



دانشکدهی علوم ریاضی

نظریهی زبانها و اتوماتا ۲۸ آبان ۱۳۹۱

جلسهی ۱۹: ماشین پشتهای

مدرّس: دکتر شهرام خزائی گزل آباد

۱ هدف

هدف از این جلسه آشنایی با مفهومی دیگر از ماشین حالات است که قابلیتهای جدیدی را در اختیار ما قرار می دهد، بصورتی که می توان به کمک آن زبانهای جدیدی را پذیرفت. شاید معروف ترین زبان با این خاصیت می دهد، بصورتی که می توان به کمک آن زبانهای قبلی ثابت کردیم به کمک ماشین حالات گفته شده نمی توان این زبان را پذیرفت. در ادامه نحوه ساخت این زبان را نیز بیان خواهیم کرد. به این ماشین جدید، ماشین پشته ای گفته می شود.

۲ تعریف

تعریف ۱ یک ماشین حالت پشته ای یک هفت تایی منظم به صورت $P = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_{\circ}, Z_{\circ}, F)$ میباشد که : Q میباشد که : Q

 Σ : مجموعه ای متناهی از نمادها است که الفبای ورودی نامیده می شود؛

 Γ : مجموعه ای متناهی از نمادها است که الفبای پشته نامیده می شود؛

است؛ $Q imes \Gamma^*$ است انتقال حالت از $Q imes (\Sigma \cup \{\epsilon\}) imes \Gamma$ به زیرمجموعه های متناهی از $Q imes \Gamma$

بروع است؛ q_{\circ}

ن مقدار اولیه ی یشته است؛ Z : مقدار اولیه ی

 $F \subseteq Q$ مجموعه حالتهای نهایی است که : F

 $\alpha\in\Gamma^*$ و $q\in Q$ اباشد که $\delta(q,a,Z)$ و باشد که $a=\epsilon$ و $a\in\Sigma$ ، $q\in Q$ و باشد که $\delta(q,a,Z)$ در صورتیکه و $a\in\Sigma$ را از بالای پشته حذف میکند، حالت q را به حالت q تغییر می دهد و Z را از بالای پشته حذف کرده و با α جایگزین می کند.

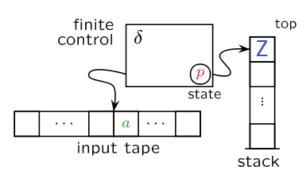
به زبان ساده تر، در این مآشین ها علاوه بر امکانات قبلی، یک پشته در اختیار ما قرار گرفته است که می توانیم حروفی را بر بالای پشته اضافه کرده و یا حرفی را از بالای آن خارج کنیم . در هر مرحله از خواندن یک رشته نیز، هم حالت ماشین و هم بالایی ترین نماد پشته در انتخاب مسیر بعدی نقش دارند.

^{&#}x27;Push Down Automata

^rPush

 $^{^{}r}$ Pop

اگر $\alpha=\epsilon$ مقدار Z از پشته خارج می شود. اگر $\alpha=Z$ محتویات پشته تغییر نمی کند. اگر $\alpha=X_1...X_t$ جایگزین می شود.



شکل ۱: شمای ماشین پشتهای

٣ چند مثال

برای آشنایی بیشتر با این مفهوم به حل دو مثال میپردازیم:

مثال ۱ میخواهیم یک ماشین پشته ای طراحی کنیم که زبان زیر را بپذیرد:

$$L = \{ \circ^n \mathbf{1}^n : n > \circ \}$$

ماشین پشته ای ما دارای ۲ حالت و الفبای پشته ی آن دارای ۲ حرف به صورت زیر است:

$$\begin{array}{rcl} Q & = & \{p,q,f\} \\ \Sigma & = & \{\circ, \, \mathsf{N}\} \\ \Gamma & = & \{Z_\circ, X\} \end{array}$$

سه حالت معرفی شده را بدینگونه تعبیر میکنیم:

q : حالت آغازین[†] که هنوز \ دیده نشده است.

p : حالتی که حداقل یک ۱ دیده شده است.

ورسته پذیرفته می شود. f

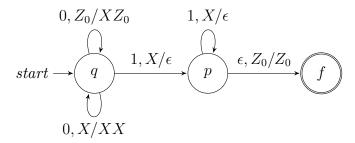
همچنین حرکاتی که برای تغییر بین حالات وجود دارند، بدین ترتیب هستند:

$$\begin{array}{rcl} \delta(q, \circ, Z_{\circ}) & = & \{(q, XZ_{\circ})\} \\ \delta(q, \circ, X) & = & \{(q, XX)\} \\ \delta(q, 1, X) & = & \{(p, \epsilon)\} \\ \delta(p, \epsilon, Z_{\circ}) & = & \{(f, Z_{\circ})\} \end{array}$$

^{*}start state

[∆]final state

دو حرکت اول به ازای هر \circ در رشته حرف X را در پشته قرار می دهد. و در صورتیکه در رشته \bullet وارد شود به حالت p می رویم و یک حرف X را از پشته خارج می کنیم. در صورتیکه پس از اتمام رشته، پشته خالی شود به حالت پایانی رفته و رشته پذیرفته خواهد شد. در نتیجه گراف انتقال حالت این ماشین بدین ترتیب خواهد بود:



نکته ۱ وقتی از گراف انتقال حالت استفاده میکنیم باید ذکر شود که مقدار اولیه پشته چیست، مگر اینکه روشن باشد (مثلا نماد Z) یا از قبل گفته شده باشد.

مثال ۲ همانند مثال قبل میخواهیم یک ماشین پشته ای طراحی کنیم که زبان زیر را بپذیرد:

$$\{\omega\omega^R:\omega\in\{0,1\}^*\}$$

برای طراحی این ماشین از سه حالت استفاده می کنیم. در حالت اول به ازای خواندن هر حرف، نمادی معادل با آن در پشته ذخیره می شود و در حالت دوم به ازای هر حرف خوانده شده، نماد معادل با آن از پشته حذف خواهد شد و بالاخره حالت سوم نیز حالت نهایی است. در نتیجه در نهایت ماشین پشته ای ما دارای سه حالت و الفبای پشته ی آن نیز دارای سه حرف به صورت زیر است:

$$Q = \{q_{\circ}, q_{1}, q_{7}\}$$

$$\Sigma = \{\circ, 1\}$$

$$\Gamma = \{Z_{\circ}, \circ, 1\}$$

سه حالت معرفی شده، بدین ترتیب تفسیر می گردند:

مستیم. و حدس ما این است که در حال خواندن ω هستیم. q_{\circ}

. حدس ما این است که ω خوانده شده است. q_{1}

qt : حالت پایانی که رشته پذیرفته میشود.

 $X \in \Gamma$ همچنین حرکاتی که برای جابجایی بین حالات وجود دارند، اینگونه ارائه می شوند که $a \in \Sigma$ و

$$\begin{array}{rcl} \delta(q_{\circ}, a, X) & = & \{(q_{\circ}, aX)\} \\ \delta(q_{\circ}, \epsilon, X) & = & \{(q_{1}, X)\} \\ \delta(q_{1}, a, a) & = & \{(q_{1}, \epsilon)\} \\ \delta(q_{1}, \epsilon, Z_{\circ}) & = & \{(q_{1}, Z_{\circ})\} \end{array}$$

در نتیجه گراف انتقال حالت این ماشین نیز بدین ترتیب خواهد بود که $a \in \Sigma$ و $X \in X$ هستند: