

Tensorflow进阶一

计算机学院并行与分布处理国家重 点实验室

主要内容



- 讲授内容
 - 变量与命名空间
 - 机器学习编程框架
 - 模型存储与恢复
- 要求
 - 掌握利用变量命名空间定义复杂模型方法,掌握模型复用方法,掌握TF中机器学习基本编程框架,掌握TF中模型存储与恢复的方法

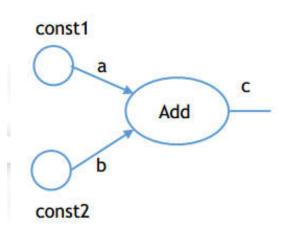


上节回顾

TF编程基本模式



• Graph定义+ Session执行



```
import tensorflow as tf
import numpy as np

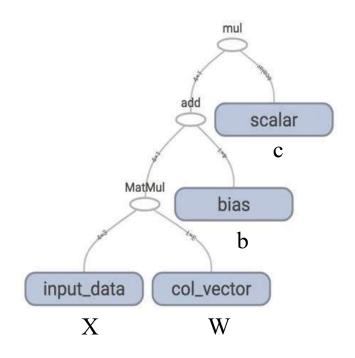
a = tf.constant(1., name='const1')
b = tf.constant(2., name='const2')
c = tf.add(a, b)

with tf.Session() as sess:
    print sess.run(c)
    print c.eval()
```

Graph的主要构成



- Graph 主要构成: (对应于图的元素和作用?)
 - Tensor:
 - _ 边,对结果的引用
 - Operation:
 - 内部节点,操作
 - Variable:
 - 边缘节点,操作附带的参数
 - Placeholder:
 - 边缘节点,外部数据输入
- 举例: ((*W*X*) +b) *c



Graph的TF描述



• 注意: TF的构图函数执行后只是画图,并 没有直接计算(与Python函数区别!)

• Tensor的作用: 引用结果

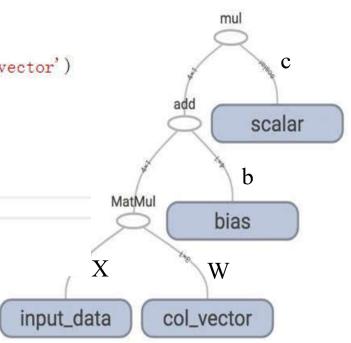
```
x=tf. placeholder(tf. int32, shape=(1, 2), name=' input_data')
w=tf. Variable(np. random. randint(10, size=(2, 1)), name=' col_vector')
b=tf. Variable(np. random. randint(10), name=' bias')
c=tf. Variable(np. random. randint(10), name=' scalar')

rMatMul=tf. matmul(x, w)
rAdd=tf. add(rMatMul, b)

rMul=tf. multiply(rAdd, c)

MatMul=tf. multiply(rAdd, c)
```

• 计算需要Session启动



Graph惰性计算



```
import numpy as np
import tensorflow as tf

a=np. array([1.0, 2.0])
b=np. array([2.0, 3.0])

results=a+b

print(results)

print(results)

a=tf. constant([1.0, 2.0], name="a")
b=tf. constant([2.0, 3.0], name="b")

results=a+b

print(results)

a=tf. constant([1.0, 2.0], name="a")
b=tf. constant([2.0, 3.0], name="b")

results=a+b

print(results)
```

Press any key to continue .

• 能不能用+, *简单代替tf.add, tf.matmul?

Press any key to continue . . .

Numpy to TF Dictionary

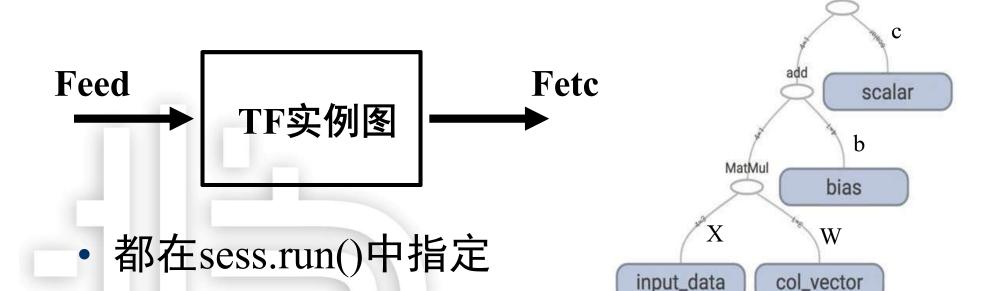


Numpy	Tensorflow
a = np.zeros([2, 2]); b = np.ones([2, 2])	a = tf.zeros([2, 2); b = tf.ones([2, 2])
np.rum(b, axis=1)	tf.reduce_sum(a, axis=1)
a.shape	tf.shape(a)
np.reshape(a, [1, 4])	tf.reshape(a, [1, 4])
b*5+1	b*5+1
np.dot(a, b)	tf.matmul(a, b)
a[0, 0], a[:, 0], a[0, :]	a[0, 0], a[:, 0], a[0, :]

