# 题型

- 填空 20分 10个
- 选择题 10分 5个
- 简答题 30分 3题
- 问答题 40分 4题

# 填空

# 1.回溯法、分支限界一般用于求解什么样的问题?

- 随着实例规模的增长,问题的选择次数至少呈指数增长
- 回溯法——dfs (深度优先搜索)
  - o n皇后问题
  - 。 哈密顿回路问题
  - 。 子集和问题
- 分支界限法——bfs (广度优先搜索)
  - 。 分配问题
  - 。 背包问题
  - 。 旅行商问题

# 2.Kruskal、Prim基于什么策略?

• 基于最小生成树的MST性质的**贪心**策略

## 3.二分复杂度

• 最好情况: 一次命中——O(1)

最坏情况:只剩最后一个——O(log₂n)

• 平均:  $O(log_2n)$ 

## 4.分治法实现快排

最好: O(nlogn)
 最坏: O(n²)
 平均: O(nlogn)

## 5.回溯、分支界限对于树的遍历

- 回溯——对应树的**前序遍历、中序遍历、后序遍历**
- 分支界限——对应树的层次遍历
- 适用场景:(待补)

## 6.01背包求解策略?

- 蛮力——穷举查找: 枚举 n 个物品放与不放两种状态,时间复杂度  $O(2^n)$
- **动态规划**: 设有 n 个物品, w 的背包容量,则时间和空间复杂度都是 O(nw)
- 回溯法(需要排序)
- 分支界限法(需要排序)

## 7.动态规划一般求解什么样的问题? 遵循什么样的法则?

- 求解具有某种最优性质的问题,即求解最优化问题
- 遵循最优化法则

# 8.最近点对和凸包问题基于什么策略?

- 分治法
- 蛮力法

# 9.递归算法定义? 递归算法是什么什么样的、什么什么样的是递归算法

• 递归算法在计算机科学中是指一种通过重复将问题分解为同类的子问题而解决问题的方法。

# 10.快包法的时间复杂度?

- 最优:  $O(nlog_2n)$
- 最坏:  $O(n^2)$
- 一般采用分治法的策略

#### 11.2-3树

- 满2-3树的高度  $h: log_3(n+1) 1 \le h \le log_2(n+1) 1$
- 应用: 查找

# 选择

## Dijkstra

• 基于贪心策略

#### 渐近符号性质

书本P<sub>41-43</sub>

## 贪心算法和动态规划是否可以解决问题的相关性

• 贪心算法和动态规划都要满足最优子结构

# 贪心算法和分支限界解决什么问题

- 若是两种策略都能解决的问题: 单源最短路径
- 贪心解决最优问题,需要每一步选择满足可行、局部最优和不可取消原则。
- 分支界限解决随着实例规模的增长,问题的选择次数至少呈指数增长的问题。

## 变治算法解决哪些问题

- LU分解(高斯消去)
- AVL树
- 2 3树

## 用动态规划解决的问题

- 背包问题
- 单源最短路径
- 最优二叉查找

# 简答题

## 相容问题

- //-----问题:有n项活动申请使用同一个礼堂,每项活动有一个开始时间和一个截止时间。如果任何两个活动不能同时举行,问如何选择这些活动,从而使得被安排的活动数量达到最多。
- 按照开始时间排序,会发现得不到最优解

