姓名: 杨航 学号: 1811451

# **Conditional-GAN by Jittor**

## 环境配置

## 计图要求的环境是:

- 操作系统: Linux(e.g. Ubuntu/CentOS/Arch) 或 Windows Subsystem of Linux (WSL)
- Python: 版本 >= 3.7
- C++编译器 (需要下列至少一个)
  - o g++ (>=5.4.0)
  - o clang (>=8.0)

### 我的环境:

• 操作系统: Linux Ubuntu20

• Python: 3.8.0 64bit

• C++编译器

o g++ 7.5.0

## 网络搭建--基础网络

#### (基础网络是按照计图官方教程的思路来搭建的)

• 需要引入的库:

```
# jittor 算子
import jittor as jt
# jittor 的初始化和随机函数
from jittor import init, rand, randint
# 系统库,用于创建文件夹等操作
import os
import numpy as np
# jittor的neuronnetwork操作库
from jittor import nn
# 我自己创建的数据集类
from mydataset import myDataset
# 图片处理
from PIL import Image
# jittor自带mnist库
from jittor.dataset.mnist import MNIST
# 用于做一些预处理
import jittor.transform as transform
```

Generator

思路解释写在下面代码的注释上了:

```
class Generator(nn.Module):
   全连接generator:
   def __init__(self):
       # use nn.Module's __init__() to initialize generator. super means
generator is a superclass of
                                            nn.Module
       super(Generator, self).__init__()
       #generate data from 1~10, and each for 10, so it's 10*10
        self.label_emb = nn.Embedding(opt.n_classes, opt.n_classes)
       # use block to define layers, used in nn.Sequential to generate
sequential layers
       def block(in_feat, out_feat, normalize=True):
           each block:
               1. linner layer (in_feat->out_feat)
               2. if normalize==true, add batchnorm1d layer
               3. leakyrelu layer
            .....
           layers = [nn.Linear(in_feat, out_feat)]
           if normalize: # BatchNorm就是在深度神经网络训练过程中使得每一层神经网络
的输入保持相同分布的。
                layers.append(nn.BatchNorm1d(out_feat, 0.8))
           layers.append(nn.LeakyReLU(0.2))
            return layers
       # Sequential would add activated funtion automatically
        self.model = nn.Sequential(*block((opt.latent_dim + opt.n_classes),
128, normalize=False),
                                   *block(128, 256),
                                   *block( 256,512),
                                   *block(512, 1024),
                                  nn.Linear(1024, int(np.prod(img_shape))),
# generate a picture
                                  nn.Tanh())
   def execute(self, noise, labels):
       gen_input = jt.contrib.concat((self.label_emb(labels), noise),
dim=1)
       img = self.model(gen_input)
        img = img.view((img.shape[0], *img_shape))
        return ima
```

#### Discriminator

```
class Discriminator(nn.Module):
    """

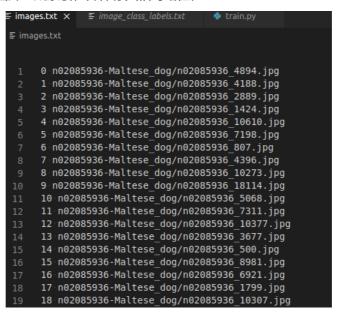
discriminator 的思路和generator差不多
"""

def __init__(self):
    # 作为超类先初始化
    super(Discriminator, self).__init__()
    # 同上讲类标签向量化
    self.label_embedding = nn.Embedding(opt.n_classes, opt.n_classes)
    # 这里也都是全连接层
```

- myDataset类
  - 1. 先生成数据集中图片的路径:

我的数据集文件组织形式为:每个类是一个文件夹,每个文件夹下的图片都属于这个类。

■ 首先先为每个图片生成索引,并保存其相对路径;



