2.

3.

El módulo de aterrizaje lunar es un proceso de decisión de Markov (MDP) de estado continuo porque:	
El estado tiene varios números en lugar de un solo número (como la posición en elX-dirección)	
\bigcirc El valor de la acción estatal Q (s , un)la función genera números de valor continuo	
El estado contiene números como la posición y la velocidad que tienen valores continuos.	
La recompensa contiene números que tienen un valor continuo	
○ Correcto ¡Así es!	
	1 / 1 punt
En el algoritmo de aprendizaje descrito en los videos, creamos repetidamente un conjunto de entrenamiento artificial al que aplicamos aprendizaje supervisado donde la entrada $X = (s, un)$ y el objetivo, construido usando las ecuaciones de Bellman, es y =?	
y = R(s')dónde s' es el estado al que llegas después de tomar acción a en estado s	
() $y = R(s) + C \max_{a'} \max_{a'} q_{-a'}(a')$ dónde s' es el estado al que llegas después de tomar acción a en estado s	
$y = \underset{a'}{\text{máximo }} q_{-}, a'$)dóndes' es el estado al que llegas después de tomar acción a en estados	
$\bigcirc y = R(s)$	
○ Correcto ○	
	1 / 1 punt
¡Has llegado al examen de práctica final de esta clase! ¿Qué significa eso? (Por favor, compruebe todas las respuestas, ¡porque todas son correctas!)	
☑ ¡Qué logro, lo lograste!	
⊘ Correcto	
¡Andrew te envía sus más sinceras felicitaciones!	
¡Los equipos de DeepLearning.Al y Stanford Online quisieran darle un aplauso!	
iTe mereces celebrar!	
⊘ Correcto	