# **Теория принятия решений НГУ**

Факультет информационных технологий 3 курс, 2 семестр

Лектор: Кочетов Юрий Андреевич

http://www.math.nsc.ru/LBRT/k5/or.html

# Теория принятия решений

*Исследование операций* — теория математических моделей и методов принятия решений.

- 1. Наличие некоторого процесса
- 2. Наличие управляющих воздействий
- 3. Наличие цели, ради которой проводится операция
- 4. **Выбор наилучшего (оптимального) управления**, при котором достигается цель

**Операция** — система действий, объединенная единым замыслом и направленная на достижение определенной цели.

Основная задача теории оптимальных решений состоит в представлении обоснованных количественных данных и рекомендаций для принятия оптимальных решений.



Лекция 1. Исследование операций. Динамическое программирование

## Математическая модель

*Математическая модель* — объективная схематизация основных аспектов решаемой задачи или ее описание в математических терминах.

Математическая модель описывает исследуемую систему и позволяет выразить ее эффективность в виде *целевой функции* 

$$W = f(X,Y),$$

где  $X = (x_1, ..., x_n)$  — управляемые переменные,

 $Y = (y_1, ..., y_m)$  — неуправляемые переменные (исходные данные).

Связь между переменными X и исходными данными Y выражается с помощью ограничений

$$\varphi(X, Y) \leq 0.$$

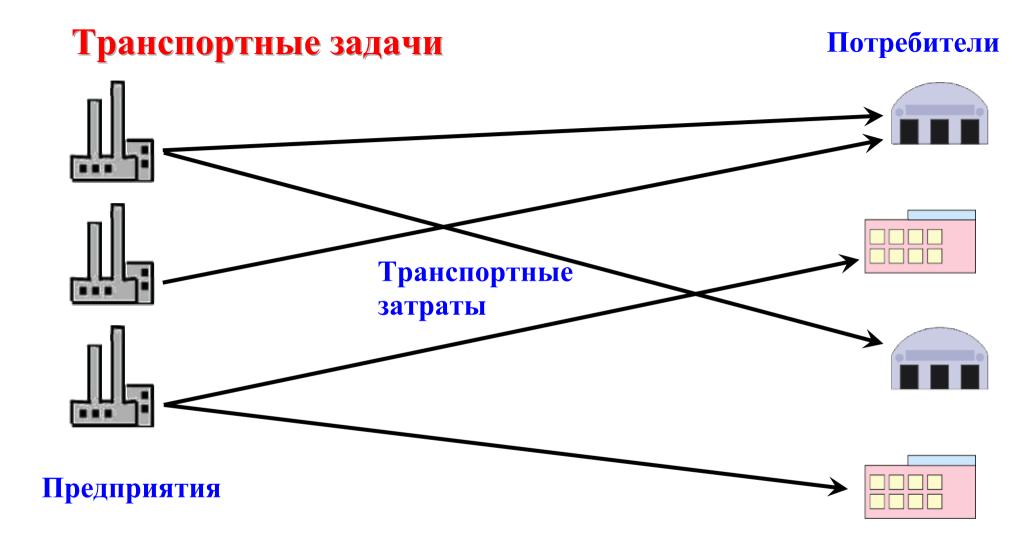
# Модели принятия решений

- 1. Долгосрочное стратегическое планирования: задачи размещения производства, развитие нефтяной и газовой промышленности
- 2. Среднесрочное планирование: транспортные задачи, задачи маршрутизации, задачи календарного планирования с ограниченными ресурсами
- 3. Оперативное управление: задачи теории расписаний, задачи раскроя и упаковки

