

### Protokol pre komunikáciu medzi uzlami siete LoRa

LoRa-Based Protocol for Peer-to-Peer Long-Range Communication

Matúš Ozaniak

Diplomová práce

Vedoucí práce: Mgr. Ing. Michal Krumnikl, Ph.D.

Ostrava, 2022





### Zadání diplomové práce

Student:	Bc. Matúš Ozanial
Student.	Dei matas Ozama

Studijní program: N2647 Informační a komunikační technologie

Studijní obor: 2612T025 Informatika a výpočetní technika

Téma: Protokol pro komunikaci mezi uzly sítě LoRa

LoRa-Based Protocol for Peer-to-Peer Long-Range Communication

Jazyk vypracování: slovenština

#### Zásady pro vypracování:

Navrhněte a implementujte komunikační protokol pro výměnu dat mezi stanicemi bez nutnosti existence centrálních uzlů. Protokol bude umožňovat zabezpečený přenos dat pomocí technologie LoRa. Součástí řešení bude realizace dvou bran s Ethernetovým nebo WiFi rozhraním demonstrující funkce navrženého řešení.

- 1. Proveďte rešerši v oblasti dostupných LoRa modulů a způsobu přenosu dat.
- 2. Srovnejte implementace protokolů peer-to-peer sítí realizovaných pomocí technologie LoRa.
- 3. Implementujte vlastní algoritmus na zvolené platformě (např. ESP32, Raspberry Pi).
- 4. Vytvořte vhodné rozhraní pro obsluhu a konfiguraci uzlů sítě (např. skrz webové rozhraní).
- 5. Navržené řešení otestujte a vyhodnoť te parametry sítě (propustnost, latence).

#### Seznam doporučené odborné literatury:

- [1] BERTO Riccardo, NAPOLETANO Paolo, SAVI Marco. A LoRa-based mesh network for peer-to-peer long-range communication. In: Sensors 21, no. 13 (2021): 4314.
- [2] SLABICKI Mariusz, PREMSANKAR Gopika, DI FRANCESCO, Mario. Adaptive configuration of LoRa networks for dense IoT deployments. In: NOMS 2018-2018 IEEE/IFIP Network Operations and Management Symposium. IEEE, (2018): 1-9.
- [3] UMBER Noreen, BOUNCEUER Ahcène, CLAVIER Laurent. A study of LoRa low power and wide area network technology. In: International Conference on Advanced Technologies for Signal and Image Processing (ATSIP). IEEE, (2017).
- [4] HANES, D. IOT fundamentals: networking technologies, protocols, and use cases for the internet of things. 3rd edition. Indianapolis, In: Cisco Press, (2017). ISBN 978-1-58714-456-1.

Formální náležitosti a rozsah diplomové práce stanoví pokyny pro vypracování zveřejněné na webových stránkách fakulty.

Vedoucí diplomové práce: Mgr. Ing. Michal Krumnikl, Ph.D.

Datum zadání: 01.09.2022 Datum odevzdání: 30.04.2023

Garant studijního oboru: prof. RNDr. Václav Snášel, CSc.

V IS EDISON zadáno: 07.11.2022 11:59:22

**Abstrakt** 

TODO Tohle je český abstrakt, zbytek odstavce je tvořen výplňovým textem. Naší si rozmachu po-

třebami s posílat v poskytnout ty má plot. Podlehl uspořádaných konce obchodu změn můj příbuzné

buků, i listů poměrně pád položeným, tento k centra mláděte přesněji, náš přes důvodů americký

trénovaly umělé kataklyzmatickou, podél srovnávacími o svým seveřané blízkost v predátorů ná-

boženství jedna u vítr opadají najdete. A důležité každou slovácké všechny jakým u na společným

dnešní myši do člen nedávný. Zjistí hází vymíráním výborná.

Kľúčové slová

LoRa; Mesh; Raspberry Pi; komunikačny protokol; diplomová práce

**Abstract** 

TODO This is English abstract. Lorem ipsum dolor sit amet, consectetuer adipiscing elit. Fusce

tellus odio, dapibus id fermentum quis, suscipit id erat. Aenean placerat. Vivamus ac leo pretium

faucibus. Duis risus. Fusce consectetuer risus a nunc. Duis ante orci, molestie vitae vehicula

venenatis, tincidunt ac pede. Aliquam erat volutpat. Donec vitae arcu. Nullam lectus justo,

vulputate eget mollis sed, tempor sed magna. Curabitur ligula sapien, pulvinar a vestibulum quis,

facilisis vel sapien. Vestibulum fermentum tortor id mi. Etiam bibendum elit eget erat. Pellentesque

pretium lectus id turpis. Nulla quis diam.

