

程式人



用十分鐘瞭解 《線性代數、向量微積分》 以及電磁學理論

陳鍾誠

2016 年 1 月 17 日

話說

- 自從小學四年級學會加減乘除之後
- 老師所教的那些數學，就不能拿來用了！

五年級開始

- 教圓形、方形、三角形...

六年級開始

- 進入雞兔同籠問題之後
- 有些人數學就 GG 了

我也是如此

小學時我從來沒搞懂過

- 籠子裡的兔子和雞到底有幾隻

然後上了國中

- 一直到國二，都還不會算
二元一次聯立方程式

也搞不懂

- 那些 x , y 到底是甚麼意思！

我的父母親

- 都是修理皮鞋的鞋匠
- 他們沒辦法教我怎麼解 x, y
- 也不知道我們的數學到底學些甚麼？

而我所念的國中

- 黑道很多
- 白道也不少

於是

- 我落入了無間道的地獄

每天上學

- 過天橋的時候
- 都得先偷看一下橋上
- 是否有人收保護費

如果有的話

- 就要考慮繞遠路
- 或者改走下面的馬路

不幸的是

- 天橋上有黑道
- 天橋下有白道

不能走天橋

- 還得觀望一下 《管理組長》
在不在

否則

- 被那個韓國來的管理組長抓到
- 乾脆還是交保護費算了！

進了學校

- 從早自習開始
- 就得在手上抹綠油精
- 因為這樣打了比較不會痛

因為

- 每堂課都要考試

然後

- 分數太低要被打
- 退步一分要打一下

所以

- 我們不能考太高
 - 否則下次就會退步
- 也不能考太低
 - 否則就會被打很多下

但是

- 要維持每次都夠高而且分數一模一樣
- 這實在是太難了！

更糟的是

- 我到二年級都沒學會聯立方程式的解法
- 但是每次考試都有！

於是

- 我只好每天被打七次
- 然後回家背書、背書、再背書

我在學校是 A 段班

- 每個人都要留下來課後輔導
- 每個月都要繳《課後輔導費》

其實

- 那和天橋上的保護費沒甚麼兩樣
- 天橋的你還能躲，課後輔導費卻
躲不掉

除非

- 你調到 B 段班去

在那個學校

- A 段班的體育課和音樂課
 - 都變成了數學課和英文課
- 而 B 段班的數學課和英文課
 - 都變成了體育課和音樂課

這樣

- 課程之間就自動達成了平衡
- 老師教的各類課程總數還是相同的

我們班的導師

- 是教數學的
 - 他從一年級教我教到二年級
- 我還是學不會聯立方程式

有一天

- 導師請假
- 來了個代課老師

話說、那位代課老師

- 上了一堂數學課之後
- 發現了一件事

那件事就是

- 我們班有一大半同學
- 都不會解聯立方程式

他覺得很不可思議

- 於是接下來的一整天課程
他都拿來教聯立方程式

話說那位代課老師

- 甚麼都沒有，除了一件事

那件事就是

- 我就不信教不會你們 …

於是

- 從早上到中午
- 從中午到下午
- 他所有的課都拿來教聯立方程式

我永遠記得

- 一直到下午兩點
- 我都還學不會

然後、很神奇的

- 突然之間，隔壁有位同學會了

但我還是不會

接下來那位同學開始

- 教我
- 教我
- 教我

我覺得自己好笨

- 就是學不會！

直到下午兩點

- 突然之間
- 我理解了一件事

就是那些 x , y

- 其實代表可以隨意調整的數字
- 也就是他們所稱的變數

然後

- 我再看一次題目
- 再看一次答案
- 終於發現我彷彿理解那個答案了。

於是

- 我學會了聯立方程式

放學之前

- 大部分的同學都學會了

然後、代課老師在下課前

- 問我們一個問題

請問、有沒有同學

- 可以讓我去你們家吃個便飯
- 因為我今天還沒有領薪水

我看著代課老師

- 很想舉手、但是又想到媽媽不知道有沒有煮那麼多飯。
- 然後又想到如果突然帶老師回家吃飯，會不會太奇怪。

所以、我遲疑了

老師看到沒有人舉手

- 只好說

- 那就下課吧！

於是、我回家了！

吃晚餐的時候

- 我靠訴媽媽，我原本想請代課老師到我們家吃飯的事情！

媽媽說

- 傻孩子，我們家雖然沒什麼錢，但是請老師吃頓便飯是沒問題的，你為甚麼不舉手呢？

吃完晚餐

- 我就忘了這件事！
- 繼續去準備明天的考試

但是

- 此後的三十幾年
- 我經常想起這件事！

因為

- 如果沒有那位代課老師
- 我想、我的生命將會完全不同

我不可能

- 考上成功高中

也很可能

- 不會進入交大
- 不會進入台大研究所
- 不會去讀台大資工博士班

也不會

- 站在講台上
- 教學生 《程式和數學》

所以

- 我永遠記得那一天
- 那個代課老師教會我
 - 聯立方程式

抱歉

- 話題扯太遠了
- 好像已經花了五分鐘

那麼

- 就讓我們用剩下的五分鐘
- 學會《線性代數和向量微積分》

好了！

線性代數

- 其實就是解《線性方程組》
- 也就是解《聯立方程式》

國中的時候、我們學這個

如要解決以下方程組：

$$\begin{cases} 2x + y = 8 \\ x + y = 6 \end{cases}$$

過程是：

$$2x + y = 8 \qquad x + y = 6$$

$$y = 8 - 2x \qquad 6 - x = y$$

$$\begin{array}{r} \backslash \qquad / \\ 8 - 2x = 6 - x \end{array}$$

$$8 - 6 = 2x - x$$

$$x = 2$$

然後把 x 代入到其中一條方程式裡：

$$\begin{aligned} y &= 6 - x \\ &= 6 - (2) \\ &= 4 \end{aligned}$$

所以它的解為：

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 4 \end{cases}$$

或者會想辦法削去其中一個變數

如要以消元法解決以下方程組：

$$\begin{cases} 2x + y = 8 \\ x + y = 6 \end{cases}$$

把兩個相減：

$$\begin{array}{r} 2x + y = 8 \\ + \quad -x - y = -6 \\ \hline x = 2 \end{array}$$

然後把 x 代入到其中一條方程式裡：

$$\begin{aligned} x + y &= 6 \\ (2) + y &= 6 \\ y &= 6 - 2 \\ y &= 4 \end{aligned}$$

得出：

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 4 \end{cases}$$

這種削去變數的方法

- 其實就是後來學的高斯消去法

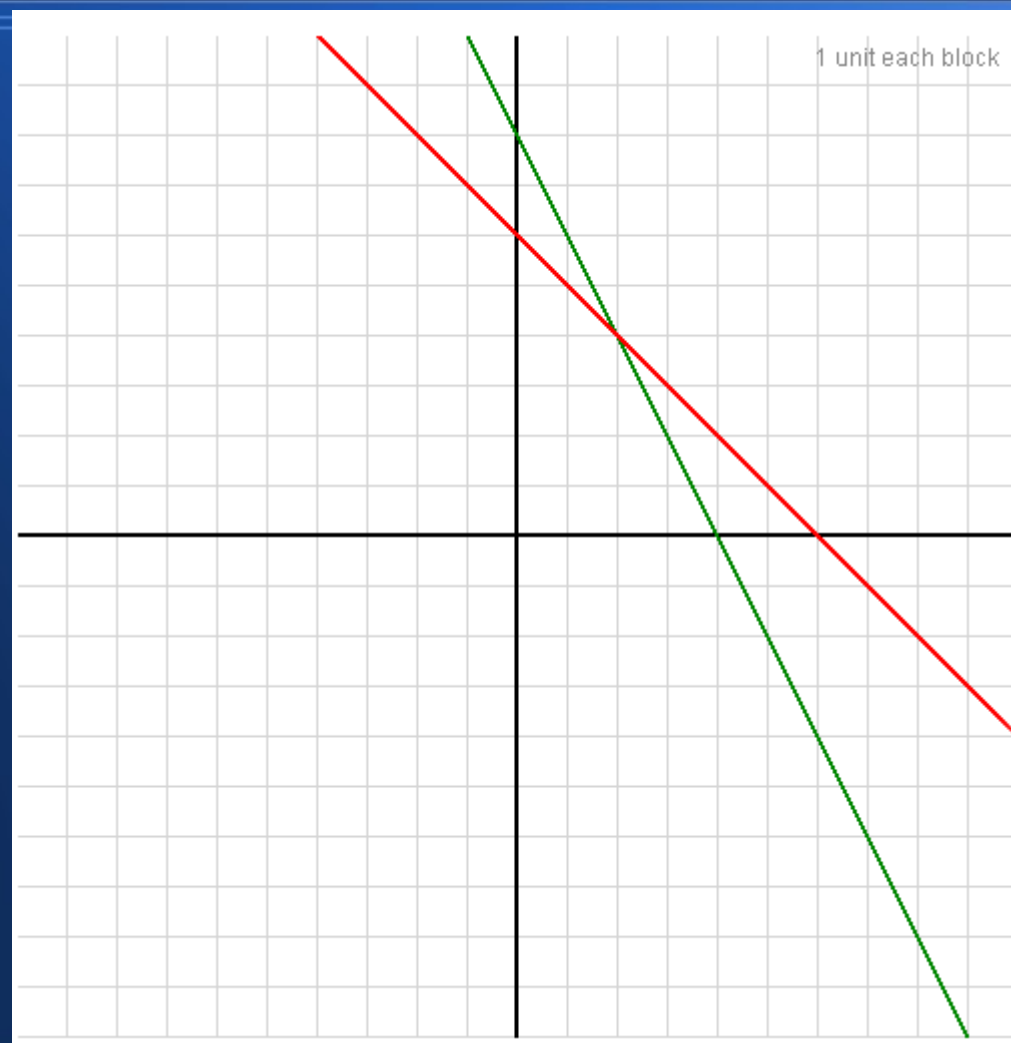
有時候、也會用畫圖的

$$\begin{cases} 2x + y = 8 \\ x + y = 6 \end{cases}$$

綠色為 $2x + y = 8$,
紅色為 $x + y = 6$ 。

兩線的交叉點就是它們的解了。

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 4 \end{cases}$$



然後到了高中、方程式更加抽象化

$$\begin{cases} a_{1,1}x_1 + a_{1,2}x_2 + \cdots + a_{1,n}x_n = b_1 \\ a_{2,1}x_1 + a_{2,2}x_2 + \cdots + a_{2,n}x_n = b_2 \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ a_{m,1}x_1 + a_{m,2}x_2 + \cdots + a_{m,n}x_n = b_m \end{cases}$$