# Задачи размещения производства



Системы сотовой связи, филиалы банков, производство продукции

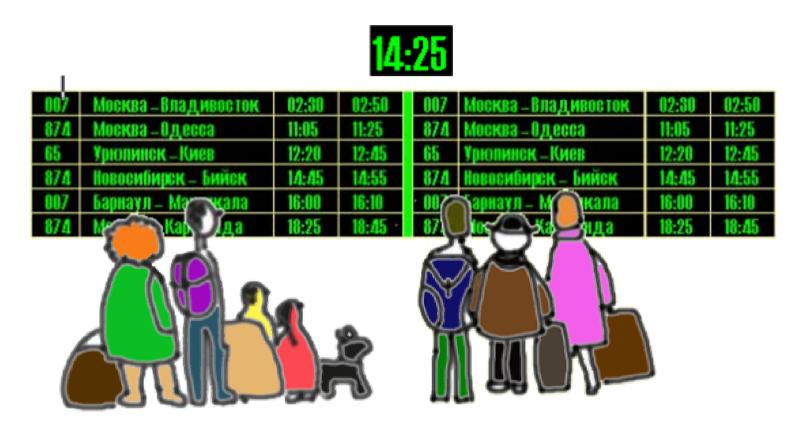


Минимизировать затраты на перевозку продукции



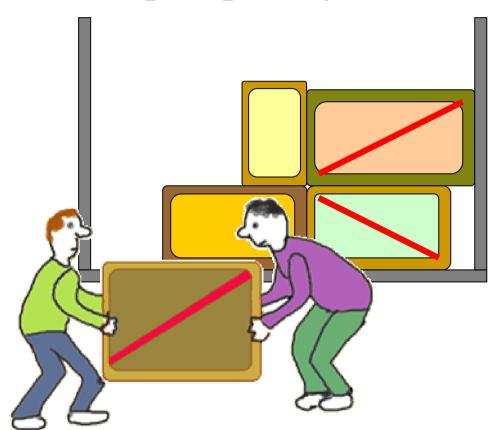
Лекция 1. Исследование операций. Динамическое программирование