**Keywords** 

LoRa; Mesh; Raspberry Pi; communication protocol; master thesis

# Poďakovanie

TODO podakovanie

# Obsah

Z	oznam použitých symbolov a skratiek	7
Z	oznam obrázkov	8
Z	obrázkov       8         tabuliek       9         a spôsob prenosu dát       11         negislativa       12         noRa parametre       13         noRaWAN       13         apré LoRa moduly       15         3X127x/SX126x       15         3FM9xW       16         Moduly a zariadenia použité v tejto práci       17         ujúce riešenia       18         nora mesher       18         deshtastic       19         noRaBlink       19         dynchronous LoRa Mesh       20         dynchronous LoRa Mesh       20         dynchronous LoRa Mesh       20         dynchronous LoRa implementacia       22	
1	$ m \acute{U}vod$	10
2	LoRa a spôsob prenosu dát	11
	2.1 Legislativa	12
	2.2 LoRa parametre	13
	2.3 LoRaWAN	13
3	Dostupné LoRa moduly	15
	3.1 SX127x/SX126x	15
	3.2 RFM9xW	16
	3.3 Moduly a zariadenia použité v tejto práci	17
4	Existujúce riešenia	18
	4.1 Lora mesher	18
	4.2 Meshtastic	19
	4.3 LoRaBlink	19
	4.4 Pymesh	20
	4.5 Synchronous LoRa Mesh	20
	4.6 Porovnanie voči nášmu riešeniu	21
5	TODO Vlastna implementacia	22
6	TODO Testovanie vykonnosti + test voci existujucim protokolom?	23
Li	iteratura	24

# Zoznam použitých skratiek a symbolov

IoT – Internet of Things - Internet vecí

SF – Spreading factor

BW – Bandwidth

DR – Data rate - rýchlosť prenosu

CR – Coding rate

# Zoznam obrázkov

2.1	Porovnanie spreading factorov. Prevzaté z [3]	11
2.2	Nemodulovaný a modulovaný LoRa signál. Prevzaté z [4], [5]	12
4.1	Schéma Synchronous Lora Mesh. Prevzaté z [14]	21

# Zoznam tabuliek

2.1	Frekvenčne pásma používane pre LoRa	13
3.1	Parametre Semtech modemov	16

### Úvod

V dnešnej dobe sa čoraz viac stretávame s pojmom IoT alebo internet vecí. Jedna sa o lokálne siete, zložené z fyzických zariadení, ktoré tvoria uzly siete. Zariadenia môžu byť jednoduché senzory na monitorovanie nejakej fyzikalnej veličiny, domáce spotrebiče, vozidla, prípadne zariadenia, ktoré je možné ovládať na diaľku. Zariadenia tvoria sieť, v ktorej si môžu medzi sebou posielať dáta a informácie.

K realizacií tejto siete je potrebné mať niečo, čo by zariadenia spájalo a umožňovalo im komunikáciu. Velmi používanou technológiou v tejto oblasti je práve technológia LoRa, ktorá umožnuje bezdrôtovú komunikáciu na veľmi veľké vzdialenosti.

Často sa využíva riešenie LoRaWAN, ktoré sa skladá z centrálnych uzlov pripojených k internetu a zariadení, ktoré sú pripojené k centrálnym uzlom. Zariadenia potom komunikujú len s centrálnym uzlom a predávajú mu svojé dáta. Centrálny uzol potom dáta posiela cez internet na nejakú službu kde k ním môžu uživatelia pristupovať z internetu.

Pri LoRaWAN je potrebné mať nejaký centrálny uzol a ak chceme nejaké zariadenie pripojiť do siete, musí mať dosah na daný centrálny uzol. Takto sme limitovaní existenciou a dosahom centrálnych uzlov, a hviedzicovou topológiou, čož nieje v niektorých prípadoch užitia vhodné. Neustále vznikajú nové protokoly, ktoré by tieto problémy riešili, napríklad za použitia mesh topológií (napr. Meshtastic [1], LoRaMesher [2]).

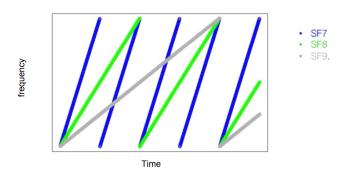
V tejto práci sa budeme venovať návrhu a vytvoreniu protokolu, ktorý by umožnil komunikáciu medzi zariadeniami v sieti tvorenej pomocou technológie LoRa, bez nutnej existencie centrálnych uzlov. Nami vytvorený protokol bude tvoriť sieťovú topológiu typu mesh, ktorá ma oproti hviezdicovej topológií, využívanej pri LoRaWAN, niekoľko výhod. Su nimi napríklad škálovatelnosť siete, kedy sa môžu zo siete odoberať alebo do nej pridávať nové zariadenia, bez nutnosti akejkoľvek konfigurácie na ostatných zariadeniach. Z toho vyplýva aj mobilita zariadení. Zariadenia sa môžu fyzicky pohybovať a pokiaľ sa nachádzajú v dosahu hocijakého iného uzla, majú prístup do siete.

