

## אינטגרציה ע"י הצבה: החלפת משתנים

בסעיף הזה נוח לציין את שם משתנה האינטגרציה. במקום  $\int_a^b f$  נכתוב  $\int_a^b f(x)$  ואפילו  $\int_a^b f(x)dx$ . כאן הביטוי  $dx$  הוא זכר ושריד היסטורי ל:  $\Delta x_i$  בביטוי  $\sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i$ . השם הספציפי של המשתנה הוא חסר כל חשיבות:

$$\int_a^b f = \int_a^b f(x)dx = \int_a^b f(y)dy$$

משפט. תהי  $f(x)$  פונקציה רציפה בקטע  $[a, b]$ ,  $\varphi(t)$  בעלת נגזרת רציפה ב:  $[\alpha, \beta]$ , הטווח של  $\varphi(t)$  הוא  $[a, b]$  ומתקיים  $\varphi(\alpha) = a, \varphi(\beta) = b$ .

אזי

$$(3) \quad \int_a^b f(x) dx = \int_\alpha^\beta f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt$$

הערה. באופן פורמלי  $x = \varphi(t)$  ו:  
 $dx = \varphi'(t) dt$  מזכיר את  $\frac{dx}{dt} = \varphi'(t)$  (הערה  
זו מקלה על זכירת התוצאה, אך בודאי אינה  
מהווה הוכחה.)

הוכחת המשפט: האינטגרל  $\int_a^b f$  קיים כי  $f$   
רציפה. גם  $f(\varphi(t))$  ו:  $\varphi'(t)$  הן רציפות, ולכן  
האינטגרל באגף ימין של (3) קיים. לפונקציה

הרציפה  $f(x)$  יש פונקציה קדומה  $F(x)$  ב:  
 $[a, b]$ , כך ש  $F'(x) = f(x)$  בקטע הזה. נסמן

$$G(t) = F(\varphi(t))$$

כאשר יש ל:  $F$  ו:  $\varphi$  נגזרות רציפות, ולכן  $G(t)$   
בעלת נגזרת רציפה

$$\begin{aligned} G'(t) &= F'(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) \\ &= f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) \end{aligned}$$

כלומר לפונקציה  $f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t)$  יש פונקציה  
קדומה  $G(t)$  ב:  $[\alpha, \beta]$ . לפי המשפט היסודי

$$\begin{aligned} \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) &= G(\beta) - G(\alpha) \\ &= F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha)) \\ &= F(b) - F(a) \\ &= \int_a^b f \end{aligned}$$

הערה.  $\varphi$  אינה בהכרח מונוטונית, וערכי  $\varphi(t)$  מכסים את  $[a, b]$  לאו דוקא באופן 1-1.

דוגמא קיצונית. נתיחס לאינטגרל  $\int_{-1}^1 \sqrt{1-x^2}$  נבצע הצבה  $x = \cos t$ , אז מקבלים את האינטגרל:

$$\begin{aligned} \int_{\pi}^{20\pi} \sqrt{1-\cos^2 t} \cdot (-\sin t) dt &= \\ \int_{\pi}^{20\pi} |\sin t| \cdot (-\sin t) dt &= \\ \int_{19\pi}^{20\pi} |\sin t| \cdot (-\sin t) dt &= \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

בחירה סבירה של הצבה תהיה  $x = \cos t$  בתחום  $\pi \leq t \leq 2\pi$ , היכן שמתקיים

$$\sqrt{1 - \cos^2 t} = -\sin t, \text{ ומקבלים}$$

$$\int_{\pi}^{2\pi} (-\sin t) \cdot (-\sin t) dt = \frac{\pi}{2}.$$

## אינטגרלים מוכללים

עד כאן הגדרנו אינטגרל מסוים של פונקציה חסומה (אינטגרנד) על קטע חסום. מה קורה אם אחד מתנאי החסימות אינו מתקיים? נתיחס תחילה לקטע אינסופי  $[a, \infty)$ .