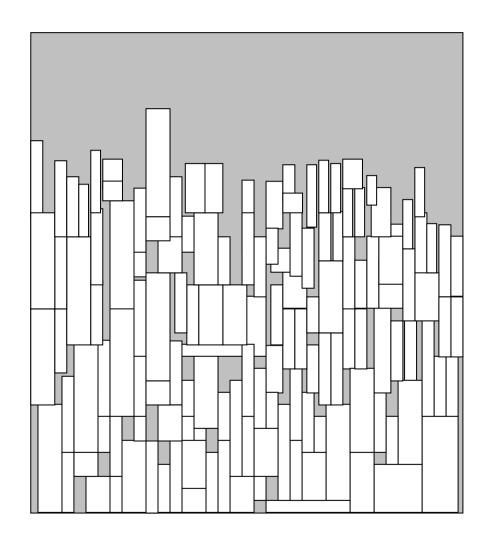
# Задачи теории расписаний



Графики движения поездов, рабочие бригады, ремонт составов

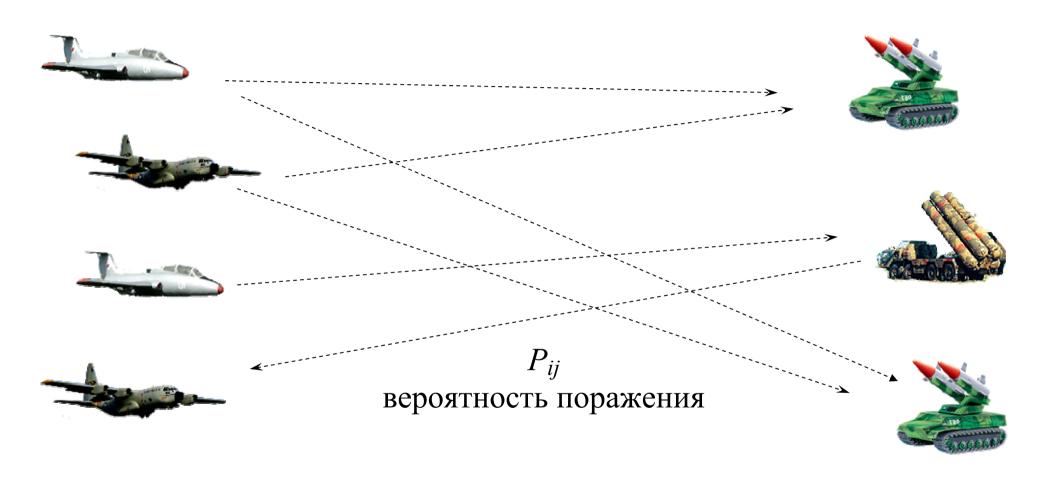
# Задачи раскроя и упаковки



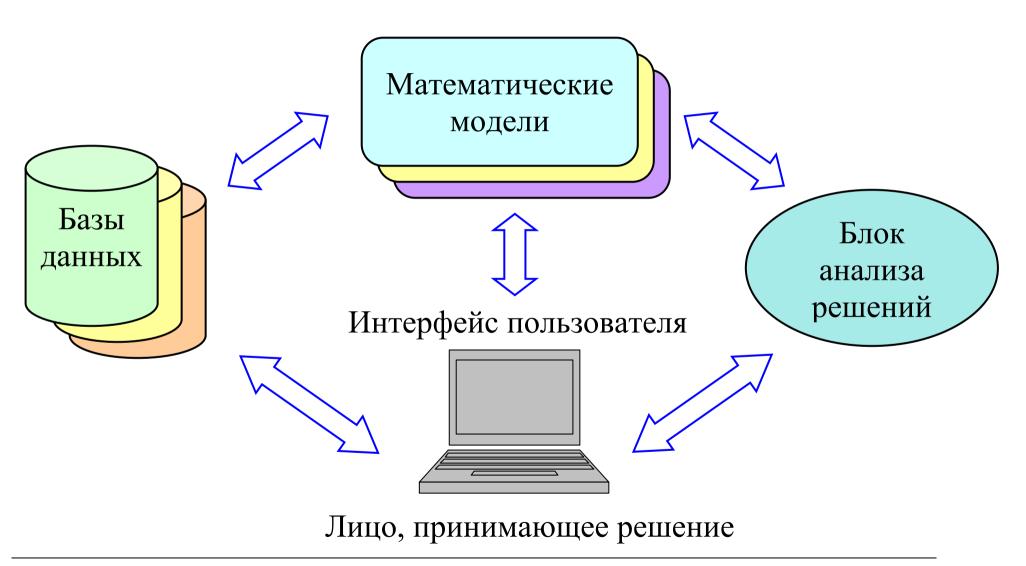


Раскрой пиломатериала, листового железа, станки с ЧПУ

# Матричные игры



# Системы поддержки решений



Лекция 1. Исследование операций. Динамическое программирование

## Распределительная задача

Имеем

*n* — число предприятий;

Y — количество единиц некоторого ресурса;

 $f_k(x)$  — количество продукции, которое будет произведено на k-м предприятии, если в него будет вложено x единиц ресурса (монотонно неубывающая функция).

Требуется: максимизировать объем продукции

$$f_1(x_1) + \ldots + f_n(x_n) \to \max \tag{1}$$

$$x_1 + \ldots + x_n \le Y \tag{2}$$

$$x_i \ge 0$$
, целые,  $i = 1, ... n$ . (3)

# Идея динамического программирования (ДП)

Метод ДП (Р. Беллман, В.С. Михалевич, Н.З. Шор) можно трактовать как алгоритмическую версию рассуждений по индукции.

Пусть  $s_k(y)$ ,  $1 \le k \le n$ ,  $0 \le y \le Y$ , — оптимальное значение целевой функции задачи (1) - (3), где n заменено на k, Y заменено на y.

Требуется найти  $s_n(Y)$  и набор переменных, на котором достигается это значение.

**ТЕОРЕМА 1.** Пусть  $f_1, ..., f_n$  — монотонно неубывающие функции.

Тогда справедливы следующие рекуррентные соотношения:

$$s_1(y) = f_1(y), \ 0 \le y \le Y;$$
 (4)

$$s_k(y) = \max \{s_{k-1}(y-x) + f_k(x) \mid 0 \le x \le y\}, \ 2 \le k \le n, \ 0 \le y \le Y,$$
 (5)

Доказательство: Соотношение (4) очевидно. По определению

$$s_k(y) \ge \max \{s_{k-1}(y-x) + f_k(x) \mid 0 \le x \le y\}.$$

Пусть теперь  $(x_1^*,...,x_k^*)$ — такой вектор, что  $x_1^*+...+x_k^* \le y$  и

$$s_k(y) = f_1(x_1^*) + \dots + f_k(x_k^*).$$

Поскольку  $s_{k-1}(y-x_k^*) \ge f_1(x_1^*) + ... + f_{k-1}(x_{k-1}^*)$ , имеем

$$s_k(y) = f_1(x_1^*) + \dots + f_k(x_k^*) \le s_{k-1}(y - x_k^*) + f_k(x_k^*).$$

Алгоритм ДП вычисляет множество  $S_k = \{s_k(y) \mid 0 \le y \le Y\}, k = 1,...,n$  с помощью соотношений (4) и (5), где на каждом шаге оптимизируется ровно одна переменная.

Процесс вычисления  $S_1,...,S_n$  называется **прямым ходом** алгоритма.

Число операций  $\approx Y^2 n$ Память  $\approx Y n$ 

y	$S_1(y)$	$S_2(y)$	•••	$S_n(y)$
0				
1				
2				
•				
Y				$S_n(Y)$

При *обратном ходе* алгоритма вычисляются значения  $(x_n^*,...,x_1^*)$ , с учетом того, что уже известны  $S_k(y)$ . Например,  $x_n^*$  определяется из уравнения  $s_n(Y) = f_n(x_n^*) + s_{n-1}(Y - x_n^*)$  и так далее.

Число операций  $\approx Yn$ . Память  $\approx Yn$ .

