

## Transformadas:

Ejercicio: Realizar la transformada inversa de Laplace de:

$$G(s) = \frac{1}{s} - \frac{0,5 - 0,17j}{s+1+2,82j} - \frac{0,5 + 0,17j}{s+1-2,82j}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\{G(s)\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s}\right\} - \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{0,5 - 0,17j}{s+1+2,82j}\right\} - \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{0,5 + 0,17j}{s+1-2,82j}\right\}$$

$$G(t) = 1 - (0,5 - 0,17j)e^{(-25-37j)0,04t} - (0,5 + 0,17j)e^{(-25+37j)0,04t}$$

Ejercicio: Hallar la representación en el espacio de estados

$$G(s) = \frac{9}{s^2 + 9s + 9}$$

Tomando  $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$  y teniendo en cuenta que el orden del sistema es de grado 2

$$\vec{X} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{9 \cdot X_1(s)}{(s^2 + 9s + 9)X_1(s)}$$

$$Y(s) = 9X_1(s) \quad [1]$$

$$X(s) = s^2 X_1(s) + 9s X_1(s) + 9X_1(s)$$

asumiendo

$$[2] \quad s \cdot X_1(s) = X_2(s) \Rightarrow X(s) = s \cdot s X_1(s) + 9s \cdot X_1(s) + 9X_1(s)$$

$$[3] \quad X(s) = s X_2(s) + 9X_2(s) + 9X_1(s)$$

pasando las ecuaciones [1], [2] y [3] al dominio del tiempo:

$$[1,1] \quad y(t) = 9x_1(t) \quad [2,1] \quad \frac{dx_1(t)}{dt} = x_2(t)$$

$$[3,1] \quad x(t) = \frac{dx_2(t)}{dt} + 9x_2(t) + 9x_1(t) \quad \text{despeja } x_2'(t)$$

$$x_2'(t) = -9x_1(t) - 9x_2(t) - x(t)$$



### Representación en el espacio de estados:

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -9 & -9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} u(t) \quad \text{entradas}$$

$$g = \begin{bmatrix} 9 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$\left\{ \begin{array}{c} p \\ p + 2p + s_0 \end{array} \right\} \xrightarrow{1-q} \left\{ \begin{array}{c} p \\ p + 3p + s_0 \end{array} \right\} + (2)2$$

$$(H)X^P + (H')X^P + (H'')X^P = (H)X^P$$

$$[1] \quad \cos(\omega) = \cos(\omega)$$

$$p(x) \cdot X \otimes p + (a)X^2 \otimes 2 = (a)X$$

$$2 \cdot (0) + (-1) + (0) + (-3) = (0) + (-1) - 3 \quad \text{p. 5} \quad (0) + (-1) = (0) + (-1) - 0 \quad [5]$$

$$\cos X P + \cos X P + \cos X B = \cos X \angle A$$