Deduzione Analitica del Segnale Modulato SSB Mediante Trasformata di Hilbert

Claudio Fontana

University of Palermo

Palermo, Italy
claudio.fontana@unipa.it

Sia $s(t) = S_c k_A m(t) \cos(2\pi f_c t)$ un segnale modulato DSB-SC di frequenza portante f_c con m(t) il segnale modulante passa-basso di banda f_m e sia h(t) la risposta all'impulso di un filtro passa basso ideale di banda f_c e risposta in frequenza $H(f) = rect\left(\frac{f}{2f_c}\right)$.

Se consideriamo la risposta nell'uscita del filtro, otteniamo:

$$s_{lsb}(t) = s(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} s(t-\tau)h(\tau)d\tau = S_c k_A \int_{-\infty}^{+\infty} m(t-\tau)\cos[2\pi f_c(t-\tau)]h(\tau)d\tau$$

Sviluppando il coseno secondo le formule di addizione risulta:

$$\begin{split} s_{lsb}\left(t\right) &= S_c k_A \left\{ \cos\left(2\pi f_c t\right) \int\limits_{-\infty}^{+\infty} m\left(t-\tau\right) \cos\left(2\pi f_c \tau\right) h(\tau) d\tau + sen\left(2\pi f_c t\right) \int\limits_{-\infty}^{+\infty} m\left(t-\tau\right) sen\left(2\pi f_c \tau\right) h(\tau) d\tau \right\} = \\ &= S_c k_A \left\{ \cos\left(2\pi f_c t\right) \int\limits_{-\infty}^{+\infty} m\left(t-\tau\right) h_f(\tau) d\tau + sen\left(2\pi f_c t\right) \int\limits_{-\infty}^{+\infty} m\left(t-\tau\right) h_q(\tau) d\tau \right\} \end{split}$$

in cui sono state fatte le posizioni:

$$h_f(t) = \cos(2\pi f_c t)h(t)$$

$$h_q(t) = sen(2\pi f_c t)h(t)$$

Gli integrali che figurano nell'ultima espressione rappresentano dei prodotti di convoluzione, in particolare:

$$s_{lsb_f}(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} m(t-\tau)h_f(\tau)d\tau$$
 e $s_{lsb_q}(t) = -\int_{-\infty}^{+\infty} m(t-\tau)h_q(\tau)d\tau$ rappresentano rispettivamente le componenti in fase e quadratura del segnale modulato LSB, quindi:

$$s_{lsb}(t) = S_c k_A \left\{ s_{lsb_f}(t) \cos(2\pi f_c t) - s_{lsb_q}(t) sen(2\pi f_c t) \right\}.$$

Passando al dominio della frequenza troviamo che:

$$S_{lsb_f}(f) = M(f)H_f(f)$$
 e $S_{lsb_q}(f) = -M(f)H_q(f)$ dove:

$$H_{f}(f) = \frac{1}{2} \left[H(f - f_{c}) + H(f + f_{c}) \right] = \frac{1}{2} rect \left(\frac{f}{4f_{c}} \right)$$

$$H_{q}(f) = \frac{1}{2i} \left[H(f - f_{c}) - H(f + f_{c}) \right] = \frac{1}{2i} sign(f) rect \left(\frac{f}{4f_{c}} \right)$$

ovvero, poiché M(f) ha banda $f_m < f_c$:

$$S_{lsb_f}(f) = \frac{1}{2}M(f)$$

$$S_{lsb_q}(f) = -\frac{1}{2j}M(f)sign(f)$$

Se ricordiamo che la trasformata di Hilbert di un segnale x(t) è data da $\hat{x}(t) = x(t) * Pf\left(\frac{1}{\pi t}\right)$ e passiamo al dominio della frequenza, da cui: $\hat{X}(f) = X(f) \frac{sign(f)}{j}$, possiamo concludere che:

$$S_{lsb_f}(f) = \frac{1}{2}M(f)$$
$$S_{lsb_q}(f) = -\frac{1}{2}\hat{M}(f)$$

ovvero, tornando nel dominio del tempo:

$$s_{lsb_f}(t) = \frac{1}{2}m(t)$$

$$s_{lsb_f}(t) = -\frac{1}{2}\hat{m}(t)$$

$$S_{lsb_q}\left(t\right) = -\frac{1}{2}\hat{m}\left(t\right)$$

quindi:

$$S_{lsb}(t) = S_c k_A \left\{ m(t) \cos(2\pi f_c t) + \hat{m}(t) \operatorname{sen}(2\pi f_c t) \right\}.$$

In definitiva, si parte dall'idea di filtrare un segnale modulato DSB-SC con un filtro passa basso ideale per eliminare la banda laterale superiore e si perviene ad un'espressione da cui si evince che il risultato di questo ipotetico filtraggio darebbe luogo alla combinazione di due segnali modulati con portanti in quadratura, anch'essi DSB-SC, in cui il primo ha come modulante il segnale m(t) di origine, il secondo la sua trasformata di Hilbert $\hat{m}(t)$. In pratica quello che si ottiene è un altro modo di realizzare una modulazione LSB ma senza ricorrere al filtraggio.

Con procedimento analogo, considerando un filtro passa alto ideale a frequenza di taglio inferiore f_c : $H(f) = 1 - rect \left(\frac{f}{2f_c}\right)$, si ottiene lo schema di modulazione USB in cui si elimina la banda laterale inferiore:

$$s_{usb}(t) = S_c k_A \{ m(t) \cos(2\pi f_c t) - \hat{m}(t) \operatorname{sen}(2\pi f_c t) \}.$$

Nota:

$$rect(x) \stackrel{def}{=} \begin{cases} 1 & -\frac{1}{2} \le x \le \frac{1}{2} \\ 0 & altrimenti \end{cases}$$