הגדרה. תהי  $f(x)$  אנטגרבילית בכל קטע

$[a, b]$ ,  $a < b < \infty$ , ונתבונן בגודל

$$I(b) = \int_a^b f$$

אם קים הגבול  $\lim_{b \rightarrow \infty} I(b)$  נאמר ש:  
 "אינטגרלית ב:  $[a, \infty)$ ", ונסמן

$$\int_a^\infty f = \lim_{b \rightarrow \infty} \int_a^b f$$

אם הגבול אינו קיים אז נאמר ש: " $\int_a^\infty f$  לא  
 קיים". אם הגבול הוא  $+\infty$ , אז נאמר ש:  
 " $\int_a^\infty f = \infty$ " או " $\int_a^\infty f$  מתבדר ל:  $\infty$ ".

הערה. אי אפשר להגדיר את האינטגרל על  
 הקטע  $[0, \infty)$  באמצעות סכומי דרבו או סכומי  
 רימן. למשל, הונקציה הקבועה  $f(x) = c$ .

דוגמא.  $\int_0^\infty \sin x$ . הגבול אינו קיים.

דוגמא חשובה.  $\int_1^\infty x^{-p}$ . מבחינים בין שלושה מקרים:  $p > 1$ ,  $p = 1$  ו:  $p < 1$ . אם  $p = 1$  אז פונקציה קדומה של  $x^{-1}$  היא  $\ln x$ , ולכן האינטגרל מתבדר. עבור  $p \neq 1$  פונקציה קדומה של  $x^{-p}$  היא  $x^{1-p}/(1-p)$  ולכן האינטגרל מתבדר אם  $p < 1$  והוא מתכנס אם  $p > 1$ .

דוגמא. האינטגרל  $\int_0^\infty e^{-x}$  מתכנס.

באופן דומה להגדרת  $\int_a^\infty f$  מגדירים את  $\int_{-\infty}^a f$

הערה. עובדת קיומו או אי קיומו של האינטגרל  $\int_a^\infty f$  אינה תלויה ב:  $a$ , אולם ערכו של האינטגרל (אם הוא קיים) תלוי ב:  $a$ , כי

$$\int_a^\infty f = \int_a^c f + \int_c^\infty f$$

לכן לעיתים נאמר ש: " $\int_{-\infty}^{\infty} f$ " קיים בלי לציין גבול תחתון.

הגדרה. אם  $\int_c^{\infty} f$  ו:  $\int_{-\infty}^c f$  קיימים נגדיר

$$\int_{-\infty}^{\infty} f = \int_{-\infty}^c f + \int_c^{\infty} f$$

$\int_{-\infty}^{\infty} f$  אינו תלוי בבחירת  $c$ .

הערה. ההגדרה הזו שקולה לקיום הגבול הכפול

של  $\int_a^b f$  כאשר  $a \rightarrow -\infty$  ו:  $b \rightarrow +\infty$  בצורה בלתי תלויה. אך בשום אופן אינה שקולה לקיום הגבול הסימטרי

$$\lim_{R \rightarrow \infty} \int_{-R}^R f$$



לדוגמא נסתכל על האינטגרל

$$f(x) = \frac{2x}{x^2 + 1}$$

כאן  $\int_0^\infty f$  ו:  $\int_{-\infty}^0 f$  לא קיימים, אולם

$$\int_{-R}^R f = 0$$

לכל  $R$ .

אבל: אם ידוע שהאינטגרל  $\int_{-\infty}^\infty f$  קיים, אזי הוא

אכן שווה ל:  $\int_{-R}^R f$ .

תכונות של האינטגרל המוכלל.

$$1. \int_a^\infty cf = c \int_a^\infty f$$

$$\int_a^\infty (f_1 + f_2) = \int_a^\infty f_1 + \int_a^\infty f_2 \quad .2$$

$$\int_a^\infty f = \int_a^c f + \int_c^\infty f \quad .3$$

משפט. (קריטריון Cauchy). תהי  $a$  נקודה

קבועה,  $f$  אינטגרבילית על  $[a, b]$  לכל

$a < b < \infty$ . תנאי הכרחי ומספיק לקיום  $\int_a^\infty f$

הוא שלכל  $\epsilon > 0$  קיים  $B > a$  כך ש:

$$\left| \int_{b_1}^{b_2} f \right| < \epsilon$$

לכל  $b_2 > b_1 > B$ .

