|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Acteurs : | Composants | signaux | periph |
| Vent | -Girouette/ Codeur  Incrémental | 2 signaux carré  +  Index | Timer incrémental  GPIO+interrup° ext |
| -servomoteur voile | Duty cycle : signaux de 1 à 2 ms espacé de 20 à 25 ms | Timer PWM output |
| Télé | Récepteur RF  (40-41 MHz) en réalité 2.4GHz | Duty cycle : signaux de 1 à 2 ms espacé de 20 à 25 ms | Timer PWM input |
| Moteur cc plateau (rotation plateau) | -Relais  -hacheur  simple quadrant 🡪 f=20KHz | GPIO (sens 1 ou 0)  Timer PWM output (vitesse) |
| Ecran LCD | Emetteur RF (433MHz) | 8 bits | UART |
| secteur | Carte électronique | tension | ADC |
| gravité | Accéléromètre | tension | ADC |

User voilier vent gravité secteur LCD

Droite/gauche

TIMER 1 🡪

TIMER 2🡪

TIMER 3🡪

TIMER 4🡪

SYSTICK🡪

UART 🡪

GPIO (index)🡪

GPIO(relais) 🡪

Analogic digital converteur 1🡪

Analogic digital converteur 2🡪