Динамическое выравнивание многомерных временных рядов

Моргачев Г., Смирнов В., Липницкая Т., Руководитель: Гончаров А.

Moscow Institute of Physics and Technology

22 апреля 2019 г.

Цели исследования

Цель работы

Исследовать влияния выбора внутренней функции расстояния на работу алгоритма DTW.

Проблема

При обобщении выравнивания временных рядов на многомерный случай остается открытым вопрос опредления расстояния между парами векторов.

Метод решения

Получение оптимальной функции расстояния путем проведения эксперимента на задачах поиска паттернов и кластеризации

Постановка задачи

Есть множество временных рядов $\mathbb{S} \subset \mathbb{R}^{I \times n}$, где I - количество каналов, n - длина ряда.

Задано множество функций расстояния между векторами

$$\mathbf{R} = \{ \rho : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^+ \}$$
$$DTW_{\rho} : \mathbb{S} \times \mathbb{S} \to \mathbb{R}^+$$

Кластеризация

 $\forall s_i \in S \subset \mathbb{S}$ задано $y_i \in \mathbb{Y}$ - множество меток классов. Матрица попарных расстояний:

$$D(DTW_{\rho}(S)) = ||D_{ij}||, \quad D_{ij} = DTW_{\rho}(s_i, s_j), \quad s_i, s_j \in S$$

Кластеризатор: $f:D\to Z^N,\ \mathsf{Z}$ - множество меток кластеров

Функции качества кластеризации

$$Q_1(f(D), S) = \frac{1}{|Z|} \sum_{z \in Z} \max_{y} \frac{N_z^y}{N_z}$$
$$Q_2(f(D), S) = \frac{1}{|Z|} \sum_{z \in Z} \max_{y} \frac{(N_z^y)^2}{N_z N^y}$$

Поиск паттернов

3адан временной ряд ${\mathcal A}$ длинны ${\it n}$, содержащий подряды класса ${\it P}$.

P - временные ряда длины $m \ll n$.

Известны представители класса P, необходимо найти участки \mathcal{A} , соответствующие данному классу.

 $\mathcal{T} = \{t_1, \dots, t_j\}$ - множество начал таких событий.

Участок найден, если пересечение с предполагаемым более 80% от m.

4 / 14

Функции качества поиска шаблонов

$$Q(DTW_
ho,A,P_k,T)=rac{\sum\limits_{i=1}^{j}[t_i-$$
найден $]}{j}$

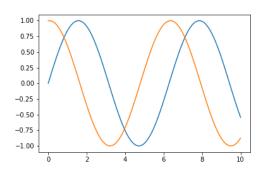
Общая постановка задачи

$$\rho_i = \operatorname*{argmax}_{\rho} Q_i(\rho)$$

Сравнение рядов

Проблемы

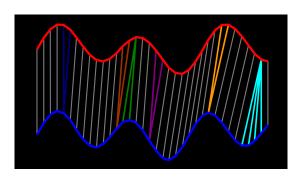
- Растяжение
- Сдвиги



DTW

DTW

- Выравнивание рядов друг относительно друга
- Позволяет задать функцию расстояния
- Использует матрицу попарных расстояний между точками рядов



Многомерное DTW

Особенность

Необходимость выбора функции расстояния между соответственными точками рядов

Постановка задачи

Зависимость качества кластеризации временных рядов от выбора функции расстояния между ними

Эксперимент

Кластеризация

Иерархическая с функциями расстояния между кластерами:

- $ext{@ weighted: } d(A,B) = rac{(extit{dist}(S,B) + extit{dist}(T,B))}{2},$ где кластер $A = S \cup T$
- weighted: $d(u, v) = \sum_{a \in A, b \in B} \frac{d(a, b)}{(|A| * |B|)}$

Эксперимент

Данные: класстеризация

• Размеченные данные ускорений акселерометра телефона: из 6 состояния человека, 3 канала, разбит по 50 точек.

Данные: поиск паттернов

- Данные ECG: 4 состояния человека, 3 канала, разбиты на ряды по 206 точек
- Написание букв: 20 символов, 3 канала, разбиты по 182 точки

Результаты: поиск паттернов

ρ	average	characters			epi		
		Q	t	t _{no optim}	Q	t	t _{no optim}
L_1	DBA	0.857	2.123	11.767	0.744	14.335	13.064
	mean	0.894	2.361	11.614	0.744	13.541	13.912
L ₂	DBA	0.818	1.551	11.499	0.687	12.342	13.205
	mean	0.854	1.527	10.164	0.687	14.199	12.738
ED	DBA	0.08	17.511	17.511	0.172	1.620	1.620
	mean	0.09	17.645	17.645	0.172	1.540	1.540

Результаты: кластеризация

ρ	N _{clust}	Q_1			Q_2		
		compl.	aver.	weight.	compl.	aver.	weight.
L_1	24	0.506	0.585	0.638	0.273	0.376	0.449
	36	0.533	0.620	0.616	0.299	0.425	0.414
	48	0.556	0.639	0.631	0.330	0.443	0.431
L ₂	24	0.488	0.622	0.626	0.270	0.417	0.425
	36	0.498	0.646	0.643	0.270	0.455	0.449
	48	0.534	0.648	0.653	0.270	0.455	0.462

Результаты

Выводы

Спасибо за внимание!