

The background of the cover is white and features several abstract geometric shapes. In the top right, there is a large light teal shape and a smaller dark blue circle. In the top left, there is a light teal semi-circle. In the bottom left, there is a large dark blue shape and a light teal semi-circle. In the bottom right, there is a light teal circle.

ESCUELA POLITÉCNICA NACIONAL

MÉTODOS NUMÉRICOS

JIMÉNEZ JARAMILLO YASID GABRIEL

[Tarea 08] Ejercicios Unidad 03-C mínimos cuadrados

EJERCICIO UNO

Dados los datos:

xi	4.0	4.2	4.5	4.7	5.1	5.5	5.9	6.3	6.8	7.1
yi	102.5	130.11	113.18	142.0	167.5	195.14	224.8	256.7	299.5	326.7
	6			5	3		7	3	0	2

RESOLUCIÓN

```
%load_ext autoreload
import numpy as np
import sympy as sym

xi_1 = [4.0, 4.2, 4.5, 4.7, 5.1, 5.5, 5.9, 6.3, 6.8, 7.1]
yi_1 = [102.56, 130.11, 113.18, 142.05, 167.53, 195.14, 224.87, 256.73, 299.50, 326.72]
xi_lin_1 = np.log(xi_1)
yi_lin_1 = np.log(yi_1)

The autoreload extension is already loaded. To reload it, use:
%reload_ext autoreload
```

a. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de grado 1 y calcule el error.

```
%autoreload 2
from src1 import minimosCuadrados, hallarCoef, graficar

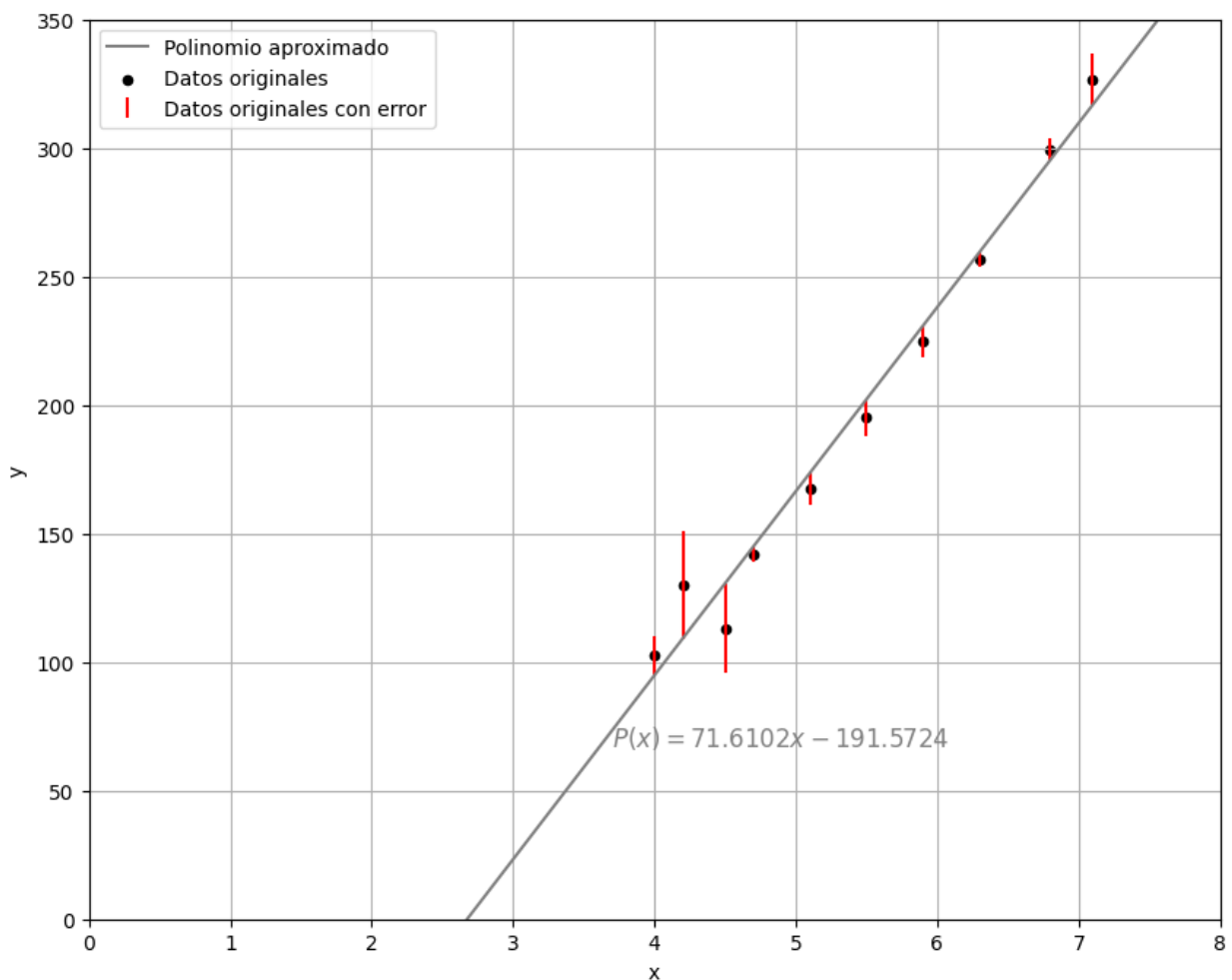
a,b = minimosCuadrados(len(xi_1),1,xi_1,yi_1)
c = hallarCoef(a,b)
graficar(xi_1,yi_1,c,'grey',[0, 8],[0, 350],3.7,65,10)

Matriz A:
[      10.0000      54.1000 ]
[      54.1000     303.3900 ]
Vector b:
[     1958.3900 ]
[    11361.7640 ]
Coeficientes del polinomio:
[     -191.5724 ]
[      71.6102 ]
```

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 7.6916
El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 20.91956

El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 17.4935
 El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 2.94554
 El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 6.10962
 El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 7.1437
 El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 6.05778
 El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 2.84186
 El error absoluto de $f(x_9)$ al punto x_9 es de 4.12304
 El error absoluto de $f(x_{10})$ al punto x_{10} es de 9.85998
 El error cuadrático medio para este ajuste es de: 105.883889
 Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



b. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de grado 2 y calcule el error.

```
%autoreload 2
```

```
a,b = minimosCuadrados(len(xi_1),2,xi_1,yi_1)
```

```
c = hallarCoef(a,b)
graficar(xi_1,yi_1,c,'lightblue',[0, 8],[0, 350],3.7,80,10)
```

Matriz A:

```
[ 10.0000    54.1000   303.3900 ]
[ 54.1000   303.3900  1759.8310 ]
[ 303.3900  1759.8310 10523.1207 ]
```

Vector b:

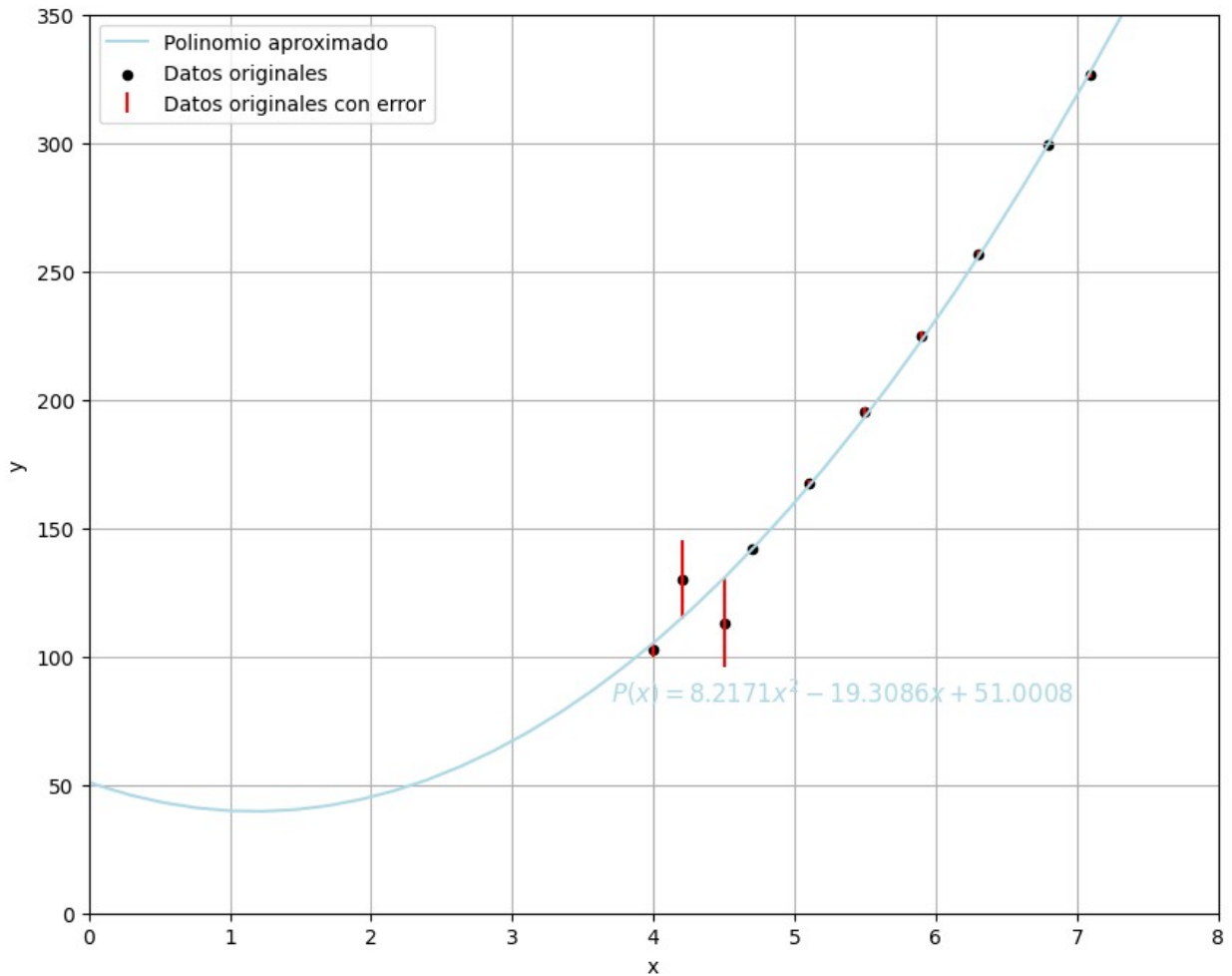
```
[ 1958.3900 ]
[ 11361.7640 ]
[ 67962.4938 ]
```

Coefficientes del polinomio:

```
[ 51.0008 ]
[ -19.3086 ]
[ 8.2171 ]
```

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 2.68
El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 15.255676
El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 17.328375
El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.283881
El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 1.276289
El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 1.769225
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 1.752689
El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 1.236681
El error absoluto de $f(x_9)$ al punto x_9 es de 0.161024
El error absoluto de $f(x_{10})$ al punto x_{10} es de 1.413751
El error cuadrático medio para este ajuste es de: 55.165621
Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



c. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de grado 3 y calcule el error.

```
%autoreload 2
```

```
a,b = minimosCuadrados(len(xi_1),3,xi_1,yi_1)
c = hallarCoef(a,b)
graficar(xi_1,yi_1,c,'purple',[0, 8],[0, 350],3,85,10)
```

Matriz A:

[10.0000	54.1000	303.3900	1759.8310]
[54.1000	303.3900	1759.8310	10523.1207]
[303.3900	1759.8310	10523.1207	64607.9775]
[1759.8310	10523.1207	64607.9775	405616.7435]

Vector b:

[1958.3900]
[11361.7640]
[67962.4938]
[417441.6618]

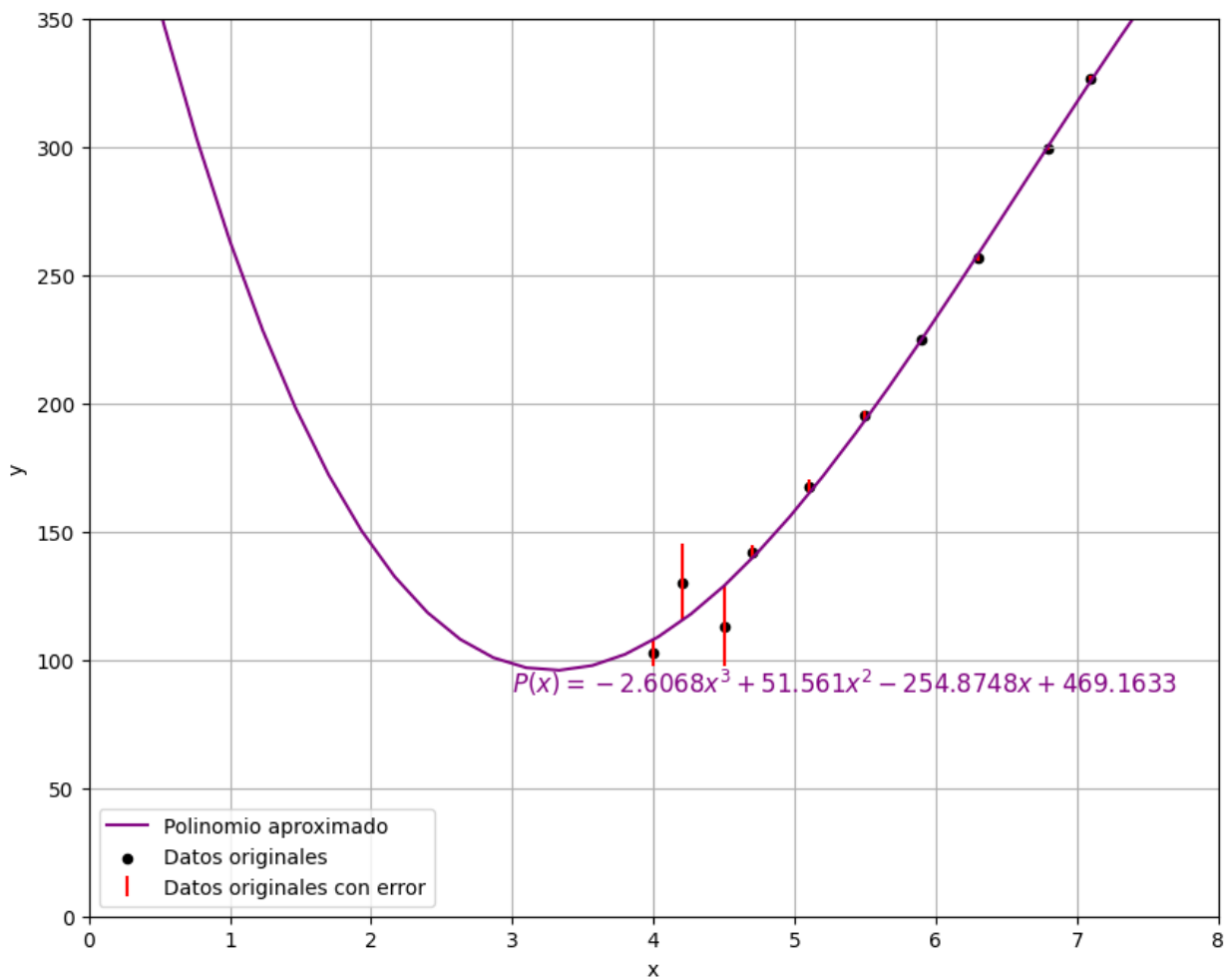
Coeficientes del polinomio:

[469.1633]
---	------------

```
[ -254.8748 ]  
[  51.5610 ]  
[  -2.6068 ]
```

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 5.2449
El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 15.017418
El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 15.6123
El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 2.461566
El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 2.921197
El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 1.7742
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 0.011587
El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 1.35563
El error absoluto de $f(x_9)$ al punto x_9 es de 1.033962
El error absoluto de $f(x_{10})$ al punto x_{10} es de 0.980165
El error cuadrático medio para este ajuste es de: 51.83839
Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



d. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de la forma be^{ax} y calcule el error.

```
%autoreload 2
from src1 import graficarNoLineales, expOriginal

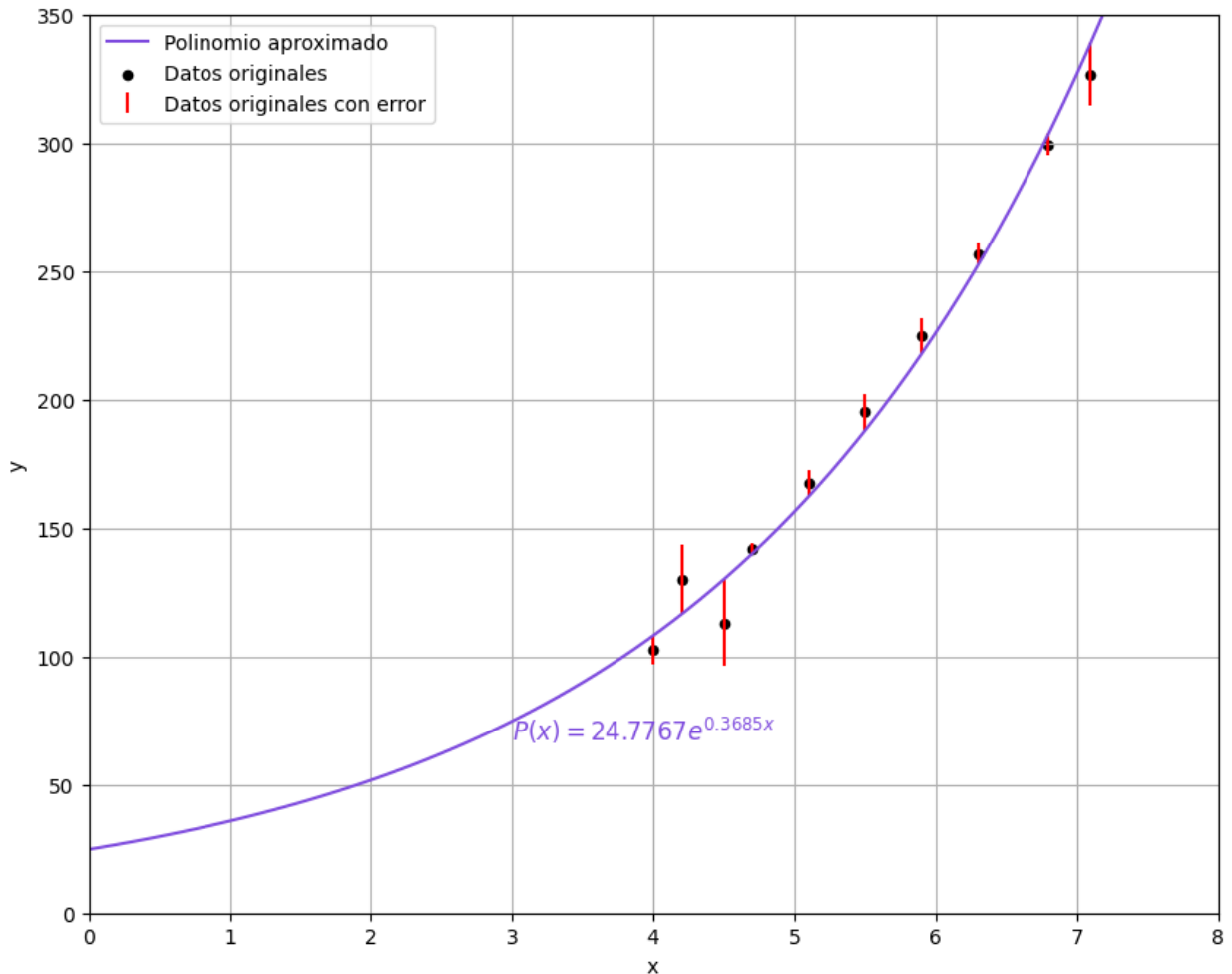
A,b = minimosCuadrados(len(xi_1),1,xi_1,yi_lin_1)
c = hallarCoef(A,b)
f_x = expOriginal(c,True)
graficarNoLineales(xi_1,yi_1,f_x,'#7E4BDE',[0,8],[0,350],3,65,5)

Matriz A:
[      10.0000      54.1000 ]
[      54.1000     303.3900 ]
Vector b:
[      52.0336 ]
[     285.4480 ]
Coeficientes del polinomio:
[      3.2099 ]
[      0.3685 ]
Con los coeficientes asociados al polinomio linealizado hallamos los
coeficientes de nuestra
expresión:

a = 0.36847662383170543 y b = 24.776723697836147

El error absoluto de f(x_1) al punto x_1 es de 5.631596
El error absoluto de f(x_2) al punto x_2 es de 13.643498
El error absoluto de f(x_3) al punto x_3 es de 16.900527
El error absoluto de f(x_4) al punto x_4 es de 2.020419
El error absoluto de f(x_5) al punto x_5 es de 5.261285
El error absoluto de f(x_6) al punto x_6 es de 7.10019
El error absoluto de f(x_7) al punto x_7 es de 6.966197
El error absoluto de f(x_8) al punto x_8 es de 4.219282
El error absoluto de f(x_9) al punto x_9 es de 4.097769
El error absoluto de f(x_10) al punto x_10 es de 12.365977
El error cuadrático medio para este ajuste es de: 82.17
Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>
```



e. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de la forma bx^a y calcule el error.

```
%autoreload 2
```

```
A,b = minimosCuadrados(len(xi_1),1,xi_lin_1,yi_lin_1)
c = hallarCoef(A,b)
f_x = expOriginal(c,False)
graficarNoLineales(xi_1,yi_1,f_x,'brown',[0,8],[0,350],3.1,50,3)
```

Matriz A:

```
[ 10.0000  16.6995 ]
[ 16.6995  28.2537 ]
```

Vector b:

```
[ 52.0336 ]
[ 87.6238 ]
```

Coefficientes del polinomio:

```
[ 1.8747 ]
[ 1.9933 ]
```

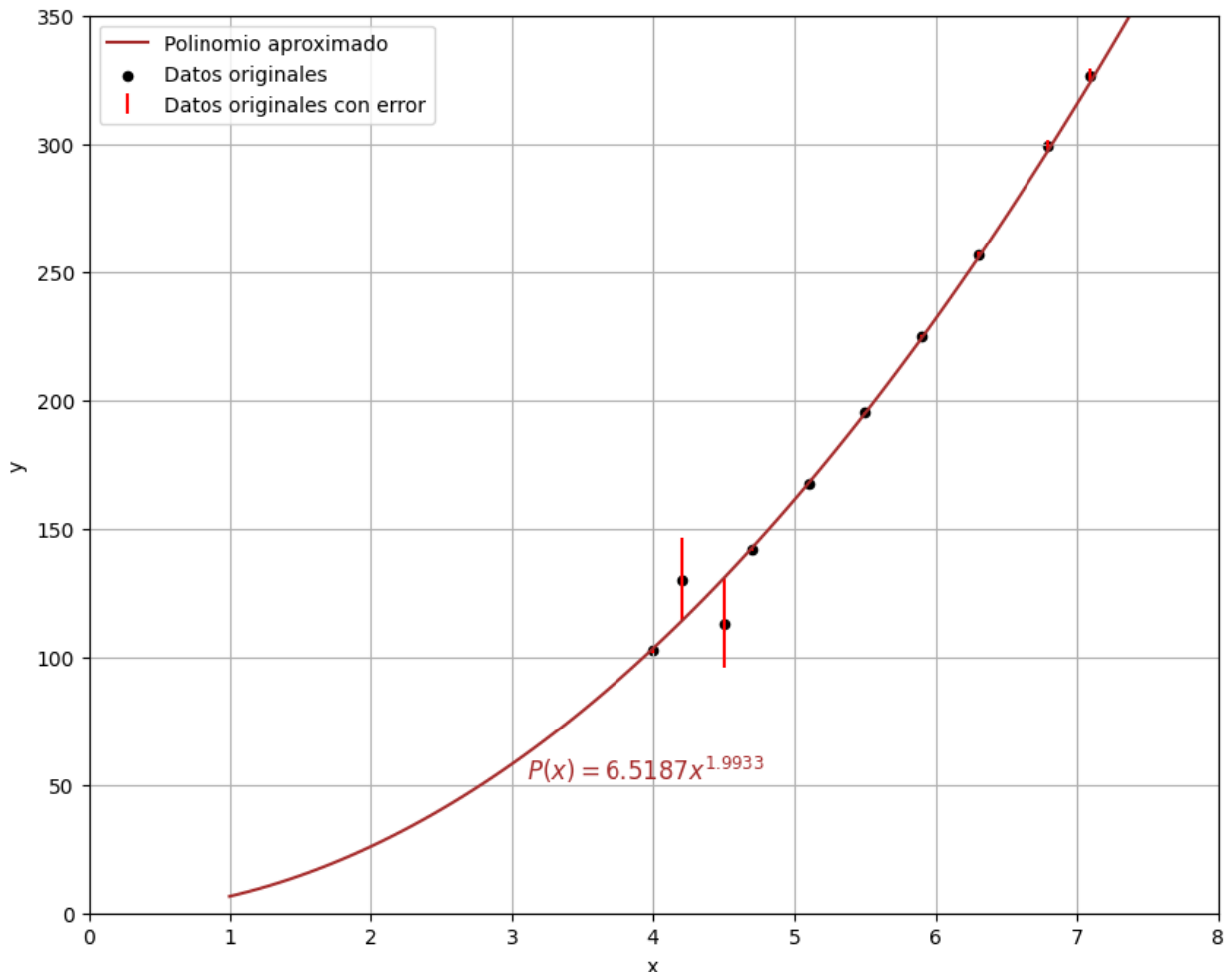
Con los coeficientes asociados al polinomio linealizado hallamos los coeficientes de nuestra

