## 第十二讲

#### 上次课:

- 介质球/柱在<mark>均匀电场</mark>中的行为
  - (1) 被外场极化,均匀外场只包含1=1阶项
  - (2) 极化电荷在球外的贡献为偶极子
  - (3) 在球内的贡献为均匀电场 退极场 (depolarization field)
- 多极矩展开

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{r} - \vec{r}' \cdot \nabla \frac{1}{r} + \frac{1}{2} \vec{r}' \vec{r}' : \nabla \nabla \frac{1}{r} + \cdots$$

因此, 电势可以展开为:

 $\varphi = \varphi_0 + \varphi_1 + \varphi_2 + \cdots$ 

$$\varphi_0 = \frac{Q}{4\pi\varepsilon_0}, \qquad Q = \int \rho(\vec{r}')d\tau' \qquad (4.5.4)$$

$$\varphi_{1} = -\frac{\vec{p}}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \nabla \frac{1}{r}, \qquad \vec{p} = \int \rho(\vec{r}') \vec{r}' d\tau' \qquad (4.5.5)$$

$$\varphi_{2} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \frac{1}{2} \int \rho(\vec{r}') \vec{r}' \vec{r}' d\tau' : \nabla \nabla \frac{1}{r} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \frac{1}{6} \vec{D} : \nabla \nabla \frac{1}{r},$$

$$\vec{D} = 3 \int \rho(\vec{r}') \vec{r}' \vec{r}' d\tau'$$
(4. 5. 6)

各项的物理意义如下:

第一项是一个点电荷的势,相当于V内电荷都集中在坐标原点时在P点所产 生的势;第二项是偶极子的势, $\varphi_{\rm l} = \frac{\bar{p}\cdot\hat{r}}{4\pi\varepsilon r^2}$ ,体系相应的偶极矩为 $\bar{p} = \int \rho \bar{r}' d\tau'$ 。

为便于理解,考虑由一正一负两个点电荷组成体系,电荷位置分别处于 $\vec{r}_0$ 及 $\vec{r}_0$ + $\vec{l}$  $(4.5.7) \overrightarrow{\mathbf{r}_0} + \mathbf{q}$ 处,经过简单计算可得

$$Q = 0$$
,  $\vec{p} = q\vec{l}$ 

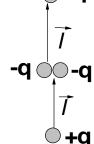
此即我们熟悉的电偶极距。(4.5.5) 是电偶极矩

在一般情况下的定义,相当于(4.5.7)式的推广。

第三项称为体系的四极矩的势, $\ddot{D}=3\int \rho \vec{r}' \vec{r}' d\tau'$  为体系的四极矩。就像偶极矩可以看做两个大小相等负号相反的电荷(单极矩)靠近组成的体系一样,四极矩可以看作是由大小相等方向相反的偶极子组成的系统,最简单的情况如下图所示。此时,容易证明, $\ddot{D}$ 中唯一不为 0 的分量是

$$D_{zz} = 6l^2q$$

一般的电荷分布情况下,电四极矩的定义是(4.5.6)式。  $\ddot{D}$ 是一个并矢,或者说是个  $3 \times 3$  矩阵,共有九个分量,由于它是对称的,所以只有六个独立分量。  $\ddot{D}$ 中还有一个



隐含的不独立分量,注意到在 $\bar{r} \neq 0$ 处总有 $\nabla^2 \frac{1}{r} = 0$ (空间无电荷分布),亦即:

$$\nabla^2 \frac{1}{r} = \sum_{ij} \frac{\partial^2}{\partial r_i \partial r_j} \left( \frac{1}{r} \right) \delta_{ij} = \vec{\bar{I}} : \nabla \nabla \frac{1}{r} = 0$$
 (4. 5. 8)

