1 Постановка задачи

В области $D = \{a \le x \le b, |y^i - y_0^i| \le b_i\} \in \mathbb{R}^{n+1}$ определена функция

$$f \equiv f(x, y^1, \dots, y^n), \quad (x, y) \in D.$$

Необходимо найти решение

$$\frac{dy}{dx} = f(x, y) \tag{1}$$

удовлетворяющее начальному условию

$$y(x_0) = y_0. (2)$$

4 Явные методы Рунге-Кутты

Рунге, Хойн и Кутта предложили подход, основанный на построении φ , которая максимально близка к \triangle и не содержит производных от функции f(x,y). Этот процесс "подгонки"рядов Тейлора и называется принципом или методом Рунге-Кутты. Кутта дал его общую схему.

Определение 1. Пусть m — целое положительное число («число стадий», или «этапов») и $a_{21},\ a_{31},\ \ldots,\ a_{m1},\ a_{m2},\ \ldots,\ a_{m,m-1},\ b_1,\ \ldots,\ b_m,\ c_1,\ \ldots,\ c_m$ — вещественные коэффициенты. Тогда метод

$$y(x_0 + h) \approx z_1 = y(x_0) + \sum_{i=1}^{m} b_i k_i(h),$$

$$k_1(h) = h f(x_0, y(x_0)),$$

$$k_j(h) = h f(x_0 + c_j h, y(x_0) + \sum_{\nu=1}^{j-1} a_{j\nu} k_{\nu}(h)), \quad j = 2, \dots, m,$$

$$(13)$$

называется т — этапным явным методом Рунге-Кутты (ЯМРК) для задачи Коши (1), (2).

Любой ЯМРК характеризуется числом этапов (дает представление о требуемых вычислительных затратах) и порядком.

Определение 2. ЯМРК (13) имеет *порядок* q (*порядок точности на шаге*), если для достаточно гладких задач (1), (2)

$$||y(x_0+h) - z_1|| \le Ch^{q+1}. (14)$$

Иначе говоря, если ряды Тейлора для точного решения $y(x_0 + h)$ и полученного приближения к нему z_1 совпадают до члена h^q включительно

ЯМРК идеально приспособлен для практического расчета: он не требует вычисления дополнительных начальных значений и позволяет легко менять шаг интегрирования. Причем в отличие от метода Тейлора здесь не требуется вычисления полных производных точного решения. И приращение ищется в виде линейной комбинации вычислений правой части исходного дифференциального уравнения на шаге интегрирования. Для изложения алгоритма построения m- этапного ЯМРК q- порядка введем в рассмотрение функцию

$$\Psi(h) = y(x+h) - y(x) - \sum_{i=1}^{m} b_i k_i(h), \tag{15}$$

которую в дальнейшем будем называть **методической (локальной) погрешностью одношагового метода.**

Предполагаем, что в рассматриваемой области f(x,y) имеет непрерывные частные производные до некоторого порядка q. Тогда искомое решение будет иметь непрерывные производные до порядка q+1. Выбор постоянных (параметров метода) b_i, c_i, a_{ij} производится так, чтобы разложение методической погрешности (15) по степеням h в ряд Тейлора

$$\Psi(h) = \sum_{i=0}^{q} \frac{\Psi^{(i)}(0)}{i!} h^i + \frac{\Psi^{(q+1)}(\theta h)}{(q+1)!} h^{q+1}, \quad \text{где } 0 < \theta < 1,$$
(16)

начиналось со степени q+1 при произвольной функции f(x,y) и произвольном шаге h, т.е.

$$\Psi(h) = \frac{\Psi^{(q+1)}(\theta h)}{(q+1)!} h^{q+1}, \quad \text{где } 0 < \theta < 1.$$
(17)

А это возможно тогда и только тогда, когда параметры метода b_i, c_i, a_{ij} обеспечивают выполнение равенств

$$\Psi'(0) = \Psi''(0) = \dots = \Psi^{(q)}(0) = 0. \tag{18}$$

Фиксируя число этапов m, в рамках определенной структуры ЯМРК (13) мы фактически фиксируем количество параметров метода b_i, c_i, a_{ij} , подлежащих определению. Задавая же порядок q метода, с учетом требования выполнения равенст (18) формируем систему нелинейных алгебраических уравнений связывающую параметры m— этапного ЯМРК q— го порядка— условия порядка. Любое частное решение этой системы (условий порядка) дает расчетную схему m— этапного ЯМРК q— го порядка.