expresión:

$a = 1.9932845789478875$ y $b = 6.5186823457852086$

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 0.774936
El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 16.220469
El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 17.500112
El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.462728
El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 0.180644
El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 0.188786
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 0.636596
El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 1.173747
El error absoluto de $f(x_9)$ al punto x_9 es de 1.92187
El error absoluto de $f(x_{10})$ al punto x_{10} es de 2.399604
El error cuadrático medio para este ajuste es de: 58.15
Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



EJERCICIO DOS

Repita el ejercicio 5 para los siguientes datos.

xi	0.2	0.3	0.6	0.9	1.1	1.3	1.4	1.6
yi	0.05044	0.09842	0.33277	0.7266	1.0972	1.5697	1.8487	2.5015
	6	6		0				

RESOLUCIÓN

```
%load_ext autoreload
import numpy as np
import sympy as sym

xi_2 = [0.2, 0.3, 0.6, 0.9, 1.1, 1.3, 1.4, 1.6]
yi_2 = [0.050446, 0.098426, 0.33277, 0.72660, 1.0972, 1.5697, 1.8487, 2.5015]
xi_lin_2 = np.log(xi_2)
yi_lin_2 = np.log(yi_2)

The autoreload extension is already loaded. To reload it, use:
%reload_ext autoreload
```

a. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de grado 1 y calcule el error.

```
%autoreload 2

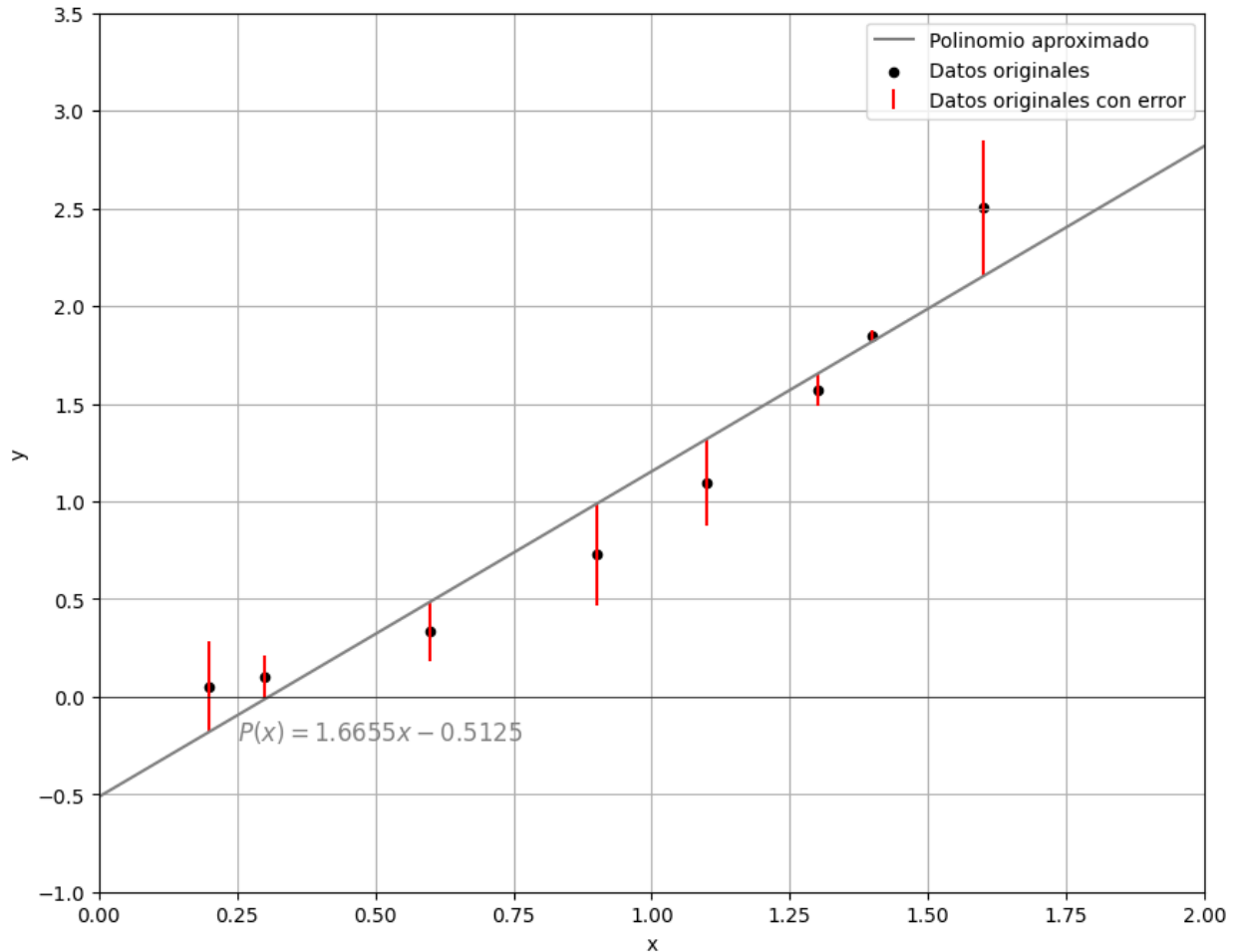
a,b = minimosCuadrados(len(xi_2),1,xi_2,yi_2)
c = hallarCoef(a,b)
graficar(xi_2,yi_2,c,'grey',[0, 2],[-1, 3.5],0.25,-0.25,10)

Matriz A:
[      8.0000      7.4000 ]
[      7.4000      8.7200 ]
Vector b:
[      8.2253 ]
[     10.7313 ]
Coeficientes del polinomio:
[     -0.5125 ]
[      1.6655 ]
```

```
El error absoluto de f(x_1) al punto x_1 es de 0.229846
El error absoluto de f(x_2) al punto x_2 es de 0.111276
El error absoluto de f(x_3) al punto x_3 es de 0.15403
El error absoluto de f(x_4) al punto x_4 es de 0.25985
El error absoluto de f(x_5) al punto x_5 es de 0.22235
El error absoluto de f(x_6) al punto x_6 es de 0.08295
El error absoluto de f(x_7) al punto x_7 es de 0.0295
El error absoluto de f(x_8) al punto x_8 es de 0.3492
El error cuadrático medio para este ajuste es de: 0.041949
```

Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



b. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de grado 2 y calcule el error.

```
%autoreload 2
```

```
a,b = minimosCuadrados(len(xi_2),2,xi_2,yi_2)
c = hallarCoef(a,b)
graficar(xi_2,yi_2,c,'blue',[0, 2],[-1, 3.5],0.75,0.35,10)
```

Matriz A:

