

Результаты 1

Зайнулина Э., 573 гр.

26 сентября 2018

Была обучена предложенная базовая модель на ограниченном числе данных, содержащих выборки каждого из классов: рука, тело, нога, сумка. Эти данные расположены в следующих папках:

1. hang_handheld_normal1,handheld
2. hang_handheld_speed1,handheld
3. hang_handheld_side3,handheld
4. hang_handheld_side4,handheld
5. hang_leg_new1,leg
6. hang_leg_new2,leg
7. hang_bag_normal1,bag
8. hang_bag_speed1,bag
9. hang_body_slow1,body
10. hang_body_fast1,body
11. hang_body_side1,body
12. hang_body_normal1,body
13. hang_body_backward1,body
14. hang_body_backward3,body
15. hang_body_backward4,body
16. hang_body_stop1,body

С помощью полученной модели были предсказаны траектории для каждого из классов. Результаты представлены ниже.

Красным цветом обозначена истинная траектория, синим - предсказанная.

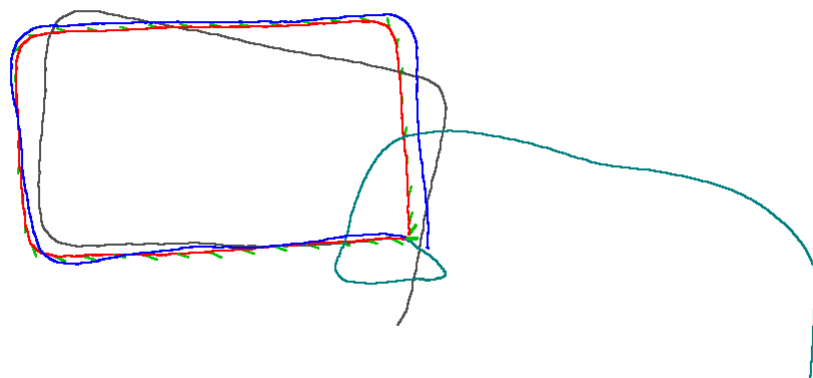


Рис. 1: Dan_bag2

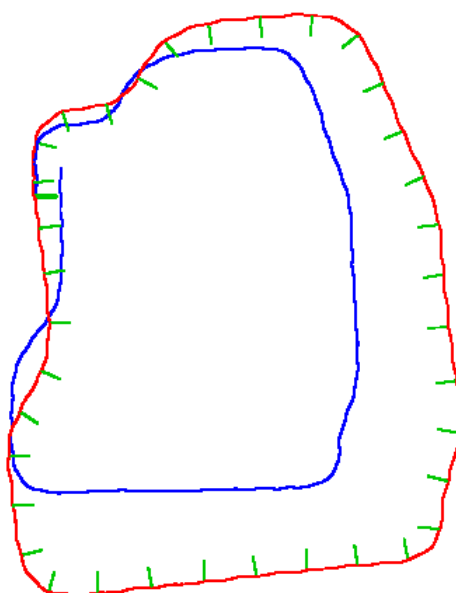


Рис. 2: Dan_body3

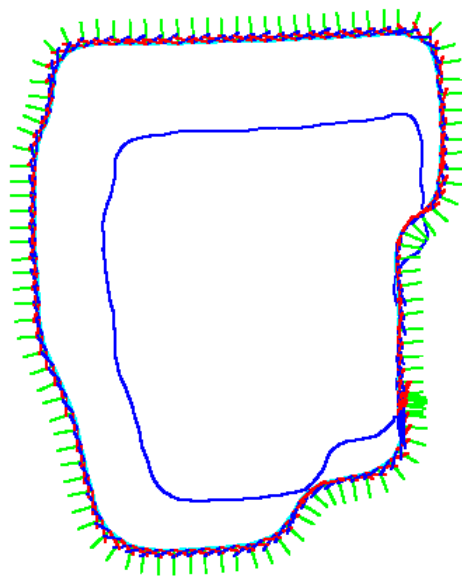


Рис. 3: Dan_handheld1

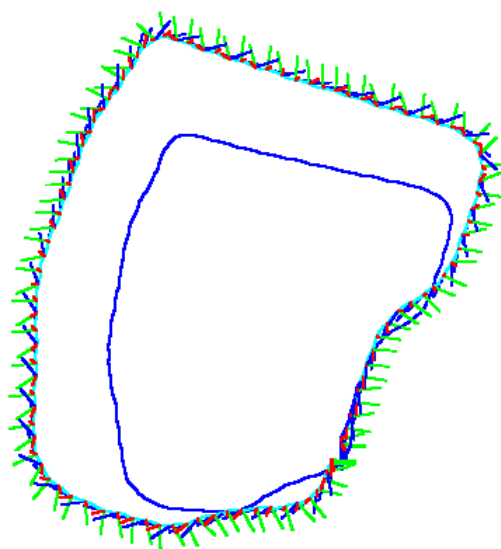


Рис. 4: Dan_leg1