上式显示对任意一个常数 C,均有

$$C\ddot{I}: \nabla\nabla\frac{1}{r} = 0 \tag{4.5.9}$$

若选择此常数正比于 D矩阵的迹,

$$C \propto \text{Tr}\{\vec{D}\}/3 = (D_{xx} + D_{yy} + D_{zz})/3$$
 (4. 5. 10)

根据(4.5.6)和(4.5.9)式,我们发现 $\varphi$ ,可改写为

$$\varphi_{2} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \frac{1}{6} \left( \vec{D} - \frac{Tr\{\vec{D}\}}{3} \vec{I} \right) : \nabla \nabla \frac{1}{r}$$

$$= \frac{1}{4\pi\varepsilon_{0}} \cdot \frac{1}{6} \vec{D} : \nabla \nabla \frac{1}{r}$$
(4. 5. 11)

其中

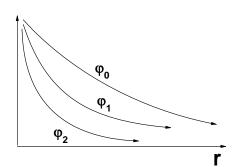
$$\overline{\tilde{D}} = \int (3\overline{r}'\overline{r}' - \overline{r}'^2\overline{I})\rho d\tau'$$
 (4. 5. 12)

 $\ddot{ ilde{D}}$ 称为 $\underline{ ilde{O}}$  你因极矩,显然它是对称的无迹张量,即

$$\tilde{D}_{ij} = D_{ji}, \ \tilde{D}_{11} + \tilde{D}_{22} + \tilde{D}_{33} = 0$$
 (4. 5. 13)

只有5个独立分量。

根据(4.5.4-6)可以看出,随着多极矩级数的增加, 其对远处的势的贡献更快地减小  $\varphi_0 >> \varphi_1 >> \varphi_2$ 。换言之,



随着距离的推进,我们逐渐感知到电荷体的电荷、偶极子、四极子、…的贡献。

直角坐标系中的多极距表达式比较容易被人理解,但科研中更常用的是球坐标系中的多极距展 开。 在 球 坐 标 下 对  $\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int \frac{\rho(\vec{r}')d\tau'}{R}$  作 Tayler 展 开。 根据 恒 等 式

$$\frac{1}{R} = \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \sum_{l,m} \frac{4\pi}{(2l+1)} \frac{r'^l}{r^{(l+1)}} Y_{lm}^*(\theta', \phi') Y_{lm}(\theta, \phi), \quad r > r', \quad \mathbf{e} \, \mathbf{\mathring{y}} \, \mathbf{\mathring{y}}$$

$$\varphi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{l,m} \frac{4\pi}{2l+1} q_{lm} \frac{Y_{lm}(\theta,\phi)}{r^{l+1}}$$
(4.5.14)

 $q_{lm} = \int r'' Y_{lm}^*(\theta',\phi') \rho(\vec{r}') d\tau'$  称为多极矩,它实质上是笛卡儿坐标系中的多极矩在球坐标系中的表示。非常容易理解l=0,1,2,... 分别对应于点电荷、偶极距、电四极距、... 的贡献,而他们分别具有2l+1 个独立分量(不同的m 值),而这些矩所对应的"波函数—— $\varphi$ "类似原子物理中s,p,d,f... 轨道电子的波函数。。其实,我们可以这样来进一步理解多级矩。在无源区 Laplace 的通解(假设 $r\to\infty$  时收敛)为

$$\varphi(\vec{r}) = \sum_{l,m} \frac{B_{lm}}{r^{l+1}} Y_l^m \left(\theta, \phi\right) = \sum_{l} \frac{\tilde{B}_l}{r^{l+1}} P_l \left(\cos \theta\right) \tag{4.5.15}$$

其中第二个表达式为轴对称条件下的形式。对比(4.5.14)和(4.5.14),我们理解多极距 展开不过是把无源区势函数展开成本征函数的形式,而展开系数由外界条件(进一步由源 区的电荷分布)唯一确定!