Feed & Fetch输入输出



mul



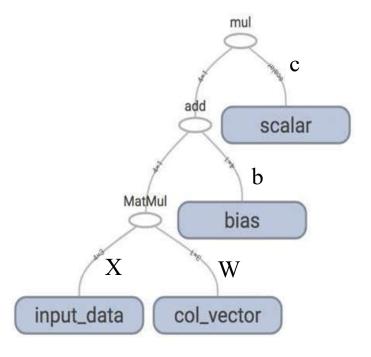
- Fetch 指定取哪些结点的结果(用tensor引用)
 - Sess.run([],feed_dict={x:xxx})

• Feed 给输入结点送数据

总结示例



- ((W*X) +b)*c
- 输入: X(1,2)
- 变量: W、b、c



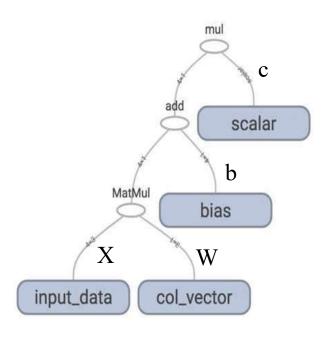


变量与命名空间

变量用来做什么?



- TF: 存储机器学习模型参数
- 例如:线性回归模型:
 (W*X) +b
- · W权重, b偏置
- 参数在机器学习过程中不断被调整,所以用变量表示
- Graph: 变量是依附其所属 操作节点的终端节点



变量的定义



- 基本形式:
- 引用tensor=tf.Variable(初始化值,形状,数 据类型,是否可训练?,名字,...)
- w=tf.Variable(initial_value=np.random.randint (10,size=(2,1)),name='col_vector',trainable=True)
- 变量初始化:参数初始化
- 形状,数据类型暗含在初始化方法里



- 变量的初始化主要分为两步:
- 1.定义变量时给定初始化值函数:

```
- a=tf.Variable(initial value=...)
```

```
– b=tf.Variable(initial value=...)
```

— ...

• 2. Session中执行初始化方法:

—

- init= tf.global_variables_initializer()
- sess.run(init)



- 1. 定义变量时给定初始化值: tf.Variable(initial_value=...)
- 常用的初始化值函数:
 - tf.constant (const): 常量初始化
 - tf.random_normal(): 正态分布初始化
 - tf.truncated_normal (mean = 0.0, stddev = 1.0, seed = None, dtype = dtypes.float32): 截取的正态分布初始化
 - tf.random uniform(): 均匀分布初始化



- 1. 定义变量时给定初始化值
- tf.Variable(initial_value=...)
- · 还可以用python数据直接初始化,例如:
- initial_value=np.random.randint(10,size=(2,1))
- initial value=22



- 注意,即是用常量、随机数直接在变量定 义时给定初始化值,变量也此时也是没有 值的,需要:
- 2. 在session中run初始化函数:
 - 全部初始化: tf.global_variables_initializer
 - 部分初始化: tf.variables_initializer([a,b,...])
 - _ ...
 - init=tf.global_variables_initializer()
 - sess.run(init)





```
import tensorflow as tf
 import numpy as np
np. random. seed(1)
b=tf. Variable (initial value=np. random. randint (10), name='b')
 a=tf. Variable (initial value=np. random. randint (10), name='a')
print(b)
print('b without init',b)
Flwith tf.Session() as sess:
     #sess.rum(tf.global variables initializer())
     sess.rum(tf.variables initializer([a]))
     ra=sess.run([a])
     rb=sess.run([b])
     print('b with init',rb)
```

• 如何查找未初始化变量并进行初始化呢?

变量的更新



- 变量除了在开始设置初始值,如何在计算过程中修改?
- assign operation:赋值
 - assign() \(assign_add() \(assign_sub() \)
- · 注意: 不是我们习惯的 var=assign(assign value) 而是
- assign_tensor=assign(var, assign_value)
- 不但可以改值,变量定义参数 validate shape=False,还可以改变量形状

变量更新案例1



```
import tensorflow as tf
import numpy as np

b=tf. Variable(initial_value=np. random. randint(10), name='b')
b=tf. add(b, 1)
out=b*2

with tf. Session() as sess:
    sess. run(tf. global_variables_initializer())
    for i in range(3):
        print(sess. run([out, b]))
```

• 结果是什么? 为什么?

