

1. 判断以下矩阵是否可相似对角化, 并说明理由.

(a) $\begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}$ (b) $\begin{bmatrix} 100 & 200 \\ 0 & 100 \end{bmatrix}$ (c) $\begin{bmatrix} 23 & 69 & 188 \\ 69 & 45 & 202 \\ 188 & 202 & 68 \end{bmatrix}$ (d) $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 4 & 8 & 12 \end{bmatrix}$

2. 判断以下实矩阵是否正定, 说明理由.

(a) $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$ (b) $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$

(c) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \\ 3 & 3 & 3 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ (d) $\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

3. 设 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$, 分别找出 $N(A)$, $N(A^T)$, A , (A^T) 的一组基.

4. 设 $P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \right)^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}$, 求 P 的特征多项式.

5. 设 $A = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = QR$, Q 为第一矩阵, R 为第二.

(1) 验证 $Q^T Q = I$ (2) 求到 $C(A)$ 的投影矩阵 (3) 设 $b = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$, 求 $AX=b$ 最小二乘解

6. 已知整数 1653, 2581, 3451, 4582 可以被 29 整除, 证明下式也可被 29 整除

$$\begin{vmatrix} 1 & 6 & 5 & 3 \\ 2 & 5 & 8 & 1 \\ 3 & 4 & 5 & 1 \\ 4 & 5 & 8 & 2 \end{vmatrix}$$

7. 解关于 x 的方程

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 & 8 \\ 1 & -2 & 4 & -8 \\ 1 & x & x^2 & x^3 \end{vmatrix} = 0$$

8. 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 是 R^n 的非零正交向量组, 证明

(1) $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_r$ 线性无关

(2) 若 $r < n$, 总可补充 $n-r$ 个向量 $\alpha_{r+1}, \alpha_{r+2}, \dots, \alpha_n$, 使得 $\{\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n\}$ 构成 R^n 的正交基.

9. 若 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 为一组标准正交基, 且 $(\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n) = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n)Q$, 则 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$ 也是一组标准正交基的充要条件为 Q 是正交矩阵.

10. 设三阶矩阵 A 的第 1 行为 (a, b, c) 不全为 0, 矩阵 $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 3 & 6 & k \end{pmatrix}$ (k 为常数, 且 $AB=0$), 求 $AX=0$ 的通解.

11. 设 A 为 n 阶方阵 ($n \geq 3$), 证明 $(A^*)^* = |A|^{n-2}A$. ($|A|$ 表示 $\det(A)$, 下同)

12. 设 n 元线性方程组 $AX=b$, 其中

$$A = \begin{bmatrix} 2a & 1 & & & \\ a^2 & 2a & 1 & & \\ & a^2 & 2a & 1 & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & a^2 & 2a & 1 \\ & & & & a^2 & 2a \end{bmatrix}_{n \times n} \quad X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

(1) 求 $|A|$ (2) 当 a 为何值时, 方程组有唯一解, 求 x_i

(3) 当 a 为何值时, 该方程组有无穷多解, 并求通解.

13. 设 A 为 n 阶非零方阵, A^* 为伴随矩阵, A^T 为转置, 证当 $A^* = A^T$ 时, $|A| \neq 0$.

14. 求 $D_n = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \cdots & n-1 & n \\ 2 & 3 & 4 & \cdots & n & 1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ n-1 & n & 1 & \cdots & n-3 & n-2 \\ n & 1 & 2 & \cdots & n-2 & n-1 \end{vmatrix}$

样题（二）简要解答

说明：

1. 样题仅供学生熟悉考试形式。因教学进度等方面的差异，样题对实际考试内容、考试难度等无任何指导。
2. 《样题（二）简要解答》仅给出题目答案与提示。请同学们在考试作答过程中给出详细解题步骤。

题1 (8分). 判断以下矩阵是否可以相似对角化，并简单说明理由。

$$(a) \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 0 & 5 \end{bmatrix} \quad (b) \begin{bmatrix} 100 & 200 \\ 0 & 100 \end{bmatrix} \quad (c) \begin{bmatrix} 23 & 69 & 188 \\ 69 & 45 & 202 \\ 188 & 202 & 68 \end{bmatrix} \quad (d) \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ 4 & 8 & 12 \end{bmatrix}$$

