§4.3 平稳过程的各态历经性

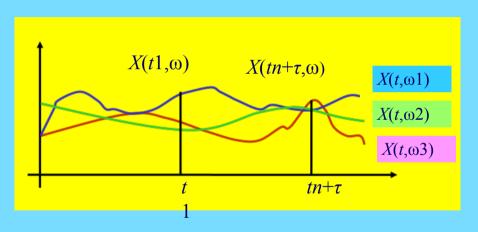
一、问题背景

实际问题中常需确定随机过程的数学期望和方差、相关函数;

如飞机在高空飞行,受湍流影响产生机翼震动,需考虑机翼振幅大小的均值与 方差.

设想

研究平稳过程 $\{X(t), t \in T\}$,



进行足够多次的试验,得到样本函数族

$$\{(x(t,\omega_1),x(t,\omega_2),?,x(t,\omega_n)),t\in T\}$$

根据大数定律,对固定 $t1 \in T$,可令

$$\hat{m}_X(t_1) \approx \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_k(t_1),$$

统计平均

$$\hat{R}_X(\tau) \approx \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_k(t_1) \overline{x_k(t_1 + \tau)},$$

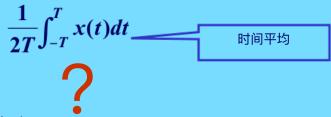
缺点 1) 需要很大 n,实际工程中难以实现.

2) 过程具有不可重复性.

问题

用一条样本函数去估计随机过程的数字特征?

即能否用一条样本函数在时间轴上的均值



近似估计 $E{X(t)}$?

过程须满足一定条件时可行。

平稳过程的各态历经性

定义4.3.1 设 $\{X(t), t \in (-\infty, +\infty)\}$ 是平稳过程,

若均方极限

 $\langle X(t) \rangle \triangleq \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t) dt$

二次均方极

限

存在,称为X(t)在($-\infty$,+ ∞)上的时间平均.

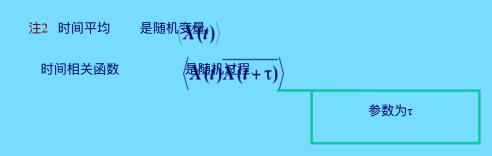
对于固定的7、均方极限

二次均方极 限

$$\langle X(t)\overline{X(t+\tau)}\rangle \triangleq \lim_{\tau\to\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t) \overline{X(t+\tau)} dt$$

存在, 称为X(t)在 $(-\infty,+\infty)$ 上的时间相关函数.

注1 应保证 $\{X(t), t \in R\}$ 在任意有限区间上均方可积.(均方连续是充分条件).



平稳随机过程的均值函数是常数,相关函数 $R(\tau)$ 是普通函数.

Ex.1 设X(t) = Y, $t \in (-\infty, +\infty)$, 且 $D(Y) \neq 0$, $D(Y) < +\infty$.计算X(t) 的时间平均和时间相关函数

解 {X(t) 是平稳过程.

$$\langle X(t) \rangle = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t) dt = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} Y dt = Y$$
$$\langle X(t)X(t+\tau) \rangle = \lim_{\tau \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t) \overline{X(t+\tau)} dt$$
$$= \lim_{\tau \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} Y \overline{Y} dt = |Y|^{2}$$

$$Ex.2$$
 设 $X(t) = a\cos(\omega_0 t + \Theta), t \in (-\infty, +\infty)$

 $a,\omega 0$ 是实常数, $\Theta \sim U(0,2\pi)$, 计算X(t) 的时间平均和时间相关函数.

$$\mathbf{m}_X = \mathbf{0}, \quad \mathbf{R}_X(\tau) = \frac{a^2}{2} \cos \omega_0 \tau,$$

 ${X(t),t\in(-\infty,+\infty)}$ 是平稳过程.