接著寫成矩陣

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \cdots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \cdots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \cdots & a_{m,n} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

還規定了矩陣的加法、常數乘法

$$(\mathbf{A} \pm \mathbf{B})_{ij} = \mathbf{A}_{ij} \pm \mathbf{B}_{ij},$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 & 5 \\ 7 & 5 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1+0 & 3+0 & 1+5 \\ 1+7 & 0+5 & 0+0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 6 \\ 8 & 5 & 0 \end{bmatrix}$$

$$(c\mathbf{A})_{ij} = c \cdot \mathbf{A}_{ij}$$

$$2 \cdot \begin{bmatrix} 1 & 8 & -3 \\ 4 & -2 & 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \cdot 1 & 2 \cdot 8 & 2 \cdot (-3) \\ 2 \cdot 4 & 2 \cdot (-2) & 2 \cdot 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 16 & -6 \\ 8 & -4 & 10 \end{bmatrix}$$

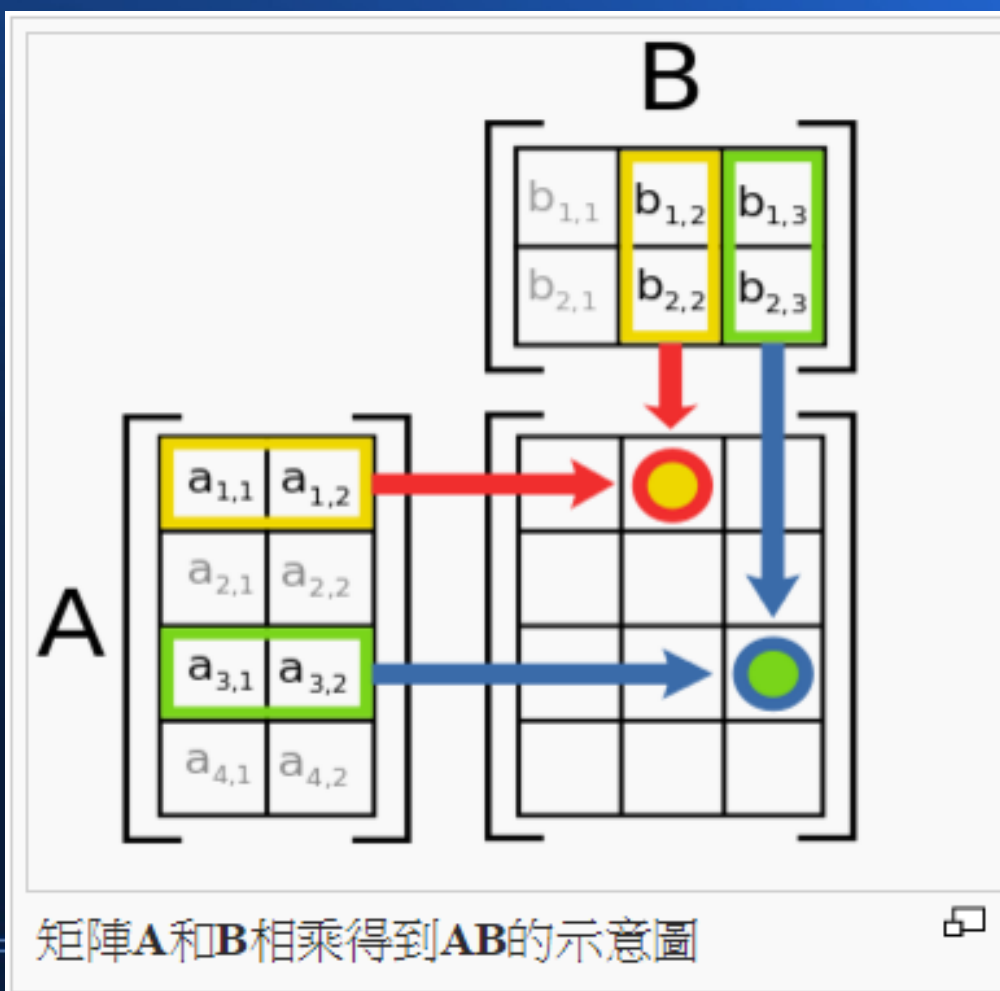
還有轉置

$$(\mathbf{A}^T)_{ij} = \mathbf{A}_{j,i}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -6 & 7 \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -6 \\ 3 & 7 \end{bmatrix}$$

還有更複雜的矩陣相乘

$$[AB]_{i,j} = A_{i,1}B_{1,j} + A_{i,2}B_{2,j} + \cdots + A_{i,n}B_{n,j} = \sum_{r=1}^n A_{i,r}B_{r,j}$$



這些

- 很多是為了理解代數結構
- 所做的準備！

但是大部分的時間裡

- 我們都一直算一直算

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & 3 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (1 \times 3 + 0 \times 2 + 2 \times 1) & (1 \times 1 + 0 \times 1 + 2 \times 0) \\ (-1 \times 3 + 3 \times 2 + 1 \times 1) & (-1 \times 1 + 3 \times 1 + 1 \times 0) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 1 \\ 4 & 2 \end{bmatrix}$$

矩陣乘法算完算高斯消去法

| System of equations | Row operations | Augmented matrix |
|---|---|--|
| $2x + y - z = 8$ $-3x - y + 2z = -11$ $-2x + y + 2z = -3$ | | $\left[\begin{array}{ccc c} 2 & 1 & -1 & 8 \\ -3 & -1 & 2 & -11 \\ -2 & 1 & 2 & -3 \end{array} \right]$ |
| $2x + y - z = 8$ $\frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z = 1$ $2y + z = 5$ | $L_2 + \frac{3}{2}L_1 \rightarrow L_2$ $L_3 + L_1 \rightarrow L_3$ | $\left[\begin{array}{ccc c} 2 & 1 & -1 & 8 \\ 0 & 1/2 & 1/2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 5 \end{array} \right]$ |
| $2x + y - z = 8$ $\frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z = 1$ $-z = 1$ | $L_3 + -4L_2 \rightarrow L_3$ | $\left[\begin{array}{ccc c} 2 & 1 & -1 & 8 \\ 0 & 1/2 & 1/2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right]$ |

然後高斯消完喬丹消

| The matrix is now in echelon form (also called triangular form) | | |
|---|--|--|
| $\begin{array}{rcl} 2x + y & = & 7 \\ \frac{1}{2}y & = & \frac{3}{2} \\ -z & = & 1 \end{array}$ | $\begin{array}{l} L_2 + \frac{1}{2}L_3 \rightarrow L_2 \\ L_1 - L_3 \rightarrow L_1 \end{array}$ | $\left[\begin{array}{ccc c} 2 & 1 & 0 & 7 \\ 0 & 1/2 & 0 & 3/2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right]$ |
| $\begin{array}{rcl} 2x + y & = & 7 \\ y & = & 3 \\ z & = & -1 \end{array}$ | $\begin{array}{l} 2L_2 \rightarrow L_2 \\ -L_3 \rightarrow L_3 \end{array}$ | $\left[\begin{array}{ccc c} 2 & 1 & 0 & 7 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$ |
| $\begin{array}{rcl} x & = & 2 \\ y & = & 3 \\ z & = & -1 \end{array}$ | $\begin{array}{l} L_1 - L_2 \rightarrow L_1 \\ \frac{1}{2}L_1 \rightarrow L_1 \end{array}$ | $\left[\begin{array}{ccc c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$ |

接著用這種方法算反矩陣

$$[A|I] = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 2 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

$$[I|B] = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & \frac{3}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{3}{4} \end{array} \right]$$

但是、對程式人來說

- 與其算到手斷掉
- 還不如寫個程式

像這樣就做完了

```
for k = 1 ... min(m,n):  
    Find the k-th pivot:  
    i_max := argmax (i = k ... m, abs(A[i, k]))  
    if A[i_max, k] = 0  
        error "Matrix is singular!"  
    swap rows(k, i_max)  
    Do for all rows below pivot:  
    for i = k + 1 ... m:  
        m := A[i, k] / A[k, k]  
        Do for all remaining elements in current row:  
        for j = k + 1 ... n:  
            A[i, j] := A[i, j] - A[k, j] * m  
        Fill lower triangular matrix with zeros:  
        A[i, k] := 0
```