ρ,源电荷区

#### 无源区,满足Laplace方程

$$\varphi(\bar{r}) = \sum_{l,m} \frac{B_{lm}}{r^{l+1}} Y_l^m \left(\theta, \phi\right) = \sum_l \frac{\tilde{B}_l}{r^{l+1}} P_l \left(\cos\theta\right)$$

#### 思考题:

比较直角坐标系和球坐标系下的多极矩表达式,在不同 1 子空间下建立它们之间的联系, 讨论其中的物理 (可以以 1=1 为例)。

\*\*\*\*\*\*\*\*\*\*

[例] 利用多极距展开法计算一个长度为 L 的带电棒(线电荷密度为  $\lambda$  )的电势(展开到电四极距)

解: 设棒的中心在坐标原点,则

$$Q = L\lambda$$

$$\vec{p} = \int \lambda z dz = 0$$

$$D_{zz} = \int_{-L/2}^{L/2} 3\lambda z^2 dz = \frac{\lambda L^3}{4}$$

因此, 电势为

$$\begin{split} \varphi(\vec{r}) &= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{Q}{r} + \frac{1}{6} D_{zz} \cdot \frac{\partial^2}{\partial z^2} \left( \frac{1}{r} \right) \right] + \dots \\ &= \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \frac{\lambda L}{r} + \frac{\lambda L^3}{24} \frac{(3z^2 - r^2)}{r^5} \right] + \dots = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \left[ \lambda \left( \frac{L}{r} \right) + \frac{\lambda}{24} \left( \frac{L}{r} \right)^3 (3\cos^2\theta - 1) \right] + \dots \end{split}$$

你也可以选择直接积分求出电势,然后按照(*L/r*)的幂次展开,结果应当一致。 *这里我们可以清晰地看出多极矩展开其实是将电势作幂次展开,展开的特征小 量是(尺度/距离)*。

Tips:

- (1) 从物理上讲,电偶极距考量的是体系是否破缺镜面反射对称性(x 与-x, y 与-y, z 与-z); 电四极距考量的是体系的更细节的东西: x, y, z 之间的对称性否被破坏 若破坏,则必有电四极距出现。
- (2) 函数形式 $(3\cos^2\theta-1)$ 似曾相识,事实上它就是 $P_2=(3x^2-1)/2$ ,也可以认为就是 1=2, m=0 的波函数 $Y_{2,0}$  (这里有轴对称)。

# § 4.6 多极矩同外场的相互作用

讨论一块电荷集中在小区域内体系的多极矩,不仅可以容易地得到其在<u>远处</u>产生的电场,还可以容易地计算出一个任意的带电体系与外场的<u>相互作用</u>。尽管这两类问题看上去很不相同,但使用的方法非常类似。上一章中我们知道当一个点电荷在放置在远处的带电体(电荷密度  $\rho_e$ )产生的电势  $\varphi_e$  中时,其与外场的相互作用能为  $q\varphi_e(\bar{r})$ 。现考虑处于  $\varphi_e$  中的连续带电体(电荷密度为 $\rho$ ,处在坐标原点附近),则带电体

与外场的相互作用能为

$$U_{i} = \int \rho(\vec{r}) \varphi_{e}(\vec{r}) d\tau \tag{4.6.1}$$

应当注意我们得到这个结论的前提是体系与源相距甚远,以至于源的电荷密度不因体系的改变而变化。因为V 很小,所以可将 $\varphi_e$  在参考点附近(即原点)作泰勒级数展开:

$$\varphi_e(\vec{r}) = \varphi_e(0) + \vec{r} \cdot \nabla \varphi_e \Big|_{\vec{r}=0} + \frac{1}{2!} \vec{r} \vec{r} : \nabla \nabla \varphi_e \Big|_{\vec{r}=0} + \cdots$$

$$(4. 6. 2)$$

代入(4.6.1)式得

$$U_i = U_i^{(0)} + U_i^{(1)} + U_i^{(2)} + \cdots$$

其中

$$U_i^{(0)} = Q\varphi_e(0) \tag{4.6.3}$$

$$U_i^{(1)} = \vec{p} \cdot \nabla \varphi_e|_{0} = -\vec{p} \cdot \vec{E}_e(\vec{r} = 0)$$
(4. 6. 4)

$$U_{i}^{(2)} = \frac{1}{6} \vec{D} : \nabla \nabla \varphi_{e} \Big|_{0}$$
 (4. 6. 5)

