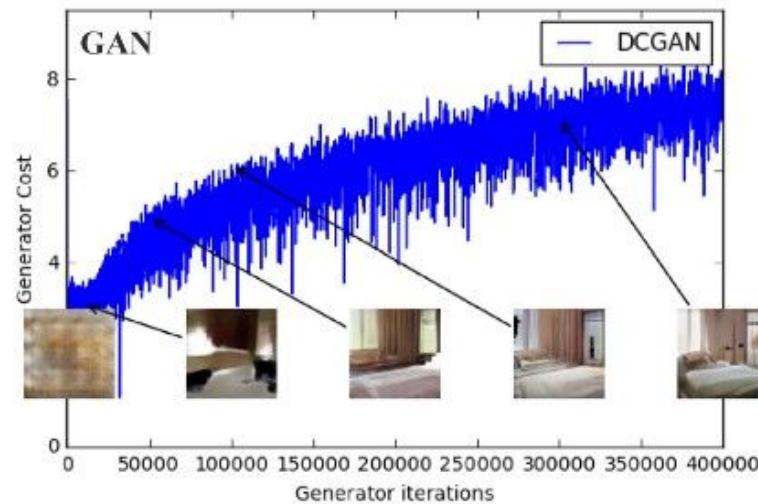
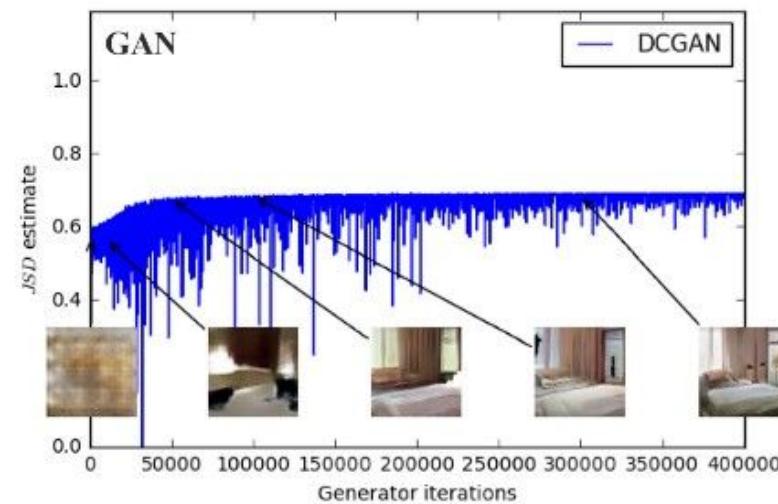
Wasserstein GAN. Что почитать

- ❖ Оригинальная статья: <https://arxiv.org/abs/1701.07875>
- ❖ Обзор: <https://www.alexirpan.com/2017/02/22/wasserstein-gan.html>
- ❖ Разбор и объяснение деталей о Липшиц-непрерывности:
<https://vincentherrmann.github.io/blog/wasserstein/>