• 按照活动时间长度排序, 也无法得到最优解

• 所以按照结束时间排序

。 列一个例子

实例: 截止时间已经排序

| N/1. MT. 1/4 = 1/4 |            |        |        |                 |   |   |           |        |         |        |
|--------------------|------------|--------|--------|-----------------|---|---|-----------|--------|---------|--------|
| Ι                  | 1          | 2      | 3      | 4               | 5 | 6 | 7         | 8      | 9       | 10     |
| $s_{i}$            | 1          | 3(4>3: | 2(4>2: | 5(5>4:          | 4 | 5 | 6         | 8      | 8       | 2      |
|                    |            | 与活动    | 与活动    | 与活动             |   |   |           |        |         |        |
|                    |            | 1 不相   | 1 不相   | 1相              |   |   |           |        |         |        |
|                    |            | 容      | 容      | <u>1相</u><br>容) |   |   |           |        |         |        |
| $f_i$              | <u>4(活</u> | 5      | 6      | 7               | 9 | 9 | 10        | 11     | 12      | 13     |
|                    | <u>动</u>   |        |        |                 |   |   |           |        |         |        |
|                    | <u>1)</u>  |        |        |                 |   | ř | ittps://b | og.csd | n.net/b | loom e |

• 时间复杂度:对截止时间的排序

# Kruskal、Prim算法的比较

- 区别
  - 。 在适用性上, Prim 适用于稠密图, 即顶点相对较少边数相对较多
  - 。 Kruskal 适用于稀疏图,即边数相对较少
- 联系: 两者都是基于贪心策略来求最小生成树的算法
- 实现思路
  - Prim 是根据目前已经生成的生成树当中,添加距离树中各个顶点最近的顶点,重复此操作
    - 进行堆优化的时间复杂度 O(elogn), e 是边数, n 是顶点数
    - 没有优化的是  $O(n^2)$
  - Kruskal 是根据所有边进行升序排序,若边上两顶点都不在同一棵子树上,便用该边将两棵子树合并
    - 时间复杂度 O(eloge), e 是边数
- 优点
  - Prim 在连通图足够密集时,可显著的提高运行速度
  - *Kruskal* 算法的时间复杂度主要由对边权值的排序决定,所以在边数较少的时候,使用该算 法构造的最小生成树效果较好

## AVL树

【数据结构】AVL树(平衡二叉树)画法 速成教学 - 知乎 (zhihu.com)

#### 主定理及其应用

- 适用于某种特定的递归式
  - $\circ T(n) = aT(\frac{n}{b}) + f(n), \exists a \geq 1, b > 1$
  - $\circ$  f(n) 是一个渐近趋正的函数,即  $f(n) > 0, n \geq n_0$

# 主定理

定理: 设 $a \ge 1$ , b > 1为常数, f(n)为函数, T(n)为非负整数,且T(n) = aT(n/b) + f(n),则

1. 若 
$$f(n)=O(n^{\log_b a-\varepsilon})$$
,  $\varepsilon > 0$ , 那么  $T(n)=\Theta(n^{\log_b a})$  存在 $\varepsilon$ 

2. 若 
$$f(n) = \Theta(n^{\log_b a})$$
,那么
$$T(n) = \Theta(n^{\log_b a} \log n)$$
存在 $\epsilon$ 

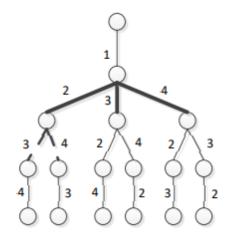
3. 若  $f(n) = \Omega(n^{\log_b a + \varepsilon})$ ,  $\varepsilon > 0$ , 且对于某个常数 c < 1和充分大的 n 有 $af(n/b) \le cf(n)$ , 那么  $f(n) = \Theta(f(n))$ 

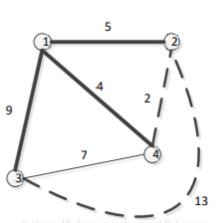
https://blog.csdn.net/bloom\_e

- 应用
  - 二分搜索: 每次问题规模减半→ $a=1,b=2, \varepsilon=0$ ,可得第二类:  $T(n)=\Theta(logn)$
  - 快速排序:  $a=2,b=2, \varepsilon=0$ , 可得第二类:  $T(n)=\Theta(nlogn)$

