

## Algebra II

---

# 1 Moduln

## 1.1 Definitionen und grundlegende Tatsachen

### 1.1.1 Definition

Ein **Modul** ist ein Tupel  $(R, +_R, \cdot_R, M, +, \cdot)$ , wobei  $(R, +_R, \cdot_R)$  ein Ring (mit 1, nicht notwendigerweise kommutativ),  $(M, +)$  eine abelsche Gruppe und  $\cdot : R \times M \rightarrow M$  eine (meist gar nicht oder infix geschriebene) Abbildung mit folgenden Eigenschaften

$$(\vec{D}) \quad \forall a \in R : \forall x, y \in M : a(x + y) = ax + ay \quad \text{„distributiv“}$$

$$(D') \quad \forall a, b \in R : \forall x \in M : (a + b)x = ax + bx \quad \text{„distributiv“}$$

$$(N) \quad \forall x \in M : 1_R \cdot x = x \quad \text{„normiert“}$$

$$(V) \quad \forall a, b \in R : \forall x \in M : (ab)x = a(bx) \quad \text{„verträglich“}$$

### 1.1.2 Bemerkung

(a) Schlampiger Sprachgebrauch:

- „Sei  $M$  ein  $R$ -Modul“ statt „Sei  $(R, +_R, \cdot_R, M, +, \cdot)$  ein Modul“
- „Sei  $M$  ein Modul“ statt „Es gebe einen Ring  $R$  so, dass  $M$  ein  $R$ -Modul ist“

(b) Statt „ $R$ -Modul“ sagt man auch „Modul über  $R$ “

(c) Vektorräume sind Moduln über Körper. Viele Sprechweisen (wie „Skalar“, „Linearkombination“, nicht jedoch „Vektor“) übertragen wir stillschweigend von Vektorräumen auf Moduln, ebenso Konventionen (wie „Punkt vor Strich“).

(d) Abelsche Gruppen „sind“  $\mathbb{Z}$ -Moduln. Sei  $G$  eine abelsche Gruppe. Dann gibt es genau eine Skalarmultiplikation  $\cdot : \mathbb{Z} \times G \rightarrow G$  vermöge derer  $G$  zu einem

---

$\mathbb{Z}$ -Modul wird, nämlich die natürliche, die durch

$$n \cdot a := \begin{cases} \underbrace{a + a + \cdots + a}_{n\text{-mal}} & \text{falls } n > 0 \\ 0 & \text{falls } n = 0 \\ \underbrace{-a - a - \cdots - a}_{(-n)\text{-mal}} & \text{falls } n < 0 \end{cases}$$

gegeben ist.

- (e)  $(\vec{D})$  besagt, dass für alle  $a \in R$  die Abbildung  $M \rightarrow M, x \mapsto ax$  ein Gruppenhomomorphismus ist. Insbesondere gilt  $a \cdot 0 = 0$  und  $a \cdot (-x) = -ax$  für alle  $a \in R, x \in M$ .

$(D')$  besagt, dass für alle  $x \in M$  die Abbildung  $R \rightarrow M, a \mapsto ax$  ein Gruppenhomomorphismus ist. Insbesondere gilt  $0 \cdot x = 0$  und  $(-a) \cdot x = -ax$  für alle  $a \in R, x \in M$ .

### 1.1.3 Beispiele

- (a) Nullmoduln  $\{0\}$
- (b) Sei  $A$  ein Unterring des Ringes  $B$ . Dann ist  $B$  ein  $A$ -Modul vermöge der Skalarmultiplikation  $\cdot : A \times B \rightarrow B, (a, x) \mapsto ax$   
Insbesondere ist jeder Ring ein Modul über sich selbst.
- (c) Sei  $R$  ein kommutativer Ring und  $n \in \mathbb{N}_0$ . Dann wird die abelsche Gruppe  $R^n$  zu einem  $R^{n \times n}$ -Modul vermöge der Skalarmultiplikation

$$\cdot : R^{n \times n} \times R^n \rightarrow R^n, (A, x) \mapsto Ax$$

Dies folgt aus den Rechenregeln für Matrixmultiplikation.