变量更新案例2



```
import tensorflow as tf
import numpy as np

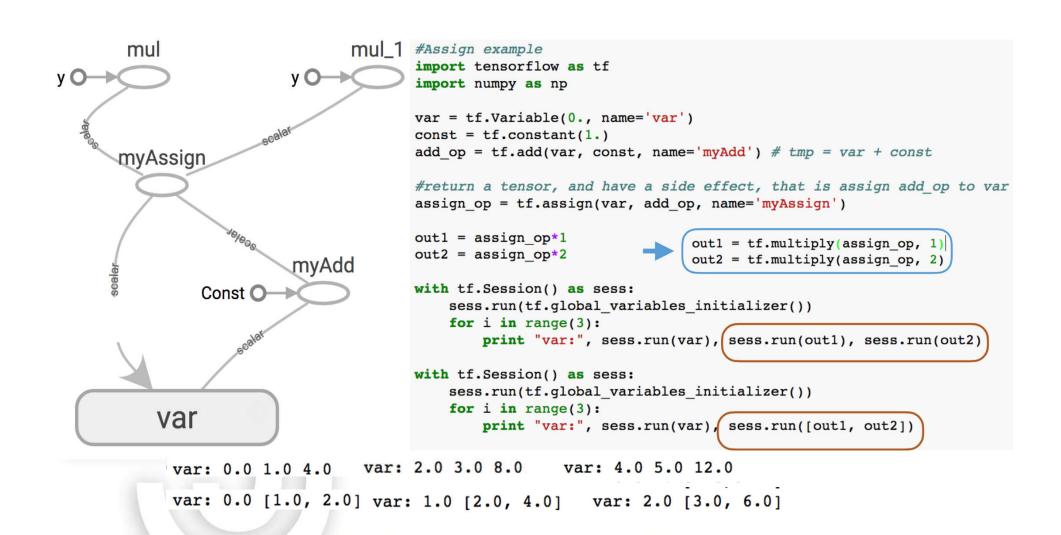
b=tf. Variable(initial_value=np. random. randint(10), name='b')
#assign_op=tf. add(b, 1)
assign_op=tf. assign(b, b+1)
out=assign_op*2

with tf. Session() as sess:
    sess. run(tf. global_variables_initializer())
    for i in range(3):
        print(sess. run([out, b]))
```

· 如果不进行assign_op以后的计算(out), b 会不会变?

变量更新案例3

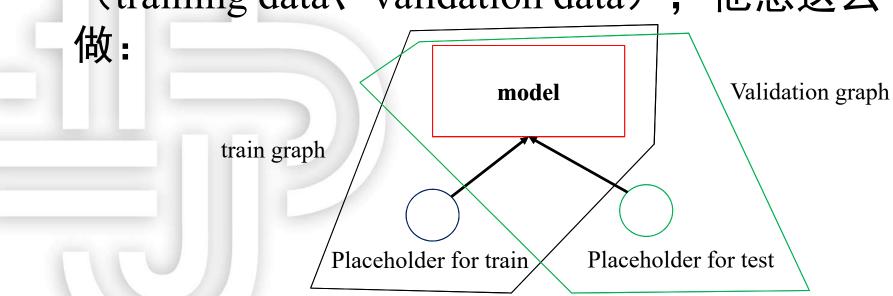




命名空间



- 为什么要引入命名空间?
- 案例1: 某同学想在学习过程中测试模型 (model), 但训练和测试的输入是不同的 (training data、validation data), 他想这么



命名空间



- 他大概是这么做的,为了显示出问题,用同一输入X检验效果
- 同样模型,同样 输入,结果是否 一样?为什么?
- w不是原来的w

```
import tensorflow as tf
import numpy as np
X=tf.placeholder(tf.float32)
def model(X):
    w=tf.Variable(name="w", initial_value=tf.random_normal(shape=[1]))
    m=tf.multiply(X, w)
    return m
def train_graph(X):
    m=model(X)
    a=tf.add(m, X)
    return a
def test_graph(X):
    m=model(X)
    b=tf.add(m, X)
    return b
a=train graph(X)
b=test graph(X)
X_{in=1.2}
with tf. Session() as sess:
    sess.rum(tf.global variables initializer())
    ar=sess.run(a, feed dict={X:X in})
    br=sess.run(b, feed_dict={X:X_in})
    print ("ar=", ar)
    print ("br=", br)
```

命名空间



```
import tensorflow as tf
import numpy as np

def model():
    w=tf.Variable(name="w", initial_value=tf.random_normal(shape=[1]))
    print(w.name)

model()
model()
```

- w:0
- w 1:0
- 重新创建了一个变量w_1,但并不是对w的 完全复制!变量如何复用?