#### 货郎问题

- 问题:某售货员要到若干城市去推销商品,各城市之间的距离为已知。他要选定一条驻地出发所有城市最后回到驻地的旅游路线,使得总的路程最短。
- 数学模型:已知一个带权完全图,求权值和最短的一条哈密尔顿回路。
- 设计:建立搜索树





https://blog.csdn.net/bloom\_er

- 复杂度分析:
  - $\circ$  最坏情况下: 时间复杂度O(n!)
  - 但在实际中,可以削减不必要的搜索分支,来优化时间复杂度

# **Floyd**

• 画图过程题

图 8.16 告诉我们如何对图 8.14 中的图应用 Floyd 算法。

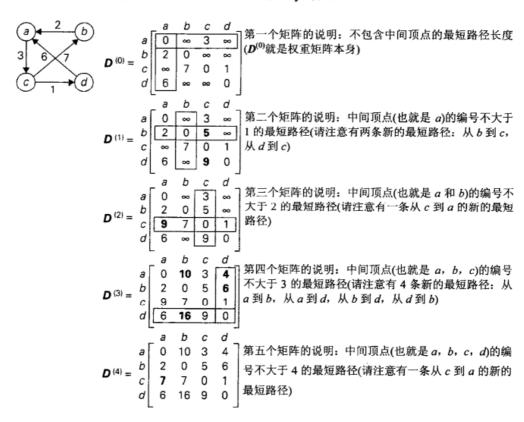


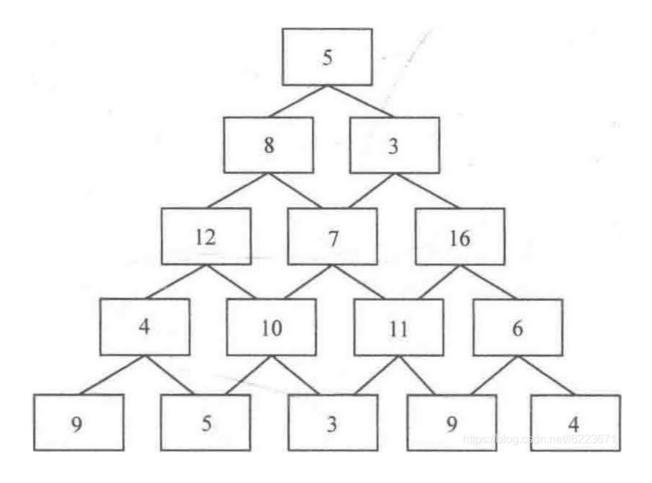
图 8.16 对给出的图应用 Floyd 算法。被改写的元素用粗体字表示

以下是 Floyd 算法的伪代码。它利用了这样一个事实,即序列(8.12)中的下一个矩阵可以在它的前趋矩阵上进行改写。 https://blog.csdn.net/bloom\_e

# 问答题

#### 数塔问题

• 题目:一些数字排成数塔的形状,其中第一层有一个数字,第二层有两个数字... 第n 层有n 个数字。现在要从第一层走到第n 层,每次只能走向下一层连接的两个数字中的一个,问:最后将路径上所有数字相加后得到的和最大是多少?



- 设计: f[n][m] 表示第 n 层第 m 个塔的权值, dp[n][m] 表示第 n 层第 m 个塔为起点最底层的路 径最大值
- 最终答案为 dp[1][1]

## 查找一个队列多数元素 分治策略

•

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
const int N = 1e2 + 10;
int a[N];
int solve(int l, int r) {
```

