# PCAD Programmazione Concorrente Algoritmi Distribuiti

**Arnaud Sangnier** 

arnaud.sangnier@unige.it

Algoritmi via message passing

### Problema della sezione critica

```
Process P

while(true){
  pl: SNC
  p2...: pre-protocollo
  pi: SC
  pj...: post-protcollo
}
```

#### **Ipotesi:**

- la SC finisce sempre
- · la SNC può non finire
- i processi rimangono sempre attivi

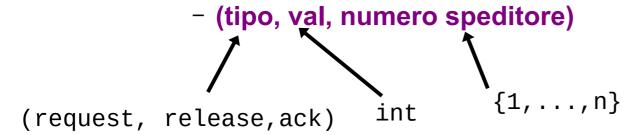


#### Altri ipotesi

- Processi sono su macchine diverse e comunicano con messaggi
- Ogni messaggio mandato è ricevuto un giorno (comunicazione affidabile)
- Se P mando un messaggio M1 a Q poi un messaggio M2, Q riceve prima M1 poi M2

### Comunicazione via messaggi

I messaggi hanno un formato specificato, ad es:



- Emissione: Send(msg) -> j : Manda il messaggio msg a Pj
- Per gestire le recezione, supponiamo che su ogni macchina ci sono due processi che condividono la memoria
  - 1) il processo che esegue il protocollo
  - 2) il processo che gestisce la ricezione dei messaggi

### Problema della sezione critica

Process P

```
main
while(true){
  pl: SNC
  p2...: pre-protocollo
  pi: SC
  pj...: post-protcollo
}
```

```
ricezione messaggi
case(msgl):
    codice
case(msg2):
    codice
....
```

#### Altri ipotesi

- La parte ricezione messaggi funziona sempre
- Nella parte locale, autorizziamo l'uso di blocchi [...] per garantire l'atomicità al livello locale

 Ogni processo usa una variabile intera come orologio locale (aumenta di 1 ogni volta che un messaggio è mandato/ricevuto)

#### Pre-protocollo:

- Pi manda un messaggio request con la sua date locale a tutti gli altri processi e conserva una coppia di questo messaggio
- Aspetta di essere il più prioritario fra gli altri candidati alla SC
- (più prioritario = la date associata al suo messaggio request è la più vecchia)

#### Post-protocollo:

• Pi manda un messaggio release con la sua date locale a tutti gli altri processi e conserva una coppia di questo messaggio

#### Ricezione:

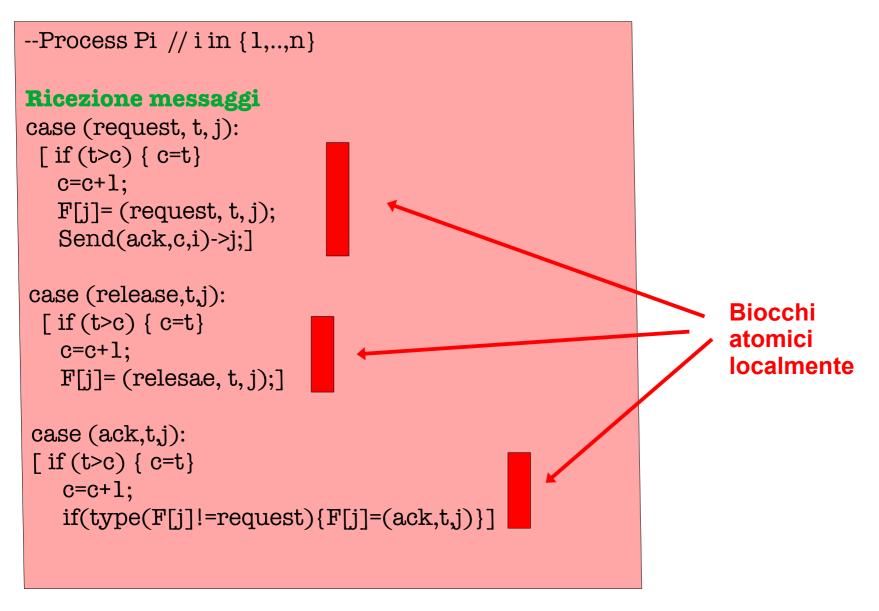
Ogni processo manda un ack per ogni messaggio ricevuto

```
--Process Pi // i in {1,..,n}
main
Message F[1..N] := \{null,...,null\}
int c=0
while(true){
 pl: SNC
 p2: [for all j!=i {Send(request,c,i) -> j;}
 p3: F[i]=(request,c,i);
 p4: c=c+1;]
                                                                 Biocchi
 p5: while(exists j. j!=i date(F[j]) << date(F[i])) {}
                                                                 atomici
 p6: SC
                                                                 localmente
 p7: [for all j!=i {Send(release,c,i) -> j;}
 p8: F[i]=(release,c,i);
 p9: c=c+1;]
```