有效组织复杂模型变量



- 复杂模型: 变量繁多,如何有效组织,避免相同变量名引起的混淆?
 - 1.期望复用,却成为新建
 - 2.不同变量, 繁琐写不同名字:w1, w2,...
- 利用Scope来对变量节点进行分组和访问
 - 每个scope可以对应到一个神经层或子模块
- tf.variable_scope()提供一个简单的命名空间机制
 - 在一个scope下面可以通过tf.get_variable()在当前scope下创建/复用一个variable

变量域



 在tensorflow中所有的变量都是全局变量, Variable scope起到了划分命名空间的作用,给一个Variable名字加一个前缀

```
import tensorflow as tf

with tf.variable_scope('foo'):
    with tf.variable_scope('dummy') as sp:
        v = tf.get_variable('v', shape=[1, 2])
    v2 = tf.get_variable('v2', shape=[1, 1])

print v.name
print v2.name

foo/dummy/v:0
foo/v2:0
```



- 可以实用tf.get_variable()创建一个Variable节点
- 当要引用一个variable的时候调用tf.get_variable()可以得到一个Variable节点的引用(把scope中的reuse置True)

```
import tensorflow as tf

with tf.variable_scope("foo"):
    aaa = tf.get_variable("aaa", [1])
    bbb = tf.get_variable("bbb", [1])

with tf.get_variable("foo", reuse=True):
    ccc = tf.get_variable("aaa")

print aaa.name
    print bbb.name
    print ccc.name
```



• 另外一种Variable引用方式

```
import tensorflow as tf

with tf.variable_scope("foo") as scope:
    aaa = tf.get_variable("aaa", [1])
    bbb = tf.get_variable("bbb", [1])
    scope.reuse_variables()
    ccc= tf.get_variable("aaa")

print aaa.name
print bbb.name
print ccc.name
```

foo/aaa:0

foo/bbb:0

foo/aaa:0

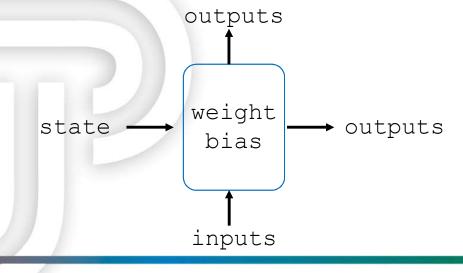




```
def rnn(inputs, state, hidden_size):
    in_x = tf.concat([inputs, state], axis=1)
    W_shape = [int(in_x.get_shape()[1]), hidden_size]
    b_shape = [1, hidden_size]

W = tf.get_variable(shape=W_shape, name='weight')
    b = tf.get_variable(shape=b_shape, name='bias')

out_linear = tf.nn.bias_add(tf.matmul(in_x, W), b)
    output = tf.nn.tanh(out_linear)
    return out_put
```





```
with tf.variable_scope('rnn_scope') as scope:
out_1 = rnn(in_x1, init_state, 64)
                                             out_1 = rnn(in_x1, init_state, 64)
out_2 = rnn(in_x2, out_1, 64)
                                             scope.reuse variables()
out_3 = rnn(in_x3, out_2, 64)
                                             out_2 = rnn(in_x2, out_1, 64)
out_4 = rnn(in_x4, out_3, 64)
                                             out 3 = rnn(in x3, out 2, 64)
                                             out 4 = rnn(in \times 4, out 3, 64)
                      out 1
                                  out 2
                                               out 3
                                                            out 4
                            out 1
                                         out_2
                                                     out_3
                     weight
                                  weight
                                              weight
                                                           weight
      init state.
                      bias
                                  bias
                                               bias
                                                            bias
                     in x1
                                  in x2
                                               in x3
                                                           in x4
```