因为 $\left(\nabla^2 \varphi_e\right)_0 = -\frac{1}{\varepsilon_0} \rho_{e0}$ ,而作为外源的 $\rho_{e0}$ 一般分布在离V 很远处,故在V 区域内

 $ho_e=0$ ,因此有 $Car{I}:\nabla\nabla\varphi_e\Big|_0=C\nabla^2\varphi_e\Big|_0=0$ 。再一次,若我们选择常数 C 满足  $C\propto {\rm Tr}\{\ddot{D}\}/3$ ,则有

$$U_{i}^{(2)} = \frac{1}{6} \vec{\bar{D}} : \nabla \nabla \varphi_{e} \Big|_{0} = \frac{1}{6} \left[ \vec{D} - \frac{1}{3} Tr \{ \vec{D} \} \vec{I} \right] : \nabla \nabla \varphi_{e} \Big|_{0} = \frac{1}{6} \vec{\bar{D}} : \nabla \nabla \varphi_{e} \Big|_{0} = -\frac{1}{6} \vec{\bar{D}} : \nabla \vec{E}$$
 (4. 6. 6)

 $U_i^{(0)}$ , $U_i^{(1)}$ 和 $U_i^{(2)}$ 分别代表点电荷、电偶极矩和电四极矩与外电场的相互作用能。

我们发现,电荷感知到外场的积分效应,电偶极子感知到电场,而电四极子感受到电场的 微分效应 —— 因此,多极矩随着级数的增加,愈加能感知到外场细微的变化,因为其本身 就是结构的细微不对称给出的。

下面,我们将根据电偶极矩与外场的相互作用能 $U_i^{(1)} = -\bar{p} \cdot \bar{E}_e$ ,来求出电偶极矩在外场中所受的力和力矩。

#### (A) 电偶极矩在外场中受的力

设电偶极子在电场  $\vec{E}_e$  中受到电场的作用力  $\vec{F}_e$  ,方向大小未知。假设施加外力  $\vec{F}' = -\vec{F}_e$  ,则偶极子达到平衡,静止不动。现在在此基础上对偶极子沿给定方向 附加非常小的外力  $\delta \vec{F}' \to 0$  ,使得偶极子  $E' \to 0$  ,使得偶极子  $E' \to 0$  ,使得偶极子  $E' \to 0$  ,使得偶极子  $E' \to 0$  ,他们对体系(偶极子+外场)做的功为

$$\delta W' = (\vec{F}' + \delta \vec{F}') \cdot \delta \vec{r} = \vec{F}' \cdot \delta \vec{r} = -\vec{F}_e \cdot \delta \vec{r}$$
(4. 6. 7)

整个体系(电偶极子+外场)的能量增加为

$$\delta U = -\vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r} + \delta \vec{r}) + \vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = -\delta \vec{r} \cdot \nabla \left( \vec{p} \cdot \vec{E}(\vec{r}) \right)$$
(4. 6. 8)

偶极子的作用力为  $\vec{F}_e = \nabla \left( \vec{p} \cdot \vec{E} \right) = \vec{p} \cdot \nabla \vec{E} + \vec{p} \times (\nabla \times \vec{E})$ 

 $\frac{p_{i}}{d\tilde{\mathbf{x}}'}$ 

利用静电场 $\nabla \times \vec{E} = 0$ ,得

$$\boxed{\vec{F}_e = \vec{p} \cdot \nabla \vec{E}} \tag{4.6.9}$$

一个电偶极子在均匀电场中不受力,只有电场非均匀时才受到电场的作用力!