解1. (a) 可对角化，因为有两个互异特征值。

(b) 不可对角化，因为特征值唯一，但是100的几何重数是1，小于它的代数重数2。

(c) 可对角化，因为实对称阵都可对角化。

(d) 可对角化。这是一个秩为1的矩阵，故0的几何重数是2，迹是17，故第三个特征值是17，17的几何和代数重数都为1，0的几何和代数重数都为2。

题2 (8分). 判断以下实对称阵是否正定，并简单说明理由。

$$(a) \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} \quad (b) \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$
$$(c) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & -2 & 0 \\ 3 & 3 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \\ 0 & -2 & 3 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix} \quad (d) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & -6 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

解2. (a) 正定。理由略。

(b) 不正定。理由略。

(c) 正定。理由略。

(d) 不正定。理由略。

题3 (10分). 设 $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 0 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$, 分别找出 $N(A)$, $N(A^T)$, $C(A)$, $C(A^T)$ 的一组基。

解3. (1) $(1, 0, 1, 1, 1)$, $(0, 1, 1, 1, 1)$, $(0, 0, 0, 1, 1)$ 是 $C(A^T)$ 的一组基。

(2) $N(A)$ 的基是 $(-1, -1, 1, 0, 0)$, $(0, 0, 0, -1, 1)$ 。

(3) \mathbb{R}^3 的任意一组基均为 $C(A)$ 的基。

(4) 基是空集。

题4 (5分). 设 $P = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \right)^{-1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}$. 求 P 的特征多项式, 并说明理由。

解4. 特征多项式是 $\lambda(\lambda - 1)^2$ 。

题5 (16分). 设

$$A = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

第一个矩阵记为 Q , 第二个矩阵记为 R .

(1) (2分) 验证 $Q^T Q = I$.

(2) (6分) 求到 $C(A)$ 的投影矩阵。

(3) (8分) 设 $b = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$. 求 $Ax = b$ 的最小二乘解。

解5. (1) 略。

(2) 到 $C(A)$ 的投影矩阵是

$$\begin{bmatrix} \frac{3}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & \frac{3}{4} & -\frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4} & \frac{3}{4} \end{bmatrix}$$

(3) 最小二乘解是 $\hat{x} = (2\sqrt{2} + 4, -2, 2)$.

题6 (6分). 已知: 整数1653, 2581, 3451, 4582可以被29整除. 证明下面的四阶行列式值被29整除.

$$\begin{vmatrix} 1 & 6 & 5 & 3 \\ 2 & 5 & 8 & 1 \\ 3 & 4 & 5 & 1 \\ 4 & 5 & 8 & 2 \end{vmatrix}$$

解6. 略。

题7 (6分). 解关于 x 的方程

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 4 & 8 \\ 1 & -2 & 4 & -8 \\ 1 & x & x^2 & x^3 \end{vmatrix} = 0.$$

解7. $x = 1, 2$, 或 -2 .

题8 (6分). 定义 $M_2(\mathbb{R})$ 上线性变换 $T: M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$ 满足

$$T(A) = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} A \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

求 T 在基 $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ 下的矩阵。

解8. T 在基 $E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}$ 下的矩阵是 $\begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$.

题9 (20分). 设 $A = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$.

(a) (10分) 求 A 的奇异值分解 $A = U\Sigma V^T$, 其中 U 是3阶正交阵, V 是2阶正交阵。

(b) (2分) 应用(a)写出 A 的四个基本子空间的一组标准正交基。

(c) (8分) 设 $M = \begin{bmatrix} 0 & A \\ A^T & 0 \end{bmatrix}$. 若 $Av = \sigma u$, 其中 u, v 是奇异向量(singular vector), σ 是奇异值(singular value), 证明 $\begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix}$ 是 M 的特征向量, 并由此应用奇异向量给出5阶正交阵 Q , 使得 $Q^T M Q$ 是对角阵。

解9. (a) $U = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \end{bmatrix}$, $\Sigma = \begin{bmatrix} \sqrt{6} & 0 \\ 0 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$, $V = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$

(b) 略。

(c)

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & 0 & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix}.$$

题10 (10分). 在以下两题中选且仅选一道题完成。

(1) $C: 3x_1^2 + 4x_1x_2 + 6x_2^2 = 1$ 是实平面上哪种二次曲线, 椭圆、双曲线还是抛物线? 若 C 是椭圆, 请算出它的长、短轴长, 以及长、短轴所在的直线方程; 若 C 是双曲线, 请算出它的虚、实轴长以及虚、实轴所在的直线方程, 以及两条渐近线方程; 若 C 是抛物线, 请算出它的顶点以及对称轴方程。

(2) 令 $A = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix}$. 求4阶正交阵 Q 和对角阵 Λ 使得 $Q^T A Q = \Lambda$.