# Характеристики алгоритмов

Для оценки качества алгоритмов будем использовать два параметра:

 $T_{A}$  — *трудоемкость* (число элементарных операций алгоритма A);

 $\Pi_A$  — требуемый *объем памяти*.

Элементарная операция — одна из арифметических операций: сложение, вычитание, умножение, деление или логическая операция сравнение двух чисел.

Нас будет интересовать зависимость параметров алгоритма от длины записи исходных данных задачи с точностью до порядка величин.

**Пример**: При  $T = 3/2 \ n^2$ , будем писать  $T = O(n^2)$  или  $T \approx n^2$ .

## Полиномиальные алгоритмы

**Определение**. Алгоритм A называют *полиномиальным*, если его трудоемкость  $T_A$  ограничена полиномом от длины записи исходных данных, то есть существует константа c>0 и натуральное число k такие, что  $T_A \le cL^k$ , где L — длина записи исходных данных.

**Пример:** Пусть 
$$f_i(x_i) = a_i x_i$$
, тогда  $L = \sum_{i=1}^n \log a_i + \log Y$ ,

но  $T_{\Pi\Pi} = O(Y^2 n)$ , то есть алгоритм ДП не является полиномиальным.

Обобщим задачу (1)–(3):

$$f_1(x_1) + \ldots + f_n(x_n) \to \max \tag{1'}$$

$$h_1(x_1) + \ldots + h_n(x_n) \le Y$$
 (2')

$$a_i \ge x_i \ge 0$$
, целые,  $i = 1, ...n$ . (3')

Если  $h_i(x)$  — целочисленные монотонно неубывающие функции, то вместо (4)—(5) можно использовать следующие рекуррентные соотношения:

$$s_1(y) = f_1(x^*)$$
, где  $x^* = \max\{x \le a_1 \mid h_1(x) \le y\}$ ,  $0 \le y \le Y$ ; (4')

$$s_k(y) = \max_{\{x \le a_k \mid h_k(x) \le y\}} \{ f_k(x) + s_{k-1}(y - h_k(x)) \}, \ 2 \le k \le n, \ 0 \le y \le Y.$$
 (5')

Упражнение 1. Доказать справедливость соотношений (4')–(5').

*Обратная задача* — поиск наименьших затрат на получение заданного количества продукции:

$$h_1(x_1) + \ldots + h_n(x_n) \to \min \tag{6}$$

$$f_1(x_1) + \ldots + f_n(x_n) \ge D$$
 (7)

$$a_i \ge x_i \ge 0$$
, целые,  $i = 1, ...n$ . (8)

Если  $f_k(x)$  — целочисленные монотонно неубывающие функции, то для решения задачи (6)—(8) можно использовать идеи динамического программирования.

Пусть  $f_i^{-1}(d) = \min\{0 \le x \le a_i \mid f_i(x) \ge d\}.$ 

Для  $1 \le k \le n$ ,  $0 \le d \le D$  обозначим через  $t_k(d)$  — оптимальное решение задачи (6)–(8), в которой n заменено на k, а D заменено на d.

Требуется найти  $t_n(D)$ .

#### Рекуррентные соотношения

$$t_1(d) = \begin{cases} \infty, & \text{если } f_1(a_1) < d, \\ h_1(f_1^{-1}(d)), & \text{если } f_1(a_1) \ge d, \end{cases} \qquad 0 \le d \le D, \tag{9}$$

$$t_k(d) = \min\{t_{k-1}(d - f_k(x)) + h_k(x) | 0 \le x \le a_k, x \le f_k^{-1}(d)\},\$$

$$k \ge 2, \ 0 \le d \le D.$$
(10)

Упражнение 2. Доказать справедливость соотношений (9)–(10).

**ТЕОРЕМА 2:** Предположим, что D — наибольшее число, для которого оптимальное значение целевой функции задачи (6)—(8) не превосходит Y. Тогда оптимальное значение целевой функции задачи (1')—(3') равно D.

**Доказательство:** Пусть D удовлетворяет условию теоремы и  $(x_1^*,...,x_n^*)$  — соответствующее решение задачи (6)–(8). Значит

$$f_1(x_1^*) + ... + f_n(x_n^*) \ge D$$
 и  $h_1(x_1^*) + ... + h_n(x_n^*) \le Y$ .

Следовательно, D не превосходит оптимального решения  $D_1$  задачи (1')–(3'). Если бы  $D_1$  было больше D, то решение задачи (6)–(8), в которой D заменено на  $D_1$ , тоже не превышало бы Y, что противоречит максимальности D.