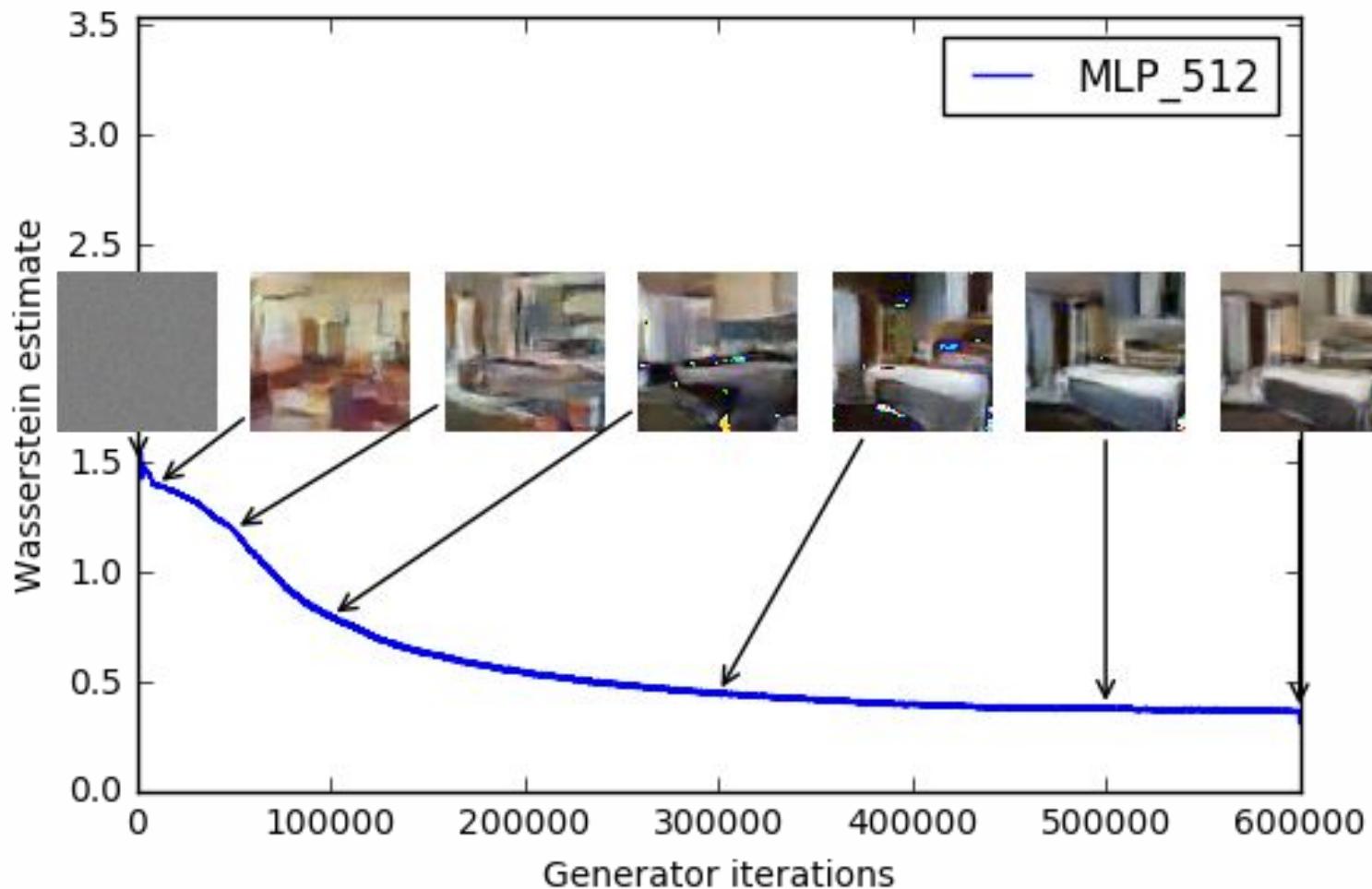
Способы достижения Липшиц-непрерывности

- ❖ Weight clipping - на каждой итерации обрезать веса до отрезка $[-c; c]$
$$w \leftarrow w + \alpha \cdot \text{RMSProp}(w, g_w)$$
$$w \leftarrow \text{clip}(w, -c, c)$$
- ❖ Gradient Penalty (WGAN-GP) - на каждой итерации делим градиент на его норму, чтобы норма итогового градиента не превышала 1
- ❖ Спектральная нормализация - делим каждый элемент матрицы весов на её спектральную норму
 - Спектральная норма - максимальное сингулярное число матрицы весов.