如果學這些數學

- 可以搭配程式的話
- 那一次還可以學到兩種東西
- 一舉兩得

這樣

- 手就不會斷掉了！

因為線性代數

- 重要的並不是那些計算

而是那些數學概念

舉例而言

- 當初 Google 之所以在搜尋引擎領域異軍突起
- 除了他駕馭幾萬台電腦的超級規模化技術之外
- 還有個重要的技術

那個技術

- 稱為 PageRank
- 是用來衡量網頁重要性的

透過 PageRank

- Google 讓重要的網頁排在前面
- 不重要的排在後面

這個方法

- 說穿了很簡單
- 其實就是《數一數》每一頁被幾個連結連到
- 《被連結數》越多的網頁就越重要

不過

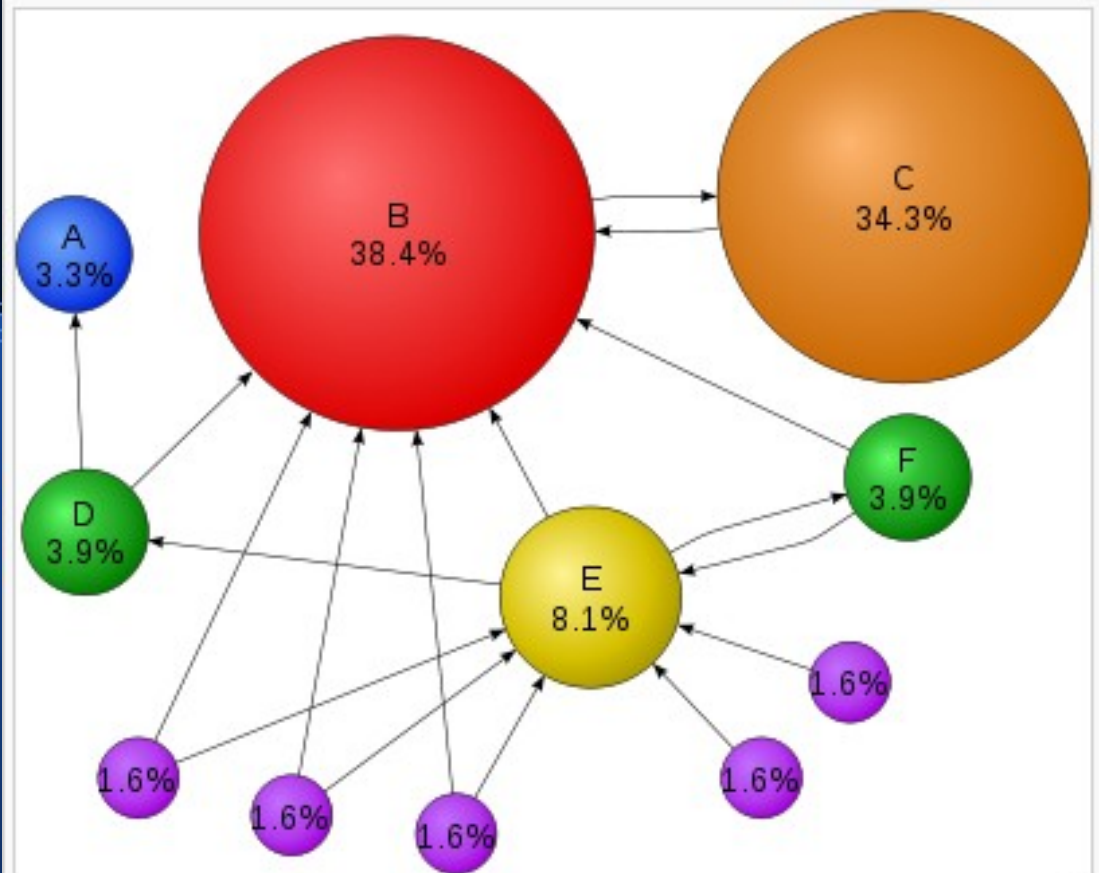
- 單純的計算《被連結數》有個缺點
- 那就是你可以產生數百萬連結連到自己的某個網頁
- 那你的這個網頁就變得超重要

為了避免這種偷吃步

- Google 決定為每個網頁加上重要性
- 像是 Yahoo 的首頁重要性就很高
- 而其他個人網誌的重要性就很低

PageRank 的目標圖示如右

- 其中 B, C 是重要網頁




Mathematical **PageRanks** for a simple network, expressed as percentages. (Google uses a [logarithmic scale](#).) Page C has a higher PageRank than Page E, even though there are fewer links to C; the one link to C comes from an important page and hence is of high value. If web surfers who start on a random page have an 85% likelihood of choosing a random link from the page they are currently visiting, and a 15% likelihood of jumping to a page chosen at random from the entire web, they will reach Page E 8.1% of the time. (The 15% likelihood of jumping to an arbitrary page corresponds to a damping factor of 85%.) Without damping, all web surfers would eventually end up on Pages A, B, or C, and all other pages would have PageRank zero. In the presence of damping, Page A effectively links to all pages in the web, even though it has no outgoing links of its own.

但是網頁有那麼多

- 哪能用手一個一個設呢？
- 所以當然要自動化
- 用程式來算網頁的重要性

假如第 i 個網頁用 P_i 來表示

$$\begin{bmatrix} \ell(p_1, p_1) & \ell(p_1, p_2) & \cdots & \ell(p_1, p_N) \\ \ell(p_2, p_1) & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ell(p_i, p_j) & \\ \ell(p_N, p_1) & \cdots & & \ell(p_N, p_N) \end{bmatrix}$$


網頁 P_i 有連結指向 P_j

而且每一列的總和都為 1

這個矩陣是模仿投票行為的矩陣，每個人所擁有的票數不同，但全部都要投出去。

$$\sum_{i=1}^N \ell(p_i, p_j) = 1$$

這樣連續投票很多輪之後

- 每個頁面的權重就會收斂並穩定
- 這種投票行為的迴歸式如下所示

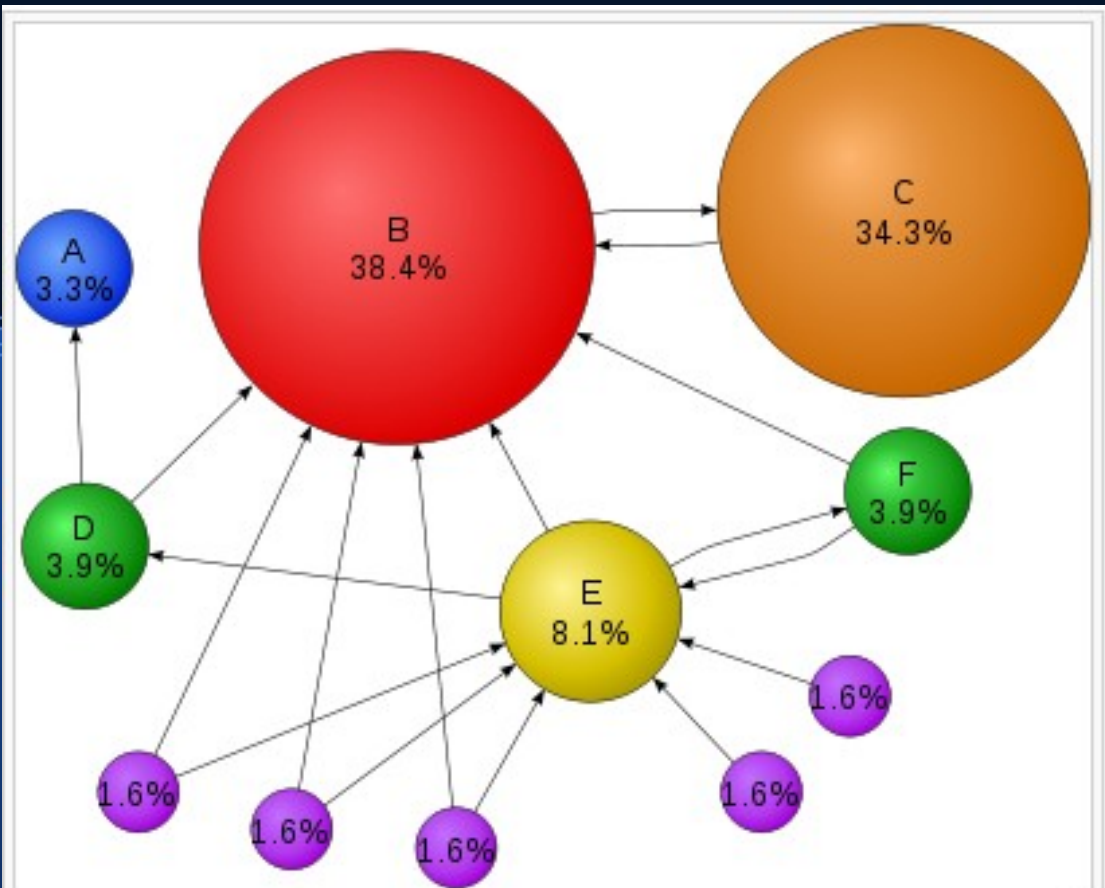
$$\mathbf{R} = \begin{bmatrix} (1-d)/N \\ (1-d)/N \\ \vdots \\ (1-d)/N \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} \ell(p_1, p_1) & \ell(p_1, p_2) & \cdots & \ell(p_1, p_N) \\ \ell(p_2, p_1) & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ell(p_i, p_j) & \\ \ell(p_N, p_1) & \cdots & & \ell(p_N, p_N) \end{bmatrix} \mathbf{R}$$

於是你只要寫程式模擬這種過程

- 最後就能算出每個頁面的權重
- 這個權重就是所謂的 PageRank
- PageRank 不容易被自動產生的大量連結所欺騙
- 所以比起單純的計算被連結數好得多
- 而這正是當初 Google 崛起的重要原因之一

PageRank

- 最後可以分配出如右圖的結果了
- 其中 B, C 是重要網頁
- 因為大家都連到 B，然 B 投給 C



Mathematical **PageRanks** for a simple network, expressed as percentages. (Google uses a **logarithmic scale**.) Page C has a higher PageRank than Page E, even though there are fewer links to C; the one link to C comes from an important page and hence is of high value. If web surfers who start on a random page have an 85% likelihood of choosing a random link from the page they are currently visiting, and a 15% likelihood of jumping to a page chosen at random from the entire web, they will reach Page E 8.1% of the time. (The 15% likelihood of jumping to an arbitrary page corresponds to a damping factor of 85%.) Without damping, all web surfers would eventually end up on Pages A, B, or C, and all other pages would have PageRank zero. In the presence of damping, Page A effectively links to all pages in the web, even though it has no outgoing links of its own.

其實這種迴歸式

- 最後會收斂到
整個矩陣的《特徵向量》所
形成的陣列上

也就是下列方程式的解所形成的向量集合

$$\mathbf{A}\mathbf{v} = \lambda\mathbf{v}$$

$$p(\lambda) := \det(\mathbf{A} - \lambda\mathbf{I}) = 0.$$

$$p(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{n_1}(\lambda - \lambda_2)^{n_2} \cdots (\lambda - \lambda_k)^{n_k} = 0.$$

特徵向量可以用來將矩陣對角化

$$A = Q\Lambda Q^{-1}$$

然後就可以快速地計算 A^n

$$A^n = \underbrace{(Q\Lambda Q^{-1}) \dots (Q\Lambda Q^{-1})}_{\text{連乘 } n \text{ 次}} = Q\Lambda^n Q^{-1}$$

連乘 n 次

對角矩陣， n 次方計算速度超快

而這類的矩陣分解方法

- 在《科學計算》領域有強大的應用
- 只要將這些方法寫成很好的《數值計算》函式庫
- 就能快速解決很多科學上的計算問題

除了上述的特徵分解法之外

- 各位在線性代數裏應該還學過
 - LU 分解： $A = LU$
 - QR 分解： $A = QR$
 - SVD 分解： $A = U \Sigma V^*$

這些分解也都能

- 讓某些計算更為快速
- 於是《科學計算》的速度就可以變得更快。

另外、矩陣的概念

- 是以向量為基礎的
- 向量形成向量空間，可以用來描述真實空間中的力量
- 而這也正是《場》這個概念的由來

如果

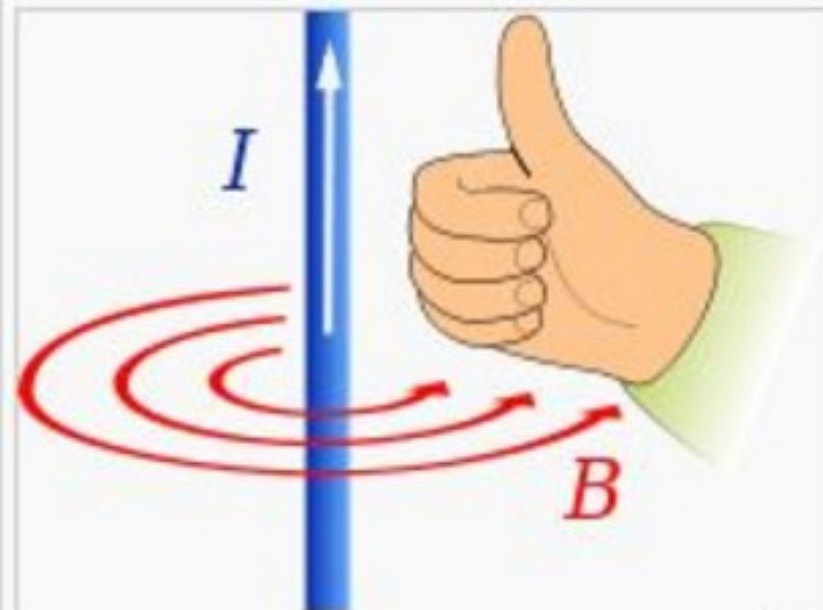
- 我們把《向量》的概念
 - 和微積分結合起來
- 就會形成《向量微積分》這個領域
 - 可以用來描述《向量場》
 - 包含引力場、電場、磁場、電磁波等