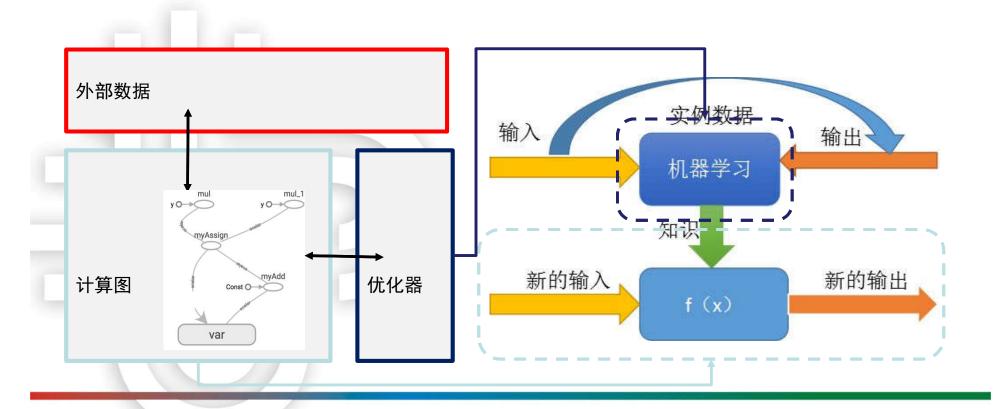


机器学习编程框架

Tensorflow 编程框架和 机器学习模型对应关系

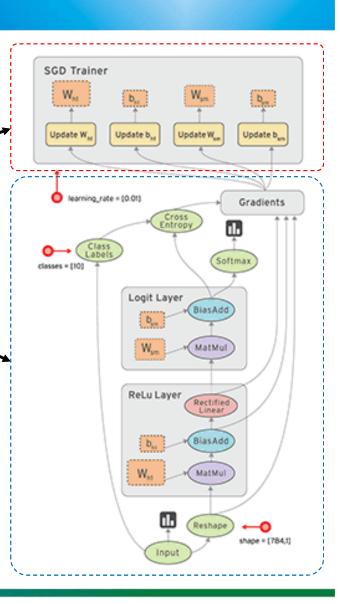


输入、输出、模型计算过程用计算图Graph描述, 并用优化器和训练数据对模型参数进行优化





- 机器学习
 - 模型
 - · Graph=计算路径+参数变量
 - 优化
 - 对象:参数变量
 - 目标: 损失函数(最小)
 - 方法: 梯度下降等



TF优化编程模式



train op

loss

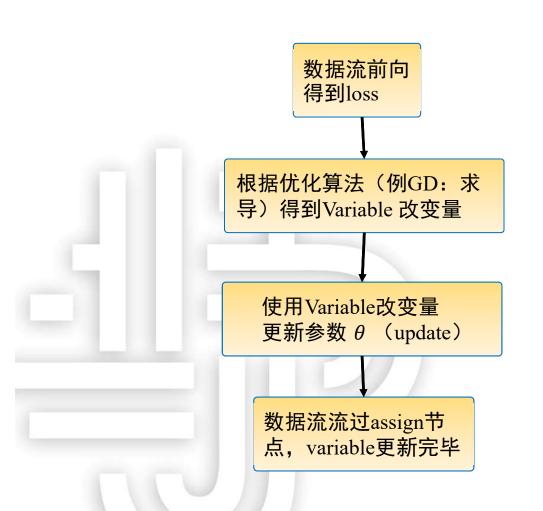
- 1. 定义目标函数(例: 损失函数loss, 模型 预测与真值差距)
- 2. 定义一个优化器,并制定优化目标(例 loss最小)

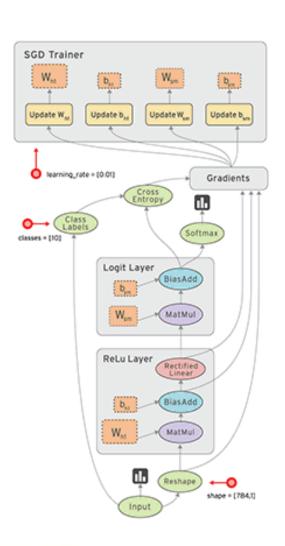
```
opt = tf.train.GradientDescentOptimizer(0.01)
train_op = opt.minimize(loss)
```

- 3. feed训练数据的同时,在session.run
- 中对优化器tensor:train_op进行fetch操作:
 - sess.run([train_op...],feed_dict={input_x:xxx,
 label:xx})

TF优化机制







TF机器学习基本编程框架



• Graph建图:

- -1. 创建数据,定义输入结点
- 2. 定义模型主要部分计算图(参数变量, 计算路径)
- 3. 定义损失函数
- 4. 定义优化器及优化目标

• Session执行:

- 5. 初始化参数
- 6. 定义(迭代)训练脚本并执行(fetch: train_op, feed: input_data, input_label)

