

Einführung in die Mathematik für Informatiker

Lineare Algebra

Prof. Dr. Ulrike Baumann

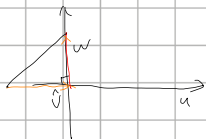
www.math.tu-dresden.de/~baumann

21.1.2019

14. Vorlesung

- Konstruktion von Orthogonalbasen:
Gram-Schmidt-Verfahren
- Bestapproximation

Orthogonalprojektion / Orthogonalzerlegung



$$v = \hat{v} + w$$

$$\hat{v} = \text{Proj}_u v$$

$$\text{bzw. } \hat{v} = \text{Proj}_{\text{span}(\{u\})} v$$

$$u = \text{Span}(\{u\})$$

\hat{v} ist die Orthogonalprojektion von v auf u und $\underbrace{w \perp u}_{w \cdot u = 0}$ bzw. $w \in u^\perp$

geg: u, v ges: \hat{v}, w

Lösung $w = v - \hat{v}$, falls \hat{v} bekannt ist
ges: \hat{v}

Wir sehen voraus $\hat{v} = ku$ mit $k \in \mathbb{R}$ (denn $\hat{v} \in u = \text{Span}(\{u\})$)

$$v = \hat{v} + w = ku + w \xrightarrow{|\cdot u} v \cdot u = (ku + w) \cdot u \stackrel{\text{Eig. lin.}}{=} k(u \cdot u) + w \cdot u \Rightarrow \underbrace{v \cdot u}_{\in \mathbb{R}} = \underbrace{k(u \cdot u)}_{\in \mathbb{R} \cdot \underbrace{\{u\}}_{\text{Span}} \Rightarrow k = \frac{v \cdot u}{u \cdot u}$$

Zusammenfassung $\hat{v} = \frac{v \cdot u}{u \cdot u} u, \quad w = v - \frac{v \cdot u}{u \cdot u} u$

Satz über die Orthogonalzerlegung

- Es sei U ein Untervektorraum des \mathbb{R}^n . Dann ist jeder Vektor $v \in \mathbb{R}^n$ in der Form

$$v = \hat{v} + w$$

darstellbar, wobei $\hat{v} \in U$ und $w \in U^\perp$ gilt.

- Ist $\{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ eine Orthogonalbasis von U , dann gilt:

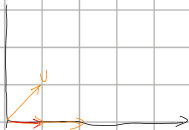
$$\hat{v} = \text{proj}_U v = \frac{v \bullet u_1}{u_1 \bullet u_1} u_1 + \frac{v \bullet u_2}{u_2 \bullet u_2} u_2 \cdots + \frac{v \bullet u_k}{u_k \bullet u_k} u_k$$

und

$$w = v - \hat{v}.$$

BSP: $u = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$ $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$. Ges: $\hat{v} = \text{Proj}_u v$, $w \in \text{Span}(\{u\})^\perp$ mit $v = \hat{v} + w$

$$\hat{v} = \frac{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}}{\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{2}{4} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad w = v - \hat{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$



Beweis (von Satz) $\hat{v} \in U = \text{Span}(\{u_1, \dots, u_k\})$ zu zeigen $w \in U^\perp$ (d.h. $w \cdot u_1 = w \cdot u_2 = \dots = w \cdot u_k = 0$)

$$\begin{aligned} \text{Sei } i \in \{1, \dots, k\} \quad w \cdot u_i &= (v - \hat{v}) \cdot u_i = v \cdot u_i - \hat{v} \cdot u_i = v \cdot u_i - \frac{v \cdot u_1}{u_1 \cdot u_1} (u_1 \cdot u_i) - \dots - \frac{v \cdot u_k}{u_k \cdot u_k} (u_k \cdot u_i) \\ &= v \cdot u_i - \frac{v \cdot u_i}{u_i \cdot u_i} (u_i \cdot u_i) = v \cdot u_i - v \cdot u_i = 0 \end{aligned}$$

Bezeichnung: $\hat{v} = \text{Proj}_u v$

Vereinfachung für Orthonormalbasen

- Ist $\{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ eine Orthonormalbasis für einen Untervektorraum von \mathbb{R}^n , dann ist

$$(v \bullet u_1)u_1 + (v \bullet u_2)u_2 + \dots + (v \bullet u_k)u_k$$

die Projektion von v auf diesen Untervektorraum.

- Ist $U := \{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ eine Orthonormalbasis, dann ist

$$UU^T v$$

die Projektion von v auf den von $\{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ erzeugten Untervektorraum von \mathbb{R}^n für alle $v \in \mathbb{R}^n$.

Gram-Schmidt-Verfahren

Es sei U ein Untervektorraum des \mathbb{R}^n und $\{b_1, b_2, \dots, b_k\}$ eine Basis von U . Es sei:

$$u_1 := b_1$$

$$u_2 := b_2 - \frac{b_2 \bullet u_1}{u_1 \bullet u_1} u_1 \quad (u_2 \perp u_1)$$

$$u_3 := b_3 - \frac{b_3 \bullet u_1}{u_1 \bullet u_1} u_1 - \frac{b_3 \bullet u_2}{u_2 \bullet u_2} u_2 \quad (u_3 \perp u_1, u_3 \perp u_2)$$

$$\vdots$$

$$u_k := b_k - \frac{b_k \bullet u_1}{u_1 \bullet u_1} u_1 - \frac{b_k \bullet u_2}{u_2 \bullet u_2} u_2 - \dots - \frac{b_k \bullet u_{k-1}}{u_{k-1} \bullet u_{k-1}} u_{k-1}$$

$$:= b_k - \text{Proj}_{\text{span}(\{u_1, \dots, u_{k-1}\})} b_k$$

Dann ist $\{u_1, u_2, \dots, u_k\}$ eine Orthogonalbasis und $\{\frac{u_1}{\|u_1\|}, \frac{u_2}{\|u_2\|}, \dots, \frac{u_k}{\|u_k\|}\}$ eine Orthonormalbasis von U .