向量微積分

- 是用來描述《電磁場》的重要工具
- 而這也是為何《向量微積分》會被放到《工程數學》裏的原因了

不知您是否還記得

- 安培右手定則
- 還有安培定律



安培右手定則：將右手的大拇指指向電流 I 方向，再將其它四根手指握緊電線，則彎曲的方向決定磁場 B 的方向。

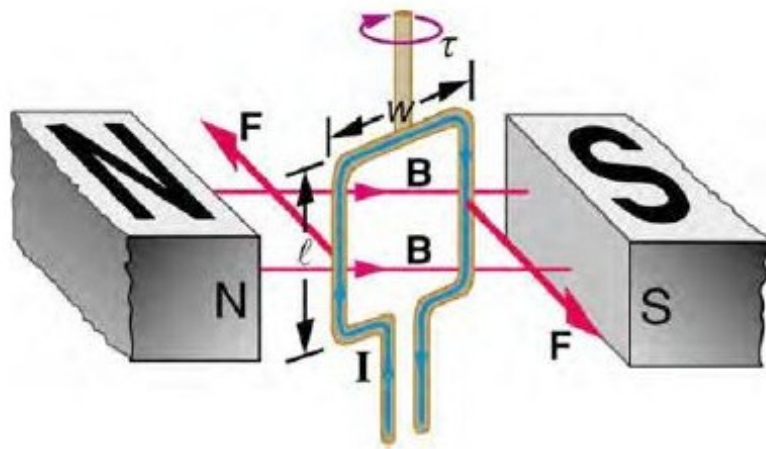
| | 積分形式 | 微分形式 | 「馬克士威-安培方程式」的微分形式 |
|------|--|---|--|
| 安培定律 | $\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 I$ | $\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$ | $\nabla \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$ |

法拉第電磁感應定律

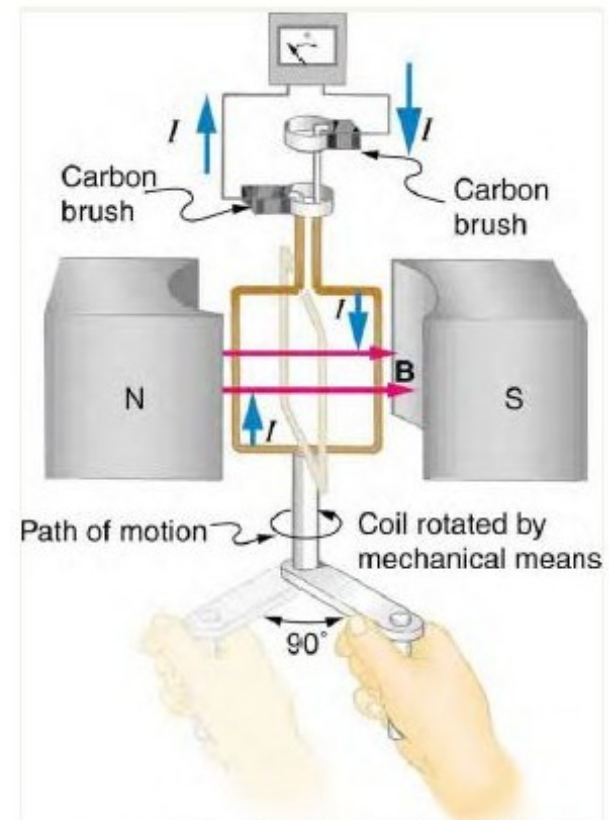
$$\mathcal{E} = -\frac{d\Phi_B}{dt}$$

- 任何封閉電路中感應電動勢的大小，等於穿過這一電路磁通量的變化率。

這條定律是可以讓磁生電，是馬達和發電機之所以可以運行的原因。



(a) 馬達的構造示意圖



(b) 發電機的構造示意圖

然後是高斯定律

- 這個高斯就是高斯消去法的那個高斯，
那個時代的科學家通常也是數學家。

(3) 高斯定律

$$\epsilon = \frac{1}{4\pi E^2} \left(\frac{\partial Q_x}{\partial x} + \frac{\partial Q_y}{\partial y} + \frac{\partial Q_z}{\partial z} \right).$$

(4) 高斯磁場定律（自然定律）

$$\frac{\partial \mu\alpha}{\partial x} + \frac{\partial \mu\beta}{\partial y} + \frac{\partial \mu\gamma}{\partial z} = q_m \circ$$

最後是集大成的馬克士威

(1) 安培定律

$$\begin{aligned} p_x &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \right), \\ p_y &= \frac{1}{4\pi} \left(-\frac{\partial \gamma}{\partial x} + \frac{\partial \alpha}{\partial z} \right), \\ p_z &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} \right). \end{aligned}$$

原安培定律的方程式

$$\begin{aligned} p_x &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} - \frac{1}{E^2} \frac{\partial Q_x}{\partial t} \right), \\ p_y &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} - \frac{1}{E^2} \frac{\partial Q_y}{\partial t} \right), \\ p_z &= \frac{1}{4\pi} \left(\frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} - \frac{1}{E^2} \frac{\partial Q_z}{\partial t} \right). \end{aligned}$$

修正後的馬克士威 - 安培方程式

(2) 法拉第電磁感應定律

$$\begin{aligned} \frac{\partial Q_z}{\partial y} - \frac{\partial Q_y}{\partial z} &= -\mu \frac{\partial \alpha}{\partial t}, \\ -\frac{\partial Q_z}{\partial x} + \frac{\partial Q_x}{\partial z} &= -\mu \frac{\partial \beta}{\partial t}, \\ \frac{\partial Q_y}{\partial x} - \frac{\partial Q_x}{\partial y} &= -\mu \frac{\partial \gamma}{\partial t}. \end{aligned}$$

(3) 高斯定律

$$e = \frac{1}{4\pi E^2} \left(\frac{\partial Q_x}{\partial x} + \frac{\partial Q_y}{\partial y} + \frac{\partial Q_z}{\partial z} \right).$$

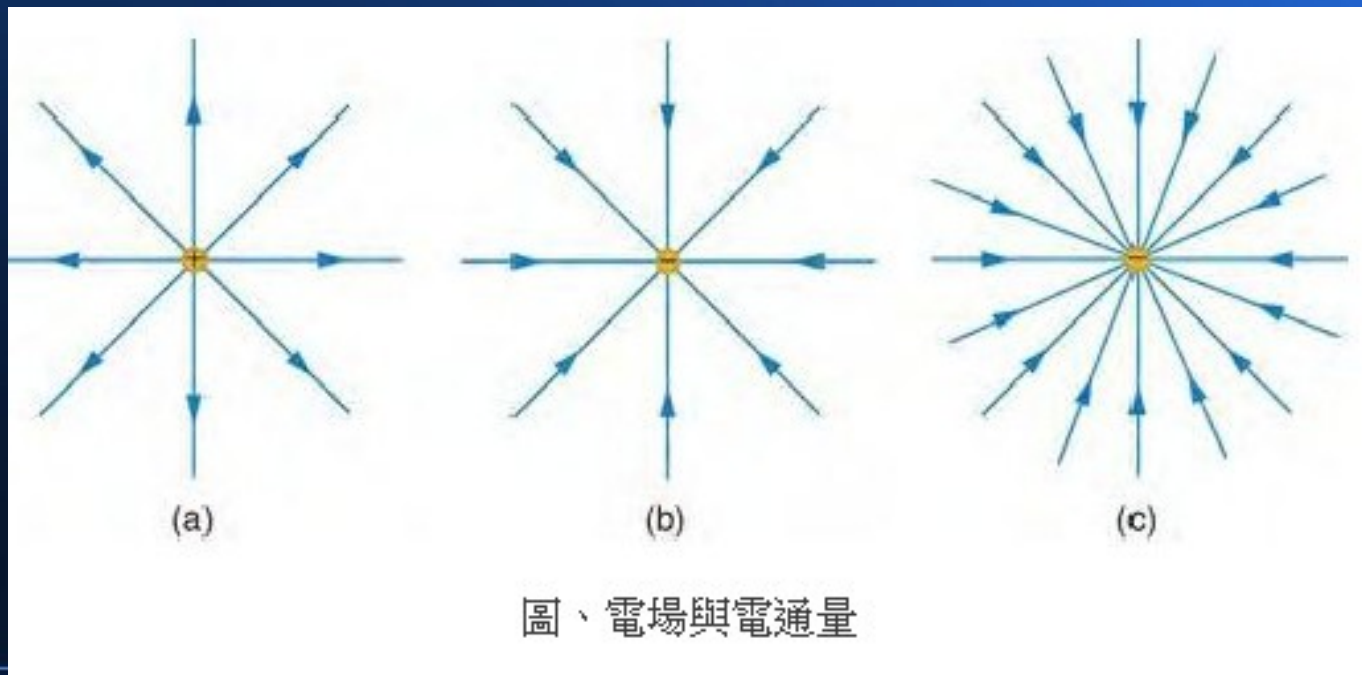
(4) 高斯磁場定律 (自然定律)

$$\frac{\partial \mu \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \mu \beta}{\partial y} + \frac{\partial \mu \gamma}{\partial z} = q_m.$$

圖、馬克士威論物理力線中的四大群方程式

這些定律的背後

- 正是向量微積分，所以和矩陣也可以連接起來。
- 或許您還記得，電場與電通量



這種通量個概念，牽涉到向量的環形積分

定義：通量

$$\Phi_F(S) = \int_S \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

直覺意義：

1. \vec{F} 是一個向量場（例如電場）， S 是一個曲面。
2. $\vec{F} \cdot d\vec{s}$ 代表向量場與曲面法向量的內積。
3. 向量場 \vec{F} 與整個曲面 S 的法向量內積總和，即是通量。
4. 通量大於零（通量 > 0 ）代表有向外發射的傾向。
5. 通量小於零（通量 < 0 ）代表有向內匯集的傾向。