解10. (1) 椭圆。长轴长 $\frac{2}{\sqrt{2}} = \sqrt{2}$, 短轴长 $\frac{2}{\sqrt{7}}$, 长轴所在直线方程是 $x + 2y = 0$, 短轴所在直线方程是 $2x - y = 0$.

(2)

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, \Lambda = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 0 & \\ & & & -\frac{1}{3} \end{bmatrix}.$$

题11 (5分). 设 $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$, A 的算子范数(operator norm) 是

$$\|A\| = \max_{\substack{v \in \mathbb{R}^n \\ \|v\|=1}} \|Av\| = \max_{\substack{v \in \mathbb{R}^n \\ v \neq 0}} \frac{\|Av\|}{\|v\|}.$$

试证:

$$\|A\| = \max_{\substack{u \in \mathbb{R}^m, v \in \mathbb{R}^n \\ \|u\|=\|v\|=1}} u^T Av.$$

解11. 先证对任意的 $w \in \mathbb{R}^m$, 有

$$\max_{\substack{u \in \mathbb{R}^m \\ \|u\|=1}} u^T w = \|w\|.$$

当 $w = 0$ 时, 等式显然成立。当 $w \neq 0$ 时, 一方面由 Cauchy-Schwarz 不等式知

$$u^T w \leq |u^T w| \leq \|u\| \|w\| = \|w\|.$$

另一方面, 若令 $u = \frac{w}{\|w\|}$, 则 $u^T w = \frac{w^T}{\|w\|} w = \|w\|$. 故等式得证。

回到原命题有

$$\max_{\substack{u \in \mathbb{R}^m, v \in \mathbb{R}^n \\ \|u\|=\|v\|=1}} u^T Av = \max_{\substack{v \in \mathbb{R}^n \\ \|v\|=1}} \|Av\| = \|A\|.$$

第二个等号用的是 $\|A\|$ 的定义。

8. 证明: (1) 假设存在 $k_1, k_2, \dots, k_r \in \mathbb{R}$, 使得 $k_1 d_1 + k_2 d_2 + \dots + k_r d_r = 0$

上式两边与 d_i 作内积, 可得 $(d_i, k_1 d_1 + k_2 d_2 + \dots + k_r d_r) = (d_i, 0) = 0 \quad (i=1, 2, \dots, r)$

由内积的线性性质, 可得 $k_1 (d_i, d_1) + k_2 (d_i, d_2) + \dots + k_i (d_i, d_i) + \dots + k_r (d_i, d_r) = 0$

由于向量组 d_1, d_2, \dots, d_r 是非零正交向量组, 故有 $(d_i, d_j) = \begin{cases} 0, & i \neq j \\ |d_i|^2 \neq 0, & i=j \text{ (非零)} \end{cases}$

从而可得 $k_i (d_i, d_i) = 0$, 即 $k_i = 0 \quad (i=1, 2, \dots, r)$

故 d_1, d_2, \dots, d_r 线性无关.

(2) 因 $r < n$, 将 d_1, d_2, \dots, d_r 向量组扩充一个向量 d_{r+1} , 要求 d_{r+1} 与 d_1, d_2, \dots, d_r 都正交, 我们将 $d_1, d_2, \dots, d_r, d_{r+1}$ 都看成行向量时, 即要求

$$(d_1, d_{r+1}) = d_1 d_{r+1}^T = 0 \quad (d_2, d_{r+1}) = d_2 d_{r+1}^T = 0 \quad \dots \quad (d_r, d_{r+1}) = d_r d_{r+1}^T = 0$$

合并以上各式, 写成矩阵形式, 即有 $\begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_r \end{pmatrix} d_{r+1}^T = A d_{r+1}^T = 0$

其中 A 是以行向量 d_1, d_2, \dots, d_r 合并的 $r \times n$ 矩阵, $r(A) = r < n$, 即 $AX=0$ 有非零解

说明 $A d_{r+1}^T = 0$ 的 d_{r+1} 存在, 只要取 $AX=0$ 的一个非零解 x_1 作为 d_{r+1} 即可

取 $d_{r+1} = x_1$. 此时已得正交量扩充到 $r+1$ 个. 若 $r+1 < n$, 按上述方法继续扩充, 直到 n 个正交向量为止.

9. 证明: 必要性. 即证 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 和 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n$ 是两组标准正交基, 则 Q 为正交阵.