[8.0000	7.4000	8.7200]
[7.4000	8.7200	11.3480]
[8.7200	11.3480	15.5108]

Vector b:

[8.2253]
[10.7313]
[14.7269]

Coeficientes del polinomio:

```
[ 0.0851 ]  
[ -0.3114 ]  
[ 1.1294 ]
```

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 0.01755

El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 0.0051

El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 0.027926

El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.006946

El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 0.011934

El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 0.019266

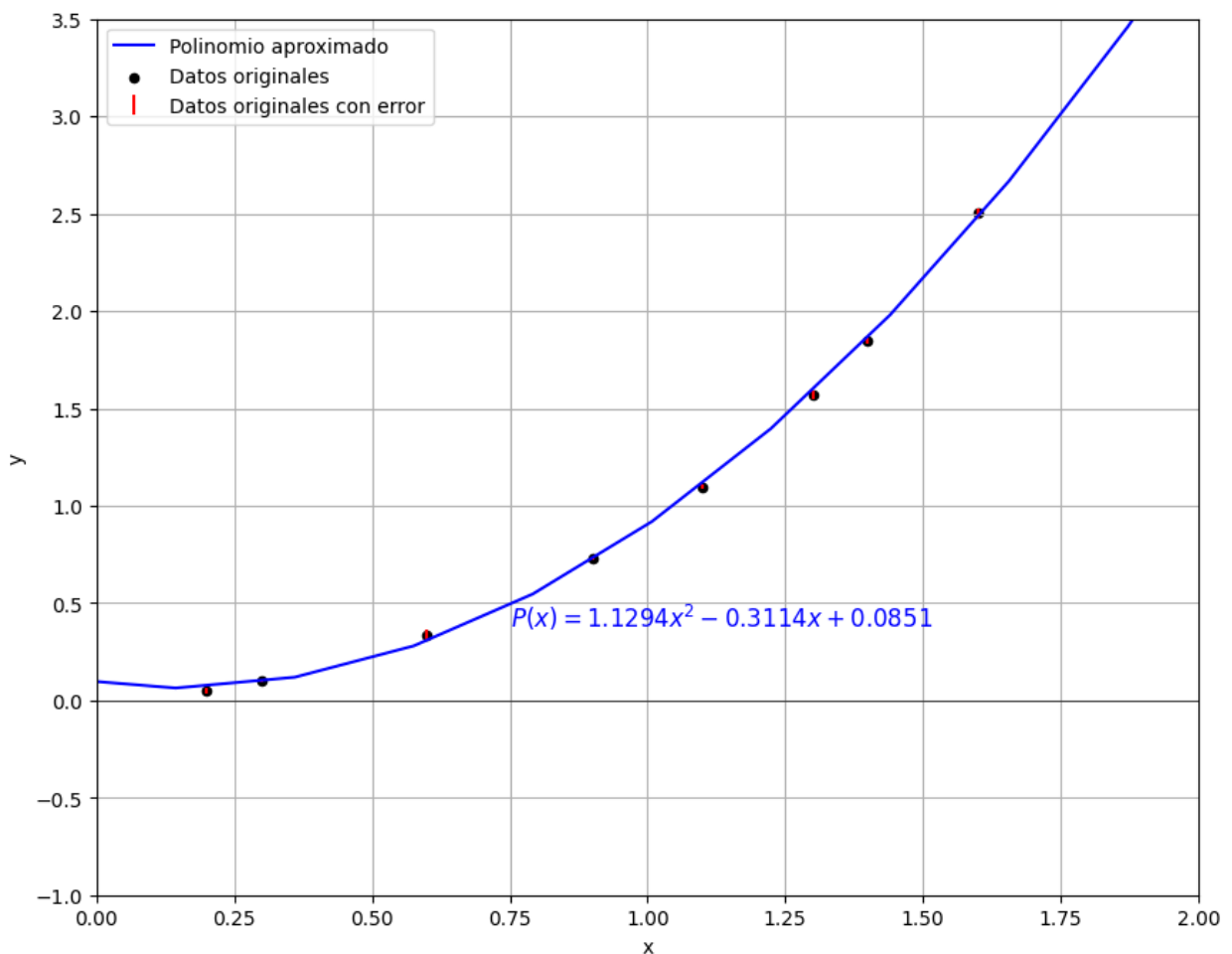
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 0.014064

El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 0.023376

El error cuadrático medio para este ajuste es de: 0.000302

Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



c. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de grado 3 y calcule el error.

```
%autoreload 2
```

```
a,b = minimosCuadrados(len(xi_2),3,xi_2,yi_2)
c = hallarCoef(a,b)
graficar(xi_2,yi_2,c,'purple',[0, 2],[-1, 3.5],0.75,0.35,10)
```

Matriz A:

[8.0000	7.4000	8.7200	11.3480]
[7.4000	8.7200	11.3480	15.5108]
[8.7200	11.3480	15.5108	21.8584]
[11.3480	15.5108	21.8584	31.4840]

Vector b:

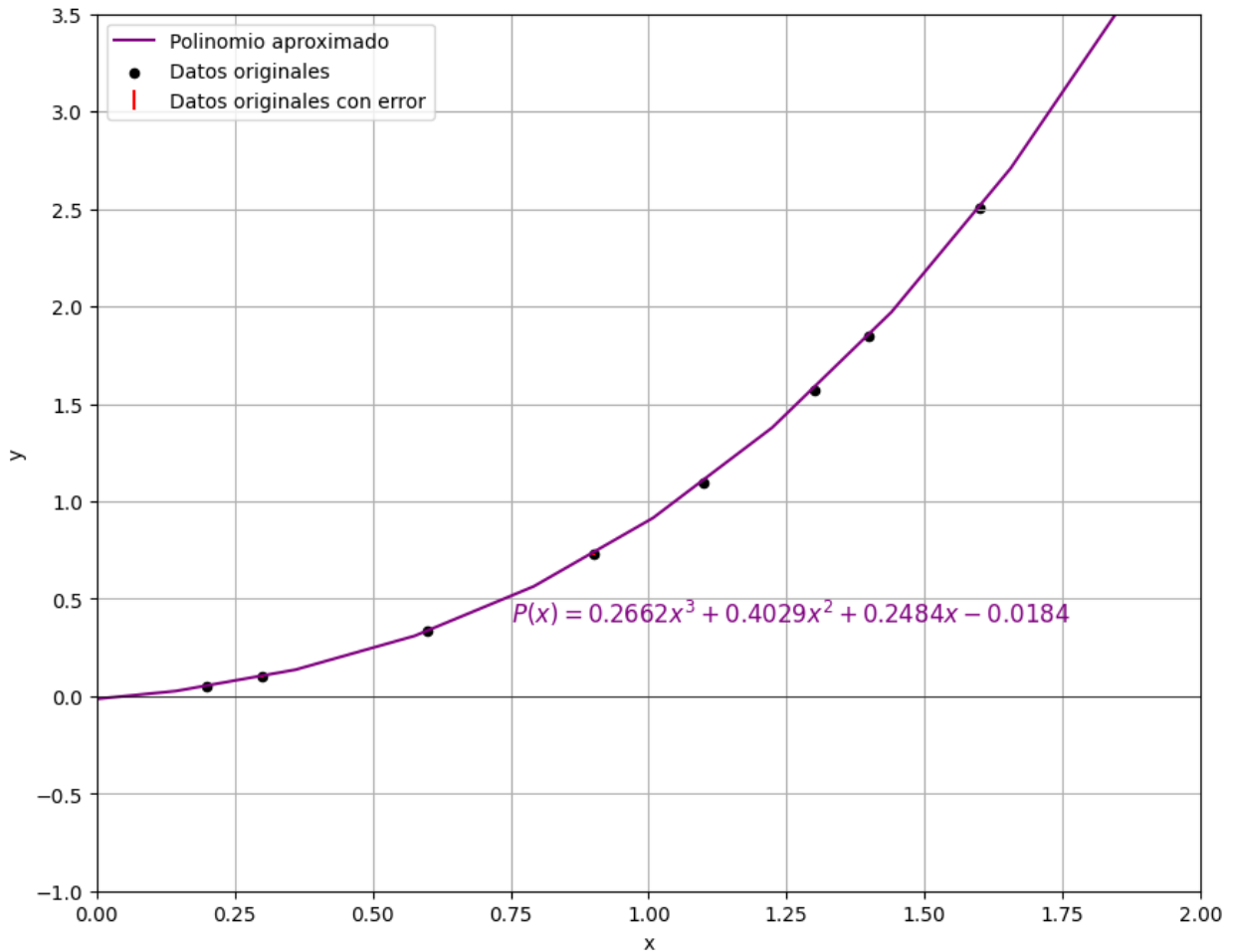
[8.2253]
[10.7313]
[14.7269]
[20.8326]