而一個一個非常微小區域的通量密度，就稱為散度

定義：散度

$$\operatorname{div} \mathbf{F} = \nabla \cdot \mathbf{F} = \lim_{S \rightarrow 0} \frac{\oint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}}{V}$$

直覺意義：

1. \mathbf{F} 是一個向量場（例如電場）， S 是一個封閉曲面， V 是封閉曲面所包圍的體積。
2. $\mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$ 代表向量場與曲面法向量的內積。
3. $\oint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$ 代表封閉曲面 S 的通量。
4. 散度是發散點或內聚點的衡量值。
5. 發散點箭頭向外散射（散度 > 0 ）。
6. 內聚點箭頭向內聚射（散度 < 0 ）。
7. 散度是單一點的通量密度。

然後那個高斯又出現了

定理：散度定理，又稱「高斯散度定理」。

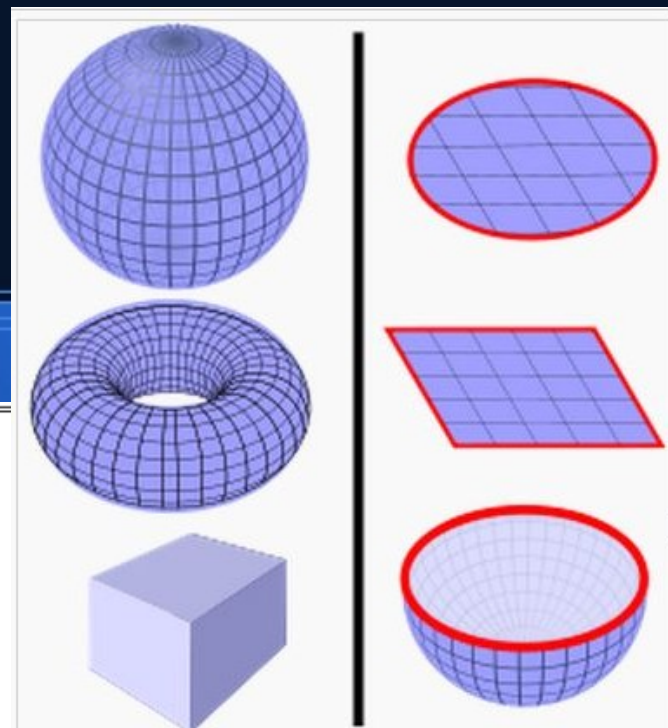
$$\int_V (\nabla \cdot \mathbf{F}) dv = \oint_S \mathbf{F} \cdot d\vec{s}$$

直覺意義：

1. V 是空間中的一個區域，而 S 是 V 的表面。

2. V 區域的散度積分 $\int_V (\nabla \cdot \mathbf{F}) dv$ ，等於向量場 \mathbf{F} 對 S 的面積分 $\oint_S \mathbf{F} \cdot d\vec{s}$ 。

3. 在電磁學中，這代表我們只要計算通過 S 曲面的向量積分 $\oint_S \mathbf{F} \cdot d\vec{s}$ ，就可以知道 V 區域裏面帶有多少電量。反過來說，只要知道 V 區域帶有多少電量，就知道通過其表面的電力線總共有多少。



散度定理可以用來計算穿過閉曲面的通量，例如，任何左邊的曲面；散度定理不可以用來計算穿過具有邊界的曲面，例如，任何右邊的曲面。在這圖內，曲面以藍色顯示，邊界以紅色顯示。

散度定理

- 正是高斯研究封閉區域向外發射電場之總量的成果

$$\int_V (\nabla \cdot \mathbf{F}) dv = \oint_S \mathbf{F} \cdot d\vec{s}$$

- 也是他為何會發現高斯電場定律的原因

(3) 高斯定律

$$e = \frac{1}{4\pi E^2} \left(\frac{\partial Q_x}{\partial x} + \frac{\partial Q_y}{\partial y} + \frac{\partial Q_z}{\partial z} \right)$$



