《信息光学》(第二次印刷)第 4 章勘误表

页	行 (式)	原　文	勘　正	备注
232	(4.5.6)	$F\{\mathrm{e}^{\frac{\mathrm{i}k}{2d}x_\mathrm{i}^2}\}=\mathrm{i}\lambda d\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi^2}$	$F\{\mathrm{e}^{\frac{\mathrm{i}k}{2d}x_\mathrm{i}^2}\}=F\{\mathrm{e}^{\mathrm{i}\pi\left(\frac{x_\mathrm{i}}{\sqrt{\lambda d}}\right)^2}\}=\sqrt{\lambda d}\,\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi/4}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi^2}$	
232	(4.5.7)	$F\{U_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})\}=\frac{\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}}{\mathrm{i}\lambda d}\left[\frac{1}{2}\delta(\xi)+\frac{q}{4}\delta(\xi-\xi_0)+\frac{q}{4}\delta(\xi+\xi_0)\right]\mathrm{i}\lambda d\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi}$ $=\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}\left[\frac{1}{2}\delta(\xi)+\frac{q}{4}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\delta(\xi-\xi_0)+\frac{q}{4}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\delta(\xi+\xi_0)\right]$	$F\{U_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})\}=\frac{\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi/4}\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}}{\mathrm{i}\sqrt{\lambda d}}\left[\frac{1}{2}\delta(\xi)+\frac{q}{4}\delta(\xi-\xi_0)+\frac{q}{4}\delta(\xi+\xi_0)\right]\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi^2}$ $=\frac{\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi/4}\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}}{\mathrm{i}\sqrt{\lambda d}}\left[\frac{1}{2}\delta(\xi)+\frac{q}{4}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\delta(\xi-\xi_0)+\frac{q}{4}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\delta(\xi+\xi_0)\right]$	
232	(4.5.8)	$U_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})=\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}\left[\frac{1}{2}+\frac{q}{2}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right]$	$U_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})=\frac{\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi/4}\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}}{\mathrm{i}\sqrt{\lambda d}}\left[\frac{1}{2}+\frac{q}{2}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right]$	
232	倒数 1 行	常相位因子 $\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}$	常数项 $\frac{\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi/4}\mathrm{e}^{\mathrm{i}kd}}{\mathrm{i}\sqrt{\lambda d}}$	
233	(4.5.9)	$I_\mathrm{i}=\lvert U_\mathrm{i}(x_\mathrm{i},\ y_\mathrm{i})\rvert^2=\left\lvert\frac{1}{2}+\frac{q}{2}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2$	$I_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})=\lvert U_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})\rvert^2=\frac{1}{\lambda d}\left\lvert\frac{1}{2}+\frac{q}{2}\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\pi\lambda d\xi_0^2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2$	
233	(4.5.12)	$I_\mathrm{i}=\left\lvert\frac{1}{2}+\frac{q}{2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2$	$I_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})=\frac{1}{\lambda d}\left\lvert\frac{1}{2}+\frac{q}{2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2$	
233	(4.5.15)	$I_\mathrm{i}=\left\lvert\frac{1}{2}-\frac{q}{2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2$	$I_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})=\frac{1}{\lambda d}\left\lvert\frac{1}{2}-\frac{q}{2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2$	
233	(4.5.18)	$I_\mathrm{i}=\left\lvert\frac{1}{2}+\mathrm{i}\frac{q}{2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2=$	$I_\mathrm{i}(x_\mathrm{i})=\frac{1}{\lambda d}\left\lvert\frac{1}{2}+\mathrm{i}\frac{q}{2}\cos(2\pi\xi_0 x_\mathrm{i})\right\rvert^2\propto$	
250	(4.6.6)	$\left(\frac{ab}{\lambda z}\right)^2\mathrm{sinc}^2\left(\frac{ax_\mathrm{i}}{\lambda z},\frac{by_\mathrm{i}}{\lambda z}\right)=I_{\mathrm{i}0}\mathrm{sinc}^2\left(\frac{ax_\mathrm{i}}{\lambda z},\frac{by_\mathrm{i}}{\lambda z}\right)$	$\left(\frac{ab}{\lambda d}\right)^2\mathrm{sinc}^2\left(\frac{ax_\mathrm{i}}{\lambda d},\frac{by_\mathrm{i}}{\lambda d}\right)=I_{\mathrm{i}0}\mathrm{sinc}^2\left(\frac{ax_\mathrm{i}}{\lambda d},\frac{by_\mathrm{i}}{\lambda d}\right)$	
265	(4.6.65)	$B\{t(r_\mathrm{o})\}=\pi r_0^2\frac{2\mathrm{J}_1(2\pi a\rho)}{2\pi a\rho}$	$B\{t(r_\mathrm{o})\}=\pi a^2\frac{2\mathrm{J}_1(2\pi a\rho)}{2\pi a\rho}$	