■ 然后为每个索引的图片生成其label

```
        ■ images.txt

        ■ image_class_labels.txt

      1
      0 · 0

      2
      1 · 0

      3
      2 · 0

      4
      3 · 0

      5
      4 · 0

      6
      5 · 0

      7
      6 · 0

      8
      7 · 0

      9
      8 · 0

      10
      9 · 0

      11
      10 · 0

      12
      11 · 0

      13
      12 · 0

      14
      13 · 0

      15
      14 · 0

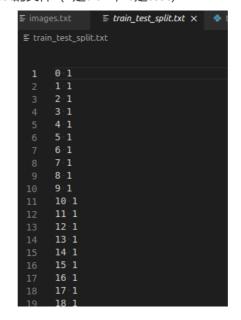
      16
      15 · 0

      17
      16 · 0

      18
      17 · 0

      19
      18 · 0
```

■ 最后生成划分train和test的文件 (1是train, 0是test)



#### 2. mydataset导入数据集信息:

```
class myDataset(Dataset):
   # Description:
       Dataset for retrieving CUB-200-2011 images and labels
   # Member Functions:
       __init__(self, phase, resize): initializes a dataset
           phase:
                                       a string in ['train', 'val',
'test']
                                       output shape/size of an image
           resize:
                                       returns an image
       __getitem__(self, item):
           item:
                                       the idex of image in the whole
dataset
       __len__(self):
                                     returns the length of dataset
   def __init__(self, phase='train', resize=(300,300)):
```

```
super().__init__() # necessary, without this line, not succeded
from jittor.dataset.dataset Dataset
        assert phase in ['train', 'val', 'test']
        self.phase = phase
        self.resize = resize
        self.image_id = []
        self.num_classes = 2
        # get image path from images.txt
        with open(os.path.join(DATAPATH, 'images.txt')) as f:
            for line in f.readlines():
                line = line.strip()
                i_space = line.index(' ')
                id = line[:i_space]
                path = line[i_space+1:]
                #id, path = line.strip().split(' ')
                image_path[id] = path
        # get image label from image_class_labels.txt
        with open(os.path.join(DATAPATH, 'image_class_labels.txt')) as
f:
            for line in f.readlines():
                id, label = line.strip().split(' ')
                image_label[id] = int(label)
        # get train/test image id from train_test_split.txt
        with open(os.path.join(DATAPATH, 'train_test_split.txt')) as f:
            for line in f.readlines():
                image_id, is_training_image = line.strip().split(' ')
                is_training_image = int(is_training_image)
                if self.phase == 'train' and is_training_image:
                    self.image_id.append(image_id)
                if self.phase in ('val', 'test') and not
is_training_image:
                    self.image_id.append(image_id)
        # transform
        self.transform = transform
    def __getitem__(self, item):
        # get image id
        image_id = self.image_id[item]
        # image
        image = Image.open(os.path.join(Image_Dir, 'yb',
image_path[image_id])).convert('RGB') # (C, H, W)
        image = self.transform(image)
        # return image and label
        return image, image_label[image_id] # count begin from zero
    def __len__(self):
        return len(self.image_id)
```

```
dogData=myDataset()
dataloader = dogData.set_attrs(batch_size=opt.batch_size, shuffle=True)
```

## 网络训练

训练generator

输入是一个100维度的隐空间(增加生成结果多样性),和控制条件(限定生成图片的label)返回生成图片之后,将生成的假图片输入到discriminator中计算loss的大小来指导generator网络权值更新

其中 g\_loss.sync()函数因为查文档文档也写不清楚,我就去github上提了issue,官方回复很快,说这个是强制同步的意思,如果没有它就是懒同步,所以删除而已没有关系。

```
# Sample noise and labels as generator input
    z = jt.array(np.random.normal(0, 1, (batch_size,
    opt.latent_dim))).float32()
        gen_labels = jt.array(np.random.randint(0, opt.n_classes,
    batch_size)).float32()

# Generate a batch of images
    gen_imgs = generator(z, gen_labels)

# Loss measures generator's ability to fool the discriminator
    validity = discriminator(gen_imgs, gen_labels)
    g_loss = adversarial_loss(validity, valid)
    g_loss.sync()
    optimizer_G.step(g_loss)
```

• 训练discriminator

鉴别器类似一个分类器,但是它不具体分类,它只鉴别图片真伪。

训练的步骤如下:

- 。 先给定真的图片,并加入其正确标签,计算真图判别loss
- o 在给定生成器生成的图片机器标签, 计算假图判别loss
- 。 最后用两个loss的加权(各0.5)作为其更新优化的指导

```
# Loss for real images
validity_real = discriminator(real_imgs, labels)
d_real_loss = adversarial_loss(validity_real, valid)

# Loss for fake images
validity_fake = discriminator(gen_imgs.stop_grad(), gen_labels)
d_fake_loss = adversarial_loss(validity_fake, fake)

# Total discriminator loss
d_loss = (d_real_loss + d_fake_loss) / 2
d_loss.sync()
optimizer_D.step(d_loss)
```

• 保存模型和学习率递减

每5个epoch保存一次模型,以及没10个epoch学习率减小到原来的0.9

```
sample_generate( batches_done=batches_done)
if epoch % 5 == 0:
    generator.save("saved_models/generator_last.pkl")
    discriminator.save("saved_models/discriminator_last.pkl")
if epoch %10 ==0:
    opt.lr*=0.9
```

## 卷积层引进generator

### 为什么generator引入卷积

由于官方教程中的模型都是使用的全连接层,全连接层有以下问题

- 参数太多,模型过大,我的pc内存装不下。这样的话我就得迫使输出的图片尺寸减小
- 全连接层的学习都是线性的,相比于卷积的方式,可能对图片的方向,位置,大小等信息敏感

```
class Generator(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Generator, self).__init__()
        self.label_emb = nn.Embedding(opt.n_classes, 10)
        input_dim = ((opt.latent_dim + 10) )
        self.init_size = (opt.img_size // 4)
       self.l1 = nn.Sequential(nn.Linear(input_dim, (128 * (self.init_size
** 2))))
        self.conv_blocks = nn.Sequential(nn.BatchNorm(128),
                                         nn.Upsample(scale_factor=2),
                                          nn.Conv(128, 128, 3, stride=1,
padding=1),
                                          nn.BatchNorm(128, eps=0.8),
                                          nn.LeakyReLU(scale=0.2),
                                          nn.Upsample(scale_factor=2),
                                          nn.Conv(128, 64, 3, stride=1,
padding=1),
                                         nn.BatchNorm(64, eps=0.8),
                                          nn.LeakyReLU(scale=0.2),
                                         nn.Conv(64, opt.channels, 3,
stride=1, padding=1),
                                         nn.Tanh())
        def weights_init_normal(m):
            classname = m.__class__.__name__
            if (classname.find('Conv') != (- 1)):
                init.gauss_(m.weight, mean=0.0, std=0.02)
            elif (classname.find('BatchNorm') != (- 1)):
                init.gauss_(m.weight, mean=1.0, std=0.02)
                init.constant_(m.bias, value=0.0)
        for m in self.modules():
            weights_init_normal(m)
    def execute(self, noise, labels):
        gen_input = jt.contrib.concat((self.label_emb(labels), noise),
dim=1)
        out = self.l1(gen_input)
        out = out.view((out.shape[0], 128, self.init_size, self.init_size))
        img = self.conv_blocks(out)
        return img
```

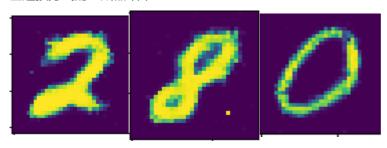
### 为什么鉴别器不用卷积

因为在鉴别器中,输入的是图片以及把标签向量化之后cancat在一起。如果用卷积自动学习图片的特征的话,那向量化后的label的部分其实本不是图片的特征,但是会被卷积层卷积成为其特征,这样不太合理。所以我最后还是把决定在鉴别器中使用全连接层。

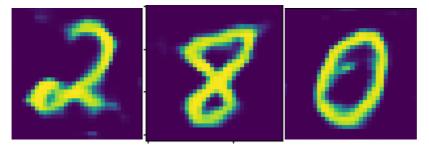
## 实验结果

### 手写数字数据集

• 全连接方式的生成器结果:



• 卷积方式的生成器



我们可以看出在手写数据集上,两种方法的效果差不多但是呈现以下差异

- 全连接的方式的手写数字边缘不清晰,会有严重的雾化感,因此会导致看起来不太真实
- 在全连接的"8"中,右下角有一个黄色的方框,这也是它会出现的artifact之一
- 卷积方式中,边缘相对更加平滑,看起来更像是笔写出来的字迹。
- 但是在卷积方式中,背景本该没有字迹的地方也会出现一些非背景颜色,以及上述卷积方式生成的"0"上有一块多余的区域,这是它会出现的artifact
- 卷积方式的训练中,大概20个epoch就能得到较好的效果,但是线性模型可能需要到50的时候才能 10个数字都取得较好的效果。

### 我自己的数据集

除了手写字迹数据集之外,我还自己找了两个数据集,一个是狗数据集,一个是花卉小数据集,发现两个数据集的表现都非常不好

• 狗的全连接方式: (总20700个图片)



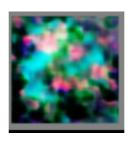
其实可以隐约看出是一直狗的侧面,但是不太清楚

• 花卉的全连接方式: (1360个图片)



非常模糊,颗粒感非常强,且感觉像是把花卉的各个面结合在一起了,因为数据集中既有花的侧麦呢,又有花的正面

• 花卉的卷积方式:



分块感较强,我认为这里的效果不好是因为,最后我的网络只能承受80\*80像素大小的图片,因此首先图片被下采样到很模糊的状态,而卷积核最小是3\*3的,因此很多细节都被大粒度的滤掉了。最后就呈现了上图的比较块状不清晰效果。

## 训练集测试集结果

因为手写数字数据集效果比较好,我们再这上面测试,测定训练集和测试集在最后的模型上的平均loss 值:

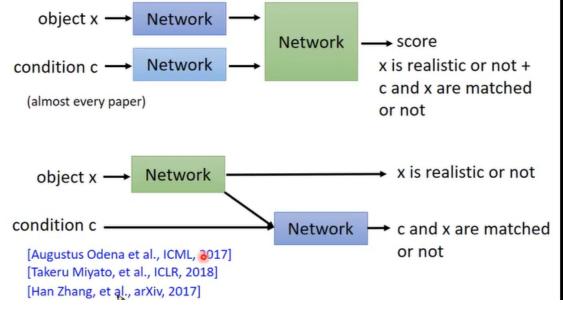
• 训练集真图平均MSE loss: 11.46 生成图: 5.4

• 测试集真图平均MSE loss: 5.35 生成图: 1.85

所以在我们的模型上,不论是训练集还是测试集,都是生成的假图鉴别效果比较好。我们的模型表现出的泛化能力比较好,因为其在测试集上的真图测试loss比较低,而在训练集上反而搞出两倍多。这个可能是由于训练的时候,真图loss只占了最终知道鉴别器的对抗loss的1/2的话语权,所以它在本数据集上看到真图并判定为真图的时候,有可能因为生成器的loss太高而导致最后对抗loss比较高,而导致认为自己的判断是错误的,因此在训练集的真图鉴别效果反而不好。

## 结论

- 1. Cgan在思路上解决了如何控制gan的输出的问题
- 2. cgan目前只能在比较简单的数据上得到非常好的效果,例如手写数据集,生成词向量
- 3. 猜想,或许在好的显卡上以及拥有更大的数据集之后,效果会在复杂数据集上变好
  - 更好的显卡允许原始训练图片不用下采样到80\*80这么小的尺寸,很多细节特征得以保留
  - 更大的数据集能提供更多信息供模型学习
- 4. 改进数据集的分布或许可以提高生成效果
  - 因为我的狗(或者花)数据集都是有各种角度各种背景的,不够细粒度,导致生成的图片依然可能既像正面又像侧面
- 5. 改进网络结构或许可以提高生成效果



在查资料的时候,发现discriminator有以上两种结构,

### 上面的结构是我的方法用的结构

下面的结构是另一种方式,其主要思想就是:训练两个discrimnaor,第一个告诉我们生成的图片是否逼真,然后第二个discriminator获得第一个d的结果和condition结合作为输入,然后输出是否这个生成的图片和我们给的条件相吻合,这样的思路似乎要更加合理

因此改变网路结构也或许能让结果更好。