由标准正交基的关系 $\begin{pmatrix} \varepsilon_1^T \\ \varepsilon_2^T \\ \vdots \\ \varepsilon_n^T \end{pmatrix} (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n) = I \quad \begin{pmatrix} \eta_1^T \\ \eta_2^T \\ \vdots \\ \eta_n^T \end{pmatrix} (\eta_1, \dots, \eta_n) = I$

而 $(\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n) = (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) Q$

故 $I = \begin{pmatrix} \varepsilon_1^T \\ \varepsilon_2^T \\ \vdots \\ \varepsilon_n^T \end{pmatrix} (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \dots, \varepsilon_n) = [(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) Q]^T (\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) Q$

$= Q^T \begin{pmatrix} \eta_1^T \\ \eta_2^T \\ \vdots \\ \eta_n^T \end{pmatrix} (\eta_1, \dots, \eta_n) Q = Q^T I Q = Q^T Q$ 得证.

充分性. 即证 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 为一组标准正交基, Q 为正交矩阵, 则 $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$ 也是标准正交基.

Q 为正交矩阵, 则有 $Q^T Q = I$. 而 η_1, \dots, η_n 是一组标准正交基, 故有 $\begin{pmatrix} \eta_1^T \\ \eta_2^T \\ \vdots \\ \eta_n^T \end{pmatrix} (\eta_1, \dots, \eta_n) = I$

则 $\begin{pmatrix} \varepsilon_1^T \\ \varepsilon_2^T \\ \vdots \\ \varepsilon_n^T \end{pmatrix} (\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n) = [(\eta_1, \dots, \eta_n) Q]^T (\eta_1, \dots, \eta_n) Q = Q^T \begin{pmatrix} \eta_1^T \\ \eta_2^T \\ \vdots \\ \eta_n^T \end{pmatrix} (\eta_1, \dots, \eta_n) Q = Q^T Q = I$

即证 $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$ 也是一组标准正交基.

10. 解: 由 $AB=0$, 知 $r(A)+r(B) \leq 3$, 又 $A \neq 0, B \neq 0$, 故 $1 \leq r(A) \leq 2, 1 \leq r(B) \leq 2$

① 若 $k \neq 9$, 必有 $r(B)=2$, 此时 $r(A)=1$. 由于 $n-r(A)=3-1=2$

而 $AB=0$ 说明 B 的列向量是 $AX=0$ 的解, 通解为 $k_1(1, 2, 3)^T + k_2(3, 6, k)^T$

② 若 $k=9$, 则 $r(B)=1$, 此时 $r(A)=1$ 或 2

1. 若 $r(A)=2$, 则 $n-r(A)=1$, 通解为 $t(1, 2, 3)^T$, t 为任意常数

2. 若 $r(A)=1$, 则 $AX=0$ 与 $ax+by+cz=0$ 同解, 由 $n-r(A)=2$, 不妨设 $a \neq 0$

于是 $AX=0$ 的通解为 $k_1(-b, a, 0)^T + k_2(-c, 0, a)^T$, k_1, k_2 为任意常数.

11. 证: 由 $AA^*=A^*A=|A|I$, 有 $(A^*)^* \cdot A^* = |A^*|I = |A|^{n-1}I$

① 若 $|A^*| \neq 0$, 则 $|A| \neq 0$, $(A^*)^* = |A|^{n-1}I (A^*)^{-1} = |A|^{n-1}(|A|A^{-1})^{-1} = |A|^{n-2}A$

② 若 $|A^*|=0$, 则 $|A|=0$ (否则矛盾).

当 $n > 2$ 时, $r(A^*) \leq 1, r[(A^*)^*] = 0$ 故 $A^*=0$ 于是 $(A^*)^* = |A|^{n-2}A$

思考: $r(A^*) = \begin{cases} n, & r(A)=n \\ 1, & r(A)=n-1 \\ 0, & r(A) \leq n-2 \end{cases}$ $r[(A^*)^*] = \begin{cases} n, & r(A)=n \\ 1, & n=2, r(A)=1 \\ 0, & n > 2 \end{cases}$

12. 解: (1) 记 $|A|=D_n$ 按第一列展开, 则有

$$D_n = 2a \begin{vmatrix} 2a & 1 \\ a^2 & 2a & 1 \\ & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & 2a & 1 \\ & & a^2 & 2a \end{vmatrix}_{n-1} + a^2(-1)^{2+1} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ a^2 & 2a & 1 \\ & a^2 & 2a & 1 \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 2a & 1 \\ & & & a^2 & 2a \end{vmatrix}_{n-1}$$

$$= 2a D_{n-1} - a^2 D_{n-2} = 2a(2a D_{n-2} - a^2 D_{n-3}) - a^2(2a D_{n-3} - a^2 D_{n-4}) = \dots$$