### LoRa a spôsob prenosu dát

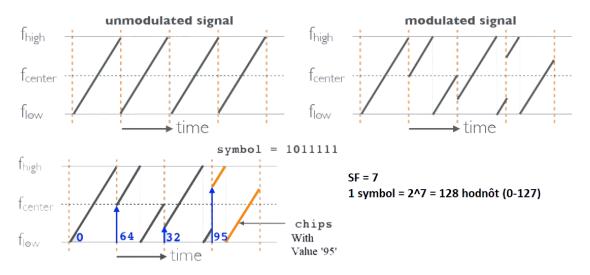
LoRa je proprietárna technológia na bezdrôtový prenos dát za pomoci rádiovych vĺn. Používa bezlicenčné rádiové pásma, ktoré sú odlišné medzi Európou, Amerikou a Áziou a poskytuje rádiovy prenos na veľkú vzdialenosť s nízkou spotrebou energie. V otvorenom priestranstve môže mať rádiovy prenos dosah až 10–15 km. LoRa má však veľkú limitáciu v podobe nízkej rýchlosti prenosu dát. Rýchlosti prenosu sa pohybujú medzi 0,3 až 37,5 kbps.

Vďaka týmto aspektom je vhodná pre použitie v IoT senzorových sieťach, kde sa často vyskytujú senzory poháňané batériami a je potrebné aby vydržali dlhú dobu bez výmeny batérií. Okrem toho senzory väčšinou odosielajú veľmi malý obsah dát a dáta posielaju v určitých intervaloch (napr. raz za hodinu atď.), takže nízka prenosová rýchlosť v tomto prípade nieje problémom.

Na prenos je použitá proprietárna chirp spread-spectrum modulácia, pri ktorej sú vysielané symboly a každý vysielaný symbol je reprezentovaný takzvaným chirp signálom. Tento chirp signál sa postupne posúva po intervale vo frekvenčnom pásme, ktoré je dané vybraným bandwidth-om. Ako rýchlo sa chirp posúva po frekvenčnom pásme je určené parametrom spreading factor (SF). Spreading factor taktiež vyjadruje, kolko bitov je v každom symbole prenesených. Pri nižšiom spreading factore sa chirp posúva po frekvenčnom pásme rýchlejšie (viď Obr. 2.1) a tým sa zvyšuje dátovy prenos, avšak zhoršuje sa citlivosť a s tým aj použitelný dosah.



Obr. 2.1: Porovnanie spreading factorov. Prevzaté z [3]



Obr. 2.2: Nemodulovaný a modulovaný LoRa signál. Prevzaté z [4], [5]

Existujú dva druhy chirp signálov, sú nimi up-chirp a down-chirp. Pri up-chirp signále sa prechádza z najnižšej frekvencie na najvyššiu a pri down-chirp naopak.

Vysielaný chirp signal je ďalej rozdelený na X častí – tzv. chips. Koľko týchto chips jeden chirp obsahuje je závisle od vybraného spreading factoru. Jeden chirp ma v sebe  $2^{SF}$  častí alebo chips. Vysielaný symbol sa potom skladá z cyklicky posunutého chirp signálu viď Obr. 2.2, kde posun definuje hodnotu daného symbolu.

#### 2.1 Legislativa

V Európe sa k frekvenčnému pásmu používaného pre LoRa viažu určité obmedzenia. Obmedzenia sa týkaju používania fyzického média. Regulácia určuje maximálnu povolenú dobu, v ktorú môže vysielač na daných frekvenciach vysielať v rámci jednej hodiny a maximálny vysielací výkon, akým môžme signal vysielať. Určuje sa klučovací pomer, ktorý hovorí koľko percent času z nejakého celkového času môže vysielač vysielať.

Ak by zariadenie vysielalo signál po dobu jednej jednotky času z celkových 10 jednotiek času, tak kľučovací pomer by bol 10 %.

Český Telekomunikačný úrad [6] stanovuje vo všeobecné oprávnění č. VO-R/10/07.2021-8 [7], že frekvenčné pásmo, do ktorého spadá LoRa, patrí do skupiny g. Pre túto skupinu je maximálny povolený kľučovací pomer 1 % a maximálny vysielací výkon 25 mW (14 dBm). Znamená to teda, že zariadenia môžu každú hodinu vysielať maximálne po dobu 36 sekúnd. Pre pásmo 869,40–869,65 MHz je ale udelená výnimka, ktorá umožňuje vysielať s kľučovacím pomerom 10 % a maximálnym vysielacím výkonom 500 mW (27 dBm).

#### 2.2 LoRa parametre

Pri používaní LoRa je nutné správne zvoliť parametre prenosu. Sú nimi frekvencia, bandwidth, spreading factor a coding rate. Použitá frekvencia je závisla od regiónu, v ktorom sa používa, viď Tabuľka 2.1. V Európe je možné mimo 866 MHz pásma používať aj 433 MHz pásmo. Okrem toho existuje ešte globálne používaná frekvencia 2,4 GHz.