הוכחה:

$$, \int_{b_1}^{b_2} f = \int_a^{b_2} f - \int_a^{b_1} f = I(b_2) - I(b_1)$$

ואי השיויון הוא תנאי הכרחי ומספיק לקיום  
 הגבול  $\lim_{b \rightarrow \infty} I(b)$ , כלומר זהו תנאי Cauchy  
 הידוע לקיום גבול של פונקציה.

משפט. (קריטריון השוואה).  $a$  נקודה קבועה,  
 $f, g$  אינטגרביליות על  $[a, b]$  לכל  $a < b < \infty$ .  
 נניח שקיים קבוע חיובי  $K > 0$  כך ש:

$$0 \leq f(x) \leq Kg(x)$$

לכל  $a \leq x < \infty$ . אזי:

1. אם האינטגרל  $\int_a^\infty g$  קיים, אז גם האינטגרל  
 $\int_a^\infty f$  קיים.

2. אם האינטגרל  $\int_a^\infty f$  מתבדר ל:  $+\infty$ , אז גם האינטגרל  $\int_a^\infty g$  מתבדר.

(במקרה בו  $f(x) \geq 0$  אז או שהאינטגרל  $\int_a^\infty f$  מתבדר, או שהאינטגרל הזה קיים, מאחר ו:  
 $b \mapsto \int_a^b f$  מונוטוני.)

הוכחה: נסמן

$$I(b) = \int_a^b f, \quad J(b) = \int_a^b g$$

אז  $I(b)$  פונקציה עולה, כי עבור  $b_2 > b_1 > a$  קיים

$$I(b_2) = I(b_1) + \int_{b_1}^{b_2} f \geq I(b_1)$$

באותו אופן מסיקים שגם  $J(b)$  פונקציה עולה.

להוכחת החלק הראשון, נסמן

$$\lim_{b \rightarrow \infty} J(b) = M.$$

אז בנוסף על המונוטוניות של  $I(b)$  יש חסימות של  $I(b)$ , כי

$$I(b) \leq KJ(b) \leq KM$$

נובע ש:  $I(b)$  פונקציה עולה וחסומה, ולכן שואפת לגבול סופי כאשר  $b \rightarrow \infty$ .

הוכחת החלק השני: אם  $I(b)$  אינה חסומה על  $[a, \infty)$ , אז גם  $J(b)$ , שאינה קטנה מ:  $I(b)/K$ , גם היא אינה חסומה.

הערה. איו צורך ש:  $0 \leq f(x) \leq K g(x)$   
 יתקיים לכל  $x \geq a$ , אלא מספיק שזה יתקיים  
 על איזשהו קטע  $[c, \infty)$  עם  $c \geq a$ , כלומר עבור  
 ערכי  $x$  שהם גדולים מספיק.

דוגמא. האינטגרל  $\int_0^\infty e^{-x^2}$  קיים כי  
 $e^{-x^2} \leq e^{-x}$  עבור  $1 \leq x < \infty$ , ו:  $\int_1^\infty e^{-x}$   
 קיים וסופי.

משפט השוואה. תהינה  $f, g \geq 0$  על  $[a, \infty)$   
 וקיים

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{g(x)} = L$$

אם  $0 < L < \infty$  אז  $\int^\infty f$  ו:  $\int^\infty g$  מתכנסים  
 ביחד או מתבדרים ל:  $\infty$  ביחד.

הוכחה: לפי הגדרת הגבול לכל  $\epsilon > 0$  קטן,

(למשל  $0 < \epsilon < L/2$ ), קיים  $x_0(\epsilon)$  כך ש

$$0 < L - \epsilon < \frac{f(x)}{g(x)} < L + \epsilon$$

עבור  $x > x_0$ . לכן

$$0 \leq f(x) \leq (L + \epsilon)g(x).$$

מצד שני

$$0 \leq g(x) \leq \frac{1}{L - \epsilon} f(x).$$

ומכאן שתי המסקנות נובעות לפי המשפט

הקודם.

הערה. אם  $L = 0$  אז הטענה הראשונה נשארת

נכונה, כלומר: התכנסות עבור  $g$  גוררת

התכנסות עבור  $f$ , אך לא ההיפך. נעיר שתוצאות  
מדויקות יותר ניתן לקבל בשימוש ב:  $\liminf$  ו:  
 $\limsup$  במקום ב:  $\lim$ .