- date(typ,c,i)= (c,i)
- (c,i) << (d,j) sse c<d o (c=d e i < j)</li>
- date(null) << (c,i) for all c ≥ 0 e 1 ≤ i ≤ n</li>

PCAD - 10

6



- Due osservazione:
  - 1) i valori degli orologi locali crescono
  - 2) nel suo pre-protocollo, il processo Pi manda lo stesso messaggio (request, c, i) a tutti gli altri processi e lo conserva in F[i]

#### **Teorema:**

L'algoritmo di Lamport verifica la mutua esclusione.

#### Prova:

- Supponiamo Pi1 e Pi2 sono insieme in SC
- Abbiamo F<sup>i1</sup>[i1]=(request,t1, i1) e F<sup>i2</sup>[i2]=(request,t2,i2)
- Supponiamo (t1,i1)<<(t2,i2)</li>
- Cosa puo essere in F<sup>i2</sup>[i1] ? i.e. quale l'ultimo messaggio ricevuto da Pi2 venando da Pi1 ?
  - Come Pi2 è in SC, è per forza della forma: (msg,t1',i1) con t1' > t1

#### Prova:

- F<sup>i1</sup>[i1]=(request,t1, i1) e F<sup>i2</sup>[i2]=(request,t2,i2) e F<sup>i2</sup>[i1]=(msg,t1',i1) con t1' > t1
- Analisi di casi per msg:
  - msg=request allora Pi1 dopo avere mandato (request,t1, i1) ha mandato (request,t1', i1), quindi è entrato in SC è uscito mandando release ed ha rimandato (request,t1', i1), ma allora F<sup>i1</sup>[i1]≠(request,t1, i1) => Impossibile
  - 2) msg=ack se Pi2 ha conservato questo messagio vuol dire che prima di riceverlo F<sup>i2</sup>[i1]≠(req,...,i1), ma quindi Pi1 era uscito dalla SC richiesta a t1, quindi F<sup>i1</sup>[i1]≠(request,t1, i1) => Impossibile
  - 3) msg=relsease stesso ragionamento che 1)

#### **Teorema:**

L'algoritmo di Lamport verifica l'assenza di deadlock

#### Prova:

- Supponiamo che dei processi sono bloccati e gli altri sono in SNC
- Sono bloccati sul while e prendiamo Pi il processo per il quale la data di request è minima
- Ma allora Pi è bloccato per un Pj che è in SNC (altrimenti la data di request di Pj sarebbe più piccola, mentre Pi è quello con la data più piccola)
- Ma quindi come Pj non è in SC, prima o poi Pi riceverà l'ack di Pj e potrà continuare (perché in F[j] da P[i] non ci può essere request)

#### Perché è necessario avere blocchi atomici?

- Se P1 manda (request,10,1) a P1 ma non mette a giorno il contattore c ne salva il messagio
- Poi P1 riceve ack e release di P3 e c vale allora 3, poi F¹[1]=(request,12,1)
- P2 manda (request,11,2) a P1 e riceve (request,10,1) di P1
- Abbiamo in P1 : F¹[1]=(request,12,1) e F¹[2]=(request,11,2)) con (11,2) << (12,1), quindi P1 è bloccato</li>
- Abbiamo in P2 : F<sup>2</sup>[1]=(request,10,1) e F<sup>2</sup>[2]=(request,11,2)) con (10,1) << (11,2), quindi P2 è bloccato</li>
- => DEADLOCK