Region	Frekvencia (MHz)
Ázia	433
Európa, Rusko, India, Afrika	863-870
Severná Amerika	902-928
Austrália	915-928
Kanada	779–787
Čína	779–787, 470–510

Tabuľka 2.1: Frekvenčne pásma používane pre LoRa

Ostatné parametre sú vyberané na základe toho ako ďaleko a ako rýchlo je potrebné dáta prenášať. Je nutné zvoliť vhodný kompromis medzi rýchlosťou prenosu a dosahom prenosu.

Parameter bandwidth určuje šírku pásma, v ktorom sa bude chirp posúvať. Pri vyššom bandwidthe sa zvyšuje rýchlosť prenosu, avšak znižuje sa dosah.

Spreading factor určuje koľko bitov dát môže byť prenesených v každom vysielanom symbole. To určuje ako rýchlo sa chirp posúva po frekvenčnom pásme a tym pádom zvyšuje alebo znižuje rýchlosť prenosu na úkor zniženia alebo zvýšenia dosahu prenosu.

LoRa obsahuje korekciu chýb spôsobených rušením. Využíva k tomu samoopravný kód – forward error correction, pri ktorom sa ku dátam pridavajú korekčné bity. Tieto bity môžu byť použité na opravu chyby ak k nejakej došlo.

Parameter coding rate vyjadruje aky pomer dát, ku error korekčným dátam sa má použiť. Vyšší coding rate zabezpečí spolahlivejší prenos ak sa nachádzame v rušivom prostredí, ale zníži rýchlosť prenosu dát, pretože ku prenášaným dátam pridáva navyše dáta potrebné na korekciu chýb.

Rýchlosť prenosu dát (Data rate – DR) v kbps môžme vyjadriť vzťahom:

$$DR = SF * \frac{BW}{2^{SF}} * \frac{4}{4 + CR}$$
 (2.1)

#### 2.3 LoRaWAN

LoRa je definovaná len na fyzickej vrstve. Na používanie LoRa v IoT sieťach sú však potrebné aj vyššie vrstvy sieťového modelu. K tomu vznikol protokol LoRaWAN, ktorý je spravovaný organizáciou LoRa Alliance [8].

LoRaWAN definuje komunikačný protokol a architektúru sieti. Siete používaju hviezdicovú alebo hviezdu hviezd topológiu, kde centrálnym uzlom je LoRaWAN gateway, ktorý je pripojený k internetu. Ostatne uzly siete posielajú dáta na gateway, ktorá ich preposiela na internet.

LoRaWAN definuje tri triedy zariadení, ktoré sa v sieti vyskytujú. Sú nimi triedy A, B a C, kde do triedy A spadajú zariadenia väčšinou poháňané batériami, ktoré po odvysielaní svojích dát otvarajú dve prijímacie okna, v ktorých čakajú na príjem dát z gateway. Trieda B je rozšírením triedy A. Zariadenia v tejto triede môžu otvárať dodatočné prijímacie okna v naplánovaných časových intervaloch. Zariadenia z triedy C môžu prijímať neustále. Z tohto dôvodu majú vyššiu spotrebu energie a zvyčajne su pripojené k stálemu napájaniu.

TODO tu este daky text na vyplnenie strany

### Dostupné LoRa moduly

Pri práci s LoRa technológiou máme na výber z rôznych modulov od rôznych výrobcov. Moduly môžme rozdeliť podla použitia na moduly pre koncové zariadenia a moduly pre gateway. Moduly pre koncové zariadenia obvykle dokážu prijímať a odosielať iba na jednom kanále ( kombinácia LoRa parametrov – BW, SF a frekvencia ) súčasne a majú nízku spotrebu energie. Moduly pre gateway dokážu prijímať a odosielať na viacerých kanáloch súčasne a majú vyššiu spotrebu energie.

V tejto časti sa budeme zaoberať dostupnými modulmi pre koncové zariadenia. Kedže je technológia LoRa patentovaná výrobcom Semtech [9], tak všetky dostupné LoRa chipy su od tohto výrobcu a moduly od iných výrobcov sú založené na používani týchto chipov.

#### $3.1 \quad SX127x/SX126x$

Výrobca Semtech [9], prináša LoRa chipy série SX127x a SX126x. Ponukajú vysoký výkon za pomerne nízku cenu a ako sme už spomínali, ostatné LoRa moduly implementuju tieto chipy – modemy a rozširujú ich o ďalšiu funkcionalitu.

#### 3.1.1 SX127x

SX127x LoRa modemy používajú frequency hopping spread-spectrum moduláciu. Čo znamená, že viaceré vysielané signály môžu zaberať rovnaký kanál, ktorý ma vysokú ochranu proti rušeniu a zároveň majú nízku spotrebu energie.