Пример построения двухэтапного метода Рунге-Кутты. Количество вычислений правой части на шаге интегрирования равно двум m=2. Метод интегрирования имеет вид:

$$y(x+h) \approx y(x) + b_1 k_1(h) + b_2 k_2(k),$$
 где $k_1(h) = h f(x, y(x)),$ $k_2(k) = h f(x + c_2 h, y(x) + a_{21} k_1(h)).$ (21)

Методическая (локальная) погрешность определяется равенством

$$\Psi(h) = y(x+h) - y(x) - b_1 k_1(h) - b_2 k_2(h). \tag{22}$$

Для того, чтобы производные функции $\Psi(h)$ при значении h=0:

$$\Psi'(0) = (1 - b_1 - b_2)f(x, y). \tag{26}$$

$$\Psi''(0) = (1 - 2c_2b_2)f_x'(x, y(x)) + (1 - 2a_{21}b_2)f_y'(x, y(x))f(x, y(x)), \tag{27}$$

$$\Psi'''(0) = (1 - 3c_2^2b_2)f_{xx}(x, y(x)) + (2 - 6c_2a_{21}b_2)f_{xy}(x, y(x))f(x, y(x)) +$$

$$+(1-3c_{21}^2b_2)f_{yy}(x,y(x))[f(x,y(x))]^2 + f_y(x,y(x))y''(x).$$
(28)

обращались в нуль, необходимо и достаточно, чтобы параметры метода удовлетворяли системе уравнений:

$$b_1 + b_2 = 1, (29)$$

$$c_2 b_2 = \frac{1}{2},\tag{30}$$

$$a_{21}b_2 = \frac{1}{2}. (31)$$

Решения системы алгебраических уравнений (29)-(31) образуют однопараметрическое семейство. Из последних двух уравнений системы (30), (31) следует, что $c_2 \neq 0$, $a_{21} \neq 0$, $b_2 \neq 0$. Принимая c_2 за свободный параметр, получим

$$a_{21} = c_2, \quad b_2 = \frac{1}{2c_2}, \quad b_1 = 1 - \frac{1}{2c_2}, \qquad c_2 \neq 0.$$
 (33)

Так, например, полагая $c_2 = 1$, получим двухэтапную расчетную схему ЯМРК второго порядка (Метод Хойна):

$$y(x+h) \approx y(x) + \frac{1}{2}[k_1(h) + k_2(h)].$$
 (34)

где

$$k_1(h) = hf(x, y(x)),$$

 $k_2(k) = hf(x + h, y(x) + k_1(h)).$

Ниже приведем несколько наиболее употребительных расчетных схем интегрирования третьего и четвертого порядка точности.

Расчетные схемы третьего порядка трехэтапного ЯМРК:

Первая имеет вид:

$$y(x+h) \approx y(x) + \frac{1}{6} [k_1(h) + 4k_2(h) + k_3(h)],$$
 (36)

где

$$\begin{split} k_1(h) &= hf(x,y(x)),\\ k_2(k) &= hf(x+\frac{1}{2}h,y(x)+\frac{1}{2}k_1(h)),\\ k_3(k) &= hf(x+h,y(x)-k_1(h)+2k_2(h)). \end{split}$$

Вторая:

$$y(x+h) \approx y(x) + \frac{1}{4}[k_1(h) + 3k_3(h)],$$
 (37)

где

$$\begin{split} k_1(h) &= hf(x,y(x)),\\ k_2(k) &= hf(x + \frac{1}{3}h,y(x) + \frac{1}{3}k_1(h)),\\ k_3(k) &= hf(x + \frac{2}{3}h,y(x) + \frac{2}{3}k_2(h)). \end{split}$$

Четырехэтапные методы Рунге-Кутты четвертого порядка.