#### **Teorema:**

L'algoritmo di Lamport verifica l'assenza di starvation

#### Prova:

- Supponiamo che Pi sia in stato di starvation e che sia con quello con la data di request più piccola
- Quindi è bloccato per colpa di un Pj che non ha ancora mandato il suo ack ma finirà per riceverlo e lo salverà

### Quanti messaggi per accedere alla SC?

- Un processo manda (N-1) request
- Un processso aspetta (N-1) ack
- Un processo manda (N-1) release

=>3\*(N-1) messaggi

- Simile a l'algoritmo di Lamport
- Idea: limitare il numero di messaggi
  - Quando Pj riceve request di Pi, risponde con un messaggio ok se:
    - non vuole andare in SC
    - oppure la sua richiesta è meno prioritaria di quella di Pi
  - Se Pj non mando subito ok a Pi, lo farà dopo avere lasciato la sua SC
  - La priorità pr è calcolata per ogni processo prendendo il max delle priorità ricevute nelle request degli altri.
  - Piu pr è piccolo, più il processo è prioritario

TCAD - IU

```
--Process Pi // i in {1,..,n}
main
boolean Waiting[1..N]:={false,...false}
boolean reqCS=false;
int pr=0;
int maxpr=0; // piu grande numero ricevuto
int nba=0; // numero di risposte attese
while(true){
 pl: SNC
 p2: [reqCS=true;
 p3: nba=n-1;
 p4: pr=maxpr+1;]
 p5: for all j!=i {Send(request,pr,i) -> j;}
 p6: while(nba!=0){}
 p7: SC
 p8: [reqCS=false;
 p9: for all j in P\{1...n\}{
 p10: if (Waiting[j]){
 pll: Waiting[j]=false;
 p12: Send(ok,i) -> j;}}]
```

16

```
--Process Pi // i in {1,..,n}
Ricezione messaggi
case (request,k, j):
 [if(k>maxpr){ maxpr=k;}
   if (!reqCS or (k,j) << (pr,i)){}
      Send(ok,i) \rightarrow j;
  else{
    Waiting[j]=true;
  } ]
case (ok,j):
 [nba=nba-1;]
```

#### **Teorema:**

L'algoritmo di Ricart-Agrawala verifica la mutua esclusione.

#### Prova:

- Supponiamo Pi1 e Pi2 sono insieme in SC
- Hanno scelto una priorità pri1 e pri2
- Ciascuno ha mandato un messaggio ok al altro
- Due casi:
- 1) Pi2 manda ok prima di scegliere pri2, ma allora pri2>pri1 e Pi1 non manda OK => contraddizione
- 2) Pi2 sceglie prima pri2 prima di mandare ok, ma allora abbiamo
  - (pri1,i1)<<(pri2,i2) e i1 non manda ok => contraddizione
  - oppure (pri2,i2)<<(pri1,i1) e i2 non manda ok => contraddizione

#### **Teorema:**

L'algoritmo di Ricart-Agrawala verifica l'assenza di starvation (e quindi l'assenza di deadlock)

#### Prova:

- Supponiamo che Pi è il processo in starvation co la più piccola priorità pri
- Sia Pk un processo che non ha mandato ok a Pi
- Quindi quando Pk ha ricevuto (req,pri,i) avevamo (prk,k)<<(pri,i) altrimenti Pk avvrebbe mandato ok
- Nel fra tempo la priorità di k ha cambiato e Pk ha mandato ok a Pi (peché in Pk avevamo Waiting[i]=true)

### Quanti messaggi per accedere alla SC?

- Un processo manda (N-1) request
- Un processso aspetta (N-1) ok