寫成巨型
散度運算

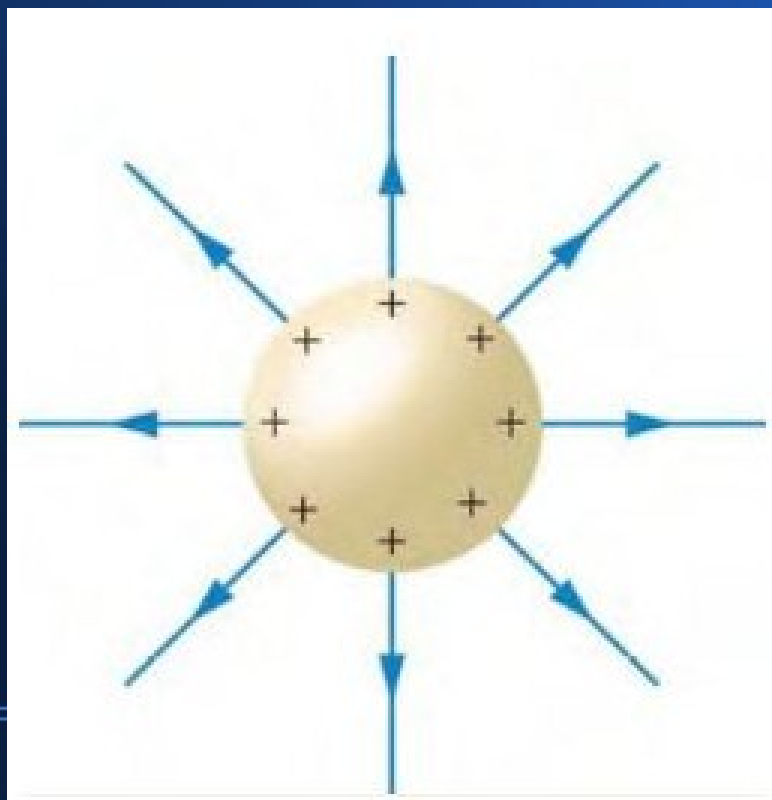
(G) 高斯定律

$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho$$

\mathbf{D} 是電位移，
 ρ 是自由電荷密度，

高斯散度定理

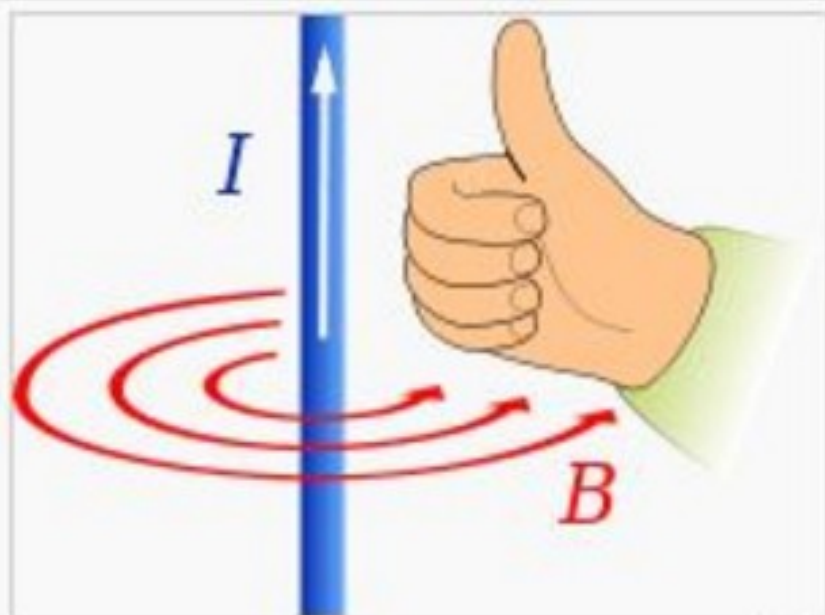
- 其實是說：電場的散度只要算算曲面內的電量就可以算出來了。



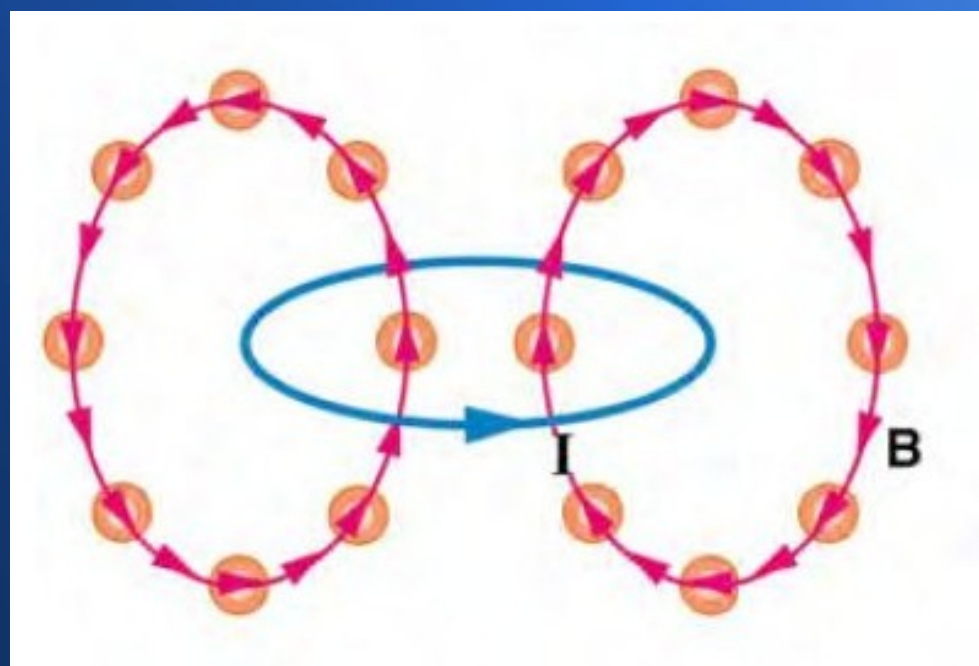
但是這樣還不夠

- 由於電生磁、磁生電的關係
- 要瞭解電磁學還得描述電的流動是如何造成磁場變化？
- 而磁場變化又是如何影響電場的變化的呢？

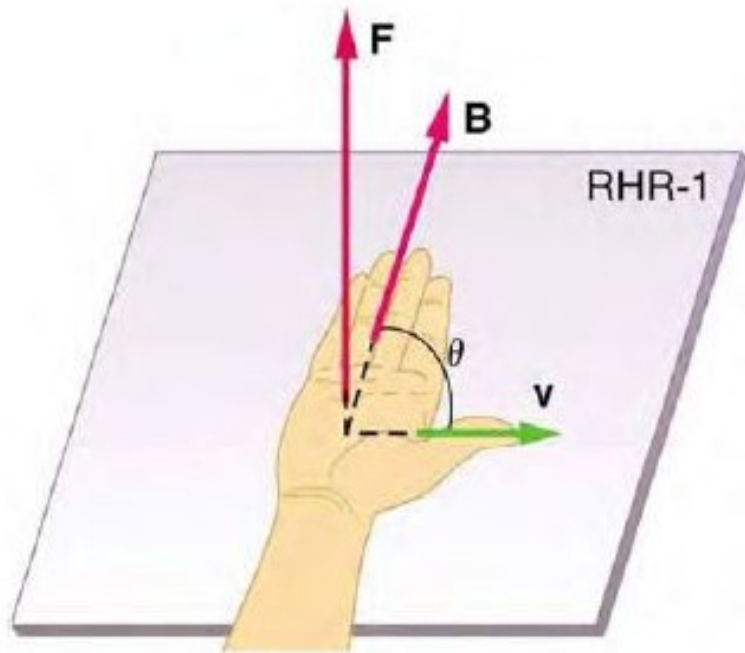
這時候我們必須要描述旋轉的概念



安培右手定則：將右手的大拇指指向電流 I 方向，再將其它四根手指握緊電線，則彎曲的方向決定磁場 B 的方向。

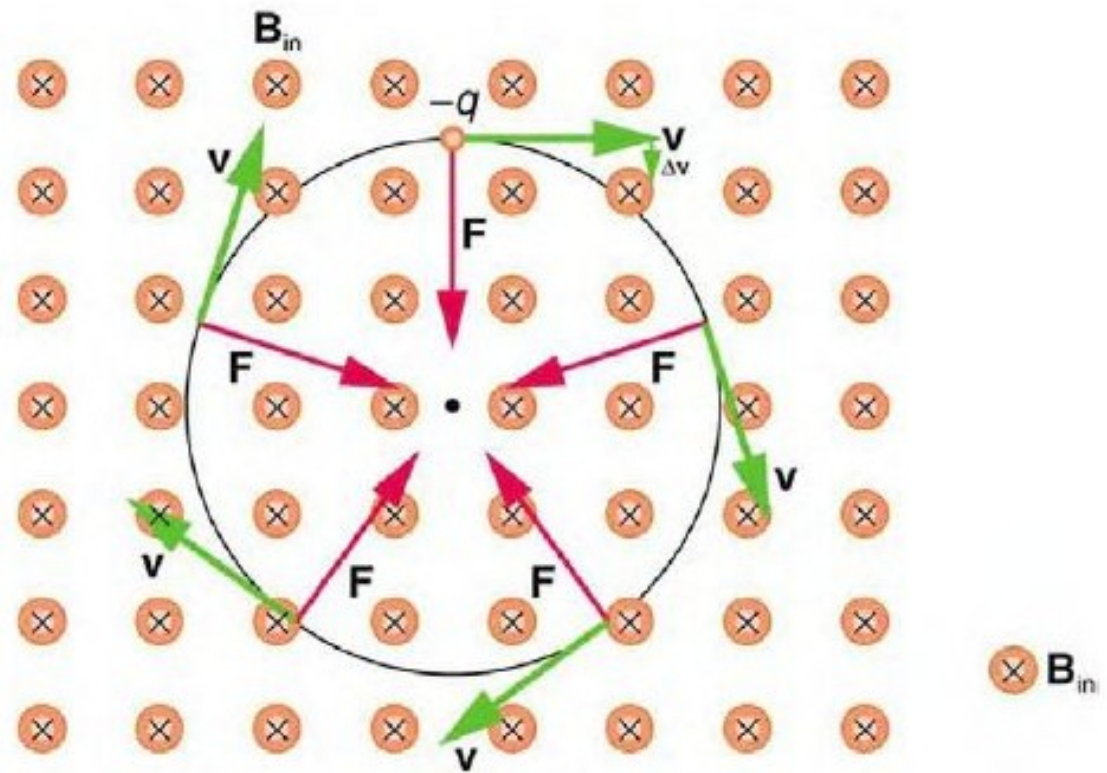


這樣才能描述電和磁之間的互相影響關係



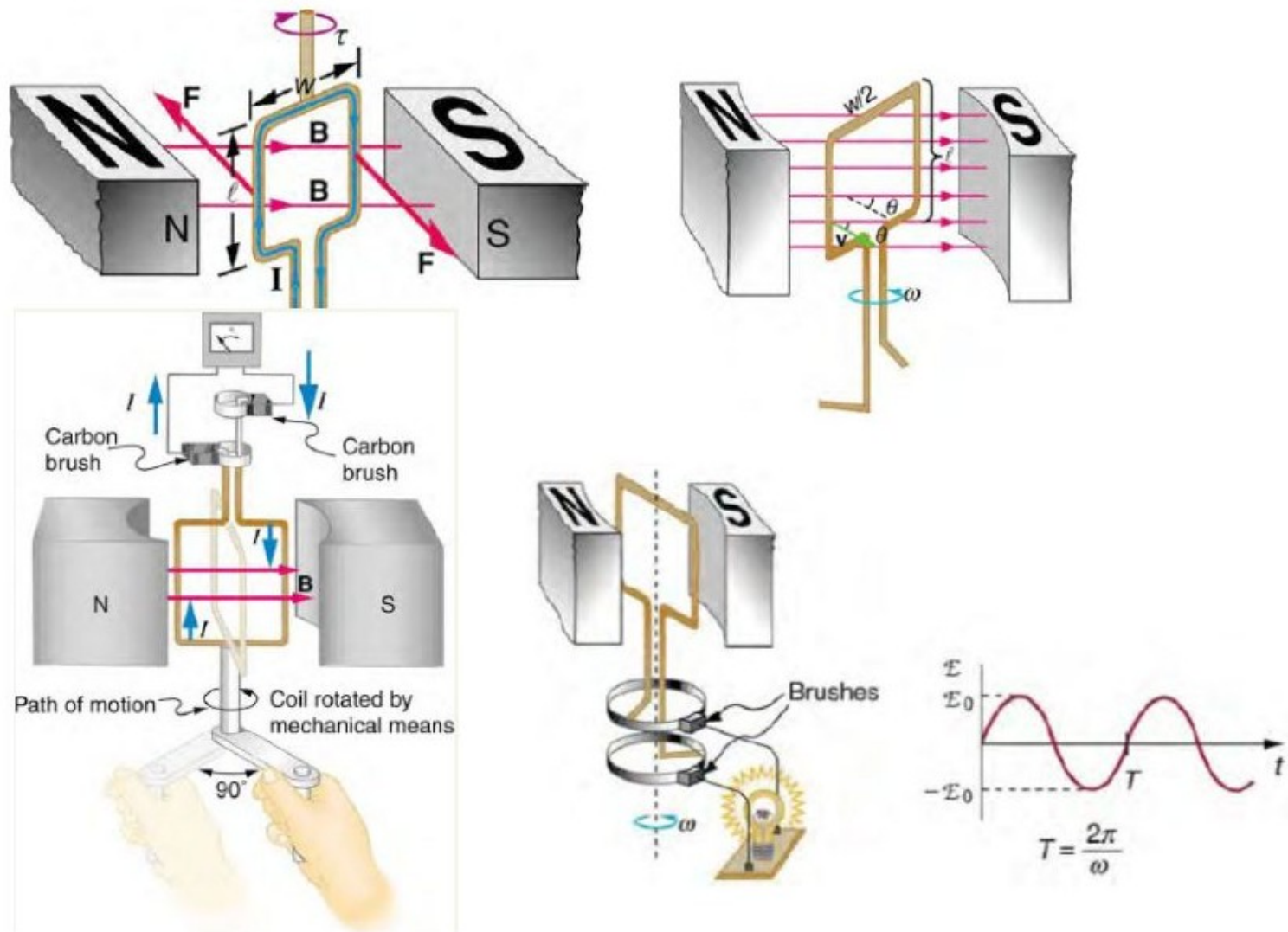
$$F = qvB \sin \theta$$

$\mathbf{F} \perp \text{plane of } \mathbf{v} \text{ and } \mathbf{B}$



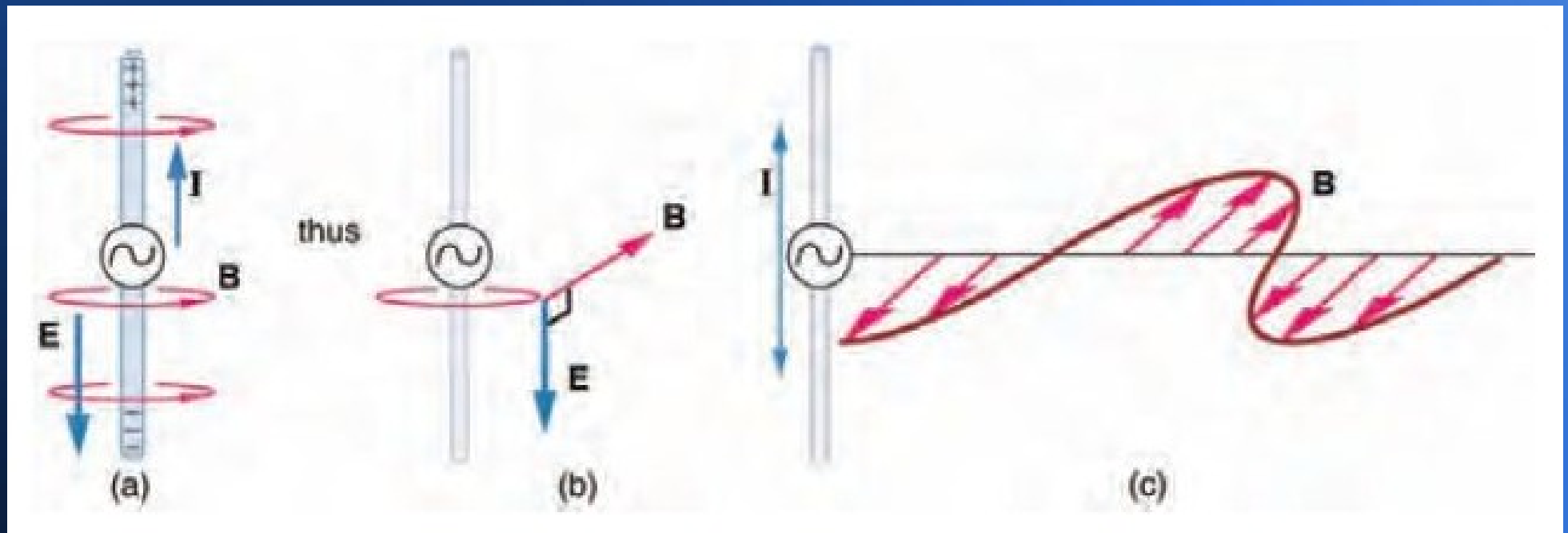
