

Министерство образования Республики Беларусь

Учреждение образования  
«Белорусский государственный университет информатики и  
радиоэлектроники»

Кафедра ЭВМ

Лабораторная работа № 2  
«Прерывания. Таймеры»  
Вариант №2

Выполнил:  
ст. гр. 050503 Кириллов В.И.

Проверил:  
ассистент Шеменков В.В.

Минск 2023

## 1. Цель работы

Цели работы:

Ознакомиться с работой подсистемы прерываний и таймерами микроконтроллера MSP430F5529.

## 2. Исходные данные

13	LED1 – LED3, S1, TA1	Непрерывный	Изменение состояния диода, номер диода определяется количеством нажатий кнопки за некоторое время
----	----------------------	-------------	---

Для выполнения работы используется плата MSP-EXP430F5529 и интегрированная среда разработки Code Composer Studio.

## 3. Теоретические сведения

Различают системные немаскируемые (SMNI), пользовательские немаскируемые (UNMI) и маскируемые прерывания. К системным немаскируемым относятся: сигнал RST/NMI в режиме NMI, сбой генератора, ошибка доступа Flash памяти. К пользовательским немаскируемым – сбой напряжения питания (от подсистемы PMM), доступ к несуществующей (vacant) памяти, события с буфером (mailslot) JTAG интерфейса. Маскируемые прерывания могут быть отключены (замаскированы) индивидуально или все сразу (бит GIE регистра состояния SR).

Таблица 2.1. Регистры для работы с прерываниями

Регистр	Адрес	Назначение
SFRIE1	0100h	Разрешение прерываний
SFRIFG1	0102h	Флаги прерываний
SYSCTL	0180h	Регистр управления
SYSBERRIV	0198h	Генератор вектора ошибок шины
SYSUNIV	019Ah	Генератор вектора пользовательских NMI
SYSSNIV	019Ch	Генератор вектора системных NMI
SYSRSTIV	019Eh	Генератор вектора сброса

Таблица 2.2. Поля регистров для работы с прерываниями

Регистр	Биты	Поле	Назначение
SFRIE1	7	JMBOUTIE	Разрешение прерываний выхода JTAG
	6	JMBINIE	Разрешение прерываний входа JTAG
	5	ACCVIE	Разрешение прерываний нарушения доступа Flash
	4	NMIE	Разрешение прерываний вывода NMI
	3	VMAIE	Разрешение прерываний доступа к несуществующей памяти
	1	OFIE	Разрешение прерываний сбоя генератора
	0	WDTIE	Разрешение прерываний сторожевого таймера
SFRIFG1	7	JMBOUTIFG	Флаг прерывания выхода JTAG
	6	JMBINIFG	Флаг прерывания входа JTAG
	4	NMIFG	Флаг прерывания NMI
	3	VMAIFG	Флаг прерывания доступа к несуществующей памяти
	1	OFIFG	Флаг прерывания сбоя генератора
	0	WDTIFG	Флаг прерывания сторожевого таймера
SYSCTL	0	SYSRIVECT	Вектор прерывания при выходе за пределы RAM (64К или полностью)
SYSUNIV	0-15	SYSUNIV	Вектор пользовательского NMI
SYSSNIV	0-15	SYSSNIV	Вектор системного NMI
SYSRSTIV	0-15	SYSRSTIV	Вектор прерываний сброса
SYSBERRIV	0-15	SYSBSLOFF	Вектор прерываний ошибки системной шины

MSP430F5529 содержит 32-разрядный сторожевой таймер WDT (базовый адрес 015Ch), 3 таймера TA<sub>x</sub> (базовые адреса соответственно 0340h, 0380h, 0400h), таймер TB<sub>x</sub> (базовый адрес 03C0h) и таймер часов реального времени RTC\_A (базовый адрес 04A0h).