GS-Verfahren zur Konstruktion von Orthogonalbasen

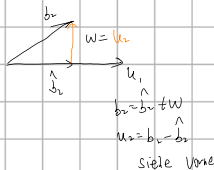
geg. Basis $\{b_1, b_2, \dots, b_k\}$ eines k -dim UVR des eukl. \mathbb{R} -VR V

ges: Orthogonalbasis $\{u_1, \dots, u_k\}$ dieses UVR.

d.h. $u_i \cdot u_j = 0$ für alle $i, j \in \{1, \dots, k\}$ $i \neq j$

$$u_i = b_i$$

!



Bsp. $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ keine Orthogonalbasis

Konstruktion Orthogonalbasis:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}}{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}}{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}}{\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Satz über die Bestapproximation

- Es sei U ein Untervektorraum des \mathbb{R}^n , $v \in \mathbb{R}^n$ und \hat{v} die Orthogonalprojektion von v auf U .

Dann gilt

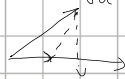
$$\|v - \hat{v}\| < \|v - u\|$$

für alle $u \in U \setminus \{\hat{v}\}$.

- \hat{v} ist also derjenige Vektor aus U , der zu v kleinstmöglichen Abstand hat.
- \hat{v} wird Bestapproximation von v durch ein Element von U genannt.

Sei V ein eukl. \mathbb{R} -VR, $v \in V$ u ein uVR von \mathbb{R} , $\hat{v} = \text{Proj}_u v \in U$

Dann gilt: $\|v - \hat{v}\| \leq \|v - u\|$ für alle $u \in U$



Sei $Ax=b$ ein LGS mit $L=\emptyset$ (denn $b \notin \text{Col}(A)$)

$b = \hat{b} + w$ mit $\hat{b} \in U$, $w \in U^\perp$ wobei $\hat{b} = \text{Proj}_u b$

Statt $Ax=b$ wird $Ax=\hat{b}$ lösen; Lösung: \hat{x} ($Ax=\hat{b}$ ist lösbar wegen $\hat{b} \in U$)

Die Lösung ist bestmöglich, weil \hat{b} die Projektion von b auf u ist und der Satz über Bestappr. gilt, d.h. $\|b - \hat{b}\|$ minimal ist.

Bsp.

$$\begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 11 \end{pmatrix}$$

ges. Näherungslösung

zuerst eine Orthogonalbasis von $\text{Col}(A) (=U)$ berechnen (nach GS)

danach $\text{Proj}_u b = \hat{b}$, dann $Ax = \hat{b}$ lösen Es geht noch einfacher.

$$Ax=b \quad b = \hat{b} + w \quad A = (s_1, \dots, s_n) \\ \underbrace{\in \text{Col}(A)^T}$$

$$s_i \cdot w = 0 \quad (i=1, \dots, n)$$

$$s_i^T \cdot w = 0$$

Matrixmulti.

$$\begin{aligned} s_1^T (b - \hat{b}) &= 0 \\ \vdots \\ s_n^T (b - \hat{b}) &= 0 \end{aligned} \quad \Rightarrow A^T (b - \hat{b}) = 0 \Rightarrow A^T b - A^T \hat{b} = 0 \\ \Rightarrow A^T b - A^T (Ax) = 0 \\ \Rightarrow (A^T A) \hat{x} = (A^T b)$$

zu lösen ist (bzw.) das Normalgleichungsproblem.

$$A^T A = \begin{pmatrix} 17 & 1 \\ 1 & 5 \end{pmatrix}$$

$$A^T b = \begin{pmatrix} 19 \\ 11 \end{pmatrix}$$

$$A^T A \cdot \hat{x} = A^T b \quad A^T A \hat{x} = A^T b$$

die Lösung $\hat{y} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Bestapproximation (1)

- Gegeben: $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ und $b \in \mathbb{R}^m$

- Finde ein \hat{x} , so dass

$$\|b - A\hat{x}\|$$

kleinstmöglich ist.

- Es gilt

$$\|b - A\hat{x}\| \leq \|b - Ax\|$$

für alle $x \in \mathbb{R}^n$.

Bestapproximation (2)

- Gegeben ist ein lineares Gleichungssystem $Ax = b$
- Gesucht wird ein Vektor \hat{x} , für den $\|b - A\hat{x}\|$ kleinstmöglich ist.
- Zur Lösung berechnet man zunächst $\hat{b} := \text{proj}_{\text{Col}(A)} b$.
(Projektion von b in den Spaltenraum $\text{Col}(A)$ der Matrix A)
- Die Lösungen des linearen Gleichungssystems

$$A\hat{x} = \hat{b}$$

sind genau die Lösungen des Ausgangsproblems und genau die Lösungen der Normalgleichung

$$A^T A \hat{x} = A^T b.$$