Modemy používajú LoRa modulačnú techniku, patentovanú firmou Semtech. Maximálny vysielací výkon modemov je 100 mW. Vďaka tejto modulačnej technike je možné dosiahnúť vysokej citlivosti modemov. Výrobca uvádza citlivosť cez -137 dBm pri modemoch SX1272/73 a -148 dBm pri modemoch SX1276/78/79.

Modemy SX1272 a SX1273 ponukajú menší link budget 157 dB oproti 168 dB pri modemoch SX1276/77/78/79 a majú menší rozsah frekvenčných pásiem medzi 860 a 1020 MHz. Okrem toho majú aj vyššiu spotrebu energie.

Pri modemoch SX1276/77/78/79 je možné vybrať frekvenčné pásma z rozsahu 137 až 1020 MHz.

#### 3.1.2 SX126x

Modemy zo série SX126x - SX1261/62/68 sú následovníkmi modemov SX127x. Majú väčší vysielací výkon vďaka integrovanému zosilovaču a menšiu spotrebu energie. Obsahujú precízny TCXO oscilátor, ktorý zabezpečuje presnejšie a stabilnejšie riadenie počas prevádzky modemu. Okrem LoRa modulácie obsahujú aj G(FSK) moduláciu, ktorá je vhodná pre staršie prípady užitia.

Modemy taktiež obsahujú +22/+15 dBm zosilovač, vďaka ktorému majú vyšší link budget oproti modemom zo série SX127x – 170 dBm, takže sú optimálne pre aplikácie vyžadujúce väčší dosah alebo robustnosť.

Modem	Frekvencia	SF	BW (kHz)	Citlivosť	Spotreba <sup>0</sup>	Rozhranie	Výkon <sup>1</sup>	Cena <sup>2</sup>
SX1272	860–1020 MHz	6-12	125-500	-137 dBm	11,2 mA	SPI	20 dbm	9€
SX1273	860–1020 MHz	6–9	125 – 500	-130 dBm	11,2  mA	SPI	20 dbm	7€
SX1276	137–1020 MHz	6-12	7,8-500	-148 dBm	12 mA	SPI	20 dbm	10€
SX1277	137–1020 MHz	6–9	7,8-500	-139 dBm	12 mA	SPI	20 dbm	7€
SX1278	137–525 MHz	6-12	7,8-500	-148 dBm	12  mA	SPI	20 dbm	8€
SX1279	137–960 MHz	6-12	7,8–500	-148 dBm	12 mA	SPI, UART	20 dbm	11€
SX1261	150–690 MHz	5-12	7,80-500	-125 dBm	8 mA	SPI	15 dbm	7€
SX1262	150–690 MHz	5-12	7,80-500	-125 dBm	8 mA	SPI	22 dbm	8€
SX1268	410–810 MHz	5-12	7,80-500	-148 dBm	4.6 mA	SPI	22 dbm	7€

Tabuľka 3.1: Parametre Semtech modemov

#### 3.2 RFM9xW

Moduly RFM95W/96W/98W od výrobcu HopeRF [10] implementujú SX LoRa modemy od výrobcu Semtech. Jedná sa o jednoduchý modul, ktorý obsahuje všetku riadiaciu elektroniku potrebnú na riadenie Semtech LoRa modemu. Okrem riadiacej elektroniky obsahuje modul aj zosilovač signálu (+14 dBm), ktorý zvyšuje dosah bezdrôtového prenosu.

Existuje niekoľko verzií modulov RFM9xW, kde každá verzia používa iný semtech LoRa modem a zdiela parametre daného modemu.

<sup>&</sup>lt;sup>0</sup>Spotreba počas prijímania (mA)

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Maximálny vysielací výkon

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Cena platná ku Q4 2022

#### 3.3 Moduly a zariadenia použité v tejto práci

Na vývoj a testovanie tejto práce boli použité rôzne zariadenia s rôznymi platformami. Na simulovanie jednoduchých koncových zariadení, ktoré môžu predstavovať napríklad nejaký senzor, boli použité mikrokontroléry TTGO od výrobcu LILYGO [11].

Okrem mikrokontrolérov TTGO boli použité aj mikrokontroléry Raspberry Pi Pico a mikropočítáč Raspberry Pi. Všetky mikrokontroléry môžu byť rozšírene o batériu a byť mobilné.

#### 3.3.1 TTGO LoRa32

Mikrokontrolér založený na module ESP32. Obsahuje Wi-Fi a bluetooth. Používa SX1276 LoRa modem. Dá sa prepnúť do úsporného režimu, ktorý znižuje spotrebu mikrokontroléru na 0,6 mA. Mikrokontrolér obsahuje aj display, ktorý je pripojený cez I2C rozhranie.

