

特征值问题的数值算法简介

Abstract: 简单介绍

Power iteration	幂法
QR iteration	QR 叠代
QR iteration with shifts	
Francis's algorithm	

更多细节请参考数值代数的相关参考书.

了解各个算法的特点, 根据不同的应用场景选择适合的算法.

1. Power iteration.

前提条件: A 的 n 个特征值 $\{\lambda_i\}_{i=1}^n$ 满足排序:

$$|\lambda_1| > |\lambda_2| \geq |\lambda_3| \geq \dots \geq |\lambda_n|,$$

且存在 n 个线性无关的特征向量 $\{\vec{x}_i\}_{i=1}^n$.

若非零向量 $\vec{x} \in \mathbb{C}^n$, 存在关于特征向量 $\{\vec{x}_i\}_{i=1}^n$ 的线性表示: $\vec{x} = \sum_{i=1}^n k_i \vec{x}_i$.

$$\begin{aligned} \text{计算 } A^t \vec{x} &= A^t \left(\sum_{i=1}^n k_i \vec{x}_i \right) = \sum_{i=1}^n k_i (A^t \vec{x}_i) \\ &= \sum_{i=1}^n k_i \lambda_i^t \vec{x}_i \end{aligned}$$

$$= \lambda_1^t k_1 \vec{x}_1 + \lambda_1^t \sum_{i=2}^n k_i \left(\frac{\lambda_i}{\lambda_1} \right)^t \vec{x}_i.$$

假设 $k_1 \neq 0$, 令 $t \rightarrow \infty$, 则有 $\left| \left(\frac{\lambda_i}{\lambda_1} \right)^t \right| \rightarrow 0$, 从而有

$$A^t \vec{x} \rightarrow \lambda_i^t k_i \vec{x}_i.$$

幂法是反复使用 A , 使得 (λ_i, \vec{x}_i) 保留下来, 其它部分趋于 0.

The algorithm of Power iteration:

① 初始化: 随机取一个非零向量 \vec{x}_0 .

(随机性一般可以保证 $k_i \neq 0$, 或多取几次 \vec{x}_0 并迭代)

② 迭代:

FOR $t=1, 2, 3, \dots$

$$\vec{x}_t = A \vec{x}_{t-1} \quad (A^t \vec{x}_0)$$

满足一定收敛性条件, 则终止循环.

END

Ex1. 考虑矩阵 $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$

$$\begin{aligned} \text{计算特征多项式 } P_A(\lambda) &= |\lambda I_2 - A| = \begin{vmatrix} \lambda-3 & -1 \\ -1 & \lambda-3 \end{vmatrix} \\ &= (\lambda-3)^2 - 1. \end{aligned}$$

$$\text{令 } P_A(\lambda) = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 4, \quad \lambda_2 = 2.$$

计算 λ_1 对应的特征向量, 得到

$$\mathcal{N}(\lambda_1 I_2 - A) = \text{span} \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \right).$$

选择初始向量 $\vec{x}_0 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$, 计算 \vec{x}_t for $t \geq 1$.

3

t	\vec{x}_t	$\frac{\ \vec{x}_t\ }{\ \vec{x}_{t-1}\ } \rightarrow \lambda_1 = \lambda_1 = 4.$
0	$[0 \ 1]^T$	—
1	$[1 \ 3]^T$	3.000
2	$[6 \ 10]^T$	3.333
3	$[28 \ 36]^T$	3.600
\vdots	\vdots	
8	$[32640 \ 32896]^T$	3.984
9	$[130816 \ 131328]^T$	3.992
\downarrow	\downarrow	\downarrow
∞	$k \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ for some k	$ \lambda_1 = \lambda_1 = 4.$

Remark: 收敛速度和 $\left\{ \left| \frac{\lambda_i}{\lambda_1} \right| \right\}_{i=2}^n$ 有关.

改进: 对 \vec{x}_{t+1} 作单位化, 再计算 $\vec{x}_t = A \vec{x}_{t-1}$,
以免数据溢出.

2. QR iteration

仅介绍算法:

① 初始化: $A_0 = A.$

② 迭代: FOR $t = 0, 1, 2, \dots$

计算 A_t 的 QR 分解: $A_t = Q_t R_t$

计算新矩阵 $A_{t+1} = R_t Q_t = \underline{Q_t^T A_t Q_t}.$

满足一定收敛条件, 终止循环.

END

需要 Q_t

4

Remark: 当 $t \rightarrow \infty$ 时, A_{t+1} 的对角元素收敛于 A 的 n 个特征值.

Drawback: 计算量大.

3. QR iteration with shifts.

引入一个平移, 增大排序在前两位的特征值之间的差距.

$$\tilde{A} = A - \sigma I_n, \quad \text{其中 } \sigma \in \mathbb{C} \text{ or } \mathbb{R}.$$

设 A 的特征值为 $\{\lambda_i\}_{i=1}^n$, 且有

$$|\lambda_1| > |\lambda_2| \geq |\lambda_3| \geq \dots \geq |\lambda_n|.$$

则 \tilde{A} 的特征值 $\{\mu_i = \lambda_i - \sigma\}_{i=1}^n$ 在适当的平移 σ 下仍保持排序:

$$|\mu_1| > |\mu_2| \geq |\mu_3| \geq \dots \geq |\mu_n|,$$

$$\text{且 } \left| \frac{\mu_2}{\mu_1} \right| < \left| \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \right|.$$

所以在计算 \tilde{A} 的特征值时, 有更快的收敛速度.
最后从 μ_i 得到 λ_i .

例如 A 有 $\begin{cases} \lambda_1 = 1.5 \\ \lambda_2 = 0.5 \end{cases}$. 取 $\sigma = 0.25$, 则可知

\tilde{A} 的特征值有 $\begin{cases} \mu_1 = 1.25 \\ \mu_2 = 0.25 \end{cases}$. 显然有

$$\left| \frac{\mu_2}{\mu_1} \right| = \frac{1}{5} < \left| \frac{\lambda_2}{\lambda_1} \right| = \frac{1}{3}.$$

更一般的, 我们可以在每一步迭代中, 引入不同的平移 σ_t : $\tilde{A}_t = A_t - \sigma_t I_n$,

或引入两次平移: $\tilde{A}_t = (A_t - \sigma_t I_n)(A_t - \sigma'_t I_n)$.

QR iteration or QR iteration with shifts 的计算量主要是 QR 分解, 所以一般需要 $O(n^3)$.

④ Francis's algorithm.

Francis's algorithm 把 QR iteration with shifts 的计算量降到了 $O(n^2)$.

① 预处理:

有较高计算效率的算法把给定矩阵 A 通过相似变换化为一个 Hessenberg 矩阵:

$$H_0 = X^{-1}AX = \begin{bmatrix} h_{11} & & * \\ h_{21} & \ddots & \\ 0 & \ddots & h_{n,n-1} & h_{nn} \end{bmatrix}$$

② 对 H_0 使用 QR iteration with shifts.

③ 事实上, 我们只需要 QR 分解中的矩阵 Q_t , Francis's algorithm 采取一种隐式方法计算 Q_t , 只需要 $O(n^2)$ 的计算量.