#### (B) 电偶极矩在外场中受的力矩

完全类比于力的处理,设电场对偶极子的力矩为 $\vec{M}_e$ ,则施加外力矩 $\vec{M}'=-\vec{M}_e$ 将偶极矩**准静态地**转动一个 $\delta \vec{\theta}$ ,外力矩作的功为 $\vec{M}'\cdot \delta \vec{\theta}=-\vec{M}\cdot \delta \vec{\theta}$ ,体系(偶极子+外场)的能量增加为 $\delta \left(-\vec{p}\cdot \vec{E}\right)$ ,故根据能量守恒有

$$-\vec{M}_{e} \cdot \delta\theta = -\delta \left( \vec{p} \cdot \vec{E} \right) = -\delta \vec{p} \cdot \vec{E} \tag{4.6.10}$$

因为 $\bar{p}$ 的大小不变,仅改变方向,故

$$\delta \, \vec{p} = \delta \vec{\theta} \times \vec{p} \tag{4.6.11}$$

这样

$$\vec{M}_{e} \cdot \delta \vec{\theta} = (\delta \vec{\theta} \times \vec{p}) \cdot \vec{E} = (\vec{p} \times \vec{E}) \cdot \delta \vec{\theta}$$
(4. 6. 12)

即

$$|\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E}| \tag{4.6.13}$$

因此,无论电场均匀与否,只要电偶极子的方向与此处的局域电场方向不一致,则其就会受到一个力矩的作用使其平行于电场!

# 第五章 静磁场

本章中我们将学习静磁场的处理。静磁场是由稳恒电流产生的不随时间变化的场。电流是由电场驱动电荷运动而产生的。因为电流在流动过程中一定有能量耗散(将动能交给杂质,以热能形式给环境),静电场本身产生的电流一定不能稳恒!必须有外加的非静电来源的场(电动势)一直给体系提供能量才能保持电流稳恒!因为课程的时间限制,这里我们将略去对稳恒电流的来源及其满足的规律的讨论,而只假设我们得到某种一定分布的稳恒电流 j,讨论由其产生的静磁场的基本行为。

### § 5.1 磁场的矢势方程和边值关系

静磁场的基本方程是

$$\begin{cases} \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \times \vec{H} = \vec{j} \end{cases}$$
 (5.1.1)

本构关系(假设为线性、各向同性介质)为  $\vec{B} = \mu \vec{H}$ 。在两个磁介质的交界面上相应的边值关系为

$$\begin{cases} \vec{e}_n \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0 \\ \vec{e}_n \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \vec{\alpha} \end{cases}$$
 (5.1.2)

类似于静电情形,设法把磁场方程化到标准形式。利用 $\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$ ,可得

$$\nabla(\nabla \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} = \mu \vec{i} \tag{5.1.3}$$

静磁场满足 $\nabla \cdot \vec{A} = 0$ [此结论可由 Biot-Sarvert 定律推出(见第 1 章)],上式变成

$$\nabla^2 \vec{A} = -\mu \vec{j} \tag{5.1.4}$$

(5.1.4)式即为我们熟知的泊松方程,只不过现在其表现成矢量得方程 – 亦即每一个 A 的分量场都满足泊松方程。所以矢势 $\vec{A}$ 和标势 $\varphi$ 在静场时满足同一形式

的方程。

习题: P. 115, 4.9, 4.11, 4.14

补充题:证明(4.6.6)式(补齐课件中省略的所有数学运算步骤)

### 选做题

1)比较直角坐标系和球坐标系下的多极矩表达式,在不同1子空间下建立它们之间的联系,讨论其中的物理(可以以1=1为例)。

2) 对课件中的例题,利用直接积分法求出电势,然后按照(L/r)的幂次展开,将最后结果与多级矩展开法比较。