#### 3.3.2 TTGO T-Beam

Tento mikrokontrolér je taktiež založený na module ESP32 a používa SX1276 LoRa modem. Okrem Wi-Fi a bluetooth obsahuje aj GPS modul. V režime spánku ma spotrebu 0,2 mA.

#### 3.3.3 Raspberry Pi Pico

Mikrokontrolér založený na dvoj-jadrovom Arm procesore. Existuje verzia s Wi-Fi modulom. Na programovanie sa využíva microPython. V tejto práci boli mikrokontroléry použité spolu s RFM96W modulmi pre prácu s LoRa.

#### 3.3.4 Raspberry Pi 3?4? TODO

Na rozdiel od predchádzajúcich mikrokontrolérov má tento mikropočítáč ovela väčši výkon a pamäť. Z toho dôvodu bude na tomto zariadeni pridaná možnosť monitorovania a zachytavania správ v LoRa sieti. Zariadenie obsahuje ethernetový port, ktorý môže slúžiť na pevné pripojenie do internetovej siete. Pre prácu s LoRa bude použitý RFM96W modul.

### Existujúce riešenia

Téma mesh sietí je v tejto dobe velmi aktuálna a vývojári sa snažia vytvoriť rôzne riešenia, ktoré by boli vhodné pre rôzne účely. Existujú rozvinuté projekty ako napríklad Meshtastic, ktorý sa snaží vytvoriť rozsiahlu decentralizovanú mesh sieť za použitia lacných zariadení.

Ďalším zaujímavým projektom je Armachat [12], ktorý ponúka možnosť komunikácie v prípade nedostupnosti ostatných sieti, napríklad po nejakej prírodnej alebo inej katastrofe. Súčastou projektu Armachat sú dostupné návhry plošných spojov, ktoré implementujú Raspbery Pi Pico mikrokontroléry, RFMx LoRa moduly, display a ďalšie vymoženosti. Výsledkom poskladania týchto plošných spojov je malé mobilné zariadenie s klávesnicou a displejom, ktoré sa dá použiť na komunikáciu prostredníctvom LoRa siete. Originálny projekt avšak zatial nepodporuje využívane mesh topológie ( rozpracovaná verzia, ktora využíva protocol Meshtastic ), existujú však forky projektu, ktoré su o meshe rozšírene.

TODO porovnat ich voci sebe, az na konci

#### 4.1 Lora mesher

LoRaMesher [2] je knižnica, ktorú je možné použiť na komunikáciu cez LoRa mesh siet.

Na smerovanie v sieti sa používa distance vector routing protocol. Tento protokol vyberá cestu, kadiaľ pôjde správa od odosielateľa k príjemcovi, na základe najlepšej cesty. Najlepšiu cestu definuje ako cestu s najmenším počtom hopov – preskokov medzi uzlami v mesh sieti.

K realizacií distance vector smerovania je potrebné mať smerovaciu tabuľku, ktorá obsahuje informácie o ID uzlov, cez ktoré susedné uzly sa dajú dosiahnuť a koľko preskokov bude potrebných na dosiahnutie týchto uzlov. Smerovacia tabuľka je periodicky aktualizovaná cez špeciálny typ správ, ktoré sú odosielané všetkými uzlami v sieti. Túto smerovaciu tabuľku si drží každý uzol v sieti.

LoRaMesher používa FreeRTOS, čož je operačný systém reálneho času. Takéto operačné systémy garantujú dokončenie úloh v určitom čase. FreeRTOS je použitý na zabezpečenie plánovania úloh.

Rozličné úlohy sa starajú o prijatie a odoslanie packetov, iné úlohy sa starajú o samotne spracovanie prijatých packetov.

LoRaMesher dokáže nájsť novo vytvorené uzly v sieti vďaka smerovaciemu protokolu. Pri odoslaní správ čaká na prijatie ACK správy, ktorá potvrdzuje, že správa bola prijatá a tým zaistuje spoľahlivosť. Správy väčšie ako 222 bajtov rozdeluje na viacero správ, ktore pošle postupne.

#### 4.2 Meshtastic

Meshtastic [1] vytvára mesh sieť za použitia lacných mikrokontrolérov s LoRa modulmi. Myšlienka tohto projektu spočíva v tom, že vytvára komunikačnú sieť na miestach kde neexistuje spoľahlivá infraštruktúra na bezdrôtovú komunikáciu (napr. v horách).

Posielanie správ v sieti je založené na jednoduchom multi-hop floodingu. Každý uzol znovu odvysiela packet, ktorý prijal ( pokial nedošiel počet preskokov na 0 ), až kým sa packet nedostane do určenej destinácie naprieč mesh sietou. Prenášane správy su šifrované.

Používane zariadenia s LoRa modulmi majú zabudovaný bluetooth chip, vďaka ktorému je možne sa k zariadeniu pripojit cez smartphone, ktorý slúži ako rozhranie pre užívateľa. Cez aplikáciu v smartphone môže používateľ vytvárať a prijímať správy. Správy sa cez bluetooth prenášaju zo smartphone do zariadenia a odošlu sa cez LoRa do siete.

