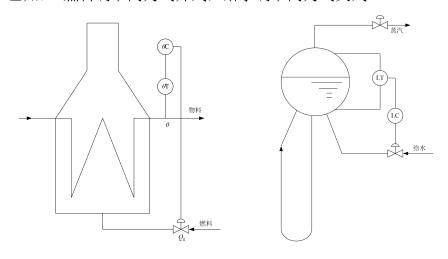
《过程控制》作业

第二章:《过程控制系统》P139~146: 2.1, 2.3, 2.4, 2.9, 3.6, 3.16, 4.9, 4.23

2.1 试确定题图 2.1 中各系统调节器的正、反作用方式,简单说明理由。已知: 燃料调节阀为气开式,给水调节阀为气关式。

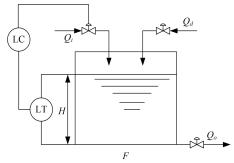


(a)加热炉温度控制系统

(b)锅炉汽包液位控制系统

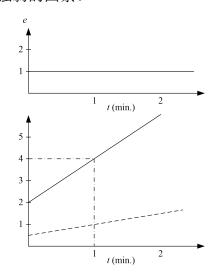
题图 2.1 控制系统

- **2.3** 某电动比例调节器的测量范围为 100~200℃, 其输出为 0~10mA。当温度从 140℃变化到 160℃时, 测得调节器的输出从 3mA 变化到 7mA。试求该调节器比例带。
- **2.4** 某水槽液位控制系统如题图 2.2 所示。已知: $F=1000 \text{ cm}^2$, $R=0.03 \text{ s/cm}^2$,调节阀为气关式,其静态增益 $|K_v|=28 \text{ cm}^3/\text{s·mA}$,液位变送器静态增益 $K_m=1 \text{ mA/cm}$ 。
 - (1) 画出该系统的传递函数方框图;
- (2) 调节器为比例调节器,其比例带 δ =40%,试分别求出扰动 ΔQ_a =56 cm³/s 以及定值扰动 Δr =0.5mA 时,被调量 h 的残差。
- (3) 若 δ 改为 120%,其他条件不变,h 的残差又是多少? 比较(2)、(3)计算结果,总结 δ 值对系统残差的影响。
 - (4) 液位调节器改用 PI 调节器后, h 的残差又是多少?



题图 2.2 水槽液位控制系统

- 2.9 己知比例积分控制器阶跃响应如题图 2.6。
- (1) 在图上标出 δ 和 T_I 的数值;
- (2) 若同时把 δ 放大 4 倍, T_1 缩小 1 倍,其输出 u 的阶跃响应作何变化? 把 $u(t)\sim t$ 曲线画在同一坐标系中,并标出新的 δ' 和 T_1' 值;
- (3) 指出此时控制器的比例作用、积分作用是增强还是减弱? 说明 PI 控制器中影响比例作用、积分作用强弱的因素。



题图 2.6 比例积分调节器阶跃响应

3.6 已知对象控制通道阶跃响应曲线数据如下表所示,调节量阶跃变化∆u=50。

时间/min	0	0.2	0.4	0.6	0.8	1.0	1.2
被调量	200.1	201.1	204.0	227.0	251.0	280.0	302.5
时间/min	1.4	1.6	1.8	2.0	2.2	2.4	
被调量	318.0	329.5	336.0	339.0	340.5	341.0	

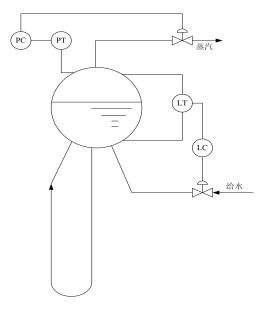
- (1) 用一阶惯性环节加纯迟延近似对象, 求出 $K \setminus T$ 和 τ 值;
- (2)应用动态特性参数法选择 PI 控制器参数,并与稳定边界法求得的控制器参数比较。

(提示: 稳定边界法需自行仿真调试得到控制器参数)

3.16 气罐压力控制系统采用比例调节器控制。压力变送器量程为 $0\sim2$ MPa。已知气压对象控制通道特性为:调节阀开度变化 $\Delta\mu=15\%$,压力变化 $\Delta p=0.6$ MPa;时间常数 T=100s,迟延时间 $\tau=10$ s。试求调节器比例带 δ 。

(提示:变送器和调节阀的信号采用 4~20mA 标准;按科恩-库恩公式整定控制器参数)

- 4.9 在如题图 4.2 所示锅炉控制系统中,试确定
 - (1) 汽包液位控制系统中给水调节阀气开、气关型式;
 - (2) 汽包压力控制系统中蒸汽调节阀气开、气关型式。



题图 4.2 锅炉汽包液位、压力控制系统

4.23 简答题:

- (1) 气动调节阀分为气开、气关两种作用方式,在使用时应根据什么原则来加以选择?
- (2)调节阀作为执行机构,其工作特性决定于调节阀的结构。什么是调节阀的结构特性?有哪几种典型的结构特性?