```
if (1 == r) return a[1];
    int mid = (1 + r) / 2;
    int left_num = solve(1, mid);
   int right_num = solve(mid + 1, r);
   if (left_num == right_num) return left_num;
    //----判断在[1,r]这个区间里,left_num和right_num哪个次数比较多
   int left_num_cnt = 0, right_num_cnt = 0;
    for (int i = 1; i <= r; ++i) {
       if (left_num == a[i]) ++left_num_cnt;
       if (right_num == a[i]) ++right_num_cnt;
   if (left_num_cnt > right_num_cnt) return left_num;
    else return right_num;
}
int main() {
   int n; cin >> n;
   for (int i = 1; i \le n; ++i) cin >> a[i];
   cout << solve(1, n) << '\n';</pre>
}
```

## 二分查找 分治策略

• 假设在一个有序数组 a[N] 中查找第一个大于 k 的数

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
const int N = 1e2 + 10;
int a[N];
int main() {
   int n, k; cin >> n >> k;
   for (int i = 0; i < n; ++i) cin >> a[i];//----假定已经有序
   int 1 = 0, r = n - 1, ans = a[0];
   while (1 \ll r) {
        int mid = (1 + r) / 2;
        if (a[mid] > k) {
            ans = a[mid];
            r = mid - 1;
        }
        else l = mid + 1;
   cout << ans << '\n';</pre>
}
```

## 回溯策略 回文

• 将一个字符串分割成多个回文串

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
const int N = 1e2 + 10;
```

```
bool check(string s, int st, int ed) {//---检查s从下标st开始到下标ed结束的字符串
是否是回文串
   while (st < ed) {</pre>
       if (s[st++] != s[ed--]) return false;
   return true;
}
vector<string>ans;
void dfs(string s, int st, int ed) {
    if (st > ed) {
       for (auto v : ans) cout << v << ' ';
        cout << endl;</pre>
   }
    for (int i = st; i <= ed; ++i) {
        if (check(s, st, i)) {
            //----将答案纳入数组
            ans.push_back(s.substr(st, i - st + 1));
            dfs(s, i + 1, ed);//---继续向下搜
            ans.pop_back();//----回溯
       }
   }
}
int main() {
   string s; cin >> s;
   dfs(s, 0, s.size() - 1);
    return 0;
}
```

## 查找一个队列中位数 分治策略

- <a href="https://blog.csdn.net/qq">https://blog.csdn.net/qq</a> 40401156/article/details/105204168
- 采用快排的步骤来进行
- 按照快排的原理,选取一个 base,然后经过一系列处理后,base 左边的数 < 右边的数
- 此时判断一下 base 的当前位置,若是所求的位置则返回答案
- 若所求的位置 > base 当前位置,则选取右边那块继续递归
- 同理若所求的位置 < base 当前位置,则选取左边那块继续递归

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
const int N = 1e2 + 10;
int num[N];
int solve(int k, int l, int r) {
    int idx = rand() % (r - l + 1) + l;
    int base = num[idx];
    int i = l, j = r;
    while (i < j) {
        while (j > i && num[j] >= base) --j;
        while (i < j && num[i] <= base) ++i;
        swap(num[i], num[j]);
    }
    swap(num[idx], num[i]);</pre>
```

```
if (i == k) return base;
else if (i < k) return solve(k, i + 1, r);
else return solve(k, l, i - 1);
}
int main() {
    srand(time(NULL));
    int n; cin >> n;
    for (int i = 0; i < n; ++i) cin >> num[i];
    if (n % 2 == 1) cout << solve(n / 2, 0, n - 1) << '\n';
    else cout << 1.0 * (solve(n / 2 - 1, 0, n - 1) + solve(n / 2, 0, n - 1))
/ 2 << '\n';
}</pre>
```

## 01背包问题 动态规划

• 确认子问题和状态

01背包问题需要求解的就是,为了体积V的背包中物体总价值最大化,N件物品中第i件应该放入背包中吗?(其中每个物品最多只能放一件)

为此,我们定义一个二维数组,其中每个元素代表一个状态,即前i个物体中若干个放入体积为V背包中最大价值。数组为:f[N][V],其中f[i][j]表示前i件中若干个物品放入体积为j的背包中的最大价值。

