ОЛИМПИАДА ШКОЛЬНИКОВ «ШАГ В БУДУЩЕЕ» НАУЧНО-ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ СОРЕВНОВАНИЕ «ШАГ В БУДУЩЕЕ, МОСКВА»

Информатика, искусственный интеллект и системы управлени
Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии

Моделирование тела брошенного под углом к горизонту

11 класс, ГБОУ Школа №1532, Шахнович Дмитрий Сергеевич Регистрационный номер: 311 Руководитель: учитель информатики, ГБОУ Школа №1532, Сергиенко Антон Борисович

Подпись научного руководителя

Аннотация

Предмет исследования: математическая модель тела, брошенного под углом к горизонту

Цель: Написание программного комплекса для решения и визуализации задачи внешней баллистики для шарообразного тела

Методы, использованные в работе: анализ литературы, обобщение, формализация, моделирование

Результаты: подготовлены теоретические материалы по задаче, рабочая программа для решения и моделирования процесса

Область применения: упрощение и автоматизация расчетов, обучение

Предложения: оптимизация вычислений дифференциальных уравнений, увеличение баз данных физических характеристик, решение для тел других форм.

Использованные технические средства: Python, QT

Содержание

Введение	4
Цели и задачи работы	4
Актуальность работы	4
Основная часть	5
Физическое решение задачи	5
Решение задачи без учёта силы лобового сопротивления	5
Решение задачи с учетом сопротивления воздуха	7
Программное реализация решения	9
Визуальная составляющая программы	11
Использование разработки	14
Результат	14
Список используемой литературы	15

Введение

Механика — область физики, изучающая движение материальных тел и их взаимодействие между собой. Механика включает в себя много областей, одной из которых является баллистика, описывающая движения снарядов с помощью методов математики.

Задача внешней баллистики или задача тела, брошенного под углом к горизонту, состоит в расчете траектории движения этого тела после силового взаимодействия.

Цели и задачи работы

Целью работы является написание программы с графическим интерфейсом для решения и визуализации задачи тела, брошенного под углом к горизонту, для шарообразных тел.

Для выполнения поставленной цели необходимо решение следующих задач:

- 1. Обобщение физического решения задачи.
- 2. Реализация решения задачи на языке Python по заданным данным.
- 3. Создание графического интерфейса программы.
- 4. Объединение интерфейса и решения задачи в единый программный комплекс.

Актуальность работы

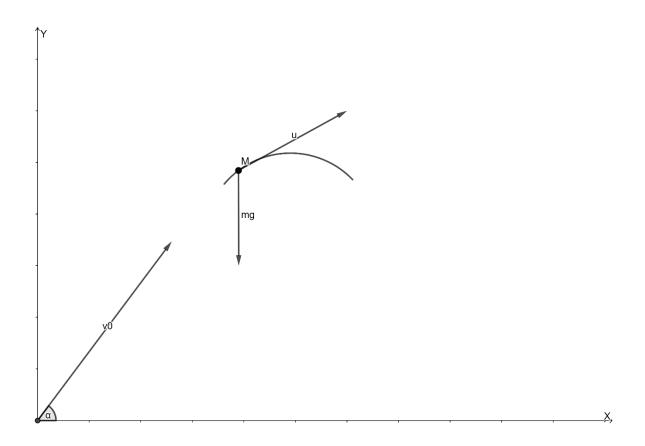
Актуальность работы связана с отсутствием аналогов для вычисления и построения графиков тела, брошенного под углом к горизонту. Аналогов данной программе найдено не было. Найденные программы являются либо калькуляторами контрольных значений(макс. высота, время полёта и другие), либо строят график без учёта сопротивления воздуха

Основная часть Физическое решение задачи

Так как задача внешней баллистики рассматривает движение тела после силового взаимодействия, то тело будет иметь какую-то начальную скорость. При этом вектор этой скорости будет образовывать с линией горизонта угол больше 0 градусов, но меньше 90. В общем случае на тело будут действовать две силы: сила лобового сопротивления и сила тяжести.