$$\begin{split} \left\langle X(t) \right\rangle &= \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} a \cos(\omega_{0} t + \Theta) dt \\ &= \lim_{T \to \infty} \frac{a}{2T} \int_{-T}^{T} (\cos\omega_{0} t \cos\Theta - \sin\omega_{0} t \sin\Theta) dt \end{split}$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{a}{2T} \cos \Theta \int_{-T}^{T} \cos \omega_0 t dt$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{a \cos \Theta \sin \omega_0 T}{\omega_0 T} = 0,$$

$$\langle X(t)X(t+\tau)\rangle$$

$$= \lim_{\tau \to \infty} \frac{a^2}{2T} \int_{-T}^{T} \cos(\omega_0 t + \Theta) \cos[\omega_0 (t+\tau) + \Theta] dt$$

$$= \lim_{\tau \to \infty} \frac{a^2}{2T} \int_{-T}^{T} [\cos(2\omega_0 t + \omega_0 \tau + 2\Theta) + \cos(\omega_0 \tau)] dt$$

$$= \lim_{\tau \to \infty} \frac{a^2}{4T} \int_{-T}^{T} [\cos(2\omega_0 t + \omega_0 \tau + 2\Theta) + \cos\omega_0 \tau] dt$$

$$=\frac{1}{2}a^2\cos\omega_0\tau$$

上一科技大学

定义4.3.2 设 $\{X(t),t\in(-\infty,+\infty)\}$ 是平稳过程

1) 若
$$P\{\langle X(t)\rangle = m_X\} = 1$$
,

称X(t)的均值具有各态历经性(均方遍历性).

2) 若对任意
$$\tau$$
, $P\{\langle X(t)\overline{X(t+\tau)}\rangle = R_X(\tau)\} = 1$

称X(t)的相关函数具有各态历经性.

均值和相关函数都具有各态历经性的平稳过程称为各态历经过程.

注 各态历经过程一定是平稳过程, 逆不真.

一个随机过程具备各态历经性,可以通过研究其一条 样本函数来获取过程的全部信息.

思想方法: 用时间平均代替统计平均.

续Ex.1 设X(t) = Y, $t \in (-\infty, +\infty)$, 且 $D(Y) \neq 0$, $D(Y) < +\infty$, $\{X(t)\}$ 是平稳过程.

若Y非单点分布时,

$$\langle X(t) \rangle = Y \neq 常数,$$

$$P\{\langle X(t)\rangle = E[X(t)]\} \neq 1$$

X(t)的均值不具有各态历经性.

又因

$$R_X(\tau) = E[X(t)\overline{X(t+\tau)}] = E(|Y|^2) \neq |Y|^2$$

X(t)的自相关函数也不具有各态历经性.

$$X(t) = a\cos(\omega_0 t + \Theta), t \in (-\infty, +\infty)$$
 a,ω 0是实常数, $\Theta \sim U(0, 2\pi)$,讨论过程的遍历性.

$$m_X = E[X(t)] = \int_0^{2\pi} \frac{1}{2\pi} a \cos(\omega_0 t + \theta) d\theta = 0$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T a \cos(\omega_0 t + \Theta) dt = \langle X(t) \rangle$$

$$E[X(t)X(t+\tau)]$$

$$= \int_0^{2\pi} \frac{1}{2\pi} a^2 \cos(\omega_0 t + \theta) \cos[\omega_0 (t + \tau) + \theta] d\theta$$

$$= \frac{1}{2} a^2 \cos\omega_0 \tau = \langle X(t)X(t + \tau) \rangle$$

X(t)的均值和相关函数都具有各态历经性.

多数情况不必根据定义验证过程的均方遍历性,以下给出判断遍历性的遍历性定理.

三、均值各态历经性定理

定理4.3.1 设{X(t),t]∈R}是平稳过程,则其均值各态历经的充要条件是

$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_{-2T}^{2T}\left(1-\frac{|\tau|}{2T}\right)C_X(\tau)d\tau=0$$

或
$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_{-2T}^{2T}\left(1-\frac{|\tau|}{2T}\right)(R_X(\tau)-\left|m_X\right|^2)d\tau=0$$

推论1 实随机过程 $\{X(t),t\in R\}$ 是平稳过程,则其均值各态历经的充要条件为

$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{T}\int_0^{2T}\left(1-\frac{\tau}{2T}\right)C_X(\tau)d\tau=0$$