Coeficientes del polinomio:

[-0.0184]
[0.2484]
[0.4029]
[0.2662]

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 0.00092
El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 0.001142
El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 0.000413
El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.001031
El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 0.000539
El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 0.000562
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 0.000797
El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 0.000681
El error cuadrático medio para este ajuste es de: $1e-06$
Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



d. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de la forma be^{ax} y calcule el error.

```
%autoreload 2
from src1 import graficarNoLineales, expOriginal

A,b = minimosCuadrados(len(xi_2),1,xi_2,yi_lin_2)
c = hallarCoef(A,b)
f_x = expOriginal(c,True)
graficarNoLineales(xi_2,yi_2,f_x,'lightblue',[0,2],[0,4],0.5,0.05,1)
```

Matriz A:

```
[ 8.0000  7.4000 ]
[ 7.4000  8.7200 ]
```

Vector b:

```
[ -4.6500 ]
[  0.7750 ]
```

Coefficientes del polinomio:

```
[ -3.0855 ]
[  2.7073 ]
```

Con los coeficientes asociados al polinomio linealizado hallamos los coeficientes de nuestra

expresión:

$a = 2.7072946869134173$ y $b = 0.04570748069533027$

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 0.02809

El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 0.004529

El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 0.10083

El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.204077

El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 0.199238

El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 0.026539

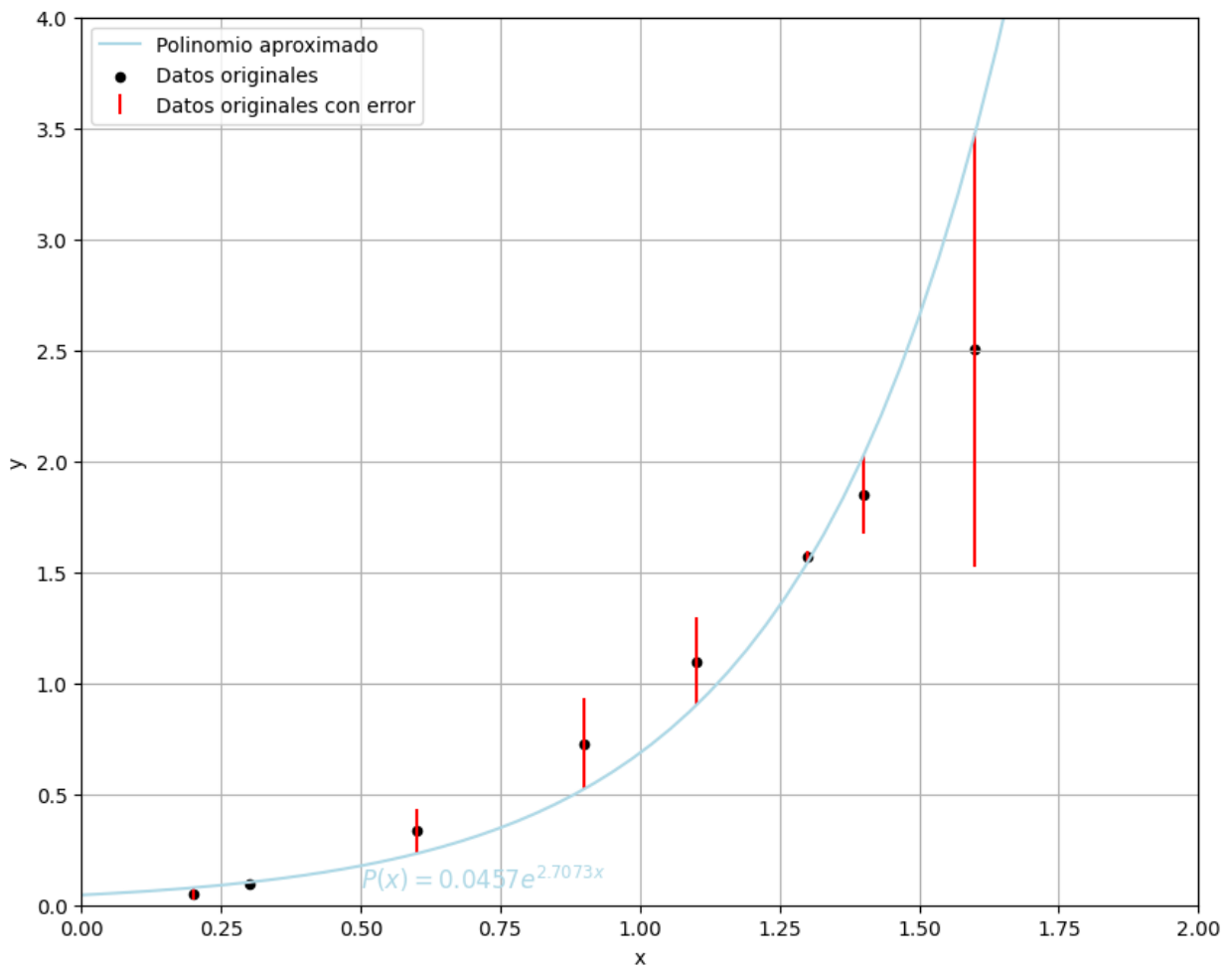
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 0.174262

El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 0.974989

El error cuadrático medio para este ajuste es de: 0.13

Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



e. Construya el polinomio por mínimos cuadrados de la forma bx^a y calcule el error.

```
%autoreload 2
```

```
A,b = minimosCuadrados(len(xi_2),1,xi_lin_2,yi_lin_2)
c = hallarCoef(A,b)
f_x = expOriginal(c,False)
graficarNoLineales(xi_2,yi_2,f_x,'lightblue',[0,2],
[0,3],0.5,0.16,0.15)
```

Matriz A:

```
[      8.0000      -2.2654 ]
[     -2.2654       4.7239 ]
```

Vector b:

```
[     -4.6500 ]
[      8.9591 ]
```

Coefficientes del polinomio:

```
[     -0.0511 ]
[      1.8720 ]
```

Con los coeficientes asociados al polinomio linealizado hallamos los coeficientes de nuestra expresión:

a = 1.8720092843265206 y b = 0.950156475592062

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 0.003743

El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 0.001341

El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 0.032416

El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.053512

El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 0.038601

El error absoluto de $f(x_6)$ al punto x_6 es de 0.016895

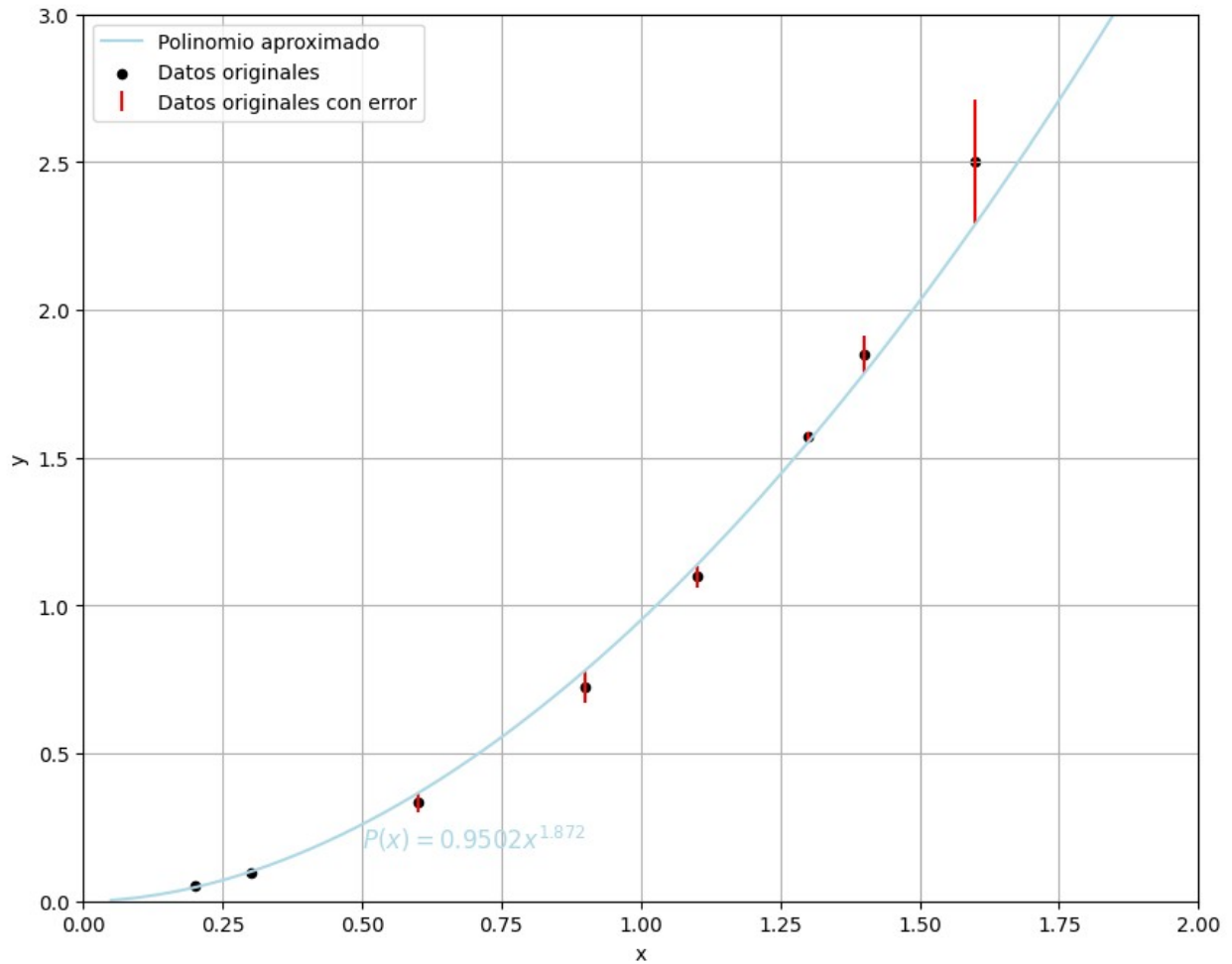
El error absoluto de $f(x_7)$ al punto x_7 es de 0.064816

El error absoluto de $f(x_8)$ al punto x_8 es de 0.211014

El error cuadrático medio para este ajuste es de: 0.01

Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

<IPython.core.display.Math object>



EJERCICIO TRES

La siguiente tabla muestra los promedios de puntos del colegio de 20 especialistas en matemáticas y ciencias computacionales, junto con las calificaciones que recibieron estos estudiantes en la parte de matemáticas de la prueba ACT (Programa de Pruebas de Colegios Americanos) mientras estaban en secundaria. Grafique estos datos y encuentre la ecuación de la recta por mínimos cuadrados para estos datos.

Puntuación ACT	Promedio de puntos	Puntuación ACT	Promedio de puntos
28	3.84	29	3.75
25	3.21	28	3.65
28	3.23	27	3.87
27	3.63	29	3.75
28	3.75	21	1.66
33	3.20	28	3.12
28	3.41	28	2.96
29	3.38	26	2.92

Puntuación ACT	Promedio de puntos	Puntuación ACT	Promedio de puntos
23	3.53	30	3.10
27	2.03	24	2.81

RESOLUCIÓN

```
PACT = [28,25,28,27,28,33,28,29,23,27,29,28,27,29,21,28,28,26,30,24]
PDP = [3.84,3.21,3.23,3.63,3.75,3.20,3.41,3.38,3.53,2.03,3.75,3.65,
       3.87,3.75,1.66,3.12,2.96,2.92,3.10,2.81]
```

```
%autoreload 2
```

```
a,b = minimosCuadrados(len(PACT),1,PACT,PDP)
c = hallarCoef(a,b)
graficar(PACT,PDP,c,'blue',[20,40],[0, 5],34,3.80,10)
```

Matriz A:

```
[ 20.0000    546.0000 ]
[ 546.0000   15034.0000 ]
```

Vector b:

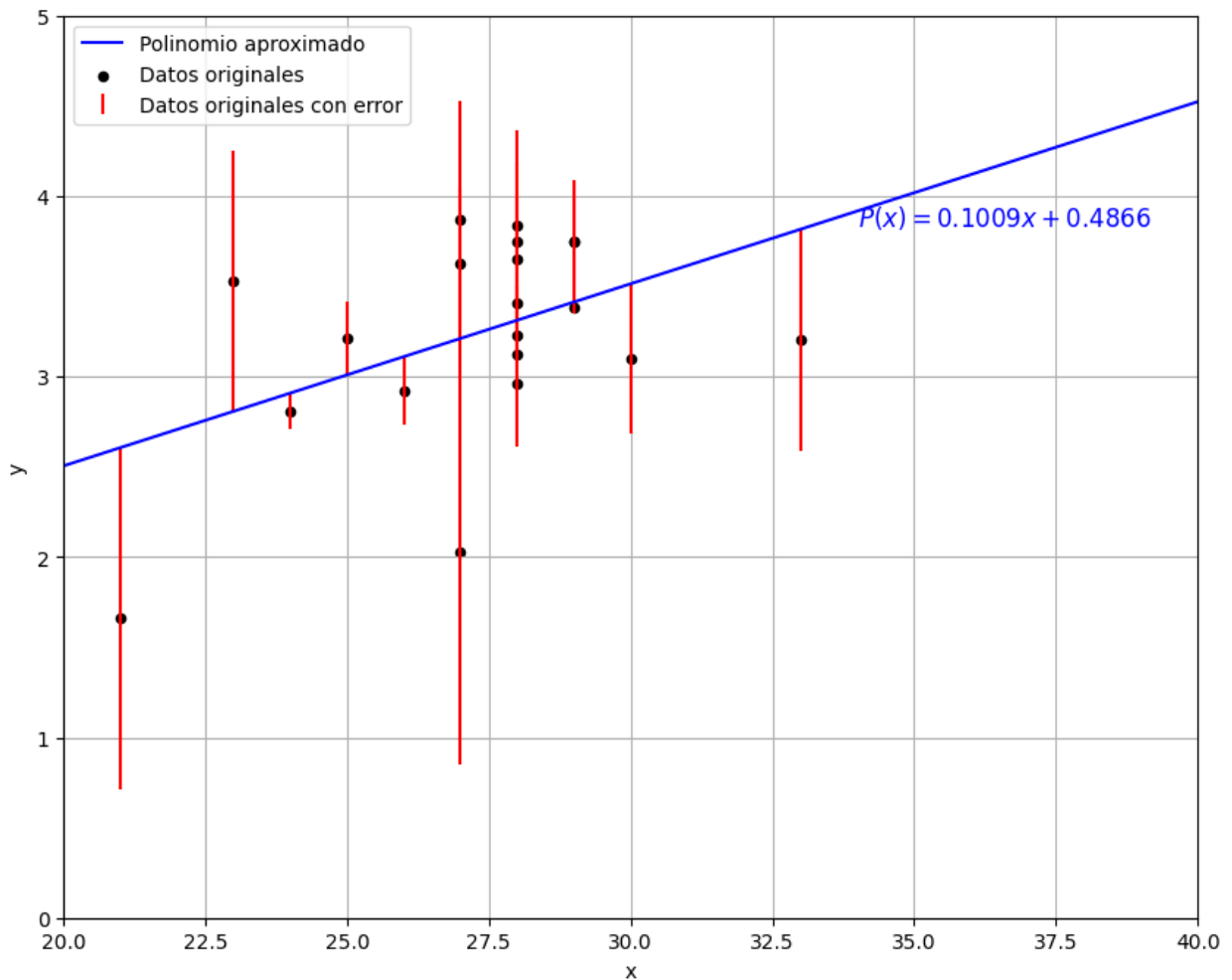
```
[ 64.8000 ]
[ 1781.9700 ]
```

Coeficientes del polinomio:

```
[ 0.4866 ]
[ 0.1009 ]
```

```
El error absoluto de f(x_1) al punto x_1 es de 0.5282
El error absoluto de f(x_2) al punto x_2 es de 0.2009
El error absoluto de f(x_3) al punto x_3 es de 0.0818
El error absoluto de f(x_4) al punto x_4 es de 0.4191
El error absoluto de f(x_5) al punto x_5 es de 0.4382
El error absoluto de f(x_6) al punto x_6 es de 0.6163
El error absoluto de f(x_7) al punto x_7 es de 0.0982
El error absoluto de f(x_8) al punto x_8 es de 0.0327
El error absoluto de f(x_9) al punto x_9 es de 0.7227
El error absoluto de f(x_10) al punto x_10 es de 1.1809
El error absoluto de f(x_11) al punto x_11 es de 0.3373
El error absoluto de f(x_12) al punto x_12 es de 0.3382
El error absoluto de f(x_13) al punto x_13 es de 0.6591
El error absoluto de f(x_14) al punto x_14 es de 0.3373
El error absoluto de f(x_15) al punto x_15 es de 0.9455
El error absoluto de f(x_16) al punto x_16 es de 0.1918
El error absoluto de f(x_17) al punto x_17 es de 0.3518
El error absoluto de f(x_18) al punto x_18 es de 0.19
El error absoluto de f(x_19) al punto x_19 es de 0.4136
El error absoluto de f(x_20) al punto x_20 es de 0.0982
El error cuadrático medio para este ajuste es de: 0.252437
Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:
```

<IPython.core.display.Math object>



EJERCICIO CUATRO

El siguiente conjunto de datos, presentado al Subcomité Antimonopolio del Senado, muestra las características comparativas de supervivencia durante un choque de automóviles de diferentes clases. Encuentre la recta por mínimos cuadrados que aproxima estos datos (la tabla muestra el porcentaje de vehículos que participaron en un accidente en los que la lesión más grave fue fatal o seria).

Tipo	Peso promedio	Porcentaje de presentación
Regular lujoso doméstico	4800 lb	3.1
Regular intermediario doméstico	3700 lb	4.0
Regular económico doméstico	3400 lb	5.2
Compacto doméstico	2800 lb	6.4

Tipo	Peso promedio	Porcentaje de presentación
Compacto extranjero	1900 lb	9.6

RESOLUCIÓN

```
xi = [4800,3700,3400,2800,1900]
```

```
yi = [3.1,4.0,5.2,6.4,9.6]
```

```
%autoreload 2
```

```
a,b = minimosCuadrados(len(xi),1,xi,yi)
```

```
c = hallarCoef(a,b)
```

```
graficar(xi,yi,c,'green',[1000, 5000],[0, 10],2250,8,1000)
```

Matriz A:

```
[      5.0000      16600.0000 ]
[    16600.0000    59740000.0000 ]
```

Vector b:

```
[      28.3000 ]
[    83520.0000 ]
```

Coefficientes del polinomio:

```
[      13.1465 ]
[     -0.0023 ]
```

El error absoluto de $f(x_1)$ al punto x_1 es de 0.9935

El error absoluto de $f(x_2)$ al punto x_2 es de 0.6365

El error absoluto de $f(x_3)$ al punto x_3 es de 0.1265

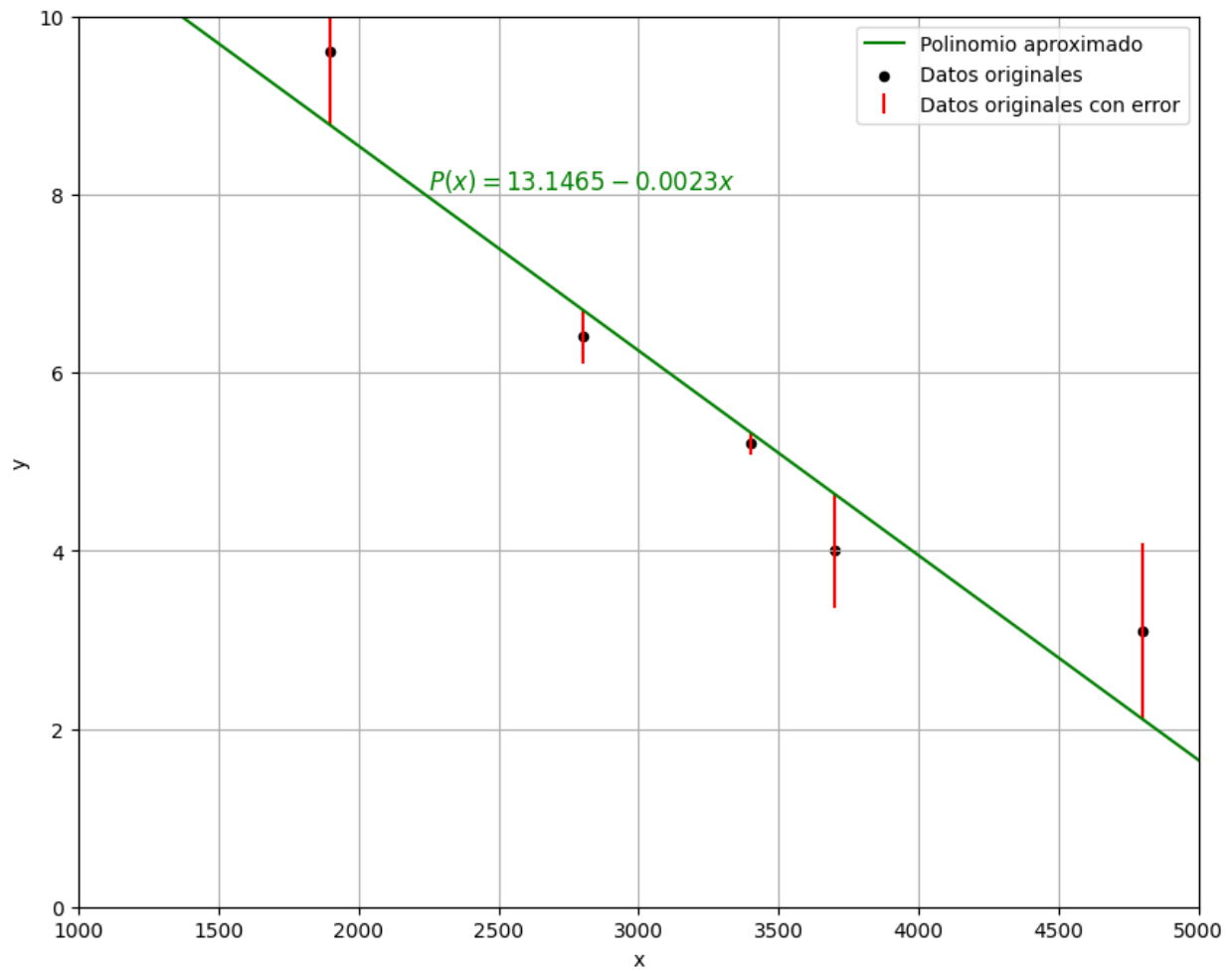
El error absoluto de $f(x_4)$ al punto x_4 es de 0.3065

El error absoluto de $f(x_5)$ al punto x_5 es de 0.8235

El error cuadrático medio para este ajuste es de: 0.436054

Por tanto, el polinomio aproximado en la forma solicitada es:

```
<IPython.core.display.Math object>
```





ESCUELA POLITÉCNICA NACIONAL
FACULTAD DE INGENIERÍA DE SISTEMAS
INGENIERÍA EN CIENCIAS DE LA COMPUTACIÓN

REPOSITORIO:

https://github.com/ImYasid/METODOS_NUMERICOS.git

REFERENCIAS BIBLIOGRÁFICAS:

- [1] Richard L. Burden, 2017. Análisis Numérico. Lugar de publicación: 10ma edición. Editorial Cengage Learning.

DECLARACIÓN DEL USO DE INTELIGENCIA ARTIFICIAL

Se utilizó IA para la optimización de código adicional al mejoramiento de la gramática del texto para un mejor entendimiento.