## 4. Выполнение работы

### 4.1. Задание

В соответствии с вариантом, используя прерывания и таймеры, запрограммировать кнопки и светодиоды. Для работы с кнопками

использовать только прерывания. Не использовать опросы флагов состояния в цикле и циклы задержки (активное ожидание). Не допускается использовать иные заголовочные файлы, кроме msp430, не допускается также использовать высокоуровневые библиотеки. При выполнении задания особое внимание уделить грамотному выбору режима работы таймера. Комментарии в тексте программы обязательны, они должны пояснять что именно делает данные фрагмент.

#### **4.2. Программа по управлению цифровым вводом-выводом с использованием прерываний**

```
#include <msp430.h>

#define LED1 BIT0
#define LED2 BIT1
#define LED3 BIT2
#define BUTTON BIT7

static volatile unsigned int button_intr = 0;
static volatile unsigned int timer_counter = 0;

void main(void) {
    // отключаем сторожевой таймер
    WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD;

    // устанавливаем пины LED1, LED2 и LED3 как выходы
    P1DIR |= LED1;
    P8DIR |= (LED2 | LED3);
    P8OUT &= ~(LED2 | LED3);

    // выключаем все светодиоды
    P1OUT &= ~LED1;
    P8OUT &= ~(LED2 | LED3);

    // устанавливаем пин BUTTON как вход
    P1DIR &= ~BUTTON;
    // включаем подтягивающий резистор на пине BUTTON
    P1REN |= BUTTON;
    // устанавливаем подтягивающий резистор на пине BUTTON
    P1OUT |= BUTTON;

    P1IE |= BUTTON;    // Разрешение прерывания для пина BUTTON
    P1IES |= BUTTON;   // Настройка прерывания по спаду
    P1IFG = 0;
```

```

TA1CCTL0 = CCIE; // Разрешение прерывания для таймера TA1
TA1CCR0 = 1047;
TA1CTL = TASSEL_2 + MC_1 + TACLRL;

__enable_interrupt(); // Разрешение глобальных прерываний
__no_operation();
}

#pragma vector=PORT1_VECTOR
__interrupt void Port1_ISR(void) {
    button_intr = 1;
    P1IFG &= ~BIT7;
}

#pragma vector=TIMER1_A0_VECTOR
__interrupt void Timer1_A0_ISR(void) {
    static int is_button_pressed = 0;
    static int debounce_total_counter = 0;
    static int debounce_pressed_counter = 0;
    static int pressed_count = 0;

    static int is_counter_allowed = 0;
    static int last_pressed_time_counter = 0;

    timer_counter++;
    if(button_intr){
        P1IE &= ~BIT7;
        debounce_total_counter++;
        debounce_pressed_counter += (P1IN & BIT7) == 0;
        if(debounce_total_counter == 10){
            is_button_pressed = debounce_pressed_counter > 7;
            if (is_button_pressed) {
                is_counter_allowed = 1;
                last_pressed_time_counter = timer_counter;
                pressed_count++;
            }
            button_intr = 0;
            debounce_total_counter = 0;
            debounce_pressed_counter = 0;

            if(is_button_pressed)
                P1IES &= ~BIT7;
            else

```

```

        P1IES |= BIT7;
        P1IE |= BIT7;
    }
}
if (!is_counter_allowed) {
    timer_counter = 0;
}
if (timer_counter - last_pressed_time_counter > 2000) {
    if (pressed_count == 1) {
        P1OUT ^= LED1;
    } else if (pressed_count == 2) {
        P8OUT ^= LED2;
    } else if (pressed_count == 3) {
        P8OUT ^= LED3;
    }

    pressed_count = 0;
    timer_counter = 0;
    is_counter_allowed = 0;
    last_pressed_time_counter = 0;
}
}

```

## 5. Выводы

В ходе выполнения лабораторной работы удалось ознакомиться с интегрированной средой разработки Code Composer Studio и с основными функциональными возможностями платы MSP-EXP430F5529. Удалось написать программу по управлению цифровым вводом-выводом (светодиодами и кнопками) в соответствии с вариантом №2 с использованием прерываний.