

1. Si consideri il sistema **tempo continuo** descritto dalle seguenti matrici

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- Determinare i modi propri, lo spazio di raggiungibilità e inosservabilità, le proprietà di controllabilità a zero e ricostruibilità del sistema. Si commenti infine la stabilità BIBO del sistema.
- Determinare la matrice del cambio di base per portare il sistema in forma canonica di Kalman.

2. Si consideri il sistema **tempo continuo**

$$\begin{cases} \dot{x}_1(t) = -x_1^3(t) + x_2(t) + ax_1(t)x_2(t) + u(t) \\ \dot{x}_2(t) = -x_1^3(t) - x_2(t) \end{cases}$$

- Si determinino al variare di $a \in \mathbb{R}$ i punti di equilibrio del sistema e se ne studi la stabilità con il metodo indiretto per $u(t) = 0$.
- Per l'equilibrio nell'origine si valuti e commenti sull'esistenza di un controllo lineare nello stato che renda l'origine un punto di equilibrio asintoticamente stabile.
- Si costruisca un ingresso non lineare nello stato che renda l'origine un punto di equilibrio asintoticamente stabile e si fornisca l'associata candidata di Lyapunov.

3. Dato il sistema SISO tempo continuo

$$\dot{x}(t) = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} x(t) + \begin{pmatrix} 1 \\ \beta \end{pmatrix} u(t)$$

$$y(t) = (1 \ \alpha) x(t)$$

con $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$. Si determini, anche avvalendosi del principio di separazione, per quali valori di α e β , è possibile costruire un controllore con retroazione dell'uscita (usando un osservatore) tale che:

- gli autovalori del sistema a ciclo chiuso si trovino tutti in -2 ;
- l'errore di stima dello stato converga a zero velocemente almeno quanto e^{-2t} .

Infine, per **tutti** i casi ammissibili,

- si determinino un controllore a retroazione dello stato ed un osservatore asintotico dello stato che soddisfano i requisiti.

4. Il candidato

- dica se è vera la seguente affermazione: "Sia data la coppia (A, C) osservabile e si indichi con c una riga non nulla della matrice C ; allora esiste una matrice H tale che la coppia $(A + HC, c)$ è osservabile"
- nel caso l'affermazione sia vera la si dimostri e si descriva un metodo per calcolare la matrice H per una specifica riga c .
- nel caso l'affermazione sia falsa lo si dimostri.