例子:逻辑斯蒂回归

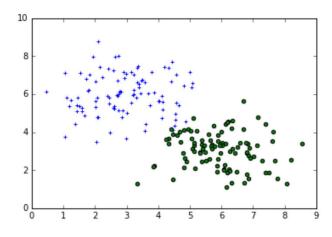


• 数据

- 两组数据(分别在图中用'+'以及'o'表示) 分别采样于两个二维高斯分布

$$(x,y) \sim N(3,6,1,1,0)$$

 $(x,y) \sim N(6,3,1,1,0)$



目标

- 将两组采自不同分布的点用一条直线分开

逻辑斯蒂回归: 建图



```
x = tf.placeholder(tf.float32, shape=(None, 2))
y = tf.placeholder(tf.float32, shape=(None, 1))

with tf.variable_scope("Logistic_regression"):
    W = tf.Variable(np.random.rand(2, 1), 'weight', dtype=tf.float32)
b = tf.Variable(np.random.rand(1, 1), 'bias', dtype=tf.float32)

logits = tf.matmul(X, W) + b
    pred = tf.sigmoid(logits)

loss = tf.nn.sigmoid_cross_entropy_with_logits(logits, y)
loss = tf.reduce_mean(loss)

cxybthic cylindric contents and contents are contents are contents and contents are contents and contents are contents and contents are contents are contents and contents are contents are contents and contents are contents are contents are contents and contents are contents are contents are contents and contents are contents and contents are contents are contents and contents are contents and contents are contents.
```

定义优化器及优化目标(使得loss变小)

实例化图以及运行图

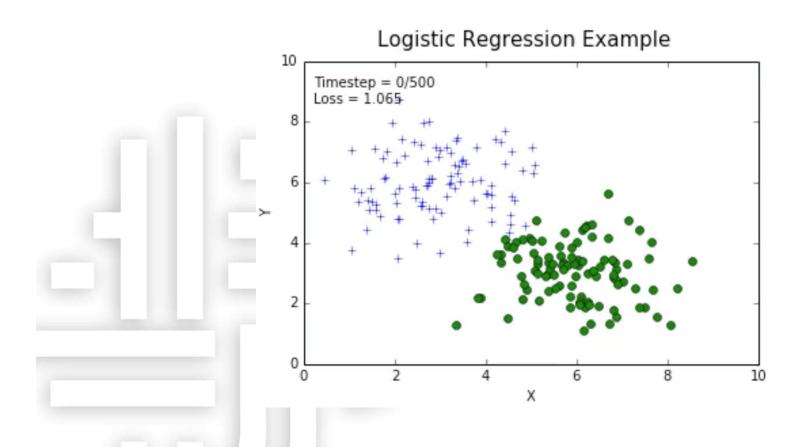


参数初始化

- 实例化并且feed&fetch实例图 定义并执行训练脚本
 - 实例化:将一副静态的图实例化成一个可运行实体(类似于创建一个进程)
 - feed: 将外部数据喂给占位节点(placeholder)
 - fetch: 例子中train_op以及loss都是fetch对象, fetch train_op目的是让loss得到优化。fetch loss是为了得到当前的loss值

可视化结果







模型的存储和恢复

TF模型存储



- 存什么?
- 1. Graph结构
- 2. 变量值
- 怎么存?
- 主要两种模式:
- 1. ckpt模式
- 2. pb模式



- 保存内容:
- a) Meta graph: .meta 文件
 - protocol buffer保存graph.例如variables,
 operations, collections等
- b) Checkpoint file: .ckpt 文件
 - 2个二进制文件:包含所有的weights, biases, gradients和其他variables的值。
 - mymodel.data-00000-of-00001 训练的变量值
 - mymodel.index



• c) 'checkpoint' 简单保存最近一次保存 checkpoint文件的记录

• 例: 文本打开查看:

checkpoint	2018/5/1 16:19	文件	1 KB
graph.chkp.data-00000-of-00001	2018/5/1 16:19	DATA-00000-OF	1 KB
graph.chkp.index	2018/5/1 16:19	INDEX 文件	1 KB
graph.chkp.meta	2018/5/1 16:19	META 文件	5 KB



- 1. 模型存储:
- Saver=tf.train.Saver(max_to_keep=4,keep_che ckpoint every n hours=2)
- Saver.save(sess, ckpt file path, global step)
- 2. 模型恢复:
- saver.restore(sess,tf.train.latest_checkpoint('./c kpt'))



• 基本存储:

```
import tensorflow as tf
w1 = tf.Variable(tf.random_normal(shape=[2]), name='w1')
w2 = tf.Variable(tf.random_normal(shape=[5]), name='w2')
saver = tf.train.Saver()
sess = tf.Session()
sess.run(tf.global_variables_initializer())
saver.save(sess, 'my_test_model')
```



• 每1000个iteration保存一次model, 使用save 方法给传递一个步长:

```
saver. save(sess, 'my_test_model', global_step=1000)
```

```
my_test_model=1000. index
my_test_model=1000. meta
my_test_model=1000. data=00000=of=00001
checkpoint
```



• 每隔step个iteration保存一次model,但不必没次都把.meta文件存一次(graph没变):

saver. save(sess, 'my-model', global_step=step, write_meta_graph=False)

• 每训练2小时保存一次,且只想保存最后4 个model:

#saves a model every 2 hours and maximum 4 latest models are saved.
saver = tf.train.Saver(max_to_keep=4, keep_checkpoint_every_n_hours=2)



• tf.train.Saver()默认保存所有图和变量,如果只想保存部分变量:

```
import tensorflow as tf
w1 = tf.Variable(tf.random_normal(shape=[2]), name='w1')
w2 = tf.Variable(tf.random_normal(shape=[5]), name='w2')
saver = tf.train.Saver([w1, w2])
sess = tf.Session()
sess.run(tf.global_variables_initializer())
saver.save(sess, 'my_test_model',global_step=1000)
```



• 可否保存部分图?

```
checkpoint_dir = "mysaver"
# first creat a simple graph
graph = tf.Graph()
#define a simple graph
with graph.as_default():
   x = tf.placeholder(tf.float32,shape=[],name='input')
    y = tf.Variable(initial_value=0,dtype=tf.float32,name="y_variable")
    update_y = y.assign(x)
    saver = tf.train.Saver(max_to_keep=3)
    init_op = tf.global_variables_initializer()
# train the model and save the model every 4000 iterations.
sess = tf.Session(graph=graph)
sess.run(init_op)
for i in range(1,10000):
   y_result = sess.run(update_y,feed_dict={x:i})
    if i %4000 == 0:
        saver.save(sess,checkpoint_dir,global_step=i)
```



- 主要两种方式:
- 1. 重复定义计算图为默认图,用 tf.train.Saver()恢复默认图
- 2. 指定.meta文件中的计算图为所需恢复图, 用该图的Saver()恢复

- 获取图中张量: get_tensor_by_name("name")
- 需要记住图中张量名字



• 1. 恢复默认图,需有原模型计算图定义, (适用场合: 同一文件中包含训练、测试)

```
# 声明两个变量
v1 = tf.Variable(tf.random_normal([1, 2]), name="v1")
v2 = tf.Variable(tf.random_normal([2, 3]), name="v2")
init_op = tf.global_variables_initializer() # 初始化全部变量
saver = tf.train.Saver() # 声明tf.train.Saver类用于保存模型
with tf.Session() as sess:
    sess.run(init_op)
    print("v1:", sess.run(v1)) # 打印v1、v2的值一会读取之后对比
    print("v2:", sess.run(v2))
    saver_path = saver.save(sess, "save/model.ckpt") # 将模型保存到save/model.ckpt文件
    print("Model saved in file:", saver_path)
```



• 1. 恢复默认图,需有原模型计算图定义

```
import tensorflow as tf

# 使用和保存模型代码中一样的方式来声明变量
v1 = tf.Variable(tf.random_normal([1, 2]), name="v1")
v2 = tf.Variable(tf.random_normal([2, 3]), name="v2")
saver = tf.train.Saver() # 声明tf.train.Saver类用于保存模型
with tf.Session() as sess:
    saver.restore(sess, "save/model.ckpt") # 即将固化到硬盘中的Session从保存路径再读取出来
print("v1:", sess.run(v1)) # 打印v1、v2的值和之前的进行对比
print("v2:", sess.run(v2))
print("Model Restored")
```



• 2. 直接从.meta文件加载持久化图并恢复 (不用重新定义原计算图,适用于测试、 训练分离)

```
import tensorflow as tf
# 在下面的代码中,默认加载了TensorFlow计算图上定义的全部变量
# 直接加载持久化的图
saver = tf.train.import_meta_graph("save/model.ckpt.meta")
with tf.Session() as sess:
    saver.restore(sess, "save/model.ckpt")
    # 通过张量的名称来获取张量
    print(sess.run(tf.get_default_graph().get_tensor_by_name("v1:0")))
```



• 2. 直接从.meta文件加载持久化图并恢复 (如果在训练、测试在同一文件,需注意 meta中计算图恢复后不要和原图混淆(擦除原图、另定义为新图))

```
tf.reset_default_graph()
restore_graph = tf.Graph()
with tf.Session(graph=restore_graph) as restore_sess:
    restore_saver = tf.train.import_meta_graph('mysaver-8000.meta')
    restore_saver.restore(restore_sess,tf.train.latest_checkpoint('./'))
    print(restore_sess.run("y_variable:0"))
```



• 是否可以修改恢复的计算图?

```
def restore_model_ckpt(ckpt_file_path):
   sess = tf.Session()
   # 《《《加载模型结构》》》
   saver = tf.train.import_meta_graph('./ckpt/model.ckpt.meta')
   # 只需要指定目录就可以恢复所有变量信息
  saver.restore(sess, tf.train.latest checkpoint('./ckpt'))
   # 直继获取保存的变量
   print(sess.run('b:0'))
   # 狭取placeholder变量
   input_x = sess.graph.get_tensor_by_name('x:0')
   input y = sess.graph.get tensor by name('y:0')
   # 获取需要进行计算的operator
   op = sess.graph.get_tensor_by_name('op_to_store:0')
   # 加入新的操作
   add on op = tf.multiply(op, 2)
   ret = sess.run(add_on_op, {input_x: 5, input_y: 5})
   print(ret)
```



