## Рецензия на рукопись Определение местоположения по сигналам акселерометра Макаров М. В.

В работе рассматривается задача определения местоположения человека по данным датчиков. Произведен краткий обзор существующих методов решения задачи и их недостатков. Задача поставлена формально, но выбор функции ошибки не мотивирован. Актуальность задачи очевидна, но стоит указать это в работе. Новизна решения заключается в использовании априорных знаний о положении телефона вместе с данными датчиков. Не описаны результаты применения базового алгоритма и сравнения его с предложенным решением. Анализ ошибки не произведен.

## Список замечаний и предложений:

«Поскольку акселерометры энергоэффективны и не требуют для работы наличие внешних устройств, таких как спутник или радиоточка, точные методы решения этой задачи востребованы.». В этом предложении нарушена логическая связь. Не понятно, как из энергоэффективности акселерометров следует необходимость поиска точных методов решения задачи.

В первом предложении аннотации присутствует опечатка: *«Мы рассматриваем <u>задача</u> определения...»*.

В первом предложении второго абзаца введения присутствует опечатка: «...неточны,  $\underline{h}$   $\underline{h}$ 

В первом предложении постановки задачи пропущен предлог: «Данные с датчиков представляются  $\mathfrak{e}$  виде временного ряда...».

В постановке задачи обозначение \mathbb{R}^{9^T} не интуитивно. Может быть, вместо Т имелось в виду |T|?

В формальной постановке задачи (в конце этого раздела) argmin должен браться по g,  $\mathbf{f}_{0}$ , ...  $\mathbf{f}_{3}$ ? Насколько я понял, моделей должно быть четыре, как и возможных положений телефона: «Каждый элемент выборки был получен при фиксированном расположении смартфона на теле человека — в сумке, в руке, на теле или на ноге — соответственно классы  $P = \{0, 1, 2, 3\}$ .».

Рецензент:

Черепков А. Ю.