由 $D_1 = 2a, D_2 = \begin{vmatrix} 2a & 1 \\ a^2 & 2a \end{vmatrix} = 3a^2$ 代入上述递推关系式, 可得 $D_n = (n+1)a^n$

另解: 对于三对角矩阵, 可用消元技巧化为上三角, 将第一行的 $-\frac{a}{2a}$ 倍加至第二行, \dots

$$|A| = \begin{vmatrix} 2a & 1 \\ 0 & \frac{3}{2}a & 1 \\ & a^2 & 2a & 1 \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 2a & 1 \\ & & & a^2 & 2a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2a & 1 \\ 0 & \frac{3}{2}a & 1 \\ & 0 & \frac{4}{3}a & 1 \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 2a & 1 \\ & & & a^2 & 2a \end{vmatrix} = \dots = \begin{vmatrix} 2a & 1 \\ 0 & \frac{3}{2}a & 1 \\ & 0 & \frac{4}{3}a & 1 \\ & & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & \frac{n}{n-1}a & 1 \\ & & & a^2 & 2a \end{vmatrix} = D_n$$

(2) 由克莱姆法则, 当 $|A| \neq 0$ 时方程组有唯一解, 故 $a \neq 0$ 时有唯一解

$$x_1 = \frac{1}{D_n} \begin{vmatrix} 1 & 1 & & & \\ 0 & 2a & 1 & & \\ 0 & a^2 & 2a & 1 & \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \\ a^2 & 2a & 1 & & \end{vmatrix} = \frac{n a^{n-1}}{(n+1)a^n} = \frac{n}{(n+1)a}$$

(3) 当 $a=0$ 时, 方程组有无穷多解, 即 $\begin{bmatrix} 0 & 1 & & & \\ & 0 & 1 & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 0 & 1 \\ & & & & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$

由 $r(A) = r(A:b) = n-1$, 通解为 $(0, 1, 0, \dots, 0)^T + k(1, 0, \dots, 0)^T$, k 为任意常数

13. 证: 由 $A^* = A^T$, 此时 $A_{ij} = A_{ji}$ ($i, j = 1, 2, \dots, n$)

由 $A \neq 0$, 不妨设 $A_{ij} \neq 0$, 由行列式展开定理

$$|A| = A_{i1}A_{i1} + A_{i2}A_{i2} + \dots + A_{in}A_{in}$$

$$= A_{i1}^2 + A_{i2}^2 + \dots + A_{in}^2 \geq A_{ij}^2 > 0 \quad \text{故 } |A| \neq 0$$

另证: 若 $|A| = 0$, 则 $AA^* = A^*A = |A|I = 0 = AA^T$

设 A 的行向量为 α_i ($i=1, 2, \dots, n$), 则 $\alpha_i \alpha_i^T = A_{i1}^2 + A_{i2}^2 + \dots + A_{in}^2 = 0$

于是 $\alpha_i = (A_{i1}, A_{i2}, \dots, A_{in}) = 0$ ($i=1, 2, \dots, n$)

进而有 $A=0$, 与 A 为非零矩阵矛盾, 故 $|A| \neq 0$.

$$\begin{aligned} 14. D_n &= \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n-1 & n \\ & 1 & 3 & 4 & \dots & n & 1 \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots \\ & & & 1 & n & 1 & \dots & n-3 & n-2 \\ & & & & 1 & 1 & 2 & \dots & n-2 & n-1 \end{vmatrix} \\ &= \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n-1 & n \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1-n \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & -n & 1 \\ 0 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1-n & 1 & \dots & 1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} -1 & 1 & \dots & 1 & 1-n \\ -1 & 1 & \dots & 1-n & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ -1 & 1-n & \dots & 1 & 1 \\ -1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{vmatrix}_{n-1} \\ &= \frac{n(n+1)}{2} \begin{vmatrix} -1 & 0 & \dots & 0 & -n \\ -1 & 0 & \dots & -n & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ -1 & -n & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{vmatrix}_{n-1} \\ &= (-1)^{\frac{n(n-1)}{2}} n^{n-1} \cdot \frac{n+1}{2} \end{aligned}$$