圖、磁場中的電子如何運動？

也才能精確描述電磁效應

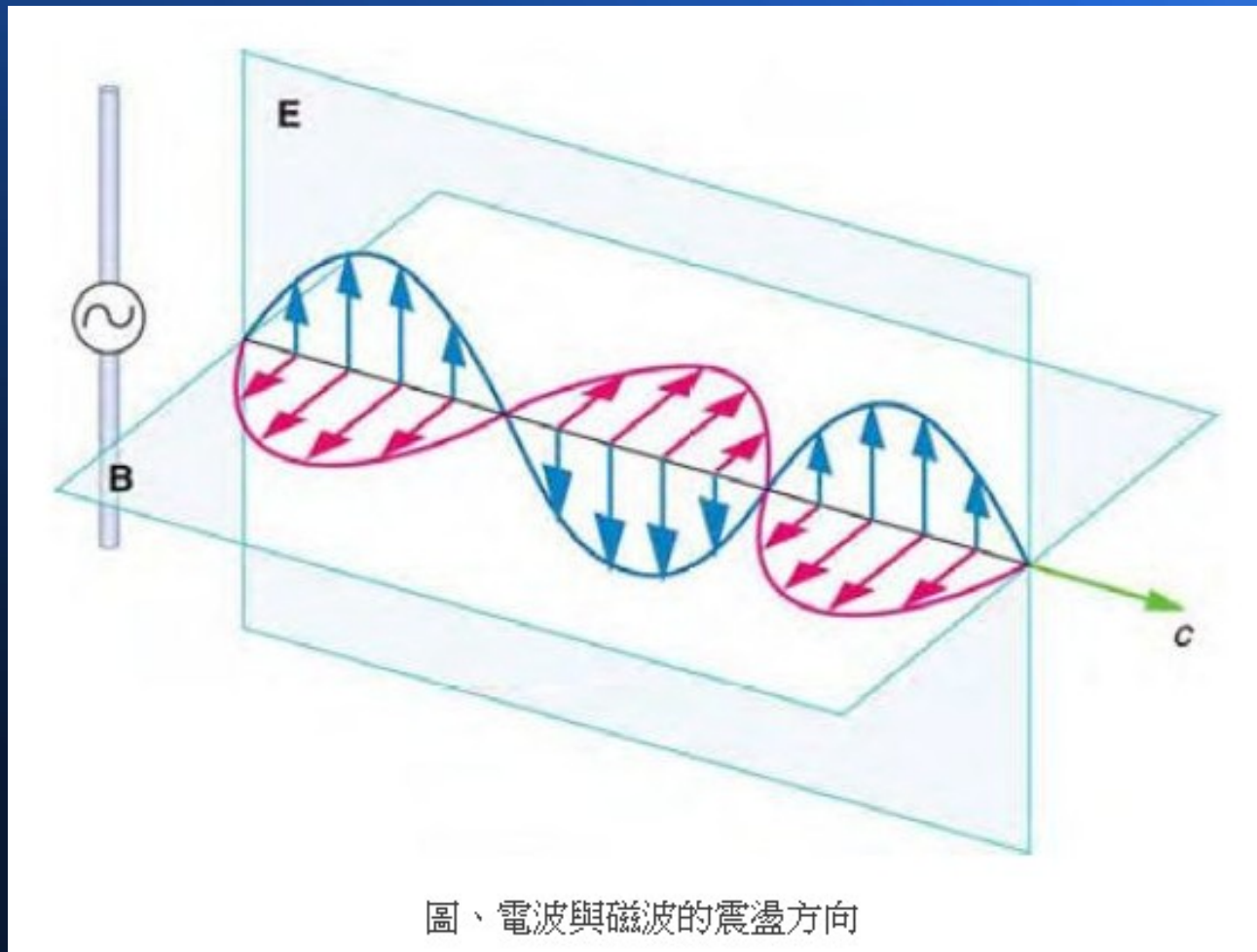


圖、馬達與發電機

特別是描述電磁交互作用 所形成的電磁波



想辦法釐清其中的 電磁相互影響關係



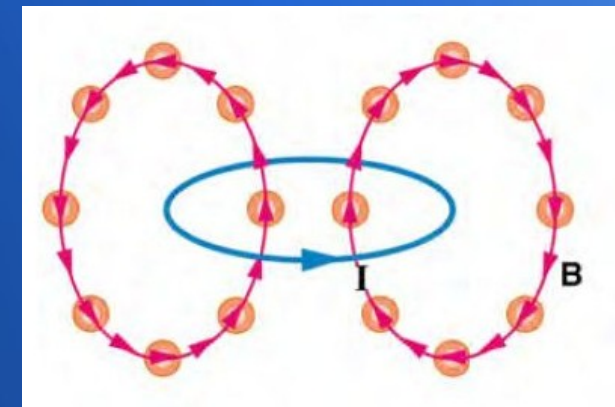
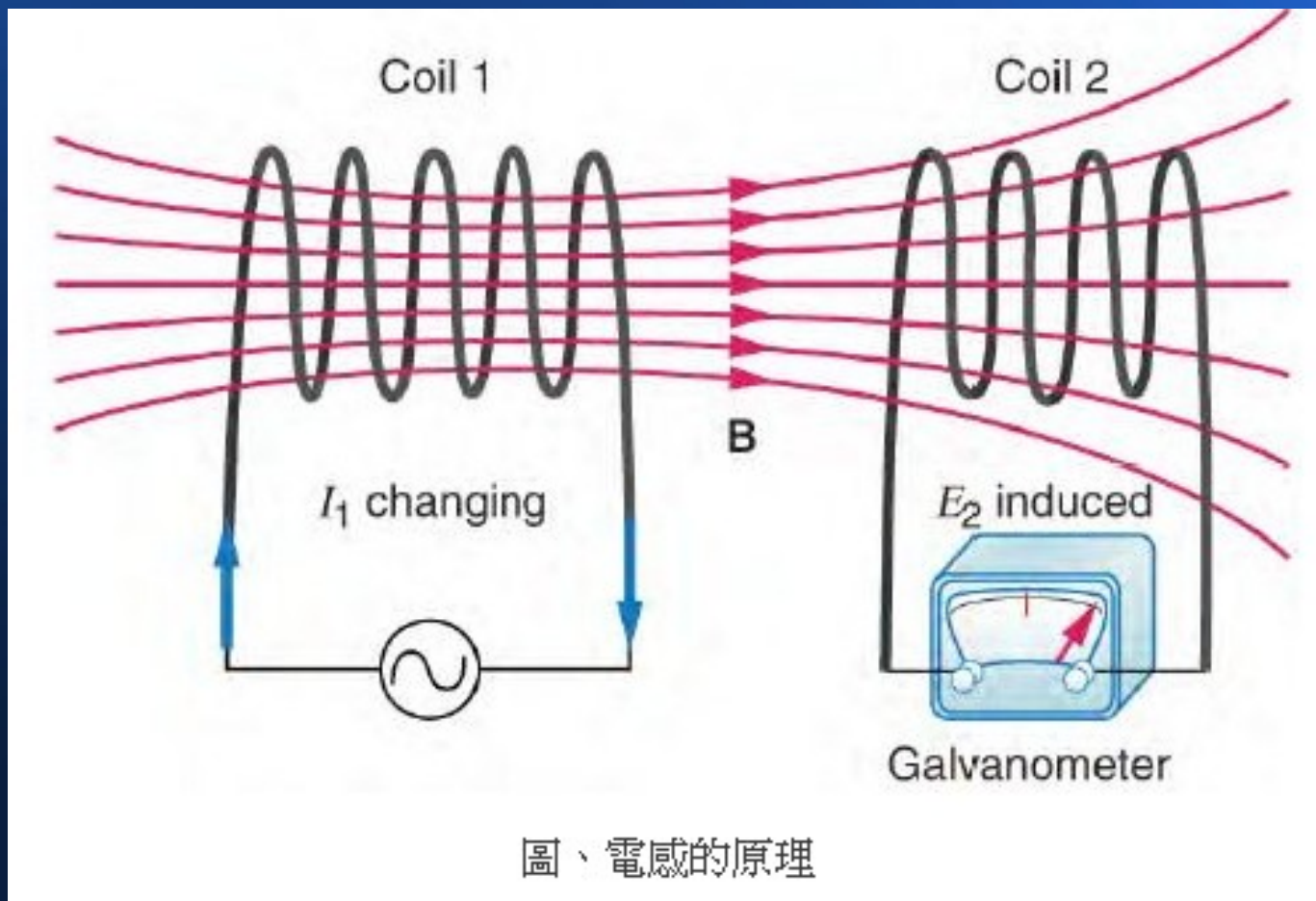
因此我們必須用數學工具描述

- 磁與電之間的關係
- 這個數學工具就是
 - 向量微積分

像是垂直電流產生環型磁場



還有環形磁場造成的電流關係



也就是描述

- 《環形力量》與《線性力量》
之間的關係

所以數學家們

- 發展出了旋度的概念

旋度的概念

- 其實就是《外積》這個運算的來源

(兩向量的內積代表所夾矩形面積，但外積則是從電磁學裏才能看清楚的)

定義：旋度

$$\nabla \times F = \lim_{C \rightarrow 0} \frac{\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l}}{U} \cdot \vec{n}$$

直覺意義：

1. F 是一個向量場 (例如磁場)， C 是一條極小的封閉曲線， U 是 C 所包圍的面積大小。
2. 旋度是環量範圍 C 趨近於零的結果，是某一點的環量除以面積的極限值 (環量密度)。
3. 旋度代表被 C 包圍的那一點在方向 \vec{n} 上的旋轉強度。
4. 旋度與方向 \vec{n} 有關，在不同的方向旋度也不同。