Решение задачи без учёта силы лобового сопротивления

Если пренебречь силой сопротивления, то остается только одна сила, действующая на тело: сила тяжести. В таком случае тело имеет постоянное ускорение равное ускорению свободного падения, а траектория тела представляет собой параболическую кривую. Также движение тела можно представить как наложение независимых движений вдоль разных осей, например оси X, параллельной плоскости поверхности земли, и оси Y, перпендикулярной плоскости поверхности земли.



Тогда, относительно оси X движение будет равномерным, а движение относительно оси Y — равноускоренным. Проекции ускорения тела для данных осей будут выглядеть так:

$$a_{x} = 0$$

$$a_{y} = -g$$

где g — ускорение свободного падения, m/c^2 ;

 a_x – ускорение по оси X, м/с²;

 a_y — ускорение по оси Y, м/с².

Так как по оси X тело движется равномерно, по Y- равноускорено, то для него справедливы следующие равенства:

$$v_x(t) = v_{x0} = v_0 \cos \alpha$$

$$v_y(t) = v_{y0} - gt = v_0 \sin \alpha - gt$$

$$x(t) = x_0 + v_{x0}t = x_0 + v_0 \cos \alpha t$$

$$y(t) = y_0 + v_{y0}t - \frac{gt^2}{2} = y_0 + v_0 \sin \alpha t - \frac{gt^2}{2}$$

где $v_x(t), v_y(t)$ — скорость по осям X и Y в момент времени t, м/с;

 v_{x0} , v_{y0} — начальная скорость тела по осям X и Y, м/с; v_0 — начальная скорость тела, м/с;

x(t), y(t) – координаты тела в момент времени t по осям X и Y, м; x_0, y_0 – начальные координаты тела по осям X и Y, м.

Решение задачи с учетом сопротивления воздуха

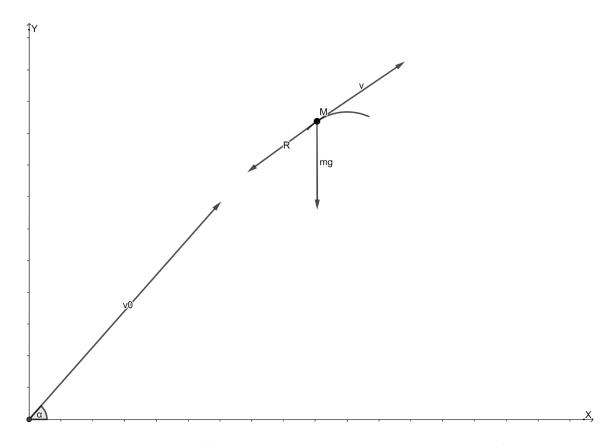
Сила сопротивления направлена против скорости движения, её величина пропорциональна характерной площади S, плотности среды ρ и квадрату скорости \vec{v}^2 :

$$\vec{R} = -C_f \frac{\rho \vec{v}^2}{2} S$$

где C_f — безразмерный аэродинамический коэффициент сопротивления, получается из критериев подобия, например чисел Рейнольдса и Фруда в аэродинамике.

Определение характерной площади S зависит от формы тела:

- в простейшем случае (шар) площадь поперечного сечения;
- для крыльев и оперения площадь крыла/оперения в плане;
- для пропеллеров и несущих винтов вертолётов либо площадь лопастей, либо ометаемая площадь винта;
- для подводных объектов обтекаемой формы площадь смачиваемой поверхности;



В отличие от случая без сопротивления воздуха, тело будет иметь различные ускорения в разные промежутки времени.

Из второго закона Ньютона можно получить следующее уравнение:

$$m\vec{a} = m\vec{g} - C_f \frac{\rho \vec{v}^2}{2} S$$
$$\vec{a} = \vec{g} - C_f \frac{\rho v^2}{2m} S$$

Соответственно, проекции на оси будут выглядеть следующим образом:

$$a_x = -C_f \frac{\rho v_x^2}{2} S$$

$$a_y = -g - C_f \frac{\rho v_y^2}{2} S$$

По определению $a_x = \ddot{x}, a_y = \ddot{y}$:

$$\ddot{x} = -kv_x^2$$

$$\ddot{y} = -g - kv_y^2$$

 Γ де k- коэффициент, определяющий вклад силы сопротивления в ускорение снаряда:

$$k = \frac{C_f S \rho}{2m}$$

Если взять, что бросаемое тело имеет шарообразную форму, то коэффициент можно упростить:

$$m = \gamma V = \gamma \frac{4}{3} \pi r^3, S = \pi r^2$$
$$k = \frac{C_f \pi \rho r^2}{\frac{8}{3} \gamma r^3 m} = \frac{3}{8} \frac{C_f \rho}{r \gamma}$$

 Γ де γ - плотность материала тела, r - радиус шарообразного тела.