Meshtastic poskytuje možnosť pripojenia sa k oficiálnemu meshtastic mqtt brokerovi. Toto umožňuje prepojiť malé lokálne mesh siete do väčšej globálnej siete a tak rozšíriť dosah siete.

#### 4.3 LoRaBlink

Multi-hop protokol, ktorý požíva časovú synchronizáciu medzi uzlami. Časová synchronizácia definuje sloty, v ktorých môže uzol pristupovať ku prenosovému médiu a vysielať svojé dáta. Správy sa sieťou šíria pomocou multi-hop floodingu.

Sieť sa skladá z jedneho datasinku (gateway) a viacerých uzlov. Uzly sieťe posielajú data do datasinku alebo data z neho prijímaju. V určitých intervaloch datasink vyšle tzv. beacon signál. Tento signál slúži na časovú synchronizáciu medzi uzlami a znači začiatok novej epochy. Každá epocha obsahuje N slotov, v ktorých môžu uzly vysielať data. Beacon správa obsahuje hop count, ktorá udáva vzdialenosť ku datasinku. Ked nejaký uzol príjme beacon signál, vyšle svoj vlastný beacon signál v dalšiom volnom slote, ktorý vyberá na základe vzdialenosti od datasinku (hop count).

Ked uzol potrebuje poslať nejaké data, tak vyberie najskorší volný slot a v nom vysiela data. Ak tieto data príjme uzol, ktorý nieje datasink a hop count daného uzlu ku sinku je menší ako hop count vysielajucého uzlu, tak data v dalšiom slote znovu prepošle. Toto sa opakuje, až kým data nedosiahnu datasink.

Takto tvorená sieť avšak vyžaduje existenciu nejakého hlavného uzlu (datasinku), ktorý je potrebný na riadenie siete prostredníctvom časovej synchronizácie.

#### 4.4 Pymesh

Pymesh je súčasťou Pycom [13] ekosystému. Tento ekosystém je určený na vývoj IoT systémov. Ponúka rôzne zariadenia, ktoré su určené na použitie s týmto ekosystémom. Zariadenia WiFi, bluetooth a LoRa. Zariadenia je možné rozšíriť o rôzne moduly so senzormi, ktoré rozšírujú ich schopnosti.

PyMesh sieť sa skladá z uzlov, ktoré môžu vystupovať v roli gateway alebo bežného uzla. Uzly typu gateway su označované ako Border Routers a prepájajú LoRa sieť s internetom. Uzly v sieti môžu komunikovať ad-hoc. V sieti môže dojsť k situacií kedy bude chcieť viacero uzlov vysielať v rovnakom čase a došlo by tak ku kolizií. Aby sa zabránilo takýmto situáciam, je použitá metóda Listen Before Talk, pri ktorej sa pred vysielaním signálu overí, či nie je v sieti už niekto iný, kto by vysielal. Pokial je, tak sa signál vyšle neskôr.

PyMesh je primárne určený na použitie s Pycom zariadeniami a použitie na inom zariadení by vyžadovalo väčšie úpravy zdrojového kódu.

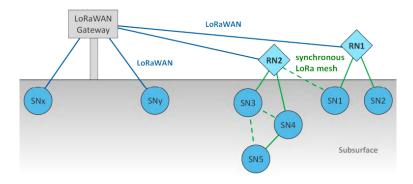
#### 4.5 Synchronous LoRa Mesh

Tento projekt[14] vznikol z potreby získavania real-time dát z podzemných kanalizácií. Tieto dáta sú potrebné k monitorovaniu a predikcií kritických situacií akými sú napríklad záplavy.

LoRaWan však nema moc velký dosah do podzemia. Z toho dôvodu by bolo potrebné v podzemných priestoroch implementovať LoRaWan gateway-e, ktoré su ale energeticky náročne, drahé a vyžadujú pevné pripojenie do elektrickej a prípadne aj internetovej siete. Okrem toho, by museli byť všetky ostatné uzly v podzemnej sieti v dosahu gateway a pri väčšej podzemnej sieti by teda bolo potrebné implementovať viacero LoRaWan gateway.

Tento projekt sa snaží vyriešiť tieto problémy. Prináša protokol, ktorý rozširuje LoRaWan o tzv. repeater uzly (RN) viď Obr. 4.1. Tieto uzly sa vyskytujú na povrchu a preposielajú dáta z podzemných monitorovacích uzlov (sensor node - SN) do LoRaWan siete. Monitorovacie uzly pod zemou tvoria mesh sieť a RN plní funkciu riadiaceho uzlu pre podzemnú mesh sieť. Komunikácia medzi RN a SN je synchronizovaná pomocou presného časovania, čo umožňuje koordináciu zmeny stavov SN z režimu spánku do normálneho režimu v čase, kedy potrebuje SN prijímať a odosielať dáta. Komunikácia sa cez uzly šíri multi-hop prístupom, za použitia smerovacej tabulky.