- 初始状态 初始状态为f[0][0-V]和f[0-N][0]都为0,前者表示前0个物品(也就是空物品)无论装入多大的包中总价值都为0,后者表示体积为0的背包啥价值的物品都装不进去。
- 转移函数

```
if (背包体积j小于物品i的体积)
    f[i][j] = f[i-1][j] //背包装不下第i个物体,目前只能靠前i-1个物体装包
else f[i][j] = max(f[i-1][j], f[i-1][j-Vi] + W[i])
```

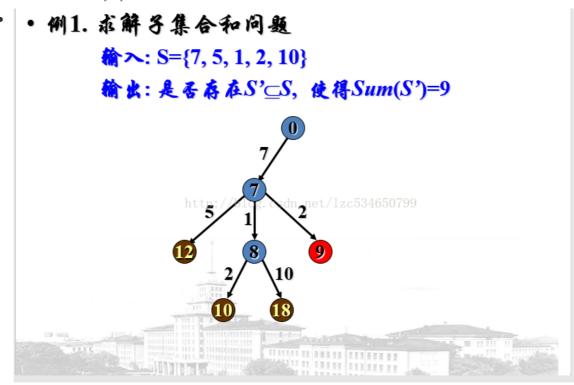
• 最后一句的意思就是根据"为了体积V的背包中物体总价值最大化,N件物品中第i件应该放入背包中吗?"转化而来的。V[i]表示第i件物体的体积,W[i]表示第i件物品的价值。这样 f[i-1][j]代表的就是不将这件物品放入背包,而 f[i-1][j-V[i]]+W[i]则是代表将第i件放入背包之后的总价值,比较两者的价值,得出最大的价值存入现在的背包之中。

我们还可以采用滚动数组将二维数组优化到一维数组,降低了空间复杂度。

```
dp[j] = max(dp[j], dp[j - w[i]] + v[i]);
}
}
printf("%d\n", dp[m]);
}
return 0;
}
```

# 子集合问题 回溯

• 定义一个数组 a[N] ,以及查找子集和为 k



```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
const int N = 1e2 + 10;
int a[N], sum[N];
int ans[N], cnt;
int flag=0;
void dfs(int pos,int n,int k) {
    if (pos > n \mid \mid sum[n] - sum[pos - 1] < k) return;//----若区间[pos,n]的所有
数字和都<k,则后面的一段无需在遍历
    if (k == 0) {
        flag = 1;
        for (int i = 1; i \leftarrow cnt; ++i) printf("%d%s", ans[i], i = cnt?
"\n" : " ");
        return;
    for (int i = pos; i \leftarrow n; ++i) {
        if (a[i] > k) continue;
        ans[++cnt] = a[i];
        dfs(i + 1, n, k - a[i]);
        --cnt;//----回溯
```

```
}
int main() {
    int n, k; cin >> n >> k;
    for (int i = 1; i <= n; ++i) cin >> a[i];
    for (int i = 1; i <= n; ++i) sum[i] = sum[i - 1] + a[i];//----计算前缀和,

用于剪枝
    cnt = 0;
    dfs(1, n, k);
    if(!flag) printf("No Solution\n");
}
```

## 求最长上升子序列长度 动态规划

• 假定 f[i] 表示下标为 i 权值,dp[i] 表示 下标为 i 的当前最大上升序列长度

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
typedef long long 11;
const int N = 1e2 + 10;
int f[N], dp[N];
int main() {
   int n; cin >> n;
   for (int i = 1; i <= n; ++i)
        cin >> f[i];
   for (int i = 1; i <= n; ++i) dp[i] = 1;//----初始化所有值的当前最大上升子序列只有
本身,即 1
   for (int i = 2; i <= n; ++i) {
       for (int j = 1; j < i; ++j) {
           if (f[j] \leftarrow f[i])
               dp[i] = max(dp[j] + 1, dp[i]);
        }
   }
   int ans = 0;
   for (int i = 1; i <= n; ++i)
       ans = max(ans, dp[i]);
   cout << ans << '\n';
}
```