- 优点:
- 灵活
- 缺点:
- · 依赖TF框架,只能在TF中用

• 是否能在其他语言、框架中用TF训练好的模型?

pb模式



- PB 文件: MetaGraph 的 protocol buffer格式的文件,包括计算图,数据流,以及相关的变量等
- 可以把多个计算图保存到一个 PB 文件中
- 以计算图的功能和使用设备命名区分多个 计算图, 比如 serving or training, CPU or GPU。

pb模式存储



```
import tensorflow as tf
import os
from tensorflow.python.framework import graph_util
pb_file_path = os.getcwd()
with tf. Session(graph=tf. Graph()) as sess:
   x = tf.placeholder(tf.int32, name='x')
   y = tf.placeholder(tf.int32, name='y')
   b = tf. Variable(1, name='b')
   xy = tf. multiply(x, y)
    # 这里的输出需要加上name属性
    op = tf. add(xy, b, name='op to store')
    sess.run(tf.global_variables_initializer())
    # convert_variables_to_constants 需要指定output_node_names, list(), 可以多个
   constant_graph = graph_util.convert_variables_to_constants(sess, sess.graph_def, ['op_to_store'])
    # 测试 OP
    feed_dict = {x: 10, y: 3}
   print(sess.run(op, feed_dict))
    #写入序列化的 PB 文件
    with tf.gfile.FastGFile(pb_file_path+'model.pb', mode='wb') as f:
       f. write(constant_graph. SerializeToString())
```

pb模式存储



• 保存为 save model 格式也可以生成模型的 PB 文件





```
from tensorflow.python.platform import gfile
sess = tf.Session()
with gfile.FastGFile(pb_file_path+'model.pb', 'rb') as f:
    graph_def = tf.GraphDef()
   graph_def.ParseFromString(f.read())
   sess.graph.as_default()
   tf.import graph def(graph def, name='') # 导入计算图
# 需要有一个初始化的过程
sess.run(tf.global_variables_initializer())
# 需要先复原变量
print(sess.run('b:0'))
# 輸入
input_x = sess.graph.get_tensor_by_name('x:0')
input_y = sess.graph.get_tensor_by_name('y:0')
op = sess.graph.get_tensor_by_name('op_to_store:0')
ret = sess.run(op, feed_dict={input_x: 5, input_y: 5})
print(ret)
# 輸出 26
```

pb模式恢复



• Save_model对应的恢复方式

```
with tf.Session(graph=tf.Graph()) as sess:
   tf.saved model.loader.load(sess, ['cpu 1'], pb file path+'savemodel')
   sess.run(tf.global variables initializer())
   input_x = sess.graph.get_tensor_by_name('x:0')
   input y = sess.graph.get_tensor_by_name('y:0')
   op = sess.graph.get tensor by name('op to store:0')
   ret = sess.run(op, feed dict={input x: 5, input y: 5})
   print(ret)
# 只需要指定要恢复模型的 session,模型的 tag,模型的保存路径即可,使用起来更加简单
```

pb模式也可以在其他语言中调用pol®

```
#include "tensorflow/core/public/session.h"
#include "tensorflow/core/platform/env.h"
// @brief: 从model path 加载模型,在Session中创建图
// ReadBinaryProto() 函数将model path的protobuf文件读入一个tensorflow::GraphDef的对象
// session->Create(graphdef) 函数在一个Session下创建了对应的图;
int ANNModelLoader::load(tensorflow::Session* session, const std::string model path) {
    //Read the pb file into the grapgdef member
    tensorflow::Status status load = ReadBinaryProto(Env::Default(), model path, &graphdef);
    if (!status_load.ok()) {
       std::cout << "ERROR: Loading model failed..." << model path << std::endl;</pre>
       std::cout << status load.ToString() << "\n";</pre>
       return -1;
   // Add the graph to the session
   tensorflow::Status status_create = session->Create(graphdef);
   if (!status_create.ok()) {
       std::cout << "ERROR: Creating graph in session failed..." << status_create.ToString() << std::endl;</pre>
       return -1;
    return 0;
```

总结



- 变量命名空间可有效组织复杂模型变量, 变量复用需用get_variable复用模式
- 一个基本的TF机器学习编程框架
- · 模型存储的两种模式ckpt, pb. ckpt方便灵活, Pb模式适用于模型封装和移植