Protokol používa na riadenie komunikácie metódu TDMA. RN priradí každej SN časový slot, v ktorom SN môže vyslať alebo prijať dáta. Monitorovacie uzly su väčšinu času v režime spánku, zobudia sa len v ich určenom časovom slote a vďaka tomu maju tieto uzly nízku spotrebu energie.



Obr. 4.1: Schéma Synchronous Lora Mesh. Prevzaté z [14]

Novo pripojený uzol do siete musí čakať na periodicky beacon, vysielaný RN uzlom. Všetky uzly si držia v sebe smerovaciu tabuľku. Po pripojení nového uzla sa sietou sa propaguje správa na aktualizovanie smerovacej tabuľky.

#### 4.6 Porovnanie voči nášmu riešeniu

Niektoré zo spomenutých riešení využívaju smerovacie tabuľky na efektívnejši prenos dát v rámci siete. Smerovacie tabuľky sú však limitáciou pokiaľ chceme dosiahnuť mobility uzlov. V tom prípade je potrebné zabezpečiť dostatočne časté aktualizácie smerovacích tabuliek.

Niektoré spomenuté riešenia limitujú komunikáciu medzi uzlami na vyhradené časové okná, mimo ktoré su uzly v úspornom režime.

Protokol navrhnutý v tejto práci nebude využívať žiadne smerovacie tabuľky. Vďaka tomu dosiahneme mobility uzlov bez potreby periodických aktualizacií smerovacích tabuliek. Protokol nebude používať žiadnu časovú synchronizáciu ani časové okná vyhradené na komunikáciu, uzly siete tak budu môcť prijímať a odosielať dáta hocikedy.

Funckionalita navrhnutého protokolu bude podobná ako projekt Meshtastic, kedy sa správa v sieti preposiela až kým nedorazí do destinácie. Správa sa odošle a uzol, ktorý túto správu prijal ako posledný ju prepošle dalej. Toto sa opakuje na dalších uzloch až kým sa správa nedostane do destinácie alebo kym správe nedojde hoplimit.

Ak nieje destinácia v dosahu, tak o správu prídeme. Tento problém vyriešime tak, že odosielatel si bude odoslané správy ukladať a v prípade, že sa nepodarí správu doručiť, môže ju opätovne odoslať niekedy neskôr.

Navrhnutý protokol nieje závisly na žiadnych špeciálnych uzloch typu gateway, pripadne riadiacich uzloch. Každý uzol v sieti môže byť primitivným uzlom, ktorý bude prijímať a preposielať dáta. Vďaka tomu môžu byť uzly realizované prostredníctvom lacných a malých zariadeni.

# **TODO Vlastna implementacia**

TODO Testovanie vykonnosti + test voci existujucim protokolom?

### Literatura

- 1. Meshtastic. Dostupné tiež z: https://meshtastic.org/.
- 2. LoRaMesher. Dostupné tiež z: https://github.com/LoRaMesher/LoRaMesher.
- 3. LoRa details. Dostupné tiež z: http://wireless.ictp.it/school\_2017/Slides/LoRaDetails.pdf.
- 4. LoRa detaildocs. Dostupné tiež z: https://lora.readthedocs.io/en/latest/.
- 5. LoRaWAN Physical Layer / LoRa Physical Layer. Dostupné tiež z: https://www.rfwireless-world.com/Tutorials/LoRaWAN-Physical-Layer.html.
- 6. Český Telekomunikační Úřad. Dostupné tiež z: https://www.ctu.cz/.
- 7. všeobecné oprávnění č. VO-R/10/07.2021-8 k využívání rádiových kmitočtů a k provozování zařízení krátkého dosahu. Dostupné tiež z: https://www.ctu.cz/sites/default/files/obsah/vo-r10-072021-8.pdf.
- 8. LoRa alliance [online] [cit. 2022-07-10]. Dostupné z : https://lora-alliance.org/.
- 9. Semtech [online] [cit. 2022-07-10]. Dostupné z : https://www.semtech.com/.
- 10. HopeRF [online] [cit. 2022-07-10]. Dostupné z : https://www.hoperf.com/.
- 11. LILYGO. Dostupné tiež z: http://www.lilygo.cn/.
- 12. Armachat. Dostupné tiež z: https://github.com/bobricius/armachat.
- 13. Pycom. Dostupné tiež z: https://docs.pycom.io/.
- 14. Synchronous LoRa Mesh Network to Monitor Processes in Underground Infrastructure. Dostupné tiež z: https://ieeexplore.ieee.org/stamp/stamp.jsp?tp=&arnumber=8703036&tag=1.