Правило одной шестой(Классический метод Рунге-Кутты)

$$y(x+h) \approx y(x) + \frac{1}{6} [k_1(h) + 2k_2(h) + 2k_3(h) + k_4(h)],$$
 (39)

где

$$k_1(h) = hf(x, y(x)),$$

$$k_2(k) = hf(x + \frac{1}{2}h, y(x) + \frac{1}{2}k_1(h)),$$

$$k_3(k) = hf(x + \frac{1}{2}h, y(x) + \frac{1}{2}k_2(h)),$$

$$k_4(k) = hf(x + h, y(x) + k_3(h)).$$

Расчетная формула Гилла

$$y(x+h) \approx y(x) + \frac{1}{6}k_1(h) + \frac{1}{3}\left(1 - \frac{1}{\sqrt{2}}\right)k_2(h) + \frac{1}{3}\left(1 + \frac{1}{\sqrt{2}}\right)k_3(h) + \frac{1}{6}k_4(h),\tag{40}$$

где

$$\begin{split} k_1(h) &= hf(x,y(x)),\\ k_2(k) &= hf(x+\frac{1}{2}h,y(x)+\frac{1}{2}k_1(h)),\\ k_3(k) &= hf(x+\frac{1}{2}h,y(x)+\frac{1}{2}(\sqrt{2}-1)k_1(h)+(1-\frac{1}{\sqrt{2}})k_2(h)),\\ k_4(k) &= hf(x+h,y(x)-\frac{1}{\sqrt{2}}k_2(h)+(1+\frac{1}{\sqrt{2}})k_3(h)). \end{split}$$

Методы Рунге-Кутты численного интегрирования систем обыкновенных дифференциальных уравнений

Необходимо найти решение

$$\frac{dy^i}{dx} = f_i(x, y^1, \dots, y^n), \quad i = \overline{1, n}$$
(83)

удовлетворяющее начальному условию

$$y^{i}(x_{0}) = y_{0}^{i}, \quad i = \overline{1, n}.$$
 (84)

Общая схема метода Рунге-Кутты численного решения задачи Коши (83),(84) имеет вид:

$$y^{i}(x+h) \approx y^{i}(x) + \sum_{j=1}^{m_{i}} b_{ij}k_{ij}(h), \quad i = \overline{1, n}$$
 (85)

где корректирующие функции $k_{ij}(h)$ вычисляются по правилу:

$$k_{i1}(h) = f_i(x, y^1, \dots, y^n), \quad i = \overline{1, n},$$
 (86)

а для $j = 2, ..., m_i;$

$$k_{ij}(h) = f_i(x + c_{ij}h, y^1 + \sum_{\xi=1}^{j-1} a_{ij1\xi}k_{1\xi}(h), \dots, y^n + \sum_{\xi=1}^{j-1} a_{ijn\xi}k_{n\xi}(h)),$$
(87)

Методическая погрешность (85)-(87) $\Psi(h)$ — вектор-функция, каждая компонента которой

$$\Psi^{i}(h) = y^{i}(x+h) - y^{i}(x) - \sum_{j=1}^{m_{i}} b_{ij}k_{ij}(h), \quad i = \overline{1, n}.$$
(88)

По сравнению со случаем одного уравнения n=1 при построении одношаговых правил типа Рунге-Кутты в случае системы (n>1) обыкновенных дифференциальных уравнений первого порядка представляются еще большие возможности в получении различных расчетных схем одного и того же порядка точности, так как число свободных параметров при этом сильно возрастает. Эти возможности реализуют крайне редко. Взе уравнения системы можно считать равноправными, параметры метода $b_{ij}=b_i, c_{ij}=c_i, a_{ij\eta\xi}=a_{ij}$ и число этапов $m_i=m$ выбирают одинаковыми для всех компонент искомой векторфункции. Это сокращает число параметров, а значит сужает возможности в построении расчетных схем одного порядка точности. Но зато значительно упрощается как вывод самих расчетных схем , так и их практическая реализация.