证 均值各态历经

$$P\{\langle X(t)\rangle = m_X\} = 1$$

$$\longleftrightarrow E\{\langle X(t)\rangle\} = E[X(t)] = m_X, D\{\langle X(t)\rangle\} = 0$$
即有
$$E\{\langle X(t)\rangle\} = E[\lim_{T\to\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T X(t) dt]$$

$$= \lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_{-T}^{T}E[X(t)]dt = m_X,$$

$$E\{\langle X(t)\rangle^{2}\} = E\{\left[\lim_{T\to\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{T} X(t)dt\right]^{2}\}$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{1}{AT^2} E \left[\int_{-T}^{T} X(t) dt \right]^2$$

$$=\lim_{T\to\infty}\frac{1}{4T^2}\cdot 2\int_0^{2T}(2T-\tau)R_X(\tau)d\tau$$

$$D\{\langle X(t)\rangle\} = E[\langle X(t)\rangle^{2}] - \{E[\langle X(t)\rangle]\}^{2}$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{1}{2T^2} \int_0^{2T} (2T - \tau) R_X(\tau) d\tau - m_X^2$$

$$= \lim_{T\to\infty} \frac{1}{T} \int_0^{2T} (1 - \frac{\tau}{2T}) [R_X(\tau) - m_X^2] d\tau = 0.$$

 $^{\frac{1}{2}}$ 若 $\int_{-\infty}^{+\infty} |C_X(\tau)| d\tau < \infty$,则实平稳过程

X(t)的均值各态历经

因当 $T \to \infty$ 时

$$\left|\frac{1}{T}\int_0^{2T}\left(1-\frac{\tau}{2T}\right)C_X(\tau)d\tau\right|<\frac{1}{T}\int_0^{2T}\left|C_X(\tau)\right|d\tau\to 0$$

甩子枓技大学

推论3若平稳过程 $\{X(t), t \in R\}$ 的相关函数满足

$$\lim_{\tau\to\infty}R_X(\tau)=m_X^2,$$

则X(t)是均值各态历经的.

$$X(t) = a\cos(\omega_0 t + \Theta)$$
 $t \in R$

 $a, \omega 0$ 是实常数, $\Theta \sim U(0, 2\pi)$,讨论过程的遍历性.

解 已按定义验证了X(t)的均值各态历经,

$$E[X(t)] = 0,$$

$$R_X(\tau) = \frac{a^2}{2} \cos \omega_0 \tau = C_X(\tau),$$

$$\lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_0^{2T} \left(1 - \frac{\tau}{2T} \right) C_X(\tau) d\tau$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_0^{2T} \left(1 - \frac{\tau}{2T} \right) \frac{a^2}{2} \cos \omega_0 \tau d\tau$$

$$= \lim_{T \to \infty} \frac{a^2}{4\omega_0^2 T^2} \left(1 - \cos \omega_0 T \right) = 0.$$

故X(t) 的均值有各态历经性.

Ex.3 设随机过程X(t)= $A\cos(\omega t+\Theta)$,其中 A,ω,Θ 是相互独立的随机变量, $\Theta \sim U[-\pi,\pi],\omega \sim U[-5,5]$,E(A)=0,D(A)=4,讨论

- 1) X(t)是否平稳过程;
- 2) X(t)的均值是否各态历经.

解 $E[X(t)]=E[Acos(\omega t+\Theta)]=0$;

$$R_X(t,t+\tau) = E\{X(t)X(t+\tau)\}$$

 $=E\{A2\cos(\omega t+\Theta)\cos(\omega(t+\tau)+\Theta)\}$

$$= 4 \times \frac{1}{10} \times \frac{1}{2\pi} \int_{-5}^{5} \int_{-\pi}^{\pi} [\cos(ut + \varphi)\cos(u(t + \tau) + \varphi)] du d\varphi$$
$$= \frac{4}{5\tau} \sin 5\tau = R_X(\tau),$$

X(t)是平稳过程,又因

$$\lim_{\tau\to\infty}R_X(\tau)=\frac{4}{5\tau}\sin 5\tau=0=m_X^2$$

X(t)关于均值各态历经.