旋度的概念建築在環量上

- 環量是用來描述環形向量場的一種度量

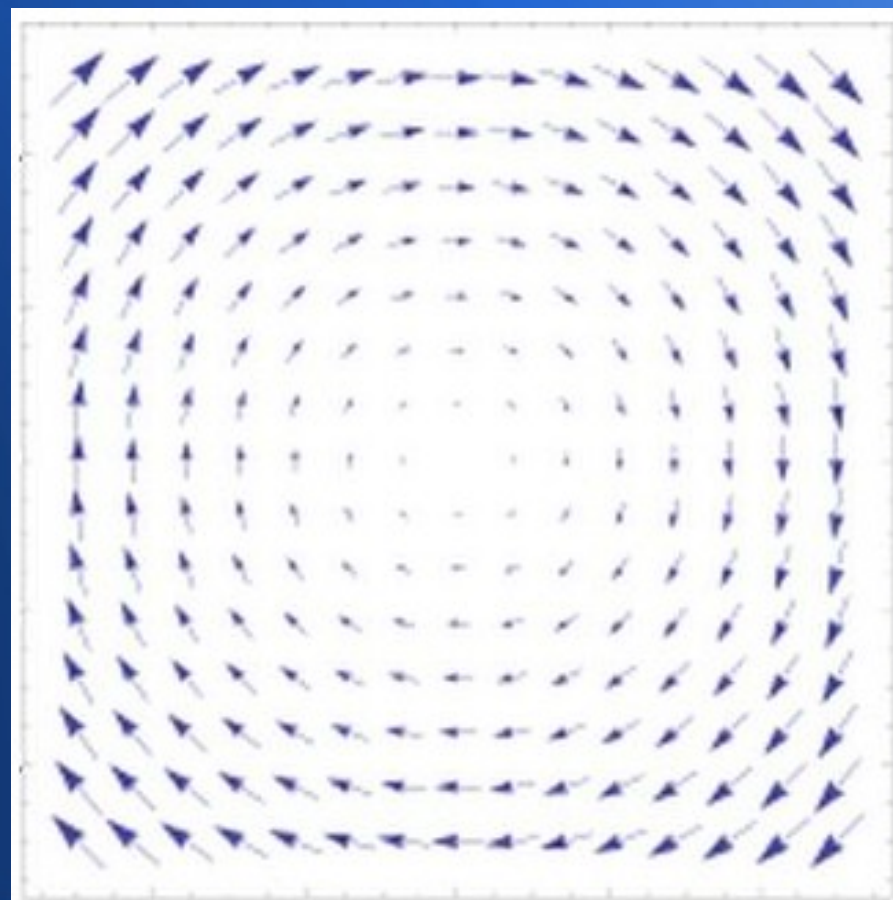
代表旋轉力量的強度

定義：環量

$$\text{Circ}_{\mathbf{F}}(C) = \oint_C \mathbf{F} \cdot d\vec{l}$$

直覺意義：

1. \mathbf{F} 是一個向量場（例如磁場）， C 是一條封閉曲線， $d\vec{l}$ 是曲線邊緣的切線向量。
2. 環量和通量一樣，是描述向量場的重要參數，但環量描述的是旋轉的力量總和，而通量描述的是吸引與排斥的力量總和。
3. 某個區域中的環量不等於零，說明這個區域中的向量場表現出環繞某一點或某一區域旋轉的特性。



圖、環形向量場

斯托克定理是用來計算環量的重要定理

• 也稱為《旋度定理》

定義：旋度

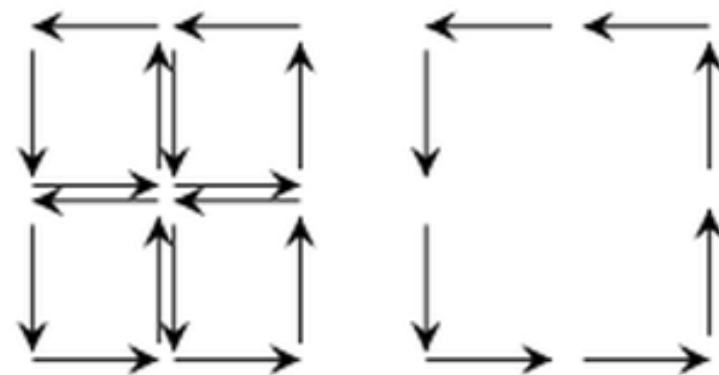
$$\nabla \times F = \lim_{U \rightarrow 0} \frac{\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l}}{U} \cdot \vec{n}$$

直覺意義：

1. F 是一個向量場 (例如磁場)， C 是一條極小的封閉曲線， U 是 C 所包圍的面積大小。
2. 旋度是環量範圍 C 趨近於零的結果，是某一點的環量除以面積的極限值 (環量密度)。
3. 旋度代表被 C 包圍的那一點在方向 \vec{n} 上的旋轉強度。
4. 旋度與方向 \vec{n} 有關，在不同的方向旋度也不同。

斯托克定理的證明想法：在下圖中， S 曲面內方格的共用邊向量會互相抵消，於是只要計算延著邊緣環繞線 C 的

向量內積總和 $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{l}$ ，就可以算出整體的環量 $\int_S (\nabla \times F) \cdot d\vec{s}$ 。



圖、斯托克定理 (Stokes theorem) 的適用情況

透過散度和旋度的概念

- 馬克士威方程式被黑維賽重新描述如下

| 定律 | 微觀公式 (使用散度、旋度) | 巨觀公式 (使用通量、環量) | 說明 |
|-------|--|--|---|
| 法拉第定律 | $\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$ | $\oint_{\mathcal{L}} \mathbf{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi_B}{dt}$ | 磁通量 B 的變化會產生感應電場 E |
| 安培定律 | $\nabla \times \mathbf{H} = \mathbf{J} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$ | $\oint_{\mathcal{L}} \mathbf{H} \cdot d\vec{l} = I_f + \frac{d\Phi_D}{dt}$ | 電流 J 與電通量變化 $\frac{\partial D}{\partial t}$ 會產生磁場 H |
| 高斯定律 | $\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho$ | $\oint_S \mathbf{D} \cdot d\vec{s} = Q_f$ | 電荷密度 ρ 決定電通量 D |
| 自然定律 | $\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$ | $\oint_S \mathbf{B} \cdot d\vec{s} = 0$ | 進入任一區域的磁通量一定等於出去的磁通量 |

而馬克士威所導出的波動方程式

- 也可以重新寫為

$$\nabla^2 E = \mu\epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2}$$

| 定律 | 公式 | 說明 |
|-------|--|--|
| 法拉第定律 | $\nabla \times E = -\mu \frac{\partial H}{\partial t}$ | 磁場強度 H 的變化會產生感應電場 E |
| 安培定律 | $\nabla \times H = J + \epsilon \frac{\partial E}{\partial t}$ | 電流 J 與電場強度 E 的變化 $\frac{\partial E}{\partial t}$ 會產生磁場 H |

推導：波動方程式

根據上述的法拉第定律與安培定律，可推得下列結果

$$\nabla \times (\nabla \times E) = \nabla \times \left(-\mu \frac{\partial H}{\partial t} \right) = -\mu \frac{\partial}{\partial t} (\nabla \times H) = -\mu \frac{\partial}{\partial t} \left(J + \epsilon \frac{\partial E}{\partial t} \right);$$

接著假設電流密度為零 $J = 0$ ，於是得到

$$\nabla \times (\nabla \times E) = -\mu \frac{\partial}{\partial t} \left(\epsilon \frac{\partial E}{\partial t} \right);$$

接著根據迪卡兒座標系統中的 curl of curl 定理 $\nabla \times (\nabla \times E) = \nabla(\nabla \cdot E) - \nabla^2 E$ ，可得下式

$$\nabla(\nabla \cdot E) - \nabla^2 E = -\mu\epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2};$$

接著假設電荷密度為零 $\rho = 0$ ，那麼根據 $\nabla \cdot D = \rho = 0$ 可推論 $\nabla \cdot E = 0$ ，於是得到：

$$\nabla^2 E = \mu\epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2}; \text{這就是波動方程式了。}$$

根據波動方程式

$$\nabla^2 E = \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2}$$

- 可導出電磁波的速度公式為 $\sqrt{\mu \epsilon}$

在真空狀態下的介電率和導磁率分別為

- 真空介電率 $\epsilon_0 = 8.854187817 \times 10^{12} F/m$

- 真空導磁率 $\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} N/A^2$

- 於是計算出電磁波的速度為

$$\sqrt{\mu_0 \epsilon_0} = 8.854187817 \times 10^{12} \times 4\pi \times 10^{-7} = 3 \times 10^8 m$$

以下是光速推論的範例

範例：假設電場 $E = P(x,y,z) i + Q(x,y,z) j + R(x,y,z) k$ ，其中 $P(x,y,z) = A \sin(\omega t - cz)$ ，而 Q, R 均為 0，那麼那麼請問 c 是多少才會符合波動方程式的解。

解答：

$$E = A \sin(\omega t - cz) i + 0 j + 0 k ;$$

$$\nabla^2 E = \frac{\partial^2 P(x,y,z)}{\partial x^2} + 0 + 0 = -A c^2 \sin(\omega t - cz) ;$$

$$\frac{\partial E}{\partial t} = -A \omega^2 \sin(\omega t - cz) ;$$

接著根據波動方程式 $\nabla^2 E = \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2}$ ，可以得到下式：

$$\nabla^2 E = -A c^2 \sin(\omega t - cz) = \mu \epsilon (-A \omega^2 \sin(\omega t - cz)) = \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} ;$$

所以可以推論 $c^2 = \omega^2 \mu \epsilon$ 。

這也是為何馬克士威推測

- 光是一種電磁波的原因，因為
 - 電磁波的速度 = 光速

您可以看到

- 《方程式求解》導致《矩陣的發明》
- 《矩陣》和《向量》有密不可分的關係，這就是《線性代數》
- 向量和微積分結合，形成了《向量微積分》
- 向量微積分是用來解釋《電磁學》的重要工具
- 於是又進一步發展出了《張量》的概念

從上述的故事中

- 您可以看到數學和物理發展之間的關係
- 而數學和物理，正是西洋科學的兩大支柱

而科學的發展

- 也正是在各個學科和數學的交互作用下，逐漸的強化
- 實現了《理論與實驗》相互促進的正向循環

這種相互促進的正向循環

- 正是西方科學之所以不斷進步的原因

雖然數學是抽象的

- 但是對於我來說
- 太抽象的東西總是難以理解
- 因此我喜歡把數學具象化

這就是為何

- 你會看到這份投影片的原因了！

希望看完之後

- 您對向量、矩陣、線性代數
- 還有電磁學和向量微積分之間
- 會有進一步的認識！

如果是這樣的話

- 那我們的目的就達到了！

當然

- 我們沒有講得很詳細

不過

- 在理解了這些關係之後

或許您會找到一個

有效理解

- 數學和物理學之間關係的出發點！

希望您會喜歡

- 這次的十分鐘系列內容！

再會了！

- 我們下次見！