도 레이크이며, 그림 3.1.3.54는 항우연의 신규 전온도 레이크 및 개선된 회전형 비행모사장 치에 장착된 전온도 레이크의 모습을 보여준다.

항목	제원
회전부 형상	두께 75 mm 휠(wheel) 형태 회전원판 (중공형)
회전부 회전직경	1 m
회전부 목표 속도	1100 RPM (Ma ≈ 0.2)
회전부 구동	2 kW BLDC 모터
전온도 레이크	항우연 신규 전온도 레이크 (T 형 열전대)
신호 전달	T 형 열전대 전용 슬립링

Table 3.1.3.17 개선된 회전형 비행모사장치 제원





그림 3.1.3.54 신규 전온도 레이크 및 회전형 비행모사장치 장착 모습

(나) 항우연 제작 전온도 레이크의 회복계수 측정 및 측정불확도 평가

## ① 전온도 레이크의 회복계수 측정

전온도 레이크 내 개별 전온도 센서의 회복계수(r)는 아래의 식 3.1.3.9에 나타나있는 물리량들의 측정값에 의해 결정된다 $^{[3.1.3.7]}$ . 특히, 전온도 센서의 실 비행속도인  $w_\infty$ 는 회전형 비행모사시 발생하는 혼입속도의 영향을 보정한 속도이며 아래의 식 3.1.3.10과 같이 계산된다. 본 과제에서는 식 3.1.3.10을 이용하여 소급성을 유지한 환경에서 전온도 센서의 회복계수를 결정하고자 하였으며, 이를 위해 교정된 전온도 센서 $(t_\mathrm{m})$  및 정온도 센서 $(t_\infty)$ 를 사용하였으며, 혼입속도에 의한 비행속도 보정 $(w_\infty)$ 을 위해 교정된 회전속도계 $(w_\mathrm{r})$  및 유속계 $(w_\mathrm{e})$ 를 회전형 비행모사장치에 설치하였다. 또한, 주변대기(습공기)의 정압비열 $(c_\mathrm{p})$  측정을 위해 교정된 습도계를 설치하여 측정된 모든 물리량의 소급체계를 확보하고자 하였다. Table 3.1.3.18은 전온도 센서의 회복계수 측정을 위해 사용된 측정기의 교정영역 및 교정불확도를 보여준다.

$$r = \frac{t_{\rm m} - t_{\infty}}{t_{\rm t} - t_{\infty}} = \frac{t_{\rm m} - t_{\infty}}{w_{\infty}^2 / 2c_{\rm p}}$$
(3.1.3.9)

$$w_{\infty} = w_{\rm r} - w_{\rm p} \tag{3.1.3.10}$$