四、相关函数各态历经性定理

是均方连续的平稳过程,且对固定的 τ , $\{X(t)X(t+\tau), t\in R\}$ 也是是,

则 $\{X(t),t\in R\}$ 的相关函数各态历经的充要条件是

$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_{-2T}^{2T}\left(1-\frac{|u|}{2T}\right)(B(u)-\left|R_{X}(\tau)\right|^{2})du=0$$

其中
$$B(u) = E\{X(t)\overline{X(t+\tau)}\overline{X(t+u)}X(t+\tau+u)\}.$$

$$\mathbb{T}$$
 \Leftrightarrow $Z(t) = X(t)\overline{X(t+\tau)}$,

根据定理4.3.1,对固定的 τ ,Z(t)均值各态历经的充要条件为

$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_{-2T}^{2T}\left(1-\frac{|u|}{2T}\right)C_Z(u)du$$

$$=\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_{-2T}^{2T}\left(1-\frac{\left|u\right|}{2T}\right)\left[R_{Z}(u)-\left|m_{Z}\right|^{2}\right]du$$

$$= \lim_{T\to\infty} \frac{1}{2T} \int_{-2T}^{2T} \left(1 - \frac{|u|}{2T}\right) [R_Z(u) - |R_X(\tau)|^2] du = 0,$$

$$\lim_{T\to\infty}\frac{1}{2T}\int_0^{2T}\left(1-\frac{u}{2T}\right)[R_Z(u)-R_X^2(\tau)]du=0$$

五、各态历经性的应用

对于具有各态历经性的平稳过程,可以通过一条样本函数来推断过程的统计特征.

如 $\{X(t),t\in[0,+\infty)\}$ 的均值各态历经,则有

$$m_X = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_0^T X(t) dt$$
 (a.e.)

因均方积分 $\int_0^T X(t)dt$ 存在,可将区间0,T]等分,

$$t0=0$$
 $tN=T$

有
$$\int_0^T X(t)dt = \lim_{N \to \infty} \sum_{k=1}^N X(t_k) \Delta t_k$$

其中
$$\Delta t_k = t_k - t_{k-1} = \frac{T}{N}$$
, $t_k = k\Delta t_k = \frac{kT}{N}$,

$$m_X = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \lim_{N \to \infty} \frac{T}{N} \sum_{K=1}^N X(\frac{kT}{N})$$
 (a.e.)

$$= \lim_{T \to \infty} \lim_{N \to \infty} \frac{1}{N} \sum_{K=1}^{N} X \left(\frac{kT}{N} \right)$$

因均方收敛必依概率收敛,

故对∀ε > 0, 有

$$\lim_{T \to \infty} \lim_{N \to \infty} P\left\{ \left| \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} X(\frac{kT}{N}) - m_X \right| < \varepsilon \right\} = 1,$$
即统计量
$$\frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} X(\frac{kT}{N})$$

是均值mx的相合估计量

对一次抽样得到的样本函数 x(t), $t \in [0, +\infty]$,

取足够大的T 及N,

使
$$T_N$$
很小,有

$$m_X \approx \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} x(\frac{kT}{N}),$$

可令
$$\hat{m}_X = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N X(\frac{kT}{N})$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N X(k\Delta), \ (\Delta = \frac{T}{N}).$$



类似地,可得 $RX(\tau)$ 的近似估计量为

$$\hat{R}_X(r\Delta) = \frac{1}{N-r} \sum_{k=1}^{N-r} X(k\Delta) X((k+r)\Delta), \ (\Delta = \frac{T}{N})$$

工程实际中有许多随机过程满足各态历经性, 数学验证往往很困难.

可以根据工程背景来确定.

或先假定它的各态历经性,对数据进行统计分析,检验是否合乎实际,否则修改假定,另做分析.

思考题:

1)时间平均、时间相关函数与统计平均、统计相关函数概念有什么本质区别?又有什么联系?

2) 均值的遍历性与自相关函数的遍历性是否有必然的联系?

3) 列举平稳过程遍历性的判断方法.

