

Teoria dei Sistemi e del Controllo

Prova in itinere 17-12-2021

Numero di matricola

		α	β	γ	δ
--	--	----------	---------	----------	----------

1. Dato il sistema lineare tempo continuo caratterizzato dalle matrici dinamiche

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & -(\gamma + 2) & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Riportare la dimensione e una base dello spazio di raggiungibilità e dello spazio di inosservabilità;
- (b) Calcolare la matrice del cambio di base per portare il sistema in forma di Kalman;
- (c) Calcolare la matrice del cambio di base per portare il sistema in forma standard di osservabilità;
- (d) Riportare una rappresentazione del sistema in forma minima;
- (e) Commentare sulla stabilità interna e BIBO del sistema.

2. Dato il sistema dinamico lineare tempo discreto caratterizzato dalla matrice dinamica

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ \beta + 1 & \alpha + 2 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Determinare i modi del sistema;
- (b) Determinare la matrice del cambio di base per portare il sistema in forma di Jordan e la struttura della matrice di Jordan associata ad A ;
- (c) Determinare gli autovalori interni allo spazio di raggiungibilità e esterni allo spazio di inosservabilità basandosi sul lemma PBH, nel caso in cui non si riesca a concludere utilizzando altri metodi per determinarlo.
- (d) Scrivere la forma di un qualsiasi vettore raggiungibile dall'origine in 1, 2 e 3 passi
- (e) Scrivere la forma di un qualsiasi vettore indistinguibile dall'origine in 1 e 2 passi