### 1.1.4 Definitionen, Propositionen, Sätze und Notationen

Sei  $R$  ein Ring. Die folgenden für die Theorie der  $R$ -Moduln grundlegenden Begriffe und Resultate sind eine direkte Verallgemeinerung der entsprechenden Tatsachen für Vektorräume (also für den Fall, dass  $R$  ein Körper) und für abelsche Gruppen (also  $R = \mathbb{Z}$ ) aus der Linearen Algebra:

- (a) Genauso wie bei Vektorräumen führt man **direkte Produkte** von  $R$ -Moduln ein.
- (b) Sind  $M$  und  $N$   $R$ -Moduln, so heißt  $N$  ein **Untermodul** von  $M$ , wenn die  $N$  zugrunde liegende abelsche Gruppe eine Untergruppe der  $M$  zugrunde liegenden abelschen Gruppe ist und

$$\forall a \in R : \forall x \in M : a \cdot_N x = a \cdot_M x$$

---

Ein Untermodul eines Moduls ist offenbar durch seine Trägermenge (d.h. seine zugrunde liegende Menge) eindeutig bestimmt.

Ist  $M$  ein  $R$ -Modul und  $N \subseteq M$ , so ist  $N$  offenbar genau dann (Trägermenge) ein(e) Untermodul(s) von  $M$ , wenn  $0 \in N, \forall x, y \in N : x + y \in N, \forall a \in R : \forall x \in N : ax \in N$

- (c) Sei  $M$  ein Modul und  $(N_i)_{i \in I}$  eine Familie von Untermoduln von  $M$ . Dann ist  $\bigcap_{i \in I} N_i := \bigcap \{N_i | i \in I\}$  (mit  $\bigcap_{i \in I} N_i = M$ , falls  $I = \emptyset$ ) wieder ein Untermodul von  $M$  und zwar der größte Untermodul von  $M$ , der in allen  $N_i$  enthalten ist.

Weiter ist auch  $\sum_{i \in I} N_i := \{\sum_{i \in I} x_i | (x_i)_{i \in I} \in \prod_{i \in I} N_i, \{i \in I | x_i \neq 0\} \text{ endlich}\}$  Untermodul von  $M$  und zwar der kleinste Untermodul von  $M$ , der alle  $N_i$  enthält.

- (d) Sei  $M$  ein  $R$ -Modul. Ist  $x \in M$ , so ist  $Rx := \{ax | a \in R\}$  ein Untermodul von  $M$  und zwar der kleinste Untermodul, der  $x$  enthält.

Ist  $(x_i)_{i \in I}$  eine Familie von Elementen von  $M$ , so ist  $\sum_{i \in I} Rx_i$  der kleinste Untermodul von  $M$ , der alle  $x_i$  enthält.

Man nennt ihn den von den  $x_i$  ( $i \in I$ ) (oder  $\{x_i | i \in I\}$ ) erzeugten Untermodul von  $M$  (oder lineare Hülle der Span von  $\{x_i | i \in I\}$ ).

Man nennt  $M$  **zyklisch**, wenn  $M$  von einem Element erzeugt wird, d.h. es ein  $x \in M$  gibt mit  $M = Rx$ . Man nennt  $M$  endlich erzeugt (e.e.), wenn  $M$  von endlich vielen Elementen erzeugt wird, d.h. es ein  $n \in \mathbb{N}_0$  und  $x_1, \dots, x_n \in M$  gibt mit

$$M = Rx_1 + \dots + Rx_n := \sum_{i=1}^n Rx_i := \sum_{i \in \{1, \dots, n\}} Rx_i$$

---

# Inhaltsverzeichnis

<b>1 Moduln</b>	<b>3</b>
1.1 Definitionen und grundlegende Tatsachen . . . . .	3
1.1.1 Definition Modul . . . . .	3
1.1.2 Bemerkung . . . . .	3
1.1.3 Beispiele . . . . .	4
1.1.4 Definition, Propositionen, Sätze und Notationen . . . . .	4