Wasserstein GAN. Качество зависит от лосса



Wasserstein GAN. Качество зависит от лосса



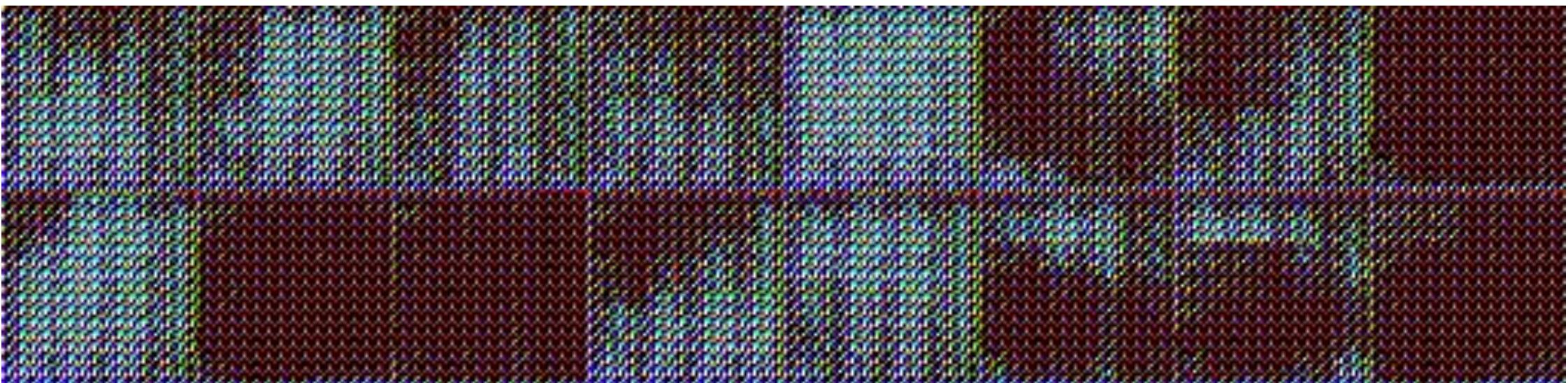
Wasserstein GAN. Сравнение с DCGAN



Верхняя картинка: WGAN с архитектурой DCGAN. Нижняя - DCGAN

<https://arxiv.org/abs/1701.07875>

Wasserstein GAN без BatchNorm



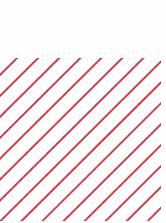
Верхняя картинка: WGAN с архитектурой DCGAN без BN. Нижняя - DCGAN без BN

<https://arxiv.org/abs/1701.07875>

Wasserstein GAN

❖ Статья:

- поднимает проблему использования JS-дивергентии в лоссе
 - предлагает замену: использование дистанции Вассерштейна
- Считать дистанцию Вассерштейна в лоб сложно
 - авторы переформулировывают проблему
 - получили более стабильную сходимость
- Теперь можем на каждой итерации обучения учить дискриминатор до сходимости с меньшей боязнью свалиться в mode collapse
 - значение лосса теперь коррелирует с качеством генерации
- Дискриминатор теперь называется Критиком:
 - Критик возвращает не вероятность, а действительное число
 - Отличается от дискриминатора отсутствием сигмоиды в конце



Что мы уже прошли. Часть 1

- ❖ Оригинальная статья:
 - учим дискриминатор как бинарный классификатор
 - используем градиенты ошибки классификации для обучения дискриминатора и генератора
 - столкнулись с затуханием градиентов генератора
 - поменяли функционал потерь генератора
 - узнали, что идеальный дискриминатор пытается предсказать отношение плотностей распределений
 - столкнулись с проблемой mode collapse. В 2020 она до сих пор не решена
 - причиной считается поведение генератора, который стремится для всего латентного пространства вернуть одинаковый выход



Что мы уже прошли. Часть 2

- ❖ Оригинальная статья:
 - учим дискриминатор как бинарный классификатор
 - используем функционал ошибки классификации
 - увидели, что он может быть выведен как сумма JS-дивергенции и константы
 - увидели, что это приводит к проблемам со сходимостью и интерпретируемостью лосса



Что мы уже прошли. Часть 3

- ❖ Wasserstein GAN:
 - учим дискриминатор как бинарный классификатор
 - используем новый функционал ошибки классификации
 - дисперсия градиентов стала меньше
 - значение лосса стало интерпретируемо



На следующей лекции:

- ❖ Современные подходы к генерации изображений
 - Progressive growing of GANs
 - BigGAN
 - AdaIN слои
 - StyleGAN и StyleGAN2
- ❖ Conditional GANs
- ❖ Метрики для сравнения результатов генерации

Ссылки

- ❖ [Generative Adversarial Nets. Goodfellow et al.](#)
- ❖ [NIPS 2016 Tutorial: Generative Adversarial Networks. I. Goodfellow](#)
- ❖ [Unsupervised Representation Learning with Deep Convolutional Generative Adversarial Networks. Radford et al.](#)
- ❖ [Batch Normalization: Accelerating Deep Network Training by Reducing Internal Covariate Shift. Ioffe et al.](#)
- ❖ [Unrolled Generative Adversarial Networks. Metz et al.](#)
- ❖ <https://youtu.be/T4UuL7U5asA>
- ❖ <https://lilianweng.github.io/lil-log/2017/08/20/from-GAN-to-WGAN.html#kullbackleibler-and-jensenshannon-divergence>
- ❖ <https://vincentherrmann.github.io/blog/wasserstein/>
- ❖ Progressive Growing of GANs: <https://www.youtube.com/watch?v=t640zZzIRBY>
- ❖ <https://arxiv.org/abs/1710.10196>
- ❖ <https://towardsdatascience.com/explained-a-style-based-generator-architecture-for-gans-generating-and-tuning-realistic-6cb2be0f431>
- ❖ <https://arxiv.org/pdf/1706.08224.pdf>
- ❖ Полезный и красивый семинар Саши Панчина из курса ШАДа по глубинному обучению:
https://colab.research.google.com/github/yandexdataschool/Practical_DL/blob/spring20/seminar08-generative/simple_1d_gan_pytorch.ipynb