Таким образом получается система дифференциальных уравнений второго порядка в форме Коши:

$$\dot{x} = v_x$$

$$\dot{y} = v_y$$

$$\ddot{x} = -kv_x^2$$

$$\ddot{y} = -g - kv_y^2$$

Решив которую для начальных данных, получим траекторию полёта снаряда.

Программное реализация решения

Программу можно найти в репозитории https://github.com/Impervguin/Projectile-Simulation

В качестве основного языка программирования был выбран python. Прежде всего выбор обусловлен удобным синтаксисом языка, а также наличием большого числа библиотек, которые требовались для решения задачи.

Для решения дифференциальных уравнений была выбрана библиотека scipy.

Для отрисовки интерфейса рассматривались такие библиотеки как: tkinter, pyqt5 и wxpython. Выбрана была библиотека pyqt5, за счёт обширного набора

стандартных элементов, удобным интерфейсом разработки и обширным сообществом.

Также в работе использовались следующие библиотеки:

Numpy — для расчетов тригонометрических функций, квадратных и кубических корней.

PyqtGraph – для создания графика внутри графического интерфейса.

QtWebEngine – для отрисовки html-страницы внутри интерфейса.

Csv – для удобной работы с csv-файлами

Sqlite3 – для работы с базами данных

Функции для решения задачи на языке Python находится в файле calculate.py и содержит внутри себя две функции: для расчета траектории без учета сопротивления и с учетом сопротивления.

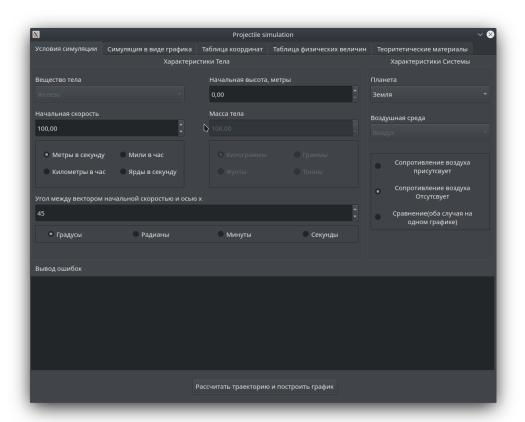
Функция по расчету без учета сопротивления воздуха имеет название calculate_without_air_resistance. В качестве аргументов функция принимает начальную скорость тела, угол между вектором начальной скорости и осью X, ускорение свободного падения, начальную координату по оси Y. Внутри себя функция просчитывает момент падения тела и с определенным шагом просчитывает траекторию полета тела. Функция возвращает три массива одинаковых размеров: координаты по оси X, координаты по оси Y, массив времени.

Функция по расчету с учетом сопротивления воздуха называется calculate_with_air_resistance. В качестве аргументов функция принимает начальную скорость тела, угол между вектором начальной скорости и осью X, ускорение свободного падения, начальную координату по оси Y, плотность воздушной среды, плотность вещества шарообразного тела, массу тела. Внутри себя функция аналогично первой функции рассчитывает время полета тела и с определенным шагом рассчитывает траекторию полета. Возвращаемые значения функции аналогичны возвращаемым значениям первой функции.

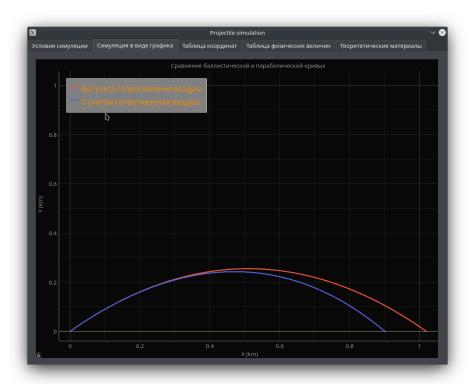
Визуальная составляющая программы

Интерфейс программы находится в файле ui_file.py. Он состоит из пяти страниц:

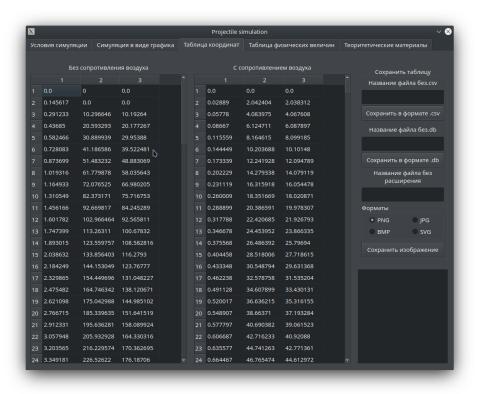
1. Страница ввода данных. На данной странице пользователь может ввести начальные данные в различных величинах, выбрать материал тела, воздушную среду и планету, на которой происходит бросок тела. Также он может выбрать тип графика: без учета или с учетом сопротивления воздуха, а также сравнение обоих графиков.



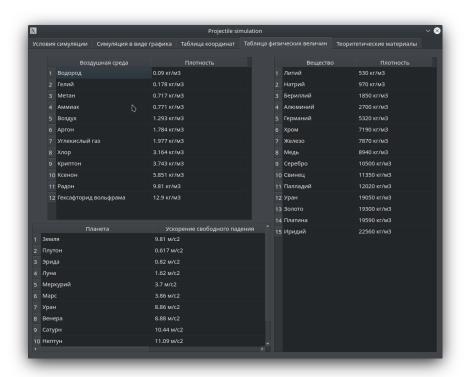
2. Страница графика. На данной странице пользователь может изучить полученный график с помощью соответствующего элемента.



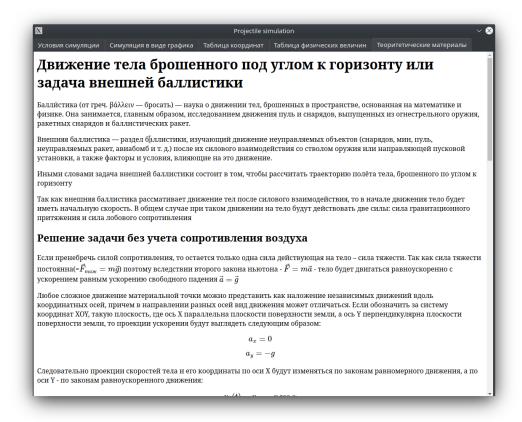
3. Страница таблиц координат. На данной странице выведены таблицы всех координат, полученных при расчете траектории. Пользователь может сохранить их в формате CSV или DB, а также сохранить график в виде растрового или векторного изображения.



4. Таблица физических величин. На данной странице пользователь может получить информацию о характеристиках воздушных сред, материалов и планет, доступных для выбора при расчетах.



5. Теоретические материалы. На данной странице пользователь может получить теоретическую базу о решении задачи внешней баллистики.



Использование разработки

Полученную в ходе работы программу можно использовать для автоматизации расчетов в решении физических задач. Также работу можно использовать для обучения школьников решению баллистических задач

Результат

В результате работы было получено обобщённое решение задачи внешней баллистики, а также реализован программный комплекс для её решения. Дальнейшие направления развития программы: улучшение решения дифференциальных уравнений, обобщение и реализация решений для тел других форм.

Список используемой литературы

- 1. Данжу Джульен Путь Python. Черный пояс по разработке, масштабированию, тестированию и развертыванию.[Текст] -СПб.: Питер, 2020. -256 с.: ил. (Серия «Библиотека программиста»).
- 2. Мэтиз Эрик Изучаем Python. Программирование игр, визуализация данных, веб-приложения. СПб.: Питер, 2017. 496 с.: ил. (Серия «Библиотека программиста»).
- 3. Python 3 и PyQt 5. Разработка приложений. 2-е изд., перераб. и доп. / Н. А. Прохоренок, В. А. Дронов. СПб.: БХВ-Петербург, 2018. 832 с.: ил. (Профессиональное программирование)
- 4. Python и анализ данных / пер. с анг. А. А. Слинкина. М.: ДМК Пресс, 2020. 540 с.: ил.